Práctica 2 - Cargas Sometidas a Campos Eléctricos y Magnéticos

Gabriel D'Andrade Furlanetto - XDD204950

1. Efecto Hall en Semiconductores

Existen dos tipos de semiconductores, aquellos de huecos y aquellos de electrones. Se utilizará subíndices para notacionar cada uno (con n para electrónes y d para huecos, para negativo y positivo). Empezamos definiendo la velocidad de deriva:

$$|\vec{v_n}| = \mu_n |\vec{E}|$$

$$|\vec{v_p}| = \mu_p |\vec{E}|$$

Y se define la corriente de arrastre,

$$I = \sigma E S$$

$$\sigma = qn\mu_n + qp\mu_p$$

Donde σ es la conductividad de la muestra, n y p son las concentraciones de electrones y huecos.

Generalmente, la conductividad se reduce al tipo predominante en la muestra:

$$\sigma_n = q N_d \mu_n$$

$$\sigma_p = q N_A \mu_p$$

Para un montaje específico, es posible obtener la Voltaje Hall:

$$V_{HALL} = \frac{R_H IB}{z}$$

$$R_H = \frac{1}{qn}$$
 o $R_H = \frac{1}{qp}$

Donde se denomina R_H el coeficiente de Hall, que se puede trivialmente relacionar con la movilidad y conductividad:

$$\mu_n = -R_H \sigma_n$$

$$\mu_p = R_H \sigma_p$$

Por fin, se puede calcular la resistencia a partir de la conductividad:

$$R = \frac{L}{\sigma hz}$$

Donde L es la longitud, h la altura y z la anchura.

2. Relación Carga/Masa

2.1. Trayectoria Circular

Suponiendo que tenemos un campo magnético perpendicular a la velocidad. De esta manera, tenemos que el módulo de la fuerza de Lorentz se puede expresar como:

$$F_L = -evB$$

Como es una fuerza centrípeta, se tiene que:

$$\frac{e}{m} = \frac{v}{rB}$$

O sea, es necesario saber la velocidad, radio de la trayectoria y el campo magnético aplicado para determinar la relación carga/masa. Esto se hace acelerando el electrón por un potencial conocido (U_A) . Por relaciones energéticas, se tiene que:

$$v = \sqrt{2\frac{e}{m}U_A}$$

O sea:

$$\frac{e}{m} = \frac{2U_A}{(rB)^2}$$

Para el montaje utilizado (Bobinas de Helmholtz), se puede determinar el módulo del campo magnético en función de su geometría y la corriente que circula por ella:

$$B\left(\frac{4}{5}\right)^{\frac{3}{2}}\mu_0\frac{NI_H}{R}$$

Donde N es el número de bobinas y R su radio.

2.2. Deflexión Eléctrica

La idea de esta sección es igualar la fuerza eléctrica y magnética para que se compensen. De esta manera, es necesario que (todo en módulo):

$$v = \frac{E}{B}$$

Y en esta geometría se puede afirmar que:

$$\frac{e}{m} = \frac{hv^2d}{U_DL\left(\frac{L}{2} + D\right)}$$

Finalmente, si conocemos el potencial accelerador y la velocidad, se puede determinar la relación por consideraciones energéticas:

$$\frac{e}{m} = \frac{v^2}{2U_A}$$