# CIRCUITOS DIGITAIS

### CONTADORES SÍNCRONOS

Prof. Marcelo Grandi Mandelli

mgmandelli@unb.br

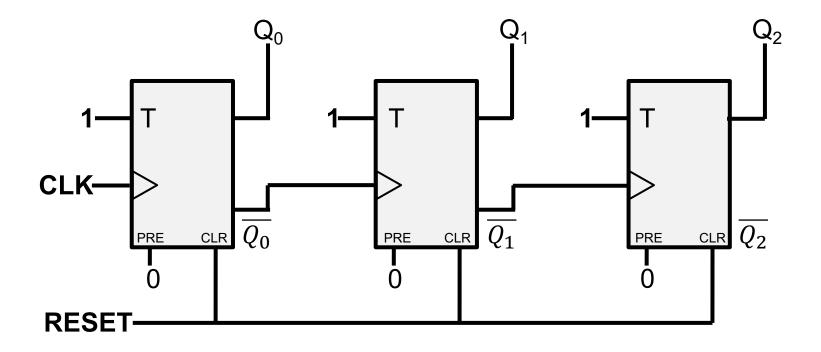
#### Vantagens

- Implementação mais simples <del>→</del> menos portas lógicas
- Menor consumo de potência

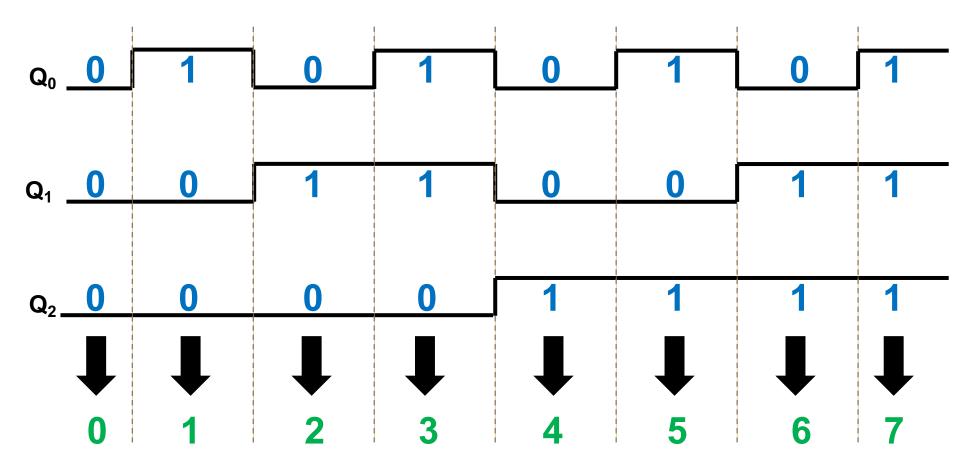
#### Desvantagens

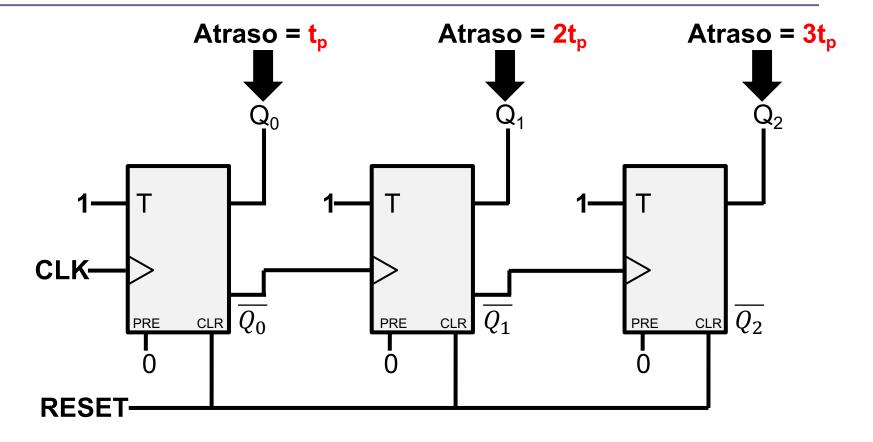
- Maior atraso de propagação
- Pode apresentar comportamento imprevisível

