Prédiction de la sévérité d'accidents corporels de la route

11 janvier 2024



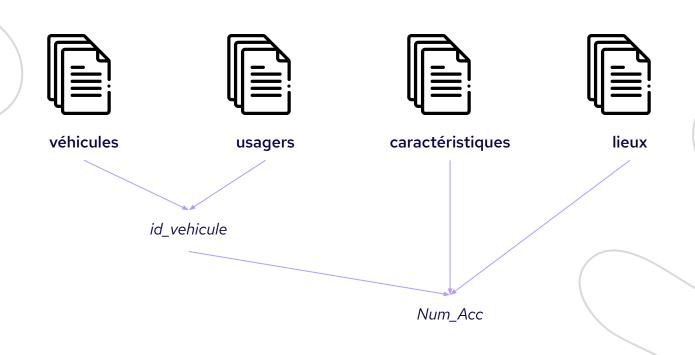
Sommaire

- Traitement des données
 - Entraînement des 1ers modèles
 - Représentation one-hot
 - Binarisation de la cible
 - Idées d'améliorations

01

Traitement des données

Fusion des BD



 \rightarrow 127k usagers

Suppression de features

\rightarrow 54 features

- Suppression des IDs : -4
- Suppression des features de date et lieu : -14
- Suppressions de celles avec trop de valeur manquantes : -3
 - > occutc (98.6%)
 - > lartpc (99.95%)
 - > larrout (93.5%)
- Suppression de *trajet* (25%): **-1**
- Suppression des features intrinsèques aux piétons (93%) : -3

→ 29 features

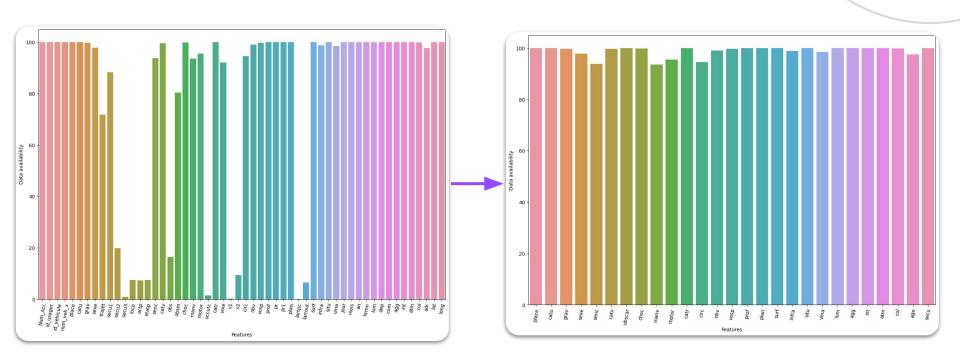
Remplacement de features

\rightarrow 29 features

- Pour réduire le taux de données manquantes :
 - Remplacement de obs et obsm par obscar qui les regroupe : -1
 - Remplacement de secu1, secu2 et secu3 par secu qui compte le nombre d'équipements : -2
- Remplacement de an_nais par age pour mieux représenter les valeurs extrêmes

\rightarrow 26 features

Taux de remplissage des features



Formatage des données

- Peu d'outliers (données catégorielles)
- Remplacement des **lettres** par des nombres
- Ajout de 1 à toutes les valeurs de :
 - > infra, choc, nbv et vosp

Pour maintenir une sémantique cohérente (-1 ou 0 : manquant)

et pour différencier le manque d'info de l'info négative (ex : nbv)

Filtrage des données

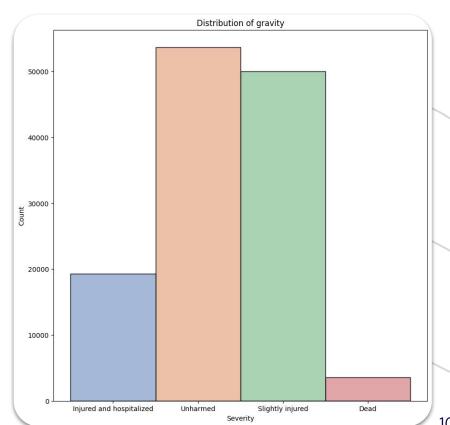
On conserve l'usager si aucune valeur manquante :

127k usagers → 98k usagers (vs 75k avec *trajet*)

