# Theoretische Physik II Elektrodynamik

Vorlesung von Prof. Dr. Michael Thoss im Wintersemester 2018

Markus Österle Andréz Gockel Damian Lanzenstiel Patrick Munnich
18. Januar 2019

# Inhaltsverzeichnis

0	Ein:	führun	<u> </u>	3			
	0.1	Zur Vo	orlesung	3			
	0.2	Einfüh	rung und Überblick	4			
		0.2.1	Rückblick	4			
		0.2.2	Elektrodynamik	4			
	0.3	Aufbai	u der Vorlesung	4			
1	Elel	ktrosta	tik	5			
	1.1	Elektri	ische Ladung und Coulomb'sches Gesetz	5			
		1.1.1	Coulombsches Gesetz	5			
	1.2	Elektri	isches Feld	6			
		1.2.1	Feld eines Systems von Punktladungen	6			
		1.2.2	Feld einer kontinuierlichen Ladungsverteilung	7			
		1.2.3	Ladungsdichte einer Punktladung	7			
		1.2.4	Flächenladungsdichte	9			
		1.2.5	Linenladungsdichte	10			
	1.3	Feldgle	eichungen und elektrostatisches Potential	10			
		1.3.1	Elektrostatisches Potential	11			
		1.3.2	Feldgleichung (differentielle Form)	11			
		1.3.3	Zusammenfassung:	14			
		1.3.4	Integralsätze der Vektoranalysis	15			
		1.3.5	Integrale Form der Feldgleichung	17			
		1.3.6	Gaußsches Gesetz	17			
		1.3.7	Satz von Stokes	18			
		1.3.8	Zusammenfassung: Feldgleichungen der Elektrostatik	18			
	1.4						
		1.4.1	Elektrostatische Potentielle Energie	18 19			
	1.5						
		1.5.1	Randbedingungen an el. Leitern	21 23			
	1.6	Randw	vertprobleme (RWP) der Elektrostatik und				
			$\hat{g}$ smethoden	23			
		1.6.1		23			
		1.6.2	Methode der Bildladung (Spiegelladung)	24			
		1.6.3	Formale Lösungen des elektrostatischen Randwertproblems mit				
			Greenschen Funktionen (GF)	26			
		1.6.4	Greensche Funktion des Dirichlet Randwertproblems einer Ebene	30			
		1.6.5	Separation der Variablen und Entwicklung nach orthogonalen Funktionen	31			
		1.6.6	Vollständige Orthonormale Funktionensysteme (VONS)	33			
		1.6.7	Laplace-Gleichung in Kugelkoordinaten	35			
	1.7		polentwicklung	40			
		_	Multipolentwicklung der Energie der Ladungsverteilung im äußeren Feld.	42			

1.8	Elektrostatik in Materie - Dielektrika			
	1.8.1	Makroskopische Feldgleichungen der Elektrostatik	44	
	1.8.2	Mittelung von Funktionen	44	
	1.8.3	Bestimmung von $\langle \boldsymbol{\rho} \rangle$	45	
	1.8.4	Makroskopische Feldgleichungen der Elektrostatik (Wiederholung)	47	
	1.8.5	Feldgleichungen für lineares, isotropes Dielektrikum	49	
	1.8.6	Punktladung in homogenem Dielektrikum (lineare Näherung)	50	
	1.8.7 Zusammenhang zwischen atomarer/molekularer Polarisierbarkeit und Sus-			
		zeptibilitäten	51	
	1.8.8	Randwertprobleme	51	
	1.8.9	Randbedingungen für $\boldsymbol{D}, \boldsymbol{E}$ an einer Grenzschicht mit Flächenladung	51	
	1.8.10	Elektrostatische Energie in Dielektrika	53	

## Kapitel 0

## Einführung

## 0.1 Zur Vorlesung

**Dozent** Michael Thoss

Übungen Donnerstag/Freitag (ILIAS) beginnt 18./19.10.18

Übungsleiter Jakob Bätge

Abgabe der Hausaufgaben bis Dienstag 12:00 - Briefkasten GuMi

Klausur 13.02.19, 10-12 Uhr, Hörsaal Anatomie (Nachklausur: 26.19, 10-12 Uhr)

Ankündigungen ILIAS Pass: theophy2.thoss18

Angaben Vorlesung: 4 SWS, Übung: 2 SWS, ECTS: 7

Vorkenntnisse Mathematik: Analysis für Physiker (Vektor Rechnung), Theoretische Physik I, Experimental Physik II.

## Hinweis zu den Übungen

- Keine Anwesenheitspflicht.
- Keine Punktzahl nötig für Klausurzulassung.
- Kann auch wärend Übungen abgegeben werden.

## Lehrbücher:

- W. Nolting, Grundkurs Theoretische Physik 3: Elektrodynamik (Springer)
- D.J. Griffiths, Elektrodynamik: Eine Einführung (Pearson)
- T. Fließbach, Elektrodynamik (Spektrum Akademischer Verlag)
- J.D. Jackson, Klassische Elektrodynamik (Walter de Gruyter) geht dieser Vorlesung hinaus

## 0.2 Einführung und Überblick

Die vier fundamentalen Wechselwirkungen (WW):

- Starke WW
- Elektromagnetische WW Wird in dieser Vorlesung betrachtet
- Schwache WW
- Gravitation

## 0.2.1 Rückblick

Theoretische Physik 1:

- Mechanik
- Punktmechanik: Bahnkurven von Körpern
- Bewegungsgleichung:  $m\ddot{\pmb{r}} = \pmb{F}$

## 0.2.2 Elektrodynamik

- Grundlegende Größen
- Felder

•

$${m E}({m r},t)$$
  ${m B}({m r},t)$ 

elektrisches Feld Magnetfeld

→ Feldtheorie sehr wichtiges Konzept

Wie sind Elektrische Felder definiert?

Experimentelle Definition als Messgröße: Kraft auf Ladung

$$F = q(E(r,t) + v \times B(r,t))$$

Theoretische Definition ist Mathematisch: Feldgleichungen-Maxwellgleichungen

$$\mathbf{\nabla} \cdot \mathbf{E} = \frac{1}{\varepsilon_0} \rho$$
  $\mathbf{\nabla} \cdot \mathbf{B} = 0$ 

$$\nabla \times \boldsymbol{E} + \frac{\partial \boldsymbol{B}}{\partial t} = 0$$
  $\nabla \times \boldsymbol{B} - \mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial \boldsymbol{E}}{\partial t} = \mu_0 \boldsymbol{j}$ 

Hierbei steht  $\rho$  für die Ladungsdichte und  $\boldsymbol{j}$  für die Stromdichte.

## 0.3 Aufbau der Vorlesung

1./2. Statische Phänomene:  $\frac{\partial E}{\partial t} = 0 = \frac{\partial B}{\partial t}$ 

$$\Rightarrow \nabla \cdot \boldsymbol{E} = \frac{1}{\varepsilon_0} \rho \qquad \nabla \cdot \boldsymbol{B} = 0$$

$$\nabla \times \mathbf{E} = 0$$
1. Elektrostatik
 $\nabla \times \mathbf{B} = 0$ 
2. Magnetostatik

- 3. Zeitabhängige magnetische/elektrische Felder
- 4. Relativistische Formulierung der Elektrodynamik

## Kapitel 1

## Elektrostatik

Wir beschäftigen uns in diesem Kapitel mit **ruhenden Ladungen** und **zeitunabhängigen Feldern**. Das Grundproblem besteht darin, dass wir eine Ladungsverteilung haben und das Elektrische Feld und dessen Potential bestimmen wollen.

 $\rightarrow$  Feld  $\boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}),$ el. Potential  $\varPhi(\boldsymbol{r})$ 

# $q_1 \bullet q_3$

## 1.1 Elektrische Ladung und Coulomb'sches Gesetz

Ladung: Beobachtungstatsachen:

- i) Zwei Arten "+", "-"
- ii) Abgeschlossenes System: Ladung erhalten:  $q = \sum_i q_i = \text{const.}$
- iii) Ladung ist quantisiert in Einheiten der Elementarladung:

$$q = ne, \ n \in \mathbb{Z}, \ e = 1,602 \cdot 10^{-19} \,\mathrm{C}$$

n=-1: für ein Elektron wäre ein Beispiel einer Punktladung

Kontinuierliche Ladungsverteilung Ladungsdichte  $\rho(\boldsymbol{r}) = \frac{\text{Ladung}}{\text{Volumen}} = \frac{\Delta q}{\Delta V} \text{ Gesamtladung in } V \text{:}$ 

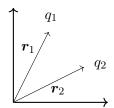
$$Q = \int_{V} \mathrm{d}^{3} r \, \rho(\mathbf{r})$$



## 1.1.1 Coulombsches Gesetz

Die Kraft, welche eine am Ort  $r_2$  lokalisierte Punktladung auf eine Punktladung am Ort  $r_1$  ausübt, ist gegeben durch:

$$oldsymbol{F}_{12} = k rac{q_1 q_2}{|oldsymbol{r}_1 - oldsymbol{r}_2|^2} \underbrace{rac{oldsymbol{r}_1 - oldsymbol{r}_2}{|oldsymbol{r}_1 - oldsymbol{r}_2|}}_{oldsymbol{e}_{r_{12}}}$$



- 1.  $F_{12} \sim q_1 q_2$
- 2.  $\mathbf{F}_{12} \sim \frac{1}{|\mathbf{r}_1 \mathbf{r}_2|^2}$

- 3.  $F_{12} \sim q_1 q_2 e_{r_{12}}$
- 4.  $\mathbf{F}_{12} = -\mathbf{F}_{21}$

Es gilt das Superpositionsprinzip: Das heißt, durch vektorielle Addition der Kräfte kann die Gesamtkraft ermittelt werden.

$$m{F}_1 = k \sum_{j=2}^N rac{q_1 q_j}{r_{1j}^2} m{e}_{r_{1j}}$$

## Zur Konstanten k:

Die Konstante ist abhängig von dem verwendeten Maßsystemen.

- i) Gauß-System (cgs):  $k \equiv 1$ , dyn =  $\frac{\text{g} \cdot \text{cm}}{\text{s}^2} = 10^{-5} \,\text{N}$ 1 dyn =  $\frac{(1\text{ESE})^2}{\text{cm}^2}$  1ESE =  $\frac{\sqrt{\text{g} \cdot \text{cm}^3}}{\text{s}}$
- ii) SI (MKSA-System): Definition von A = Ampère

$$\frac{\Delta F}{\Delta l} = 2 \cdot 10^{-7} \frac{\text{N}}{\text{m}}$$

$$\frac{1}{1} \frac{1}{\text{m}} \frac{1}{1} \frac{1}{\text{m}} \frac{1}{\text{m}} \frac{1}{1} \frac{1}{\text{m}} \frac{1}{\text{m}} \frac{1}{\text{m}} \frac{1}{\text{m}} \frac{1}{\text{m}} \frac{1}{\text{m}$$

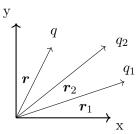
Damit erhalten wir für die Dielektrizitätskonstante des Vakuums:

$$\varepsilon_0 = 8.85 \cdot 10^{-12} \frac{\text{C}^2}{\text{Nm}^2}$$

## 1.2 Elektrisches Feld

## 1.2.1 Feld eines Systems von Punktladungen

N-Ladungen  $q_1, \ldots, q_N$  ruhen an den Orten  $r_1, \ldots, r_N$ . Nun bringen wir eine Testladung q am Ort r mit ein.



Kraft von  $q_1$ ,  $q_2$  auf q

$$\boldsymbol{F} = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} q \sum_{j=1}^{N} q_j \frac{\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_j}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_j|^3} = q \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r})$$

Somit ist das elektrisches Feld:

$$\boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \sum_{j=1}^{N} q_j \frac{\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_j}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_j|^3}$$

#### Bemerkung

- i) Testladung klein (formal:  $\lim_{q\to 0} \frac{F}{q}$ )
- ii) math.  $\boldsymbol{E}(\boldsymbol{r})$  Vektorpfeil

kartesisch: 
$$\boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = \begin{pmatrix} E_x(\boldsymbol{r}) \\ E_y(\boldsymbol{r}) \\ E_z(\boldsymbol{r}) \end{pmatrix}$$

iii) Wechselwirkungsprozess: 2 Teile

$$q_j o m{E}(m{r}) o m{F} = qm{E}(m{r})$$

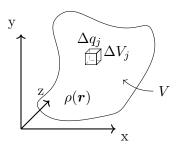
iv) Superpositionsprinzip gilt

## Feld einer kontinuierlichen Ladungsverteilung $\rho(r)$

$$E(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int_V d^3r' \, \rho(\mathbf{r}') \frac{\mathbf{r} - \mathbf{r}'}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|^3}$$

$$\rho(\mathbf{r}_j) = \frac{\Delta q_j}{\Delta V_j}$$

$$\int\limits_{V} \mathrm{d}^3 r' \qquad \rho(\boldsymbol{r}_j) = \frac{\Delta q}{\Delta V}$$
schließt alle



$$E(\mathbf{r}) = k \sum_{j} \Delta q_{j} \frac{\mathbf{r} - \mathbf{r}_{j}}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}_{j}|^{3}}$$

$$= k \sum_{j} \Delta V_{j} \rho(\mathbf{r}_{j}) \frac{\mathbf{r} - \mathbf{r}_{j}}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}_{j}|^{3}}$$
mit  $\Delta V_{j} \rightarrow 0$ 

$$= k \int_{V} d^{3}r' \rho(\mathbf{r}') \frac{\mathbf{r} - \mathbf{r}'}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|^{3}}$$

#### Ladungsdichte einer Punktladung 1.2.3

## Deltafunktion

$$\rho(\boldsymbol{r}) = q\delta(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_0)$$

Punktladung in  $\mathbf{r}_0 \Rightarrow \rho(\mathbf{r}) = 0 \quad \mathbf{r} \neq \mathbf{r}_0$ Ladungsdichte divergiert in  $r_0$ 



$$\rho(\mathbf{r}_0) = \infty$$

 $ho(oldsymbol{r}_0) = \infty$  Modell für Punktladung: Ladung q in Kugel mit Radius  $\varepsilon$  um  $\mathbf{r}_0, \ \varepsilon \to 0$ 

$$\rho_2(\mathbf{r}) = \left\{ \begin{array}{cc} \frac{q}{v_k} & |\mathbf{r}| \le \varepsilon \\ 0 & \text{sonst} \end{array} \right\} = \frac{q}{\frac{4}{3}\pi\varepsilon^3} \underbrace{\Theta(\varepsilon - |\mathbf{r}|)}_{\text{Stufenfunktion}}$$

$$\rho(\boldsymbol{r}) = \lim_{\varepsilon \to 0} \ \rho_{\varepsilon}(\boldsymbol{r}) = \left\{ \begin{array}{cc} \infty & \boldsymbol{r} = 0 \\ 0 & \boldsymbol{r} \neq 0 \end{array} \right.$$

Divergenz muss so sein, dass

$$\int\limits_{\substack{V\\ \boldsymbol{r}_0 \in V}} \mathrm{d}^3 r \ \rho(\boldsymbol{r}) = q$$

## Definition Delta-Funktion (Diracsche Deltafunktion)

1.

$$\delta(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_0) = \begin{cases} 0 & \boldsymbol{r} \neq \boldsymbol{r}_0 \\ \infty & \boldsymbol{r} = \boldsymbol{r}_0 \end{cases}$$

2.

$$\int_{V} d^{3}r \ f(\boldsymbol{r})\delta(\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}_{0}) = \begin{cases} f(\boldsymbol{r}_{0}) & \boldsymbol{r}_{0} \in V \\ 0 & \boldsymbol{r}_{0} \notin V \end{cases}$$

#### Mathematik

Distribution - Funktional

Funktional: Abb. Funktionen  $\mapsto \mathbb{R}, \mathbb{C}$ 

$$\delta_{\boldsymbol{r}_0}: f \mapsto f(\boldsymbol{r}_0)$$

## Physik

$$\int d^3r \ f(\mathbf{r})\delta(\mathbf{r} - \mathbf{r}_0) = f(\mathbf{r})$$

 $\delta$ -Fkt. als Grenzwert einer Folge von Funktionen im Integral

$$\int d^3r \ f(\mathbf{r})\delta(\mathbf{r} - \mathbf{r}_0) = \lim_{\varepsilon \to 0} \quad \int d^3r \ f(\mathbf{r})g_{\varepsilon}(\mathbf{r} - \mathbf{r}_0)$$

mit

$$\lim_{\varepsilon \to 0} g_{\varepsilon}(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_0) = \begin{cases} 0 & \boldsymbol{r} \neq \boldsymbol{r}_0 \\ \infty & \boldsymbol{r} = \boldsymbol{r}_0 \end{cases}$$
$$\int_{V} d^3 r \ g_{\varepsilon}(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_0) = 1$$

Beispiel:  $g_{\varepsilon}(\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}_0)=\frac{\Theta(\varepsilon-|\boldsymbol{r}|)}{\frac{4}{3}\pi\varepsilon^3}$ Mehrere Punktladungen  $q_j$  in  $\boldsymbol{r}_j$ 

$$\rho(\boldsymbol{r}) = \sum_{j} q_{j} \delta(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_{j})$$

$$\Rightarrow E(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int_V d^3r' \ \rho(\mathbf{r}') \frac{\mathbf{r} - \mathbf{r}'}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|^3}$$

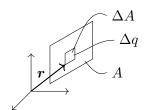
$$= \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int_V d^3r' \sum_j q_j \delta(\mathbf{r} - \mathbf{r}_j) \frac{\mathbf{r} - \mathbf{r}'}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|^3}$$

$$= \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \sum_j q_j \int_V d^3r' \ \delta(\mathbf{r} - \mathbf{r}_j) \frac{\mathbf{r} - \mathbf{r}'}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|^3}$$

$$= \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \sum_j q_j \frac{\mathbf{r} - \mathbf{r}_j}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}_j|^3} \qquad \checkmark$$

## 1.2.4 Flächenladungsdichte

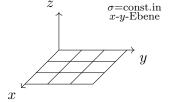
$$\sigma({m r}) = rac{ ext{Ladung}}{ ext{Fläche}} = rac{\Delta q}{\Delta A}$$



erzeugtes elektrisches Feld:

$$E(r) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int_{\substack{A \text{Flächen-element} \\ \text{element}}} \sigma(r) \frac{r - r'}{|r - r'|^3}$$

Beispiel: Elektrisches Feld einer homogenen Flächenladung



$$\boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int_{-\infty}^{+\infty} dx' \int_{-\infty}^{+\infty} dy' \, \sigma \frac{\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|^3} \qquad \boldsymbol{r}' = (x', y', 0)$$

Symmetrie:  $\boldsymbol{E}$  unabhängig von x, y  $\boldsymbol{r} = (0, 0, z)$ 

$$\mathbf{r} - \mathbf{r}' = (-x', -y', z), |\mathbf{r} - \mathbf{r}'|^3 = (x'^2 + y'^2 + z^2)^{3/2}$$

$$E_x \sim \sigma \int_{-\infty}^{+\infty} dx' \int_{-\infty}^{+\infty} dy' \frac{(-x')}{(x'^2 + y'^2 + z^2)^{3/2}} = 0 = E_y$$

$$E = (0, 0, E_z)$$

$$E_{z} = \frac{1}{4\pi\varepsilon_{0}} \sigma_{z} \int_{-\infty}^{+\infty} dx' \underbrace{\int_{-\infty}^{+\infty} dy' \frac{(x')}{(x'^{2} + y'^{2} + z'^{2})^{3/2}}}_{(x'^{2} + y'^{2} + z^{2})^{3/2}}$$

