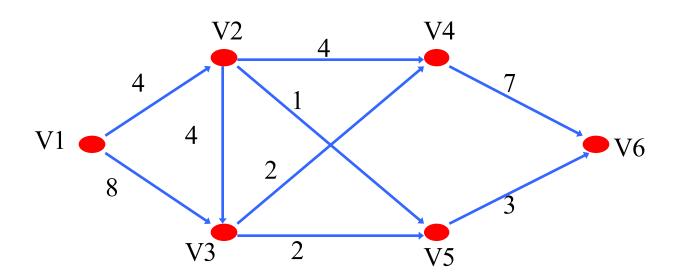
网络流 Network Flow

例0

运输方案

• 下图为连接产品产地V₁和销地V₆的交通网,每一边(V_i,V_j) 代表从V_i到V_j的运输线,产品经这条边由V_i输送到V_j,边 旁的数字表示这条运输线的最大通行能力(简称容量)。 产品经过交通网从V₁输送到V₆,现要求制定一个输送方案, 使V₁运到V₆的产品数量最多。



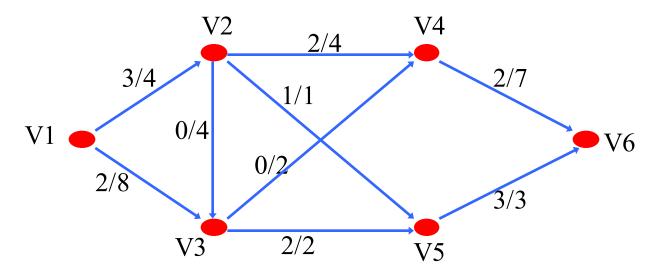
例0 运输方案

- 运输方案的可行必须满足以下三个条件:
 - -实际运输量不能是负的;
 - 每条边的实际运输量不能大于该边的容量;
 - -除了起点V₁和终点V₆,对其他顶点(中间点) 来说,不能囤积物资,即运到它那儿的物资是 多少,从它那儿运走的物资也应该是多少。

例0

运输方案

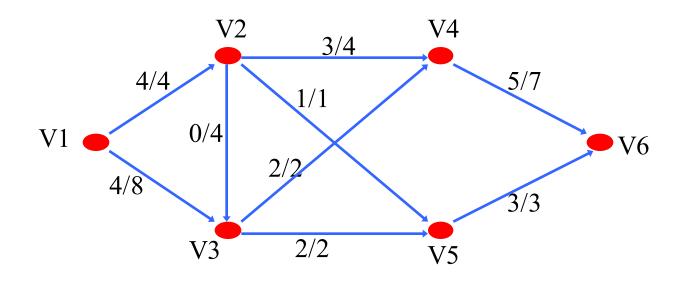
- 如下是一个可行的输送方案,边旁的数字为该运输线的实际运输量。
- 该运输方案表示: 2(吨)产品沿有向路 $P_1(V_1,V_2,V_4,V_6)$ 运到销地; 1(吨)产品沿有向路 $P_2(V_1,V_2,V_5,V_6)$ 运到销地; 2(吨)产品沿有向路 $P_3(V_1,V_3,V_5,V_6)$ 运到销地。总共有5(吨)从 V_1 运到 V_6 。



例0

运输方案

- 如下是最优的输送方案,总共能运输8(吨)。
- 该运输方案表示: 3(吨)产品沿有向路 $P_1(V_1,V_2,V_4,V_6)$ 运到销地; 1(吨)产品沿有向路 $P_2(V_1,V_2,V_5,V_6)$ 运到销地; 2(吨)产品沿有向路 $P_3(V_1,V_3,V_5,V_6)$ 运到销地; 2(吨)产品沿有向路 $P_4(V_1,V_3,V_4,V_6)$ 运到销地。