54 features → **26** features

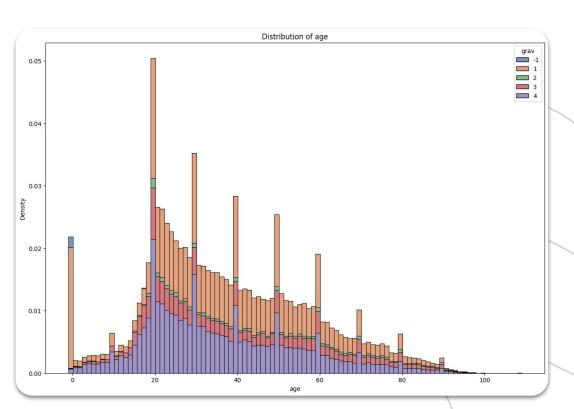
Exploration des données

La **cible** *grav* présente 4 classes très **déséquilibrées**



Exploration des données

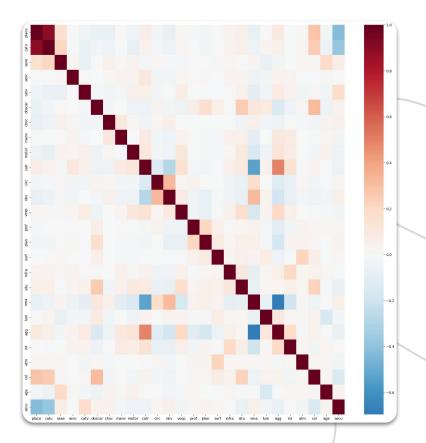
*ag*e présente une distribution étrange



Réduction de dimension

Les 26 features conservées contiennent quelques **corrélations** assez importantes :

- secu, place et catu
- vma, agg, nbv et catr
- **.**



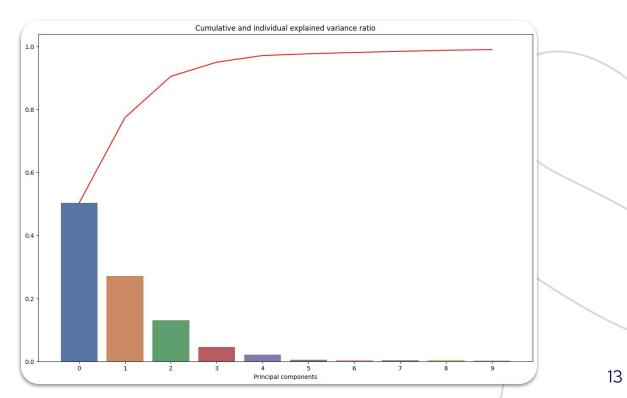
Réduction de dimension

Pour éliminer la redondance et réduire le temps de calcul : PCA (ou t-SNE ou UMAP)

→ 5 composantessuffisent à expliquer99+% de la variance

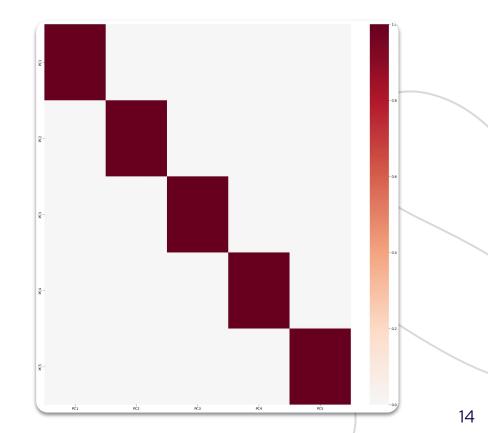
→ chaque composante est composée à plus de 95% par une seule feature :

- vma
- age
- catv
- manv
- obscar

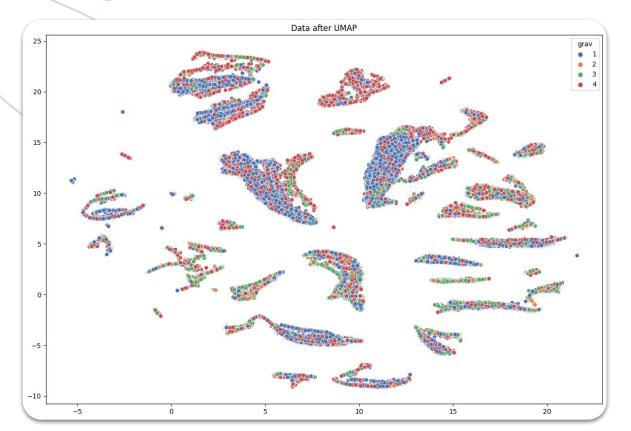


Réduction de dimension

→ la **corrélation** entre les 5 composantes principales est bien **nulle**



Séparation en dimension inférieure



→ en 5D, après PCA : silhouette = -0.02 (min -1, max 1)

