32-热点问题答疑(三)

你好,我是戴铭。

这是我们《iOS开发高手课》专栏的第三期答疑文章,我将继续和你分享大家在学习前面文章时遇到的最普遍的问题。

今天,我在这段时间的留言问题中,挑选了几个iOS开发者普遍关注的问题,在这篇答疑文章里来做一个统一回复。

A/B测试SDK

@鼠辈同学在第24篇文章《A/B测试:验证决策效果的利器》留言中问道:

最近一直在找一个好的 A/B 测试的 SDK,不知道作者之前用过什么好的 A/B 测试的 SDK (三方的,可以后台控制的)

我认为带后台功能的 A/B 测试 SDK没什么必要,原因有二:

- 1. A/B 测试本身就是为业务服务的,需要对会影响产品决策的业务场景做大量定制化开发;
- 2. A/B 测试功能本身并不复杂,第三方后台定制化开发,成本也不会节省多少。

因此,我推荐后台功能自己来做,端上使用我在第24篇文章中提到的 SkyLab 就完全没有问题了。另外,SkyLab 也可以很方便地集成到你自己的后台中。

如何衡量性能监控的优劣?

@ RiverLi 同学在第16篇文章《性能监控: 衡量 App 质量的那把尺》的评论区留言问到:

对于性能的监控有没有衡量标准,如何衡量优劣?

我觉得,如果给所有 App 制定相同的衡量标准是不现实的,这样的标准,也是无法落地的。为什么这么说呢,很有可能由于历史原因或者 App的特性决定了有些App的性能无法达到另一个 App 的标准。又或者说,有些App需要进行大量的重构,才能要达到另一个 App 的性能标准,而这些重构明显一朝一夕就能落地执行的。特别是业务还在快跑的情况下,你只能够有针对性地去做优化,而不是大量的重构。

回到性能监控的初衷,它主要是希望通过监控手段去发现突发的性能问题,这也是我们再做线上性能监控时 需要重点关注的。

对于 App 运行普遍存在的性能问题,我们应该在上线前就设法优化完成。因为,线下的性能问题是可控的,而线上的性能问题往往是"摸不着"的,也正是这个原因,我们需要监控线上性能问题。

因此,**性能监控的标准一定是针对 App线下的性能表现来制定的**。比如,你的App在线下连续3秒 CPU 占比都是在70%以下,那么 CPU 占比的监控值就可以设置为3秒内占比在70%以下。如果超过这个阈值就属于突发情况,就做报警处理,进行问题跟踪排查,然后有针对性地修复问题。

关于WatchDog

我在<mark>第13篇文章</mark>中讲解如何用RunLoop原理去监控卡顿的时候,用到了WatchDog机制。Xqqq0 同学在文后留言中,希望我解释一下这个机制,并推荐一些相关的学习资料。

WatchDog 是苹果公司设计的一种机制,主要是为了避免 App 界面无响应造成用户无法操作,而强杀掉 App 进程。造成 App 界面无响应的原因种类太多,于是苹果公司采用了一刀切的做法:凡是主线程卡死一定的时间就会被 WatchDog 机制强杀掉。这个卡死时间,WatchDog 在启动时设置的是 20秒,前台时设置的是10秒,后台时设置的是10分钟。

由于 WatchDog 强杀日志属于系统日志,所以你的 App 上线后需要自己来监控卡顿,这样才能够在 WatchDog 强杀之前捕获到 App 卡死的情况。关于这部分内容的详细讲解,你可以参看苹果公司关于<mark>崩溃</mark> 分析的文档。

关干iOS崩溃

在专栏的第12篇文章 <mark>《iOS 崩溃千奇百怪,如何全面监控?》</mark>后,(Jet)黄仲平同学提了这么几个问题。考虑 到这几个问题涉及知识点比较有代表性,所以我特意在今天这篇答疑文章中和你详细展开下。



》 (Jet)黄仲平

戴老师好,我最近有一个困惑,就是我们公司计划做一个自己的"crash 监控系统"。其中有一个很重要的目标是要实现 crash 日志,能定位到责任人,然后进行快速响应。

目前我个人对这件事的解决思路如下:

- 1. 收集 crash 日志,并上传日志到服务器上;
- 2. 通过解析 git 库的提交日志,对代码文件与作者与进行关连并把日志提交到服务器;
- 3. 发生 crash 时,通过把错误堆栈信息与符号表 (dysm)进行匹配,找到堆栈信息里含特定前

缀的文件名。进行责任人匹配;

第一个问题:以上是我的解决思路。不知道戴老师是否也是这种思路?

第二个问题:在上面的第一步日志收集时是通过 文中"handleSignalException"方法来收集? 还是通过 PLCrashReporter 来进行收集?

第三个问题: dysm 在解析堆栈信息时的工作原理有无相关文章 进行介绍;

望老师百忙之中帮忙答复,不胜感激。

—— 写于 2019年04月24日

引自: iOS开发高手课

12 | iOS 崩溃千奇百怪,如何全面监控?

