# Theoretische Physik II Elektrodynamik

Vorlesung von Prof. Dr. Michael Thoss im Wintersemester 2018

Markus Österle Andréz Gockel

14. November 2018

# Inhaltsverzeichnis

| 0 | Einführung    |                 |   | 2  |
|---|---------------|-----------------|---|----|
|   | 0.1           | Zur Vo          | orlesung  | 2  |
|   | 0.2           | Einfüh          | nrung und Überblick   | 3  |
|   |               | 0.2.1           | Rückblick   | 3  |
|   |               | 0.2.2           | Elektrodynamik  | 3  |
|   | 0.3           | Aufba           | u der Vorlesung   | 3  |
| 1 | Elektrostatik |                 |   | 4  |
|   | 1.1           | Elektr          | ische und Coulombsches Gesetz   | 4  |
|   |               | 1.1.1           | Coulombsches Gesetz   | 4  |
|   | 1.2           | Elektr          | isches Feld   | 5  |
|   |               | 1.2.1           | Feld eines Systems von Punktladungen                                  | 5  |
|   |               | 1.2.2           | Feld einer kontinuierlichen Ladungsverteilung                         | 6  |
|   |               | 1.2.3           | Ladungsdichte einer Punktladung                                       | 6  |
|   |               | 1.2.4           | Flächenladungsdichte  | 8  |
|   |               | 1.2.5           | Linenladungsdichte  | 9  |
|   | 1.3           | Feldgle         | eichungen und elektrostatische Potential                              | 9  |
|   |               | 1.3.1           | Elektrostatisches Potential   | 10 |
|   |               | 1.3.2           | Feldgleichugn (differentielle Form)                                   | 10 |
|   |               | 1.3.3           | Divergenz (Quellen)   | 11 |
|   |               | 1.3.4           | Zusammenfassung:  | 13 |
|   |               | 1.3.5           | Integralsätze der Vektoranalysis                                      | 14 |
|   |               | 1.3.6           | Integrale Form der Feldgleichung                                      | 16 |
|   |               | 1.3.7           | Gaußsches Gesetz  | 16 |
|   |               | 1.3.8           | Satz von Stokes   | 17 |
|   |               | 1.3.9           | Zusammenfassung: Feldgleichungen der Elektrostatik                    | 17 |
|   | 1.4           | Elektr          | ostatische Energie  | 18 |
|   |               | 1.4.1           | Elektrostatische Potentielle Energie                                  | 18 |
|   | 1.5           | Verhal          | ten des el. Feldes an Grenzflächen mit Flächenladung                  | 20 |
|   |               | 1.5.1           | Randbedingungen an el. Leitern  | 22 |
|   | 1.6           | Randy           | vertprobleme (RWP) der Elektrostatik und                              |    |
|   |               | Lösungsmethoden |   | 23 |
|   |               | 1.6.1           | Formulierung des Randwertproblems                                     | 23 |
|   |               | 1.6.2           | Methode der Bildladung (Spiegelladung)                                | 24 |
|   |               | 1.6.3           | Formale Lösungen des elektrostatischen Randwertproblems mit           |    |
|   |               |                 | Greenschen Funktionen   | 26 |
|   |               | 1.6.4           | Greensche Funktion des Dirichlet Randwertproblems einer Ebene         | 29 |
|   |               | 1.6.5           | Separation der Variablen und Entwicklung nach orthogonalen Funktionen | 30 |
|   |               | 1.6.6           | Vollständige Orthonormale Funktionensysteme (VONS)                    | 32 |
|   |               | 167             | Laplace Claichung in Kugalkoordinatan                                 | 24 |

# Kapitel 0

# Einführung

# 0.1 Zur Vorlesung

**Dozent** Michael Thoss

Übungen Donnerstag/Freitag (ILIAS) beginnt 18./19.10.18

Übungsleiter Jakob Bätge

Abgabe der Hausaufgaben bus Dienstag 12:00 - Briefkasten GuMi

Klausur 13.02.19, 10-12 Uhr, Hörsaal Anatomie (Nachklausur: 26.19, 10-12 Uhr)

Ankündigungen ILIAS Pass: theophy2.thoss18

Angaben Vorlesung: 4 SWS, Übung: 2 SWS, ECTS: 7

Vorkenntnisse Mathematik: Analysis für Physiker (Vektor Rechnung), Theoretische Physik I, Experimental Physik II.

# Hinweis zu den Übungen

- Keine Anwesenheitspflicht.
- Keine Punktzahl nötig für Klausurzulassung.
- Kann auch wehrend Übungen abgegeben werden.

# Lehrbücher:

- W. Nolting, Grundkurs Theoretische Physik 3: Elektrodynamik (Springer)
- D.J. Griffiths, Elektrodynamik: Eine Einführung (Pearson)
- T. Fließbach, Elektrodynamik (Spektrum Akademischer Verlag)
- J.D. Jackson, Klassische Elektrodynamik (Walter de Gruyter) geht dieser Vorlesung hinaus

# 0.2 Einführung und Überblick

Die vier fundamentalen Wechselwirkungen (WW):

- Starke WW
- Elektromagnetische WW Wird in dieser Vorlesung betrachtet
- Schwache WW
- Gravitation

# 0.2.1 Rückblick

Theoretische Physik 1:

- Mechanik
- Punktmechanik: Bahnkurven von Körpern
- $\bullet$ Bewegungsgleichung:  $m \pmb{\ddot{r}} = \pmb{F}$

#### 0.2.2 Elektrodynamik

- Grundlegende Größen
- Felder

•

$$m{E}(m{r},t)$$
  $m{B}(m{r},t)$ 

elektrisches Feld Magnetfeld

→ Feldtheorie sehr wichtiges Konzept

Wie sind Elektrische Felder definiert?

Experimentelle Definition als Messgröße: Kraft auf Ladung

$$F = q(E(r,t) + v \times B(r,t))$$

Theoretische Definition ist Mathematisch: Feldgleichungen-Maxwellgleichungen

$$abla \cdot E = \frac{1}{\varepsilon_0} \rho$$
  $\nabla \cdot B = 0$   $\partial E$ 

$$\nabla \times \boldsymbol{E} + \frac{\partial \boldsymbol{B}}{\partial t} = 0$$
  $\nabla \times \boldsymbol{B} - \mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial \boldsymbol{E}}{\partial t} = \mu_0 \boldsymbol{j}$ 

Hierbei steht  $\rho$  für die Ladungsdichte und  $\boldsymbol{j}$  für die Stromdichte.

# 0.3 Aufbau der Vorlesung

1./2. Statische Phänomene:  $\frac{\partial E}{\partial t} = 0 = \frac{\partial B}{\partial t}$ 

$$\Rightarrow \nabla \cdot \boldsymbol{E} = \frac{1}{\varepsilon_0} \rho \qquad \nabla \cdot \boldsymbol{B} = 0$$

$$\underbrace{\nabla \times \boldsymbol{E} = 0}_{\text{1. Elektrostatik}} \qquad \underbrace{\nabla \times \boldsymbol{B} = 0}_{\text{2. Magnetostatik}}$$

- 3. Zeitabhängige magnetische/elektrische Felder
- 4. Relativistische Formulierung der Elektrodynamik

# Kapitel 1

# Elektrostatik

Wir beschäftigen uns in diesem Kapitel mit **ruhenden Ladungen** und **zeitunabhängigen Feldern**. Das Grundproblem besteht darin, dass wir eine Ladungsverteilung haben und das Elektrische Feld und dessen Potential bestimmen wollen.

 $\rightarrow$  Feld  $\boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}),$ el. Potential  $\varPhi(\boldsymbol{r})$ 

# • q<sub>2</sub> q<sub>1</sub> • q<sub>3</sub>

# 1.1 Elektrische und Coulombsches Gesetz

Ladung: Beobachtungstatsachen:

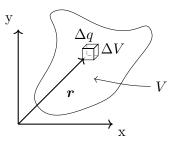
- i) Zwei Arten "+", "-"
- ii) Abgeschlossenes System: Ladung erhalten:  $q = \sum_i q_i = \text{const.}$
- iii) Ladung ist quantisiert in Einheiten der Elementarladung:

$$q = ne, \ n \in \mathbb{Z}, \ e = 1,602 \cdot 10^{-19} \,\mathrm{C}$$

n=-1: für ein Elektron wäre ein Beispiel einer Punktladung

Kontinuierliche Ladungsverteilung Ladungsdichte  $\rho(\boldsymbol{r}) = \frac{\text{Ladung}}{\text{Volumen}} = \frac{\Delta q}{\Delta V} \text{ Gesamtladung in } V :$ 

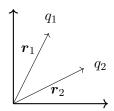
$$Q = \int_{V} d^3 r \, \rho(\boldsymbol{r})$$



# 1.1.1 Coulombsches Gesetz

Die Kraft, welche eine am Ort  $r_2$  lokalisierte Punktladung auf eine Punktladung am Ort  $r_1$  ausübt, ist gegeben durch:

$$oldsymbol{F}_{12} = k rac{q_1 q_2}{|oldsymbol{r}_1 - oldsymbol{r}_2|^2} rac{oldsymbol{r}_1 - oldsymbol{r}_2}{|oldsymbol{r}_1 - oldsymbol{r}_2|}$$



- 1.  $F_{12} \sim q_1 q_2$
- 2.  $\mathbf{F}_{12} \sim \frac{1}{|\mathbf{r}_1 \mathbf{r}_2|^2}$

- 3.  $F_{12} \sim q_1 q_2 e_{r_{12}}$
- 4.  $F_{12} = -F_{21}$

Es gilt das Superpositionsprinzip: Das heißt, durch vektorielle Addition der Kräfte kann die Gesamtkraft ermittelt werden.

$$F_1 = k \sum_{j=2}^{N} \frac{q_1 q_j}{r_{1j}^2} e_{r_{1j}}$$

# Zur Konstanten k:

Die Konstante ist abhängig von dem verwendeten Maßsystemen.

- i) Gauß-System (cgs):  $k \equiv 1$ , dyn =  $\frac{\text{g-cm}}{\text{s}^2} = 10^{-5} \,\text{N}$  1 dyn =  $\frac{(1\text{ESE})^2}{\text{cm}^2}$  1ESE =  $\frac{\sqrt{\text{g-cm}^3}}{\text{s}}$
- ii) SI (MKSA-System): Definition von A = Ampère

$$\frac{\Delta F}{\Delta l} = 2 \cdot 10^{-7} \, \frac{\text{N}}{\text{m}}$$

$$\frac{1 \, \text{m}}{1 \, \text{m}} \xrightarrow{1 \, \text{m}} \frac{1 \, \text{m}}{1 \, \text{m}}$$
Strom =  $\frac{\text{Ladung}}{\text{Zeit}} \Rightarrow 1 \, \text{A} = \frac{1 \, \text{C}}{1 \, \text{s}} \rightarrow e = 1,602 \cdot 10^{-19} \, \text{C} \qquad c \approx 3 \cdot 10^8 \, \frac{\text{m}}{\text{s}}$ 

$$\frac{\Delta F}{\Delta l} = k \frac{2 \, l^2}{c^2 \, l} \qquad \rightarrow k = 2 \cdot 10^{-7} \, \frac{\text{N}}{\text{m}} \frac{c^2 \, \text{lm}}{2 \, (1 \, \text{A})^2} = 10^{-7} c^2 \, \frac{\text{N}}{\text{A}^2}$$

$$k = \frac{1}{4 \pi \varepsilon_0}$$

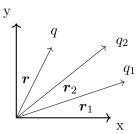
Damit erhalten wir für die Dielektrizitätskonstante des Vakuums:

$$\varepsilon_0 = 8.85 \cdot 10^{-12} \frac{\text{C}^2}{\text{Nm}^2}$$

# 1.2 Elektrisches Feld

# 1.2.1 Feld eines Systems von Punktladungen

N-Ladungen  $q_1, \ldots, q_N$  ruhen an den Orten  $r_1, \ldots, r_N$ . Nun bringen wir eine Testladung q am Ort r mit ein.