网络流的定义

- 有向图G = (V, E)中:
 - -有唯一的一个源点S(产地,出发点)
 - -有唯一的一个汇点T(销地,结束点)
 - 图中每条边(u,v)都有一非负容量 $C_{u,v}$
- 满足上述条件的图G称为网络流图(又称网络),记为G = (V, E, C)。

网络的流

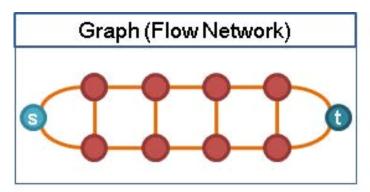
- 对于网络流图G = (V, E, C)的每一条边(u, v),给定一个数 $f_{u,v}$,且满足下列条件:
 - $-0 \le f_{u,v} \le C_{u,v}$, 运量不能超过容量。
 - 除源点和汇点外,其余顶点v恒有 $\sum f_{i,v} = \sum f_{v,i}$,进货等于出货,不能囤货。
- 这时G = (V, E, C)中的流称为G的可行流f。
- 为了方便起见和出于**对称性**,我们认为 $f_{u,v} = -f_{v,u}$ 。

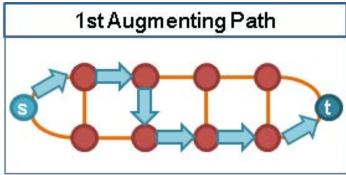
网络的流

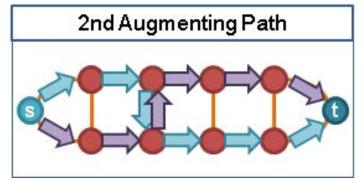
- 当所有 $f_{u,v} = 0$,称f为零流,零流一定是可行流。
- 对于源S和汇T有 $\sum f_{S,i} \sum f_{i,S} = \sum f_{i,T} \sum f_{T,i} = \omega$, ω 叫做网络流的流量。
- 当 $f_{u,v} = C_{u,v}$ 时,称边(u,v)饱和。
- ω 达到最大值时的流f,称为G = (V, E, C)的最大流。

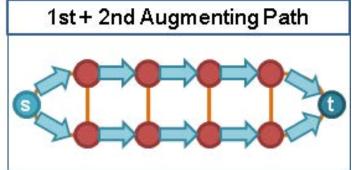
- 在例0中,我们把运输方案划分成了多条路线,这告诉我们流可以拆成多个小的流,我们将利用这个性质求解最经典的问题——最大流。
- 只要不断地在现有的流网络上累加小的流, 当不能累加的时候就得到了最大流。

- 如果现有的流并不是最大流的一部分,是否还能累加形成最大流呢?
- 实际上,这是保证可行的!由于流具有方向性,并且相反方向的流互相抵消,我们可以发现,通过不同的流之间的叠加,我们可以通过回溯之前流的部分路段,从而修正之前的错误选择。
- 之前的对称性得到了应用!
- 接下来会给出详细证明。