#### **EXEMPLO: CONTADOR ASSÍNCRONO CRESCENTE DE 3 BITS**



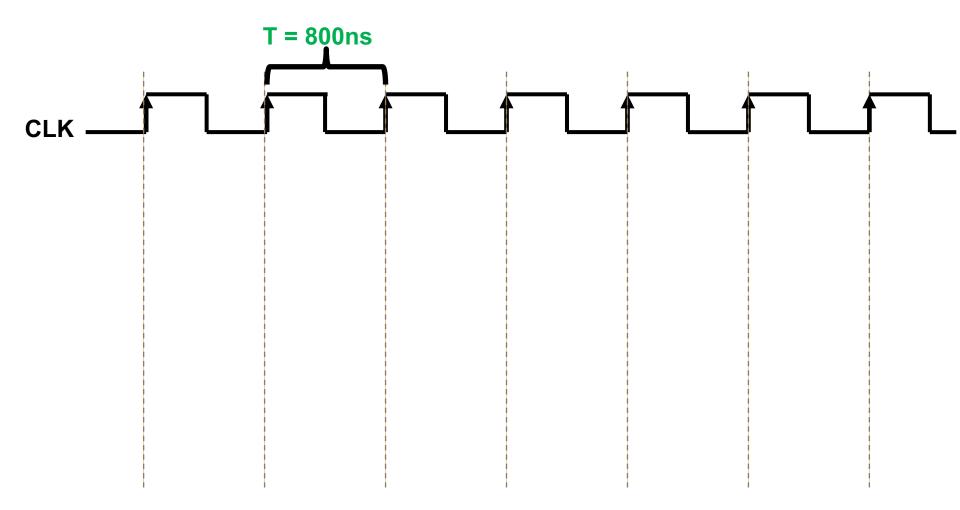
#### SEM ATRASO

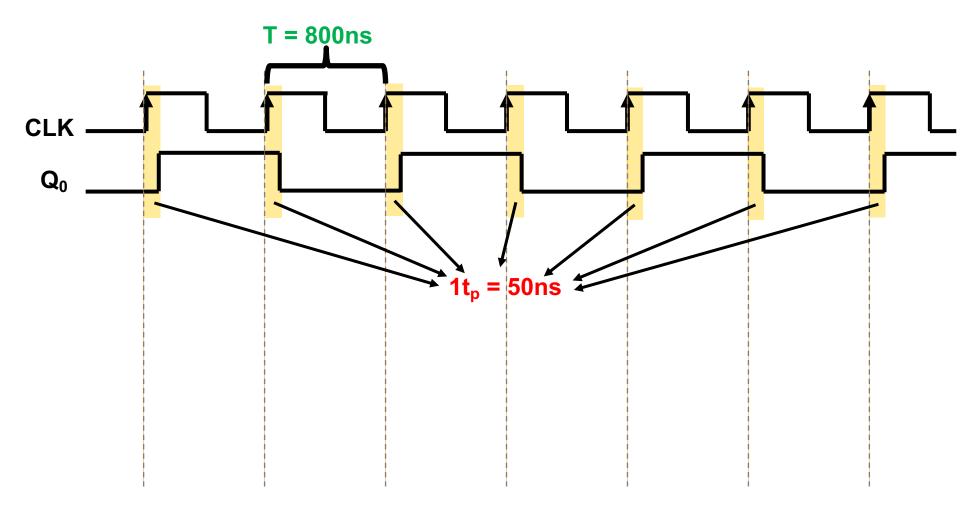


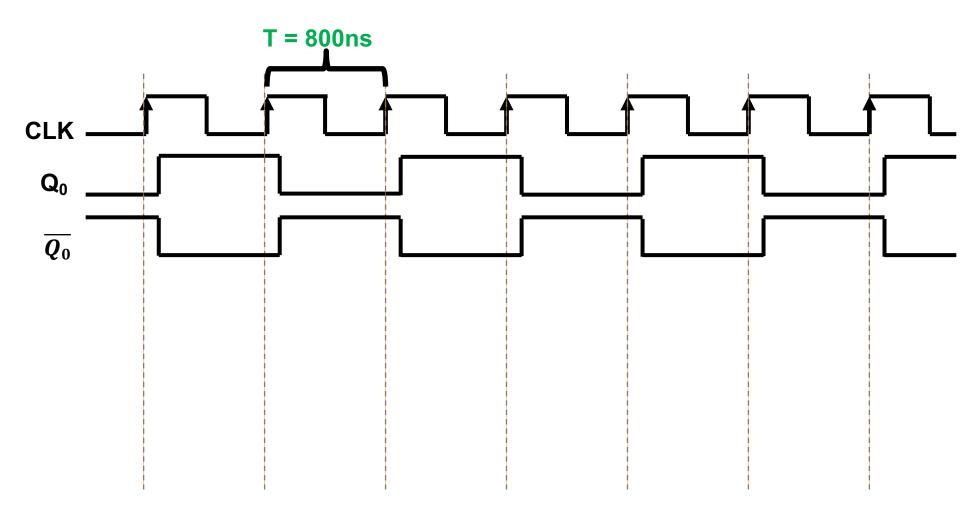


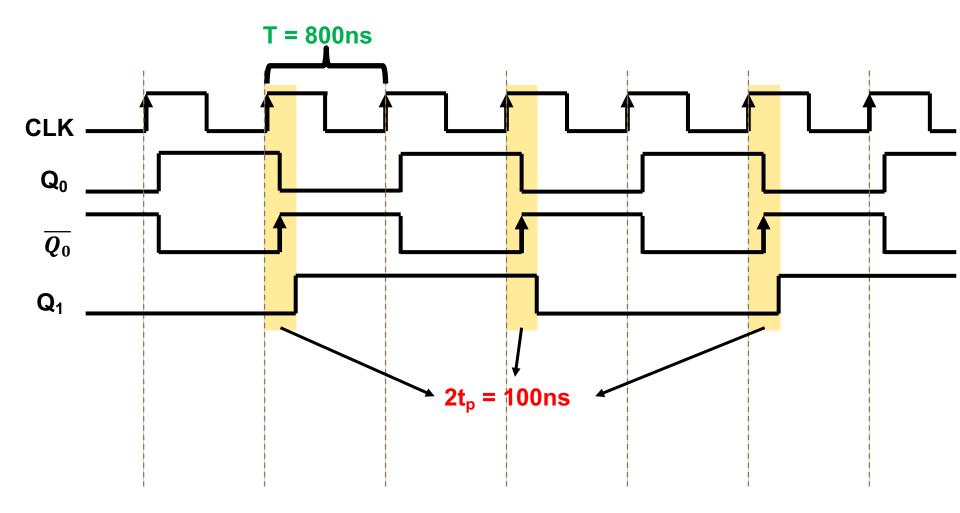
Atraso para um flip-flop do mesmo tipo é sempre igual → t<sub>p</sub>

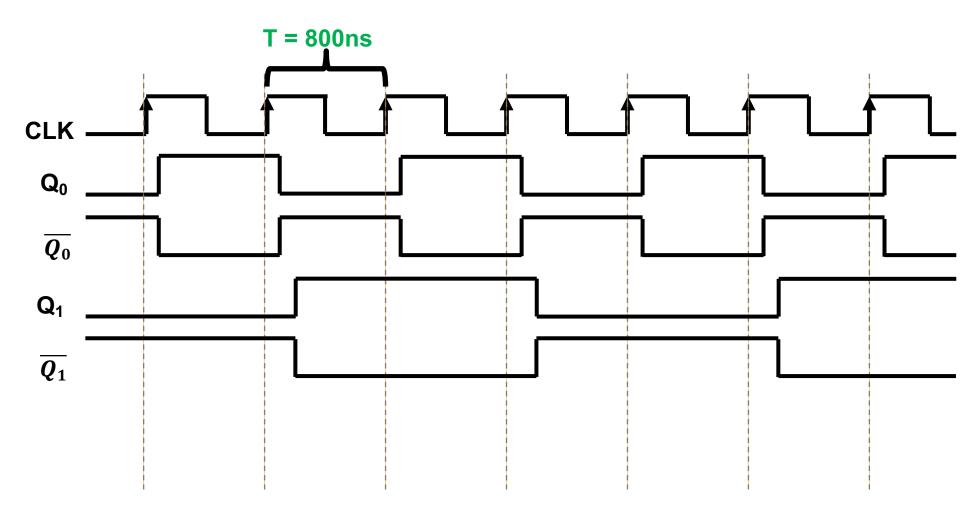
N flip-flops → atraso de N x t<sub>p</sub> para o último flip-flop