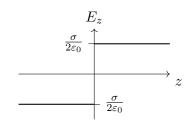
$$= \frac{1}{x'^{2} + z^{2}} \frac{y'}{(x'^{2} + y'^{2} + z^{2})^{3/2}} \Big|_{-\infty}^{+\infty} = \frac{1}{x'^{2} + z^{2}} \frac{\operatorname{sgn}(y')}{\sqrt{1 + \frac{x'^{2} + z^{2}}{y'^{2}}}} \Big|_{-\infty}^{+\infty} = \frac{2}{x'^{2} + z^{2}}$$

$$= \frac{1}{2\pi\varepsilon_{0}} \sigma_{z} \underbrace{\int_{-\infty}^{+\infty} dx' \frac{1}{x'^{2} + z^{2}}}_{\frac{1}{z} \arctan\left(\frac{x'}{2}\right) \Big|_{-\infty}^{+\infty} = \frac{1}{z} \operatorname{sgn}(z)\pi}$$

$$E_z = \frac{\sigma}{2\varepsilon_0} \mathrm{sgn}(z)$$

Grenzfläche: 
$$z \to 0$$

$$egin{aligned} m{E} & \longrightarrow z > 0 \ -rac{\sigma}{2arepsilon_0} m{e}_z & z > 0 \ -rac{\sigma}{2arepsilon_0} m{e}_z & z < 0 \end{aligned}$$
 $m{E}_{\perp_+} - m{E}_{\perp_-} = rac{\sigma}{arepsilon_0}, \qquad m{E}_{\parallel} = 0$ 



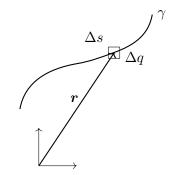




## 1.2.5 Linenladungsdichte

$$\lambda(\boldsymbol{r}) = \frac{\text{Ladung}}{\text{Länge}} = \frac{\Delta q}{\Delta s}$$

$$\boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \underbrace{\int\limits_{\gamma} \text{d}s' \ \lambda(\boldsymbol{r}') \frac{\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|^3}}_{\text{Linienintegral}}$$



Beispiel: Elektrisches Feld einer homogenen Linienladung  $\lambda = \text{const.}$ 

$$\mathbf{E}(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int_{\gamma} ds' \, \lambda \frac{\mathbf{r} - \mathbf{r}'}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|^3} \qquad \gamma : z' \mapsto \mathbf{r}'(z') = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ z' \end{pmatrix}$$

$$= \frac{\lambda}{4\pi\varepsilon_0} \int_{-\infty}^{\infty} dz' \, \frac{\mathbf{r} - (0, 0, z)^{\top}}{(x^2 + y^2 + (z - z')^2)^{3/2}}$$

$$\tilde{z} = z' - z:$$

$$\lambda x = t^{\infty}$$

$$\lambda x = t^{\infty}$$

$$E_x = \frac{\lambda x}{4\pi\varepsilon_0} \int_{-\infty}^{\infty} dz' \frac{1}{(x^2 + y^2 + (z - z')^2)^{3/2}} = \frac{\lambda x}{4\pi\varepsilon_0} \underbrace{\int_{-\infty}^{\infty} d\tilde{z} \frac{1}{(x^2 + y^2 + \tilde{z}^2)^{3/2}}}_{\frac{2}{x^2 + y^2}} = \frac{\lambda}{2\pi\varepsilon_0} \frac{x}{x^2 + y^2}$$

Wegen der Symmetrie genau so:

$$E_{y} = \frac{\lambda}{2\pi\varepsilon_{0}} \frac{x}{x^{2} + y^{2}}$$

$$E_{z} = \frac{\lambda}{4\pi\varepsilon_{0}} \int_{-\infty}^{\infty} dz' \frac{z - z'}{(x^{2} + y^{2} + (z - z')^{2})^{3/2}} = 0$$

$$\mathbf{E}(\mathbf{r}) = \frac{\lambda}{2\pi\varepsilon_{0}} \frac{1}{x^{2} + y^{2}} \begin{pmatrix} x \\ y \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\rho = \sqrt{x^{2} + y^{2}} \quad \mathbf{E}(\mathbf{r}) = \frac{\lambda}{2\pi\varepsilon_{0}} \frac{1}{\rho} \mathbf{e}_{\rho}, \qquad \mathbf{e}_{\rho} = \begin{pmatrix} \cos\varphi \\ \sin\varphi \\ 0 \end{pmatrix}$$

## 1.3 Feldgleichungen und elektrostatisches Potential

$$\boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int \mathrm{d}^3r' \; \rho(\boldsymbol{r}') \frac{\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|^3}$$

## 1.3.1 Elektrostatisches Potential

elektrische Feld ist ein Potentialfeld  $\boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = -\boldsymbol{\nabla}\phi(\boldsymbol{r}) = -\left(\boldsymbol{e}_x \frac{\partial \phi}{\partial x} + \boldsymbol{e}_y \frac{\partial \phi}{\partial y} + \boldsymbol{e}_z \frac{\partial \phi}{\partial z}\right)$ Nebenrechnung:

$$\frac{\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|^3} = -\nabla \frac{1}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|}$$

zur Überprüfung hier die x-Komponente berechnet:

$$-\frac{\partial}{\partial x} \frac{1}{[(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2]^{1/2}} = \frac{-\left(-\frac{1}{2}\right) \quad 2(x-x')}{[(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2]^{3/2}} = \frac{(x-x')^2}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|^3}$$

Somit erhalten wir für das  $\boldsymbol{E}$ -Feld:

$$\Rightarrow \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int d^3r' \; \rho(\boldsymbol{r}') \left( -\boldsymbol{\nabla}_{\boldsymbol{r}} \frac{1}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|} \right) = (-) \boldsymbol{\nabla}_{\boldsymbol{r}} \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int d^3r' \; \frac{\rho(\boldsymbol{r}')}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|}$$

 $\rightarrow$ elektrostatisches Potential

$$\phi(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int d^3r' \, \frac{\rho(\mathbf{r}')}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|} + c$$

übliche Konvention:  $c = 0 \quad (\phi(\mathbf{r}) \stackrel{|\mathbf{r}| \to \infty}{\to} 0)$ 

Beispiel: Potential einer Punktladung in  $r_0$ :

$$\rho(\mathbf{r}) = q\delta(\mathbf{r} - \mathbf{r}_0)$$

$$\phi(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int_{\mathbb{R}^3} d^3 \mathbf{r}' \, \frac{q\delta(\mathbf{r}' - \mathbf{r}_0)}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|} = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{q}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}_0|}$$

$$\mathbf{E}(\mathbf{r}) = -\nabla \phi = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} q \nabla \frac{1}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}_0|} = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} q \frac{\mathbf{r} - \mathbf{r}_0}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}_0|^3}$$

(Funktional-Analysis Siegfried Großmann Springer) (Landau-Lipschitz Buch geht weit der Vorlesung hinaus)

## 1.3.2 Feldgleichung (differentielle Form)

Rotation (Wirbel)

$$\operatorname{rot} \mathbf{E} = \mathbf{\nabla} \times \mathbf{E} = \mathbf{e}_{x} \left( \frac{\partial E_{z}}{\partial y} - \frac{\partial E_{y}}{\partial z} \right) + \mathbf{e}_{y} \left( \frac{\partial E_{x}}{\partial z} - \frac{\partial E_{z}}{\partial x} \right) + \mathbf{e}_{z} \left( \frac{\partial E_{y}}{\partial x} - \frac{\partial E_{x}}{\partial y} \right)$$

$$\Rightarrow \mathbf{\nabla} \times \mathbf{E} = -\mathbf{\nabla} \times (\mathbf{\nabla} \phi) = 0$$

Mathe: Sie sind äquivalent

- i)  $\boldsymbol{E} = -\boldsymbol{\nabla}\phi$
- ii)  $\nabla \times \mathbf{E} = 0$  (auf einfach zusammenhängendem Gebiet)
- iii) Kurvenintegral  $\int_{\gamma} \mathrm{d} \boldsymbol{r} \cdot \boldsymbol{E}$ ist Wegunabhängig

$$\int_{r_1}^{r_2} d\mathbf{r} \cdot \mathbf{E} = -\int_{r_1}^{r_2} dt \underbrace{\frac{d\mathbf{r}}{dt} \times \nabla \phi(\mathbf{r}(t))}_{\underline{d\phi}} = \underbrace{(\phi(\mathbf{r}_2) - \phi(\mathbf{r}_1))}_{\text{Potential differenz}}$$

Divergenz (Quellen)

$$\operatorname{div} \boldsymbol{E} = \boldsymbol{\nabla} \cdot \boldsymbol{E} = \frac{\partial E_x}{\partial x} + \frac{\partial E_y}{\partial y} + \frac{\partial E_z}{\partial z}$$

$$\nabla \cdot \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = \nabla_{\boldsymbol{r}} \cdot \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int d^3r' \ \rho(\boldsymbol{r}') \frac{1}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|^3}$$
$$= \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int_V d^3r' \rho(\boldsymbol{r}') \nabla_{\boldsymbol{r}} \cdot \frac{1}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|^3}$$

x-Anteil:

$$\frac{\partial}{\partial x} \frac{x - x'}{[(x - x')^2 + (y - y')^2 + (z - z')^2]^{3/2}} = \frac{1 \cdot [\dots]^{3/2} (x - x')(x - x')^{3/2} \cdot 2[\dots]^{1/2}}{[\dots]^3}$$

$$= \frac{[\dots]^{1/2} ((x - x')^2 + (y - y')^2 + (z - z')^2 - 3(x - x')^2)}{[\dots]^{3/2}}$$

$$= \frac{(y - y')^2 + (z - z')^2 - 2(x - x')^2}{[\dots]^{3/2}}$$

$$\frac{\partial}{\partial y} \frac{y - y'}{[(x - x')^2 + (y - y')^2 + (z - z')^2]^{3/2}} = \frac{(x - x')^2 + (z - z')^2 - 2(y - y')^2}{[\dots]^{3/2}}$$

$$\frac{\partial}{\partial z} \frac{z - z'}{[(x - x')^2 + (y - y')^2 + (z - z')^2]^{3/2}} = \frac{(x - x')^2 + (y - y')^2 - 2(z - z')^2}{[\dots]^{3/2}}$$

$$\nabla \cdot \frac{r - r'}{|r - r'|^3} = 0 \quad \text{falls} \quad r \neq r'$$

 $\Rightarrow$  falls  $r \notin V$ , d.h. r in Gebiet ohne Ladungsdichte  $\rho(r) = 0$ 

$$\Rightarrow \nabla \cdot \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = 0$$

 $\boldsymbol{r} \in V$ : Grenzwertbetrachtung (Regularisierung des Integranden) statt

$$\frac{\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|^3} = \frac{\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'}{[(x - x')^2 + (y - y')^2 + (z - z')^2]^{3/2}}$$

betrachten wir:

$$f_a(\mathbf{r} - \mathbf{r}') = \frac{\mathbf{r} - \mathbf{r}'}{[(x - x')^2 + (y - y')^2 + (z - z')^2]^{3/2}} = \frac{\mathbf{r} - \mathbf{r}'}{[(\mathbf{r} - \mathbf{r}')^2 + a^2]^{3/2}} \quad a \in \mathbb{R}, \ a > 0$$

am Ende Grenzwert  $\lim_{a\to 0}$ 

$$\nabla \cdot \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \lim_{a \to 0} \int_V \mathrm{d}^3 r' \; \rho(\boldsymbol{r}')$$
  $\nabla_{\boldsymbol{r}} \cdot f_a(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}')$ 

$$\frac{\partial}{\partial x} \frac{x - x'}{[(\mathbf{r} - \mathbf{r}')^2 + a^2]^{3/2}} = \frac{[\dots + a^2]^{3/2} - (x - x')\frac{3}{2} \cdot 2(x - x')[\dots + a^2]^{3/2}}{[\dots + a^2]^3}$$
$$= \frac{(y - y')^2 + (z - z')^2 + a^2 - 2(x - x')^2}{[\dots + a^2]^{3/2}}$$

$$\boldsymbol{\nabla}_{\boldsymbol{r}} \cdot f_a(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}') = \frac{3a^2}{[(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}')^2 + a^2]^{5/2}}$$

$$\lim_{a o 0}f_a(m{r}-m{r}')=\left\{egin{array}{ll} 0 & m{r}
eq m{r}' \ \infty & m{r}=m{r}' \end{array}
ight.$$

 $\Rightarrow$  zum Integral  $\int_V \mathrm{d}^3 r' \dots$  trägt (im Limes  $a \to 0$ ) nur der Bereich  $r' \approx r$  bei

$$K_{R}(\boldsymbol{r}) = \{ \boldsymbol{r}' \in \mathbb{R}^{3} : |\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'| \leq R \}$$

$$\lim_{a \to 0} \int_{V} d^{3}r' \; \rho(\boldsymbol{r}') \boldsymbol{\nabla}_{\boldsymbol{r}} \cdot f_{a}(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}')$$

$$= \lim_{a \to 0} \int_{K_{R}(\boldsymbol{r})} d^{3}r' \; \rho(\boldsymbol{r}') \frac{3a^{2}}{[(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}')^{2} + a^{2}]^{5/2}}$$

$$+ \lim_{a \to 0} \int_{V/K_{R}(\boldsymbol{r})} d^{3}r' \rho(\boldsymbol{r}') \frac{3a^{2}}{[(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}')^{2} + a^{2}]^{5/2}}$$

Wähle R klein genug, dass man innerhalb  $K_R(r)$ ,  $\rho(r')$  in Taylorreihe um r entwickeln kann.

$$\tilde{\boldsymbol{r}} = \boldsymbol{r}' - \boldsymbol{r}, \ \mathrm{d}^3 r' = \mathrm{d}^3 \tilde{r}$$

$$\int_{K_R(\boldsymbol{r})} \mathrm{d}^3 r' \ \rho(\boldsymbol{r}') \frac{3a^2}{[(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}')^2 + a^2]^{5/2}} = \int_{K_R(0)} \mathrm{d}^3 \tilde{r} \ \rho(\boldsymbol{r} + \tilde{\boldsymbol{r}}) \frac{3a^2}{[\tilde{\boldsymbol{r}}^2 + a^2]^{5/2}}$$

Taylorentwicklung von  $\rho(\mathbf{r} + \tilde{\mathbf{r}})$  um  $\tilde{\mathbf{r}} = 0$ 

$$\rho(\mathbf{r} + \tilde{\mathbf{r}}) = \rho(\mathbf{r}) + \tilde{\mathbf{r}} \cdot \nabla \rho(\mathbf{r}) + \dots$$

$$= \int_{K_R(0)} d^3 \tilde{r} \left( \rho(\mathbf{r}) + \tilde{\mathbf{r}} \cdot \nabla \rho(\mathbf{r}) + \dots \right) \frac{3a^2}{[\tilde{\mathbf{r}}^2 + a^2]^{5/2}}$$

1. Integral:

$$\int_{K_R(0)} d^3 \tilde{r} \, \rho(\mathbf{r}) \frac{3a^2}{(\tilde{r}^2 + a^2)^{5/2}} = \rho(\mathbf{r}) \underbrace{\int_0^R d\tilde{r} \, \frac{3a^2}{(\tilde{r}^2 + a^2)^{5/2}}}_{\left[\frac{\tilde{r}^3}{(\tilde{r}^2 + a^2)^{3/2}}\right]_0^R} \underbrace{\int_0^{\sin\theta d\theta d\varphi}}_{=4\pi}$$

$$= 4\pi \rho(\mathbf{r}) \frac{R^3}{(R^2 + a^2)^{3/2}} \xrightarrow[a \to 0]{} 4\pi \rho(\mathbf{r})$$

2. Integral:

$$\int_{K_{R}(0)} d^{3}\tilde{r} \underbrace{\tilde{r}}_{\tilde{r}e_{\tilde{r}}} \cdot \nabla_{r} \rho(r) \frac{3a^{2}}{(\tilde{r}^{2} + a^{2})^{5/2}} = \underbrace{\int_{0}^{R} d\tilde{r} \frac{3a^{2}\tilde{r}^{3}}{(\tilde{r}^{2} + a^{2})^{3/2}}}_{\frac{2}{3}a - 3a^{2}\left(\frac{R^{2} + \frac{2}{3}a^{2}}{(R^{2} + a^{2})^{3/2}}\right)} \underbrace{\int d\Omega \ e_{\tilde{r}} \cdot \nabla \rho(r)}_{\text{unabh. von } a} \xrightarrow{a \to 0} (e^{-\frac{1}{3}a})^{2} \underbrace{\int d\Omega \ e_{\tilde{r}} \cdot \nabla \rho(r)}_{\text{unabh. von } a}$$

Das gilt auch für alle höheren Terme. Alle höheren Terme werden im Limit  $\lim_{a\to 0} = 0$ .

$$\lim_{a \to 0} \int_{V} d^{3}r' \rho(\mathbf{r}) \nabla_{\mathbf{r}} \cdot \frac{(\mathbf{r} - \mathbf{r}')}{[(\mathbf{r} - \mathbf{r}')^{2} + a^{2}]^{3/2}} = 4\pi \rho(\mathbf{r})$$

$$\Rightarrow \nabla \cdot \mathbf{E}(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_{0}} \lim_{a \to 0} = \frac{1}{\varepsilon_{0}} \rho(\mathbf{r})$$

$$\nabla \mathbf{E}(\mathbf{r}) = \frac{1}{\varepsilon_{0}} \rho(\mathbf{r}) \quad \mathbf{r} \in \mathbb{R}^{3}$$

## 1.3.3 Zusammenfassung:

## Feldgleichungen der Elektrostatik

Mathe: partielle DGL

$$m{
abla} \cdot m{E}(m{r}) = rac{1}{arepsilon_0} 
ho(m{r})$$
 inhomogene DGL  $m{
abla} imes m{E}(m{r}) = 0$  homogene DGL

DGL für Potential  $\phi$ :  $\boldsymbol{E} = -\boldsymbol{\nabla}\phi$ 

$$\nabla \cdot \mathbf{E} = \nabla \cdot (-\nabla \phi) = -\nabla \cdot \begin{pmatrix} \partial_x \phi \\ \partial_y \phi \\ \partial_z \phi \end{pmatrix}$$
$$= -\underbrace{\begin{pmatrix} \partial^2 \phi \\ \partial x^2 + \frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial z^2} \end{pmatrix}}_{=:\Delta \phi}$$

Partielle DGL 2. Ordnung:

## Poissongleichung

$$\Delta \varPhi(\boldsymbol{r}) = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho(\boldsymbol{r})$$

für Gebiete mit  $\rho(\mathbf{r}) = 0$ :

## Laplacegleichung

$$\Delta \phi(\mathbf{r}) = 0$$

Darstellung der Deltafunktion:

$$\lim_{a \to 0} \int_{\mathbb{R}^3} d^3 r' \ \rho(\mathbf{r}') \underbrace{\nabla_{\mathbf{r}} \cdot \frac{(\mathbf{r} - \mathbf{r}')}{[(\mathbf{r} - \mathbf{r}')^2 + a^2]^{3/2}}}_{\frac{3a^2}{[(\mathbf{r} - \mathbf{r}')^2 + a^2]^{5/2}} =: g_a(\mathbf{r}' - \mathbf{r})} = 4\pi \rho(\mathbf{r})$$

 $\frac{1}{4\pi}g_a$  liefert Grenzwertdarstellung der  $\delta$ -funktion.