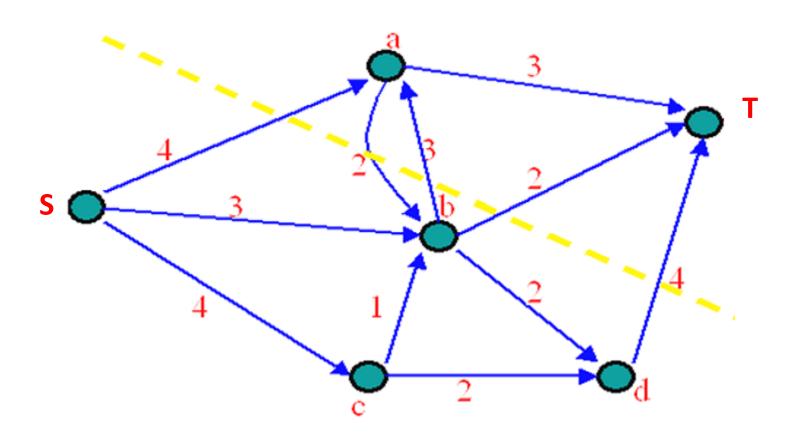




切割

- 切割的定义
 - 设G = (V, E, C)是已知的网络流图,假定s是V的一个子集,s'为s的补集,这样把顶点集V分成s和s'两个部分,满足 $S \in s$, $T \in s$ '。
 - 对于一个端点在s、另一个端点在s'的所有**边的集合**,叫做网络流图G的一个切割,用(s,s')表示。下页图用虚线划去的边表示一个切割,其中 $s = \{S, b, c, d\}, s' = \{a, T\}$ 。

切割



切割

• 切割容量C(s,s'): 在切割(s,s')中,把所有边容量和叫做这个切割的容量。

$$C(s,s') = \sum_{u \in s,v \in s'} C(u,v)$$

- 净流量f(s,s'): 横跨切割(s,s')流量的代数和。
 - 净流量的值=当前的流量 ω 。

$$f(s,s') = \sum_{u \in s,v \in s'} f(u,v) - \sum_{u \in s,v \in s'} f(v,u)$$

最大流-最小割定理

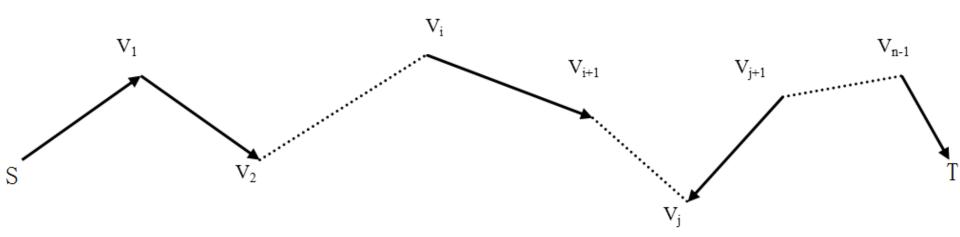
- 引理
 - -对于已知的网络流图,从源点S到汇点T的流量 ω 的最大值小于等于任何一个切割的容量,即 $\omega_{\max} \leq C(s,s')_{\min}$ 。
- 最大流-最小割定理(Ford-Fulkerson定理)
 - 在一个给定的网络流图上,流的最大值等于切割容量的最小值,即 $\omega_{\text{max}} = C(s,s')_{\text{min}}$ 。

最大流-最小割定理的证明

- 在网络流图G = (V, E, C)中,定义从源点S到汇点T的道路:设 $(V_0 = S, V_1, V_2, \cdots, V_n = T)$ 为G上的顶点序列,对于 $i = 0,1,\ldots,n-1$,都有 (V_i,V_{i+1}) 或 (V_{i+1},V_i) 属于E,则称 (V_0,V_1,V_2,\cdots,V_n) 是一条从S到T的道路。
- 由于G是**有向图**,道路上边的方向与道路方向一致的边称为前向边 P^+ ,反之称为后向边 P^- 。
- 道路上边的**饱和**:前向边若 $f_{u,v} = C_{u,v}$,后向边若 $f_{u,v} = 0$ (**对称性**),则称边(u,v)为关于该道路上的饱和边。
- 若从S到T的道路上所有的边**均不饱和**,即对于P⁺有 $f_{u,v}$ < $C_{u,v}$,P⁻有 $f_{u,v}$ > 0 ,则称这条路为**可增广道路**。

最大流-最小割定理的证明

- 修改可增广道路上每条边的流量,同时保持网络流的可行性,达到流量的增加,其增量的确定方法如下:
- 然后对可增广道路的每一条前向边流量增加 δ ,每一条后向边流量减少 δ ,从而使得整个网络流的流量获得增加。



