课程综合实验——苹果大作战

实验报告

姓名: 葛帅琦	学号: 3150102193	专业: 计算机科学与技术
课程名称: 计算机组成	同组学生姓名:	
实验时间: 2017-06-16	实验地点: 紫金港东 4-509	指导老师: 施青松

一、实验目的和要求

- 1. 设计简单的总线接口
- 2. 支持接口功能
 - 主存储器
 - 七段显示器
 - GPIO 独立按键
 - 简单计数器

3

基本要求:构建 SOC 应用系统

设计一个简单有意义的程序

高级要求: 拓展阵列键盘总线接口

拓展 VGA 总线接口(支持 640*480 标准模式)并设计驱动

拓展 PS2 键盘接口并设计驱动

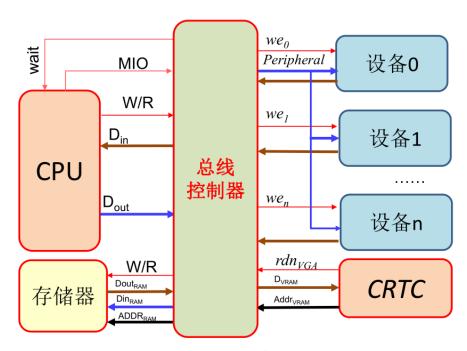
二、实验任务和原理

本小节详细说明实验任务和实验原理,必要时应有图片、表格等。如果内容比较多,可以分节描述,小节的格式如下:

2.1 设计 VGA 显示以及 PS2 控制的游戏

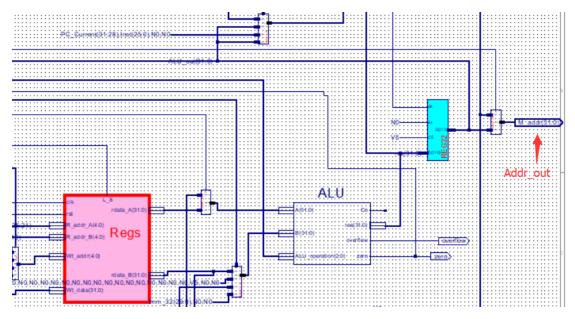
根据系统组要求,利用现有 SOC 平台接入 PS2 以及 VGA,设计一个简单的游戏。

2.2 总线控制原理



总线控制示意图

BUS 总线关键在于 CPU 的 Addr_out 出口,参见下图数据通路



例如 sw 和 lw 指令

sw \$s1,0(\$t1)

lw \$s2,0(\$t2)

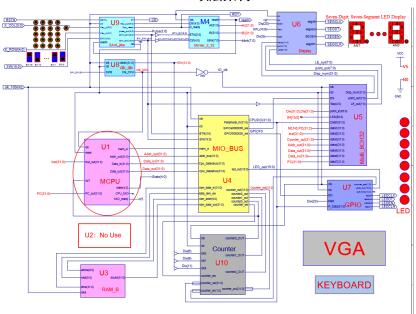
这两天指令首先计算出地址,传输到 bus 当中,bus 接受地址,根据地址调整通往 cpu 或者外设设备的接口,好比是《哈利波特》霍格沃兹学校礼堂中会动的电梯。在 bus 中分配 ps2,vga 以及其他外设设备的接口,从而完成 cpu 与其他设备的交互。

在我的 bus 中,地址如下

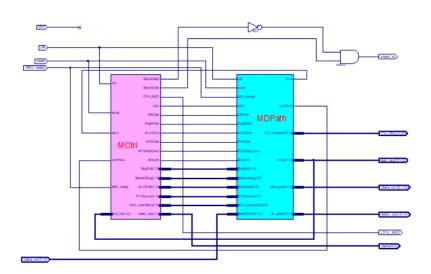
- 4'h00000000 ~ 4'h000004ff 主程序
- 4'h00000500 applex
- 4'h00000600 PS2
- 4'h00000700 appley
- 4'h00000800 backetx
- 4'h00000900 分数计数器