$$\lim_{a \to 0} \int_{\mathbb{R}^3} d^3 r' \ \rho(\mathbf{r}') \frac{1}{4\pi} g_a(\mathbf{r}' - \mathbf{r}) = \rho(\mathbf{r})$$

$$\lim_{a \to 0} g_a(\mathbf{r}' - \mathbf{r}) = \begin{cases} 0 & \mathbf{r} \neq \mathbf{r}' \\ \infty & \mathbf{r} = \mathbf{r}' \end{cases}$$

$$\delta(\mathbf{r}) = \lim_{a \to 0} \frac{1}{4\pi} \nabla_{\mathbf{r}} \cdot \frac{r^2}{(r^2 + a^2)^{3/2}}$$

$$\stackrel{\text{formal}}{=} \frac{1}{4\pi} \nabla \cdot \underbrace{\frac{\mathbf{r}}{r^3}}_{=-\nabla \frac{1}{r}} = -\frac{1}{4\pi} \nabla \cdot \left(\nabla \frac{1}{r}\right) = \frac{-1}{4\pi} \Delta \frac{1}{r}$$

$$\Rightarrow \qquad \Delta \frac{1}{r} = -4\pi \delta(\mathbf{r}) \qquad \Rightarrow \qquad \Delta \frac{1}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}_0|} = -4\pi \delta(\mathbf{r} - \mathbf{r}_0)$$

z.B. Potential einer Punktladung  $\rho$  q in  $r_0$ :

$$\phi(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{q}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}_0|}$$

$$\Delta\phi(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} q \underbrace{\Delta_{\mathbf{r}} \frac{1}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}_0|}}_{=-4\pi\delta(\mathbf{r} - \mathbf{r}_0)} = -\frac{1}{\varepsilon_0} \underbrace{q\delta(\mathbf{r} - \mathbf{r}_0)}_{=\rho(\mathbf{r})} = \frac{1}{\varepsilon_0} \rho(\mathbf{r})$$

## Wiederholung

$$\nabla \cdot \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{\varepsilon_0} \rho(\boldsymbol{r})$$

$$\nabla \times \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = 0$$

$$\Rightarrow \qquad \boldsymbol{E} = -\nabla \Phi$$

$$\Rightarrow \qquad \Delta \Phi(\boldsymbol{r}) = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho(\boldsymbol{r})$$

## 1.3.4 Integralsätze der Vektoranalysis

## 1) Gaußscher Satz:

Sei A(r) ein Vektorfeld im Volumen  $V \subset \mathbb{R}^3$ , so gilt:

$$\int_{V} d^{3}r \ \nabla \cdot \boldsymbol{A}(\boldsymbol{r}) = \int_{\partial V} d\boldsymbol{f} \cdot \boldsymbol{A}(\boldsymbol{r})$$
$$\partial V \text{ Rand von } V$$
$$d\boldsymbol{f} = \boldsymbol{n} \ df$$
nach außen orientierter

Bemerkung:

i) Analogie 1D: Fundamentalsatz der Integralrechnung:

$$\int_{a}^{b} \mathrm{d}x \frac{\mathrm{d}f}{\mathrm{d}x} = f(b) - f(a)$$

ii) Geometrische / physikalische Interpretation: Fluss des Vektorfeldes  ${\pmb A}$  durch  $\partial V$ 

$$\int_{\partial V} \mathrm{d} \boldsymbol{f} \cdot \boldsymbol{A}$$

Integral über die Quellen von A

$$\int_{V} \mathrm{d}^{3} r \boldsymbol{\nabla} \cdot \boldsymbol{A}$$

$$\mathbf{A} = \text{const.} \quad \rightarrow \quad \mathbf{\nabla} \cdot \mathbf{A} = 0$$

Beispiel: Geschwindigkeit einer Flüssigkeit:  $\boldsymbol{A}(\boldsymbol{r}) = \boldsymbol{v}(\boldsymbol{r})$ 

$$\mathbf{v} = \text{const.}$$
  $\mathbf{\nabla} \cdot \mathbf{v} = 0$   $\int_{\partial V} d\mathbf{f} \cdot \mathbf{v} = 0$ 

 $\Rightarrow$  Es gibt keine Quellen von v

$$\nabla \cdot \boldsymbol{r} \neq 0$$
  $\int_{\partial V} d\boldsymbol{f} \cdot \boldsymbol{v} \neq 0$ 

iii)

$$\int_{V} d^{3}r \nabla \cdot \mathbf{A}(\mathbf{r}) = \int_{0}^{\Delta x} dx \int_{0}^{\Delta y} dy \int_{0}^{\Delta z} dz \left( \frac{\partial A_{x}}{\partial x} + \frac{\partial A_{y}}{\partial y} + \frac{\partial A_{z}}{\partial z} \right)$$

$$\int_{0}^{\Delta z} dz \int_{0}^{\Delta y} dy \underbrace{\int_{0}^{\Delta x} dx \frac{\partial A_{x}}{\partial x}}_{A_{x}(\Delta x, y, z) - A_{x}(0, y, z)}$$

$$= \int_{0}^{\Delta z} dz \int_{0}^{\Delta y} dy A_{x}(\Delta x, y, z) - \int_{0}^{\Delta z} dz \int_{0}^{\Delta y} dy A_{x}(0, y, z)$$

$$= \int_{F_{x}^{+}} d\mathbf{f} \cdot \mathbf{A} + \int_{F_{x}^{-}} d\mathbf{f} \cdot \mathbf{A}$$

 $F_x^+$ :  $d\mathbf{f} = \mathbf{e}_x dy dz$   $F_x^-$ :  $d\mathbf{f} = -\mathbf{e}_x dy dz$ 

ebenso gilt dann für die anderen Koordinaten:

$$\int_{0}^{\Delta x} dx \int_{0}^{\Delta z} dz \int_{0}^{\Delta y} dy \frac{\partial A_{y}}{\partial y} = \int_{F_{y}^{+}} d\mathbf{f} \cdot \mathbf{A} + \int_{F_{y}^{-}} d\mathbf{f} \cdot \mathbf{A}$$
$$\int_{0}^{\Delta x} dx \int_{0}^{\Delta y} dy \int_{0}^{\Delta z} dz \frac{\partial A_{z}}{\partial z} = \int_{F_{x}^{+}} d\mathbf{f} \cdot \mathbf{A} + \int_{F_{z}^{-}} d\mathbf{f} \cdot \mathbf{A}$$

$$\Rightarrow \int_{V} \mathrm{d}^{3} r \boldsymbol{\nabla} \cdot \boldsymbol{A} = \int_{\partial V} \mathrm{d} \boldsymbol{f} \cdot \boldsymbol{A}$$

## 2) Stokescher Satz

Sei A(r) ein Vektorfeld, F eine Fläche mit Randkurve  $\partial F$ , so gilt:

$$\int\limits_{F}\mathrm{d}\boldsymbol{r}\cdot\boldsymbol{A}(\boldsymbol{r})=\int\limits_{F}\mathrm{d}\boldsymbol{f}\cdot\left(\boldsymbol{\nabla}\times\boldsymbol{A}(\boldsymbol{r})\right)$$
 Linienintegral  $\to$   $\partial F$ 

$$d\mathbf{f} = \mathbf{n} df$$

Richtung von df und Umlauf sinn von  $\partial F$ : rechte Hand Regel. Beispiel:

$$\mathbf{A}(\mathbf{r}) = \begin{pmatrix} -y \\ x \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\nabla \times \mathbf{A} = \begin{pmatrix} \frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \\ \frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x} \\ \frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_z}{\partial y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1+1 \end{pmatrix} = 2\mathbf{e}_z$$

$$\mathbf{r}(\varphi) = R \begin{pmatrix} \cos \varphi \\ \sin \varphi \\ 0 \end{pmatrix} \qquad \varphi \in [0, 2\pi]$$

$$\frac{\partial \mathbf{r}}{\partial \varphi} = R \begin{pmatrix} -\sin \varphi \\ \cos \varphi \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\int_{\partial F} d\mathbf{r} \cdot \mathbf{A}(\mathbf{r}) = \int_0^{2\pi} d\varphi \frac{\partial \mathbf{r}}{\partial \varphi} \cdot \mathbf{A}(\mathbf{r}(\varphi))$$

$$= \int_0^{2\pi} d\varphi R(+\sin^2 \varphi + \cos^2 \varphi) = 2\pi R^2$$

$$\int_F d\mathbf{f} \underbrace{(\nabla \times \mathbf{A})}_{z=2\pi} = 2\pi R^2$$

Vektorfeld ohne Wirbel z.B.  $\mathbf{A} = \text{const.}$ 

$$\nabla \times \mathbf{A} = 0$$

Bemerkung:

## 1.3.5 Integrale Form der Feldgleichung

## 1.3.6 Gaußsches Gesetz

$$\nabla \cdot \boldsymbol{E} = \frac{1}{\varepsilon_0} \rho(\boldsymbol{r})$$

$$\int_V d^3 \boldsymbol{r} \nabla \cdot \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{\varepsilon_0} \int_V d^3 \boldsymbol{r} \rho(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{\varepsilon_0} Q_V$$

$$= \int_{\partial V} d\boldsymbol{f} \cdot \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r})$$

$$\int_{\partial V} d\boldsymbol{f} \cdot \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{\varepsilon_0} Q_V$$

#### Berechnung elektrischer Felder für hochsymmetrische Ladungsverteilungen

Beispiel:

Homogen geladene Kugel mit Radius R und Gesamtladung Q. Damit ist die Ladungsdichte innerhalb der Kugel:

$$ho = rac{Q}{V} = rac{Q}{rac{4}{3}\pi R^3}$$
 $m{E}(m{r}) = E_r(r)m{e}_r$ 
 $m{r} = r \left( egin{matrix} \sin heta \cos arphi \\ \sin heta \sin arphi \\ \cos heta \end{matrix} 
ight)$ 

$$e_r = \frac{r}{r}$$

Fluss von  $\boldsymbol{E}$  durch Oberfläche einer Kugel mit Radius r

$$d\mathbf{f} = \mathbf{e}_r r^2 \sin \theta d\theta d\varphi \quad \Rightarrow \quad d\mathbf{f} \cdot \mathbf{E} = E_r(r) r^2 \sin \theta d\theta d\varphi$$

$$\int_{\partial K_r(0)} d\mathbf{f} \, \mathbf{E} = \int_0^{\pi} d\theta \, \int_0^{2\pi} d\varphi E_r(r) r^2 \sin \theta$$

$$= E_r(r) r^2 4\pi$$

$$= \frac{1}{\varepsilon_0} Q_{K_r(0)} = \frac{1}{\varepsilon_0} \int_{K_r(0)} d^3 r \, \rho(\mathbf{r}) = \frac{1}{\varepsilon_0} \left\{ \begin{array}{l} Q & r > R \\ Q_{\overline{R}^3}^{r^3} & r \le R \end{array} \right.$$

$$\Rightarrow E_r(r) = \frac{Q}{4\pi\varepsilon_0} \left\{ \begin{array}{l} \frac{1}{r^2} & r > R \\ \frac{r}{R^3} & r \le R \end{array} \right.$$

## 1.3.7 Satz von Stokes

$$\nabla \times E = 0$$

**Definition:**  $\gamma = \partial F$ 

 $\int_{\gamma}$ ist dann ein Linienintegral über eine geschlossene Kurve

$$\int_{\gamma} \mathrm{d} m{r} \cdot m{E} = \int_{F} \mathrm{d} m{f} \cdot (m{
abla} imes m{E}) = 0$$

# 1.3.8 Zusammenfassung: Feldgleichungen der Elektrostatik differentielle Darstellung:

$$\nabla \cdot \boldsymbol{E} = \frac{1}{\varepsilon_0} \rho \quad \nabla \times \boldsymbol{E} = 0 \quad \rightarrow \quad \boldsymbol{E} = -\nabla \Phi \quad \rightarrow \quad \Delta \Phi = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho$$

**Integral Darstellung:** 

$$\int_{\partial V} d\boldsymbol{f} \cdot \boldsymbol{E} = \frac{1}{\varepsilon_0} Q_V \qquad , \qquad \oint_{\gamma} d\boldsymbol{r} \cdot \boldsymbol{E} = 0$$

## 1.4 Elektrostatische Energie

potentielle Energie einer Punktladung im äußeren elektrischen Feld Kraft auf Ladung q:

$$F = aE$$

Die Arbeit bei Verschiebung der Ladung von  $\boldsymbol{a}$  nach  $\boldsymbol{b}$ 

$$W = -\int_{a}^{b} d\mathbf{r} \cdot \mathbf{F} = -q \int_{a}^{b} d\mathbf{r} \cdot \mathbf{E}(\mathbf{r})$$
$$= q \int_{a}^{b} d\mathbf{r} \cdot \nabla \Phi = q \underbrace{(\Phi(b) - \Phi(a))}_{\text{Potential difference}}$$

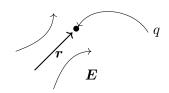
Die Arbeit um q aus dem unendlichen  $\infty$  nach r zu bringen ist dann:

$$W = q(\Phi(\mathbf{r}) - \Phi(\infty))$$

Zur Referenz:  $\Phi(\infty) = 0$ 

Damit ist die Energie der Ladung q im äußeren Feld:

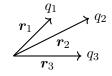
$$\Rightarrow$$
  $egin{aligned} W = q \; arPhi(m{r}) \ & \ E = -m{
abla} arPhi \end{aligned}$ 



## 1.4.1 Elektrostatische Potentielle Energie

## Energie einer Verteilung von Punktladungen

N Ladungen q: an Orten  $r_i$ Zunächst:  $\underbrace{i-1}_{\text{erzeugen am Ort } r_i}$  bei  $r_j$ 



Das Potential

$$\Phi(\boldsymbol{r}_i) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \sum_{j=1}^{i-1} \frac{q_i}{|\boldsymbol{r}_j - \boldsymbol{r}_i|}$$

Arbeit um i-te Ladung aus dem unendlichen nach r zu bringen:

$$W_i = q_i \Phi(\mathbf{r}_i) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \sum_{j=1}^{i-1} \frac{q_i q_j}{r_{ij}}$$

Somit ergibt sich die gesamte Arbeit für N Ladungen als:

$$W = \sum_{i=2}^{N} W_i = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \sum_{i=2}^{N} \sum_{j=1}^{i-1} \frac{q_i q_j}{r_{ij}}$$
$$= \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{N} \sum_{\substack{j=1\\j\neq i}}^{N} \frac{q_i q_j}{r_{ij}}$$
$$\Rightarrow W = \frac{1}{8\pi\varepsilon_0} \sum_{\substack{i,j\\i\neq j}} \frac{q_i q_j}{r_{ij}}$$

$$W = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{N} q_i \left( \sum_{\substack{j \\ j \neq i}} \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{q_j}{r_{ij}} \right) = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{N} q_i \Phi_{\not i}(\boldsymbol{r}_i)$$

## Energie einer kontinuierlichen lokalisierten Ladungsverteilung

$$W = \frac{1}{8\pi\varepsilon_0} \int d^3r \int d^3r' \frac{\rho(\mathbf{r})\rho(\mathbf{r}')}{|\mathbf{r}_j - \mathbf{r}_i|}$$
$$= \frac{1}{2} \int d^3r \rho(\mathbf{r}) \underbrace{\frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int_{\mathbb{R}^3} d^3r' \frac{\rho(\mathbf{r}')}{|\mathbf{r}_j - \mathbf{r}_i|}}_{\Phi(\mathbf{r})}$$

$$m{E}_{
m ext} 
ight\} m{
ho} W_{
m ext} = \int {
m d}^3 r \; 
ho(m{r}) m{\Phi}_{
m ext}(m{r})$$

Energie W durch E ausdrücken:

$$\Delta \Phi = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho \quad \Rightarrow \quad W = -\frac{1}{2} \int d^3 r \varepsilon_0 \underbrace{\Delta \Phi(\mathbf{r}) \Phi(\mathbf{r})}_{\boldsymbol{\nabla} \cdot (\boldsymbol{\Phi} \boldsymbol{\nabla} \boldsymbol{\Phi})^2} \\
= -\frac{\varepsilon_0}{2} \underbrace{\int_{\mathbb{R}^3} d^3 r \boldsymbol{\nabla} \cdot (\boldsymbol{\Phi} \boldsymbol{\nabla} \boldsymbol{\Phi})}_{K_R(0)} + \frac{\varepsilon_0}{2} \int d^3 r \boldsymbol{E}^2(\mathbf{r}) \\
= \lim_{R \to \infty} \int_{K_R(0)} d^3 r \boldsymbol{\nabla} \cdot (\boldsymbol{\Phi} \boldsymbol{\nabla} \boldsymbol{\Phi}) = \lim_{R \to \infty} \int_{\partial K_R(0)} d\mathbf{f} \cdot \underbrace{(\boldsymbol{\Phi} \boldsymbol{\nabla} \boldsymbol{\Phi})}_{R \to \infty} = 0 \\
= \frac{\varepsilon_0}{2} \int d^3 r \boldsymbol{E}^2(\mathbf{r})$$

Zur Umformung oben wurde benutzt:

$$\Phi \overset{R \to \infty}{\sim} \frac{1}{R} \qquad \nabla \Phi \sim \frac{1}{R^2} \qquad \mathrm{d} \boldsymbol{f} = \boldsymbol{n} \underbrace{\mathrm{d} \boldsymbol{f}}_{\sim R^2}$$

Damit ergibt sich für die Energie einer Verteilung von Punktladungen

$$\Rightarrow \qquad W = \frac{\varepsilon_0}{2} \int d^3 r \; \boldsymbol{E}^2(\boldsymbol{r})$$

nicht für Punkladungen selbst!!!

Energiedichte des elektrostatischen Feldes

$$w(oldsymbol{r}) = rac{arepsilon_0}{2} oldsymbol{E}^2(oldsymbol{r})$$

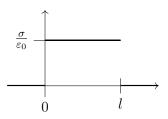


Beispiel: Plattenkondensator

Fläche F, Ladung  $\rightarrow \sigma = \frac{q}{F} \rightarrow \mathbf{E} = \frac{\sigma}{\varepsilon_0} \mathbf{e}_x$ 

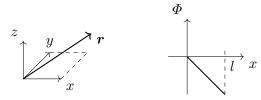
 $\to$  Die Energiedichte ist:  $w=\frac{\varepsilon_0}{2} {\pmb E}^2=\frac{\sigma^2}{2\varepsilon_0}$  (nicht für Punktladungen)

 $\to$  Die Energie beträgt:  $W=\int \mathrm{d}^3 r w({\bm r})=l\cdot F\cdot \frac{\sigma^2}{2\varepsilon_0}$ 



Potentialdifferenz - Spannung

$$\Phi(\mathbf{r}) - \Phi(0) = -\int_0^{\mathbf{r}} d\mathbf{r}' \cdot \mathbf{E}(\mathbf{r}') = -\int_0^x dx' \frac{\sigma}{\varepsilon_0} = -\frac{\sigma}{\varepsilon_0} x$$



Die Spannung zwischen zwei Kondensatorplatten ist dann:

$$U = \varPhi(0) - \varPhi(l) = \frac{\sigma}{\varepsilon_0} l = \frac{q}{\varepsilon_0 F} l$$

Die Kapazität ist also:

$$C = \frac{q}{U} = \frac{\varepsilon_0 F}{I}$$

Was ist die Energie bei einer Verteilung von Punktladungen und bei einer kontinuierlichen Ladungsverteilung. Bei einer kontinuierlichen Ladungsverteilung haben wir herausgefunden:

$$W = \frac{1}{8\pi\varepsilon_0} \sum_{\substack{i,j\\i\neq j}} \frac{q_i q_j}{r_{ij}} \qquad \text{für Punktladungen}$$

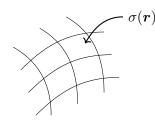
Die Energie der Punktladung selbst steckt hier nicht drinnen. Man muss dabei aufpassen, welche Gleichung man für welches Modell benutzt.

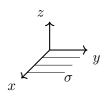
$$\boldsymbol{E} = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} q \frac{\boldsymbol{r}}{r^3} \qquad \int d^3 r \ \boldsymbol{E}^2 = \int d^3 r \ \frac{1}{r^4} = \infty$$

## 1.5 Verhalten des el. Feldes an Grenzflächen mit Flächenladung

ightarrow Diskontinuitäten von  ${m E}$ 

Beispiel: Wir betrachten eine homogene Flächenladung.