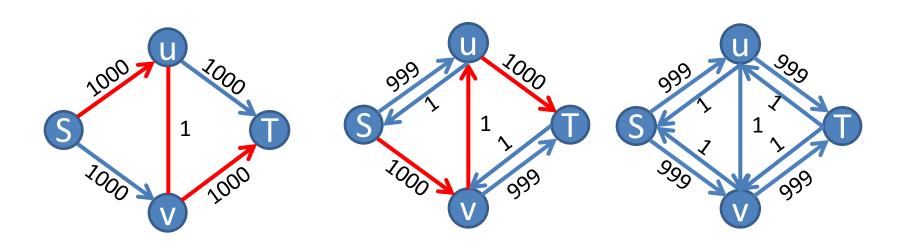
最大流-最小割定理的证明

- 设网络流图G的流量f达到最大,我们构造一个点的集合s如下:
 - $-S \in S$
 - 若 $x \in s$,且 $f_{x,y} < C_{x,y}$,则 $y \in s$
 - $\quad \exists x \in S, \quad \exists f_{y,x} > 0, \quad \bigcup y \in s$
- 由此可见s就是从S出发、有空余流量的边所关联的点集, 因此 $T \notin s$,否则S到T不饱和,f不是最大流。
- 设s'是s的补集,那么 $T \in s$ ',我们构造出了一个切割(s,s')。
- 按照s的定义,若 $x \in s, y \in s'$,则 $f_{x,y} = C_{x,y}, f_{y,x} = 0$ 。
- 所以 $\omega_{\text{max}} = \sum (f_{x,y} f_{y,x}) = \sum f_{x,y} = C(s,s')$ 。再结合引理,可知我们证明了最大流-最小割定理。 ■

- 同时我们也证明了之前算法的正确性。
- 每次新增一条流的时候,我们都要满足每条边的容量限制。即当前这条边的流量加上新的流量,不能超过边的(剩余)容量限制。
- 一个便捷的处理方式是:记录这条边还能容纳的流量,即边的容量加上能够被回溯(对称边)的流量,称为"残存容量"。将所有的残存容量看成一个残存网络,也就是一个新的网络流问题,我们在新的图上继续寻找不饱和路径。

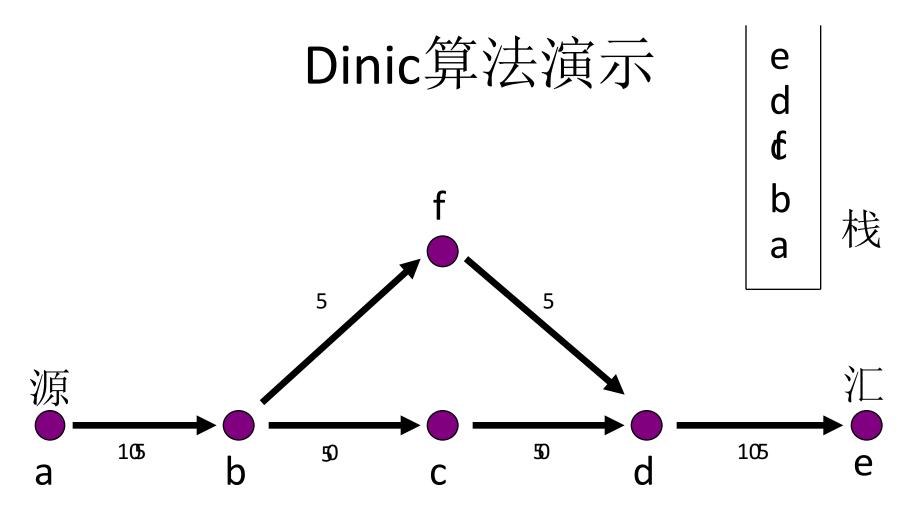
- 这就是Ford-Fulkerson方法,前面的定理也是他 提出的。
- 我们所需要做的就是记录每条边和它的**反向边** (对称性)以及每条边的剩余容量,写一个dfs 每次寻找不饱和路径并修改容量,找不到时退 出。此时我们得到了最大流。
- 使用最普通的深度优先搜索寻找增广路,每次时间复杂度为*O(E)*。设最大流的流量为ω,由于每次流量至少增加1,时间复杂度为 *O(Eω)*。
- 实际上,对于绝大多数的网络,该算法的运行时间往往远远小于它的实际复杂度。

