

Lineare Abbildungen und Matrizen

Freitag, 8. Dezember 2023 10:25

- Zusammenhang zw. Matrizen und lin. Abb.
- wichtige lin. Abb. in \mathbb{R}^2 (Ebenen) und ihre zugehörigen Matrizen bspw. Drehung, Spiegelung, Skalierung, Scherung
- Matrixmultiplikation und seine Interpretation als Verkettung lin. Abb.
- Rechenregeln für Matrizen

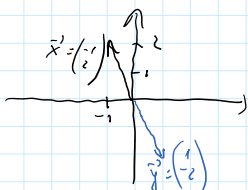
1. lineare Abbildungen

$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ bildet ein Vektor $\vec{x} \in \mathbb{R}^n$ auf $\vec{y} \in \mathbb{R}^m$ ab

Bsp: $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ $f(\vec{x}) = -\vec{x}$

$$f(\vec{x}) = f\left(\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}\right) = -\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -x_1 \\ -x_2 \end{pmatrix}$$

$$\vec{x} = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix}$$



Definition: Die Abbildung $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ heißt eine lineare Abb., wenn für alle Vektoren $\vec{a}, \vec{b} \in \mathbb{R}^n$ u. $\kappa \in \mathbb{R}$ gilt:

$$\begin{aligned} \text{i. } f(\vec{a} + \vec{b}) &= f(\vec{a}) + f(\vec{b}) \\ \text{ii. } f(\kappa \vec{a}) &= \kappa f(\vec{a}) \end{aligned} \quad \left| \begin{array}{l} \text{Alternativ:} \\ f(\kappa \vec{a} + \vec{b}) \\ = \kappa f(\vec{a}) + f(\vec{b}) \\ \kappa, l \in \mathbb{R} \end{array} \right.$$

Bsp: a) $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$, $f(\vec{x}) = -\vec{x}$ lin. Abb.?

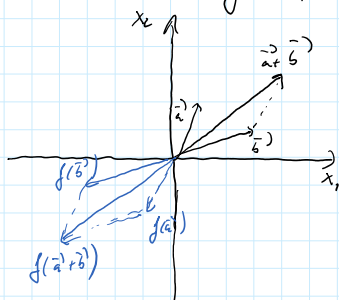
b) $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$, $f(\vec{x}) = \vec{x} + \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ " ?

a) i. $f\left(\frac{\vec{a} + \vec{b}}{\vec{x}}\right) = -\left(\frac{\vec{a} + \vec{b}}{\vec{x}}\right) = -\vec{a} - \vec{b} = \underbrace{(-\vec{a})}_{f(\vec{a})} + \underbrace{(-\vec{b})}_{f(\vec{b})} = f(\vec{a}) + f(\vec{b})$

also $f(\vec{a} + \vec{b}) = f(\vec{a}) + f(\vec{b})$ ✓

ii. $f(\kappa \vec{a}) = -\kappa \vec{a} = \kappa(-\vec{a}) = \kappa f(\vec{a})$

also $f(\kappa \vec{a}) = \kappa f(\vec{a})$ ✓



HA. ii Visualisieren $\kappa = 2$

b) $f\left(\frac{\vec{a} + \vec{b}}{\vec{x}}\right) = \frac{\vec{a} + \vec{b}}{\vec{x}} + \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

$$f(\vec{a}) = \vec{a} + \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$f(\vec{b}) = \vec{b} + \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$f(\vec{a}) + f(\vec{b}) = \vec{a} + \vec{b} + \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \neq f(\vec{a} + \vec{b})$$

Veränderungen sind nicht linear! später affine Abb.

Matrixform einer lin. Abb.

Bsp: $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$f(\vec{x}) = f\left(\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}\right) = -\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -x_1 \\ -x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (-1)x_1 + 0x_2 \\ 0x_1 + (-1)x_2 \end{pmatrix}$$

Wir führen eine abkürzende Schreibweise ein: An Stelle von $\begin{pmatrix} (-1)x_1 + 0x_2 \\ 0x_1 + (-1)x_2 \end{pmatrix}$ schreiben wir $\begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$
 Matrix · Vektor = Vektor

Allg. ... Jede lin. Abb. $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ hat die Form:

$$f\left(\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 \end{pmatrix}$$

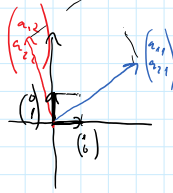
Das kann man folgendermaßen sehen:

$$\vec{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ x_2 \end{pmatrix} = x_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$f\left(\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}\right) = f\left(x_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) \stackrel{!}{=} f\left(x_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right) + f\left(x_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right)$$

$$\stackrel{!}{=} x_1 f\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right) + x_2 f\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right)$$