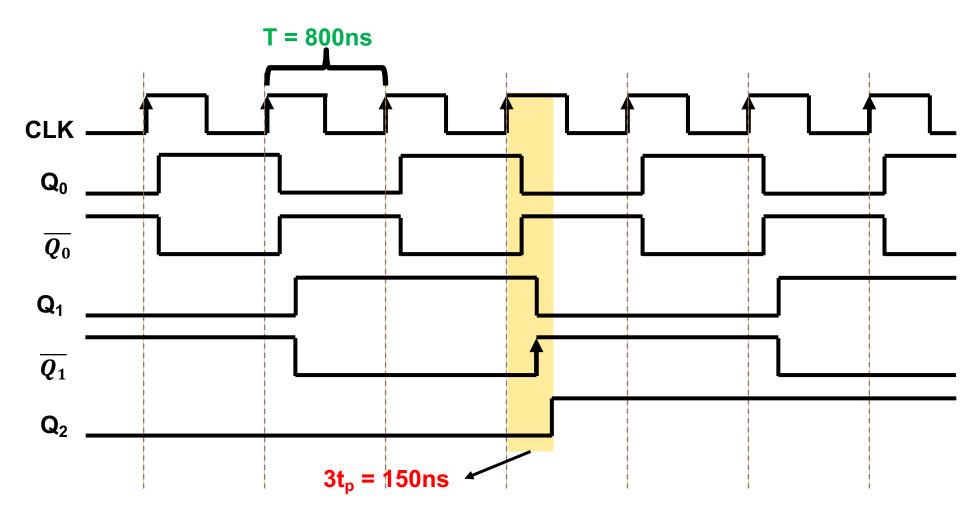


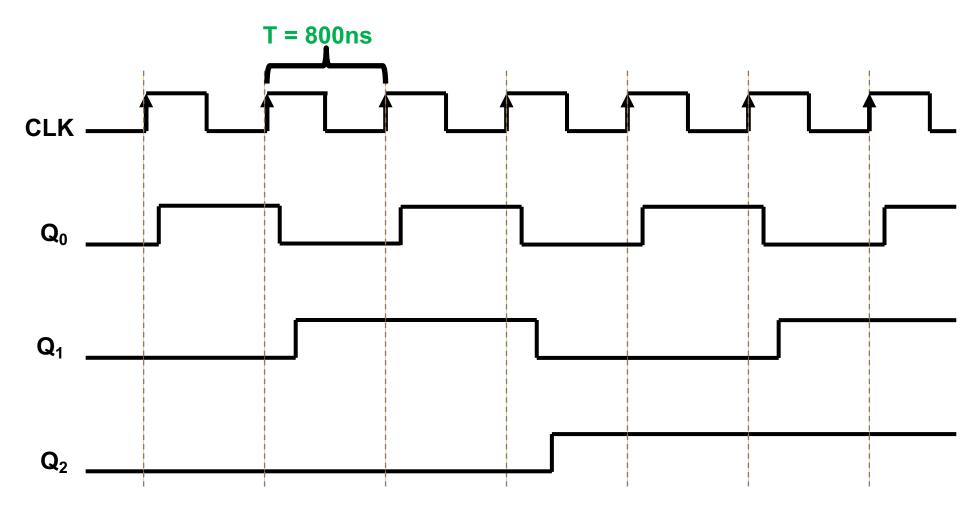


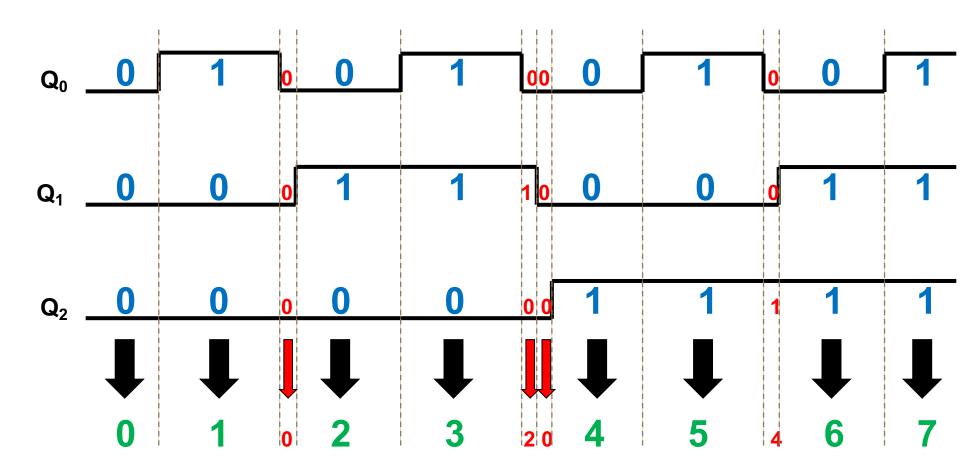


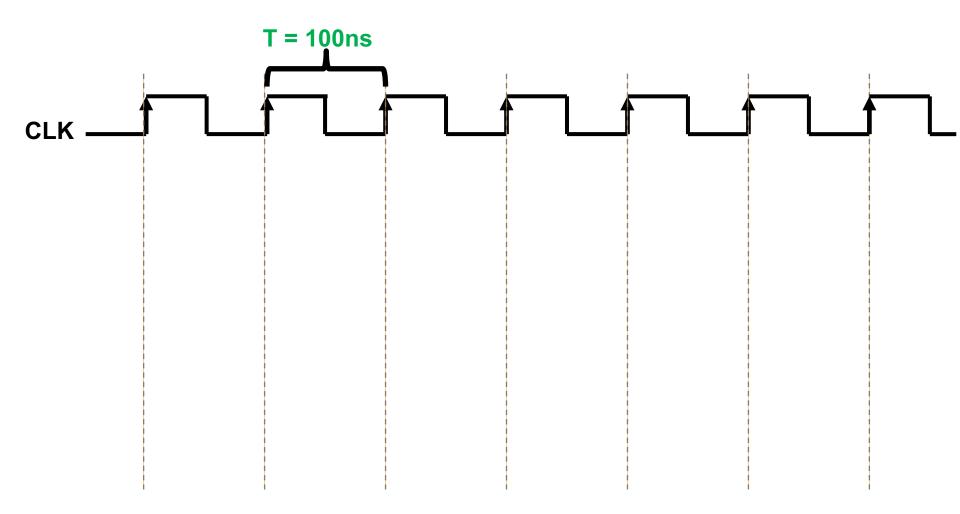


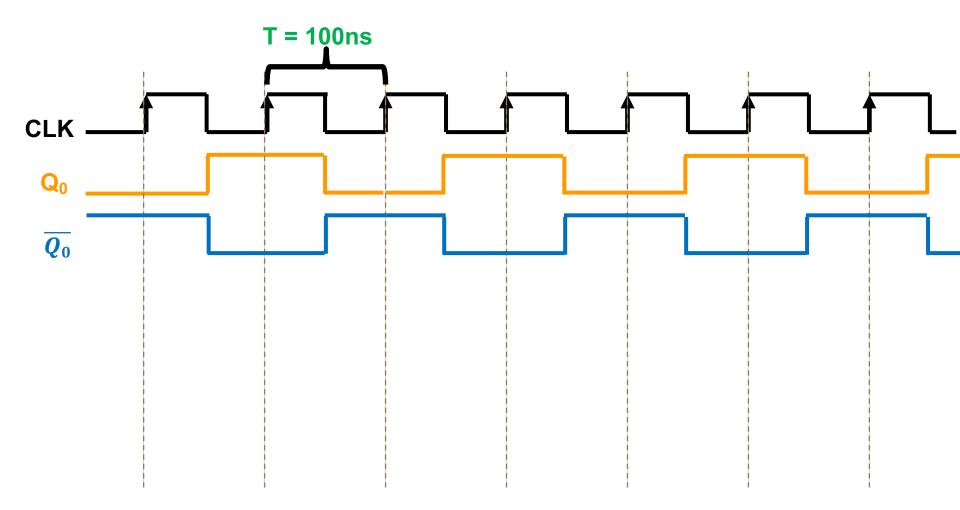


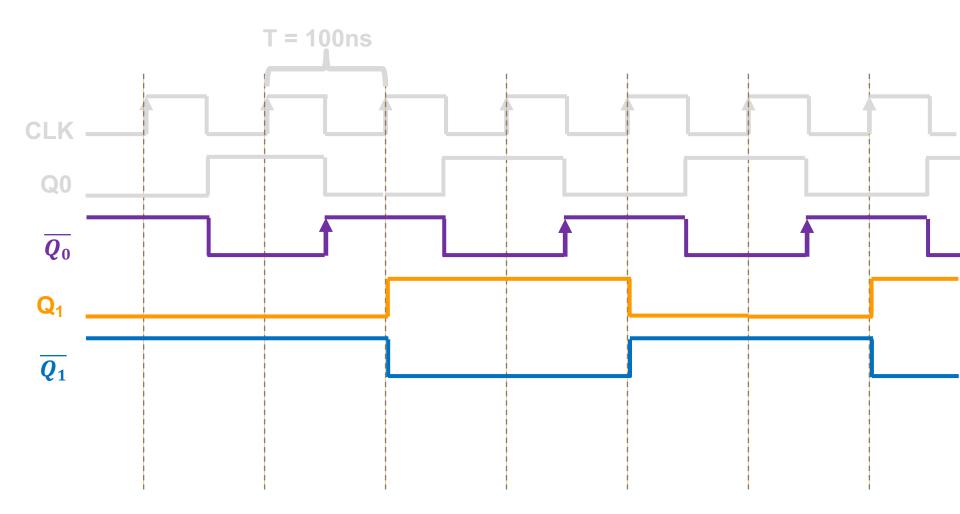


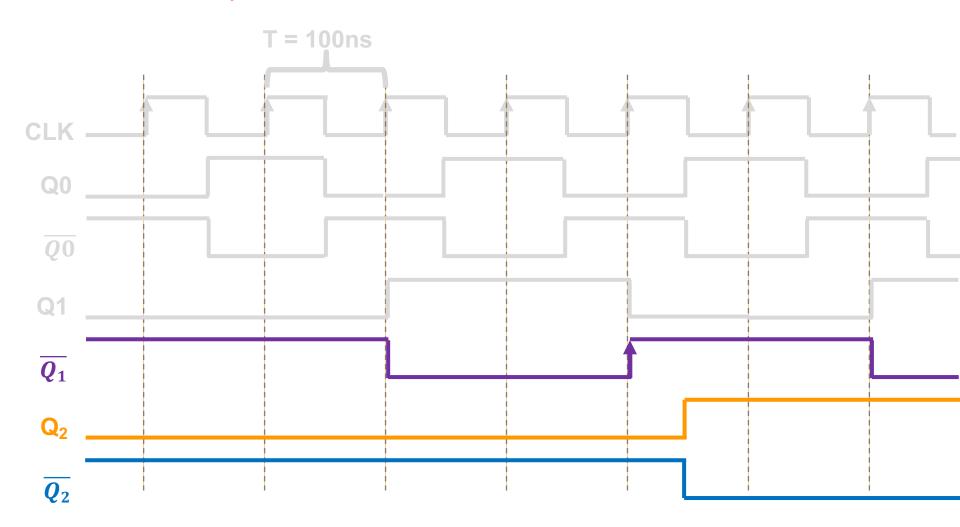


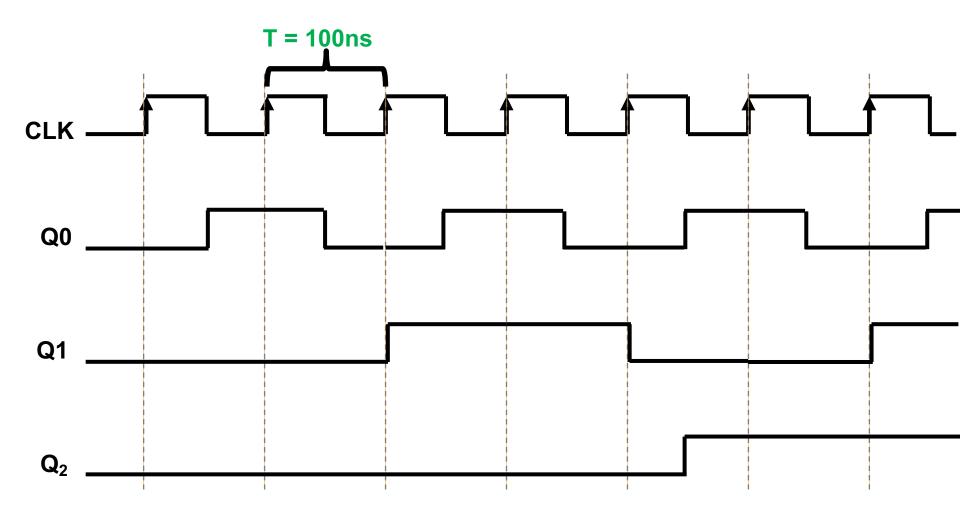


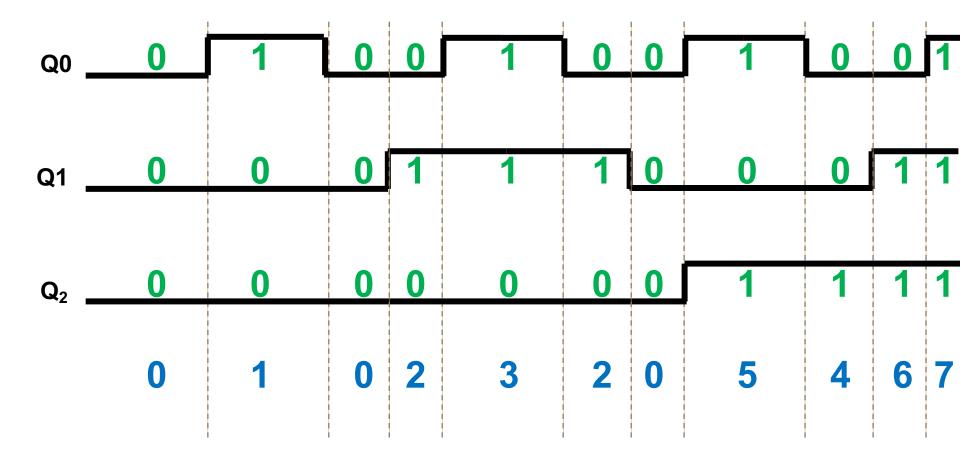












- □ Exemplo:  $t_p = 50$ ns e T = 100ns (F = 10 MHz)
- □ Problema → Frequencia de entrada muito alta