Kraft von  $q_1$ ,  $q_2$  auf q

$$\boldsymbol{F} = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} q \sum_{j=1}^{N} q_n \frac{\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_j}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_j|^3} = q \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r})$$

Somit ist das elektrisches Feld:

$$\boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \sum_{j=1}^{N} q_j \frac{\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_j}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_j|^3}$$

#### Bemerkung

- i) Testladung klein (formal:  $\lim_{q\to 0} \frac{F}{q}$ )
- ii) math.  $\boldsymbol{E}(\boldsymbol{r})$  Vektorpfeil

kartesisch: 
$$\boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = \begin{pmatrix} E_x(\boldsymbol{r}) \\ E_y(\boldsymbol{r}) \\ E_z(\boldsymbol{r}) \end{pmatrix}$$

iii) Wechselwirkungsprozess: 2 Teile

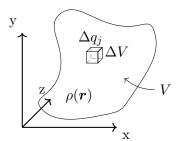
$$q_j \to \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) \to \boldsymbol{F} = q\boldsymbol{E}(\boldsymbol{r})$$

iv) Superpositionsprinzip gilt

#### Feld einer kontinuierlichen Ladungsverteilung $\rho(r)$ 1.2.2

$$\boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \underbrace{\int\limits_{V} d^3r' \, \rho(\boldsymbol{r}') \frac{\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_j}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_j|^3}}_{\substack{\text{schließt alle} \\ \text{Ladungen ein}}}$$

$$ho(m{r}_j) = rac{\Delta q_j}{\Delta V_j}$$



$$E(\mathbf{r}) = k \sum_{j} \Delta q_{j} \frac{\mathbf{r} - \mathbf{r}_{j}}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}_{j}|^{3}}$$

$$= k \sum_{j} \Delta V_{j} \rho(\mathbf{r}_{j}) \frac{\mathbf{r} - \mathbf{r}_{j}}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}_{j}|^{3}}$$
mit  $\Delta V_{j} \rightarrow 0 \rightarrow k \int_{V} d^{3}r' \rho(\mathbf{r}') \frac{\mathbf{r} - \mathbf{r}'}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|^{3}}$ 

#### Ladungsdichte einer Punktladung 1.2.3Deltafunktion

$$\rho(\mathbf{r}) = q\delta(\mathbf{r} - \mathbf{r}_0)$$

Punktladung in  $\mathbf{r}_0 \Rightarrow \rho(\mathbf{r}) = 0 \quad \mathbf{r} \neq \mathbf{r}_0$ Ladungsdichte divergiert in  $r_0$ 



$$\rho(\mathbf{r}_0) = \infty$$

 $ho({m r}_0) = \infty$  Modell für Punktladung:

Ladung q in Kugel mit Radius  $\varepsilon$  um  $\mathbf{r}_0, \ \varepsilon \to 0$ 

$$\rho_2(\mathbf{r}) = \left\{ \begin{array}{cc} \frac{q}{v_k} & |\mathbf{r}| \le \varepsilon \\ 0 & \text{sonst} \end{array} \right\} = \frac{q}{\frac{4}{3}\pi\varepsilon^3} \underbrace{\Theta(\varepsilon - |\mathbf{r}|)}_{\text{Stufenfunktion}}$$

$$\rho(\mathbf{r}) = \lim_{\varepsilon \to 0} \rho_{\varepsilon}(\mathbf{r}) = \begin{cases} \infty & \mathbf{r} = 0 \\ 0 & \mathbf{r} \neq 0 \end{cases}$$

Divergenz muss so sein, dass

$$\int\limits_{\substack{V \\ \boldsymbol{r}_0 \in V}} d^3r \ \rho(\boldsymbol{r}) = q$$

# Definition Delta-Funktion (Diracsche Deltafunktion)

1.

$$\delta(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_0) = \left\{ \begin{array}{ll} 0 & \boldsymbol{r} \neq \boldsymbol{r}_0 \\ \infty & \boldsymbol{r} = \boldsymbol{r}_0 \end{array} \right.$$

2.

$$\int_{V} d^{3}r \ f(\boldsymbol{r})\delta(\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}_{0}) = \left\{ \begin{array}{cc} f(\boldsymbol{r}_{0}) & \boldsymbol{r}_{0} \in V \\ 0 & \boldsymbol{r}_{0} \notin V \end{array} \right.$$

#### Mathematik

Distribution - Funktional

Funktional: Abb. Funktionen  $\mapsto \mathbb{R}, \mathbb{C}$ 

$$\delta_{\boldsymbol{r}_0}: f \mapsto f(\boldsymbol{r}_0)$$

#### Physik

$$\int d^3r \ f(\boldsymbol{r})\delta(\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}_0) = f(\boldsymbol{r})$$

 $\delta$ -Fkt. als Grenzwert einer Folge von Funktionen im Integral

$$\int d^3r \ f(\boldsymbol{r})\delta(\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}_0) = \lim_{\varepsilon \to 0} \quad \int d^3 \ f(\boldsymbol{r}g_{\varepsilon}(\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}_0))$$

mit

$$egin{aligned} \lim_{arepsilon o 0} g_{arepsilon}(m{r} - m{r}_0) &= \left\{egin{array}{ll} 0 & m{r} 
eq m{r}_0 \ \infty & m{r} &= m{r}_0 \end{array}
ight. \ \int_{V} d^3r \ g_{arepsilon}(m{r} - m{r}_0) &= 1 \end{aligned}$$

Beispiel:  $g_{\varepsilon}(\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}_0)=\frac{\Theta(\varepsilon-|\boldsymbol{r}|)}{\frac{4}{3}\pi\varepsilon^3}$ Mehrere Punktladungen  $q_j$  in  $\boldsymbol{r}_j$ 

$$ho(m{r}) = \sum_j q_j \delta(m{r} - m{r}_j)$$

$$\Rightarrow \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int_V d^3r' \ \rho(\boldsymbol{r}') \frac{\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|^3}$$

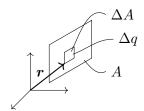
$$= \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int_V d^3r' \ \sum_j q_j \delta(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_j) \frac{\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|^3}$$

$$= \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \sum_j q_j \int_V d^3r' \ \delta(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_j) \frac{\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|^3}$$

$$= \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \sum_j q_j \frac{\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_j}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_j|^3} \quad \checkmark$$

# 1.2.4 Flächenladungsdichte

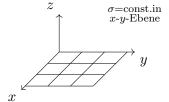
$$\sigma({m r}) = rac{ ext{Ladung}}{ ext{Fläche}} = rac{\Delta q}{\Delta A}$$



erzeugtes elektrisches Feld:

$$E(r) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int_{A} df' \sigma(r) \frac{r - r'}{|r - r'|^3}$$

Beispiel: Elektrisches Feld einer homogenen Flächenladung



$$\boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int_{-\infty}^{+\infty} dx' \int_{-\infty}^{+\infty} dy' \ \sigma \frac{\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|^3} \qquad \boldsymbol{r}' = (x', y', 0)$$

Symmetrie:  $\boldsymbol{E}$  unabhängig von x, y  $\boldsymbol{r} = (0, 0, z)$ 

$$\mathbf{r} - \mathbf{r}' = (-x', -y', z), |\mathbf{r} - \mathbf{r}'|^3 = (x'^2 + y'^2 + z^2)^{3/2}$$

$$E_x \sim \sigma \int_{-\infty}^{+\infty} dx' \int_{-\infty}^{+\infty} dy' \frac{(-x')}{(x'^2 + y'^2 + z^2)^{3/2}} = 0 = E_y$$

 $\mathbf{E} = (0, 0, E_z)$ 

$$E_{z} = \frac{1}{4\pi\varepsilon_{0}} \sigma_{z} \int_{-\infty}^{+\infty} dx' \underbrace{\int_{-\infty}^{+\infty} dy' \frac{(x')}{(x'^{2} + y'^{2} + z'^{2})^{3/2}}}_{\frac{1}{x'^{2} + z^{2}} \frac{y'}{(x'^{2} + y'^{2} + z^{2})^{3/2}} \Big|_{-\infty}^{+\infty} = \frac{1}{x'^{2} + z^{2}} \frac{\operatorname{sgn}(y')}{\sqrt{1 + \frac{x'^{2} + z^{2}}{y'^{2}}}} \Big|_{-\infty}^{+\infty} = \frac{2}{x'^{2} + z^{2}}$$

$$= \frac{1}{2\pi\varepsilon_{0}} \sigma_{z} \underbrace{\int_{-\infty}^{+\infty} dx' \frac{1}{x'^{2} + z^{2}}}_{\frac{1}{z} \arctan\left(\frac{x'}{2}\right) \Big|_{-\infty}^{+\infty} = \frac{1}{z} \operatorname{sgn}(z)\pi$$

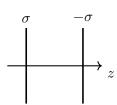
$$E_{z} = \frac{\sigma}{2\varepsilon_{0}} \operatorname{sgn}(z)$$

Grenzfläche:  $z \to 0$ 

$$m{E} \stackrel{\longrightarrow}{\longrightarrow} \left\{ egin{array}{ll} rac{\sigma}{2arepsilon_0} m{e}_z & z > 0 \ -rac{\sigma}{2arepsilon_0} m{e}_z & z < 0 \end{array} 
ight.$$

$$\frac{\sigma}{2\varepsilon_0} \xrightarrow{\sigma}$$

$$m{E}_{\perp_{+}} - m{E}_{\perp_{-}} = rac{\sigma}{arepsilon_{0}}, \qquad m{E}_{\parallel} = 0$$

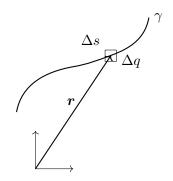




# 1.2.5 Linenladungsdichte

$$\lambda(\boldsymbol{r}) = \frac{\text{Ladung}}{\text{Länge}} = \frac{\Delta q}{\Delta s}$$

$$\boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \underbrace{\int_{\gamma} ds' \ \lambda(\boldsymbol{r}') \frac{\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|^3}}_{\text{Linienintegral}}$$



Beispiel: Elektrisches Feld einer homogenen Linienladung  $\lambda = \text{const.}$ 

$$E(r) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int_{\gamma} ds' \, \lambda \frac{r - r'}{|r - r'|^3} \qquad \gamma : z' \mapsto r'(z') = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ z \end{pmatrix}$$

$$x = \frac{\lambda}{4\pi\varepsilon_0} \int_{-\infty}^{\infty} dz' \, \frac{r - \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ z \end{pmatrix}}{(x^2 + y^2 + (z - z')^2)^{3/2}}$$

$$E_x = \frac{\lambda x}{4\pi\varepsilon_0} \int_{-\infty}^{\infty} dz' \, \frac{1}{(x^2 + y^2 + (z - z')^2)^{3/2}} = \frac{\lambda x}{4\pi\varepsilon_0} \underbrace{\int_{-\infty}^{\infty} d\bar{z} \, \frac{1}{(x^2 + y^2 + \bar{z}^2)^{3/2}}}_{\frac{2}{x^2 + y^2}} = \frac{\lambda}{2\pi\varepsilon_0} \frac{x}{x^2 + y^2}$$

$$E_y = \frac{\lambda}{2\pi\varepsilon_0} \frac{x}{x^2 + y^2}$$

$$E_z = \frac{\lambda}{4\pi\varepsilon_0} \int_{-\infty}^{\infty} dz' \, \frac{z - z'}{(x^2 + y^2 + (z - z')^2)^{3/2}} = 0$$

$$E(r) = \frac{\lambda}{2\pi\varepsilon_0} \frac{1}{x^2 + y^2} \begin{pmatrix} x \\ y \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\rho = \sqrt{x^2 + y^2} = \frac{\lambda}{2\pi\varepsilon_0} \frac{1}{\rho} e_{\rho}, \qquad e_{\rho} = \begin{pmatrix} \cos\varphi \\ \sin\varphi \\ 0 \end{pmatrix}$$

# 1.3 Feldgleichungen und elektrostatische Potential

$$\boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int d^3r' \ \rho(\boldsymbol{r'}) \frac{\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r'}}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r'}|^3}$$

#### 1.3.1 Elektrostatisches Potential

elektrische Feld ist ein Potentialfeld  $\boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = -\nabla \phi(\boldsymbol{r}) = -\left(\boldsymbol{e}_x \frac{\partial \phi}{\partial x} + \boldsymbol{e}_y \frac{\partial \phi}{\partial y} + \boldsymbol{e}_z \frac{\partial \phi}{\partial z}\right)$ 

$$\frac{\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|^3} = -\nabla \frac{1}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|}$$

$$-\frac{\partial}{\partial x} \frac{1}{[(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2]^{1/2}} = \frac{-\left(-\frac{1}{2}\right)}{[(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2]^{3/2}} = \frac{(x-x')}{|\mathbf{r}-\mathbf{r}'|^3}$$

$$\Rightarrow \mathbf{E}(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int d^3r' \ \rho(\mathbf{r}') \left(-\nabla_{\mathbf{r}} \frac{1}{|\mathbf{r}-\mathbf{r}'|}\right) = \nabla_F \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int d^3r' \ \frac{\rho(\mathbf{r}')}{|\mathbf{r}-\mathbf{r}'|}$$

 $\rightarrow$  elektrostatisches Potential

$$\phi(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int d^3r' \, \frac{\rho(\mathbf{r}')}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|} + c$$

übliche Konvention:  $c = 0 \ (\phi(r) \ |r| \xrightarrow{\rightarrow} \infty \ 0)$ 

Potential einer Punktladung in  $r_0$ :

$$\begin{split} \rho(\boldsymbol{r}) &= q\delta(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_0) \\ \phi(\boldsymbol{r}) &= \int_{\mathbb{R}^3} d^3r' \; \frac{q\delta(\boldsymbol{r}' - \boldsymbol{r}_0)}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|} = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{q}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_0|} \\ \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) &= -\boldsymbol{\nabla}\phi = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} q\boldsymbol{\nabla} \frac{1}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_0|} = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} q \frac{\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_0}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_0|^3} \end{split}$$

(Funktional-Analysis Siegfried Großmann Springer) (Landau-Lipschitz Buch geht weit der Vorlesung hinaus)

# 1.3.2 Feldgleichugn (differentielle Form)

Rotation (Wirbel)

$$\operatorname{rot} \mathbf{E} \nabla \times \mathbf{E} = \mathbf{e}_{x} \left( \frac{\partial E_{z}}{\partial y} - \frac{\partial E_{x}}{\partial z} \right) + \mathbf{e}_{y} \left( \frac{\partial E_{x}}{\partial z} - \frac{\partial E_{z}}{\partial x} \right) + \mathbf{e}_{z} \left( \frac{\partial E_{y}}{\partial x} - \frac{\partial E_{x}}{\partial y} \right) \Rightarrow \nabla \times \mathbf{E} = -\nabla \times (\nabla \phi) = 0$$