识别二维码打开原文 「极客时间」 App



关于实现崩溃问题自动定位到人,我认为通过堆栈信息来匹配到人是没有问题的。关于实现方法的问题,也就是第一个问题,你可以先做个映射表,每个类都能够对应到一个负责人,当获取到崩溃堆栈信息时,根据映射表就能够快速定位到人了。

对于第二个问题关于日志的收集方法,我想说的是 PLCrashReporter 就是用handleSignalException 方法来收集的。

第三个关于 dSYM 解析堆栈信息工作原理的问题,也不是很复杂。dSYM 会根据线程中方法调用栈的指针, 去符号表里找到这些指针所对应的符号信息进行解析,解析完之后就能够展示出可读的方法调用栈。

接下来,我来和你说说通过堆栈匹配到人的具体实现的问题。

第一步,通过 task_threads 获取当前所有的线程,遍历所有线程,通过 thread_info 获取各个线程的详细信息。

第二步,遍历线程,每个线程都通过 thread_get_state 得到 machine context 里面函数调用栈的指针。

thread_get_state 获取函数调用栈指针的具体实现代码如下:

```
_STRUCT_MCONTEXT machineContext; //线程栈里所有的栈指针
// 通过 thread_get_state 获取完整的 machineContext 信息,包含 thread 状态信息
mach_msg_type_number_t state_count = smThreadStateCountByCPU();
kern_return_t kr = thread_get_state(thread, smThreadStateByCPU(), (thread_state_t)&machineContext.__ss, &st
```

获取到的这些函数调用栈,需要一个栈结构体来保存。

第三步,创建栈结构体。创建后通过栈基地址指针获取到当前栈帧地址,然后往前查找函数调用帧地址,并将它们保存到创建的栈结构体中。具体代码如下:

```
// 为通用回溯设计结构支持栈地址由小到大,地址里存储上个栈指针的地址
typedef struct SMStackFrame {
   const struct SMStackFrame *const previous;
   const uintptr_t return_address;
} SMStackFrame;
SMStackFrame stackFrame = {0};
// 诵过栈基址指针获取当前栈帧地址
const uintptr_t framePointer = smMachStackBasePointerByCPU(&machineContext);
if (framePointer == 0 || smMemCopySafely((void *)framePointer, &stackFrame, sizeof(stackFrame)) != KERN_SUC
   return @"Fail frame pointer";
for (; i < 32; i++) {
   buffer[i] = stackFrame.return_address;
   if (buffer[i] == 0 || stackFrame.previous == 0 || smMemCopySafely(stackFrame.previous, &stackFrame, siz
       break:
   }
}
```

第四步,根据获取到的栈帧地址,找到对应的 image 的游标,从而能够获取 image 的更多信息。代码如下:

```
// 初始化保存符号结果的结构体 Dl_info
info->dli_fname = NULL;
info->dli_fbase = NULL;
info->dli_sname = NULL;
info->dli_saddr = NULL;

// 根据地址获取是哪个 image
const uint32_t idx = smDyldImageIndexFromAddress(address);
if (idx == UINT_MAX) {
    return false;
}
```

第五步,在知道了是哪个 image 后,根据 Mach-O 文件的结构,要想获取符号表所在的 segment,需要先找到 Mach-O 里对应的 Header。通过 _dyld_get_image_header 方法,我们可以找到 mach_header 结构体。然后,使用 _dyld_get_image_vmaddr_slide 方法,我们就能够获取虚拟内存地址 slide 的数量。而动态链接器就是通过添加 slide 数量到 image 基地址,以实现将 image 映射到未占用地址的进程虚拟地址空间来加载 image 的。具体实现代码如下:

```
Header
Load commands
Segment command 1 -----|
Segment command 2
 -----
Section 1 data | segment 1 <----|
Section 2 data |
Section 3 data | <----|
Section 4 data | segment 2
Section 5 data |
...
Section n data |
/*----*/
// 根据 image 的序号获取 mach_header
const struct mach_header* machHeader = _dyld_get_image_header(idx);
// 将 header 的名字和 machHeader 记录到 Dl_info 结构体里
info->dli_fname = _dyld_get_image_name(idx);
info->dli_fbase = (void*)machHeader;
// 返回 image_index 索引的 image 的虚拟内存地址 slide 的数量
// 动态链接器就是通过添加 slide 数量到 image 基地址,以实现将 image 映射到未占用地址的进程虚拟地址空间来加载 image 的。
const uintptr_t imageVMAddressSlide = (uintptr_t)_dyld_get_image_vmaddr_slide(idx);
```