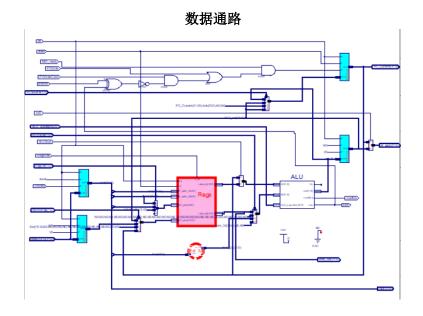
2.3 核心硬件架构

TOP 顶层架构

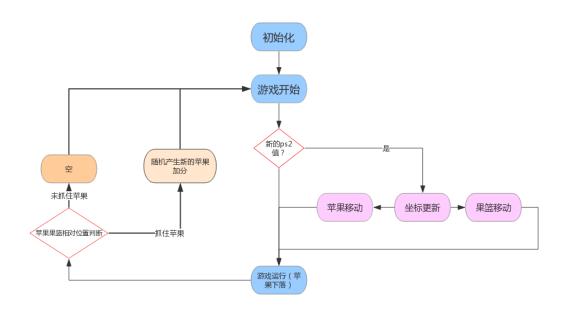


CPU 结构





2.4 游戏逻辑状态控制



游戏状态机流程图

三、主要仪器设备

必须采用编号样式,设备的数量和单位应对齐。示范如下:

1. Swrod 开发板 1 套

2. win10 PC 机 1 台

四、实验实现方法、步骤与调试

BUS 源码

```
module MIO_BUS(
         input clk,
         input rst,
         input [3:0] BTN, // 4
         input [7:0] SW,
                           // 8
         input mem_w, // CPU
         input [31:0] Cpu_data2bus, //data from CPU
                                   //addr from CPU
         input [31:0] addr_bus,
         input [31:0] ram_data_out, // RAM
         input [7:0] led_out, // LED
         input [31:0] counter_out,
         input counter0_out, // 0
         input counter1_out,// 1
         input counter2_out,// 2
         output reg [31:0] Cpu_data4bus, // write to CPU
         output reg [31:0] ram_data_in,
                                         // from CPU write to Memory
         output reg [9:0] ram_addr,
                                           // Memory Address signals
                                             // RAM RAM
         output reg data_ram_we,
                                            // GPIOffffff00 we
         output reg GPIOf0000000_we,
         output reg GPIOe0000000_we,
                                            // GPIOfffffe00_we
                                          //记数器
         output reg counter_we,
         output reg [31:0] Peripheral_in,
                                        //送外部设备总线
         input [31:0] lg_out,
         output reg lg_we,
         output reg [6:0] lg_addr,
         input wire [15:0] xkey, // ps2
         output reg [8:0]bus4game,
         output reg axwe,
```

```
output reg aywe,
       input wire [8:0] ax,
       input wire [8:0] ay,
       input wire [8:0] bx,
       output reg bxwe,
       output reg [31:0] score_reg
   );
   reg data_ram_rd;
   reg GPIOf0000000_rd;
   reg GPIOe0000000_rd;
   reg counter_rd;
   reg [7:0] led_in;
   reg lg_rd;
   always @(*) begin
       data_ram_we=0;
                             // 主存写信号
                              // 主存读信号
       data_ram_rd=0;
                               // 计数器写信号
       counter_we=0;
       counter rd=0;
                          // 计数器读信号
       GPIOf0000000_we=0; // 设备 1: PIO 写信号
       GPIOe0000000_we=0; // 计数器: Counter_x 写信号
       GPIOf0000000_rd=0; // 设备 3、4: SW 等读信号
       GPIOe0000000_rd=0; // 设备 2: 七段显示器写信号
       ram addr=10'h0; // 内存物理地址: RAM B 地址
       ram_data_in=32'h0; // 内存读数据: RAM_B 输出数据
       Peripheral_in=32'h0; // 外设总线: CPU 输出,外设写入数据
       Cpu_data4bus = 32h0; // 开始译码 // data_ram (00000000 - 00000ffc, actually
lower 4KB RAM)
       lg_we = 0;
       lg_rd = 0;
       lg_addr = 7'b0;
       case (addr_bus[31:28])
           4'h0:
           if( addr_bus == 32'h00000600 )
                                                   // ps2 address
               begin
                   axwe = 0;
                   aywe = 0;
```

```
Cpu_data4bus = \{16'h0000,xkey\}; // send ps2 to cpu
                  end
             else if( addr_bus == 32'h00000500 )
                                                      // x address
                  begin
                      axwe = mem_w;
                      aywe = 0;
                      Cpu_data4bus = ax;
                      bus4game = Cpu_data2bus[8:0]; //
                                                            busforgame
                                                                           is
                                                                                 position
cpudata4bus: write to cpu
             else if( addr_bus == 32'h00000700 )
                                                       // y address
                  begin
                      aywe = mem_w;
                      axwe = 0;
                      Cpu_data4bus = \{23'h000000,ay\};
                      bus4game = Cpu_data2bus[8:0];
                  end
             else if ( addr_bus == 32'h00000800 )
                                                 // x address of backet
                  begin
                      bxwe = mem_w;
                      Cpu_data4bus = \{23'h000000,bx\};
                      bus4game = Cpu_data2bus[8:0];
                  end
             else if ( addr_bus == 32'h00000900 )
                  begin
                      if(mem_w)
                           score_reg = Cpu_data2bus;
                      else
                           Cpu_data4bus = score_reg;
                  end
             else
                  begin
                  axwe = 0;
                  aywe = 0;
                  data_ram_we = mem_w;
                  ram_addr = addr_bus[11:2];
                  ram_data_in = Cpu_data2bus;
                  Cpu_data4bus = ram_data_out;
                  data_ram_rd = ~mem_w;
                  end
             4'hd: begin
                           // Life game
```

```
lg_we = mem_w;
                  lg_addr = addr_bus[6:0];
                  Peripheral_in = Cpu_data2bus;
                  Cpu_data4bus = lg_out;
                  lg_rd = \sim mem_w;
             end
                                             // 七段显示器 (e0000000 - efffffff,
             4'he: begin
SSeg7_Dev)
                  GPIOe0000000_we = mem_w;
                  Peripheral_in = Cpu_data2bus;
                  Cpu_data4bus = counter_out;
                  GPIOe0000000_rd = \sim mem_w;
             end
             4'hf: begin
                                        // PIO
                                                 (f0000000 - ffffffff0, 8 LEDs & counter,
f000004-fffffff4)
                  if (addr_bus[2]) begin
                                                           //f000004
                      counter_we = mem_w;
                      Peripheral_in = Cpu_data2bus;
                      Cpu_data4bus = counter_out;
                                                      //write Counter Value
                      counter_rd = ~mem_w;
                      end
                  else begin
                      GPIOf0000000_we = mem_w;
                      Peripheral_in = Cpu_data2bus;
                      Cpu_data4bus = {counter0_out, counter1_out, counter2_out, 9h00,
led_out, BTN, SW};
                      GPIOf0000000\_rd = \sim mem\_w;
                  end
             end
        endcase
        casex ({data_ram_rd, lg_rd, GPIOe0000000_rd, counter_rd, GPIOf0000000_rd})
             5'b1xxxx: Cpu_data4bus = ram_data_out; // read from RAM
             5'bx1xxx: Cpu_data4bus = lg_out; // read from life game
             5'bxx1xx: Cpu_data4bus = counter_out;
                                                      // read from Counter
             5'bxxx1x: Cpu_data4bus = counter_out;
                                                      // read from Counter
             5'bxxxx1: Cpu_data4bus = {counter0_out, counter1_out, counter2_out, 9'h00,
led out, BTN, SW};
                      //read from SW & BTN
        endcase
    end
endmodule
```