Mathe: Es sind äquivalent

i 
$${m E} = - \nabla \phi$$

ii  $\nabla \times \mathbf{E} = 0$  (auf einfach zusammenhängendem Gebiet)

iii Kurvenintegral  $\int_{\gamma} d\mathbf{r} \cdot \mathbf{E}$  ist Wegunabhängig

$$\int_{r_1}^{r_2} d\mathbf{r} \cdot \mathbf{E} = -\int_{r_1}^{r_2} dt \underbrace{\frac{d\mathbf{r}}{dt} \times \nabla \phi(\mathbf{r}(t))}_{\frac{d\phi}{dt}} = \underbrace{(\phi(\mathbf{r}_2) - \phi(\mathbf{r}_1))}_{\text{Potential differenz}}$$

# 1.3.3 Divergenz (Quellen)

$$\div \mathbf{E} = \nabla \cdot \mathbf{E} = \frac{\partial E_x}{\partial x} + \frac{\partial E_y}{\partial y} + \frac{\partial E_z}{\partial z}$$

$$\nabla \cdot \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = \nabla_{\boldsymbol{r}} \cdot \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int d^3r' \ \rho(\boldsymbol{r}') \frac{1}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|^3}$$
$$= \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int_V d^3r' \rho(\boldsymbol{r}') \nabla_{\boldsymbol{r}} \cdot \frac{1}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|^3}$$

x-Anteil:

$$\frac{\partial}{\partial x} \frac{x - x'}{[(x - x')^2 + (y - y')^2 + (z - z')^2]^{3/2}} = \frac{1 \cdot [\dots]^{3/2} (x - x') (x - x')^{3/2} \cdot 2[\dots]^{1/2}}{[\dots]^3}$$

$$= \frac{[\dots]^{1/2} ((x - x')^2 + (y - y')^2 + (z - z')^2 - 3(x - x')^2)}{[\dots]^{3/2}}$$

$$= \frac{(y - y')^2 + (z - z')^2 - 2(x - x')^2}{[\dots]^{3/2}}$$

$$\frac{\partial}{\partial y} \frac{y - y'}{[(x - x')^2 + (y - y')^2 + (z - z')^2]^{3/2}} = \frac{(x - x')^2 + (z - z')^2 - 2(y - y')^2}{[\dots]^{3/2}}$$

$$\frac{\partial}{\partial z} \frac{z - z'}{[(x - x')^2 + (y - y')^2 + (z - z')^2]^{3/2}} = \frac{(x - x')^2 + (y - y')^2 - 2(z - z')^2}{[\dots]^{3/2}}$$

$$\nabla \frac{r - r'}{[\dots]^{3/2}} = 0 \quad \text{follows} \quad m \neq m'$$

$$\nabla \cdot \frac{\mathbf{r} - \mathbf{r}'}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|^3} = 0$$
 falls  $\mathbf{r} \neq \mathbf{r}'$ 

 $\Rightarrow$  falls  $r \notin V$ , d.h. r in Gebiet ohne Ladungsdichte  $\rho(r) = 0$ 

$$\Rightarrow \nabla \cdot \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = 0$$

 $r \in V$ : Grenzwertbetrachtung (Regularisierung des Integranden)

statt

$$\frac{\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|^3} = \frac{\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'}{[(x - x')^2 + (y - y')^2 + (z - z')^2]^{3/2}}$$

betrachten wir:

$$\boldsymbol{f}_a(\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}') = \frac{\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}'}{[(x-x')^2+(y-y')^2+(z-z')^2]^{3/2}} = \frac{\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}'}{[(\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}')^2+a^2]^{3/2}} \quad a \in \mathbb{R}, \ a > 0$$

am Ende Grenzwert lim

$$abla \cdot \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \lim_{a \to 0} \int_V d^3r' \; \rho(\boldsymbol{r}') \, \nabla_{\boldsymbol{r}} \cdot f_a(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}')$$

$$\frac{\partial}{\partial x} \frac{x - x'}{[(\mathbf{r} - \mathbf{r}')^2 + a^2]^{3/2}} = \frac{[\dots + a^2]^{3/2} - (x - x')\frac{3}{2} \cdot 2(x - x')[\dots + a^2]^{3/2}}{[\dots + a^2]^3}$$
$$= \frac{(y - y')^2 + (z - z')^2 + a^2 - 2(x - x')^2}{[\dots + a^2]^{3/2}}$$

$$\nabla_{\boldsymbol{r}} \cdot f_a(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}') = \frac{3a^2}{[(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}')^2 + a^2]^{5/2}}$$
$$\lim_{a \to 0} f_a(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}') = \begin{cases} 0 & \boldsymbol{r} \neq \boldsymbol{r}' \\ \infty & \boldsymbol{r} = \boldsymbol{r}' \end{cases}$$

 $\Rightarrow$ zum Integral  $\int_V d^3r'\dots$ trägt (in Limes  $a\to 0)$ nur der Bereich  ${\bm r}'\approx {\bm r}$ bei

$$K_R(\boldsymbol{r}) = \{ \boldsymbol{r}' \in \mathbb{R}^3 : |\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'| \le R \}$$

$$\lim_{a \to 0} \int_{V} d^{3}r' \ \rho(\mathbf{r}') \nabla_{\mathbf{r}} \cdot f_{a}(\mathbf{r} - \mathbf{r}')$$

$$= \lim_{a \to 0} \int_{K_{R}(\mathbf{r})} d^{3}r' \ \rho(\mathbf{r}') \frac{3a^{2}}{[(\mathbf{r} - \mathbf{r}')^{2} + a^{2}]^{5/2}}$$

$$+ \lim_{a \to 0} \int_{V/K_{R}(\mathbf{r})} d^{3}r' \rho(\mathbf{r}') \frac{3a^{2}}{[(\mathbf{r} - \mathbf{r}')^{2} + a^{2}]^{5/2}}$$

Wähle R klein genug, dass man innerhalb  $K_R(r)$   $\rho(r')$  in Taylorreihe um r entwickeln kann.

$$\begin{split} \tilde{\bm{r}} &= \bm{r}' - \bm{r}, \ d^3r' = d^3\tilde{r} \\ \int_{K_R(\bm{r})} d^3r' \ \rho(\bm{r}') \frac{3a^2}{[(\bm{r} - \bm{r}')^2 + a^2]^{5/2}} &= \int_{K_R(0)} d^3\tilde{r} \ \rho(\bm{r} + \tilde{\bm{r}}) \frac{3a^2}{[\tilde{\bm{r}}^2 + a^2]^{5/2}} \end{split}$$

Taylorentwicklung von  $\rho(\mathbf{r} + \tilde{\mathbf{r}})$  zum  $\tilde{\mathbf{r}} = 0$ 

$$\rho(\mathbf{r} + \tilde{\mathbf{r}}) = \rho(\mathbf{r}) + \tilde{\mathbf{r}} \cdot \nabla \rho(\mathbf{r}) + \dots$$

$$= \int_{K_R(0)} d^3 \tilde{r} \left( \rho(\mathbf{r}) + \tilde{\mathbf{r}} \cdot \nabla \rho(\mathbf{r}) + \dots \right) \frac{3a^2}{\left[\tilde{\mathbf{r}}^2 + a^2\right]^{5/2}}$$

1. Integral:

$$\int_{K_{R}(0)} d^{3}\tilde{r} \ \rho(\mathbf{r}) \frac{3a^{2}}{(\tilde{r}^{2} + a^{2})^{5/2}} = \rho(\mathbf{r}) \underbrace{\int_{0}^{R} d\tilde{r} \frac{3a^{2}}{(\tilde{r}^{2} + a^{2})^{5/2}}}_{\left[\frac{\tilde{r}^{3}}{(\tilde{r}^{2} + a^{2})^{3/2}}\right]_{0}^{R}} \underbrace{\int_{0}^{\sin\theta a\theta a\varphi}}_{=4\pi}$$

$$= 4\pi \rho(\mathbf{r}) \frac{R^{3}}{(R^{2} + a^{2})^{3/2}} \xrightarrow[a \to 0]{} 4\pi \rho(\mathbf{r})$$

2. Integral:

$$\int_{K_R(0)} d^3\tilde{r} \underbrace{\tilde{\boldsymbol{r}}}_{\tilde{\boldsymbol{r}}} \cdot \nabla_{\boldsymbol{r}} \rho(\boldsymbol{r}) \frac{3a^2}{(\tilde{r}^2 + a^2)^{5/2}} = \underbrace{\int_0^R d\tilde{r}}_{\tilde{\boldsymbol{r}}} \frac{3a^2\tilde{r}^3}{(\tilde{r}^2 + a^2)^{3/2}} \underbrace{\int d\Omega \ \boldsymbol{e_{\tilde{r}}} \cdot \nabla \rho(\boldsymbol{r})}_{\text{unabh. von } a} \xrightarrow[a \to 0]{} 0$$

gilt auch für alle höheren Terme

$$\begin{split} \lim_{a \to 0} \int_{V} d^{3}r' \rho(\boldsymbol{r}) \nabla_{\boldsymbol{r}} \cdot \frac{(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}')}{[(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}')^{2} + a^{2}]^{3/2}} &= 4\pi \rho(\boldsymbol{r}) \\ \Rightarrow \nabla \cdot \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) &= \frac{1}{4\pi\varepsilon_{0}} \lim_{a \to 0}^{\prime\prime} = \frac{1}{\varepsilon_{0}} \rho(\boldsymbol{r}) \end{split}$$

$$abla oldsymbol{E}(oldsymbol{r}) = rac{1}{arepsilon_0} 
ho(oldsymbol{r}) \quad oldsymbol{r} \in \mathbb{R}^3$$

# 1.3.4 Zusammenfassung:

# Feldgleichungen der Elektrostatik

Mathe: partielle DGL

$$abla oldsymbol{E}(oldsymbol{r}) = rac{1}{arepsilon_0} 
ho(oldsymbol{r}) ext{ inhomogene DGL}$$
 $abla imes oldsymbol{E}(oldsymbol{r}) = 0 ext{ homogene DGL}$ 

DGL für Potential  $\phi \colon \boldsymbol{E} = -\nabla \phi$ 

$$\nabla \cdot \mathbf{E} = \nabla \cdot (-\nabla \phi) = -\nabla \cdot \begin{pmatrix} \partial_x \phi \\ \partial_y \phi \\ \partial_z \phi \end{pmatrix}$$
$$= -\underbrace{\left(\frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial z^2}\right)}_{=:\Delta \phi}$$

Partielle DGL 2. Ordnung:

# Poissongleichung

$$\Delta \varPhi(\boldsymbol{r}) = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho(\boldsymbol{r})$$

für Gebiete mit  $\rho(\mathbf{r}) = 0$ :

$$\Delta \phi(\mathbf{r}) = 0$$
 Laplacegleichung

#### Darstellung der Deltafunktion:

$$\lim_{a \to 0} \int_{\mathbb{R}^3} d^3 r' \ \rho(\mathbf{r}') \underbrace{\nabla_{\mathbf{r}} \cdot \frac{(\mathbf{r} - \mathbf{r}')}{[(\mathbf{r} - \mathbf{r}')^2 + a^2]^{3/2}}}_{\frac{3a^2}{[(\mathbf{r} - \mathbf{r}')^2 + a^2]^{5/2}} =: g_a(\mathbf{r}' - \mathbf{r})} = 4\pi \rho(\mathbf{r})$$

 $\frac{1}{4\pi}g_a$  liefert Grenzwertdarstellung der  $\delta$ -funktion.

$$\lim_{a\to 0} \int_{\mathbb{R}^3} d^3r' \ \rho(\boldsymbol{r}') \frac{1}{4\pi} g_a(\boldsymbol{r}'-\boldsymbol{r}) = \rho(\boldsymbol{r})$$

$$\lim_{a \to 0} g_a(\mathbf{r}' - \mathbf{r}) = \begin{cases} 0 & \mathbf{r} \neq \mathbf{r}' \\ \infty & \mathbf{r} = \mathbf{r}' \end{cases}$$

$$\delta(\mathbf{r}) = \lim_{a \to 0} \frac{1}{4\pi} \nabla_{\mathbf{r}} \cdot \frac{r^2}{(r^2 + a^2)^{3/2}}$$

$$\stackrel{\text{formal}}{=} \frac{1}{4\pi} \nabla \cdot \underbrace{\frac{\mathbf{r}}{r^3}}_{= -\nabla_{\frac{1}{r}}} = -\frac{1}{4\pi} \nabla \cdot \left(\nabla_{\frac{1}{r}}\right) = \frac{-1}{4\pi} \Delta_{\frac{1}{r}}^1 \Rightarrow \Delta_{\frac{1}{r}}^1 = -4\pi \delta(\mathbf{r})$$

z.B. Potential einer Punktladung  $\rho$  q in  $r_0$ :

$$\phi(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{q}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}_0|}$$

$$\Delta\phi(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} q \underbrace{\Delta_{\mathbf{r}} \frac{1}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}_0|}}_{=-4\pi\delta(\mathbf{r} - \mathbf{r}_0)} = -\frac{1}{\varepsilon_0} \underbrace{q\delta(\mathbf{r} - \mathbf{r}_0)}_{=\rho(\mathbf{r})} = \frac{1}{\varepsilon_0} \rho(\mathbf{r})$$

# Wiederholung

$$\nabla \cdot \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{\varepsilon_0} \rho(\boldsymbol{r})$$

$$\nabla \times \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = 0$$

$$\Rightarrow \boldsymbol{E} = -\nabla \Phi$$

$$\Rightarrow \Delta \Phi(\boldsymbol{r}) = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho(\boldsymbol{r})$$