• Ford-Fulkerson方法每次只增广一条路径,缺点也显而易见,如下图所示。当最大流量 ω 较大时,寻找的路径不对很可能使运行时间变长,例如反复增广(S,u,v,T),(S,v,u,T)。



- Edmonds-Karp算法如下:
- 我们可以通过广**度优先搜索**改善Ford-Fulkerson方法,每次寻找残存网络上*S*到*T* 的**最短路径**(每条边的长度为1)。
- 可以证明,该算法的时间复杂度是 $O(VE^2)$ 。

- 为了加快算法的运行时间,我们需要一次增广多条路径,也就是Dinic算法。
- 每次对残存网络bfs标记每个点距S的深度 (注意只有还有容量剩余的边才会出现在 残量网络上),dfs的时候只对与当前点有 边且深度大1的点继续增广。



后退到原路径中从源点能够到达的最远点(dfs过程)

• 我们需要记录当前顶点u,以及到目前为止剩余能分配的容量limit,具体实现见下一页。

- function dinic(u, limit)
 - if u为终点T return limit
 - used $\leftarrow 0$
 - for all u能连接到未被使用且深度大1的边edge(u,v,w) do
 - $flow \leftarrow dinic(v, min(w, limit used))$
 - $w \leftarrow w$ flow
 - *edge*的反向边(*w*) ← *edge*的反向边(*w*) + *flow*
 - used ← used + flow
 - **if** used = limit 退出
 - 标记edge为已用,在这次dfs过程中不再访问。
 - end for
 - return used
- end function

- 每次更新完之后,残量网络上所有源点到 汇点的最短路径都被阻塞。所以,最多只要V次更新就可以找到最大流。
- 每次更新的复杂度为O(VE),总复杂度为 $O(V^2E)$ 。实际更快。

例1 最长递增子序列问题

- 给定正整数序列 $x_1, x_2, \cdots, x_n (n \le 500)$ 。
 - 计算其最长递增子序列的长度s。
 - 问从给定的序列中最多可取出多少个(互不共用同一个元素的)长度为s的递增子序列。
- 来源: 网络流与线性规划24题。

例1 最长递增子序列问题

- 先dp求出f[i],表示以 x_i 为结尾的最长递增子序列长度。
- 每个数只能被取一次,在网络流意义下启示我们把一个点*i*拆成*i*₁和*i*₂,中间连一条容量为1的边。
- 把递增子序列转化为网络流图上的路径,那么S向f[i] = 1的 i_1 连边;f[i] = s的 i_2 向T 连边;i < j, $x_i < x_j \perp f[i] + 1 = f[j]$ 的 i_2 向 j_1 连边。容量均为1。

例2 星际转移问题

- 现有-1,0,1,…,n共n+2个太空站,m艘太空船在其间来回穿梭,共k个人需要进行星际转移。每个太空站可容纳无限多的人,而每艘太空船i只可容纳H[i]个人。每艘太空船将周期性地停靠一系列的太空站。
- 例如: (1,3,4)表示该太空船将周期性地停靠太空站134134134...每一艘太空船从一个太空站驶往任一太空站耗时均为1。人们只能在太空船停靠太空站时上、下船,上下船不需要花费时间。
- 初始时所有人全在0号点上,太空船全在初始站, 问最少要多少时间把所有人从0号送到-1号太空站。
- $n \le 20, m \le 13, k \le 50$.
- 来源: 网络流与线性规划24题。