Frequencia máxima :

$$T \ge N \times t_p \xrightarrow{} f_{max} = \frac{1}{N \times t_p}$$

T → período

N → número de FFs

t<sub>p</sub> → tempo de propagação de um FF

f<sub>max</sub> → frequencia máxima

No exemplo: t<sub>p</sub> = 50ns e 3 estágios de FF

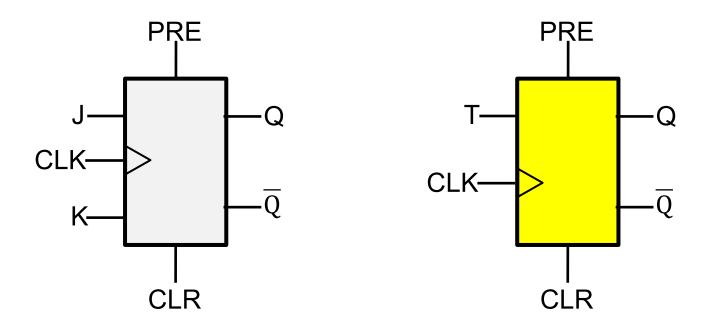
Frequencia máxima :

$$T \ge 3 \times 50 \text{ns} = 150 \text{ns}$$

$$f_{max} = \frac{1}{150ns} = 6,67 \times 10^{-3} \times 10^{9} \approx 6,67MHz$$