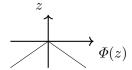
$$\Rightarrow oldsymbol{E} = rac{\sigma}{2arepsilon_0} \mathrm{sgn}(z) oldsymbol{e}_z$$

$$m{E}_{\perp}=\pmrac{\sigma}{2arepsilon_0}m{e}_z$$

$$E_{\parallel}=0$$

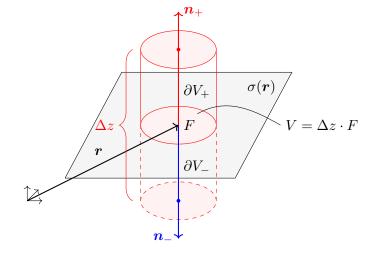
Das elektrische Feld $\boldsymbol{E}_{\parallel}$ ist gleich der Ableitung des elektrischen Potentials:

Das elektrische Potential ist also stetig.



## Normalkomponente $E_{\perp}$

Gaußscher Satz für V:



$$\int_{V} d^{3}r' \nabla \cdot \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r'}) = \int_{\partial V} d\boldsymbol{f'} \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r})$$

$$= \int_{\text{Mantel}} d\boldsymbol{f'} \boldsymbol{E} + \int_{\partial V_{+}} d\boldsymbol{f'} \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) + \int_{\partial V_{-}} d\boldsymbol{f'} \boldsymbol{E}$$

$$\downarrow^{\Delta_{z \to 0}} \qquad \downarrow^{\Delta_{z \to 0}} \qquad \downarrow^{\Delta_{z \to 0}}$$

$$\int_{F} df' \boldsymbol{n} \cdot \boldsymbol{E}_{+} \qquad -\int_{F} df' \boldsymbol{n} \cdot \boldsymbol{E}_{-}$$

 $E_{\pm}$  ist das Feld auf beiden Seiten der Grenzfläche

$$\int_{\partial V} d\mathbf{f}' \mathbf{E} \xrightarrow{\Delta z \to 0} \int_{F} d\mathbf{f} \mathbf{n} \cdot (\mathbf{E}_{+} - \mathbf{E}_{-}) \xrightarrow{F \to 0} F \mathbf{n} \cdot (\mathbf{E}_{+}(\mathbf{r}) - \mathbf{E}_{-}(\mathbf{r}))$$

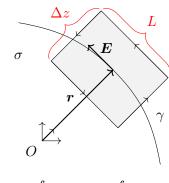
$$\int_{V} d^{3}r' \nabla \cdot \mathbf{E}(\mathbf{r}') = \frac{1}{\varepsilon_{0}} \int_{V} d^{3}r' \rho(\mathbf{r}) = \frac{1}{\varepsilon_{0}} \int_{F} d\mathbf{f}' \sigma(\mathbf{r}') \xrightarrow{F \to 0} \frac{1}{\varepsilon_{0}} F \sigma(\mathbf{r})$$

$$\Rightarrow \mathbf{n} \cdot (\mathbf{E}_{+}(\mathbf{r}) - \mathbf{E}_{-}(\mathbf{r})) = \frac{1}{\varepsilon_{0}} \sigma(\mathbf{r})$$

$$E_{\perp_{\pm}} = \mathbf{n} \cdot \mathbf{E}_{\pm} \qquad E_{\perp_{+}}(\mathbf{r}) - E_{\perp_{-}}(\mathbf{r}) = \frac{1}{\varepsilon_{0}} \sigma(\mathbf{r})$$

## Tangentialkomponente $E_{\parallel}$

Satz von Stokes:



$$0 = \oint_{r} d\mathbf{r} \mathbf{E}(\mathbf{r}') = \int_{z=0}^{z=1} \cdots + \int_{z=1}^{z=1} \cdots + \int_{z=1}^{z=1} d\mathbf{r}' \mathbf{E} + \int_{z=1}^{z=1} d\mathbf{r}' \mathbf{E}$$

$$= 0 \text{ für } \Delta z \to 0$$

$$\int_{z=1}^{z=1} d\mathbf{r}' (\mathbf{E}_{+} - \mathbf{E}_{-})$$

$$0 = \oint_{\gamma} d\mathbf{r}' \cdot \mathbf{E} \xrightarrow{\Delta z \to 0} \int_{-\frac{L}{2}}^{-\frac{L}{2}} ds \mathbf{t} \cdot (\mathbf{E}_{+} - \mathbf{E}_{-}) \xrightarrow{L \to 0} L \mathbf{t} \cdot (\mathbf{E}_{+}(\mathbf{r}) - \mathbf{E}_{-}(\mathbf{r})) = 0$$
$$\to \mathbf{t} \cdot (\mathbf{E}_{+}(\mathbf{r}) - \mathbf{E}_{-}(\mathbf{r})) = 0$$

 $\rightarrow$  Die Tangentialkomponente ist stetig

$$E_{\parallel_+} = E_{\parallel_-}$$

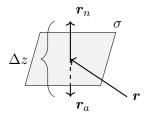
Insgesamt ergibt sich damit:

$$oldsymbol{E}_{+}(oldsymbol{r}) - oldsymbol{E}_{-}(oldsymbol{r}) = rac{\sigma}{arepsilon_0} oldsymbol{n}$$

Das elektrische Potential  $\Phi$  ist damit stetig.

$$\underbrace{\Phi(\boldsymbol{r}_b) - \Phi(\boldsymbol{r}_a)}_{\Phi_+(\boldsymbol{r}) - \Phi_-(\boldsymbol{r})} = \int_{\boldsymbol{r}_a}^{\boldsymbol{r}_b} d\boldsymbol{r}' \cdot \boldsymbol{E} \stackrel{\Delta z \to 0}{\longrightarrow} 0$$

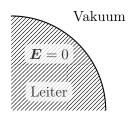
Und hiermit auch auf beiden Seiten der Flächenladung symmetrisch.



## 1.5.1 Randbedingungen an el. Leitern

Leiter: Material mit freibeweglichen Ladungsträgern (Metall)

Eigenschaften von  $\boldsymbol{E}$  im Leiter:



- i) E = 0
- ii)  $0 = \boldsymbol{\nabla} \cdot \boldsymbol{E} = \frac{1}{\varepsilon_0} \rho, \qquad \rho(\boldsymbol{r}) = 0$
- iii) Nettoladung befinden sich an Oberfläche
- iv) Potential  $\Phi(\mathbf{r}_b) \Phi(\mathbf{r}_a) = 0 \rightarrow \Phi(\mathbf{r}) = \text{const.}$



## Randbedingungen

$$egin{aligned} m{E}_{+} - m{E}_{-} &= rac{\sigma^{-}}{arepsilon_{0}} m{n} \ m{E}_{-} &= 0 \ \ 
ightarrow m{E}_{+}(m{r}) &= rac{\sigma(m{r})}{arepsilon_{0}} m{n}(m{r}) \end{aligned}$$

[Folie: Ladung an Oberfläche eines Leiters]

# 1.6 Randwertprobleme (RWP) der Elektrostatik und Lösungsmethoden

## 1.6.1 Formulierung des Randwertproblems

Das elektrische Potential:  $\Phi(r)$ :  $E(r) = -\nabla \Phi(r)$ 

$$\Delta \Phi(\mathbf{r}) = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho(\mathbf{r})$$
 Poisson-Gleichung

Für eine gegebene lokale Ladungsverteilung  $\rho$  gilt:

$$\Phi(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int d^3r' \frac{\rho(\mathbf{r}')}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|}$$

$$\to \Phi(\mathbf{r}) \stackrel{|\mathbf{r}| \to \infty}{\longrightarrow} 0$$

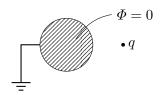
Typische Problemstellung:

Ladungsverteilung  $\rho$  + Werte des Potentials auf Randfläche

Beispiel:

Randwertproblem: Gegeben:  $\rho(\mathbf{r}')$  im Raumbereich V

 $\Phi(\mathbf{r})$  oder  $\mathbf{E}(\mathbf{r})$  auf Randfläche  $\partial V$ Gesucht:  $\Phi(\mathbf{r})$ ,  $\mathbf{E}(\mathbf{r})$  überall in V



Zwei Fälle:

- i)  $\Phi(r)$  ist auf der Randfläche gegeben
  - $\rightarrow$  Dirichlet-Randbedingung
- ii)  $\boldsymbol{E}(\boldsymbol{r})$  ist auf der Randfläche gegeben
  - → Neumannsche Randbedingung

Gegeben sei:  $n \cdot E$  dies ist gleich der Normalenableitung:

$$oldsymbol{n}\cdotoldsymbol{E}=-oldsymbol{n}oldsymbol{
abla}\Phi=-rac{\partial\Phi}{\partial n}$$

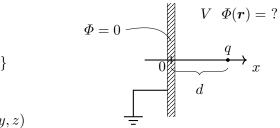


Wir beschränken uns vorwiegend auf den ersten Fall. Zur Lösung dieser Probleme gibt es einige Methoden. Zum Einstieg und zur betrachten wir zunächst die Methode der Spiegelladung.

#### Methode der Bildladung (Spiegelladung) 1.6.2

Punktladung vor leitender, geerdeter Metallplatte

$$oldsymbol{\Delta} \Phi(oldsymbol{r}) = -rac{1}{arepsilon_0} 
ho(oldsymbol{r}) = -rac{q}{arepsilon_0} \delta(oldsymbol{r} - oldsymbol{r}_0)$$
 $oldsymbol{r} \in V \qquad oldsymbol{r}_0 = (d,0,0) \qquad V = \{oldsymbol{r} \in \mathbb{R}^3, x > 0\}$ 



Randbedingungen:

$$\Phi(\mathbf{r}) = 0$$
 für  $\mathbf{r} \in \partial V$ , d.h.  $\mathbf{r} = (0, y, z)$ 

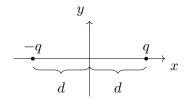
Idee: Ersetze ursprüngliche Problem durch "Fiktives" Problem mit zusätzlichen Ladungen außerhalb von V, welche die Randbedingungen simulieren.

Potential der Punkladungen in  $r_0$ :

$$\Phi_q(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{q}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}_0|}$$

addiere Ladung -q in  $\mathbf{r}'_0 = (-d, 0, 0) = -\mathbf{r}_0$ 

$$\Phi(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \left( \frac{q}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_0|} - \frac{q}{|\boldsymbol{r} + \boldsymbol{r}_0|} \right)$$



Schauen wir nun nach, ob dies die Poisson-Gleichung erfüllt:

$$\Delta \Phi = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0} \left( \underbrace{\Delta \frac{1}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_0|}}_{=-4\pi\delta(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_0)} - \underbrace{\Delta \frac{1}{|\boldsymbol{r} + \boldsymbol{r}_0|}}_{=-4\pi\delta(\boldsymbol{r} + \boldsymbol{r}_0)} \right)$$

$$= -\frac{q}{\varepsilon_0} \delta(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_0) + \frac{q}{\varepsilon_0} \underbrace{\delta(\boldsymbol{r} + \boldsymbol{r}_0)}_{=0 \text{ für } \boldsymbol{r} \neq -\boldsymbol{r}_0 \checkmark}_{\forall \boldsymbol{r} \in V} \forall \boldsymbol{r} \in V$$

## Diskussion der Lösung

## i) Struktur

$$\Phi(\mathbf{r}) = \underbrace{\frac{q}{4\pi\varepsilon_0} \frac{1}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}_0|}}_{=: \Phi_{\mathrm{s}}(\mathbf{r})} + \underbrace{\frac{(-q)}{4\pi\varepsilon_0} \frac{1}{|\mathbf{r} + \mathbf{r}_0|}}_{=: \Phi_{\mathrm{hom}}(\mathbf{r})}$$

 $r \in V$ 

$$\Delta \Phi_{
m s}(m{r}) = -rac{1}{arepsilon_0} 
ho(m{r})$$
 Poisson-Gleichung

$$\Delta \Phi_{\text{hom}}(\mathbf{r}) = 0$$
 Laplace-Gleichung

Mathematisch: Lösung inhomogener DGL

$$\Phi(m{r}) = \Phi_{
m s}(m{r}) + \Phi_{
m hom}(m{r})$$

 $\varPhi_{\mathrm{hom}}$  wird so gewählt, dass die Randbedingungen erfüllt werden:

$$m{r} \in \partial V: \quad \Phi_{
m o}(m{r}) = \Phi_{
m s}(m{r}) + \Phi_{
m hom}(m{r})$$

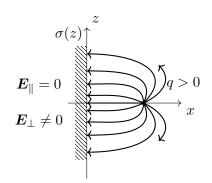
## ii) Elektrisches Feld

$$\boldsymbol{E} = -\boldsymbol{\nabla}\Phi = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0} \left( \frac{(x-d,y,z)}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_0|^3} - \frac{(x+d,y,z)}{|\boldsymbol{r} + \boldsymbol{r}_0|^3} \right)$$

An der Oberfläche  $x \to 0$ ,  $x \ge 0$  $|\mathbf{r} \pm \mathbf{r}_0|^3 \to (d^2 + y^2 + z^2)$ 

$$\left. \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) \right|_{\boldsymbol{r} \in \partial V} = -\frac{qd}{2\pi\varepsilon_0} \frac{1}{(d^2 + y^2 + z^2)^{3/2}} \boldsymbol{e}_x$$

Durch das externe elektrische Feld verschieben sich die Ladungsträger im Metall und es entsteht eine Influenzladung an der Oberfläche.



### iii) Influenzladung auf Metalloberfläche

$$oldsymbol{E}_{+}-oldsymbol{E}_{-}=rac{\sigma}{arepsilon_{0}}oldsymbol{n}\qquadoldsymbol{n}=oldsymbol{e}_{x}$$

 $r \in \partial V$ :

$$\sigma(\mathbf{r}) = \varepsilon_0 \mathbf{E}_+(\mathbf{r}) = -\frac{qd}{2\pi (d^2 + y^2 + z^2)^{3/2}}$$

gesamte influenzierte Ladung

$$q_i = \int_{\partial V} \mathrm{d}f \ \sigma(\boldsymbol{r}) = \dots = -q$$

## iv) Kraft zwischen Punktladungen und Metallplatte

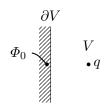
$$F = q\tilde{E}(r_0) = \frac{-q^2}{4\pi\varepsilon_0(2d)^2}e_x$$

## Eindeutigkeit der Lösung des Randwertproblems

## Dirichlet-Randwertproblem:

$$\Delta \Phi(\mathbf{r}) = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho(\mathbf{r})$$
  $\mathbf{r} \in V$ 

$$\Phi(\mathbf{r}) = \Phi_0(\mathbf{r})$$
  $\mathbf{r} \in \partial V$ 



Annahme:  $\Phi_1$ ,  $\Phi_2$  lösen RWP

d.h. 
$$\Delta \Phi_1(\mathbf{r}) = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho(\mathbf{r}) = \Delta \Phi_2(\mathbf{r})$$
  $\mathbf{r} \in V$  
$$\Phi_1(\mathbf{r}) = \Phi_0(\mathbf{r}) = \Phi_2(\mathbf{r})$$
  $\mathbf{r} \in \partial V$ 

Setze:

$$\begin{split} \varPsi(\boldsymbol{r}) &:= \varPhi_1(\boldsymbol{r}) - \varPhi_2(\boldsymbol{r}) \\ \Delta \varPhi(\boldsymbol{r}) &= 0 \quad \boldsymbol{r} \in V \\ \boldsymbol{r} \in \partial V \quad \varPsi(\boldsymbol{r}) = \varPhi_1(\boldsymbol{r}) - \varPhi_2(\boldsymbol{r}) = 0 \end{split}$$

#### Greensche Identität:

g, h Funktionen an V:

$$\int_{V} d^{3}r \left[ \left( (\nabla g(\mathbf{r})) \cdot (\nabla h(\mathbf{r})) \right) + g(\mathbf{r}) \Delta h(\mathbf{r}) \right]$$

$$= \int_{\partial V} d\mathbf{f} \cdot (g(\mathbf{r}) \nabla h(\mathbf{r}))$$

$$= \int_{\partial V} df g(\mathbf{r}) \underbrace{\mathbf{n} \cdot \nabla h(\mathbf{r})}_{=\frac{\partial h}{\partial r}(\mathbf{r})}$$

$$h = g = \Psi$$

$$\Rightarrow \int_{V} d^{3}r \ ((\nabla \Psi)^{2} + \Psi(\mathbf{r}) \underbrace{\Delta \Psi(\mathbf{r})}_{=0}) = \int_{\partial V} df \ \underbrace{\Psi(\mathbf{r})}_{=0} \frac{\partial \Psi(\mathbf{r})}{\partial n}$$

$$\Rightarrow \int_{V} d^{3}r \ (\nabla \Psi(\mathbf{r}))^{2} = 0 \quad \Rightarrow \quad \nabla \Psi(\mathbf{r}) = 0 \quad \mathbf{r} \in V$$

$$\Psi(\mathbf{r}) = \text{const.} \quad \Psi(\mathbf{r}) = 0 \text{ in } V \quad \Rightarrow \quad \Phi_{1}(\mathbf{r}) = \Phi_{2}(\mathbf{r})$$

# 1.6.3 Formale Lösungen des elektrostatischen Randwertproblems mit Greenschen Funktionen (GF)

GF: generelle Methode um inhomogene DGL zu lösen

$$\Delta\varPhi(\boldsymbol{r}) = -\frac{1}{\varepsilon_0}\rho(\boldsymbol{r})$$

26

Greensche Funktionen der Poisson-Gleichung:  $\mathcal{G}(r,r')$  mit

## Greensche Funktionen der Poisson-Gleichung

$$\Delta_{\boldsymbol{r}}\mathcal{G}(\boldsymbol{r},\boldsymbol{r}') = -\frac{1}{\varepsilon_0}\delta(\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}')$$

Diese Gleichung geht vor einer Punktladung mit q=1 aus, ist hier aber zunächst einmal eine Definition.

