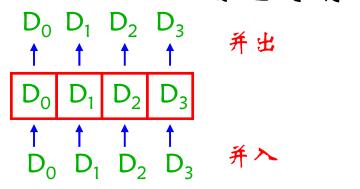
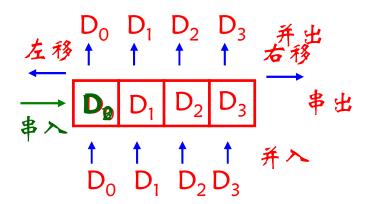
# 第二节 肘序逻辑功能组件

- 一. 寄存器 (Register)
  - 1、数码(据)寄存器 ——静态寄存器



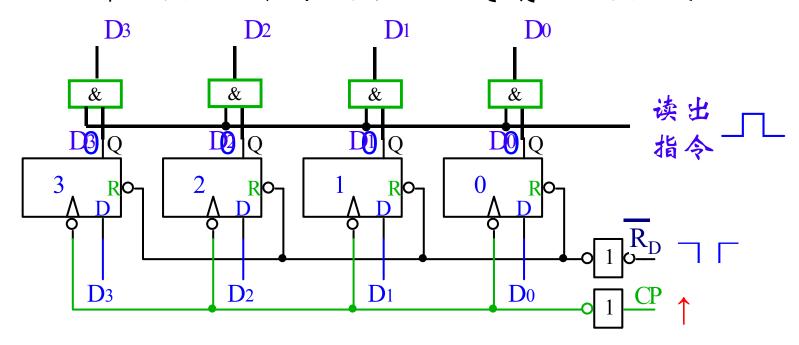
2.移位寄存器:左移位、右移位、双向移位





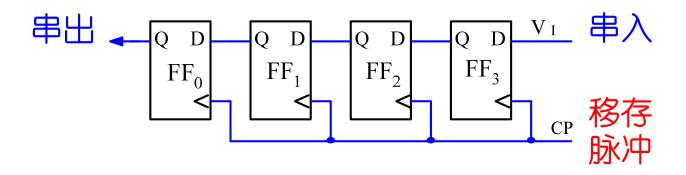
# 静态寄存器

- ☆ 在清0信号的作用下,触发器清0。
- ☆ 在CP↑作用下,寄存器接收输入代码,在CP 无效时输出保持不变。
- ☆ 在读出指令作用下,从寄存器读出代码。



# 二.移位寄存器

#### 1、左移移位寄存器



- ☆ 由四级D触发器组成四位左移移位寄存器。
- ☆ 所有CP连在一起接输入移存脉冲,是同步工作方式。
- ☆ 第一级**D**触发器接输入信号 $\mathbf{V}_I$ ,其余触发器输入**D**接后一级触发器的**Q**端。  $\mathbf{Q}_i^{n+1} = \mathbf{D}_i = \mathbf{Q}_{i+1}$



