Tema 1 Algoritmi genetici Implementare Hill Climbing si Simulated Annealing

Renghiuc Bianca Elena si Culbece Rose-Marie 2A2 25.10.2022

1 Introducere

Raportul nostru contine rezultate, comparatii, concluzii si grafice care scot in evidenta eficienta algoritmilor studiati. Problema presupune gasirea minimului global al unor functii cu dimensiuni diferite. Scopul este observarea algoritmului care ofera rezultate bune pentru imputuri mai mari sau mai mici. Am testat algoritmii folosind urmatoarele patru functii functiile: **DeJong's function**, **Schwefel's function**, **Rastrigin's function** si **Michalewicz's function**.

2 Metode

Hill Climbing si Simulated Annealing sunt algoritmi eficienti, euristici folositi pentru probleme de optimizare matematice. Acestia sunt utili in gasirea optimelor globale. Am folosit patru metode: Hill Climbing - First Improvement, Hill Climbing - Best Improvement, Hill Climbing - Worst Improvement si Simulated Annealing.

Am facut o functie comuna pentru HCFI, HCBI SI HCWI ce ia pe langa restul parametrilor alti doi parametri care vor decide in care versiune din cele trei ne aflam. Pentru a reprezenta numerele am generat un vector de biti ce reprezinta coordonatele punctului curent. Pentru a afla vecinii am negat pe rand fiecare bit din vector. In schimb, pentru a genera un vecin la SA generam o pozitie, negand doar bitul de pe acea pozitie. SA ofera o sansa si solutiilor mai slabe generand o probabilitate, astfel marindu-si domeniul de cautare.

3 Rezultate

Mai jos am realizat un tabel pentru fiecare dimensiune studiata. Fiecare celula contine urmatoarele valori in aceasta ordine: valoarea minima, timpul de executie si media valorilor.

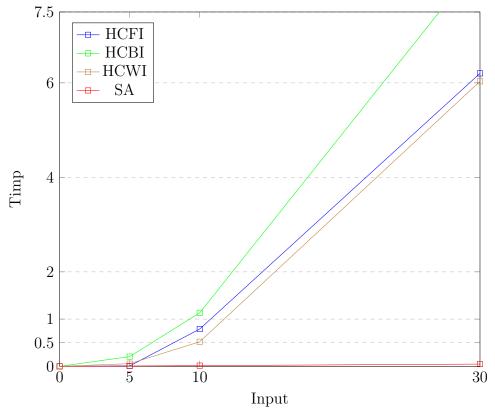
Algorithm Result (5)						
functie	HCFI	HCBI	HCWI	SA		
De Jong	1.13687e - 10	1.13687e - 10	0.21914	1.15801e - 08		
	6 m 36 s	7m 32s	3m 19s	22s		
	1.13687e - 10	1.13687e - 10	1.19896	1.18321e - 08		
Schwefel	-2094.91	-2094.91	-1913.34	-2094.91		
	$9m\ 52s$	12m 24s	$4 \mathrm{m} \ 37 \mathrm{s}$	26s		
	-2094.8	-2094.91	-1816.04	-2094.89		
Rastrigin	4.51065e - 09	4.51065e - 09	10.5475	4.51065e - 09		
	5m 21s	12m 10s	3m 28s	27s		
	0.132669	4.51065e - 09	15.6557	2.678e - 10		
Michalewicz	-3.69888	-3.69888	-3.2954	-3.69888		
	4m 52s	7m 33s	2m 30s	27s		
	-0.863196	-3.69888	-2.94408	-3.69888		

Algorithm Result (10)						
functie	HCFI	HCBI	HCWI	SA		
De Jong	2.27374e - 10	2.27374e - 10	3.99246	1.33266e - 07		
	$40 \mathrm{m} \ 15 \mathrm{s}$	54m 37s	28m 14s	45s		
	2.27374e - 10	2.9857e - 10	6.5061	2.27374e - 10		
Schwefel	-4130.74	-4189.51	-3630.58	-4160.03		
	58m 32s	1h 27m	23m 8s	56s		
	-4112.18	-4166.4	-3211.317	-41520.48		
Rastrigin	1.99004	0.995017	32.247	3.23129		
	47 m 36 s	1h 8m	31m 14s	54s		
	3.82047	2.46945	48.3496	5.7319		
Michalewicz	-8.61317	-8.6432	-5.06779	-8.59603		
	$45 \mathrm{m}\ 17 \mathrm{s}$	1h 12m	29m 47s	48s		
	-8.61317	-7.131895	-4.49717	-8.5402		