En résumé

→ 3 ensembles de features pour un même usager

- 26 features extraites/construites à partir du dataset
 - le plus proche des données originales
- 5 composantes principales expliquant 99+% de la variance
 - > autant d'info que dans les 26 features, moins de calculs
- 5 features du dataset choisies par PCA (ou XGBoosting)
 - les plus importantes, facilite l'interprétation



Entraînement des 1ers modèles

Modèles sélectionnés

→ 5 modèles de familles différentes

- RandomForestClassifier
 - Forêt aléatoire
- GaussianNB
 - Réseau bayésien gaussien (inférence probabiliste)
- LogisticRegression
 - Régression logistique
- KNeighborsClassifier
 - Vote des k plus proches voisins
- MLPClassifier
 - Perceptron multi-couches (réseau de neurones)

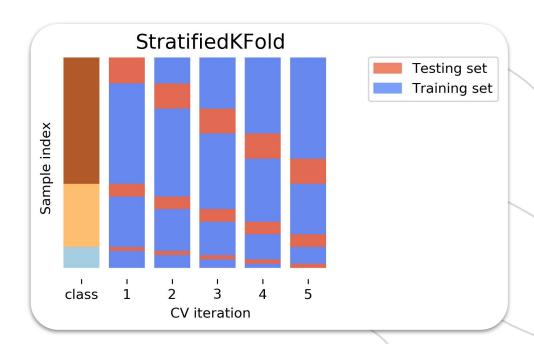
Recherche d'hyperparamètres

- → **GridSearch** sur quelques HP bien choisis
 - → seulement quelques valeurs pour chaque HP
 - → possibilité de RandomSearch pour affiner le choix

Entraînement des modèles

→ Cross-validation :

- afin de réduire l'effet du hasard
- 5 folds (80% train + 20% test)
- proportions des classes conservées

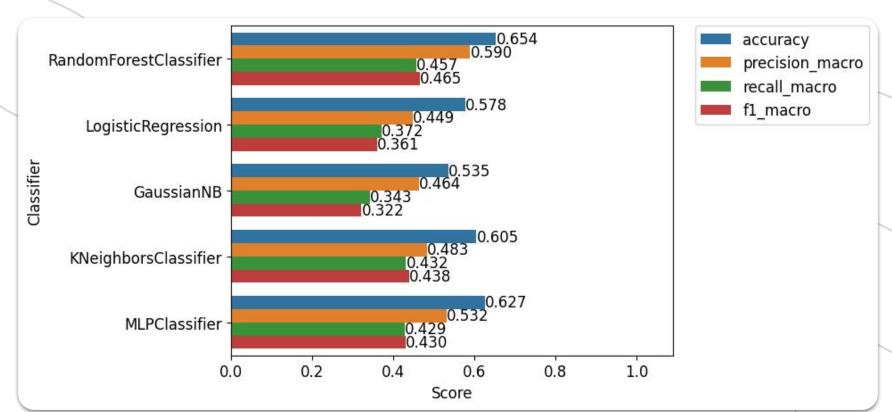


Métriques de performance

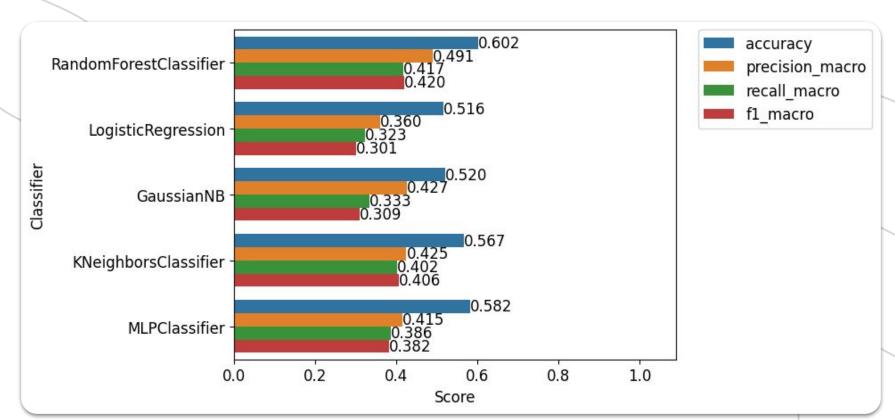
→ 4 métriques

- Accuracy
 - > permet de traquer la performance globale
- Precision (macro)
- Recall (macro)
- F1-score (macro)
 - permettent de prendre en compte le déséquilibre des classes