 $\mathcal{G}$  bekannt

## Dirichlet-Randwertproblem

$$\Delta \Phi(\mathbf{r}) = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho(\mathbf{r})$$
  $\mathbf{r} \in V$   $\Phi_0$   $V$   $\bullet q$ 

Green'sche Funktionen (GF):

$$\Delta_{\mathbf{r}}\mathcal{G}(\mathbf{r}, \mathbf{r}') = -\frac{1}{\varepsilon_0}\delta(\mathbf{r} - \mathbf{r}')$$

$$\mathcal{G}(\mathbf{r}, \mathbf{r}') = 0$$
für
$$\mathbf{r} \in \partial V \quad \mathbf{r}' \in V$$

Hiermit haben wir das Grenzwertproblem auf eine Integration zurückgeführt. Dies werden wir nun Beweisen:

#### Beiweis:

Die 2. Greensche Identität lautet:

$$\int_{V} d^{3}r' \left( g(\mathbf{r}') \Delta_{\mathbf{r}'} h(\mathbf{r}') - h(\mathbf{r}') \Delta_{\mathbf{r}'} g(\mathbf{r}') \right)$$

$$= \int_{\partial V} d\mathbf{f}' \cdot \left( g(\mathbf{r}') \nabla_{\mathbf{r}'} h(\mathbf{r}') - h(\mathbf{r}') \nabla_{\mathbf{r}'} g(\mathbf{r}') \right)$$

$$g(\mathbf{r}') := \Phi(\mathbf{r}') \qquad h(\mathbf{r}') := \mathcal{G}(\mathbf{r}', \mathbf{r})$$

$$\Rightarrow \int_{V} d^{3}r' \left[ \Phi(\mathbf{r}') \underbrace{\Delta_{\mathbf{r}'} \mathcal{G}(\mathbf{r}', \mathbf{r})}_{=-\frac{1}{\varepsilon_{0}} \delta(\mathbf{r}' - \mathbf{r})} - \mathcal{G}(\mathbf{r}', \mathbf{r}) \underbrace{\Delta_{\mathbf{r}'} \Phi(\mathbf{r}')}_{=-\frac{1}{\varepsilon_{0}} \rho(\mathbf{r}')} \right]$$

$$= \int_{\partial V} d\mathbf{f}' \left[ \underbrace{\Phi(\mathbf{r}')}_{=\Phi_{0}(\mathbf{r}')} \nabla_{\mathbf{r}'} \mathcal{G}(\mathbf{r}', \mathbf{r}) - \underbrace{\mathcal{G}(\mathbf{r}', \mathbf{r})}_{=-\frac{1}{\varepsilon_{0}} \rho(\mathbf{r}')} \nabla_{\mathbf{r}'} \Phi(\mathbf{r}') \right]$$

$$\Rightarrow = -\frac{1}{\varepsilon_{0}} \Phi(\mathbf{r}) + \frac{1}{\varepsilon_{0}} \int_{V} d^{3}r' \ \mathcal{G}(\mathbf{r}, \mathbf{r}') \rho(\mathbf{r})$$

$$= \int_{\partial V} d\mathbf{f}' \ \Phi_{0}(\mathbf{r}') \nabla_{\mathbf{r}'} \mathcal{G}(\mathbf{r}, \mathbf{r}')$$

$$= \int_{\partial V} d\mathbf{f}' \ \Phi_{0}(\mathbf{r}') \underbrace{\frac{\partial}{\partial n'} \mathcal{G}(\mathbf{r}, \mathbf{r}')}_{\partial n'} \mathcal{G}(\mathbf{r}, \mathbf{r}')$$

$$\Rightarrow \Phi(\mathbf{r}) = \int_{V} d^{3}r' \ \mathcal{G}(\mathbf{r}, \mathbf{r}') \rho(\mathbf{r}') - \varepsilon_{0} \int_{\partial V} d\mathbf{f}' \ \Phi_{0}(\mathbf{r}') \frac{\partial}{\partial n'} \mathcal{G}(\mathbf{r}, \mathbf{r}')$$
Es gilt (HA):
$$\mathcal{G}(\mathbf{r}, \mathbf{r}') = \mathcal{G}(\mathbf{r}', \mathbf{r}) \quad \text{Reziprozität}$$

$$\to \nabla_{\mathbf{r}'} \mathcal{G}(\mathbf{r}, \mathbf{r}') = \nabla_{\mathbf{r}'} \mathcal{G}(\mathbf{r}', \mathbf{r}')$$

$$\Delta_{\mathbf{r}} \mathcal{G}(\mathbf{r}, \mathbf{r}') = \Delta_{\mathbf{r}'} \mathcal{G}(\mathbf{r}, \mathbf{r}')$$

## Potential bei Randwertproblem

$$\Phi(\mathbf{r}) = \int_{V} d^{3}r' \mathcal{G}(\mathbf{r}, \mathbf{r}') \rho(\mathbf{r}') - \varepsilon_{0} \int_{\partial V} df' \Phi_{0}(\mathbf{r}') \frac{\partial}{\partial n'} \mathcal{G}(\mathbf{r}, \mathbf{r}')$$
(1)

## Wiederholung

$$\Delta \Phi(\mathbf{r}) = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho(\mathbf{r})$$
  $\mathbf{r} \in V$   $\Phi_0$   $V$  •  $q$ 

Green'sche Funktionen:

$$\Delta_{\mathbf{r}}\mathcal{G}(\mathbf{r},\mathbf{r}') = -\frac{1}{\varepsilon_0}\delta(\mathbf{r} - \mathbf{r}')$$
  $\mathbf{r},\mathbf{r}' \in V$   $\mathbf{r}' \in V$  für  $\mathbf{r} \in \partial V$   $\mathbf{r}' \in V$ 

Wenn die Green'sche Funktion  $\mathcal{G}$  die Bedingungen erfüllt, können wir das Potential so schreiben wie in Gleichung (1).

## Bemerkungen:

i) Spezialfälle:

2)  $V = \mathbb{R}^3$ , lokalisierte Ladungsverteilung  $\rho$ 

$$\Phi(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int d^3 \mathbf{r}' \frac{\rho(\mathbf{r})}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|}$$

$$\mathcal{G}(\mathbf{r}, \mathbf{r}') = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{1}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|}$$

$$\int_{\partial V} \cdots \to 0$$

 $\Rightarrow \Phi(\mathbf{r}) = \Phi_0$ 

eine **spezielle Lösung** für  $\mathcal{G}$ 

ii)  $\mathcal{G}$  ist auch die Lösung einer inhomogenen partiellen DGL

$$\mathcal{G}(m{r},m{r}') = \underbrace{\mathcal{G}_s(m{r},m{r}')}_{ ext{Spezielle}} + \underbrace{F(m{r},m{r}')}_{ ext{L\"osung der inhomogenen bodd}} + \underbrace{F(m{r},m{r}')}_{ ext{L\"osung der inhomogenen bodd}}$$
 $\Delta_{m{r}'}\mathcal{G}_s(m{r},m{r}') = -rac{1}{arepsilon_0}\delta(m{r}-m{r}')$ 
 $\Delta_{m{r}'}F(m{r},m{r}') = 0$ 
 $\mathcal{G}_j(m{r},m{r}') = rac{1}{4\piarepsilon_0}rac{1}{|m{r}-m{r}'|} \quad ext{Laplace anwenden !}$ 
 $\mathcal{G}(m{r},m{r}') = rac{1}{4\piarepsilon_0}rac{1}{|m{r}-m{r}'|} \quad + \underbrace{F(m{r},m{r}')}_{ ext{min inhomogenen bodd}} + \underbrace{F(m{r},m{r}')}_{ ext{min inhomogenen bodd}}$ 

F(r, r') so wählen, dass die Randbedingungen erfüllt sind:  $\mathcal{G}(r, r') = 0$   $r \in \partial V$ .

## 1.6.4 Greensche Funktion des Dirichlet Randwertproblems einer Ebene

$$\Delta_{\boldsymbol{r}'}\mathcal{G}(\boldsymbol{r},\boldsymbol{r}') = -\frac{1}{\varepsilon_0}\delta(\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}') \qquad \boldsymbol{r},\boldsymbol{r}' \in V$$
 
$$\mathcal{G}(\boldsymbol{r},\boldsymbol{r}') = 0 \qquad \boldsymbol{r} \in \partial V \ (\mathbf{z}=0), \quad \boldsymbol{r}' \in V$$
 
$$V = \{\boldsymbol{r} \in \mathbb{R}^3 | \boldsymbol{z} < 0\}$$
 
$$\boldsymbol{r} \in \partial V \ (\mathbf{z}=0), \quad \boldsymbol{r}' \in V$$
 Spiegelladung

Analog: Punktladung "q=1" in  $\boldsymbol{r}'$  vor leitender Ebene mit Potential 0

$$\Phi(\boldsymbol{r}) = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0} \left( \frac{1}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|} - \frac{1}{|\boldsymbol{r} - \tilde{\boldsymbol{r}}'|} \right) \qquad \tilde{\boldsymbol{r}}' = (x', y', -z')$$

$$\mathcal{G}(\boldsymbol{r},\boldsymbol{r}') = \frac{1}{q}\Phi(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \left( \frac{1}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|} - \frac{1}{|\boldsymbol{r} - \tilde{\boldsymbol{r}}'|} \right)$$

Beweis:

$$\Delta_{\mathbf{r}}\mathcal{G}(\mathbf{r},\mathbf{r}') = \frac{1}{4\pi\varepsilon_{0}} \left( \Delta_{\mathbf{r}} \frac{1}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|} - \Delta_{\mathbf{r}} \frac{1}{|\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}}'|} \right) = -\frac{1}{\varepsilon_{0}} \delta(\mathbf{r} - \mathbf{r}')$$

$$\parallel \qquad \qquad \parallel$$

$$-4\pi\delta(\mathbf{r} - \mathbf{r}') \qquad -4\pi\delta(\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}}') = 0$$

$$\frac{1}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|} = \frac{1}{\sqrt{(x - x')^2 + (y - y')^2 + (z')^2}} = \frac{1}{\sqrt{(x - x')^2 + (y - y')^2 + (-z)^2}}$$

$$= \frac{1}{|\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}}'|}$$

$$G(\mathbf{r}, \mathbf{r}') = 0 \quad \mathbf{r} \in \partial V$$

Bemerkung:

i) 
$$\mathcal{G}(\boldsymbol{r}, \boldsymbol{r}') = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{1}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|} + F(\boldsymbol{r}, \boldsymbol{r}')$$
  
 $F(\boldsymbol{r}, \boldsymbol{r}') = -\frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{1}{|\boldsymbol{r} - \tilde{\boldsymbol{r}}'|}$   
 $\Delta_{\boldsymbol{r}} F(\boldsymbol{r}, \boldsymbol{r}') = 0$  (da  $\Delta_{\boldsymbol{r}'} F(\boldsymbol{r}, \boldsymbol{r}') = -4\pi\delta(\boldsymbol{r} - \tilde{\boldsymbol{r}}')$  und  $\tilde{\boldsymbol{r}}' \notin V$ !!!)

ii) Symmetrie der Greenschen Funktion (Reziprozitätsrelation):

$$G(\mathbf{r},\mathbf{r}')=G(\mathbf{r}',\mathbf{r})$$

 $\rightarrow$  formale Lösung des Randwertproblems für eine beliebige Ladungsverteilung und Randwerte  $\Phi_0(\mathbf{r})$  in der Ebene:

$$\Phi(\mathbf{r}) = \int_{V} d^{3}r' \mathcal{G}(\mathbf{r}, \mathbf{r}') \rho(\mathbf{r}') - \varepsilon_{0} \int_{\partial V} df' \Phi_{0}(\mathbf{r}') \frac{\partial \mathcal{G}}{\partial n'} \qquad \Phi_{0}(x, y, 0) \qquad \downarrow^{z} \qquad \downarrow^{z$$

# 1.6.5 Separation der Variablen und Entwicklung nach orthogonalen Funktionen

Eine allgemeine Methode zur Lösung partieller DGL.

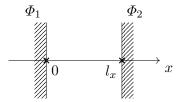
Zur Vereinfachung: Laplace. Gl<br/>  $\Delta \Phi = 0$  + Randbedingung

Es soll also immer gelten  $\rho = 0$ 

Verbindung zur Poisson-Gl:  $\Delta \Phi(\mathbf{r}) = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho(\mathbf{r})$ 

$$\Phi(\mathbf{r}) = \Phi_s(\mathbf{r}) + \Phi_{\text{hom}} \qquad \Phi(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int d^3r' \frac{\rho(\mathbf{r}')}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|} + \Phi_{\text{hom}}$$

Motivation: 1-Dim Randwertproblem



$$\Phi(x) = ? \qquad \rho = 0$$

$$\Delta\Phi(x) = \frac{\mathrm{d}^2\Phi}{\mathrm{d}x^2} = 0$$

$$\Rightarrow \Phi(x) = c_1 + c_2x$$

Randbedingungen:

$$\begin{split} \varPhi(0) &= c_1 = \varPhi_1 \qquad \varPhi(l_x) = \varPhi_1 + c_2 l_x = \varPhi_2 \\ &\to c_2 = \frac{\varPhi_2 - \varPhi_1}{l_x} \quad \to \quad \varPhi(x) = \varPhi_1 + \frac{\varPhi_2 - \varPhi_1}{l_x} x \\ &\Rightarrow \pmb{E} = - \pmb{\nabla} \varPhi = - \frac{\varPhi_2 - \varPhi_1}{l_x} \pmb{e}_x \end{split}$$

## 2-Dim Randwertproblem



Wir suchen: 
$$\Phi = \Phi(x,y)$$
 mit  $\rho = 0$  
$$0 = \Delta \Phi = \frac{\partial^2 \Phi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \Phi}{\partial y^2}$$

Randbedingungen:

i) 
$$\Phi(\mathbf{r}) = 0$$
  $y = 0$ 

ii) 
$$\Phi(\mathbf{r}) = 0$$
  $x = 0$ 

iii) 
$$\Phi(\mathbf{r}) = 0$$
  $x = l_x$ 

iv) 
$$\Phi(\mathbf{r}) = \Phi_R(x)$$
  $y = l_y$ 

Separationsansatz:  $\Phi(x,y) = f(x)g(y)$ 

$$0 = \Delta \Phi = \left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2}\right) f(x)g(y)$$
$$= \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} g(y) + f(x) \frac{\partial^2 g}{\partial y^2}$$
$$= \Delta \Phi = \frac{\mathrm{d}^2 f}{\mathrm{d}x^2} g(y) + f(x) \frac{\mathrm{d}^2 g}{\mathrm{d}y^2}$$

$$0 = \Delta \Phi = \frac{\mathrm{d}^2 f}{\mathrm{d}x^2} g(y) + f(x) \frac{\mathrm{d}^2 g}{\mathrm{d}y^2} \qquad \left| \cdot \frac{1}{f g} \right|$$

umformen:

$$\Rightarrow \underbrace{\frac{1}{f(x)} \frac{\mathrm{d}^2 f}{\mathrm{d}x^2}}_{\text{Fkt. von}x} = -\underbrace{\frac{1}{g(y)} \frac{\mathrm{d}^2 g}{\mathrm{d}y^2}}_{\text{Fkt. von}y} = \text{const.} = -\alpha^2$$

$$\frac{\mathrm{d}^2 f}{\mathrm{d}x^2} = -\alpha^2 f(x) \quad \text{mit } e^{i\alpha x} \qquad \frac{\mathrm{d}^2 g}{\mathrm{d}y^2} = \alpha^2 g(y) \quad \text{mit } e^{\alpha y}$$

$$e^{i\alpha x} \Rightarrow f(x) = a\sin(\alpha x) + b\cos(\alpha x)$$
  $e^{\alpha y} \Rightarrow g(x) = c\sinh(\alpha y) + d\cosh(\alpha y)$ 

$$\Phi(x,y) = f(x) \cdot g(y)$$

## Randbedingungen:

i) 
$$0 = \Phi(x,0) = f(x) \cdot d \implies d = 0$$

ii) 
$$0 = \Phi(0, y) = b \cdot g(y) \implies b = 0$$

$$\Rightarrow \Phi(x,y) = a\sin(\alpha x)c\sinh(\alpha y) = A\sin(\alpha x)\sinh(\alpha y)$$

$$\parallel$$

$$a \cdot c$$

iii) 
$$0 = \Phi(l_x, y) = A \sin(\alpha l_x) \sinh(\alpha y) \rightarrow \sin(\alpha l_x) = 0 \quad \Rightarrow \quad \alpha = \frac{n\pi}{l_x} \qquad n \in \mathbb{Z}(\text{oder } n \in \mathbb{N})$$

$$\rightarrow \Phi_n(x,y) = A_n \sin\left(\frac{n\pi x}{l_x}\right) \sinh\left(\frac{n\pi y}{l_x}\right)$$

iv)  $\Phi(x, l_y) = \Phi_R(x)$ 

$$\Rightarrow \varPhi_R(x) = A_n \sin \left(\frac{n\pi x}{l_x}\right) \sinh \left(\frac{n\pi l_y}{l_x}\right) \qquad \forall x \in [0, l_x]$$

im allgemeinen ist dies nicht möglich, aber da es sich um eine lineare DGL ( $\Delta \Phi = 0$ ) handelt:

 $\rightarrow$  Linearkombinationen von Lösungen sind auch Lösungen

### Ansatz für allgemeine Lösung:

$$\Phi(x,y) = \sum_{n=1}^{\infty} A_n \sin\left(\frac{n\pi x}{l_x}\right) \sinh\left(\frac{n\pi y}{l_x}\right)$$

Der Ansatz erfüllt  $\Delta \Phi = 0$  und erfüllt die Randbedingungen i), ii), iii). Um iv) zu erfüllen fordern wir:

$$\Phi_R(x) \stackrel{!}{=} \underbrace{\sum_{n=1}^{\infty} A_n \sin\left(\frac{n\pi x}{l_x}\right)}_{\text{Entwicklung}} \underbrace{\sinh\left(\frac{n\pi l_y}{l_x}\right)}_{\text{const.}}$$

Der erste Teil des Ausdrucks entspricht der Entwicklung von  $\Phi_R(x)$  nach Funktionen  $\sin\left(\frac{n\pi x}{l_x}\right)$  also einer Fourier-Reihe.

Bestimmung von  $A_n$ : Multipliziere mit  $\sin\left(\frac{n\pi x}{l_x}\right)$   $m \in \mathbb{N}$  und danach Integration:

$$\int_{0}^{l_{x}} dx \sin\left(\frac{n\pi x}{l_{x}}\right) \varPhi_{R}(x) = \sum_{n=1}^{\infty} A_{n} \sinh\left(\frac{m\pi l_{y}}{l_{x}}\right) \int_{0}^{l_{x}} dx \frac{1}{\sin\left(\frac{m\pi x}{l_{x}}\right) \sin\left(\frac{n\pi x}{l_{x}}\right)}{\sin\left(\frac{n\pi x}{l_{x}}\right)}$$

$$= A_{m} \frac{l_{x}}{2} \sinh\left(\frac{n\pi l_{y}}{l_{x}}\right)$$

$$A_{m} = \frac{2}{l_{x} \sinh\left(\frac{n\pi l_{y}}{l_{x}}\right)} \int_{0}^{l_{x}} dx \sin\left(\frac{n\pi x}{l_{x}}\right) \varPhi_{R}(x)$$

in  $\Phi(x,y)$  einsetzen

## Wiederholung

$$\Delta \Phi(\mathbf{r}) = 0 + \text{Randbedingungen}$$

$$\Phi = \Phi(x, y) = f(x)g(y)$$

$$\Phi_n(x, y) = A_n \sin\left(\frac{n\pi x}{l_x}\right) \sinh\left(\frac{n\pi y}{l_x}\right)$$

$$n \in \mathbb{N}$$

$$\Phi(x, y) = \sum_n A_n \sin\left(\frac{n\pi x}{l_x}\right) \sinh\left(\frac{n\pi y}{l_x}\right)$$

$$A_n = \frac{2}{l_x \sinh\left(\frac{n\pi l_y}{l_x}\right)} \int_0^{l_x} \mathrm{d}x \sin\left(\frac{n\pi x}{l_x}\right) \Phi_R(x)$$

Zu dem Problem gehört die Skizze aus Abschnitt 1.6.5: 2-Dim Randwertproblem.