Wobei $f\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \end{pmatrix}$ $f\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} a_{12} \\ a_{22} \end{pmatrix}$



$$\Rightarrow f\left(\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}\right) = x_1 \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} a_{12} \\ a_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 \end{pmatrix}$$

Anstelle von schreiben

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

Matrix A Vektor \vec{x}

A hat 2-Zeilen
2-Spalten
 $A \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$

Spaltenvektoren von A: $\begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \end{pmatrix}$ und $\begin{pmatrix} a_{12} \\ a_{22} \end{pmatrix}$

Zeilenvektoren $(a_{11} \ a_{12})$ $(a_{21} \ a_{22})$

a_{ij} : Element in der Matrix in der i-ten Zeile j-ten Spalte

Rechenregeln für Matrizen

1) $A + B = B + A$ A, B gleiche Dimensionen

1) $A + B = B + A$ A, B gleiche Dimensionen

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ -5 & 7 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 3 \\ -2 & 11 \end{pmatrix}$$

2) $\ell(kA) = (\ell \cdot k)A$ $\ell, k \in \mathbb{R}$

$$2(-3)A = -6A = -6 \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6 & -12 \\ -18 & -24 \end{pmatrix}$$

3) $(\ell + k)A = \ell A + kA$

4) $A + 0 = A$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$$

5) $k(A+B) = kA + kB$ $k \in \mathbb{R}$

Wie multipliziert man 2 Matrizen?
s. Verketzung lin. Abb.

6) $AB \neq BA$ i.d. \mathbb{R} .

7) $(AB)C = A(BC)$

8) $(A+B)C = AC + BC$

9) $A(B+C) = AB + AC$

Einheitsmatrix in $\mathbb{R}^{2 \times 2}$ $E_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

$AE_2 = A = E_2A$

Inverse Matrix A^{-1} : $A^{-1}A = AA^{-1} = E_2$ im $\mathbb{R}^{2 \times 2}$

Wie bestimmt man A^{-1} ?

s. später Gauß-Verfahren

Verketzung lin. Abb.

Gegeben: $f_1: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ $f_2: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$f_1(\vec{x}) = A\vec{x}$$

$$f_2(\vec{x}) = B\vec{x}$$

Gesucht: $f_3 = f_2 \circ f_1$ $f_3(x) = C\vec{x}$

$$f_3(\vec{x}) = (f_2 \circ f_1)(\vec{x}) = f_2(f_1(\vec{x})) = f_2(A\vec{x}) = B(A\vec{x})$$

$$= BA\vec{x} = C\vec{x}$$

$C = BA$

$$C \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = BA \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = B \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \end{pmatrix}$$

Matrix Prod

$$C \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \underbrace{B^T \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}}_{\substack{\text{Matrix Vekt.} \\ \text{mult.}}} = \begin{pmatrix} a_{21} \\ a_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_{21} & b_{22} \\ b_{11} & b_{12} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_{11} a_{11} + b_{12} a_{21} \\ b_{21} a_{11} + b_{22} a_{21} \end{pmatrix}$$

↑ 1. Spaltenvektor von C

H.1

$$C \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_{11} a_{12} + b_{12} a_{22} \\ b_{21} a_{12} + b_{22} a_{22} \end{pmatrix}$$

↑ 2. Spaltenvektor von C

$\begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} a_{12} \\ a_{22} \end{pmatrix}$
	$b_{11} a_{11} + b_{12} a_{21}$	$b_{11} a_{12} + b_{12} a_{22}$
	$b_{21} a_{11} + b_{22} a_{21}$	$b_{21} a_{12} + b_{22} a_{22}$

$$B \cdot A = C$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -3 & 4 \\ 7 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3+14 & 4-4 \\ -9+8 & 12-8 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 11 & 0 \\ 1 & 4 \end{pmatrix}$$

1 Zeile linke Matrix - 2 Zeile rechte Matrix

Inverse Matrix

- gibt es nur für quadratische Matrizen (und nicht für alle)

gegeben $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$ gesucht $A^{-1} = \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{pmatrix}$

$$A \cdot A^{-1} = E_2 \quad \{ \text{analog } 2 \cdot 2^{-1} = 1 \}$$

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 4 \\ -1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Bsp. für A

$$\begin{pmatrix} 2b_{11} + 4b_{21} \\ -b_{11} + 3b_{21} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 2b_{12} + 4b_{22} \\ -b_{11} + 3b_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{array}{l}
 \boxed{\begin{array}{l} 2b_{11} + 4b_{21} = 1 \\ -b_{11} + 3b_{21} = 0 \end{array}} \quad \boxed{\begin{array}{l} 2b_{12} + 4b_{22} = 0 \\ -b_{12} + 3b_{22} = 1 \end{array}} \\
 \left(\begin{array}{cc|c} 2 & 4 & 1 \\ -1 & 3 & 0 \end{array} \right) \quad \left(\begin{array}{cc|c} 2 & 4 & 0 \\ -1 & 3 & 1 \end{array} \right) \\
 \left(\begin{array}{cc|cc} 2 & 4 & 1 & 0 \\ -1 & 3 & 0 & 1 \end{array} \right)
 \end{array}$$