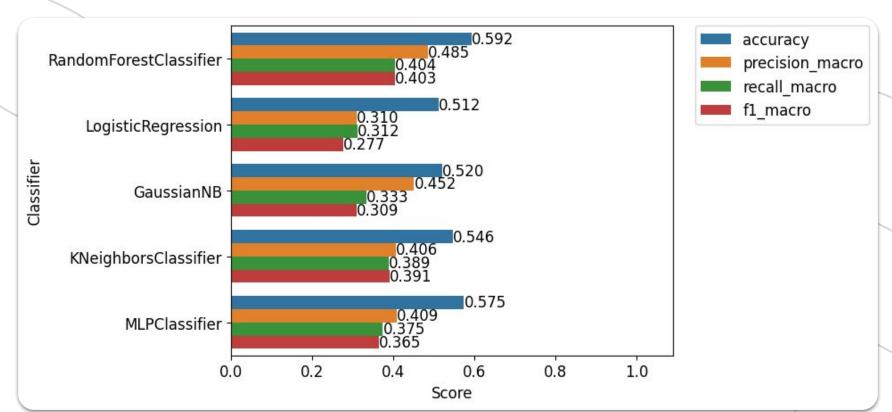
Résultats 26 features



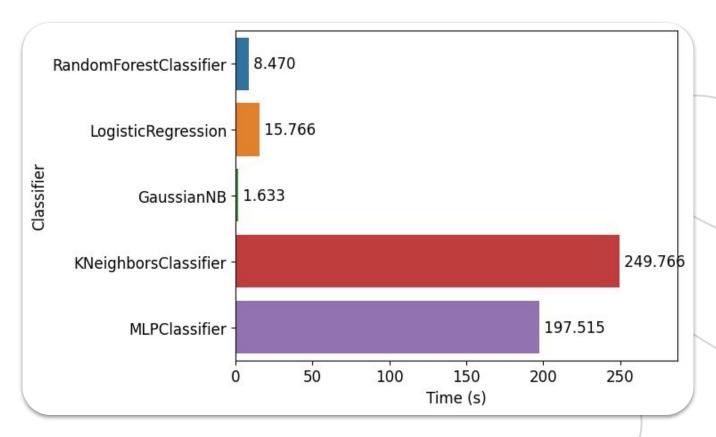
Résultats 5 PCA



Résultats 5 features principales



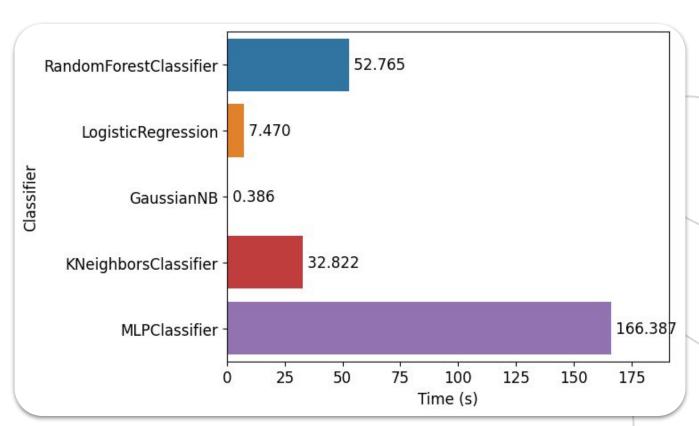
Temps 26 features



Temps 5 PCA

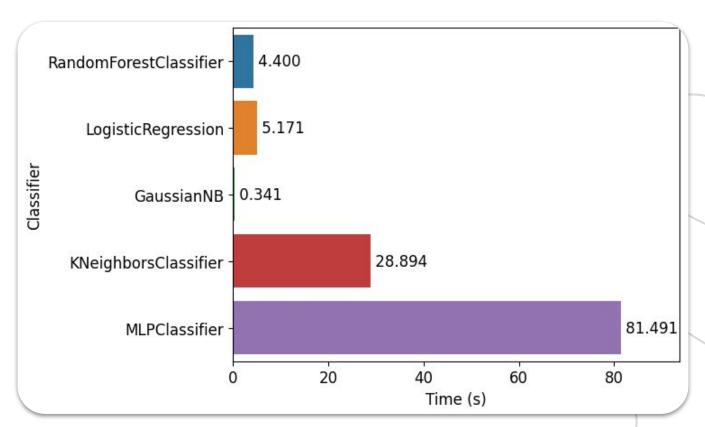


→ RandomForest ++



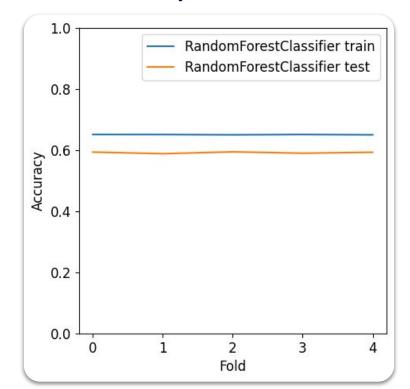
Temps 5 features principales





Surapprentissage? (non)