例2 星际转移问题

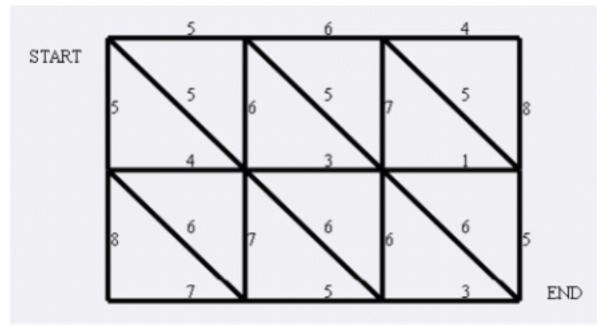
- 追踪人的行动:乘坐太空船经过一系列太空站可以看作先下船再上船,形成一条路径。
- 如果已知天数,只要判断限定天数内是否能够让所有人到终点站就可以了。
- 再次采用拆点的思想: 对于同一个空间站 每个时间对应一个点。
- 枚举天数,由于只需要添加点和边,利用增广路的性质,直接在残量网络上添加就可以了。

例2 星际转移问题

- 假设当前需要判定时间t的可行性。对于空间站i,拆成点 i_1,i_2,\cdots,i_t 。对于线路(a,b,c), a_1 向连边 b_2 , b_2 向 c_3 连边, c_3 向 a_4 连边,向连边……容量是H。
- 由于一个人也可以在空间站上等下一艘船,因此 i_k 要向 i_{k+1} 连容量为无限大的边。

例3 Catch the Thieves/狼抓兔子

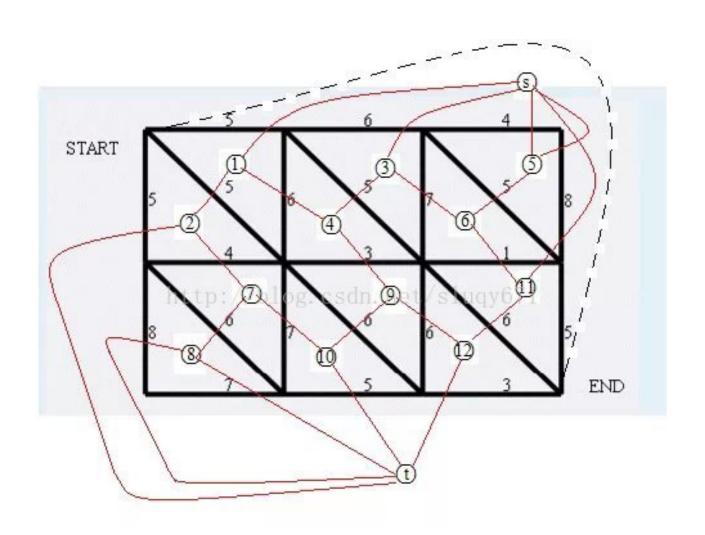
- 给定一个n×m的网格图(还存在主对角线),每条边有一个容量,求(1,1)到(n,m)的最大流/最小割。
- $n, m \leq 1000$ °
- 来源: BZOJ。



例3 Catch the Thieves/狼抓兔子

- 两道题是分别从两个方面问的问题,一般最大流转最小割很少见。
- 直接跑最大流是不能通过全部测试点的, 考虑转化成最小割。
- 割边的代价越小越好,我们形象地把它转化成"割开",割开一条边的代价就是这条边的容量,割开的方法是在两侧区域内新建两个点,连上一条边。
- 原图的割被转换成新图的一条最短路。

例3 Catch the Thieves/狼抓兔子



二分图匹配

- 二分图
 - 如果图G = (V, E),存在一种对V的划分(s, s')(和切割不一样),使得对于所有的边(a, b),a和b不属于同一个集合,那么G是二分图。
 - 经典的二分图: 棋盘格, 坐标, 奇偶, 男女, 树。
 - 另一种描述:不存在奇环的图是二分图。