Gaußverfahren um inverse Matrix zu bestimmen

1. $\frac{1}{2} z_1 \rightarrow z_1$

$$\left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 2 & 1/2 & 0 \\ -1 & 3 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

2. $\begin{array}{l} ? z_1 + z_2 \rightarrow z_2 \\ 1 z_1 + z_2 \rightarrow z_2 \end{array}$ (x_1 aus z_2 eliminieren)

$$\left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 2 & 1/2 & 0 \\ 0 & 5 & 1/2 & 1 \end{array} \right)$$

3. $\frac{1}{5} z_2 \rightarrow z_2$

$$\left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 2 & 1/2 & 0 \\ 0 & 1 & 1/10 & 1/5 \end{array} \right)$$

4. $\begin{array}{l} ? z_2 + z_1 \rightarrow z_1 \\ -2 z_2 + z_1 \rightarrow z_1 \end{array}$

$$\left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 3/10 & -2/5 \\ 0 & 1 & 1/10 & 1/5 \end{array} \right)$$

$$-\frac{2}{10} + \frac{1}{5} = -\frac{2+5}{10} = \frac{3}{10}$$

A^{-1}

Probe: $A A^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ -1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3/10 & -2/5 \\ 1/10 & 1/5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{6}{10} + \frac{4}{10} & -\frac{2}{5} + \frac{4}{5} \\ -\frac{3}{10} + \frac{3}{10} & \frac{2}{5} + \frac{3}{5} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \checkmark$

LGS mithilfe von Matrizen

$$5x_1 + 3x_2 = 2$$

$$2x_1 - x_2 = 3$$

$$\underbrace{\begin{pmatrix} 5 & 3 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}}_A \underbrace{\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}}_{\vec{x}} = \underbrace{\begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}}_{\vec{b}}$$

$$\left(\begin{array}{cc|c} 5 & 3 & 2 \\ 2 & -1 & 3 \end{array} \right)$$

$$\left(\begin{array}{c|c} 2 & 1 \end{array} \right) \left(\begin{array}{c} 12 \\ \hline \bar{x} \end{array} \right) \left(\begin{array}{c} 5 \\ \hline \bar{b} \end{array} \right)$$

$$A \bar{x} = \bar{b} \quad | \quad A^{-1} \quad \left\{ \begin{array}{l} 3x = 5 \\ 3^{-1} \cdot 3x = 3^{-1} \cdot 5 \\ x = \frac{5}{3} \end{array} \right\}$$

$$A^{-1} A \bar{x} = A^{-1} \bar{b}$$

$$E_2 \quad \bar{x} = A^{-1} \bar{b}$$

$$\boxed{\bar{x} = A^{-1} \bar{b}}$$

Orthogonale Matrix

$n \times n$ Matrix n -Zeilen, n -Spalten

$$A = \begin{pmatrix} | & | & | & \dots & | \\ v_1 & v_2 & v_3 & \dots & v_n \\ | & | & | & & | \end{pmatrix} \quad v_i \in \mathbb{R}^{n \times 1}$$

Spaltenvektoren v_1, v_2, \dots, v_n paarweise orthogonal
Länge jedes einzelnen Spaltenvektors ist 1

$$v_i \cdot v_j = \begin{cases} 1, & \text{falls } i=j \\ 0 & \text{andernfalls} \end{cases}$$

$$v_1 \cdot v_1 = \begin{pmatrix} v_{11} \\ v_{21} \\ \vdots \\ v_{n1} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} v_{11} \\ v_{21} \\ \vdots \\ v_{n1} \end{pmatrix} = v_{11}^2 + v_{21}^2 + \dots + v_{n1}^2 = \|v_1\|^2 = 1^2 = 1$$

$$A^T = A^{-1}$$

A^T zu A transponierte Matrix
- vertausche Zeilen und Spalten

Bsp.:

$$A = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \leadsto A^T = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$$

$$A^T A = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} + \frac{1}{2} & \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} - \frac{1}{2} & \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

orthogonal

Ist folgende Matrix orthogonal?

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{1}{\sqrt{3}} & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & -1 & 1 \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$v_1 \cdot v_1 = \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot \frac{1}{\sqrt{3}} + \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot \frac{1}{\sqrt{3}} + \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot \frac{1}{\sqrt{3}} = \frac{1}{3} + \frac{1}{3} + \frac{1}{3}$$

$$= 1$$

Länge $\vec{v}_2 \neq 1$

nicht orthogonal