

1. [3 punti] - Data una matrice M1, NxM, che rappresenta un'immagine in memoria come un array contiguo, e un'altra immagine M2, HxK, anch'essa rappresentata come un array contiguo in memoria, correggere i bug della seguente funzione che copia M2 in M1:

```
void BitBlt(unsigned char *dest, int N, int M, unsigned char *src, int H, int K, int x, int y)
{
    for (i = 0; i < K; i++)
    {
        for (j = 0; j < H; j++)
        {
            dest[i + j * N] = src[i * H + j];
        }
    }
}
```

2. [1 punto] - Dato l'esercizio precedente, ottimizzare la funzione di copia.
3. [3 punti] - Data una ipotetica funzione "int pow(int n, int e)" che ritorna una potenza di un numero elevato per un esponente, indicare i pro e i contro di ucon la sare una funzione suddetta firma e una macro tipo "#define pow(n, e)".
4. [2 punti] - Data la precedente define, indicare cosa accade se eseguo il codice seguente:

```
int n = 4;
int e = 2;
std::cout << pow(++n, e) << std::endl;
```

5. [2 punti] - Che output produce il seguente codice?

```
class A
{
public:
    A()
    {
        std::cout << 1;
    }

    ~A()
    {
        std::cout << 2;
    }
};

class B : public A
{
public:
    B()
    {
        std::cout << 3;
    }
}
```

```

    ~B()
    {
        std::cout << 4;
    }
}

```

```

int main()
{
    B b;
    return 0;
}

```

6. [3 punti] – Considerando la seguente definizione di classe, indicare quale costruttore e funzione viene chiamata per ogni riga presente nella funzione main.

```

class Car
{
public:

    Car(float speed, int kw);
    Car(Car &car);
    Car(Car *car);
    Car &operator=(const Car &car);
    virtual ~Car();

protected:
    float m_dSpeed;
    int m_iKw;
};

```

```

int main(int argc, const char * argv[])
{
    Car car1(180, 200);
    Car *pCar1 = &car1;
    Car car2 = car1;
    Car *pCar2 = new Car(pCar1);
    Car *pCar3 = pCar1;
    Car car3 = *pCar2;
    pCar1 = pCar3;
    car1 = *pCar1;
    return 0;
}

```

7. [2 punto] - Effettuare il refactoring SOLO dell'interfaccia di questa classe spiegate a lezione: forward declaration, inline, passaggi constantness, passaggio x riferimento, passaggio per valore, etc...  
#include "Faa.h"

```

class Fii
{
public:
    Fii();

```

```

    ~Fii();
private:
    float *vec;
};
class Foo : public Fii
{
public:
    Foo();

    void Data(Faa *f);
    int FastSum(int l, int r);
    int Sum(int l, int r);
    int GetNumber();
    const Fii GetObject();

    friend Foo operator+(int a, Foo &f);
    Foo &operator+=(const Foo &f);

    ~Foo();

private:
    int num;
    Fii *obj;
};

```

8. [1 punto] – Spiegare cosa è un template specializzato e darne un esempio.
9. [1 punto] – Spiegare cosa è una specializzazione parziale di un template e darne un esempio.
10. [2 punto] – Indicare quale funzione, a sinistra, viene invocata dalla chiamata a funzione sotto indicate:

```

int i;
double d;
float ff;
complex<double> c;

```

- |  |                        |
|--|------------------------|
| <b>1.</b> template<typename T1, typename T2> void f( T1, T2 ); | <b>a.</b> f( i );      |
| <b>2.</b> template<typename T> void f( T );                    | <b>b.</b> f<int>( i ); |
| <b>3.</b> template<typename T> void f( T, T );                 | <b>c.</b> f( i, i );   |
| <b>4.</b> template<typename T> void f( T* );                   | <b>d.</b> f( c );      |
| <b>5.</b> template<typename T> void f( T*, T );                | <b>e.</b> f( i, ff );  |
| <b>6.</b> template<typename T> void f( T, T* );                | <b>f.</b> f( i, d );   |
| <b>7.</b> template<typename T> void f( int, T* );              | <b>g.</b> f( c, &c );  |
| <b>8.</b> template<> void f<int>( int );                       | <b>h.</b> f( i, &d );  |
| <b>9.</b> void f( int, double );                               | <b>i.</b> f( &d, d );  |
| <b>10.</b> void f( int );                                      | <b>j.</b> f( &d );     |
|  | <b>k.</b> f( d, &i );  |
|  | <b>l.</b> f( &i, &i ); |