第六步, 计算 ASLR (地址空间布局随机化) 偏移量。

ASLR 是一种防范内存损坏漏洞被利用的计算机安全技术,想详细了解 ASLR的话,你可以参看<mark>它的 Wiki页</mark> 面。

通过 ASLR 偏移量可以获取 segment 的基地址, segment 定义 Mach-O 文件中的字节范围以及动态链接器

加载应用程序时这些字节映射到虚拟内存中的地址和内存保护属性。 所以,segment 总是虚拟内存页对 齐。

第七步,遍历所有 segment, 查找目标地址在哪个 segment 里。

除了 __TEXT segment 和 __DATA segment 外,还有 __LINKEDIT segment。 __LINKEDIT segment 里包含了 动态链接器使用的原始数据,比如符号、字符串、重定位表项。 LC_SYMTAB 描述的是,__LINKEDIT segment 里查找的字符串在符号表的位置。有了符号表里字符串的位置,就能找到目标地址对应的字符串,从而完成函数调用栈地址的符号化。

这个过程的详细实现代码如下:

```
/*----*/
// 地址最匹配的symbol
const nlistByCPU* bestMatch = NULL;
uintptr_t bestDistance = ULONG_MAX;
uintptr_t cmdPointer = smCmdFirstPointerFromMachHeader(machHeader);
if (cmdPointer == 0) {
   return false;
// 遍历每个 segment 判断目标地址是否落在该 segment 包含的范围里
for (uint32_t iCmd = 0; iCmd < machHeader->ncmds; iCmd++) {
   const struct load_command* loadCmd = (struct load_command*)cmdPointer;
   /*-----目标 Image 的符号表-----*/
   // Segment 除了 __TEXT 和 __DATA 外还有 __LINKEDIT segment,它里面包含动态链接器使用的原始数据,比如符号,字符串和
   // LC_SYMTAB 描述了 __LINKEDIT segment 内查找字符串和符号表的位置
   if (loadCmd->cmd == LC_SYMTAB) {
       // 获取字符串和符号表的虚拟内存偏移量。
       const struct symtab_command* symtabCmd = (struct symtab_command*)cmdPointer;
       const nlistByCPU* symbolTable = (nlistByCPU*)(segmentBase + symtabCmd->symoff);
       const uintptr_t stringTable = segmentBase + symtabCmd->stroff;
       for (uint32_t iSym = 0; iSym < symtabCmd->nsyms; iSym++) {
          // 如果 n_value 是0, symbol 指向外部对象
          if (symbolTable[iSym].n_value != 0) {
              // 给定的偏移量是文件偏移量,减去 __LINKEDIT segment 的文件偏移量获得字符串和符号表的虚拟内存偏移量
              uintptr_t symbolBase = symbolTable[iSym].n_value;
              uintptr_t currentDistance = addressWithSlide - symbolBase;
              // 寻找最小的距离 bestDistance, 因为 addressWithSlide 是某个方法的指令地址,要大于这个方法的入口。
              // 离 addressWithSlide 越近的函数入口越匹配
              if ((addressWithSlide >= symbolBase) && (currentDistance <= bestDistance)) {</pre>
                  bestMatch = symbolTable + iSym;
                  bestDistance = currentDistance;
```

```
}
       }
       if (bestMatch != NULL) {
           // 将虚拟内存偏移量添加到 __LINKEDIT segment 的虚拟内存地址可以提供字符串和符号表的内存 address。
           info->dli_saddr = (void*)(bestMatch->n_value + imageVMAddressSlide);
           info->dli_sname = (char*)((intptr_t)stringTable + (intptr_t)bestMatch->n_un.n_strx);
           if (*info->dli_sname == '_') {
               info->dli_sname++;
           // 所有的 symbols 的已经被处理好了
           if (info->dli_saddr == info->dli_fbase && bestMatch->n_type == 3) {
               info->dli_sname = NULL;
           }
           break;
       }
   cmdPointer += loadCmd->cmdsize;
}
```

总结

在今天这篇文章中,我针对一些比较有代表性、你大概率会遇到的留言问题做了解答。这其中,包括第三方库的选择、性能衡量标准,以及崩溃分析方面的问题。

最后,对于第三方库的使用,我的建议是:如果和业务强相关,比如埋点或者 A/B 测试这样的库,最好是自建,你可以借鉴开源库的思路;一些基础的、通用性强的库,比如网络库和持续化存储的库,直接使用成熟的第三方库,既可以节省开发和维护时间,还能够提高产品质量;还有种情况就是,如果你所在团队较小,只有几个 iOS 开发人员,那么还是要尽可能地使用开源项目,你可以在 Awesome iOS 上去找到适合团队的项目。

感谢你的收听,欢迎你在评论区给我留言分享你的观点,也欢迎把它分享给更多的朋友一起阅读。



新版升级:点击「 🎥 请朋友读 」,20位好友免费读,邀请订阅更有现金奖励。

精选留言:

- 淡 2019-05-23 14:06:43原生与前端共舞什么时候开讲啊
- 鼠辈 2019-05-23 10:23:10学习了
- Geek_cc73f2 2019-05-23 09:40:33 老师好,我想问一下oom造成的crash能抓到吗,会不会那个时候没有内存空间让数据采集了呢?感谢