Damiano Macedonio Università Ca' Foscari di Venezia

mace@unive.it

Original work Copyright © Alberto Montresor, University of Trento (http://www.dit.unitn.it/~montreso/asd/index.shtml)
Modifications Copyright © 2009, 2010, 2011, Moreno Marzolla, Università di Bologna Modifications Copyright © 2013, Damiano Macedonio, Università Ca' Foscari di Venezia

This work is licensed under the Creative Commons Attribution-NonCommercial-ShareAlike License. To view a copy of this license, visit http://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/2.5/ or send a letter to Creative Commons, 543 Howard Street, 5th Floor, San Francisco, California, 94105, USA.

## Introduzione

#### Dizionario:

- Struttura dati per memorizzare insiemi dinamici di coppie (chiave, valore)
- Il valore è un "dato satellite"
- Dati indicizzati in base alla chiave
- Operazioni: insert(key, item), search(key) @
   delete(key)
- Costo delle operazioni:
  - O(log n) nel caso pessimo, usando alberi bilanciati
  - Sarebbe bello poter scendere a O(1)

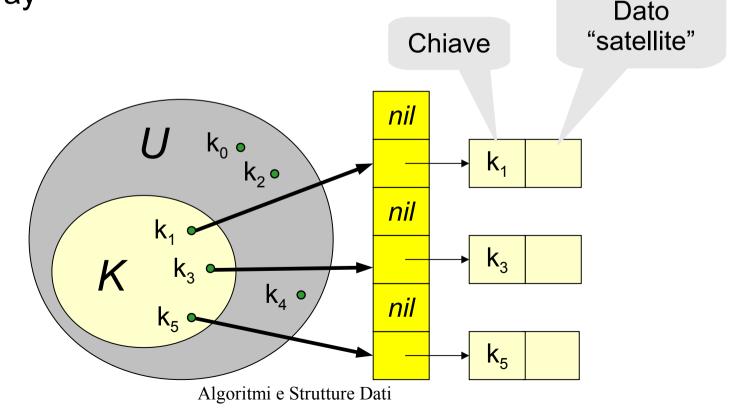
## **Notazione**

- U—Universo di tutte le possibili chiavi
- K—Insieme delle chiavi effettivamente memorizzate
- Possibili implementazioni
  - U corrisponde all'intervallo [0..m-1], |K| ~ |U|
    - tabelle ad indirizzamento diretto
  - U è un insieme generico, |K| << |U|
    - tabelle hash

# Tabelle a indirizzamento diretto

- Implementazione:
  - Basata su array

 L'elemento con chiave k è memorizzato nel k-esimo "slot" dell'array



# Esempio

- Azienda con un certo numero di dipendenti, ciascun dipendente è identificato da un numero univoco di 2 cifre (00..99)
- Chiave: numero di matricola
- Dati satellite: nome e cognome, numero di telefono, indirizzo...

00			
01	Carlo Rossi	123-4567	Via Tizio
02	Giuseppe Verdi	234-1432	Via Caio
03			

•

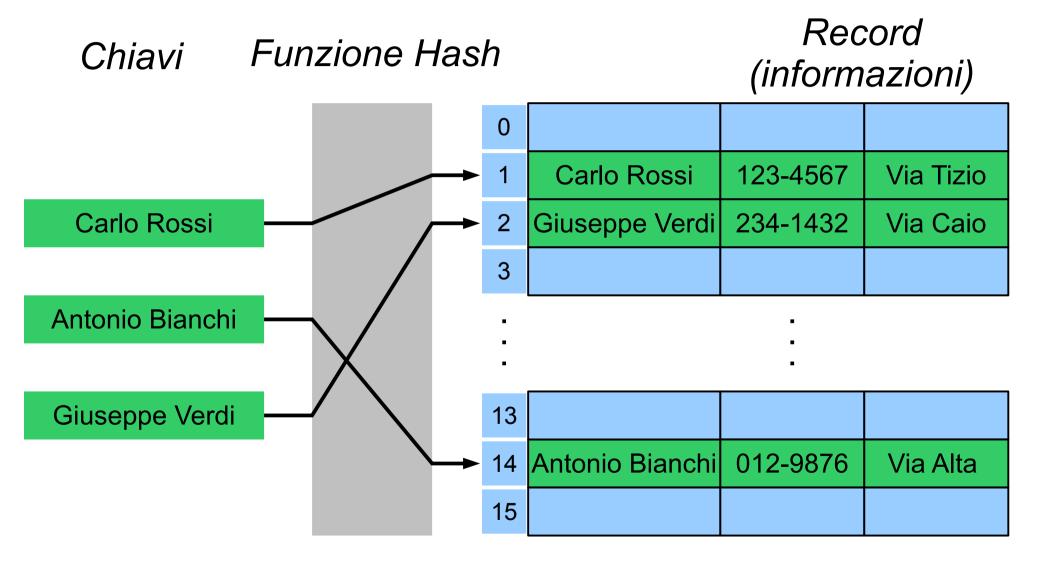
97			
98	Antonio Bianchi	012-9876	Via Alta
99			