# 1.3.5 Integralsätze der Vektoranalysis

#### 1) Gaußscher Satz:

Sei  $\mathbf{A}(\mathbf{r})$  ein Vektorfeld im Volumen  $V \subset \mathbb{R}^3$ , so gilt:

$$\int_V d^3r \ \nabla \cdot \boldsymbol{A}(\boldsymbol{r}) = \int_{\partial V} d\boldsymbol{f} \ \cdot \boldsymbol{A}(\boldsymbol{r})$$
 
$$\partial V \ \text{Rand von } V$$
 
$$d\boldsymbol{f} = \boldsymbol{n} \ df$$
 nach aussen orientierter Normaleneinheutsvektor

Bemerkung:

i) Analogie 1D: Fundamentalsatz der Integralrechnung:

$$\int_{a}^{b} dx \frac{df}{dx} = f(b) - f(a)$$

# ii) Geometrische / physikalische Integration:

Fluss des Vektorfeldes  $\boldsymbol{A}$  durch  $\partial V$ 

$$\int_{\partial V} d\boldsymbol{f} \cdot \boldsymbol{A}$$

Integral über die Quellen von  $\boldsymbol{A}$ 

$$\int_V d^3r \boldsymbol{\nabla} \cdot \boldsymbol{A}$$

$$\mathbf{A} = \text{const.} \rightarrow \mathbf{\nabla} \cdot \mathbf{A} = 0$$

 $\textit{Beispiel: } \text{Geschwindigkeit einer Flüssigkeit: } \boldsymbol{A}(\boldsymbol{r}) = \boldsymbol{v}(\boldsymbol{r})$ 

$$\mathbf{v} = \text{const.} \quad \nabla \cdot \mathbf{v} = 0 \quad \int_{\partial V} d\mathbf{f} \cdot \mathbf{v} = 0$$

 $\Rightarrow$  Es gibt keine Quellen von  $\boldsymbol{v}$ 

$$\nabla \cdot \boldsymbol{r} \neq 0$$
  $\int_{\partial V} d\boldsymbol{f} \cdot \boldsymbol{v} \neq 0$ 

iii)

$$\int_{V} d^{3}r \boldsymbol{\nabla} \cdot \boldsymbol{A}(\boldsymbol{r}) = \int_{0}^{\Delta x} dx \int_{0}^{\Delta y} dy \int_{0}^{\Delta z} \left( \frac{\partial A_{x}}{\partial x} + \frac{\partial A_{y}}{\partial y} + \frac{\partial A_{z}}{\partial z} \right)$$

$$\begin{split} &\int_{0}^{\Delta z} dz \int_{0}^{\Delta y} dy \underbrace{\int_{0}^{\Delta x} dx \frac{\partial A_{x}}{\partial x}}_{A_{x}(\Delta x, y, z) - A_{x}(0, y, z)} \\ &= \int_{0}^{\Delta z} dz \int_{0}^{\Delta y} A_{x}(\Delta x, y, z) - \int_{0}^{\Delta z} dz \int_{0}^{\Delta y} dy A_{x}(0, y, z) \\ &= \int_{F_{A}^{+}} d\boldsymbol{f} \cdot \boldsymbol{A} + \int_{F_{A}^{-}} d\boldsymbol{f} \cdot \boldsymbol{A} \end{split}$$

$$F_x^+: d\mathbf{f} = \mathbf{e}_x dy dz$$
  $F_x^-: d\mathbf{f} = -\mathbf{e}_x dy dz$ 

ebenso gilt dann für die anderen Koordinaten:

$$\int_{0}^{\Delta x} dx \int_{0}^{\Delta z} dz \int_{0}^{\Delta y} dy \frac{\partial A_{y}}{\partial y} = \int_{F_{y}^{+}} d\mathbf{f} \cdot \mathbf{A} + \int_{F_{y}^{-}} d\mathbf{f} \cdot \mathbf{A}$$
$$\int_{0}^{\Delta x} dx \int_{0}^{\Delta y} dy \int_{0}^{\Delta z} dz \frac{\partial A_{z}}{\partial z} = \int_{F_{z}^{+}} d\mathbf{f} \cdot \mathbf{A} + \int_{F_{z}^{-}} d\mathbf{f} \cdot \mathbf{A}$$

$$\Rightarrow \int_{V} d^{3}r \nabla \cdot \boldsymbol{A} = \int_{\partial V} d\boldsymbol{f} \cdot \boldsymbol{A}$$

# 2) Stokescher Satz

Sei A(r) ein Vektorfeld, F eine Fläche mit Randkurve  $\partial F$ , so gilt:

$$\int\limits_{\text{Linienintegral}\to\,\partial F} d\boldsymbol{r} \boldsymbol{A}(\boldsymbol{r}) = \int\limits_{F\,\leftarrow\,\text{Oberflächenint.}} d\boldsymbol{f}\cdot (\nabla\times\boldsymbol{A}(\boldsymbol{r}))$$

$$d\mathbf{f} = \mathbf{n}df$$

Richtung von  $d\mathbf{f}$  und Umlauf sinn von  $\partial F$ : rechte Hand Regel. Beispiel:

$$\mathbf{A}(\mathbf{r}) = \begin{pmatrix} -y \\ x \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{\nabla} \times \mathbf{A} = \begin{pmatrix} \frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \\ \frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x} \\ \frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_z}{\partial y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1+1 \end{pmatrix} = 2\mathbf{e}_z$$

$$\mathbf{r}(\varphi) = R \begin{pmatrix} \cos \varphi \\ \sin \varphi \\ 0 \end{pmatrix} \qquad \varphi \in [0, 2\pi]$$

$$\frac{\partial \mathbf{r}}{\partial \varphi} = R \begin{pmatrix} -\sin \varphi \\ \cos \varphi \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\int_{\partial F} d\mathbf{r} \cdot \mathbf{A}(\mathbf{r}) = \int_0^{2\pi} d\varphi \frac{\partial \mathbf{r}}{\partial \varphi} \cdot \mathbf{A}(\mathbf{r}(\varphi))$$

$$= \int_0^{2\pi} d\varphi R(+\sin^2 \varphi + \cos^2 \varphi) = 2\pi R^2$$

$$\int_{-\infty}^{2\mathbf{e}_z} d\mathbf{r} \cdot \mathbf{A}(\mathbf{r}) = 2\pi R^2$$

Vektorfeld ohne Wirbel z.B.  $\mathbf{A} = \text{const.}$ 

$$\nabla \times \boldsymbol{A} = 0$$

Bemerkung:

#### 1.3.6 Integrale Form der Feldgleichung

#### 1.3.7 Gaußsches Gesetz

$$oldsymbol{
abla} oldsymbol{
abla} \cdot oldsymbol{E} = rac{1}{arepsilon_0} \int_V d^3r oldsymbol{
abla} \cdot oldsymbol{E}(oldsymbol{r}) = rac{1}{arepsilon_0} Q_V \\ = \int_V doldsymbol{f} \cdot oldsymbol{E}(oldsymbol{r}) \\ \int_{\partial V} doldsymbol{f} \cdot oldsymbol{E}(oldsymbol{r}) = rac{1}{arepsilon} Q_V \end{aligned}$$

# Berechnung elektrischer Felder für hochsymmetrische Ladungsverteilungen

Beispiel:

Homogen geladene Kugel mit Radius R und Gesamtladung Q. Damit ist die Ladungsdichte innerhalb der Kugel:

$$\rho = \frac{Q}{V} = \frac{Q}{\frac{4}{3}\pi R^3}$$

$$\boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) = E_r(r)\boldsymbol{e}_r$$

$$r = r \begin{pmatrix} \sin \theta \cos \varphi \\ \sin \theta \sin \varphi \\ \cos \theta \end{pmatrix}$$

$$e_r = \frac{r}{r}$$

 $\boldsymbol{e}_r = \frac{\boldsymbol{r}}{r}$ Fluss von  $\boldsymbol{E}$ durch Oberfläche einer Kugel mit Radius r

$$d\mathbf{f} = \mathbf{e}_r r^2 \sin \theta d\theta d\varphi \Rightarrow d\mathbf{f} \cdot \mathbf{E} = E_r(r) r^2 \sin \theta d\theta d\varphi$$

$$\begin{split} \int_{\partial K_r(0)} d\boldsymbol{f} \ \boldsymbol{E} &= \int_0^T d\theta \ \int_0^{2\pi} d\varphi E_r(r) r^2 \sin\theta \\ &= E_r(r) r^2 4\pi \\ &= \frac{1}{\varepsilon_0} Q_{K_r(0)} = \frac{1}{\varepsilon_0} \int_{K_r(0)} d^3 r \ \rho(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{\varepsilon_0} \left\{ \begin{array}{l} Q & r > R \\ Q \frac{r^3}{R^3} & r \leq R \end{array} \right. \\ &\Rightarrow E_r(r) = \frac{Q}{4\pi\varepsilon_0} \left\{ \begin{array}{l} \frac{1}{r^2} & r > R \\ \frac{r}{R^3} & r \leq R \end{array} \right. \end{split}$$

#### Satz von Stokes 1.3.8

$$\nabla \times \boldsymbol{E} = 0$$

**Definition:**  $\gamma = \partial F$ 

 $\int_{\gamma}$ ist dann ein Linienintegral über eine geschlossene Kurve

$$\int_{\gamma} d\boldsymbol{r} \cdot \boldsymbol{E} = \int_{F} d\boldsymbol{f} \cdot (\boldsymbol{\nabla} \times \boldsymbol{E}) = 0$$

# Zusammenfassung: Feldgleichungen der Elektrostatik differentielle Darstellung:

$$\nabla \cdot \boldsymbol{E} = \frac{1}{\varepsilon_0} \rho \quad \nabla \times \boldsymbol{E} = 0 \quad \rightarrow \quad \boldsymbol{E} = -\nabla \Phi \quad \rightarrow \quad \Delta \Phi = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho$$

**Integral Darstellung:** 

$$\int_{\partial V} d\mathbf{f} \cdot \mathbf{E} = \frac{1}{\varepsilon_0} Q_V \qquad , \qquad \oint_{\gamma} d\mathbf{r} \cdot \mathbf{E} = 0$$

17

#### 1.4 Elektrostatische Energie

potentielle Energie einer Punktladung im äußeren elektrischen Feld Kraft auf Ladung q:

$$\boldsymbol{F} = q\boldsymbol{E}$$

Die Arbeit bei Verschiebung der Ladung von  $\boldsymbol{a}$  nach  $\boldsymbol{b}$ 

$$\begin{split} W &= -\int_{\boldsymbol{a}}^{\boldsymbol{b}} d\boldsymbol{r} \cdot \boldsymbol{F} = -q \int_{\boldsymbol{a}}^{\boldsymbol{b}} d\boldsymbol{r} \cdot \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) \\ &= q \int_{\boldsymbol{a}}^{\boldsymbol{b}} d\boldsymbol{r} \cdot \boldsymbol{\nabla} \Phi = q \underbrace{(\Phi(\boldsymbol{b}) - \Phi(\boldsymbol{a})}_{\text{Potential differenz}} \end{split}$$

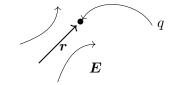
Die Arbeit um q aus dem unendlichen  $\infty$  nach  $\boldsymbol{r}$  zu bringen ist dann:

$$W = q(\Phi(\mathbf{r}) - \Phi(\infty))$$

Zur Referenz:  $\Phi(\infty) = 0$ 

Damit ist die Energie der Ladung q im äußeren Feld:

$$\Rightarrow W = q(\Phi(\mathbf{r}))$$
$$\mathbf{E} = -\nabla \Phi$$



# Elektrostatische Potentielle Energie

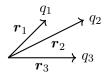
# Energie einer Verteilung von Punktladungen

N Ladungen q: an Orten  $r_i$ 

Zunächst:  $\underbrace{i-1}_{\text{erzeugen am Ort } \boldsymbol{r}_i}$  Ladungen  $q_j$  bei  $\boldsymbol{r}_j$ 

Das Potential

$$\Phi(\mathbf{r}_i) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \sum_{j=1}^{i-1} \frac{q_i}{|\mathbf{r}_j - \mathbf{r}_i|}$$



Arbeit um  $i\text{--}\mathrm{te}$  Ladung aus dem unendlichen nach  $\boldsymbol{r}$  zu bringen:

$$W_i = q_i \Phi(\mathbf{r}_i) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \sum_{i=1}^{j-1} \frac{q_i q_j}{r_{ij}}$$

Somit ergibt sich die gesamte Arbeit für N Ladungen als:

$$W = \sum_{i=2}^{N} W_i = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \sum_{i=2}^{N} \sum_{j=1}^{i-1} \frac{q_i q_j}{r_{ij}}$$
$$= \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{N} \sum_{j=1}^{N} \frac{q_i q_j}{r_{ij}}$$

$$\Rightarrow W = \frac{1}{8\pi\varepsilon_0} \sum_{\substack{i,j\\i\neq j}} \frac{q_i q_j}{r_{ij}}$$

$$W = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{N} q_i \left( \sum_{\substack{j\\j\neq i}} \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{q_i}{r_{ij}} \right)$$

$$= \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{N} q_i \Phi_{j}(\mathbf{r}_i)$$