- Os Flip-Flops mudam de estado com o mesmo sincronismo
- O mesmo clock é ligado em todos os FFs
- Há um atraso entre as mudanças de estado de cada FF
- O atraso NÃO é propagado de acordo com o número de FF
- Frequencias mais altas

- Usa-se principalmente flip-flop JK ou T
- Também é utilizado o FF tipo D

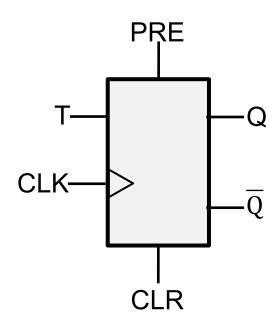


#### FLIP-FLOP T COM PRESET E CLEAR

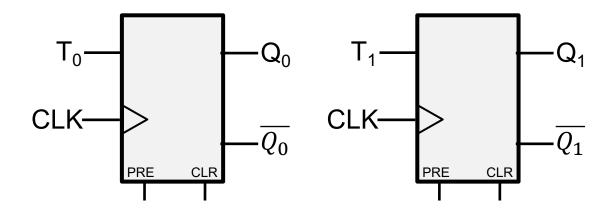
PRE	CLR	Q <sub>t+1</sub>
0	0	FUNCIONAMENTO NORMAL
0	1	0
1	0	1
1	1	NÃO PERMITIDO



CLK	Т	Q <sub>t+1</sub>
≠↑	X	Q <sub>t</sub>
<b>↑</b>	0	Q <sub>t</sub>
<b>1</b>	1	$\overline{\mathbf{Q}_{t}}$

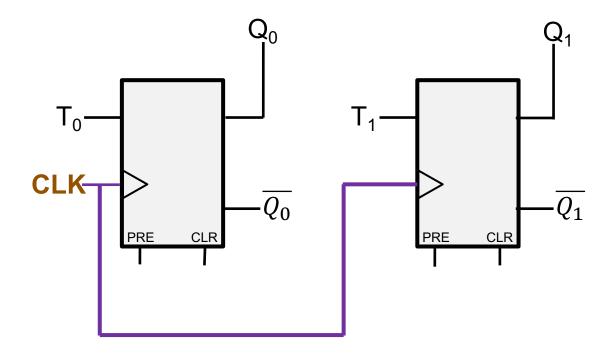


- □ Contador de n bits → n flip-flops
- □ maior número que um de n contador pode contar → 2n 1
- □ Exemplo : Contador de palavras de 2 bits → 2 FFs



Contador de palavras de 2 bits conta até  $2^2 - 1 = 3$ 

- Passo 1 : o clock é conectado em todos flip-flops
- Exemplo : Contador de palavras de 2 bits



Passo 2: as entradas T dos FFs devem ser:

$$T_0 = 1$$

$$T_1 = Q_0$$

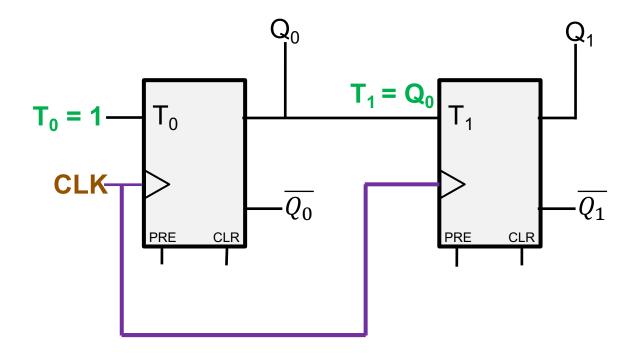
$$T_2 = Q_0 \cdot Q_1$$

$$T_3 = Q_0 \cdot Q_1 \cdot Q_2$$

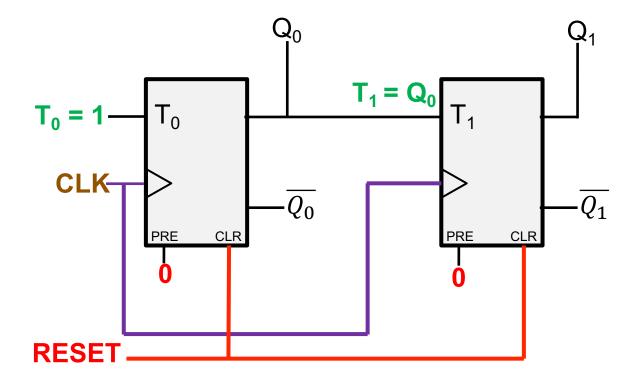
$$\vdots$$

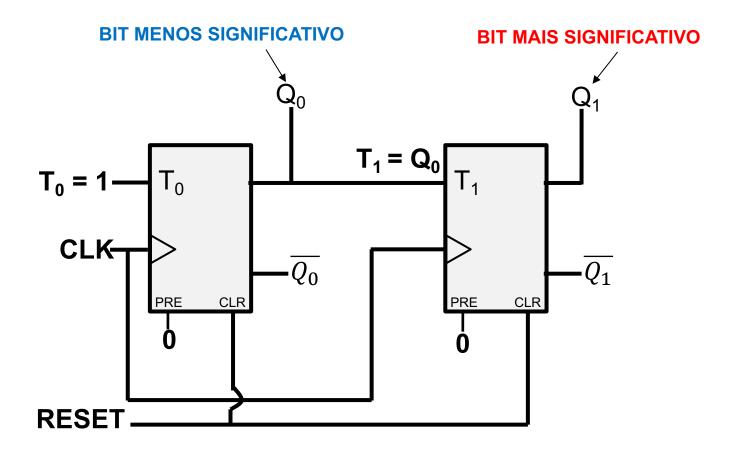
$$T_n = Q_0 \cdot Q_1 \cdot \ldots \cdot Q_{n-1}$$

- Passo 2
- Exemplo : Contador de palavras de 2 bits

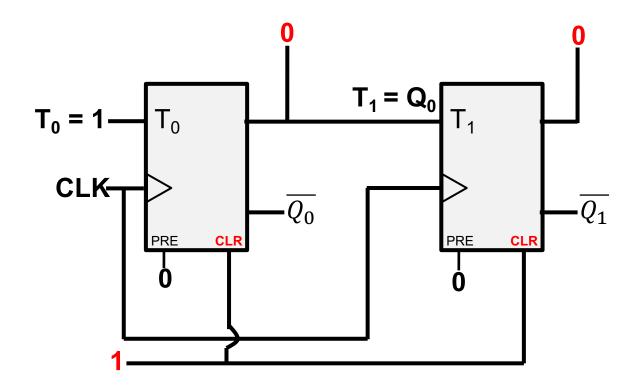


- Passo 3: interligar as entradas CLEAR dos flip-flops para resetar o contador / PRESET fica desabilitado (0)
- Exemplo : Contador de palavras de 2 bits