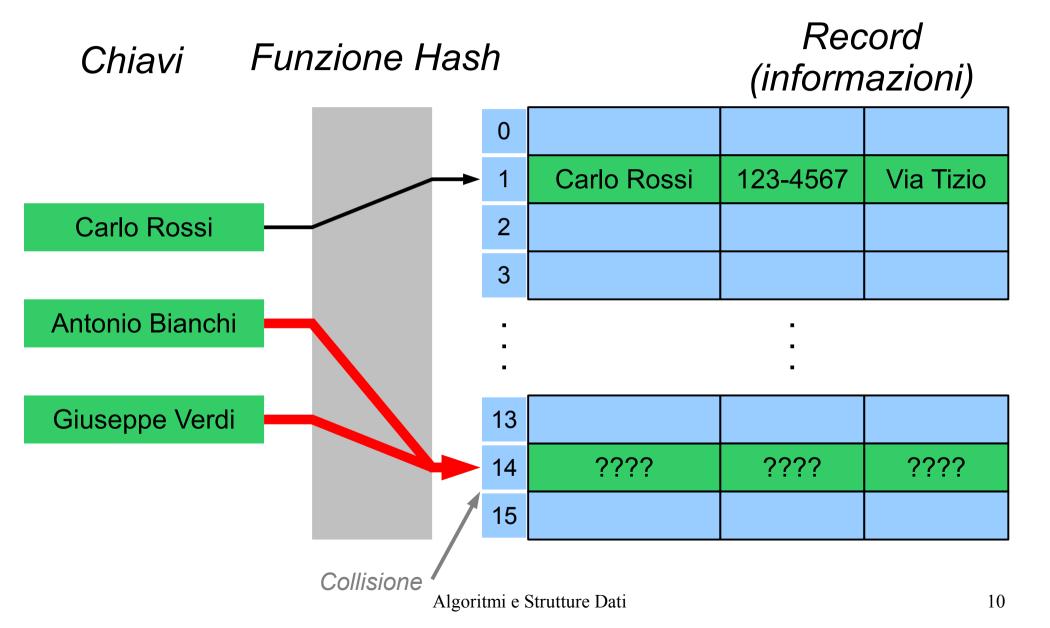
Record vuoto: non c'è alcun dipendente con n. di matricola 99

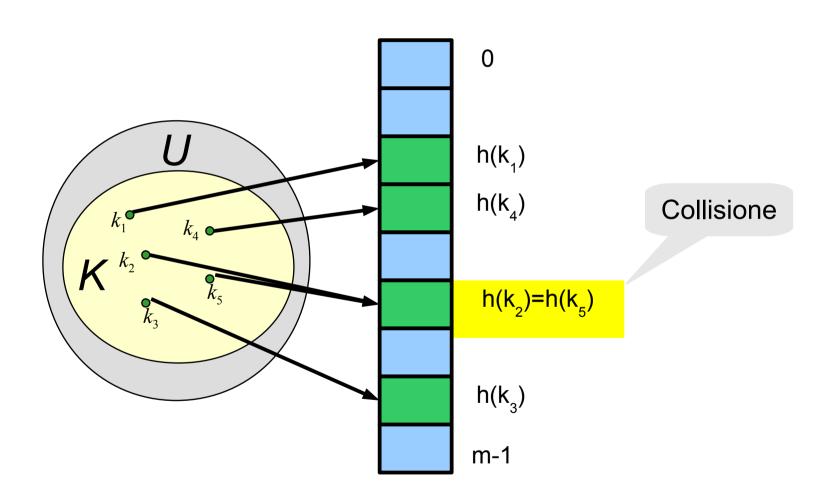
## Tabelle a indirizzamento diretto

- Se |K| ~ |U|:
  - Non sprechiamo (troppo) spazio
  - Operazioni in tempo O(1) nel caso peggiore
- Se |K| << |U|: soluzione non praticabile</li>
  - Esempio: studenti ASD con chiave "numero di matricola"
  - Se il numero di matricola ha 6 cifre, l'array deve avere spazio per contenere 10<sup>6</sup> elementi
  - Se gli studenti del corso sono ad esempio 30, lo spazio realmente occupato dalle chiavi memorizzate è 30/10<sup>6</sup> = 0.00003 = 0.003% !!!