Energie einer kontinuierlichen lokalisierten Ladungsverteilung

$$W = \frac{1}{8\pi\varepsilon_0} \int d^3r \int d^3r' \frac{\rho(\mathbf{r})\rho(\mathbf{r}')}{|\mathbf{r}_j - \mathbf{r}_i|}$$

$$= \frac{1}{2} \int d^3r \ \rho(\mathbf{r}) \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \underbrace{\int_{\mathbb{R}^3} d^3r' \frac{\rho(\mathbf{r}')}{|\mathbf{r}_j - \mathbf{r}_i|}}_{\Phi(\mathbf{r})}$$

$$E_{\text{ext}}$$

$$W_{\text{ext}} = \int d^3r \ \rho(\mathbf{r}) \Phi_{\text{ext}}(\mathbf{r})$$

Energie W durch E ausdrücken:

$$\begin{split} \boldsymbol{\Delta}\boldsymbol{\Phi} &= -\frac{1}{\varepsilon_0}\boldsymbol{\rho} \quad \Rightarrow \quad \boldsymbol{W} = -\frac{1}{2}\int d^3r\varepsilon_0 \underbrace{\boldsymbol{\Delta}\boldsymbol{\Phi}(\boldsymbol{r})\boldsymbol{\Phi}(\boldsymbol{r})}_{\boldsymbol{\nabla}\cdot(\boldsymbol{\Phi}\boldsymbol{\nabla}\boldsymbol{\Phi})^{-}(\boldsymbol{\nabla}\boldsymbol{\Phi})^{2}} \\ &= -\frac{\varepsilon_0}{2}\underbrace{\int_{\mathbb{R}^{3}}d^3r\boldsymbol{\nabla}\cdot(\boldsymbol{\Phi}\boldsymbol{\nabla}\boldsymbol{\Phi})}_{R\rightarrow\infty} + \frac{\varepsilon_0}{2}\int d^3r\boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) \\ &\lim_{R\rightarrow\infty}\int_{K_{R}(0)}d^3r\boldsymbol{\nabla}\cdot(\boldsymbol{\Phi}\boldsymbol{\nabla}\boldsymbol{\Phi}) = \lim_{R\rightarrow\infty}\int_{\partial K_{R}(0)}d\boldsymbol{f}\cdot\underbrace{(\boldsymbol{\Phi}\boldsymbol{\nabla}\boldsymbol{\Phi})}_{R\rightarrow\infty} = 0 \\ &= \frac{\varepsilon_0}{2}\int d^3r\boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) \end{split}$$

Zur Umformung oben wurde benutzt:

$$\Phi \overset{R \to \infty}{\sim} \frac{1}{R} \qquad \nabla \Phi \sim \frac{1}{R^2} \qquad d\mathbf{f} = \mathbf{n} \underbrace{d\mathbf{f}}_{\sim R^2}$$

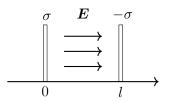
Damit ergibt sich für die Energie einer Verteilung von Punktladungen

$$\Rightarrow \qquad W = \frac{\varepsilon_0}{2} \int d^3r \ \boldsymbol{E}^2(\boldsymbol{r})$$

nicht für Punkladungen

Energiedichte des elektrostatischen Feldes

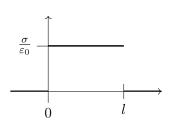
$$w(\boldsymbol{r}) = rac{arepsilon_0}{2} \boldsymbol{E}^2(\boldsymbol{r})$$



Beispiel: Plattenkondensator

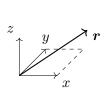
Fläche F, Ladung  $\rightarrow r = \frac{q}{F} \rightarrow \mathbf{E} = \frac{r}{\varepsilon_0} \mathbf{e}_x$ 

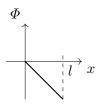
- $\to$  Die Energiedichte ist:  $w=\frac{\varepsilon_0}{2}\pmb{E}^2=\frac{\sigma^2}{2\varepsilon_0}$  (nicht für Punktladungen)
- $\rightarrow$  Die Energie beträgt:  $W=\int d^3r w({\bm r})=l\cdot F\cdot \frac{\sigma^2}{2\varepsilon_0}$



Potentialdifferenz - Spannung

$$\Phi(\mathbf{r}) - \Phi(0) = -\int_0^{\mathbf{r}} d\mathbf{r}' \cdot \mathbf{E}(\mathbf{r}') = -\int_0^x dx' \frac{\sigma}{\varepsilon_0} = -\frac{\sigma}{\varepsilon} x$$





Die Spannung zwischen zwei Kondensatorplatten ist dann:

$$U = \Phi(0) - \Phi(l) = \frac{\sigma}{\varepsilon_0} l = \frac{q}{\varepsilon_0 F} l$$

Die Kapazität ist also:

$$C = \frac{q}{U} = \frac{\varepsilon_0 F}{I}$$

Was ist die Energie bei einer Verteilung von Punktladungen und bei einer kontinuierlichen Ladungsverteilung. Bei einer kontinuierlichen Ladungsverteilung haben wir herausgefunden:

$$W = \frac{1}{8\pi\varepsilon_0} \sum_{\substack{i,j\\i\neq j}} \frac{q_i q_j}{r_{ij}} \qquad \text{für Punktladungen}$$

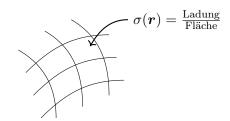
Die Energie der Punktladung selbst steckt hier nicht drinnen. Man muss dabei aufpassen, welche Gleichung man für welches Modell benutzt.

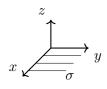
$$\boldsymbol{E} = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} q \frac{\boldsymbol{r}}{r^3} \qquad \int d^3r \ \boldsymbol{E}^2 = \int d^3r \ \frac{1}{r^4} = \infty$$

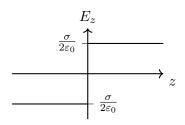
# 1.5 Verhalten des el. Feldes an Grenzflächen mit Flächenladung

ightarrow Diskontinuitäten von  ${m E}$ 

Beispiel: Wir betrachten eine homogene Flächenladung.





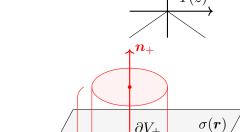


$$\Rightarrow \boldsymbol{E} = \frac{\sigma}{2\varepsilon_0} \mathrm{sgn}(z) \boldsymbol{e}_z$$

$$m{E}_{\perp} = \pm rac{\sigma}{2arepsilon_0} m{e}_z \ m{E}_{\parallel} = 0$$

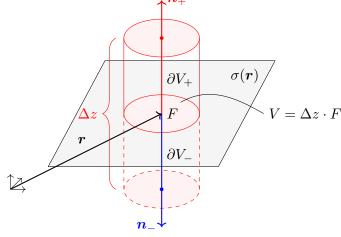
Das elektrische Feld $\boldsymbol{E}_{\parallel}$ ist gleich der Ableitung des elektrischen Potentials:

Das elektrische Potential ist also stetig.



# Normalkomponente $E_{\perp}$

Gaußscher Satz für V:



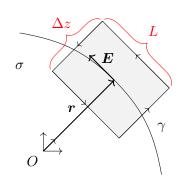
$$\begin{split} \int_{V} d^{3}r' \; \boldsymbol{\nabla} \cdot \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) &= \int_{\partial V} d\boldsymbol{f}' \; \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) \\ &= \int_{\mathrm{Mantel}} d\boldsymbol{f}' \; \boldsymbol{E} + \int_{\partial V_{+}} d\boldsymbol{f}' \; \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) + \int_{\partial V_{-}} d\boldsymbol{f}' \; \boldsymbol{E} \\ &\downarrow^{\Delta z \to 0} \qquad \qquad \downarrow^{\Delta z \to 0} \qquad \qquad \downarrow^{\Delta z \to 0} \\ &\downarrow^{\Delta f'} \; \boldsymbol{n} \cdot \boldsymbol{E}_{+} \qquad - \int_{F} d\boldsymbol{f}' \; \boldsymbol{n} \cdot \boldsymbol{E}_{-} \end{split}$$

 $\boldsymbol{E}_{\pm}$  ist das Feld auf beiden Seiten der Grenzfläche

$$\begin{split} \int_{\partial V} d\boldsymbol{f}' \boldsymbol{E} & \stackrel{\Delta z \to 0}{\longrightarrow} \int_{F} df \boldsymbol{n} \cdot (\boldsymbol{E}_{+} - \boldsymbol{E}_{-}) \stackrel{F \to 0}{\longrightarrow} F \ \boldsymbol{n} \cdot \left(\boldsymbol{E}_{+}(\boldsymbol{r}) - \boldsymbol{E}_{-}(\boldsymbol{r})\right) \\ & \int_{V} d^{2} r' \boldsymbol{\nabla} \cdot \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}') = \frac{1}{\varepsilon_{0}} \int_{V} d^{3} r' \rho(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{\varepsilon_{0}} \int_{F} df' \sigma(\boldsymbol{r}') \stackrel{F \to 0}{\longrightarrow} \frac{1}{\varepsilon_{0}} F \sigma(\boldsymbol{r}) \\ & \stackrel{\frac{1}{\varepsilon_{0}} \rho(\boldsymbol{r}')}{\longrightarrow} \boldsymbol{n} \cdot (\boldsymbol{E}_{+}(\boldsymbol{r}) - \boldsymbol{E}_{-}(\boldsymbol{r})) = \frac{1}{\varepsilon_{0}} \sigma(\boldsymbol{r}) \\ & E_{\perp_{\pm}} = \boldsymbol{n} \cdot \boldsymbol{E}_{\pm} \qquad E_{\perp_{+}}(\boldsymbol{r}) - E_{\perp_{-}}(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{\varepsilon_{0}} \sigma(\boldsymbol{r}) \end{split}$$

# Tangentialkomponente $E \parallel$

Satz von Stokes:



$$0 = \oint_{\gamma} d\mathbf{r}' \cdot \mathbf{E} \xrightarrow{\Delta z \to 0} \int_{-\frac{L}{2}}^{-\frac{L}{2}} ds \mathbf{t} \cdot (\mathbf{E}_{+} - \mathbf{E}_{-}) \xrightarrow{L \to 0} L \mathbf{t} \cdot (\mathbf{E}_{+}(\mathbf{r}) - \mathbf{E}_{-}(\mathbf{r})) = 0$$
$$\to \mathbf{t} \cdot (\mathbf{E}_{+}(\mathbf{r}) - \mathbf{E}_{-}(\mathbf{r})) = 0$$

 $\rightarrow$  Die Tangentialkomponente ist stetig

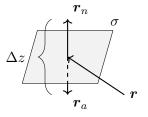
$$E_{\parallel_+} = E_{\parallel_-}$$

Insgesamt ergibt sich damit:

$${m E}_+({m r}) - {m E}_-({m r}) = rac{\sigma}{arepsilon_0} {m n}$$

Das elektrische Potential  $\Phi$  ist damit stetig.

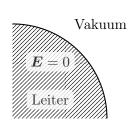
$$\underbrace{\Phi(\boldsymbol{r}_b) - \Phi(\boldsymbol{r}_a)}_{\Phi_+(\boldsymbol{r}) - \Phi_-(\boldsymbol{r})} = \int_{\boldsymbol{r}_a}^{\boldsymbol{r}_b} d\boldsymbol{r}' \cdot \boldsymbol{E} \quad \stackrel{\Delta z \to 0}{\longrightarrow} 0$$



# 1.5.1 Randbedingungen an el. Leitern

Leiter: Material mit freibeweglichen Ladungsträgern (Metall)

Eigenschaften von  $\boldsymbol{E}$  im Leiter:

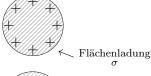


i) 
$$E = 0$$

ii) 
$$0 = \nabla \cdot \boldsymbol{E} = \frac{1}{\varepsilon_0} \rho, \qquad \rho(\boldsymbol{r}) = 0$$

iii) Nettoladung befinden sich an Oberfläche

iv) Potential 
$$\Phi(\mathbf{r}_b) - \Phi(\mathbf{r}_a) = 0 \rightarrow \Phi(\mathbf{r}) = \text{const.}$$





# Randbedingungen

$$egin{aligned} m{E}_{+} - m{E}_{-} &= rac{\sigma^{-}}{arepsilon_{0}} m{n} \ m{E}_{-} &= 0 \ \ 
ightarrow m{E}_{+}(m{r}) &= rac{\sigma(m{r})}{arepsilon_{0}} m{n}(m{r}) \end{aligned}$$

[Folie: Ladung an Oberfläche eines Leiters]

# 1.6 Randwertprobleme (RWP) der Elektrostatik und Lösungsmethoden

# 1.6.1 Formulierung des Randwertproblems

Das elektrische Potential:  $\Phi(r)$ :  $E(r) = -\nabla \Phi(r)$ 

$$\Delta \Phi(\mathbf{r}) = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho(\mathbf{r})$$
 Poisson-Gleichung

Für eine gegebene lokale Ladungsverteilung  $\rho$  gilt:

$$\Phi(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int d^3r' \frac{\rho(\mathbf{r}')}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|}$$

$$\to \Phi(\mathbf{r}) \stackrel{|\mathbf{r}| \to 0}{\longrightarrow} 0$$

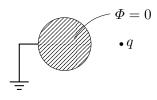
Typische Problemstellung:

Ladungsverteilung  $\rho$  + Werte des Potentials auf Randfläche

Be is piel:

Randwertproblem: Gegeben:  $\rho(\boldsymbol{r}')$ im Raumbereich V

 $\Phi(r)$  oder E(r) auf Randfläche  $\partial V$  Gesucht:  $\Phi(r)$ , E(r) überall in V

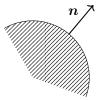


Zwei Fälle:

- i)  $\varPhi({\pmb r})$ ist auf der Randfläche gegeben
  - $\rightarrow$  Dirichlet-Randbedingung
- ii)  $\boldsymbol{E}(\boldsymbol{r})$  ist auf der Randfläche gegeben
  - $\rightarrow$  Neumannsche Randbedingung

Gegeben sei:  $n \cdot E$  dies ist gleich der Normalenableitung:

$$oldsymbol{n}\cdotoldsymbol{E}=-oldsymbol{n}oldsymbol{
abla}\Phi=-rac{\partial\Phi}{\partial n}$$



Wir beschränken uns vorwiegend auf den ersten Fall. Zur Lösung dieser Probleme gibt es einige Methoden. Zum Einstieg und zur Wiederholung betrachten wir zunächst die Methode der Spiegelladung.