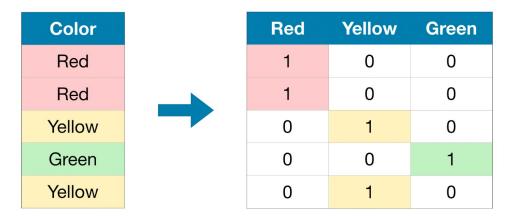
→ accuracy de train ≈ accuracy de test



03

Représentation one-hot

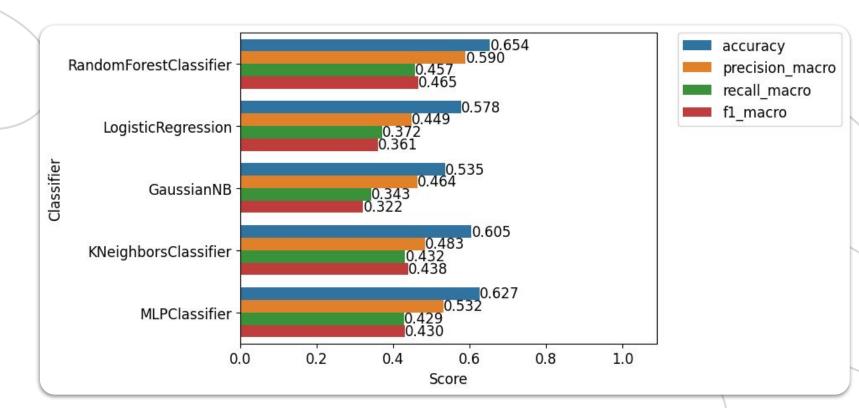
One-hot



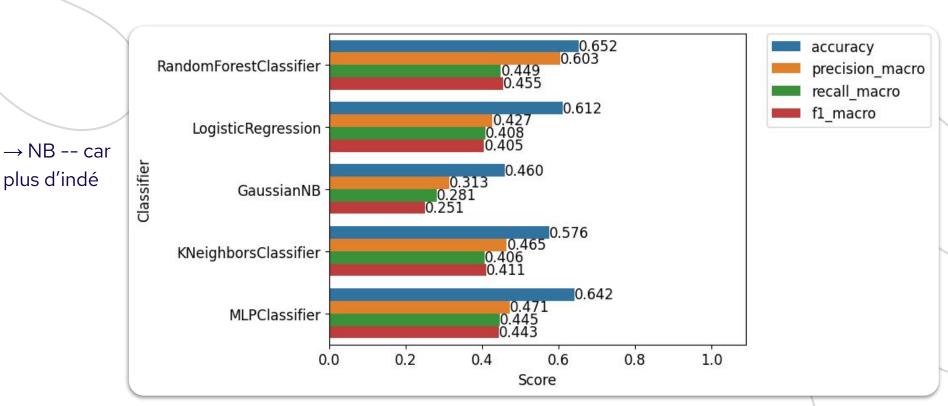
- → création d'autant de features qu'il y a de valeurs possibles pour la feature originale
 - → **suppression de l'ordre** entre les catégories
 - → meilleures performances mais plus de calculs