- Tabelle hash:
  - Un array A[0..m-1]
  - Una funzione hash h: U → {0,..,m-1}
- Indirizzamento hash:
  - Diciamo che h(k) è il valore hash della chiave k
  - La funzione h trasforma una chiave nell'indice della tabella
  - La chiave k viene inserita (se possibile) nello slot A[h(k)]
  - Quando due o più chiavi hanno lo stesso valore hash, diciamo che è avvenuta una collisione
- · Idealmente: vogliamo funzioni hash senza collisioni







## Problema delle collisioni

- Utilizzo di funzioni hash perfette
  - Una funzione hash h si dice perfetta se è iniettiva, ovvero:

$$\forall u, v \in U : u \neq v \rightarrow h(u) \neq h(v)$$

- Si noti che questo richiede che |U| ≤ m
- Esempio:
  - Numero di matricola degli studenti ASD solo negli ultimi tre anni
  - Distribuiti fra 234.717 e 235.716
  - h(k) = k- 234.717, m = 1000
- Problema: spazio delle chiavi spesso grande, sparso
  - È impraticabile ottenere una funzione hash perfetta

## Funzioni hash

- Se le collisioni sono inevitabili
  - almeno cerchiamo di minimizzare il loro numero
  - vogliamo funzioni che distribuiscano uniformemente le chiavi negli indici [0..m-1] della tabella hash
- Uniformità semplice:
  - sia P(k) la probabilità che una chiave k sia presente nella tabella

- La quantità 
$$Q(i) = \sum_{k:h(k)=i} P(k)$$

è la probabilità che una chiave finisca nella cella i.

 Una funzione h() gode della proprietà di uniformità semplice se

$$\forall i \in [0...m-1]: Q(i) = 1/m$$

## Funzioni hash

 Per poter ottenere una funzione hash con uniformità semplice, la distribuzione delle probabilità P deve essere nota

- Esempio:
  - U è composto da numeri reali in [0,1) e ogni chiave k ha la stessa probabilità di essere scelta. Allora

escluso

$$h(k) = \lfloor km \rfloor$$

soddisfa la proprietà di uniformità semplice

 Nella realtà la distribuzione esatta può non essere (completamente) nota

# Funzioni hash: assunzioni

- Tutte le chiavi sono equiprobabili: P(k) = 1 / |U|
  - Semplificazione necessaria per proporre un meccanismo generale
- Le chiavi sono valori numerici non negativi
  - È possibile trasformare una chiave complessa in un numero, ad esempio considerando il valore decimale della sua rappresentazione binaria

## Funzioni hash

- Metodo della divisione:  $h(k) = k \mod m$ 
  - Resto della divisione intera di k per m:
  - Esempio: m=12,  $k=100 \rightarrow h(k) = 4$
- Vantaggio
  - Molto veloce (richiede una divisione intera)
- Svantaggio
  - Il valore m deve essere scelto opportunamente: ad esempio vanno bene numeri primi, distanti da potenze di 2 (e di 10)