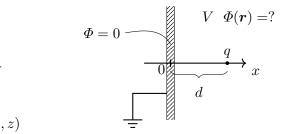
# 1.6.2 Methode der Bildladung (Spiegelladung)

Punktladung vor leitender, geerdeter Metallplatte

$$oldsymbol{\Delta} \Phi(oldsymbol{r}) = -rac{1}{arepsilon_0} 
ho(oldsymbol{r}) = -rac{q}{arepsilon_0} \delta(oldsymbol{r} - oldsymbol{r}_0)$$
 
$$= V \qquad oldsymbol{r}_0 = (d,0,0) \qquad V = \{oldsymbol{r} \in \mathbb{R}^3, x > 0\}$$

Randbedingungen:

$$\Phi(\mathbf{r}) = 0$$
 für  $\mathbf{r} \in \partial V$ , d.h.  $\mathbf{r} = (0, y, z)$ 



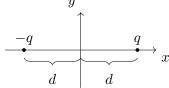
**Idee:** Ersetze ursprüngliche Problem durch "Fiktives" Problem mit zusätzlichen Ladungen außerhalb von V, welche die Randbedingungen simulieren.

Potential der Punkladungen in  $r_0$ :

$$\Phi_q(m{r}) = rac{1}{4\piarepsilon_0} rac{q}{|m{r} - m{r}_0|}$$

addiere Ladung -q in  $\boldsymbol{r}_0'=(-d,0,0)=-\boldsymbol{r}_0$ 

$$\varPhi(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \left( \frac{q}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_0|} - \frac{q}{|\boldsymbol{r} + \boldsymbol{r}_0|} \right)$$



Schauen wir nun nach ob dies die Poisson-GLeichung erfüllt:

$$\Delta \Phi = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0} \left( \underbrace{\Delta \frac{1}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_0|}}_{=-4\pi\delta(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_0)} - \underbrace{-\Delta \frac{1}{|\boldsymbol{r} + \boldsymbol{r}_0|}}_{=-4\pi\delta(\boldsymbol{r} + \boldsymbol{r}_0)} \right)$$

$$= -\frac{q}{\varepsilon_0} \delta(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_0) + \frac{q}{\varepsilon_0} \underbrace{\delta(\boldsymbol{r} + \boldsymbol{r}_0)}_{=0 \text{ für } \boldsymbol{r} \neq -\boldsymbol{r}_0} \checkmark \forall \boldsymbol{r} \in V$$

#### Diskussion der Lösung

#### i) Struktur

$$\Phi(\mathbf{r}) = \underbrace{\frac{q}{4\pi\varepsilon_0} \frac{1}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}_0|}}_{=: \Phi_{\rm s}(\mathbf{r})} + \underbrace{\frac{(-q)}{4\pi\varepsilon_0} \frac{1}{|\mathbf{r} + \mathbf{r}_0|}}_{=: \Phi_{\rm hom}(\mathbf{r})}$$

 $r \in V$ 

$$\Delta \Phi_{
m s}(m{r}) = -rac{1}{arepsilon_0} 
ho(m{r})$$
 Poisson-Gleichung 
$$\Delta \Phi_{
m hom}(m{r}) = 0$$
 Laplace-Gleichung

Mathematisch: Lösung inhomogener DGL

$$\Phi(\mathbf{r}) = \Phi_{\mathrm{s}}(\mathbf{r}) + \Phi_{\mathrm{hom}}(\mathbf{r})$$

 $\Phi_{\mathrm{hom}}$  wird so gewählt, dass die Randbedingungen erfüllt werden:

$$r \in \partial V : \quad \Phi_{\text{o}}(r) = \Phi_{\text{s}}(r) + \Phi_{\text{hom}}(r)$$

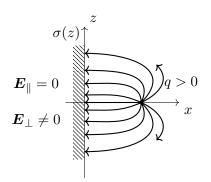
# ii) Elektrisches Feld

$$\boldsymbol{E} = -\boldsymbol{\nabla}\Phi = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0} \left( \frac{(x-d,y,z)}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}_0|^3} - \frac{(x+d,y,z)}{|\boldsymbol{r} + \boldsymbol{r}_0|^3} \right)$$

An der Oberfläche 
$$x \to 0, x \ge 0$$
  
 $|\mathbf{r} \pm \mathbf{r}_0|^3 \to (d^2 + y^2 + z^2)$ 

$$\left. \boldsymbol{E}(\boldsymbol{r}) \right|_{\boldsymbol{r} \in \partial V} = -\frac{qd}{2\pi\varepsilon_0} \frac{1}{(d^2 + y^2 + z^2)^{3/2}} \boldsymbol{e}_x$$

Durch das externe elektrische Feld verschieben sich die Ladungsträger im Metall und es entsteht eine Influenzladung an der Oberfläche.



#### iii) Influenzladung auf Metalloberfläche

$$oldsymbol{E}_{+} - oldsymbol{E}_{-} = rac{\sigma}{arepsilon_{0}} oldsymbol{n} \qquad oldsymbol{n} = oldsymbol{e}_{x}$$

 $r \in \partial V$ :

$$\sigma(\mathbf{r}) = \varepsilon_0 \mathbf{E}_+(\mathbf{r}) = -\frac{qd}{2\pi (d^2 + y^2 + z^2)^{3/2}}$$

gesamte influenzierte Ladung

$$q_i = \int_{\partial V} df \ \sigma(\boldsymbol{r}) = \dots = -q$$

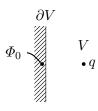
# iv) Kraft zwischen Punktladungen und Metallplatte

$$F = q\tilde{E}(r_0) = \frac{-q^2}{4\pi\varepsilon_0(2d)^2}e_x$$

# Eindeutigkeit der Lösung des Randwertproblems

Dirichlet-Randwertproblem:

$$\Delta \Phi(\mathbf{r}) = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho(\mathbf{r})$$
  $\mathbf{r} \in V$  
$$\Phi(\mathbf{r}) = \Phi_0(\mathbf{r})$$
  $\mathbf{r} \in \partial V$ 



Annahme:  $\Phi_1$ ,  $\Phi_2$  lösen RWP

d.h. 
$$\Delta \Phi_1(\mathbf{r}) = \frac{1}{\varepsilon_0} \rho(\mathbf{r}) = \Delta \Phi_2(\mathbf{r})$$
  $\mathbf{r} \in V$  
$$\Phi_1(\mathbf{r}) = \Phi_0(\mathbf{r}) = \Phi_2(\mathbf{r})$$
  $\mathbf{r} \in \partial V$ 

Setze:

$$\psi(\mathbf{r}) := \Phi_1(\mathbf{r}) - \Phi_2(\mathbf{r})$$
 
$$\Delta \Phi(\mathbf{r}) = 0 \quad \mathbf{r} \in V$$
 
$$\mathbf{r} \in \partial V \quad \psi(\mathbf{r}) = \Phi_1(\mathbf{r}) - \Phi_2(\mathbf{r}) = 0$$

#### Greensche Identität:

g, h Funktionen an V:

$$\int_{V} d^{3}r \left[ (\boldsymbol{\nabla}(\boldsymbol{r})) \cdot (\boldsymbol{\nabla}h(\boldsymbol{r})) + g(\boldsymbol{r})\Delta h(\boldsymbol{r}) \right]$$

$$= \int_{\partial V} d\boldsymbol{f} \cdot (g(\boldsymbol{r})\boldsymbol{\nabla}h(\boldsymbol{r})$$

$$= \int_{\partial V} d\boldsymbol{f}g(\boldsymbol{r}) \underbrace{\boldsymbol{n} \cdot \boldsymbol{\nabla}h(\boldsymbol{r})}_{=\frac{\partial h}{\partial n}(\boldsymbol{r})}$$

$$h = g = \psi$$

$$\Rightarrow \int_{V} d^{3}r \ ((\nabla \psi)^{2} + \psi(\mathbf{r}) \underbrace{\Delta \psi(\mathbf{r})}_{=0}) = \int_{\partial V} d\mathbf{f} \ \underbrace{\psi(\mathbf{r})}_{=0} \frac{\partial \psi(\mathbf{r})}{\partial n}$$

$$\Rightarrow \int_{V} d^{3}r \ (\nabla \psi(\mathbf{r}))^{2} = 0 \Rightarrow \nabla \psi(\mathbf{r}) = 0 \qquad \mathbf{r} \in V$$

$$\psi(\mathbf{r}) = \text{const.} \qquad \psi(\mathbf{r}) = 0 \text{ in } V \Rightarrow \Phi_{1}(\mathbf{r}) = \Phi_{2}(\mathbf{r})$$

# 1.6.3 Formale Lösungen des elektrostatischen Randwertproblems mit Greenschen Funktionen

GF: generelle Methode um inhomogene DGL zu lösen

$$\Delta \Phi(\boldsymbol{r}) = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho(\boldsymbol{r})$$

Greensche Funktionen der Poisson-Gleichung:  $\mathcal{G}(r,r')$  mit

#### Greensche Funktionen der Poisson-Gleichung

$$\Delta_{m{r}}\mathcal{G}(m{r},m{r}') = -rac{1}{arepsilon_0}\delta(m{r}-m{r}')$$

Diese Gleichung geht vor einer Punktladung mit q=1 aus, ist hier aber zunächst einmal eine Definition.

 $\mathcal{G}$  bekannt

$$ightarrow \Delta_{m{r}} \mathcal{G}(m{r}, m{r}') = -rac{1}{arepsilon_0} \delta(m{r} - m{r}')$$
 $ightarrow \Delta_{m{r}} \mathcal{G}(m{r}, m{r}') \underset{|m{r}| 
ightarrow \infty}{\longrightarrow} 0$ 

Dirichlet-Randwertproblem

$$\Delta \Phi(\mathbf{r}) = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho(\mathbf{r}) \quad \mathbf{r} \in V$$
$$\Phi(\mathbf{r}) = \Phi_0(\mathbf{r}) \quad \mathbf{r} \in \partial V$$

GF:

$$\Delta_{\boldsymbol{r}} \mathcal{G}(\boldsymbol{r}, \boldsymbol{r}') = \frac{1}{\varepsilon_0} \delta(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}') \quad \boldsymbol{r}, \boldsymbol{r}' \in V$$
$$\mathcal{G}(\boldsymbol{r}, \boldsymbol{r}') = 0 \text{ für } \underset{\boldsymbol{r}' \in V}{\boldsymbol{r} \in \partial V}$$

Hiermit haben wir das Grenzwertproblem auf eine Integration zurückgeführt. Dies werden wir nun Beweisen:

Die 2. Greensche Identität lautet:

$$\int_{V} d^{3}r' \left(g(\mathbf{r}')\Delta_{\mathbf{r}'}h(\mathbf{r}') - h(\mathbf{r}')\Delta_{\mathbf{r}'}g(\mathbf{r}')\right)$$

$$= \int_{\partial V} d\mathbf{f}' \cdot \left(g(\mathbf{r}')\nabla_{\mathbf{r}'}h(\mathbf{r}') - h(\mathbf{r}')\nabla_{\mathbf{r}'}g(\mathbf{r}')\right)$$

$$g(\mathbf{r}') := \Phi(\mathbf{r}') \qquad h(\mathbf{r}') := \mathcal{G}(\mathbf{r}', \mathbf{r})$$

$$\Rightarrow \int_{V} d^{3}r' \left[\Phi(\mathbf{r}')\underbrace{\Delta_{\mathbf{r}'}\mathcal{G}(\mathbf{r}', \mathbf{r}) - \mathcal{G}(\mathbf{r}', \mathbf{r})}_{=-\frac{1}{\varepsilon_{0}}\rho(\mathbf{r}')}\underbrace{\Delta_{\mathbf{r}'}\Phi(\mathbf{r}')}_{=-\frac{1}{\varepsilon_{0}}\rho(\mathbf{r}')}\right]$$

$$= \int_{\partial V} d\mathbf{f}' \left[\underbrace{\Phi(\mathbf{r}')}_{=\Phi_{0}(\mathbf{r}')} \nabla_{\mathbf{r}'}\mathcal{G}(\mathbf{r}', \mathbf{r}) - \underbrace{\mathcal{G}(\mathbf{r}', \mathbf{r})}_{=0} \nabla_{\mathbf{r}'}\Phi(\mathbf{r}')\right]$$

$$\Rightarrow = -\frac{1}{\varepsilon_{0}}\Phi(\mathbf{r}) + \frac{1}{\varepsilon_{0}}\int_{V} d^{3}\mathbf{r}' \ \mathcal{G}(\mathbf{r}, \mathbf{r}')\rho(\mathbf{r})$$

$$= \int_{\partial V} d\mathbf{f}' \ \Phi_{0}(\mathbf{r}')\nabla_{\mathbf{r}'}\mathcal{G}(\mathbf{r}, \mathbf{r}')$$

$$= \int_{\partial V} d\mathbf{f}' \ \Phi_{0}(\mathbf{r}')\frac{\partial \mathcal{G}}{\partial n'}(\mathbf{r}, \mathbf{r}')$$

$$\Rightarrow \Phi(\mathbf{r}) = \int_{V} d^{3}\mathbf{r}' \ \mathcal{G}(\mathbf{r}, \mathbf{r}')\rho(\mathbf{r}') - \varepsilon_{0}\int_{\partial V} d\mathbf{f}' \ \Phi_{0}(\mathbf{r}')\frac{\partial \mathcal{G}}{\partial n'}(\mathbf{r}, \mathbf{r}')$$
Es gilt (HA):
$$\mathcal{G}(\mathbf{r}, \mathbf{r}') = \mathcal{G}(\mathbf{r}', \mathbf{r}) \quad \text{Reziprozität}$$

$$\to \nabla_{\mathbf{r}'}\mathcal{G}(\mathbf{r}, \mathbf{r}') = \nabla_{\mathbf{r}'}\mathcal{G}(\mathbf{r}', \mathbf{r}')$$

$$\Delta_{\mathbf{r}}\mathcal{G}(\mathbf{r}, \mathbf{r}') = \Delta_{\mathbf{r}'}\mathcal{G}(\mathbf{r}, \mathbf{r}')$$

$$\Phi(\mathbf{r}) = \int_{V} d^{3}r' \mathcal{G}(\mathbf{r}, \mathbf{r}') \rho(\mathbf{r}') - \varepsilon_{0} \int_{\partial V} df' \Phi_{0}(\mathbf{r}') \frac{\partial \mathcal{G}}{\partial n'}(\mathbf{r}, \mathbf{r}')$$