26 features → 200 features

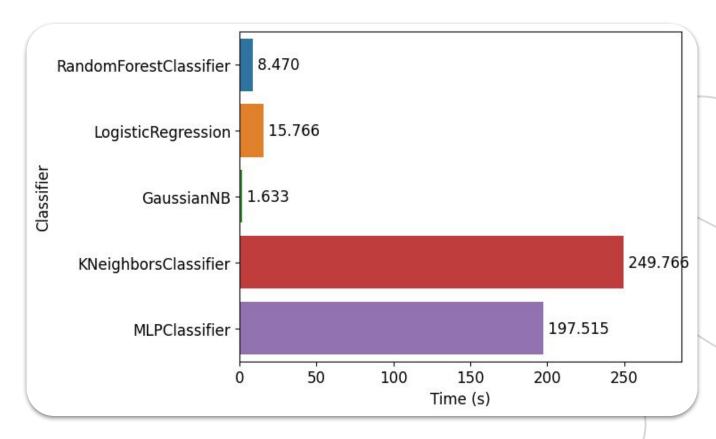
Résultats 26 features



Résultats 200 one-hot features



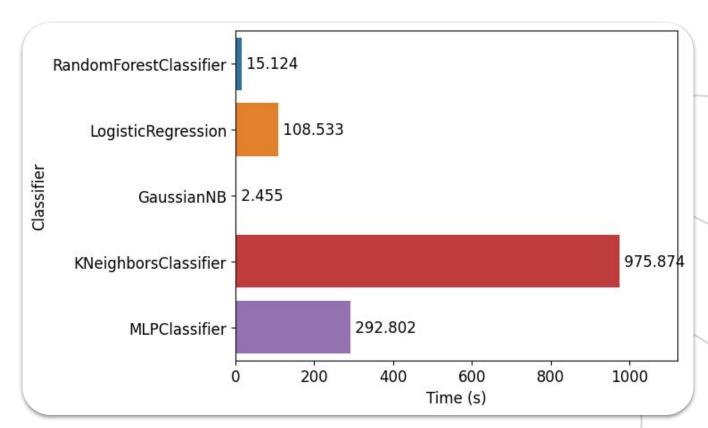
Temps 26 features



Temps 200 one-hot features



- → MLP +
- \rightarrow KNN +++

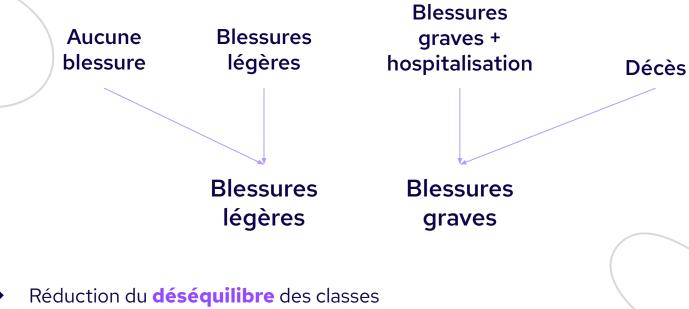


04

Binarisation de la cible

2 classes au lieu de 4

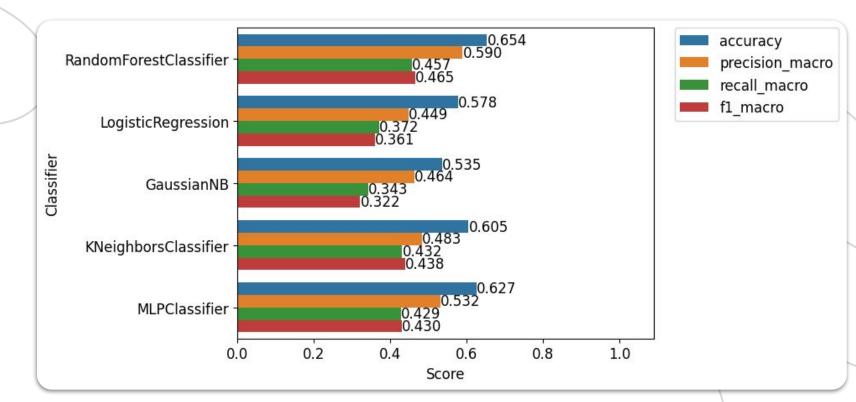
Réduit l'impact de l'ordre