## Funzioni hash

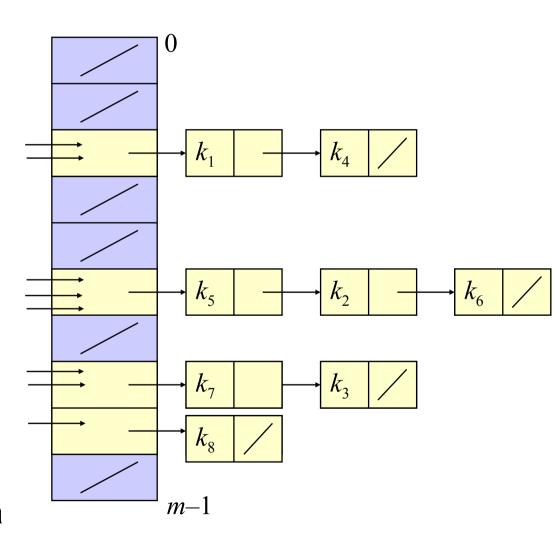
- Metodo della moltiplicazione:  $h(k) = \lfloor m(kA \lfloor kA \rfloor) \rfloor$ 
  - A è una costante compresa tra 0 e 1: 0 < A < 1
  - Moltiplichiamo k per A e prendiamo la parte frazionaria
  - Moltiplichiamo quest'ultima per m e prendiamo la parte intera
- Esempio: m = 1000, k = 123,  $A \approx 0.6180339887... \rightarrow h(k)=18$
- Svantaggi: più lento del metodo di divisione
- Vantaggi: il valore di m non è critico
- Come scegliere *A*? Knuth suggerisce  $A \approx (\sqrt{5} 1)/2$ .

## Problema delle collisioni

- Abbiamo ridotto, ma non eliminato, il numero di collisioni
- Come gestire le collisioni residue?
  - Dobbiamo trovare collocazioni alternative per le chiavi che collidono
  - Se una chiave non si trova nella posizione attesa, bisogna andarla a cercare nelle posizioni alternative
  - Le operazioni possono costare Θ(n) nel caso peggiore...
  - ...ma hanno costo Θ(1) nel caso medio
- Due delle possibili tecniche:
  - Concatenamento
  - Indirizzamento aperto

# Risoluzione delle collisioni

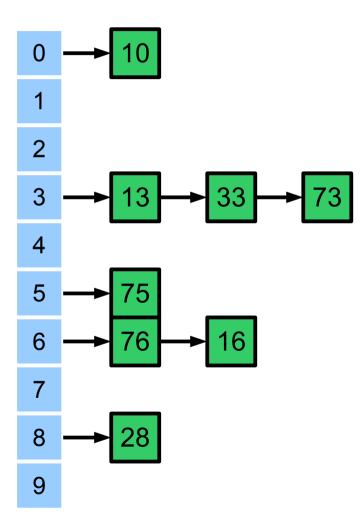
- Concatenamento (chaining)
  - Gli elementi con lo stesso valore hash h vengono memorizzati in una lista concatenata
  - Si memorizza un puntatore alla testa della lista nello slot A[h] della tabella hash
- Operazioni:
  - Insert: inserimento in testa
  - Search, Delete:
     richiedono di scandire la lista
     alla ricerca della chiave Algoritmi e Strutture Dati



# Esempio $h(k) = k \mod 10$

Attenzione m=10 non è una buona scelta

- Inserire le chiavi seguenti, nell'ordine indicato:
  - 10, 73, 16, 33, 76, 13, 75 28
- Cosa devo fare per trovare la chiave 73?
- Cosa devo fare per cancellare la chiave 33?
- Cosa devo fare per trovare la chiave 24?



# Concatenamento

Costo computazionale

- Notazione
  - n: numero di elementi nella tabella
  - m: numero di slot nella tabella
- Fattore di carico
  - $\alpha$ : numero medio di elementi nelle liste ( $\alpha = n/m$ )

n palline distribuite in m urne

- Caso pessimo: tutte le chiavi sono in una unica lista
  - Insert: ⊖(1)
  - Search, Delete: ⊖(n)
- Caso medio: dipende da come le chiavi vengono distribuite
  - Assumiamo hashing uniforme, da cui ogni slot della tabella avrà mediamente α chiavi

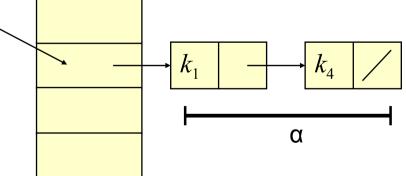
# Concatenamento: complessità

#### Teorema:

 In tabella hash con concatenamento, una ricerca senza successo richiede un tempo atteso di Θ(1 + α)

#### Dimostrazione:

- Una chiave non presente nella tabella può essere collocata in uno qualsiasi degli m slot
- Una ricerca senza successo tocca tutte le chiavi nella lista corrispondente
- Tempo di hashing: 1 + lunghezza attesa lista: α → Θ(1+α)