程序汇编

```
Initial
i Initial
Initial
add $t5, $zero, $zero
Initial:
add $t5, $zero, $zero
add $t3, $zero, $zero // t3 is clock count
addi $s0, $zero, 1280 // s0 is x address h500
addi $s1, $zero, 1792 // s1 is y address h700
addi $s2, $zero, 2048 // s2 is x of backet h800
addi $s7, $zero, 1536 // s7 is ps2 address h600
addi $t8.$zero.15
                       // t8 is score reg
addi $t9,$zero,2304
                            // t9 is addr of score reg
addi $s4,$zero,0
                            // s4 is random num
sw $t8.0($t9) // store score
start:
                            // set seed of random_
add $t6.$t6.$zero
addi $s4,$s4,7
addi $t6.$s4.-490
bne $t6.$zero.next
addi $s4,$zero,0
next:
lw $t7, 0($s7)
                            // t7 = ps2 value
                            // t0 = x value
lw $t0, 0($s0)
lw $t1, 0($s1)
                            // t1 = y value
                       // t2 = x backet
lw $t2, 0($s2)
                                                         // clock
addi $t6,$t3, -10
bne $t6,$zero, appledown
addi $t6, $t7, -7196
                            // t6 = ps2 - 1c1c (A)
                     // if t6 == 0 go left
beq $t6, $zero, Left
addi $t6, $t7, -8995 // t6 = ps2 - 2323 (D)
beq $t6, $zero, Right // if t6 == 0 go right
addi $t6, $t7, -7453 // t6 = ps2 - 1d1d (W)
beq $t6, $zero, Up // if t6 == 0 go up
addi $t6, $t7, -6939 // t6 = ps2 - 1b1b (S)
beq $t6, $zero, Down // if t6 == 0 go right
addi $t6, $t7, -8738 // t6 = ps2 - 1a1a(X)
beq $t6, $zero, BLeft // if t6 == 0 go right
```

```
addi $t6, $t7, -8481 // t6 = ps2 - 2121(C)
beq $t6, $zero, BRight // if t6 == 0 go right
appledown:
add $t6,$t6,$zero
addi $t3, $t3, 1
                                                        // count clock
addi $t6, $t3, -30 // every 30 cycle, y + 3
beq $t6, $zero, changey// when t3 = 30
j start
BLeft:
add $t6,$t6,$zero
lw $t6.0($s2)
addi $t6,$t6, -1
sw $t6,0($s2)
j start
BRight:
add $t6.$t6.$zero
lw $t6,0($s2)
addi $t6.$t6. +1
sw $t6,0($s2)
j start
changey:
add $t6,$t6,$zero
add $t3, $zero, $zero // clear clock
addi $t1, $t1, 1
                      // y+1
addi $t5.$t1.-400
                      // \text{ if } t1 == 400
                      // y != 400, j swy
bne $t5,$zero,swy
slt $t5,$t2,$t0
                      // t2(bx) > ax t0
beq $t5,$zero,swy
addi $t5,$t2,50
      $t5.$t0.$t5
                     // bx + 150 > ax + 100
beq $t5,$zero,swy
add $t6.$t6.$zero
lw $t8,0($t9)
addi $t8,$t8,4
                      // add score
add $t1.$zero.$zero
                           // clear y
random:
add $t0.$t0.$s4
                          // set random x
addi $t6,$zero,540
slt $t6,$t6,$t0
bne $t6,$zero,randomnext
addi $t0.$t0.-300
randomnext:
sw $t1, 0($s1) // sw y
sw $t0, 0 ($s0) // sw x
```

```
add $t6,$t6,$zero
sw $t8,0($t9)
                 // store score
swy:
add $t6,$t6,$zero
sw $t1, 0($s1) // sw y
j start
Left:
add $t6,$t6,$zero
addi $t0, $t0, -5 // x - 5
sw $t0, 0 ($s0) // sw x
j start
Right:
add $t6,$t6,$zero
addi $t0, $t0, 5 // x + 5
sw $t0, 0($s0) // sw x
j start
Up:
add $t6,$t6,$zero
addi 1, 1, 5 // y + 5
sw $t1, 0($s1) // sw y
j start
Down:
add $t6,$t6,$zero
addi $t1, $t1, -5 // y-5
sw $t1, 0($s1) // y+5
END:
j start
```