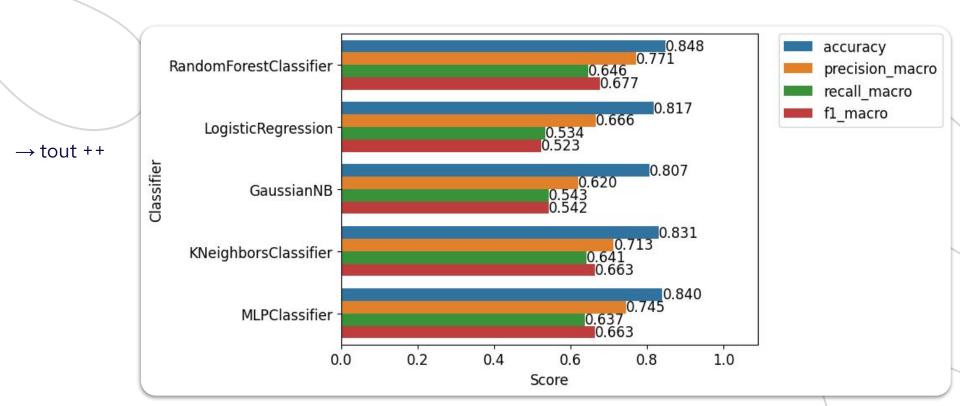
Permet de voir si le modèle fait des grosses erreurs

36

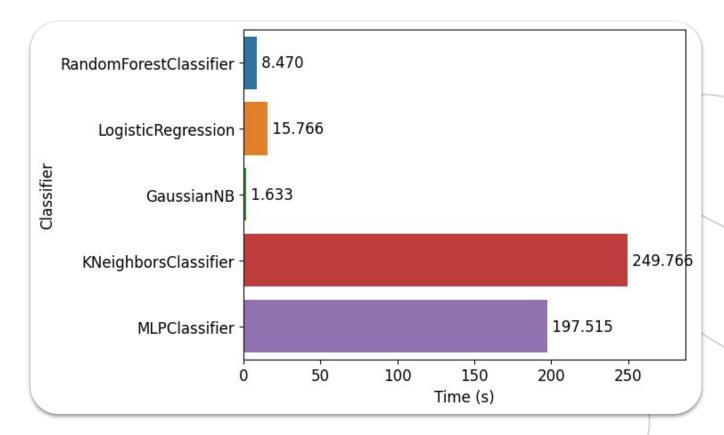
Résultats 4 classes (26 features)



Résultats 2 classes (26 features)

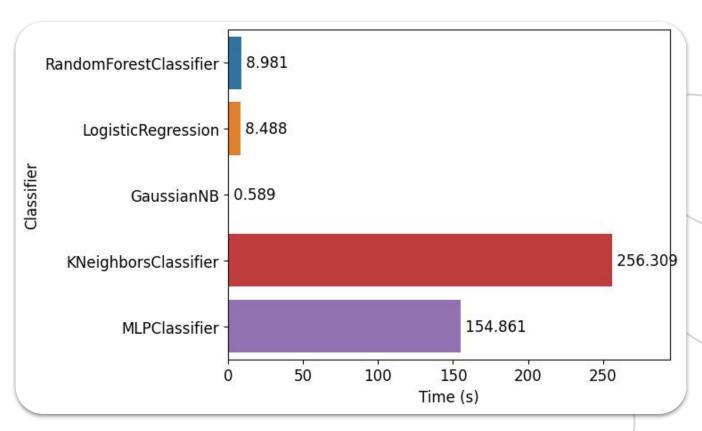


Temps 4 classes (26 features)



Temps 2 classes (26 features)



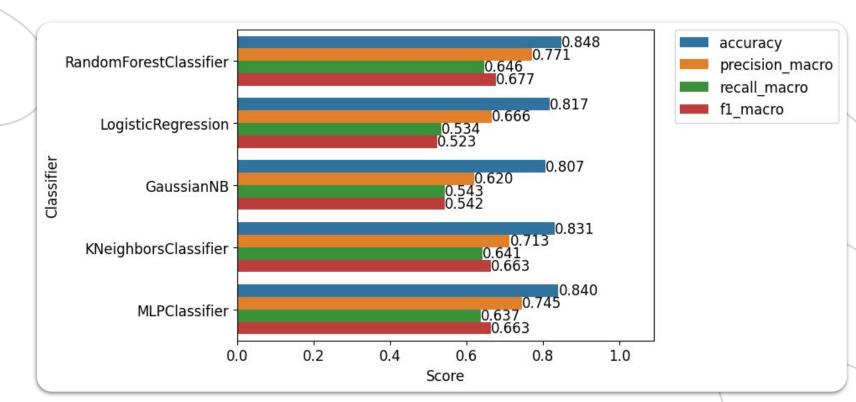


Suréchantillonnage

SMOTE (Synthetic Minority Oversampling TEchnique)