# Concatenamento: complessità

#### Teorema:

- In una tabella hash con concatenamento, una ricerca con successo richiede un tempo atteso di Θ(1 + α)
- Più precisamente:  $\Theta(2 + \alpha/2 + \alpha/2n)$ 
  - (dove n è il numero di elementi)
- Qual è il significato:
  - se n = O(m),  $\alpha = O(1)$
  - quindi tutte le operazioni sono  $\Theta(1)$

# Indirizzamento aperto

- Problema della gestione di collisioni tramite concatenamento
  - Struttura dati complessa, con liste, puntatori, etc.
- Gestione alternativa: indirizzamento aperto
  - Idea: memorizzare tutte le chiavi nella tabella stessa
  - Ogni slot contiene una chiave oppure null
  - Inserimento:
    - Se lo slot prescelto è utilizzato, si cerca uno slot "alternativo"
  - Ricerca:
    - Si cerca nello slot prescelto, e poi negli slot "alternativi" fino a quando non si trova la chiave oppure nil

# Indirizzamento aperto

- Cosa succede al fattore di carico α?
  - Compreso fra 0 e 1
  - La tabella può andare in overflow
    - Inserimento in tabella piena
  - Esistono tecniche di crescita/contrazione della tabella
    - linear hashing

# Indirizzamento aperto

- Ispezione: Uno slot esaminato durante una ricerca di chiave
- Sequenza di ispezione: La lista ordinata degli slot esaminati
- Funzione hash: estesa come
  - h : U × [0..m-1]  $\rightarrow$  [0..m-1] chiave "tentativo"
- La sequenza di ispezione { h(k,0), h(k,1),...,h(k,m-1) } è una permutazione degli indici [0..m-1]
  - Può essere necessario esaminare ogni slot nella tabella
  - Non vogliamo esaminare ogni slot più di una volta

# Esempio

• Vettore con m=5 elementi  $h(k,i) = ((k \mod 5) + i) \mod 5$ 

- Insert 14
- Insert 19
- Insert 34
- Lookup 34
- Lookup 11
- Delete 19
- Lookup 34

# Inserimento e Ricerca (attenzione...)

```
Hash-Insert(A, k)
i := 0
repeat
    j := h(k, i)
    if A[j] == null then
        A[j] := k
        return j
    else
        i := i + 1
    endif
until i == m
error "hash table overflow"
```

```
Hash-Search (A, k)
i := 0
repeat
    j := h(k, i)
    if A[j] == k then
        return j
    endif
    i := i + 1
until A[j] == null or i == m
return nil
```

## Cancellazione

- Non possiamo semplicemente sostituire la chiave che vogliamo cancellare con un null. Perché?
- Approccio
  - Utilizziamo un speciale valore DELETED al posto di null per marcare uno slot come vuoto dopo la cancellazione
  - Ricerca: DELETED trattati come slot pieni
  - Inserimento: DELETED trattati come slot vuoti

# Inserimento e Ricerca

```
Hash-Insert(A, k)
i := 0
repeat
    j := h(k, i)
    if A[j] == null ||
        A[j] == DELETED then
        A[j] := k
        return j
    else
        i := i + 1
    endif
until i == m
error "hash table overflow"
```

```
Hash-Search (A, k)
i := 0
repeat
    j := h(k, i)
    if A[j] == k then
        return j
    endif
    i := i + 1
until A[j] == null or i == m
return nil
```

# Ispezione lineare

- Funzione:  $h(k, i) = (h'(k)+i) \mod m$ chiave n. ispezione funzione hash ausiliaria
- Il primo elemento determina l'intera sequenza
  - h'(k), h'(k)+1, ..., m-1, 0, 1, ..., h'(k)-1
  - Solo *m* sequenze di ispezione distinte sono possibili
- Problema: primary clustering
  - Lunghe sotto-sequenze occupate...
  - ... che tendono a diventare più lunghe:
    - uno slot vuoto preceduto da i slot pieni viene riempito con probabilità (i+1)/m
  - I tempi medi di inserimento e cancellazione crescono