二分图匹配

- 匹配
 - 图G = (V, E),选取边集 $e \subseteq E$,使得每个点与0或1条边连接,那么e被称作G的一个匹配。
- 二分图匹配有一些专门的算法,如匈牙利算法,网络流能不能解决呢?
- 答案是肯定的。

二分图匹配

- 不妨设原图的点集为黑和白。构建网络流图G:
 - S向所有黑点连容量为1的边
 - 所有白点向T连容量为1的边
 - 原图所有的边都保留,容量为1
- 此时*S*到*T*的最大流就是最大匹配,完美地利用了容量的限制。

例4 有向无环图最小路径覆盖

- 有向无环图中,使用最少数量的路径覆盖整张图上的所有点。每个点只能被路径经过一次。
- 来源: 经典问题。

例4 有向无环图最小路径覆盖

- 路径:点的集合,除最后一个点外,每个 点都能连接到下一个点。
- 每个点只属于一条路径。怎样转化?
- 拆点思想:将一个点拆成入点和出点两个点。
- 一个出点匹配一个入点,表示路径上的一条边。
- 剩下来未匹配的就是路径头/尾。

二分图匹配

• 二分图匹配问题通常要输出方案,从左点集指向右点集的流满的边就是匹配方案。

例5

魔术球问题

- 有*n*根柱子, 现要按下述规则在这*n*根柱子中依次放入编号为1, 2, 3,的球。
 - 每次只能在某根柱子的最上面放球。
 - 在同一根柱子中,任何2个相邻球的编号之和为完 全平方数。
- 试设计一个算法,计算出在n根柱子上最多能放多少个球。例如,在4根柱子上最多可放11个球。输出方案。
- $n \le 55$ °
- 来源: 网络流与线性规划24题。

例5 魔术球问题

- 考虑把柱子转化成路径。
- 枚举答案A,在图中建立节点 $1,2,\cdots,A$ 。如果对于i < j有i + j为一个完全平方数,连接一条有向边(i,j)。该图是有向无环图,求最小路径覆盖。
- 如果满足最小路径覆盖数小于等于等于n,那么A是一个可行解,在所有可行解中找到最大的A,即为最优解。
- 具体方法可以顺序枚举A的值,当最小路径覆盖数刚好大于n时终止,A-1就是最优解。
- 之所以不二分答案是因为直接在残量网络上做复杂度低。

例6 圆桌问题

- 有来自n个不同单位的代表参加一次国际会议。每个单位的代表数为 r_i 。会议餐厅共有m张餐桌,每张餐桌可容纳 c_i 个代表就餐。
- 为了使代表们充分交流,希望从同一个单位来的代表不在同一个餐桌就餐。试设计一个算法,给出满足要求的代表就餐方案。
- $n \le 270, m \le 150$
- 来源: 网络流与线性规划24题。

例6

圆桌问题

- 建立二分图:
 - S向每个单位顶点连接一条容量为该单位人数的有向边
 - 每个餐桌顶点向T连接一条容量为该餐桌容量的有向边
 - 每个单位顶点向每个餐桌顶点连一条容量为1的 有向边
- 求网络最大流,如果最大流量等于所有单位人数之和,则存在解,否则无解。
- 其实本题可以贪心解决。

例7 矩阵游戏

- 给一个n×n的黑白矩阵,你可以交换任意两行或交换任意两列,问通过一系列交换后,能否使主对角线(1,1) (n,n)上全是黑色。
- $n \le 200_{\circ}$
- 来源: BZOJ。

例7 矩阵游戏

- 经过观察发现,同行(同列)的黑点在经过交换后仍然同行(同列)。那么问题就变成寻找n个不同行不同列的黑点。
- 按行列建二分图,对于每个黑点,它所在 行和列连边,如果最大匹配是n就有解。