## 1.6.6 Vollständige Orthonormale Funktionensysteme (VONS)

Betrachte Funktionen g(x), h(x) auf  $I = [a, b] \subset \mathbb{R}$ 

$$g,h: I \to \mathbb{R} (\mathbb{C})$$

**Skalarprodukt**: 
$$(g,h) = \int_a^b \mathrm{d}x \ g^*(x)h(x)$$
  $(g,h) = 0$ :  $g$  und  $h$  **orthogonal**,  $(g,g) = 1$ :  $g$  **normiert** Norm:  $||g|| = \sqrt{(g,g)}$ 

Ein abzählbarer Satz von Funktionen  $\{f_n\} = \{f_1, f_2, \dots\}$ 

Heißt orthonormiert falls:  $(f_m, f_n) = \delta_{nm} \rightarrow \mathbf{Orthonormal system}$ 

**Vollständigkeit:** Ein Satz von Funktionen heißt vollständig (VONS) falls **jede** quadratintegrable<sup>1</sup> Funktion  $g: I \to \mathbb{R}(\mathbb{C})$  in der Form  $g(x) = \sum_{n=1}^{\infty} a_n f_n(x)$  dargestellt werden kann. Genauer:  $\lim_{n \to \infty} \int_a^b \mathrm{d}x \mid g(x) - \sum_{n=1}^{\infty} a_n f_n(x) \mid = 0$ 

Bestimmung der Koeffizient  $a_n$ :

$$g(x) = \sum_{n} a_n f_n(x) \qquad \left| \int dx \ f_m^*(x) \right|$$

$$\int_a^b dx \ f_m^*(x) g(x) = \sum_{n=1}^\infty \underbrace{\int_a^b dx \ f_m^*(x) f_n(x)}_{=\delta_{nm}} = a_m$$

$$g(x) = \sum_{n} a_n f_n(x) = \sum_{n} (f_n, g) f_n(x)$$

$$= \sum_{n} \int_a^b dx' \ f_n^*(x') g(x') f_n(x)$$

$$= \int_a^b dx' \ g(x') \underbrace{\sum_{n=1}^\infty f_n(x) f_n^*(x')}_{=\delta(x-x')}$$

da  $\int_a^b \mathrm{d}x' g(x') = g(x)$ 

## Vollständigkeitsrelation

$$\sum_{n=1}^{\infty} f_n(x) f_n^*(x') = \delta(x - x')$$

Beispiele:

1)

$$f_n(x) = \sqrt{\frac{l}{2}} \sin\left(\frac{n\pi x}{l}\right) \qquad I = [0, l]$$

Bedeutung der einzelnen Terme  $(f_n, f_m) = \delta_{nm}$ 

$$g: I \to \mathbb{R} \quad g(0) = 0 = g(l)$$

$$g(x) = \sum_{n} a_n \sqrt{\frac{l}{2}} \sin\left(\frac{n\pi x}{l}\right)$$

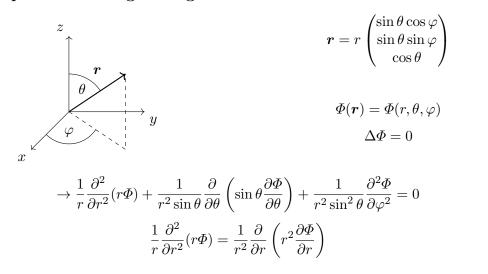
2) Fourierreihe:  $\{f_n\}$ : n = 0:  $\frac{1}{\sqrt{I}}$ 

$$n \in \mathbb{N}: \qquad \sqrt{\frac{2}{l}} \sin\left(\frac{n\pi x}{l}\right) \quad ; \qquad \sqrt{\frac{2}{l}} \cos\left(\frac{n\pi x}{l}\right) \qquad I = [0, l]$$
$$g(x) = a_0 \frac{1}{\sqrt{l}} + \sum_{n=1}^{\infty} \left[ a_n \sqrt{\frac{2}{l}} \sin\left(\frac{2\pi x}{l}\right) + b_n \sqrt{\frac{2}{l}} \cos\left(\frac{n\pi x}{l}\right) \right]$$

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Falls  $\int dx |g(x)|^2$  existient

Vektoren	Bezeichnung	Funktionen
$\overline{r}$	Vektor	g(x)
$\{oldsymbol{e}_n\}$	Basis	$\{f_n(x)\}$
$\{oldsymbol{e}_n\}\ (oldsymbol{e}_n\cdotoldsymbol{e}_{n'})=\delta_{nn'}$	Orthonormierung	$(f_n,f_{n'})=\delta(oldsymbol{r}-oldsymbol{r}_0)_{nn'}$
$oldsymbol{r} = \sum_{n=1}^3 a_n oldsymbol{e}_n$	Entwicklung	$(f_n, f_{n'}) = \delta(\mathbf{r} - \mathbf{r}_0)_{nn'}$ $g(x) = \sum_{n=1}^{\infty} a_n f_n(x)$
$a_n = (\boldsymbol{e}_n \cdot \boldsymbol{r})$	Entwicklungs- koeffizienten	$a_n = (f_n, g)$
$m{r} \coloneqq egin{pmatrix} a_1 \ a_2 \ a_3 \end{pmatrix}$	Darstellung durch Spaltenvektor	$g(x) := \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \\ \vdots \end{pmatrix}$

## 1.6.7 Laplace-Gleichung in Kugelkoordinaten



#### Separationsansatz:

$$\Phi(r, \theta, \varphi) = \frac{U(r)}{r} P(\cos \theta) Q(\varphi)$$

1. Term:

$$\frac{1}{r} \frac{\partial^2}{\partial r^2} \left( \cancel{r} \frac{U(r)}{\cancel{r}} P(\cos \theta) Q(\varphi) \right) = P(\cos \theta) Q(\varphi) \frac{1}{r} \frac{\mathrm{d}^2 U}{\mathrm{d}r^2}$$

$$\Rightarrow 0 = PQ \frac{1}{r} \frac{\mathrm{d}^2 U}{\mathrm{d}r^2} + UQ \frac{1}{r^3 \sin \theta} \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}\theta} \left( \sin \theta \frac{\mathrm{d}P}{\mathrm{d}\theta} \right) + UP \frac{1}{r^3 \sin^2 \theta} \frac{\mathrm{d}^2 Q}{\mathrm{d}\varphi^2} \quad \left| \cdot \frac{r^3 \sin^2 \theta}{UPQ} \right|$$

$$\Rightarrow \underbrace{-r^2 \sin^2 \theta \frac{1}{U} \frac{\mathrm{d}^2 U}{\mathrm{d}r^2} - \sin \theta \frac{1}{P} \frac{\mathrm{d}^2}{\mathrm{d}\theta} \left( \sin \theta \frac{\mathrm{d}P}{\mathrm{d}\theta} \right) = \underbrace{\frac{1}{Q} \frac{\mathrm{d}^2 Q}{\mathrm{d}\varphi^2}}_{\text{unabhängig von } \varphi} = \text{const.} := -m^2$$

$$\underbrace{-m^2 \sin^2 \theta \frac{1}{U} \frac{\mathrm{d}^2 U}{\mathrm{d}r^2} - \sin \theta \frac{1}{P} \frac{\mathrm{d}^2 U}{\mathrm{d}\theta} \left( \sin \theta \frac{\mathrm{d}P}{\mathrm{d}\theta} \right) = \underbrace{\frac{1}{Q} \frac{\mathrm{d}^2 Q}{\mathrm{d}\varphi^2}}_{\text{unabhängig von } r, \theta}$$

für Q:

Lösung:

i) 
$$\frac{\mathrm{d}^2 Q}{\mathrm{d}\varphi^2} + m^2 Q = 0$$

$$Q(\varphi) = e^{im\varphi} = \cos(m\varphi) + i\sin(m\varphi)$$
$$Q(\varphi + 2\pi) = Q(\varphi) \quad \text{da} \quad e^{im(\varphi + 2\pi)} = e^{im\varphi} \quad \Rightarrow \quad m = \mathbb{Z}$$

$$\frac{r^2}{U}\frac{\mathrm{d}^2 U}{\mathrm{d}r^2} + \frac{1}{P\sin\theta}\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}\theta}\left(\sin\theta\frac{\mathrm{d}P}{\mathrm{d}\theta}\right) = \frac{m^2}{\sin^2\theta}$$
 
$$\underbrace{\frac{r^2}{U}\frac{\mathrm{d}^2 U}{\mathrm{d}r^2}}_{\text{unabh. von }\theta} = -\underbrace{\frac{1}{P\sin\theta}\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}\theta}\left(\sin\theta\frac{\mathrm{d}P}{\mathrm{d}\theta}\right)}_{\text{unabh. von }V} = \mathrm{const.} := \lambda$$

ii)

$$\frac{\mathrm{d}^2 U}{\mathrm{d}r^2} - \frac{\lambda}{r^2} U(r) = 0$$

 $\rightarrow$  Lösung für  $\lambda = l(l+1)$  (Warum das eine Lösung ist, wird in iii) erklärt)

$$U(r) = a_l r^{l+1} + b_l r^{-l}$$

 $\rightarrow$  Spezielle Lösung für m=0:

$$\Phi(r,\theta) = \frac{U(r)}{r} P_l(\cos\theta) = (a_l r^l + b_l r^{-l-1}) P_l(\cos\theta)$$

allg. Lösung:  $\Delta \varPhi = 0$  für  $\frac{\partial \varPhi}{\partial \varphi} = 0$ 

$$\Phi(r,\theta) = \sum_{l=0}^{\infty} (a_l r^l + b_l r^{-l-1}) P_l(\cos \theta)$$
durch Randbedingungen festgelegt

iii)

$$\frac{1}{\sin \theta} \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}\theta} \left( \sin \theta \frac{\mathrm{d}P}{\mathrm{d}\theta} \right) + \left( \lambda - \frac{m^2}{\sin^2 \theta} \right) P(\cos \theta) = 0$$

$$x := \cos \theta \quad P(x) : \text{ DGL für } P(x) \quad \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}\theta} P(x(\theta)) = \frac{\mathrm{d}P}{\mathrm{d}x} \frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}\theta} = -\sin \theta \frac{\mathrm{d}P}{\mathrm{d}x}$$

$$\mathrm{d}x = -\frac{1}{\sin \theta} \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}\theta}$$

$$\Rightarrow -\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x} \left( -\sin^2 \theta \frac{\mathrm{d}P}{\mathrm{d}x} \right) + \left( \lambda - \frac{m^2}{1 - x^2} \right) P(x) = 0$$

Zugeordnete Legendresche DGL

$$\Rightarrow \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x} \left( (1 - x^2) \frac{\mathrm{d}P}{\mathrm{d}x} \right) + \left( \lambda - \frac{m^2}{1 - x^2} \right) P(x) = 0$$

Spezialfall: Zylindersymmetrische Probleme:  $\Phi$  unabhängig von  $\varphi$ 

$$\rightarrow$$
 Legendre-Polynome

$$\frac{\partial \varPhi}{\partial \varphi} = 0, \quad Q(\varphi) = e^{im\varphi} \Rightarrow m = 0 \Rightarrow Q(\varphi) = 1$$

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x}\left((1-x^2)\frac{\mathrm{d}P}{\mathrm{d}x}\right) + \lambda P(x) = 0$$

Legendresche DGL

$$(1 - x^2)\frac{\mathrm{d}^2 P}{\mathrm{d}x^2} - 2x\frac{\mathrm{d}P}{\mathrm{d}x} + \lambda P(x) = 0$$

Potenzreihenansatz:  $P(x) = \sum_{k=0}^{\infty} a_k x^k$ 

 $\rightarrow$  Fließbach

 $\rightarrow$  Legendre Polynome

 $\rightarrow$  relevante Lösung nur für  $\lambda = l(l+1)$   $l \in \mathbb{N}_0$ 

# Wiederholung

Laplace-Gleichung in Kugelkoordinaten

$$\Delta \Phi = 0$$
  $\Phi(r, \theta, \varphi)$ 

$$\Phi(r, \theta, \varphi) = \frac{U(r)}{r} P(\cos \theta) Q(\varphi)$$

$$\frac{\mathrm{d}^2 Q}{\mathrm{d}\varphi^2} + m^2 Q = 0 \qquad m \in \mathbb{Z}$$

$$\rightarrow Q(\varphi) = e^{im\varphi}$$

$$\frac{\mathrm{d}^2 U}{\mathrm{d}r^2} - \frac{\lambda}{r^2} U = 0 \qquad \lambda = l(l+1) \quad l \in \mathbb{N}_0$$

$$U(r) = a_l r^{l+1} + b_l r^{-l}$$

$$\frac{1}{\sin\theta}\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}\theta}\left(\sin\theta\frac{\mathrm{d}P}{\mathrm{d}\theta}\right) + \left(\lambda - \frac{m^2}{\sin^2\theta}\right)P(\cos\theta) = 0$$

Zylindersymmetrische Probleme:  $\frac{\mathrm{d}\Phi}{\mathrm{d}\varphi}=0 \quad \rightarrow \quad m=0$ 

 $\rightarrow P_l(\cos\theta)$ : Legendre-Polynome

 $\rightarrow$  allgemeine Lösung:

$$\Phi(r,\theta) = \sum_{l=0}^{\infty} \left( a_l r^l + b_l r^{-l-1} \right) P_l(\cos \theta)$$

#### Beispiel: Leitende Kugel im homogenen Feld



Die Frage ist jetzt was ist das äußere Potential und das äußere E-Feld:

$$\Phi(r)$$
 für  $|r| > R$   $\rightarrow E(r)$ 

Lösung des Randwertproblems  $\Delta \Phi(\mathbf{r}) = 0$  für  $|\mathbf{r}| > R$  mit der Randbedingungen:

$$\Phi(\mathbf{r}) = \Phi_0 \text{ für } |\mathbf{r}| = R$$

$$\Phi(\mathbf{r}) \xrightarrow{|\mathbf{r}| \to \infty} -E_0 z + \text{const.} = -E_0 r \cos \theta + \Phi_1$$

Aufgrund der Zylindersymmetrie des Problems ist  $\Phi$  eine Funktion von  $\theta$  und r:  $\Phi(r,\theta)$ 

$$\to \Phi(r,\theta) = \sum_{l=0}^{\infty} \left( a_l r^l + b_l r^{-l-1} \right) P_l(\cos \theta)$$

i) 
$$r = R$$

$$\Phi(R,\theta) = \sum_{l=0}^{\infty} \left( a_l R^l + b_l R^{-l-1} \right) P_l(\cos \theta)$$

$$\stackrel{!}{=} \Phi_0 \cdot 1 = \Phi_0 P_0(\cos \theta)$$

an Beide Seiten Multiplizieren wir $\int_{-1}^{1} d(\cos \theta) P_n(\cos \theta)$  für  $n = 0, 1, 2, 3, \dots$ 

$$\sum_{l=0}^{\infty} \left( a_l R^l + \frac{b_l}{R^{l+1}} \right) \underbrace{\int_{-1}^1 \mathrm{d}(\cos\theta) P_n(\cos\theta) P_l(\cos\theta)}_{\delta_{nl} \frac{2}{2n+1}} = \Phi_0 \underbrace{\int_{-1}^1 \mathrm{d}(\cos\theta) P_n(\cos\theta) P_l(\cos\theta)}_{\delta_{n0} \frac{2}{2n+1} = 2\delta_{n_0}}$$

$$\Rightarrow \sum_{l=0}^{\infty} \frac{2}{2l+1} \left( a_l R^l + \frac{b_l}{R^{l+1}} \right) \delta_{nl} = 2\Phi_0 \delta_{n0} \qquad n = 0, 1, 2, \dots$$

$$\underline{n=0:} \qquad 2 \left( a_0 R^0 + \frac{b_0}{R} \right) = 2\Phi_0 \qquad \Rightarrow b_0 = R(\Phi_0 - a_0)$$

$$\underline{n \neq 0:} \qquad \frac{2}{2n+1} \left( a_n R^n + \frac{b_n}{R^{n+1}} \right) = 0 \quad \Rightarrow b_n = R^{2n+1} a_n$$

ii) 
$$r \to \infty$$

$$\Phi(\mathbf{r}) \to -E_0 r \cos \theta + \Phi_1 
= -E_0 r P_1(\cos \theta) + \Phi_1 P_0(\cos \theta) \stackrel{r \to \infty}{\longleftarrow} \sum_{l=0}^{\infty} \left( a_l r^l + \frac{b_l}{R^{l+1}} \right) P_l(\cos \theta)$$

$$\Rightarrow \sum_{l=0}^{\infty} \left( a_l r^l + \frac{b_l}{R^{l+1}} \right) \delta_{nl} \frac{2}{2n+1} \stackrel{r \to \infty}{\longrightarrow} 2\Phi_1 \delta_{n0} - E_0 r \delta_{n1} \frac{2}{2n+1} = 2\Phi_1 \delta_{n0} - \frac{2}{3} E_0 r \delta_{n1}$$

für n = 0, 1, 2, ...

$$\underline{n=0:} \quad \left(a_0 + \frac{b_0}{r}\right) 2 \xrightarrow{r \to \infty} 2\Phi_1 \qquad \Rightarrow \qquad a_0 = \Phi_1$$

$$\underline{n=1:} \quad \left(a_1 r + \frac{b_1}{r^2}\right) \frac{\cancel{2}}{\cancel{\beta}} \xrightarrow{r \to \infty} -\frac{\cancel{2}}{\cancel{\beta}} E_0 r \qquad \Rightarrow \qquad a_1 = E_0$$

$$\underline{n>1:} \quad \left(a_n r^n + \frac{b_n}{r^{n+1}}\right) \frac{2}{2n+1} \xrightarrow{r \to \infty} \quad \Rightarrow \qquad a_n = 0$$

## Potential einer Kugel im homogenen E-Feld

$$\rightarrow \Phi(r,\theta) = \Phi_1 + (\Phi_0 - \Phi_1)\frac{R}{r} - E_0 r \cos \theta + E_0 \frac{R^3}{r^2} \cos \theta$$

#### Diskussion der Bedeutung der einzelnen Terme:

- $\Phi_1$  ist eine Konstante die auf das Potential keine physikalische Auswirkung hat.
- $-E_0r\cos\theta$  ist das Potential des äußeren Feldes.
- $\Phi_0 \Phi_1$  ist das Potential einer möglichen Gesamtladung auf der Kugel.
- $E_0 \frac{R^3}{r^2} \cos \theta$  ist der Beitrag der Ladungsverschiebung auf der Kugel. Also das Potential der Influenzierten Ladungen.

Eine Kugel mit Ladung Q ohne äußeres Feld  $(E_0 = 0)$ :

Eine ungeladene Kugel:  $Q=0 \longrightarrow \Phi_1 = \Phi_0$ 

$$\rightarrow \oint \Phi(r,\theta) = \Phi_0 - E_0 r \cos \theta + E_0 \frac{R^3}{r^2} \cos \theta$$

# Lösung für $m \neq 0$ (Potenzreihenansatz)

 $\rightarrow$  Zugeordnete Legendre-Polynome

$$P_l^m(x)$$
  $x = \cos \theta$ 

• Allgemeine Struktur:

$$P_l^m \sim (1-x^2)^{|m|/2} \times \text{ Polynom } (l-|m|) \text{ten Grades}$$

Zusammenfassung der Funktionen:

$$P, \theta$$
 in Produkt:  $P_l^m(\cos \theta)Q_m(\varphi)$ 

⇒ Kugelflächenfunktionen

$$\mathcal{Y}_{lm}(\theta,\varphi) = \sqrt{\frac{2l+1}{4\pi} \frac{(l-m)!}{(l+m)!}} P_l^m(\cos\theta) e^{im\varphi}$$

$$l = 0, 1, 2, \dots \qquad m = 0, \pm 1, \pm 2, \dots, \pm l \qquad \theta \in [0, \pi] \qquad \varphi \in [0, 2\pi]$$

Allgemeine Lösung der Laplace-Gleichung in Kugelkoordinaten:

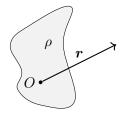
$$\Phi(r, \theta, \varphi) = \sum_{l=0}^{\infty} \sum_{m=-l}^{l} \left( a_{lm} r^{l} + \frac{b_{lm}}{r^{l+1}} \right) \mathcal{Y}_{lm}(\theta, \varphi)$$

 $\Delta \varPhi = 0$ 

# 1.7 Multipolentwicklung

Beliebige endlich große Ladungsverteilung

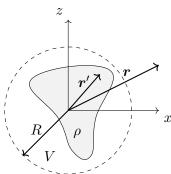
$$q = \int d^3 r' \rho(\mathbf{r'})$$
$$\mathbf{r} \gg R \quad \Phi(\mathbf{r}) \approx \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{q}{r}$$



statische, lokalisierte Ladungsverteilung:

$$\rho(\boldsymbol{r}) = \begin{cases} \text{beliebig} & r < R \\ 0 & r > R \end{cases}$$

$$\Phi(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int_V d^3r' \frac{\rho(\mathbf{r}')}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|}$$



Für  $r>R: \ |{m r}'|<|{m r}| o$  Taylorentwicklung von  $\frac{1}{|{m r}-{m r}'|}$  in  ${m r}' o$  d.h. in  $x_1',x_2',x_3'$ 

$$\frac{1}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|} = \frac{1}{\sqrt{(x_1 - x_1'^2) + (x_2 - x_2'^2) + (x_3 - x_3'^2)}} \qquad \mathbf{r} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$$

Taylorentwicklung:

$$f(\mathbf{r}') = f(x_1', x_2', x_3') = f(0, 0, 0) + \sum_{i=1}^{3} x_i' \frac{\partial f}{\partial x_i}(0) + \frac{1}{2} \sum_{i, i=1}^{3} x_i' x_j' \frac{\partial^2 f}{\partial x_i' \partial x_j'}(0) + \dots$$