**Esempio**(C. Demetrescu, I. Finocchi, G. F. Italiano, "Algoritmi e strutture dati", seconda edizione, McGraw-Hill, fig. 7.7 p. 189)

u, ı.	ГΠ	IUC		ι, Ο	э. г	ъ п	alle	anc	), 1	Hig	OH	um	<b>E</b> :	5น เ	זוונ	лe	ua	u,	5E	COI	IUc	C	JIZI	OH	ב, ו	VIC	O l	<b>1W</b> -	·IIII	ι, ι
					C		E				I			$\mathbf{L}$	M	N	O	P		R	S	T		V						
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
																			B4											
P																		P												
R																		P		R										
E							E											P		R										
					C		E						99					P		R										
					С		E				I							P		R										
		33			C		E				I							P	P	R										
					C		Е				1	1						P	P	R										
Γ				20	C		E				I	I		i i				P	P	R		T								
					C		E	Е			I	I						P	P	R		T								
ı -	Π				C		Е	Е			I	I	(8)					P	P	R		Т		V						
)					C		E	Е			I	I					О	P	P	R		T		V						
	Π				C		E	E			I	I		L			О	P	P	R		T		V						
					C		E	Е			I	Ι	I	L			0	P	P	R		T		V						
	Τ				C		Е	E			I	I	I	L			О	P	P	R	S	T		V						
					С		Е	Е			I	I	I	L			О	P	P	R	S	Т	S	V						
					C		Е	Е			I	1	1	L	1		0	P	P	R	S	Т	S	V						
1					C		E	E			I	I	I	L	1	М	0	P	P	R	S	Т	S	V						
	T				С		Е	Е	E		I	I	Ι	L	I	M	О	P	P	R	S	Т	S	V						
7				40	C		Е	Е	Е		I	I	Ι	L	I	M	0	P	P	R	S	Т	S	٧	V					
					C		Е	E	Е		I	Ι	Ι	L	I	M	0	P	P	R	S	T	S	٧	V	0				
					C		Е	E	Е		I	I	I	L	ī	М	О	P	P	R	S	T	S	V	V	О	L			
4		Ī			C		Е	Е	Е		I	I	I	L	1	М	О	P	P	R	S	Т	S	V	V	0	L	М		
	Ī	Ī			C		Е	Е	Е	E	I	I	I	L	I	M	О	P	P	R	S	Т	S	V	V	О	L	M		
1					C		Е	Е	Е	Е	Ι	I	I	L	I	М	O	P	P	R	S	1	S	٧	V	О	L	М	N	
rĦ			Ī		C		Е	Е	E	Е	I	I	I	L	I	M		P		R		Т				О			20010000000	00000000
EE	Í		Ī	Ī	C		E	E	Е	E	I	ī	I	L	ı	М	О	P	P	R	4	т	S	٧	٧	0	L	М	N	T
0	2000	2	3	4		6	7					12			*********	***************************************										26				
9	-	_	-	3000 B	_		•	-	_									, -												-

# Ispezione quadratica

- Funzione:  $h(k,i) = (h'(k) + c_1i + c_2i^2) \mod m$ chiave n. ispezione funzione hash ausiliaria
- Sequenza di ispezioni:
  - L'ispezione iniziale è in h'(k)
  - Le ispezione successive hanno un offset che dipende da una funzione quadratica nel numero di ispezione i
- Nota: c<sub>1</sub>, c<sub>2</sub>, m devono essere tali da garantire la permutazione di [0..m-1].
- Problema: clustering secondario
  - Se due chiavi hanno la stessa ispezione iniziale, poi le loro sequenze sono identiche

# Esempio

(C. Demetrescu, I. Finocchi, G. F. Italiano, "Algoritmi e strutture dati", seconda edizione, McGraw-Hill, Fig 7.8 p. 191)