ps2 代码

```
module ps2_receiver(
    input wire clk, clr,
    input wire ps2c, ps2d,
    output wire [15:0] xkey,
    output reg [15:0] regkey
    );

reg PS2Cf, PS2Df;
reg [ 7:0] ps2c_filter, ps2d_filter;
reg [10:0] shift1, shift2;

assign xkey = {shift2[8:1], shift1[8:1]};
```

```
// Filter for PS2 clock and data
always @ *
begin
     regkey = xkey;
end
always @ (posedge clk or posedge clr)
begin
     if (clr == 1)
     begin
         ps2c_filter <= 0;
          ps2d_filter \ll 0;
          PS2Cf
                         <= 1;
          PS2Df
                         <= 1;
     end
     else
     begin
          ps2c_filter <= {ps2c, ps2c_filter[7:1]};
          ps2d_filter <= {ps2d, ps2d_filter[7:1]};
         if (ps2c_filter == 8'b1111_1111)
              PS2Cf <= 1;
          else if (ps2c_filter == 8'b0000_0000)
              PS2Cf <= 0;
          if (ps2d_filter == 8'b1111_1111)
              PS2Df <= 1;
          else if (ps2d_filter == 8'b0000_0000)
              PS2Df \le 0;
     end
end
// Shift register used to clock in scan codes from PS2
always @ (negedge PS2Cf or posedge clr)
begin
     if (clr == 1)
     begin
          shift1 \le 0;
          shift2 <= 1;
     end
     else
     begin
          shift1 <= {PS2Df, shift1[10:1]};
          shift2 <= {shift1[0], shift2[10:1]};
     end
end
```

endmodule

VGA 代码

```
module vga_controller(
    input wire clk, clr,
    output reg hsync, vsync,
    output wire video_on,
    output wire [9:0] pixel_x, pixel_y
    );
    parameter hpixels = 800;
    parameter vlines = 525;
    parameter hbp
                      = 143;
                      = 783;
    parameter hfp
    parameter vbp
                      = 31;
                       = 519;
    parameter vfp
    reg [9:0] hc, vc;
    assign pixel_x = hc - hbp - 1;
    assign pixel_y = vc - vbp - 1;
    always @ (posedge clk or posedge clr)
    begin
         if (clr == 1)
              hc <= 0;
         else
         begin
              if (hc == hpixels - 1)
              begin
                   hc <= 0;
              end
              else
              begin
                   hc \le hc + 1;
              end
         end
    end
    always @*
```

```
begin
         if(hc >= 96)
              hsync = 1;
         else
              hsync = 0;
    end
    always @(posedge clk or posedge clr)
    begin
         if (clr == 1)
         begin
              vc <= 0;
         end
         else
         begin
              if (hc == hpixels - 1)
              begin
                   if (vc == vlines - 1)
                   begin
                        vc <= 0;
                   end
                   else
                   begin
                        vc \le vc + 1;
                   end
              end
         end
    end
    always @*
    begin
         if(vc >= 2)
              vsync = 1;
         else
              vsync = 0;
    end
     assign video_on = (hc < hfp) && (hc > hbp) && (vc < vfp) && (vc > vbp);
endmodule
```

本实验图片均放弃数逻读取 bmp 文件 rgb 三通道模式,而是使用 python 读取 png 的 rgba 四通道模式,从而灵巧的回避素材图片的背景问题,从而显示更加精美的图片。Python 源码如