11. [1 punti] - Indicare che tipo di risultato torna la seguente funzione dato un numero positivo o negativo qualunque.

```
int UnknowFunc(int n)
{
    int k = 0;
    while (n)
    {
        k++;
        n /= 10;
    }
    return k;
}
```

12. [1 punti] - Scrivere l'output di questa funzione:

```
void Foo()
{
    for (int i = 4; i > 0; --i)
    {
        std::cout << i << "\t" << (i & 6) << "\t" << (1 << i) << std::endl;
    }
}
```

13. [1 punti] - Implementare una funzione che esegue il reverse dei caratteri di una stringa (es: input "Ciao", output "oaiC") data la seguente firma; la funzione DEVE utilizzare solo memoria sullo stack.

```
void reverse(char *str);
```

14. [1 punti] - Data la precedente funzione, implementarne una versione SENZA l'ausilio dello stack.

15. [1 punto] - Una funzione fattoriale  $F(n)$  per interi positivi è definita come:

$F(0) = 1$   
 $F(n) = 1 * 2 * 3 * \dots * (n - 1) * n$

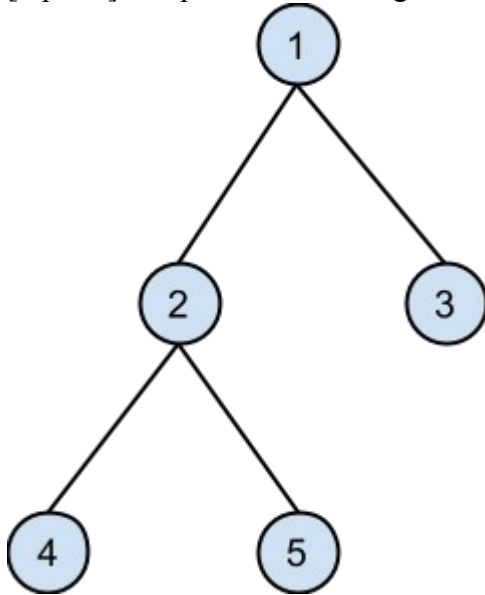
Quindi si ha per esempio che:

$F(2) = 1 * 2 = 2$   
 $F(3) = 1 * 2 * 3 = 6$

```
int factorial(int n);
```

Scrivere quindi la funzione in maniera iterativa, NON ricorsiva, che esegue  $F(n)$ .

16. [1 punti] - Implementare un algoritmo di navigazione di un binary tree inorder.



La navigazione inorder di un albero binario da come risultato: 4, 2, 5, 1, 3

17. [1 punto] - Implementare un algoritmo che cancelli TUTTI i nodi di un binary tree, navigandoli in order, SENZA usare la ricorsione.  
La cancellazione seguirà questa sequenza: 4, 5, 2, 3, 1 (poiché, per esempio, se cancellasse prima il 2 del 5 avremmo un memory leak);
18. [2 punto] - Implementare una funzione ReverseAfter che inverte gli elementi di una lista linkata dalla prima occorrenza del valore in input fino alla fine.

ESEMPIO: avendo in input una lista: A, B, C, D, E, F e come parametro in input D, la lista ritornata dalla funzione sarà: A, B, C, F, E, D

Implementare la funzione senza l'ausilio di nodi di supporto.

```
struct Node
{
    Node* next;
    int value;
};
```

```
void ReverseAfter(Node* head, int value);
```

19. [1 punti] - Nella seguente funzione identificare il maggior numero di errori e assunzioni errate. Inoltre elencare le varie ottimizzazioni possibili.  
Da notare che ci sono almeno:
- 1 maggiore assunzione di algoritmo errato;
  - 2 errori di portabilità;
  - 1 errore di sintassi.

```
void myMemcpy(char* dst, const char* src, int nBytes)
{
    // Try to be fast and copy a word at a time instead of byte by byte
    int* wordDst = (int*)dst;
    int* wordSrc = (int*)src;
```

```

int numWords = nBytes >> 2;
for (int i=0; i < numWords; i++)
{
    *wordDst++ = *wordSrc++;
}
int numRemaining = nBytes - (numWords << 2);
dst = (char*)wordDst;
src = (char*)wordSrc;
for (int i=0 ; i <= numRemaining; i++);
{
    *dst++ = *src++;
}
}

```

20. [Facoltativo per la Lode] - Senza l'uso di altre chiamate di funzione, riscrivere il seguente codice accertandosi che il puntatore p sia sempre allineato a 16 byte per tutta la durata di un'applicazione:

```

char *p = malloc(1024);
...
free(p);

```