						С		E				I			L	M	N	О	P		R	S	T		V						
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
											la la	9.0	ga i		M																
P					Š														P												
R		19						<u> </u>			. 0			- 1					P		R										
E								E											P		R										
C						C		E											P		R									1000	
I			000	lgil.		C		Е				1		w. /			8	9 35	P		R						100				
P						C	P	Е				I							P		R							25			
I						C	P	Е				1							P		R			I							
T					,	C	P	E				I							P		R		T	I							
Е						C	P	Е				I				E		W 1	P		R		Т	I		- 7					
V						C	P	E			19	I				E		1	P		R		T	Ι	V						
0						C	P	Е				I				E		0	P		R		T	I	V			14			
L			153			C	P	E				Ι	L		Ĺ	E		0	P		R		Т	I	V						
I					1	C	P	Е			22	1		c.Š	L	E		0	P		R		T	I	V	18					
S					I	C	P	Е			Togo	I			L	E		0	P		R	S	T	I	V	9	-21				
S					I	C	P	Е				I	S	10	L	E	2 18	О	P		R	S	T	Ι	V	133					
I					1	C	P	Е				1	S		L	E	I	0	P		R	S	Т	I	V						
M	М			9	I	C	P	Е	91			I	S		L	E	I	0	P	Paris	R	S	T	I	V						
Е	М				I	C	P	E	E			I	S		L	E	I	О	P		R	S	T	T	V	L	<u></u>			25	
V	М				I	C	P	E	E			I	S		L	E	Ι	0	P		R	S	T	I	٧	V			L		
0	M				1	C	P	Е	E	0		I	S		L	E	I	0	P		R	S	T	I	V	V					
L	M				I	C	P	Е	E	0		I	S		L	Е	I	0	P		R	S	T	Ι	V	V				L	
M	M	M			I	C	P	E	Е	0		Ι	S		L	E	I	0	P		R	S	T	I	V	V	la .			L	
Е	M	М	E		I	C	P	E	Е	0		I	S		L	E	1	0	P		R	S	T	Ī	V	V				L	
N	M	M	Е		I	C	P	Е	Е	0		I	S		L	Е	1	0	P	N	R	S	T	I	V	V				L	
T	M	M	Е		I	C	P	Е	Е	0		I	S	T	1.	Е	I	0	P	N	R	s	Τ	I	V	V				L	
E	М	М	Е	,	I	С	P	E	E	О	E	I	S	T	L	E	1	0	P	N	R	S	T	I	V	V		1		L	

0 1 2 3 4 5 6 7 8 9 10 11 12 13 14 15 16 17 18 19 20 21 22 23 24 25 26 27 28 29 30

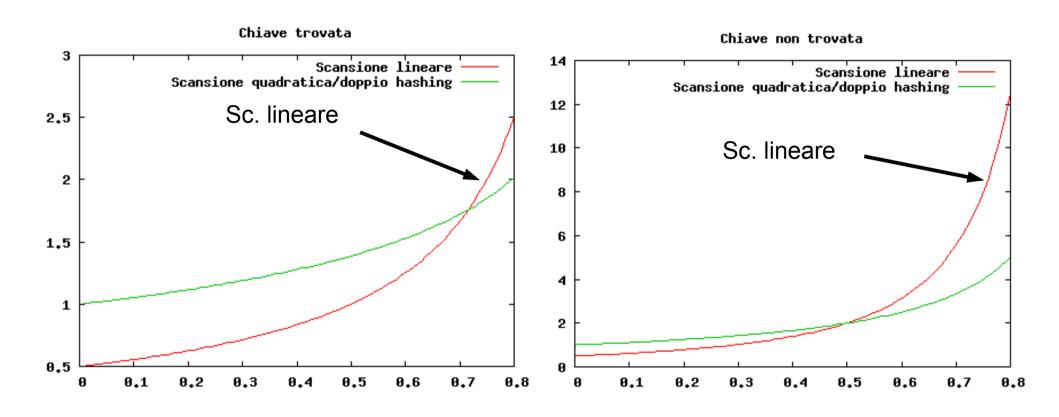
# Doppio hashing

- Funzione:  $h(k,i) = (h_1(k) + i h_2(k)) \mod m$ chiave n. ispezione funzioni hash ausiliarie
- Due funzioni ausiliarie:
  - $h_1$  fornisce la prima ispezione
  - $-h_2$  fornisce l'offset delle successive ispezioni

# Analisi dei costi di scansione nel caso medio

Esito ricerca	Concatenamento	Scansione lineare	Scansione quadratica / hashing doppio
Chiave trovata	$\Theta(1+\alpha)$	$\frac{1}{2} + \frac{1}{2(1-\alpha)}$	$-\frac{1}{\alpha}\ln\left(1-\alpha\right)$
Chiave non trovata	$\Theta(1+\alpha)$	$\frac{1}{2} + \frac{1}{2(1-\alpha)^2}$	$\frac{1}{1-\alpha}$

### Scansione lineare vs scansione quadratica



## Osservazione

- Nel caso di gestione degli overflow mediante liste concatenate, è possibile avere α>1
- Nel caso di gestione degli overflow mediante indirizzamento aperto, è possibile solo avere α≤1
  - Una volta che l'array è pieno, non è più possibile aggiungere altri elementi
  - Come fare in questo caso? (con array dinamici, ma cambiando la funzione hash!)