Bemerkungen:

- i) Spezialfälle:

$$\Rightarrow \Phi(\mathbf{r}) = -\varepsilon \Phi_0 \underbrace{\int_{\partial V} \mathrm{d}f' \frac{\partial \mathcal{G}}{\partial n'}(\mathbf{r}, \mathbf{r}')}_{\int \mathrm{d}f' \mathbf{n} \cdot \nabla_{\mathbf{r}'} \mathcal{G}}$$

$$= -\varepsilon \Phi_0 \int \mathrm{d}\mathbf{f}' \cdot \nabla_{\mathbf{r}'} \mathcal{G}$$

$$\stackrel{\mathrm{S.v.G.}}{=} \int_{V} \mathrm{d}^3 \mathbf{r}' \underbrace{\nabla_{\mathbf{r}'} \cdot (\nabla_{\mathbf{r}'} \mathcal{G})}_{\Delta_{\mathbf{r}'} \cdot \mathcal{G} = -\frac{1}{\varepsilon_0} \delta(\mathbf{r} - \mathbf{r}')}$$

$$= -\frac{1}{\varepsilon_0}$$

$$\Rightarrow \Phi(\mathbf{r}) = \Phi_0$$

2)  $V=\mathbb{R}^3,$ lokalisierte Ladungsverteilung  $\rho$ 

$$\Phi(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int d^3 \mathbf{r}' \frac{\rho(\mathbf{r})}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|}$$

$$\mathcal{G}(\mathbf{r}, \mathbf{r}') = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{1}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|} \qquad \int_{\partial V} \cdots \to 0$$

eine spezielle Lösung für  $\mathcal{G}$ 

ii)  $\mathcal{G}$  ist auch die Lösung einer inhomogenen partiellen DGL

$$\mathcal{G}(m{r},m{r}') = \underbrace{\mathcal{G}_s(m{r},m{r}')}_{\substack{ ext{spezielle} \ ext{L\"osung} \ ext{ugeh\"origen} \ ext{homogenen}}}_{\substack{ ext{DGL}} + \ ext{DGL}} + \underbrace{F(m{r},m{r}')}_{\substack{ ext{L\"osung} \ ext{nomogenen} \ ext{homogenen}}}$$

$$\begin{split} \Delta_{\boldsymbol{r}'}\mathcal{G}_s(\boldsymbol{r},\boldsymbol{r}') &= -\frac{1}{\varepsilon_0}\delta(\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}')\\ \Delta_{\boldsymbol{r}'}F(\boldsymbol{r},\boldsymbol{r}') &= 0 \end{split}$$
 
$$\mathcal{G}_j(\boldsymbol{r},\boldsymbol{r}') = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0}\frac{1}{|\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}'|} \quad \text{Laplace anwenden !} \\ \mathcal{G}(\boldsymbol{r},\boldsymbol{r}') &= \underbrace{\frac{1}{4\pi\varepsilon_0}\frac{1}{|\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}'|}}_{\text{immer zur Lösung}} \quad + \underbrace{F(\boldsymbol{r},\boldsymbol{r}')}_{\text{so wählen, dass}} \\ \text{Randbedingungen erfüllt} \end{split}$$

 $F(\mathbf{r}, \mathbf{r}')$  so wählen, dass die Randbedingungen erfüllt sind:  $\mathcal{G}(\mathbf{r}, \mathbf{r}') = 0$   $\mathbf{r} \in \partial V$ .

# Greensche Funktion des Dirichlet Randwertproblems einer Ebene

$$\Delta_{\boldsymbol{r}'}\mathcal{G}(\boldsymbol{r},\boldsymbol{r}') = -\frac{1}{\varepsilon_0}\delta(\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}') \qquad \boldsymbol{r},\boldsymbol{r}' \in V$$
 
$$\mathcal{G}(\boldsymbol{r},\boldsymbol{r}') = 0 \qquad \boldsymbol{r} \in \partial V \ (\mathbf{z}=0), \quad \boldsymbol{r} \in V$$
 
$$V = \{\boldsymbol{r} \in \mathbb{R}^3 | z < 0\}$$
 
$$x \qquad \text{Spiegelladung}$$

Analog: Punktladung q = 1 in r' vor leitender Ebene mit Potential 0

$$\Phi(\mathbf{r}) = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0} \left( \frac{1}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|} - \frac{1}{|\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}}'|} \right) \qquad \tilde{\mathbf{r}}' = (x', y', -z')$$

$$\mathcal{G}(\boldsymbol{r},\boldsymbol{r}') = \frac{1}{q}\Phi(\boldsymbol{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0}\left(\frac{1}{|\boldsymbol{r}-\boldsymbol{r}'|} - \frac{1}{|\boldsymbol{r}-\tilde{\boldsymbol{r}}'|}\right)$$

Beweis:

$$\Delta_{r} = \frac{1}{4\pi\varepsilon_{0}} \left( \Delta_{r} \frac{1}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|} - \Delta_{r} \frac{1}{|\boldsymbol{r} - \tilde{\boldsymbol{r}}'|} \right) = -\frac{1}{\varepsilon_{0}} \delta(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}')$$

$$\parallel \qquad \qquad \parallel$$

$$-4\pi\delta(\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}') \qquad -4\pi\delta(\boldsymbol{r} - \tilde{\boldsymbol{r}}') = 0$$

1. Teil:  $\mathbf{r} \in \partial V$ : z = 0, 2. Teil = 0:  $\tilde{\mathbf{r}}' \notin V$ .

$$\frac{1}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|} = \frac{1}{\sqrt{(x - x')^2 + (y - y')^2 + (z')^2}} = \frac{1}{\sqrt{(x - x')^2 + (y - y')^2 + (-z)^2}}$$
$$= \frac{1}{|\mathbf{r} - \tilde{\mathbf{r}}'|}$$

$$G(\mathbf{r}, \mathbf{r}') = 0 \quad \mathbf{r} \in \partial V$$

Bemerkung:

i) 
$$\mathcal{G}(\boldsymbol{r}, \boldsymbol{r}') = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{1}{|\boldsymbol{r} - \boldsymbol{r}'|} + F(\boldsymbol{r}, \boldsymbol{r}')$$
  
 $F(\boldsymbol{r}, \boldsymbol{r}') = -\frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{1}{|\boldsymbol{r} - \tilde{\boldsymbol{r}}'|}$   
 $\Delta_{\boldsymbol{r}} F(\boldsymbol{r}, \boldsymbol{r}') = 0$ 

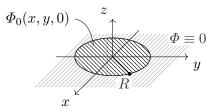
ii) Symmetrie der Greenschen Funktion (Reziprozitätsrelation):

$$G(r, r') = G(r', r)$$

 $\rightarrow$  formale Lösung des Randwertproblems für eine beliebige Ladungsverteilung und Randwerte  $\Phi_0(\mathbf{r})$  in der Ebene:

$$\Phi(\mathbf{r}) = \int_{V} d^{3}r' \mathcal{G}(\mathbf{r}, \mathbf{r}') \rho(\mathbf{r}') - \varepsilon_{0} \int_{\partial V} df' \Phi(\mathbf{r}') \frac{\partial \mathcal{G}}{\partial n'} \qquad \Phi_{0}(x, y, 0) \xrightarrow{z} \Phi \equiv 0$$

$$\rho \equiv 0 \quad \Rightarrow \quad \Phi(\mathbf{r}) = \varepsilon_{0} \int_{\sqrt{x^{2} + y^{2}} \leq R} dy' dx' \Phi_{0}(x', y', 0) \frac{\partial \mathcal{G}}{\partial n'} \qquad x$$



# 1.6.5 Separation der Variablen und Entwicklung nach orthogonalen Funktionen

Eine allgemeine Methode zur Lösung partieller DGL.

Zur Vereinfachung: Laplace.Gl  $\Delta \Phi = 0 + \text{Randbedingung}$ 

Verbindung zur Poisson-Gl:  $\Delta \varPhi({\bm r}) = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho({\bm r})$ 

$$\Phi(\mathbf{r}) = \Phi_s(\mathbf{r}) + \Phi_{
m hom} \qquad \Phi(\mathbf{r}) = rac{1}{4\piarepsilon_0} \int \mathrm{d}^3 r' rac{
ho(\mathbf{r'})}{|\mathbf{r} - \mathbf{r'}|} + \Phi_{
m hom}$$

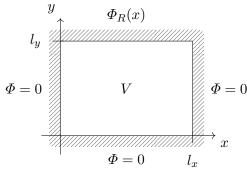
Motivation: 1-Dim Randwertproblem



Randbedingungen:

$$\begin{split} \varPhi(0) &= c_1 = \varPhi_1 \qquad \varPhi(l_x) = \varPhi_1 + c_2 l_x = \varPhi_2 \\ &\to c_2 = \frac{\varPhi_2 - \varPhi_1}{l_x} \quad \to \quad \varPhi(x) = \varPhi_1 + \frac{\varPhi_2 - \varPhi_1}{l_x} x \\ &\Rightarrow \pmb{E} = - \pmb{\nabla} \varPhi = - \frac{\varPhi_2 - \varPhi_1}{l_x} e_x \end{split}$$

# 2-Dim Randwertproblem



Wir suchen:  $\Phi = \Phi(x, y)$  mit  $\rho = 0$ 

$$0 = \Delta \Phi = \frac{\partial^2 \Phi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \Phi}{\partial y^2}$$

Randbedingungen:

i) 
$$\Phi(\mathbf{r}) = 0$$
  $y = 0$ 

ii) 
$$\Phi(\mathbf{r}) = 0$$
  $x = 0$ 

iii) 
$$\Phi(\mathbf{r}) = 0$$
  $x = l_x$ 

iv) 
$$\Phi(\mathbf{r}) = \Phi_R(x)$$
  $y = l_y$ 

Separationsansatz:  $\Phi(x,y) = f(x)g(y)$ 

$$0 = \Delta \Phi = \left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2}\right) f(x)g(y)$$
$$= \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} g(y) + f(x) \frac{\partial^2 g}{\partial y^2}$$
$$= \Delta \Phi = \frac{\mathrm{d}^2 f}{\mathrm{d} x^2} g(y) + f(x) \frac{\mathrm{d}^2 g}{\mathrm{d} y^2}$$

$$0 = \Delta \Phi = \frac{\mathrm{d}^2 f}{\mathrm{d}x^2} g(y) + f(x) \frac{\mathrm{d}^2 g}{\mathrm{d}y^2} \qquad \left| \cdot \frac{1}{f g} \right|$$

umformen:

$$\Rightarrow \underbrace{\frac{1}{f(x)} \frac{\mathrm{d}^2 f}{\mathrm{d}x^2}}_{\text{Fkt. von}x} = -\underbrace{\frac{1}{g(y)} \frac{\mathrm{d}^2 g}{\mathrm{d}y^2}}_{\text{Fkt. von}y} = \text{const.} = -\alpha^2$$

$$\frac{\mathrm{d}^2 f}{\mathrm{d}x^2} = -\alpha^2 f(x) \quad \text{mit } e^{i\alpha x} \qquad \frac{\mathrm{d}^2 g}{\mathrm{d}y^2} = \alpha^2 g(y) \quad \text{mit } e^{\alpha y}$$

$$e^{i\alpha x} \Rightarrow f(x) = a\sin(\alpha x) + b\cos(\alpha x)$$
  $e^{\alpha y} \Rightarrow g(x) = c\sinh(\alpha y) + d\cosh(\alpha y)$ 

$$\Phi(x,y) = f(x) \cdot g(y)$$

# Randbedingungen:

i) 
$$0 = \Phi(x,0) = f(x) \cdot d \Rightarrow d = 0$$

ii) 
$$0 = \Phi(0, y) = b \cdot q(y) \implies b = 0$$

$$\Rightarrow \Phi(x,y) = a\sin(\alpha x)c\sinh(\alpha y) = A\sin(\alpha x)\sinh(\alpha y)$$

$$\parallel$$

$$a \cdot c$$

iii) 
$$0 = \Phi(l_x, y) = A\sin(\alpha l_x)\sinh(\alpha y) \rightarrow \sin(\alpha l_x) = 0 \quad \Rightarrow \quad \alpha = \frac{n\pi}{l_x} \qquad n \in \mathbb{Z}(\text{oder } n \in \mathbb{N})$$

$$\rightarrow \Phi_n(x,y) = A_n \sin\left(\frac{n\pi x}{l_x}\right) \sinh\left(\frac{n\pi y}{l_y}\right)$$

iv)  $\Phi(x, l_y) = \Phi_R(x)$ 

$$\Rightarrow \Phi_R(x) = A_n \sin\left(\frac{n\pi x}{l_x}\right) \sinh\left(\frac{n\pi l_y}{l_x}\right) \qquad \forall x \in [0, l_y]$$

im allgemeinen ist dies nicht möglich, aber da es sich um eine lineare DGL ( $\Delta \Phi = 0$ ) handelt:

 $\rightarrow$  Linearkombinationen von Lösungen sind auch Lösungen

#### Ansatz für allgemeine Lösung:

$$\Phi(x,y) = \sum_{n=1}^{\infty} A_n \sin\left(\frac{n\pi x}{l_x}\right) \sinh\left(\frac{n\pi y}{l_x}\right)$$

Der Ansatz erfüllt  $\Delta \Phi = 0$  und erfüllt die Randbedingungen i), ii), iii). Um iv) zu erfüllen fordern wir:

$$\Phi_R(x) \stackrel{!}{=} \underbrace{\sum_{n=1}^{\infty} A_n \sin\left(\frac{n\pi x}{l_x}\right)}_{\text{Entwicklung}} \underbrace{\sinh\left(\frac{n\pi l_y}{l_x}\right)}_{\text{const.}}$$

Der erste Teil des Ausdrucks entspricht der Entwicklung von  $\Phi_R(x)$  nach Funktionen  $\sin\left(\frac{n\pi x}{l_x}\right)$  also einer Fourier-Reihe.