例8 方格取数问题

- 在一个有m×n个方格的棋盘中,每个方格中有一个正整数。现要从方格中取数,使任意2个数所在方格没有公共边,且取出的数的总和最大。试设计一个满足要求的取数算法。
- $n, m \leq 30$
- 来源: 网络流与线性规划24题。

例8 方格取数问题

- 这是一个二分图最大点权独立集问题,就是找出图中一些点,使得这些点之间没有边相连,这些点的权值之和最大。独立集与覆盖集是互补的,求最大点权独立集可以转化为求最小点权覆盖集。最小点权覆盖集问题可以转化为最小割问题解决。
- 结论:最大点权独立集=所有点权-最小点权 覆盖集=所有点权-最小割集=所有点权-网络 最大流。

例8 方格取数问题

- 首先把棋盘黑白染色,使相邻格子颜色不同, 所有黑色格子看做二分图X集合中顶点,白色 格子看做Y集合顶点,建立源S汇T。
 - 从*S*向*X*集合中每个顶点连接一条容量为格子中数值的有向边。
 - 从Y集合中每个顶点向T连接一条容量为格子中数值的有向边。
 - 相邻黑白格子 X_i, Y_j 之间从 X_i 向 Y_j 连接一条容量为无穷大的有向边。
- 求出网络最大流,要求的结果就是所有格子中数值之和减去最大流量。

最小费用最大流

- 有时,一条边上不仅有容量限制,对单位 流量还需要收取一定的费用,每条边费用 可能不同。
- 在**流量最大**的前提下**费用最少**,这就是最小费用最大流问题。
- 记为G = (V, E, C, W),W为每条边的单位流量费用,在 ω 最大的情况下,最小化 $\sum f_{u,v} w_{u,v}$ 。

求解最小费用最大流

- 每次把残量网络上每条边的**费用**看做距离,求*S*到*T*的最短路,把(其中一条)最短路径流满,计算费用,直到*S*和*T*不连通。
- 由最大流-最小割定理,此时得出的一定是最大流,由于每次都是找费用最小的路径增广,最后得出的一定是最小费用最大流。
- 由于会出现**负权边**,要使用SPFA算法求最 短路。

例9 餐巾计划问题

- 一个餐厅在N天内需要用餐巾,第i天需要 r_i 块餐巾。餐厅可以购买新的餐巾,每块餐巾的费用为 p_i ,或者把旧餐巾送到快洗部,洗一块需m天,其费用为 f_i 或者送到慢洗部,洗一块需n(n > m)天,其费用为s(s < f)。
- 每天结束时,餐厅必须决定将多少块脏的餐巾送到 快洗部,多少块餐巾送到慢洗部,以及多少块保存 起来延期送洗。但是每天洗好的餐巾和购买的新餐 巾数之和,要满足当天的需求量。最小化总的花费。
- $N \leq 800, r_i \leq 400$
- 来源: 网络流与线性规划24题。

例9 餐巾计划问题

- 这个问题的主要约束条件是每天的餐巾够用,而餐巾的来源可能是最新购买,也可能是前几天送洗,今天刚刚洗好的餐巾。每天用完的餐巾可以选择送到快洗部或慢洗部,或者留到下一天再处理。
- 经过分析可以把每天要用的和用完的分离开处理,建模后就是二分图。二分图X集合中顶点 X_i 表示第i天用完的餐巾,从S向 X_i 连接容量为 r_i 的边作为限制。 Y集合中每个点 Y_i 则是第i天需要的餐巾,数量为 r_i ,与T连接。每天用完的餐巾可以选择留到下一天洗 $(X_i$ 连 $X_{i+1})$,不需要花费;送到快洗部 $(X_i$ 连 $Y_{i+m})$,费用为f,送到慢洗部 $(X_i$ 连 $Y_{i+n})$,费用为f,送到慢洗部 $(X_i$ 连 $Y_{i+n})$,费用为f,送到慢洗部 $(X_i$ 的餐巾,还可能是新购买的 (S连 $Y_i)$,费用为f。