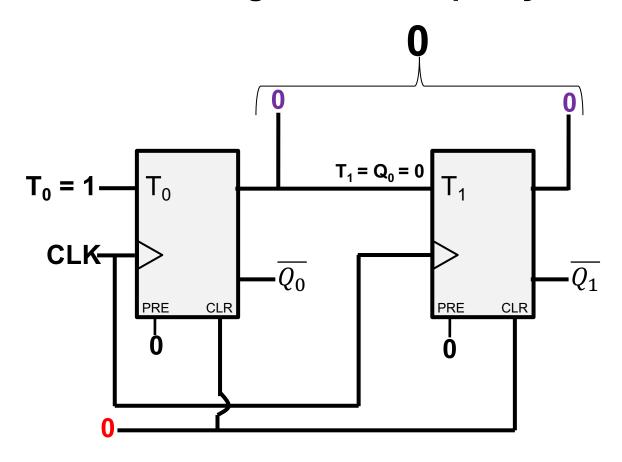


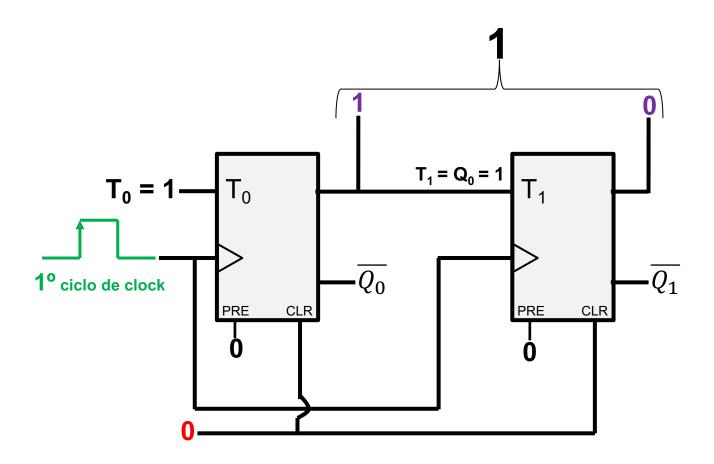


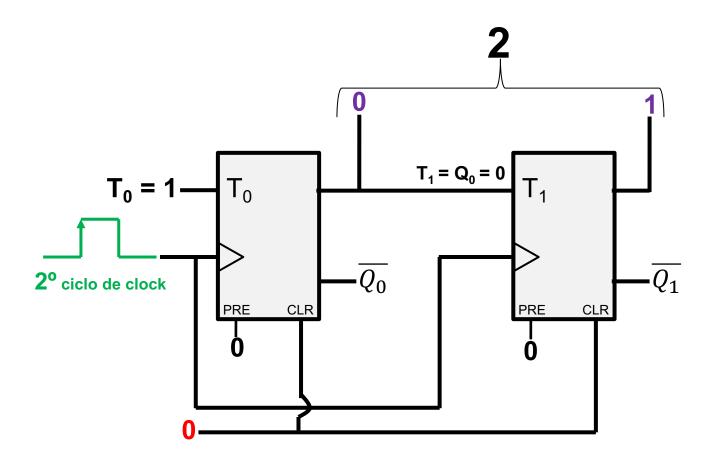
- Exemplo : Contador de palavras de 2 bits
- □ Antes da contagem → RESETAR o contador

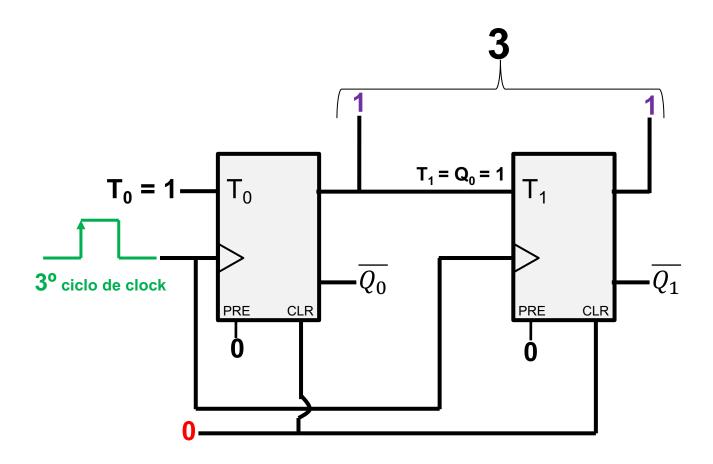


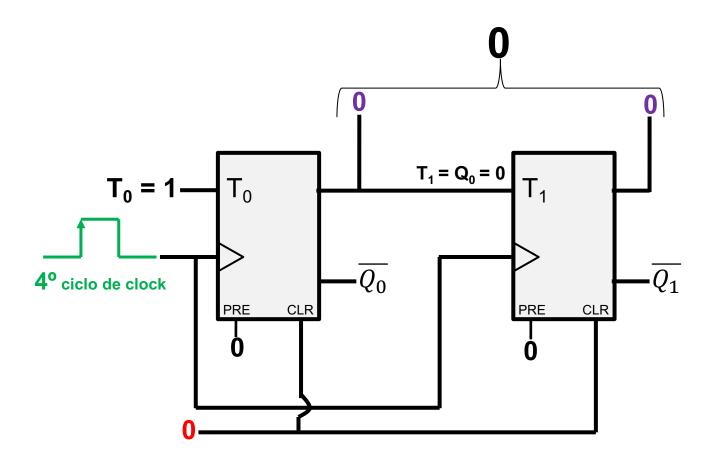
- Exemplo : Contador de palavras de 2 bits
- □ PRESET e CLEAR iguais a 0 → operação normal