Bestimmung von  $A_n$ : Multipliziere mit  $\sin\left(\frac{n\pi x}{l_x}\right)$   $m \in \mathbb{N}$  und danach Integration:

$$\int_{0}^{l_{x}} \mathrm{d}x \sin\left(\frac{m\pi x}{l_{x}}\right) \varPhi_{R}(x) = \sum_{n=1}^{\infty} A_{n} \sinh\left(\frac{m\pi l_{y}}{l_{x}}\right) \int_{0}^{l_{x}} \mathrm{d}x \underbrace{\sin\left(\frac{m\pi x}{l_{x}}\right) \sin\left(\frac{n\pi x}{l_{x}}\right)}_{=\frac{l_{x}}{2}\delta_{nm}}$$

$$= A_{m} \frac{l_{x}}{2} \sinh\left(\frac{n\pi l_{y}}{l_{x}}\right)$$

$$A_{m} = \frac{2}{l_{x} \sinh\left(\frac{n\pi l_{y}}{l_{x}}\right)} \int_{0}^{l_{x}} \mathrm{d}x \sin\left(\frac{n\pi x}{l_{x}}\right) \varPhi_{R}(x)$$

in  $\Phi(x,y)$  einsetzen

Wiederholung
$$\Delta \Phi(\mathbf{r}) = 0 + \text{Randbedingungen}$$

$$\Phi = \Phi(x, y) = f(x)g(y)$$

$$\Phi_n(x, y) = A_n \sin\left(\frac{n\pi x}{l_x}\right) \sinh\left(\frac{n\pi y}{l_x}\right)$$

$$n \in \mathbb{N}$$

$$\Phi(x, y) = \sum_n A_n \sin\left(\frac{n\pi x}{l_x}\right) \sinh\left(\frac{n\pi y}{l_x}\right)$$

$$A_n = \frac{2}{l_x \sinh\left(\frac{n\pi l_y}{l_x}\right)} \int_0^{l_x} dx \sin\left(\frac{n\pi x}{l_x}\right) \Phi_R(x)$$

# 1.6.6 Vollständige Orthonormale Funktionensysteme (VONS)

Betrachte Funktionen g(x), h(x) auf  $I = [a, b] \subset \mathbb{R}$ 

$$h, q: I \to \mathbb{R} (\mathbb{C})$$

Skalar  
produkt: 
$$(g,h)=\int_a^b \mathrm{d}x\ g^*(x)h(x)$$
  $(g,h)=0$ :  $g$    
und  $h$  orthogonal,  $(g,g)=1$ :  $g$  normiert Norm:  
  $||g||=\sqrt{(g,g)}$ 

Ein abzählbarer Satz von Funktionen  $\{f_n\} = \{f_1, f_2, \dots\}$ 

Heißt orthonormiert falls:  $(f_m, f_n) = \delta_{nm} \rightarrow \text{Orthonormal}$ system

Vollständigkeit: Ein Satz von Funktionen heißt vollständig (VONS) falls jede quadratintegrable Funktion  $g: I \to \mathbb{R}(\mathbb{C})$  in der Form  $g(x) = \sum_{n=1}^{\infty} a_n f_n(x)$  dargestellt werden kann. Genauer:  $\lim_{n \to \infty} \int_a^b \mathrm{d}x \mid g(x) - \sum_{n=1}^{\infty} a_n f_n(x) \mid = 0$ 

Bestimmung der Koeffizient  $a_n$ :

$$g(x) = \sum_{n} a_n f_n(x) \qquad \left| \int dx \ f_m^*(x) \right|$$

$$\int_a^b dx \ f_m^*(x) g(x) = \sum_{n=1}^\infty \underbrace{\int_a^b dx \ f_m^*(x) f_n(x)}_{=\delta_{nm}} = a_m$$

$$g(x) = \sum_{n} a_n f_n(x) = \sum_{n} (f_n, g) f_n(x)$$

$$= \sum_{n} \int_a^b dx' \ f_n^*(x') g(x') f_n(x)$$

$$= \int_a^b dx' \ g(x') \underbrace{\sum_{n=1}^\infty f_n(x) f_n^*(x')}_{=\delta(x-x')}$$

da  $\int_a^b \mathrm{d}x' g(x') = g(x)$ 

# Vollständigkeitsrelation

$$\sum_{n=1}^{\infty} f_n(x) f_n^*(x') = \delta(x - x')$$

Beispiele:

$$f_n(x) = \sqrt{\frac{l}{2}} \sin\left(\frac{n\pi x}{l}\right) \qquad I = [0, l]$$

 $(f_n, f_m) = \delta_{nm}$   $g: I \to \mathbb{R} \quad g(0))0 = g(l)$ 

$$g(x) = \sum_{n} a_n \sqrt{\frac{l}{2}} \sin\left(\frac{n\pi x}{l}\right)$$

2) Fourierreihe:  $\{f_n\}$ :

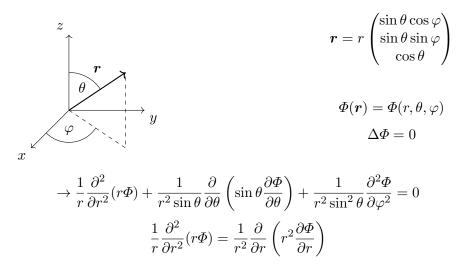
$$n = 0: \quad \frac{1}{\sqrt{l}}$$

$$n \in \mathbb{N}:$$
  $\sqrt{\frac{2}{l}}\sin\left(\frac{n\pi x}{l}\right)$ ;  $\sqrt{\frac{2}{l}}\cos\left(\frac{n\pi x}{l}\right)$   $I = [0, l]$ 

$$g(x) = a_0 \frac{1}{\sqrt{l}} + \sum_{n=1}^{\infty} \left[ a_n \sqrt{\frac{2}{l}} \sin\left(\frac{2\pi x}{l}\right) + b_n \sqrt{\frac{2}{l}} \cos\left(\frac{n\pi x}{l}\right) \right]$$

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Falls  $\int dx |g(x)|^2$  existient

# 1.6.7 Laplace-Gleichung in Kugelkoordinaten



Separationsansatz:

$$\Phi(r, \theta, \varphi) = \frac{U(r)}{r} P(\cos \theta) Q(\varphi)$$

1. Term:

$$\frac{1}{r} \frac{\partial^{2}}{\partial r^{2}} \left( r' \frac{U(r)}{r'} P(\cos \theta) Q(\varphi) \right) = P(\cos \theta) Q(\varphi) \frac{1}{r} \frac{\mathrm{d}^{2} U}{\mathrm{d}r^{2}}$$

$$\Rightarrow 0 = PQ \frac{1}{r} \frac{\mathrm{d}^{2} U}{\mathrm{d}r^{2}} + UQ \frac{1}{r^{3} \sin \theta} \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}\theta} \left( \sin \theta \frac{\mathrm{d}P}{\mathrm{d}\theta} \right) + UP \frac{1}{r^{3} \sin^{2}\theta} \frac{\mathrm{d}^{2} Q}{\mathrm{d}\varphi^{2}} \quad \left| \cdot \frac{r^{3} \sin^{2}\theta}{UPQ} \right|$$

$$\Rightarrow \underbrace{-r^{2} \sin^{2}\theta \frac{1}{U} \frac{\mathrm{d}^{2} U}{\mathrm{d}r^{2}} - \sin \theta \frac{1}{P} \frac{\mathrm{d}^{2}}{\mathrm{d}\theta} \left( \sin \theta \frac{\mathrm{d}P}{\mathrm{d}\theta} \right) = \underbrace{\frac{1}{Q} \frac{\mathrm{d}^{2} Q}{\mathrm{d}\varphi^{2}}}_{\text{unabhängig von } \varphi} = \text{const.} := -m^{2}$$

für Q:

i) 
$$\frac{\mathrm{d}^2 Q}{\mathrm{d} \phi^2} + m^2 Q = 0$$

Lösung:

$$\begin{split} Q(\varphi) &= e^{im\varphi} = \cos(m\varphi) + i\sin(m\varphi) \\ Q(\varphi + 2\pi) &= Q(\varphi) \quad e^{im(\varphi + 2\pi)} = e^{im\varphi} \quad \Rightarrow \quad m = \mathbb{Z} \\ \frac{r^2}{U} \frac{\mathrm{d}^2 U}{\mathrm{d}r^2} + \frac{1}{P\sin\theta} \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}\theta} \left(\sin\theta \frac{\mathrm{d}P}{\mathrm{d}\theta}\right) = \frac{m^2}{\sin^2\theta} \\ \underbrace{\frac{r^2}{U} \frac{\mathrm{d}^2 U}{\mathrm{d}r^2}}_{\text{unabh. von }\theta} &= -\underbrace{\frac{1}{P\sin\theta} \frac{\mathrm{d}P}{\mathrm{d}\theta} \left(\sin\theta \frac{\mathrm{d}P}{\mathrm{d}\theta}\right)}_{\text{unabh. von }V} = \mathrm{const...} := \lambda \end{split}$$

ii) 
$$\frac{\mathrm{d}^2 U}{\mathrm{d}r^2} - \frac{\lambda}{r^2} U(r) = 0$$
  $\to$  Lösung für  $\lambda = l(l+1)$  (Warum das so ist, ist in iii) erklärt) 
$$U(r) = a_l r^{l+1} + b_l r^{-l}$$

 $\rightarrow$  Spezielle Lösung für m=0:

$$\Phi(r,\theta) = \frac{U(r)}{r} P_l(\cos\theta) = (a_l r^l + b_l r^{-l-1}) P_l(\cos\theta)$$

allg. Lösung:  $\Delta \varPhi = 0$  für  $\frac{\partial \varPhi}{\partial \varphi} = 0$ 

$$\Phi(r,\theta) = \sum_{l=0}^{\infty} (a_l r^l + b_l r^{-l-1}) P_l(\cos \theta)$$
durch Randbedingungen festgelegt

iii) 
$$\frac{1}{\sin \theta} \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}\theta} \left( \sin \theta \frac{\mathrm{d}P}{\mathrm{d}\theta} \right) + \left( \lambda - \frac{m^2}{\sin^2 \theta} \right) P(\cos \theta) = 0$$

$$x := \cos \theta \quad P(x) : \text{ DGL für } P(x) \quad \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}\theta} P(x(\theta)) = \frac{\mathrm{d}P}{\mathrm{d}x} \frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}\theta} = -\sin \theta \frac{\mathrm{d}P}{\mathrm{d}x}$$

$$\mathrm{d}x = -\frac{1}{\sin \theta} \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}\theta}$$

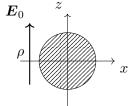
$$\Rightarrow -\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x} \left( -\sin^2 \theta \frac{\mathrm{d}P}{\mathrm{d}x} \right) + \left( \lambda - \frac{m^2}{1 - x^2} \right) P(x) = 0$$

# Zugeordnete Legendresche DGL

$$\Rightarrow \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x} \left( (1 - x^2) \frac{\mathrm{d}P}{\mathrm{d}x} \right) + \left( \lambda - \frac{m^2}{1 - x^2} \right) P(x) = 0$$

Spezialfall: Zylindersymmetrische Probleme:  $\Phi$  unabhängig von  $\varphi$ 

 $\rightarrow$  Legendre-Polynome



$$\frac{\partial \Phi}{\partial \varphi} = 0, \quad Q(\varphi) = e^{im\varphi} \Rightarrow m = 0 \Rightarrow Q(\varphi) = 1$$

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x} \left( (1 - x^2) \frac{\mathrm{d}P}{\mathrm{d}x} \right) + \lambda P(x) = 0$$

# Legendresche DGL

$$(1-x^2)\frac{d^2P}{dx^2} - 2x\frac{dP}{dx} + \lambda P(x) = 0$$

Potenzreihenansatz:  $P(x) = \sum_{k=0}^{\infty} a_k x^k$ 

- $\rightarrow$  Fließbach
- $\rightarrow$  Legendre Polynome
- $\rightarrow\,$ relevante Lösung nur für  $\lambda=l(l+1)$