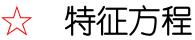
# 2、双向移位寄存器

CP:移存脉冲

A: 右移串入

B: 左移串入

M:左、右移控制

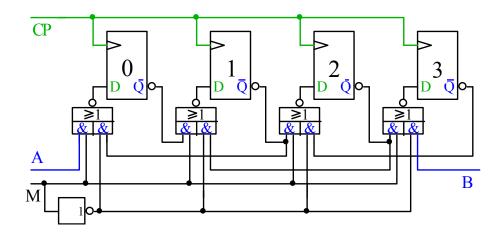


$$Q_0^{n+1} = \overline{MA + \overline{M} \, \overline{Q_1}}$$

$$Q_1^{n+1} = \overline{M\overline{Q}_0 + \overline{M}\overline{Q}_2}$$

$$Q_2^{n+1} = \overline{M\,\overline{Q}_1 + \overline{M}\,\overline{Q}_3}$$

$$Q_3^{n+1} = \overline{M}\overline{Q}_2 + \overline{M}B$$



# ★ 当M=1时: ★ 当M=0时:

$$Q_0^{n+1} = \overline{A}$$

$$Q_1^{n+1}=Q_0$$

$$Q_2^{n+1}=Q_1$$

$$Q_3^{n+1} = Q_2$$

$$A \rightarrow 0 \rightarrow 1 \rightarrow 2 \rightarrow 3$$

电路执行右移

$$Q_0^{n+1} = Q_1$$

$$Q_1^{n+1} = Q_2$$

$$Q_2^{n+1}=Q_3$$

$$Q_3^{n+1} = \overline{B}$$

电路执行左移

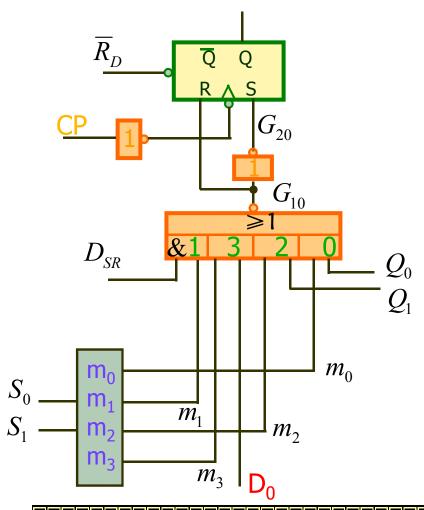




## 三、集成移位寄存器及其应用

#### 74194四位双向移位寄存器

#### 1、电路结构



$$m_0 \rightarrow \overline{S}_1 \overline{S}_0$$
 一状态保持

$$m_1 \rightarrow \overline{S}_1 S_0 - 68$$

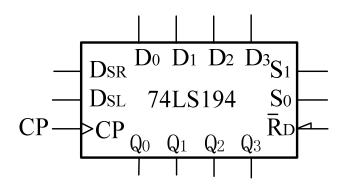
$$m_2 \rightarrow S_1 \overline{S}_0 - \angle 8$$

$$m_3 \rightarrow S_1 S_0$$
 一并行输入





## 2、逻辑符号

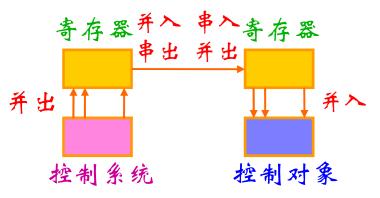


## 3、功能表

$\overline{R}_{D}$	$S_1$	$S_0$	СР	D <sub>SL</sub>	$D_SR$	D <sub>o</sub>	$D_1$	$D_2$	$D_3$	$Q_0$	$Q_1$	$Q_2$	$Q_3$
0	X	X	X	X	X	X	X	X	X	0	0	0	0
1	0	0	X	X	Х	X	X	X	X	$Q_0^n$	Q <sub>1</sub> <sup>n</sup>	$Q_2^n$	$Q_3^n$
1	0	1	<b>↑</b>	X	1	X	X	X	X	1	$Q_0^n$	$Q_1^n$	$Q_2^n$
1	0	1	<b>↑</b>	X	0	X	X	X	X	0	$Q_0^n$	$Q_1^n$	$\mathbf{Q}_2^{n}$
1	1	0	<b>↑</b>	1	X	X	X	X	X	$Q_1^n$	$Q_2^n$	$Q_3^n$	1
1	1	0	<b>1</b>	0	X	X	X	X	X	Q <sub>1</sub> <sup>n</sup>	$Q_2^n$	$Q_3^n$	0
1	1	1	$\uparrow$	X	X	$d_0$	$d_1$	$d_2$	$d_3$	$d_0$	$d_1$	$d_2$	$d_3$

## 4、应用举例

1)实现数码串行↔并行变换



2)组成计数分频电路





### ➤ 利用74194实现任意模值M的计数器

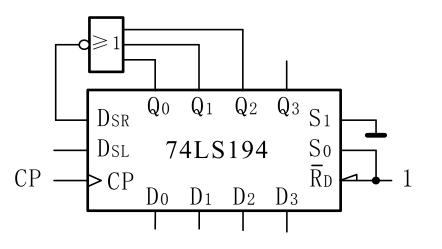
### (1) 环形计数器

$$S_1S_0=01$$
 右移工作方式

$$D_{SR} = \overline{Q_2 + Q_1 + Q_0}$$

#### 计数顺序:

CP	$D_{SR}$	$Q_0$	$Q_1$	${f Q}_2$	$Q_3$	
0	1	0	0	0	0	
1	0	1	0	0	0	•
2	0	0	1	0	0	
3	0	0	0	1	0	
4	1	0	0	0	1	-

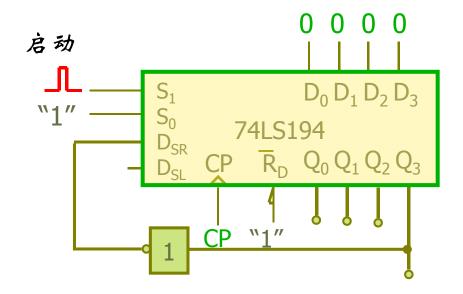


实现模4计数 计数特点: 每组输出只有一个1 电路功能:循环周期 为4的环形计数器,分 频系数为4.





### (2) 扭环计数器



当启动正脉冲的到来时, $S_1S_0$  = 11,进行并行置数0000,所以电路的初态为0000。

循环周期为8的扭环计数器