Zuerst berechnen wir die einzelnen Terme:

$$f(\mathbf{r}') = \frac{1}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|}: \ f(0) = \frac{1}{r} \qquad \frac{\partial f}{\partial x_i'} = \frac{(x_i - x_i')}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|^3} \bigg|_0 = \frac{x_i}{r^3} \qquad \frac{\partial^2 f}{\partial x_i' x_j'}(0) = \dots = \frac{3x_i x_j - r^2 \delta_{ij}}{r^5}$$

Für  $|\boldsymbol{r}| < |\boldsymbol{r}'|$ :

$$\Phi(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int d^3r \rho(\mathbf{r}') \left\{ \frac{1}{r} + \sum_{i=1}^3 \frac{x_i' x_i}{r^3} + \frac{1}{2} \sum_{i,j} x_i' x_j' \frac{3x_i x_j - r^2 \delta_{ij}}{r^5} + \dots \right\}$$

Den letzten (mit einem Pfeil markierten) Term schauen wir uns jetzt noch einmal genauer an.

$$\sum_{i,j} x_i' x_j' r^2 \delta_{ij} = r^2 \sum_{i} x_i'^2 = r^2 r'^2 = r'^2 \sum_{i} x_i^2 = \sum_{i,j} r'^2 x_i x_j \delta_{ij}$$

Somit können wir den letzten Term umschreiben als:

$$\sum_{i,j} x_i' x_j' \frac{(3x_i x_j - r^2 \delta_{ij})}{r^5} = \sum_{i,j} x_i x_j \frac{(3x_i' x_j' - r'^3 \delta_{ij})}{r^5}$$

Das Potential unserer Ladungsverteilung im externen E-Feld ergibt sich dann als

$$\Phi(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \left\{ \frac{1}{r} \underbrace{\int \mathrm{d}^3 r' \rho(\mathbf{r}')}_{q \text{ Gesamtladung (Monopol)}} + \sum_{i=1}^3 \frac{x_i}{r^3} \underbrace{\int \mathrm{d}^3 r' x_i' \rho(\mathbf{r}')}_{p_i \text{ Dipolmoment }} + \frac{1}{2} \sum_{i,j} \frac{x_i x_j}{r^5} \underbrace{\int \mathrm{d}^3 r' \rho(\mathbf{r}') (3x_i' x_j' - r'^2 \delta_{ij})}_{=: Q_{ij} \text{ Quadrupolmoment }} + \dots \right\}$$

$$\Rightarrow \varPhi(m{r}) = rac{1}{4\piarepsilon_0} \left\{ rac{q}{r} + rac{m{r}\cdotm{p}}{r^3} + rac{1}{2}\sum_{i,j}rac{x_ix_j}{r^5}Q_{ij} + \ldots 
ight\}$$

Diskussion:

i) Monopol

$$\Phi_M(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{q}{r} \qquad \propto \frac{1}{r} \text{ dominiert für } q \neq 0$$

$$\to \mathbf{E}_M(\mathbf{r}) = -\mathbf{\nabla}\Phi_M = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0} \frac{\mathbf{r}}{r^3} \qquad \propto \frac{1}{r^2}$$

ii) Dipol

$$\Phi_D(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{\mathbf{r} \cdot \mathbf{p}}{r^3} \qquad \propto \frac{1}{r^2}$$

Das elektrische Feld:

$$E_D = -\nabla \Phi_D$$

$$\nabla_{\boldsymbol{r}} \left( \boldsymbol{p} \cdot \frac{\boldsymbol{r}}{r^3} \right) : \frac{\partial}{\partial x} \left( p_x \frac{x}{r^3} + p_y \frac{y}{r^3} + p_z \frac{z}{r^3} \right) = \left( \frac{p}{r^3} - 3p_x \frac{xx}{r^5} - 3p_y \frac{yx}{r^5} - 3p_z \frac{zx}{r^5} \right)$$

$$= \frac{p_x}{r^3} - 3 \frac{\boldsymbol{p} \cdot \boldsymbol{r}}{r^5} x$$

$$\frac{\partial}{\partial y} (\dots) = \frac{p_y}{r^3} - 3 \frac{\boldsymbol{p} \cdot \boldsymbol{r}}{r^5} y$$

$$\frac{\partial}{\partial z} (\dots) = \frac{p_z}{r^3} - 3 \frac{\boldsymbol{p} \cdot \boldsymbol{r}}{r^5} z$$

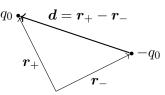
$$\Rightarrow \nabla_{r} \left( \boldsymbol{p} \cdot \frac{\boldsymbol{r}}{r^{5}} \right) = \frac{\boldsymbol{p}}{r^{3}} - 3 \frac{\boldsymbol{p} \cdot \boldsymbol{r}}{r^{5}} \boldsymbol{r}$$

$$\boldsymbol{E}_{D} = -\nabla \Phi_{D} = \frac{1}{4\pi\varepsilon_{0}} \left[ \frac{3(\boldsymbol{p} \cdot \boldsymbol{r})\boldsymbol{r}}{r^{5}} - \frac{\boldsymbol{p}}{r^{4}} \right] \qquad \propto \frac{1}{r^{3}} \quad \boldsymbol{r} \neq 0$$

Beispiel für die Realisierung eines Dipols:

Punktladungen:  $q_0, -q_0$  in  $r_+, r_-$ 

Gesamtladung:  $q = q_0 - q_0 = 0$ 



$$\Phi_{M}(\mathbf{r}) \equiv 0$$

$$\Phi(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_{0}} \left( \frac{q_{0}}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}_{+}|} - \frac{q_{0}}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}_{i}|} \right) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_{0}} \left( \frac{\mathbf{r} \cdot \mathbf{p}}{r^{3}} + \dots \right)$$

$$\rho(\mathbf{r}') = q_{0}\delta(\mathbf{r}' - \mathbf{r}_{+}) - q_{0}\delta(\mathbf{r}' - \mathbf{r}_{-})$$

$$\mathbf{p} = \int d^{3}r'\rho(\mathbf{r}')\mathbf{r}' = q_{0}\mathbf{r}_{+} - q_{0}\mathbf{r}_{-} = q_{0}\mathbf{d}$$

mehrere Punktladungen  $q_i$  in  $\mathbf{r}_i$ 

$$ightarrow oldsymbol{p} = \sum_i q_i oldsymbol{r}_i$$

#### iii) Quadrupolmoment

$$Q_{ij} = \int \mathrm{d}^3 r' \rho(\mathbf{r}') (3x_i' x_j' - r'^3 \delta_{ij})$$

Quadrupoltensor 
$$Q = \begin{pmatrix} Q_{11} & Q_{12} & Q_{13} \\ Q_{21} & Q_{22} & Q_{23} \\ Q_{31} & Q_{32} & Q_{33} \end{pmatrix}$$

#### Eigenschaften

- i) Spurfrei:  $\mathrm{tr}(Q) = \sum_i Q_{ij} = 0 \quad \Rightarrow 2$ unabhängige Elemente
- ii) Symmetrisch:  $Q_{ij} = Q_{ji} \implies 3$  unabhängige Elemente
- $\Rightarrow$  5 unabhängige Elemente

Ableitung in Kugelkoordinaten

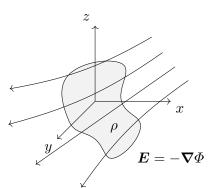
⇒ Sphärische Multipolmomente

# 1.7.1 Multipolentwicklung der Energie der Ladungsverteilung im äußeren Feld

Energie:

$$W = \int d^3r \rho(\mathbf{r}) \Phi(\mathbf{r})$$
 (1.1)

Wir stellen uns vor, das E-Feld wird von sehr weit entfernten Ladungen erzeugt. Wir machen somit also die Annahme, dass sich  $\Phi(r)$  in dem Gebiet,wo  $\rho(r)$  sich nur wenig ändert.



 $\rightarrow$  Taylorentwicklung von  $\Phi(r)$  um r=0

$$\Phi(\mathbf{r}) = \Phi(0) + \mathbf{r} \cdot \nabla \Phi(0) + \frac{1}{2} \sum_{i,j} x_i x_j \frac{\partial^2 \Phi}{\partial x_i \partial x_j}(0) + \dots$$

$$= \Phi(0) - \mathbf{r} \cdot \mathbf{E}(0) - \underbrace{\frac{1}{2} \sum_{i,j} x_i x_j \frac{\partial E_j}{\partial x_i}(0)}_{= \frac{1}{6} \sum_{i,j} (3x_i x_j - r^2 \delta_{ij}) \frac{\partial E_j}{\partial x_i}(0)$$

Dies gilt, da:

$$\sum_{i,j} r^2 \delta_{ij} \frac{\partial E_j}{\partial x_i}(0) = r^2 \underbrace{\sum_i \frac{\partial E_i}{\partial x_i}(0)}_{\mathbf{\nabla} \cdot \mathbf{E}(0) = 0}$$

 $\boldsymbol{\nabla}\cdot\boldsymbol{E}=0$ gilt, da $\boldsymbol{E}$ ein äußeres Feld ist. Damit erhalten wir dann für die Energie mit Formel (1.1):

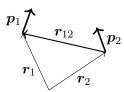
$$\rightarrow W = \Phi(0) \underbrace{\int \mathrm{d}^{3} r \rho(\mathbf{r})}_{=q} - \mathbf{E}(0) \cdot \underbrace{\int \mathrm{d}^{3} r \mathbf{r} \rho(\mathbf{r})}_{=p} - \frac{1}{6} \sum_{i,j} \frac{\partial E_{j}}{\partial x_{i}}(0) \underbrace{\int \mathrm{d}^{3} r (3x_{i}x_{j} - r^{2} \delta_{ij}) \rho(\mathbf{r})}_{=Q_{ij}} + \dots$$

$$= q \Phi(0) - \mathbf{p} \cdot \mathbf{E}(0) - \frac{1}{6} \sum_{i,j} Q_{ij} \frac{\partial E_{j}}{\partial x_{i}}(0) + \dots$$

$$\underbrace{\sum_{\text{Ladung Potential}}^{\uparrow} \uparrow \sum_{\text{Dipol Feld}}^{\uparrow} \bigvee_{\text{Feld}}^{\uparrow} Q_{\text{Uadrupol Feldgradient}}^{\uparrow} (0)$$

# Wechselwirkungsenergie zweier Dipole

Betrachte 2 Punktdipole  $p_1, p_2$  in  $r_1, r_2$  $p_2$  erzeugt am Ort  $r_1$  das äußereFeld



$$\begin{split} \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}_1) &= \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \left[ \frac{3(\boldsymbol{p}_2 \cdot \boldsymbol{r}_{12})\boldsymbol{r}_{12}}{r_{12}^5} - \frac{\boldsymbol{p}_2}{r_{12}^3} \right] \\ \rightarrow W &= -\boldsymbol{p}_1 \cdot \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}_1) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \left[ \frac{\boldsymbol{p}_1 \cdot \boldsymbol{p}_2}{r_{12}^3} - \frac{3(\boldsymbol{p}_2 \cdot \boldsymbol{r}_{12})(\boldsymbol{p}_1 \cdot \boldsymbol{r}_{12})}{r_{15}^5} \right] & \propto \frac{1}{r_{12}^3} \end{split}$$

Je nach Orientierung der Dipole ist diese Wechselwirkung anziehend oder abstoßend. z.B.:  $p_1, p_2 \perp r_{12}$ 

$$\rightarrow W = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{\boldsymbol{p}_1 \cdot \boldsymbol{p}_2}{r_{12}^3} \begin{cases} > 0 & \uparrow \uparrow \\ < 0 & \uparrow \downarrow \end{cases} \text{ abstoßend}$$
 anziehend

#### 1.8 Elektrostatik in Materie - Dielektrika

#### Definition: Dielektrika

Nichtleitende Substanzen (Gase, Flüssigkeiten, Festkörper). Die Ladungsträger sind also fest gebunden.

äußere Felder ⇒ Polarisation

Mehanismen

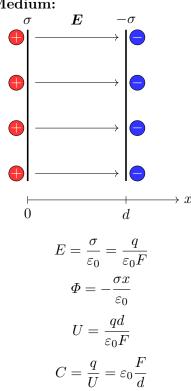
- i) **Verschiebungspolarisation** (Deformationspolarisation) neutrales Atom
- ii) Orientierungspolarisation

Molekül mit permanentem Dipolmoment z.B. Wasser

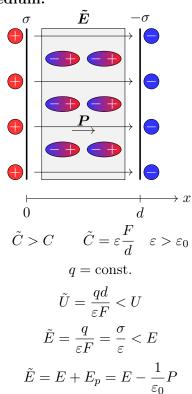
Phänomenologie: Experimentalphysik

Plattenkondensator:

#### ohne Medium:



mit Medium:



#### 1.8.1 Makroskopische Feldgleichungen der Elektrostatik

Ausgangspunkt: allgemeine (mikroskopische) Feldgleichungen

$$\nabla \cdot \boldsymbol{E} = \frac{1}{\varepsilon_0} \rho$$

$$\nabla \times \boldsymbol{E} = 0$$

$$P = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int d^3 r' \rho(\boldsymbol{r}') \frac{\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|^3}$$

$$P = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int d^3 r' \frac{\rho(\boldsymbol{r}')}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|}$$

$$P = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int d^3 r' \frac{\rho(\boldsymbol{r}')}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|}$$

Makroskopische Messungen:  $\approx 10^{23}$  Teilchen  $\rightarrow$  Mittlung über mikroskopische Details.

#### 1.8.2 Mittelung von Funktionen

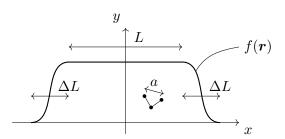
Wir haben eine physikalische Größe A(r) und wollen diese Mitteln.

$$\langle A \rangle(\boldsymbol{r}) := \int_{\mathbb{R}^3} \mathrm{d}^3 r' f(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}') A(\boldsymbol{r}')$$
  
=  $\int_{\mathbb{R}^3} \mathrm{d}^3 r' f(\boldsymbol{r}') A(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}')$ 

f: legt Bereich fest, über den gemittelt wird

Eigenschaften:

- i)  $\int d^3r' f(\mathbf{r}') = 1$
- ii)  $f(\mathbf{r}) \geq 0$
- iii) Eine glatte Funktion, die sich auf molekularer Skala (nm) wenig ändert.



mit 
$$L, \Delta L \gg a$$

Wir schauen uns nun an wie die Ableitung einer gemittelten Funktion aussieht.

$$\frac{\partial}{\partial x_i} \langle A \rangle(\mathbf{r}) = \frac{\partial}{\partial x_i} \int d^3 r' f(\mathbf{r}') A(\mathbf{r} - \mathbf{r}')$$
$$= \int d^3 r' f(\mathbf{r}') \frac{\partial A}{\partial x_i} (\mathbf{r} - \mathbf{r}')$$
$$= \langle \frac{\partial A}{\partial x_i} \rangle(\mathbf{r})$$

$$\nabla \cdot \boldsymbol{E} = \frac{1}{\varepsilon_0} \rho \quad \Rightarrow \quad \nabla \cdot \langle \boldsymbol{E} \rangle = \frac{1}{\varepsilon_0} \langle \rho \rangle$$

$$\nabla \times \boldsymbol{E} = 0 \quad \Rightarrow \quad \nabla \times \langle \boldsymbol{E} \rangle = 0$$

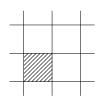
$$\rightarrow \quad \langle \boldsymbol{E} \rangle = -\nabla \langle \boldsymbol{\Phi} \rangle$$

# 1.8.3 Bestimmung von $\langle \rho \rangle$

Aufteilung der Materie in Untereinheiten:

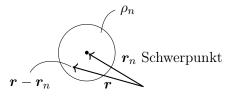
#### Festkörper:

Elementarzellen:



#### Gas:

Moleküle



 $\rho_n$ : Ladungsdichte des n-ten Moleküls bzgl. des Schwerpunktes  $r_n$ . Die gesamte Ladungsdichte ist somit:

$$ho_g(m{r}) = \sum_n 
ho_n(m{r} - m{r}_n)$$

 $\rho_q(\mathbf{r})$  sind hierbei alle gebundenen Ladungen.

Zusätzlich gibt es möglicherweise freie Ladungsträger  $\rho_f(r)$ 

 $\Rightarrow$  gesamte Ladungsdichte

$$\rho(\boldsymbol{r}) = \rho_f(\boldsymbol{r}) + \rho_g(\boldsymbol{r})$$

Mittlung von  $\rho_g$ über einen makroskopisch kleinen aber mikroskopisch großen Bereich:

$$\langle \rho_g \rangle(\boldsymbol{r}) = \int d^3 r' f(\boldsymbol{r}') \rho_g(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}')$$

$$= \int d^3 r' f(\boldsymbol{r}) \sum_n \rho_n(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}' - \boldsymbol{r}_n)$$

$$= \sum_n \int_{\mathbb{R}^3} d^3 r' f(\boldsymbol{r}') \rho_n(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}' - \boldsymbol{r}_n)$$

Nun Betrachten wir den letzten Term:

$$\int d^3r' f(\mathbf{r}') \rho_n(\underbrace{\mathbf{r} - \mathbf{r}' - \mathbf{r}_n}) = \int d^3r' \underbrace{f(\mathbf{r} - \mathbf{r}_n - \tilde{\mathbf{r}})}_{\text{äindert sich wenig auf mol. Skala}} \underbrace{\rho_n(\tilde{\mathbf{r}})}_{\text{lokalisiert auf molekularer Skala a } \rho_n(\tilde{\mathbf{r}}) \approx 0 \text{für} |\tilde{\mathbf{r}}| \gg a}$$

Taylorentwicklung in  $\tilde{\boldsymbol{r}}$ :  $f(\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}_n-\tilde{\boldsymbol{r}})=f(\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}_n)-\tilde{\boldsymbol{r}}\cdot\boldsymbol{\nabla}f(\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}_n)+\ldots$ 

$$= f(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_n) \underbrace{\int d^3 \tilde{r} \rho_n(\tilde{\boldsymbol{r}})}_{=q_n} - \nabla f(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_n) \cdot \underbrace{\int d^3 r' \tilde{r} \tilde{\boldsymbol{r}} \rho_n(\tilde{\boldsymbol{r}})}_{=\boldsymbol{p}_m \text{Dipolmoment}} + \dots$$

Höhere Terme werden vernachlässigen z.B. das Quadrupolmoment.

$$\begin{split} &= f(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_n)q_n - \underbrace{\boldsymbol{\nabla} f(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_n) \cdot \boldsymbol{p}_m}_{=\boldsymbol{\nabla} \cdot (\boldsymbol{p}_n f(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_n))} + \dots \\ &= \int \mathrm{d}^3 r' q_n \delta(\boldsymbol{r}' - \boldsymbol{r}_n) f(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}') - \boldsymbol{\nabla} \cdot \int \mathrm{d}^3 r' \boldsymbol{p}_n \delta(\boldsymbol{r}' - \boldsymbol{r}_n) f(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}') + \dots \\ &= \langle q_n \delta(\boldsymbol{r}' - \boldsymbol{r}_n) \rangle(\boldsymbol{r}) - \boldsymbol{\nabla} \cdot \langle \boldsymbol{p}_n \delta(\boldsymbol{r}' - \boldsymbol{r}_n) \rangle(\boldsymbol{r}) + \dots \\ &\downarrow \qquad \qquad \downarrow \qquad \qquad \downarrow \\ \text{Gesamtladung im SP} & \text{Dipolmoment im SP} \end{split}$$

$$\langle \rho_g \rangle = \sum_n \int \dots$$
  
=  $\langle \sum_n q_n \delta(\mathbf{r}' - \mathbf{r}_n) \rangle(\mathbf{r}) - \nabla \cdot \langle \sum_n \mathbf{p}_n \delta(\mathbf{r}' - \mathbf{r}_n) \rangle(\mathbf{r}) + \dots$ 

Der erste Term steht für die mittlere Gesamtladung der gegebenen Ladungen = 0 für:

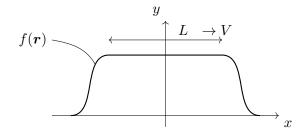
- i) neutrale Untereinheiten
- ii) makroskopisch neutraler Körper