- → création de nouveaux usagers pour équilibrer la classe minoritaire
- → utilisation des usagers existants de la classe
- → passage de 25% de l'effectif de l'autre classe à **75**%

Résultats 2 classes

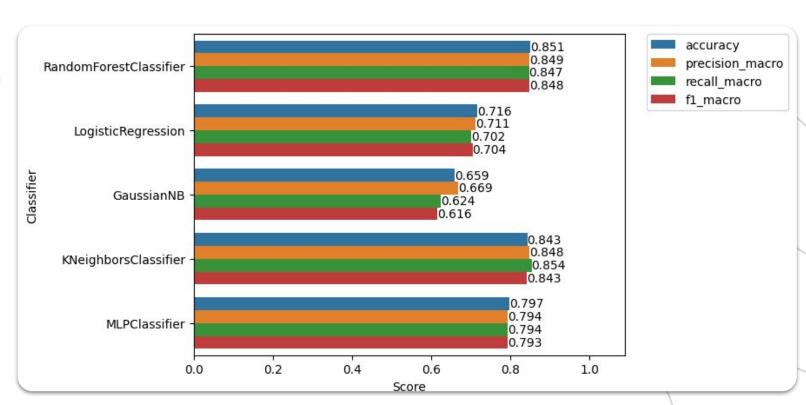


Résultats 2 classes suréchantillonnées

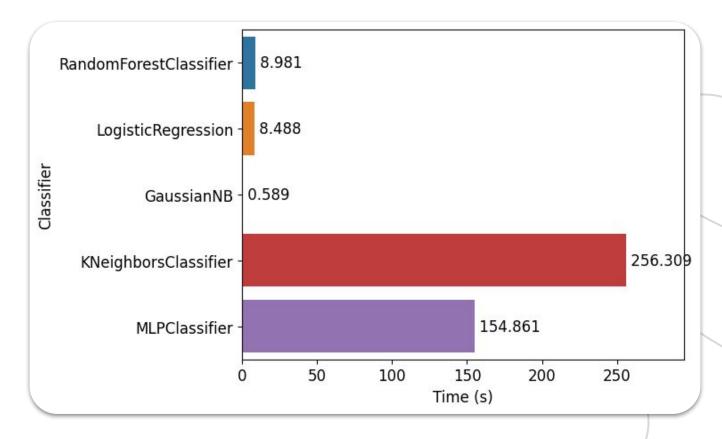


→ NB --

→ Meilleures perfs sur classe minoritaire

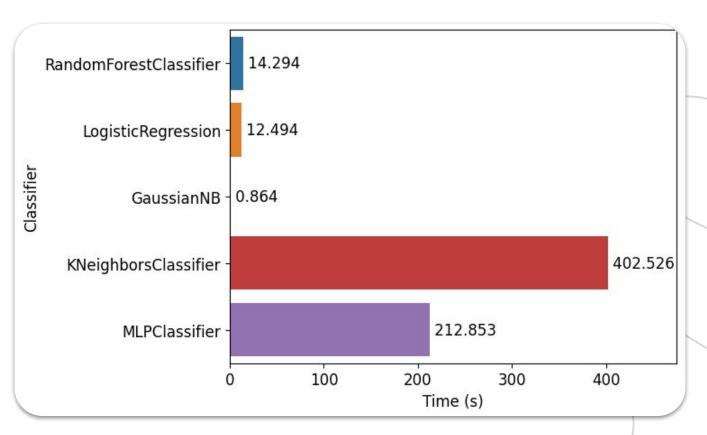


Temps 2 classes (26 features)



Temps 2 classes suréchantillonnées

 \rightarrow KNN + car plus d'échantillons (temps en O(n²))



05

Idées d'améliorations

Idées d'améliorations

- Plusieurs modèles pour les différentes situations
 - > 1 modèle pour les piétons
 - 1 modèle pour les voitures seules
 - 1 modèle pour les collisions de voitures

Permet de modéliser plus précisément l'accident :

- Utilisation des 3 features des piétons
- Utilisation d'infos sur les autres véhicules impliqués (ex : sens de circulation relatif, type de véhicule, etc.)
- Découplage des piétons renversés et de passagers, qui sont actuellement rattachés à la même voiture
- Combinaison de modèles
- Exploration plus exhaustive des HP avec RandomSearch



Annexes