Python 读图:

```
import numpy as np
from scipy import misc
import os, sys
for infile in sys.argv[1:]:
     # read the image from the file
     img = misc.imread(infile)
     (row, col, tunnel) = img.shape
     print img
     # matrix transpose
     red = np.transpose(img[:, :, 0])
     green = np.transpose(img[:, :, 1])
     blue = np.transpose(img[:, :, 2])
     if img.shape[2]>3:
          alpha = np.transpose(img[:, :, 3])
     else:
          alpha = np.zeros(red.shape)
     # create .COE file
     f, e = os.path.splitext(infile)
     outfile = f + '.coe'
     print img.shape
     try:
          file = open(outfile, 'w')
          file.write('memory_initialization_radix=16;\n')
          file.write('memory_initialization_vector=\n')
          # write image data to file
          print row, col
          for i in range(row - 1):
               for j in range(col):
                    data = ".join('%x%x%x%x,' % (red[j][i] / 16, green[j][i] / 16, blue[j][i] / 16,
alpha[j][i] / 16))
                    file.write(data + '\n')
          for j in range(col - 1):
               data = ".join('%x%x%x%x,' % ( )
                    red[j][row - 1] / 16, green[j][row - 1] / 16, blue[j][row - 1] / 16, alpha[j][row
- 1] / 16))
               file.write(data + '\n')
          # last data value supposed to have a semicolon instead of a comma
          data = ".join('%x%x%x%x;' % ( )
               red[col - 1][row - 1] / 16, green[col - 1][row - 1] / 16, blue[col - 1][row - 1] / 16, \
               alpha[col - 1][row - 1] / 16))
```

file.write(data)
print "finish"
except IOError:
print('cannot open', infile)
file.close()

五、实验结果与分析



VGA 显示游戏界面,两个主要元素是苹果和果篮。 数码管显示当前得分,SW[7:5] = 2'b010, SW[0] = 1



游戏规则是移动果篮接受苹果, 收到苹果进行加分。



显示器已加分。

通过控制 SWAD 控制苹果的移动,按 XC 控制果篮的移动。

Note: PS2 的读取采取的是轮询策略,所以按键有些卡。并且一个方向不怎么卡,另一个方向移动比较卡顿。

六、不足与展望:

- **1.** CPU 供支持指令不够丰富,缺少乘法指令(尽管 MIPS 原版没有这条指令)以及例如 sll, move 等较为实用的指令。由于制作者 CPU 中 alu, datapate 最初都是体系绘图连接而非 Verilog 编写,在 alu 八个功能上再拓展对 alu 外层控制改动较为费时,临近期末时间有限无法完成。
- 2. 对外部设备的控制采取的是指令轮询的策略而非中断机制,导致 CPU 有相当一部分时间在做无效指令的空转,利用率较低。
- **3.** VGA 的实现并未严格的按照现有的计算机体系结构,用 VGA 读取 VRAM 来实现。原因有二:一是缺乏乘法指令,在用汇编实现 640*480 的像素数组更新时,所需的汇编语句极为复杂。二是考虑如果用 CPU 来实现 VRAM 的更新,将需要大于 307200 条指令完成数组的遍历,将严重影响程序性能。目前采取的指令轮询外设的策略已经使 PS2 较为卡顿并且影响苹果自由下落。
- 4. 以上问题将在暑期继续改进。

七、讨论、心得

选计组前听说楼学庆老师的班级是最累的,上完这学期的计组课,发现施老师的班才是最累的。别的计组班还在做单周期 CPU 中断的时候,我们班已经做完多周期 CPU 的实验,别的班做完多周期实验,所有实验也就结束了;姜晓红老师的班稍微多点任务,做个乘法器的 bonus,但是施老师竟然要做个简单的应用,系统组还要接入 PS2 和 VGA 做个小游戏,简直"丧心病狂"~,在期末众多作业压身的情况下,感觉世界崩塌了一样。

一开始一直怀疑自己能不能、有没有时间来完成这个 project, 当时心里很多疑惑, 不知道怎么在体系里面接 VGA, PS2, 怎么输入输出这些数据到 CPU, 怎么写汇编程序, 怎么控制 bus, 怎么调试, 谁来生成 coe 等等。后来自己一步步摸索, 较早就完成了这个 project, 期间遇到了无数个问题, 踩了很多坑又从里面爬出来, 还通宵了一次, 从晚上八点一直做到第二天早上六点,看着外面天色逐渐亮了起来。

我在 6 月 15 号完成了 project,做出了这个苹果大作战的小游戏,完成时间还是比较早的。做完 project 还是很有成就感的,也有很多的收获,中间遇到的许多问题,本质上是我对 CPU 的理解还不够到位,通过这次实验,对 CPU 的运作更加熟悉了。