Der zweite Term wird Definiert als das makroskopische Dipolmoment  $=: P(r) = \frac{\text{Dipolmoment}}{\text{Volumen}}$ 

$$P(r) = \sum_{n} p_n \int d^3r' \delta(r' - r_n) f(r - r')$$
(1.2)

$$= \sum_{n} \mathbf{p}_{n} f(\mathbf{r} - \mathbf{r}_{n}) \approx \frac{1}{V} \sum_{m, \mathbf{r}_{n} \in V} \mathbf{p}_{n}$$
(1.3)

$$f(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_n) \approx \begin{cases} \frac{1}{V} & |\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_n| \le L \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$



→ gemittelte (makroskopische) Ladungsdichte:

$$\langle \rho \rangle(\boldsymbol{r}) = \langle \rho_f \rangle(\boldsymbol{r}) + \underbrace{\langle \sum_n q_n \delta(\boldsymbol{r}' - \boldsymbol{r}_n) \rangle(\boldsymbol{r})}_{\text{Gesamtladung}} - \nabla \cdot \boldsymbol{P} + \dots$$

#### Gemittelte makroskopische Ladungsverteilung

$$\langle \rho \rangle(\boldsymbol{r}) = \langle \rho_f \rangle(\boldsymbol{r}) - \boldsymbol{\nabla} \cdot \boldsymbol{P}(\boldsymbol{r}) + \dots$$

Daraus folgt:

$$ightarrow \mathbf{\nabla} \cdot \langle m{E} 
angle (m{r}) = rac{1}{arepsilon_0} \langle 
ho 
angle (m{r}) = rac{1}{arepsilon_0} \langle 
ho_f 
angle (m{r}) - rac{1}{arepsilon_0} \mathbf{\nabla} \cdot m{P}(m{r}) + \dots$$

Dies können wir umformen in etwas, das der Maxwellgleichung ähnelt:

$$\nabla \cdot \underbrace{\left(\varepsilon_0 \langle E \rangle + P + \ldots\right)}_{:=D(r)} = \langle \rho_f \rangle (r)$$

D(r) := dielektrische Verschiebung.

$$\rightarrow \quad \nabla \cdot \boldsymbol{D}(\boldsymbol{r}) = \langle \rho_f \rangle(\boldsymbol{r})$$

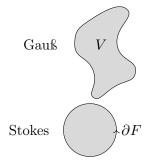
#### 1.8.4 Makroskopische Feldgleichungen der Elektrostatik (Wiederholung)

$$egin{aligned} oldsymbol{
abla} \cdot oldsymbol{D}(oldsymbol{r}) &= 
ho_f(oldsymbol{r}) \ oldsymbol{
abla} imes oldsymbol{E}(oldsymbol{r}) &= 0 \ oldsymbol{D} &= arepsilon_0 oldsymbol{E} + oldsymbol{P} + \dots \end{aligned}$$

Diese Gleichungen können wir nun mit dem Satz von Gauß und dem Satz von Stokes auch in Integraler Form schreiben:

$$\int_{\partial V} d\mathbf{f} \cdot \mathbf{\nabla} \cdot \mathbf{D} = \int d^3 r \rho_f(\mathbf{r}) = q_{f_V}$$

$$\oint_{\partial F} d\mathbf{r} \cdot \mathbf{\nabla} \times \mathbf{E} = 0$$



#### Wiederholung

Makroskopische Feldgleichungen der Elektrostatik

$$\nabla \times \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = 0 \qquad \langle E \rangle(\boldsymbol{r})$$

$$\nabla \cdot \boldsymbol{D}(\boldsymbol{r}) = \rho_f(\boldsymbol{r})$$

$$\boldsymbol{D} = \varepsilon_0 \boldsymbol{E} + \boldsymbol{P}$$

Wir haben hier jetzt zwei Feldgleichungen für zwei Vektorfelder. Dies reicht nicht aus um beide Vektorfelder eindeutig zu bestimmen. Hierfür müssen wir die Wirbel und Quellen beider Felder beschreiben.  $\boldsymbol{E}$  und  $\boldsymbol{D}$  sind also nicht unabhängig sondern miteinander verknüpft.

## Bem: (Schlussfolgerungen aus den Feldgleichungen der Elektrostatik)

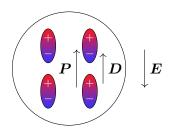
i) Es sieht so aus als ob D nur von der freien Ladungsdichte abhängt, dies ist aber nur in manchen fällen so (Plattenkondensator).

Es gilt nur wenn  $\nabla \times \boldsymbol{D} = 0$ 

Gegenbeispiel: homogen polarisierte Kugel:

$$E = -\frac{1}{\varepsilon_0} P$$
 in der Kugel

$$\rightarrow$$
  $\mathbf{D} = \varepsilon_0 \mathbf{E} + \mathbf{P} = \frac{2}{3} \mathbf{P}$ 



ii)

$$m{E} = rac{1}{arepsilon_0} (m{D} - m{P})$$

 $\boldsymbol{E}$  hängt über die Polarisation direkt von dem Medium ab.

$$\nabla \cdot \boldsymbol{E} = \frac{1}{\varepsilon_0} \nabla \cdot \boldsymbol{D} - \frac{1}{\varepsilon_0} \nabla \cdot \boldsymbol{P}$$
$$= \frac{1}{\varepsilon_0} \rho_f - \frac{1}{\varepsilon_0} \nabla \cdot \boldsymbol{P}$$

 $\rightarrow$  Polarisations ladungsdichte  $\rho_p = - \boldsymbol{\nabla} \cdot \boldsymbol{P}$ 

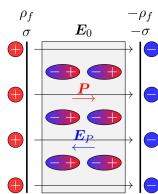
$$\Rightarrow \quad oldsymbol{
abla} \cdot oldsymbol{E} = rac{1}{arepsilon_0} (
ho_f + 
ho_p)$$

iii) Die Polarisation wirkt wie ein inneres Zusatzfeld, das sich mit dem durch  $\rho_f$  erzeugten Feld  $E_0$  überlagert.  $E=E_0+E_p$ 

Im Plattenkondensator:

$$oldsymbol{E}_p = -rac{1}{arepsilon_0} oldsymbol{P}$$

$$oldsymbol{E} = oldsymbol{E}_0 - rac{1}{arepsilon_0} oldsymbol{P}$$



#### iv) Potential

$$\nabla \times \langle \boldsymbol{E} \rangle = 0$$

$$\langle {m E} 
angle = -{m 
abla} \langle {m \Phi} 
angle$$

Einfach aber zu viel Zeitaufwand für die Vorlesung

$$\langle \Phi \rangle = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int d^3r' \frac{\langle \rho \rangle (\mathbf{r'})}{|\mathbf{r} - \mathbf{r'}|}$$
$$= \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int d^3r' \frac{1}{|\mathbf{r} - \mathbf{r'}|} \left( \rho_f(\mathbf{r'}) - \mathbf{\nabla} \cdot \mathbf{P}(\mathbf{r'} + \dots) \right)$$

#### v) Zusammenhang zwischen P und E: Suszeptibilität

$$P = P(E)$$
  $P(E = 0) = 0$ 

Entwicklung von  $\boldsymbol{P}$  in Potenzen von  $\boldsymbol{E}$ :

$$P_i = \sum_{j=1}^{3} \gamma_{ij} E_j + \sum_{j,k=1}^{3} \beta_{ijk} E_j E_k + \dots$$

 $\gamma_{ij}$  &  $\beta_{ijk}$  sind Materialkonstanten lineare Näherung: allgemeines **anisotropes** Dielektrikum

$$P_i = \sum_j \gamma_{ij} E_j$$

isotropes Dielektrikum:

$$P_i = \gamma E_i$$

$$\mathbf{P} = \chi_e \varepsilon_0 \mathbf{E} \qquad \chi_e \varepsilon_0 = \gamma$$

 $\chi_e$  ist die Dielektrische Suszeptibilität

 $\varepsilon_r$  ist die relative Dielektrizitätskonstante  $\varepsilon = \varepsilon_r \varepsilon_0$  ist die Dielektrizitätskonstante

$$oldsymbol{D} = arepsilon oldsymbol{E} = arepsilon_0 arepsilon_r oldsymbol{E}$$

Typische Werte für  $\varepsilon_r$ :

Medium	$arepsilon_r$
Vakuum:	$\varepsilon_r = 1$
$H_2$ :	1,00025
$N_2$ :	1,00055
$H_2O$ :	80,1

### 1.8.5 Feldgleichungen für lineares, isotropes Dielektrikum

$$\nabla \cdot \boldsymbol{D} = \rho_f$$

$$abla \cdot (\varepsilon \mathbf{E}) = \rho_f$$

$$abla \times \mathbf{E} = 0$$

homogenes Medium  $\varepsilon = \text{const.}$ 

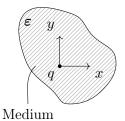
$$\begin{split} \varepsilon \boldsymbol{\nabla} \cdot \boldsymbol{E} &= \rho_f \\ \rightarrow \boldsymbol{\nabla} \cdot \boldsymbol{E} &= \frac{1}{\varepsilon_0 \rho_f} = \underbrace{\frac{1}{\varepsilon_r}}_{\text{Medium}} \frac{1}{\varepsilon_0} \rho_f \\ \boldsymbol{\nabla} \times \boldsymbol{E} &= 0 \\ \Delta \boldsymbol{\Phi} &= -\boldsymbol{\nabla} \cdot \boldsymbol{E} \\ &= -\frac{1}{\varepsilon} \rho_f \\ \rightarrow \quad \Delta \boldsymbol{\Phi} &= -\frac{1}{\varepsilon_0} \frac{1}{\varepsilon_r} \rho_f \\ &\stackrel{\uparrow}{\rightarrow} \end{split}$$

## 1.8.6 Punktladung in homogenem Dielektrikum (lineare Näherung)

$$\rho_f(\mathbf{r}) = q\delta(\mathbf{r})$$

$$\nabla \cdot \mathbf{E}(\mathbf{r}) = \frac{1}{\varepsilon}q\delta(\mathbf{r})$$

$$\nabla \times \mathbf{E}(\mathbf{r}) = 0$$



Nun können wir das  $\boldsymbol{E}$ -Feld im Vakuum bestimmen:

$$\rightarrow \quad \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon} q \frac{\boldsymbol{r}}{r^3}$$

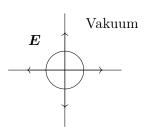
$$= \frac{1}{\varepsilon_r} \underbrace{\frac{1}{4\pi\varepsilon_0} q \frac{\boldsymbol{r}}{r^3}}_{=\boldsymbol{E}_{\mathrm{vak}}}$$

$$= \frac{1}{\varepsilon_r} \boldsymbol{E}_{\mathrm{vak}}(\boldsymbol{r}) < \boldsymbol{E}_{\mathrm{vak}}(\boldsymbol{r})$$

$$\rightarrow \quad \boldsymbol{P} = \chi_e \varepsilon_0 \boldsymbol{E} = (\varepsilon_r - 1)\varepsilon_0 \boldsymbol{E}$$

$$= \frac{(\varepsilon_r - 1)}{4\pi\varepsilon_0} q \frac{\boldsymbol{r}}{r^3}$$

$$\Rightarrow \quad \boldsymbol{E} = \boldsymbol{E}_{\mathrm{vak}} - \frac{1}{\varepsilon_0} \boldsymbol{P}$$



Hier erkennt man explizit, dass das Vakuum-Feld von der Polarisation vermindert wird.

$$\mathbf{D} = \varepsilon \mathbf{E} = \frac{1}{4\pi} q \frac{\mathbf{r}}{r^3}$$

In diesem einfachen Fall ist D vollständig durch die freie Ladung q (in der Abbildung Positiv) bestimmt.

# ${\bf 1.8.7} \quad {\bf Zusammenhang} \ {\bf zwischen} \ {\bf atomarer/molekularer} \ {\bf Polarisierbarkeit} \ {\bf und} \\ {\bf Suszeptibilitäten}$

# Verschiebungspolarisation:

$$\boldsymbol{p} = \alpha \boldsymbol{E}_{lokal}$$

 $\Rightarrow$  Polarisation:

$$P = np = n\alpha E_{\text{lok}}$$

n ist die Teilchenzahldichte.

Aus den makroskopischen Gleichungen haben wir erhalten:

$$m{P} = \chi_e arepsilon_0 m{E} \ \parallel \ _{
m makroskopisches} \ _{
m Feld}$$

In einem verdünnten Gas gilt:  $E_{
m lok} pprox E$ 

$$\Rightarrow \quad \chi_e \varepsilon_0 \mathbf{E} = n\alpha \mathbf{E} \quad \Rightarrow \qquad \boxed{\chi_e = \frac{n\alpha}{\varepsilon_0}}$$

$$\varepsilon_r = 1 + \frac{n\alpha}{\varepsilon_0}$$

#### 1.8.8 Randwertprobleme

$$\nabla \times \mathbf{E} = 0$$
  $\nabla \cdot \mathbf{D} = \rho_f$   
 $\mathbf{D} = \varepsilon_0 \mathbf{E} + \mathbf{P}$   $\mathbf{P} = \mathbf{P}(\mathbf{E})$ 

lineares homogenes Dielektrikum

$$m{
abla}\cdotm{E}=rac{1}{arepsilon}
ho_f \qquad m{
abla} imesm{E}=0$$
 
$$\Delta \Phi=-rac{1}{arepsilon}
ho_f$$

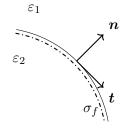
### $\rightarrow$ Randwertproblem:

Gegeben:  $\rho_f, \varepsilon$ Randbedingungen

Gesucht:  $\Phi$ ,  $\boldsymbol{E}$ 

### 1.8.9 Randbedingungen für D, E an einer Grenzschicht mit Flächenladung





Erinnerung: mikroskopische Feldgleichungen

$$abla \cdot \mathbf{E} = \frac{1}{\varepsilon_0} \rho \quad \Rightarrow \quad \mathbf{n} \cdot (\mathbf{E}_1 - \mathbf{E}_2) = \frac{\sigma}{\varepsilon_0}$$

$$abla \times \mathbf{E} = 0 \quad \Rightarrow \quad \mathbf{t}(\mathbf{E}_1 - \mathbf{E}_2) = 0$$

für makroskopische Feldgleichungen:

$$abla \cdot D = 
ho_f \quad \Rightarrow \quad \boldsymbol{n} \cdot (\boldsymbol{D}_1 - \boldsymbol{D}_2) = \sigma_f$$

$$abla \times \boldsymbol{D} = 0 \quad \Rightarrow \quad \boldsymbol{t} \cdot (\boldsymbol{E}_1 - \boldsymbol{E}_2) = 0$$

speziell lineare, homogene Dielektrika ( $\varepsilon_1 = \text{const.}, \varepsilon_2 = \text{const.}$ ):

$$\boldsymbol{D}_i = \varepsilon_i \boldsymbol{E}_i \qquad i = 1, 2$$

$$\boldsymbol{n} \cdot (\varepsilon_1 \boldsymbol{E}_1 - \varepsilon_2 \boldsymbol{E}_2) = \sigma_f$$

Falls  $\sigma_f = 0$  (es gibt also **keine** Ladung an der Oberfläche);

$$\Rightarrow \quad m{n}m{E}_1 = rac{arepsilon_2}{arepsilon_1}m{n}m{E}_2$$

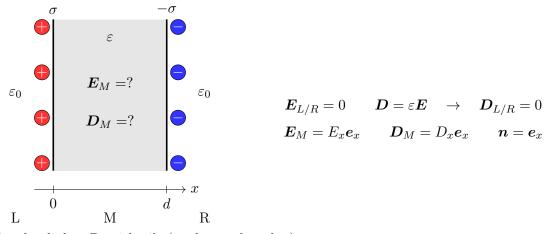
Das heißt, das E-Feld ist unstetig wenn  $\varepsilon_1 \neq \varepsilon_2$  (aufgrund der **Polarisationsladung**).

## Wiederholung

zu Randbedingunen für D und E an Grenzflächen mit Flächenladung

$$\boldsymbol{n} \cdot (\boldsymbol{D}_1 - \boldsymbol{D}_2) = \sigma_f$$
$$\boldsymbol{t} \cdot (\boldsymbol{E}_1 - \boldsymbol{E}_2) = 0$$

Beispiel: Plattenkondensator mit Dielektrikum



Für den linken Bereich gilt (analog auch rechts):

$$m{n}\cdot(m{D}_M-m{D}_L)=\sigma=rac{q}{F}$$

Für den mittleren Bereich:

$$\frac{\mathrm{d}D_x}{\mathrm{d}x} = \boldsymbol{\nabla} \cdot \boldsymbol{D}_m = 0$$
$$\rightarrow \boldsymbol{D}_M = \sigma \boldsymbol{e}_x$$

Spannung und Kapazität

$$\begin{split} \boldsymbol{E} &= \boldsymbol{\nabla} \cdot \boldsymbol{\Phi} \qquad \boldsymbol{\Phi}(x) = -\frac{\sigma}{\varepsilon} x \\ \boldsymbol{U} &= \boldsymbol{\Phi}(0) - \boldsymbol{\Phi}(d) = \frac{\sigma d}{\varepsilon} = \frac{q}{\varepsilon F} d = \frac{1}{\varepsilon_T} \underbrace{\frac{q}{\varepsilon_0 F} d}_{U_{\text{vak}}} \leq U_{\text{vak}} \\ \boldsymbol{C} &= \frac{q}{U} = \frac{\varepsilon F}{d} = \varepsilon_T \underbrace{\frac{\varepsilon_0 F}{d}}_{C_{\text{vak}}} \geq C_{\text{vak}} \end{split}$$

Dies gilt für den Fall eines Kondensators mit fester Ladung aud den Platten.

#### anderes Szenario: feste Spannung



Hier muss deshalb Ladung in den Kondensator fließen um das  $\boldsymbol{E}$ -Feld konstant zu halten. Dadurch steigt die Kapazität.

$$C = \frac{q}{U} = \frac{\varepsilon F}{d}$$

$$E = \frac{\sigma}{\varepsilon} = \frac{\varepsilon}{\varepsilon_0} \sigma_0 \frac{1}{\varepsilon} = \frac{\sigma_0}{\varepsilon_0} = E_{\text{vak}}$$

$$D = \varepsilon E = \frac{\varepsilon}{\varepsilon_0} \underbrace{\frac{E_{\text{vak}}}{\varepsilon_0 E}}_{D_{\text{vak}}} = \varepsilon_r D_{\text{vak}}$$

### 1.8.10 Elektrostatische Energie in Dielektrika

im Vakuum:

$$W = \frac{\varepsilon_0}{2} \int_V d^3 r \left( \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) \right)^2$$

(Bei komplexem Feld Betragsquadrat nehmen  $|E(r)|^2$ . Dies ist nur ein technischer Trick, das E-Felder Reell sind)

makroskopisches Feld in Medien:

$$W = \frac{1}{2} \int_{V} d^{3}r \mathbf{D} \cdot \mathbf{E} = \frac{\varepsilon}{2} \int_{V} d^{3}r (\mathbf{E}(\mathbf{r}))^{2}$$

$${\varepsilon \mathbf{E}}$$

Plattenkondensator:  $C = \frac{\varepsilon F}{d}$  U = Ed

Energie:

$$E = \frac{1}{2}CU^2 = \frac{1}{2}\frac{\varepsilon F}{d}E^2d^2 = \frac{1}{2}\overbrace{\varepsilon \boldsymbol{E}}^{\boldsymbol{D}} \cdot \boldsymbol{E} \overbrace{Fd}^{\boldsymbol{V}} = \frac{1}{2}\boldsymbol{D} \cdot \boldsymbol{E} \cdot \boldsymbol{V}$$

 $\rightarrow$  Energie dichte:

$$\frac{W}{V} = \frac{1}{2} \boldsymbol{D} \cdot \boldsymbol{E}$$