Algorithm Result (30)						
functie	HCFI	HCBI	HCWI	SA		
De Jong	6.82121e - 10	6.82121e - 10	51.3112	0.00135782		
	6h 3m	6h 41m	5h 56m	2m 36s		
	8.3257e - 10	8.3257e - 10	72.972082	0.145921		
Schwefel	-11122.1	-11807.9	-7148.69	-11656.1		
	7h 43m	8h 36m	5h 57m	2m 21s		
	-11094.3	-11605.7	-6238.52	-11576.4		
Rastrigin	33.2081	23.0617	84.493	31.296		
	6h 12m	8h 35m	6h 2m	2m 52s		
	35.10694	28.0617	93.73304	36.37624		
Michalewicz	-25.8959	-26.4804	-8.46187	-24.9721		
	4h 40m	6h 37m	5h 48m	3m 10s		
	-25.8959	-26.4804	-7.46187	-22.9721		

In acest grafic se poate observa variatia timpului de executare pe masura ce valoarea inputului (numarul de componente) creste. Astfel, am ales functia Rastrigin.





Se observa in graficul de mai sus ca imputul are un impact major asupra algoritmului HC. In schimb, timpul algoritmului SA nu se schimba semnificativ.

4 Comparatii

Mai departe vom vedea care sunt diferentele dintre algoritmi. HC alege mereu un vecin mai bun (chiar daca este primul -FI, cel mai bun din cei mai buni -BI sau cel mai rau din cei mai buni -WI). In schimb SA poate alege un vecin mai rau daca se genereaza o probabilitate cat mai mica, astfel marindu-si raza de cautare. Dintre cei 2 algoritmi se observa ca SA are un timp de rulare mult mai bun dar, pe masura ce creste dimensiunea, HCBI va da rezultate mai bune decat SA.

5 Concluzie

In concluzie, algoritmii euristici ne ajuta sa rezolvam destul de eficient si rapid, probleme pe care algoritmii deterministi nu le pot rezolva pentru imputuri mari. Testand cei patru algoritmi euristici enumerati la inceput putem ajunge la concluzia ca SA este mult mai bun. Desi, pentru valori mari se indeparteaza putin de optim acesta

este foarte rapid. Pe de alta parte, HC da rezultate mai bune dar, intr-un timp mult mai lung.

References

- $[1] \ \texttt{https://towardsdatascience.com/how-to-implement-the-hill-climbing-algorithm-in-particles} \\$
- [2] https://en.wikipedia.org/wiki/Hill_climbing
- [3] https://en.wikipedia.org/wiki/Simulated_annealing
- [4] https://hal.archives-ouvertes.fr/hal-01962309/document
- [5] https://profs.info.uaic.ro/~eugennc/teaching/ga/
- [6] http://www.geatbx.com/docu/fcnindex-01.html#P150_6749
- [7] http://www.geatbx.com/docu/fcnindex-01.html#P140_6155
- [8] http://www.geatbx.com/docu/fcnindex-01.html#P204_10395
- [9] http://www.geatbx.com/docu/fcnindex-01.html#P89_3085
- $[10] \ \mathtt{https://machinelearningmastery.com/simulated-annealing-from-scratch-in-python/simulated-annealing-from-scratch-in-python/simulated-annealing-from-scratch-in-python/simulated-annealing-from-scratch-in-python/simulated-annealing-from-scratch-in-python/simulated-annealing-from-scratch-in-python/simulated-annealing-from-scratch-in-python/simulated-annealing-from-scratch-in-python/simulated-annealing-from-scratch-in-python/simulated-annealing-from-scratch-in-python/simulated-annealing-from-scratch-in-python/simulated-annealing-from-scratch-in-python/simulated-annealing-from-scratch-in-python/simulated-annealing-scratch-in-python-scratch-in-pyth$