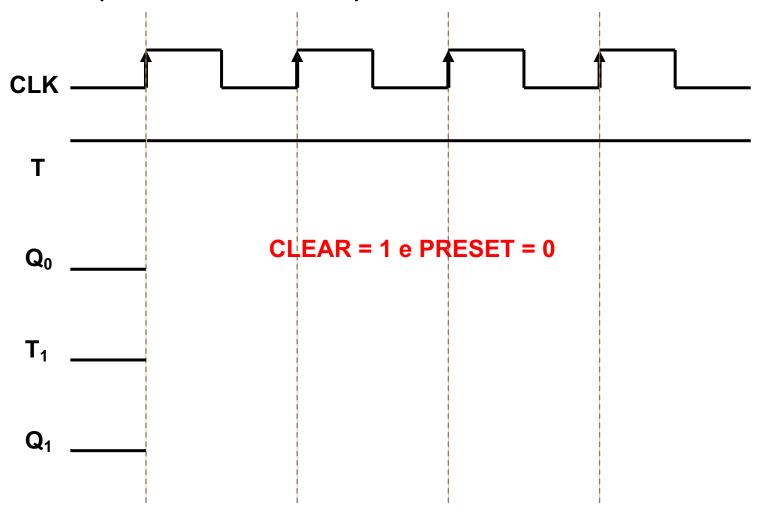


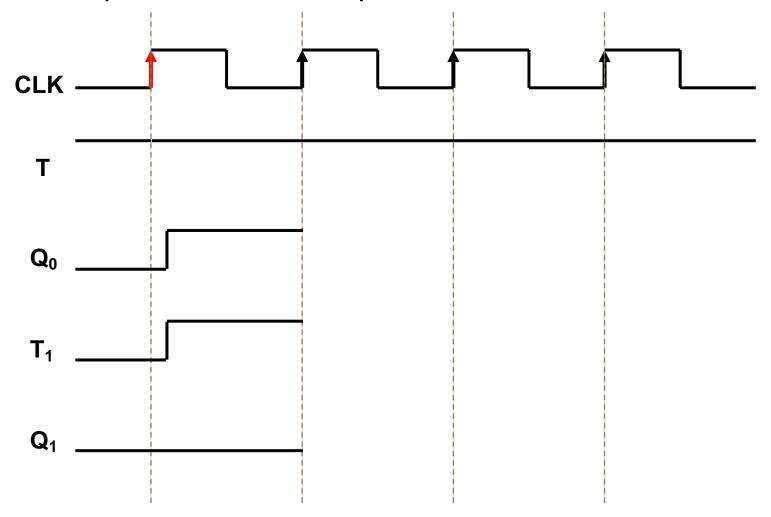


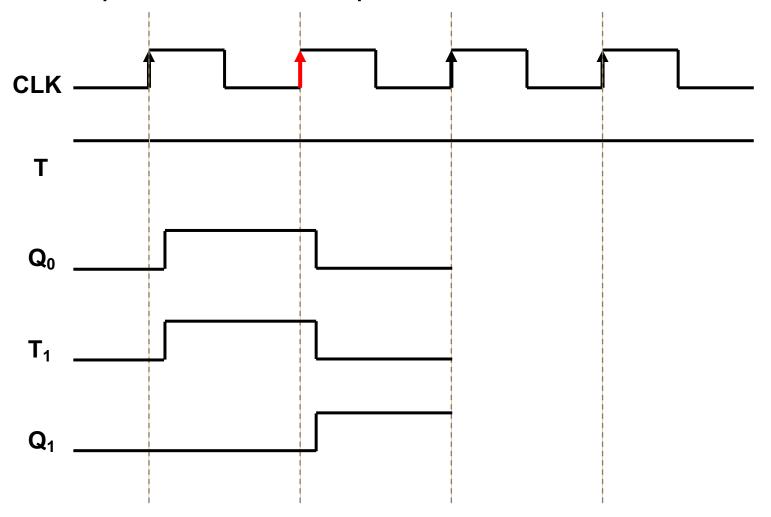


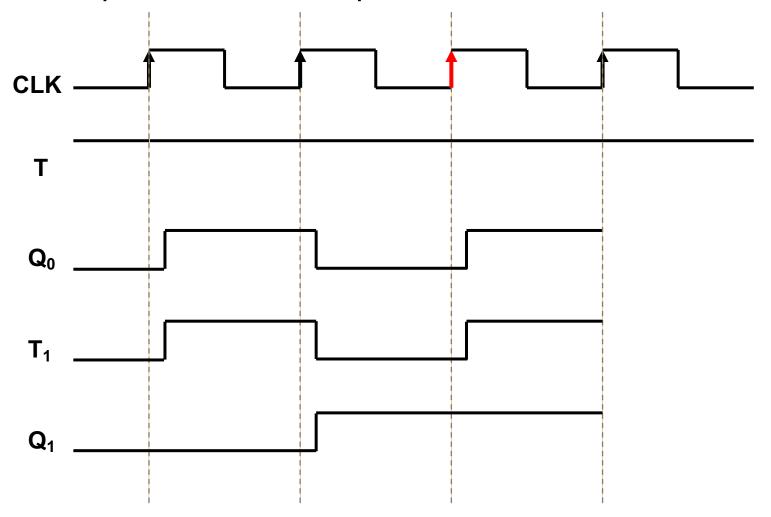
- Exemplo : Contador de palavras de 2 bits
- Tabela Verdade :

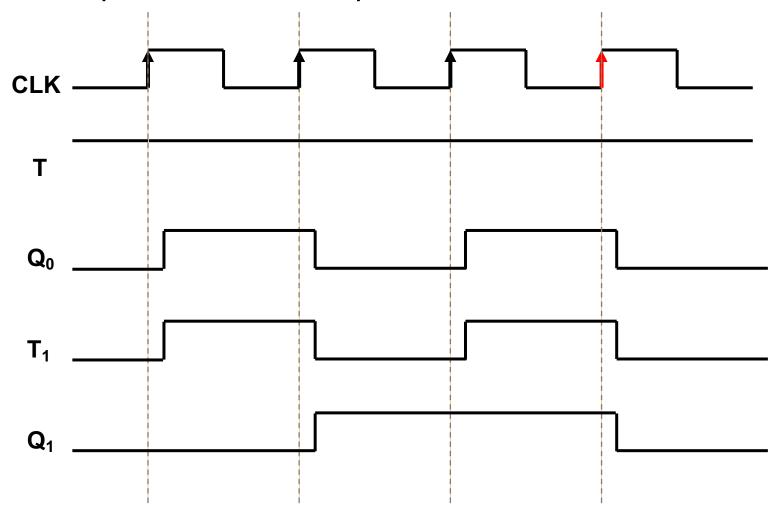
Pulso de Clock	$Q_1$	$Q_0$	
Valor inicial	0	0	
1°	0	1	
2°	1	0	
3°	1	1	
4º (reciclagem)	0	0	

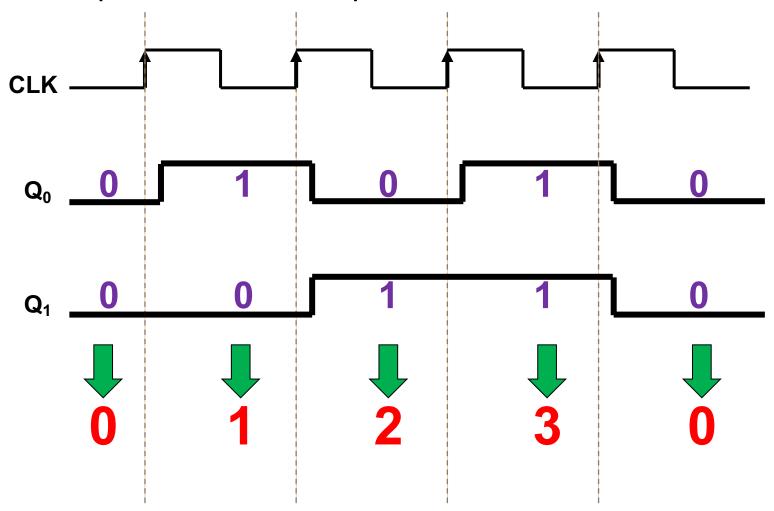




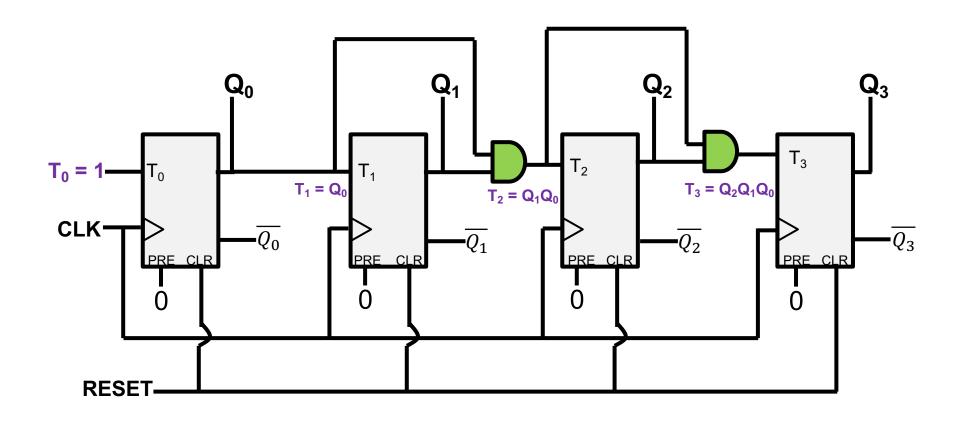








# CONTADOR BINÁRIO SÍNCRONO DE 4 BITS



#### CONTADORES SÍNCRONOS DECRESCENTE

Contador Decrescente : as entradas T dos FFs devem ser:

$$T_0 = 1$$

$$T_1 = \overline{Q_0}$$

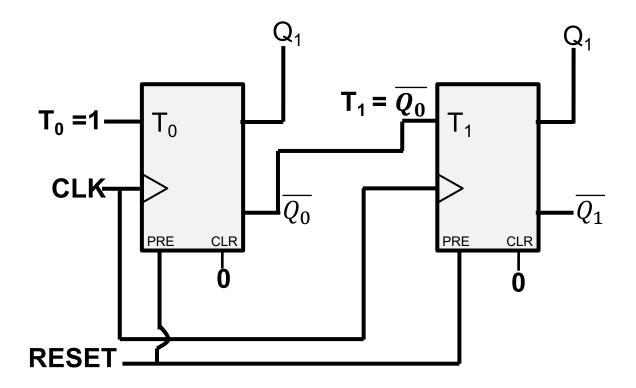
$$T_2 = \overline{Q_0} \cdot \overline{Q_1}$$

$$T_3 = \overline{Q_0} \cdot \overline{Q_1} \cdot \overline{Q_2}$$

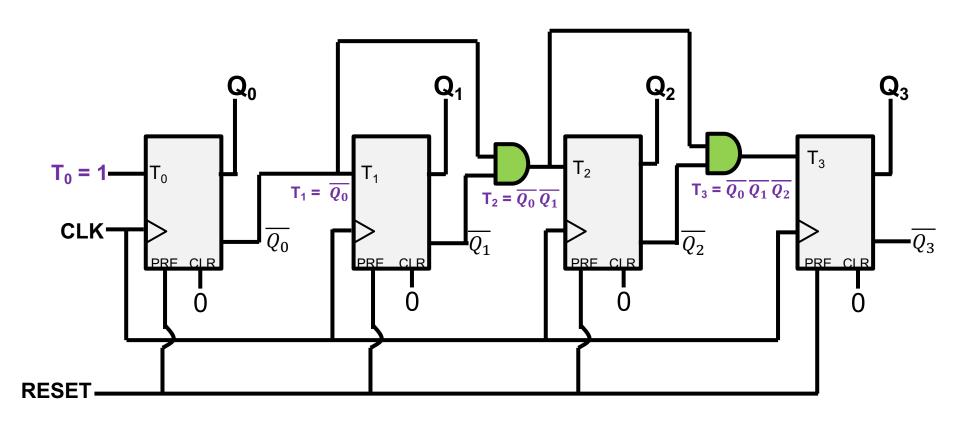
$$\vdots$$

$$T_n = \overline{Q_0} \cdot \overline{Q_1} \cdot \dots \cdot \overline{Q_{n-1}}$$

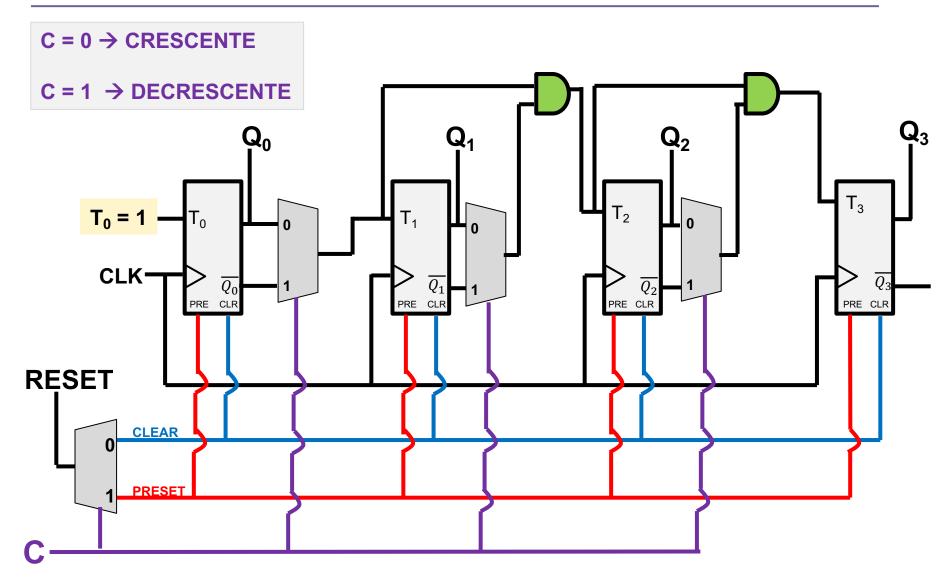
# CONTADORES SÍNCRONOS DECRESCENTE



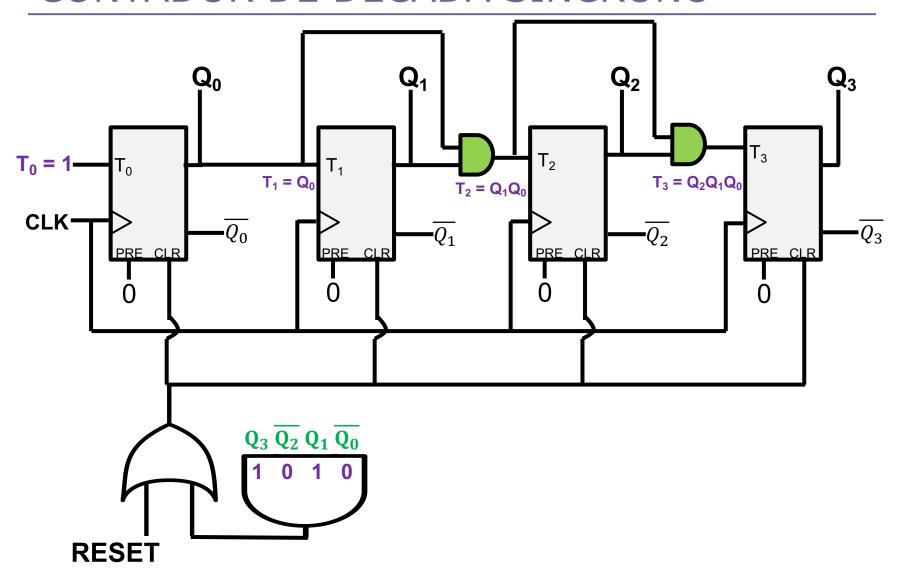
# CONTADOR SÍNCRONO DECRESC. DE 4 BITS



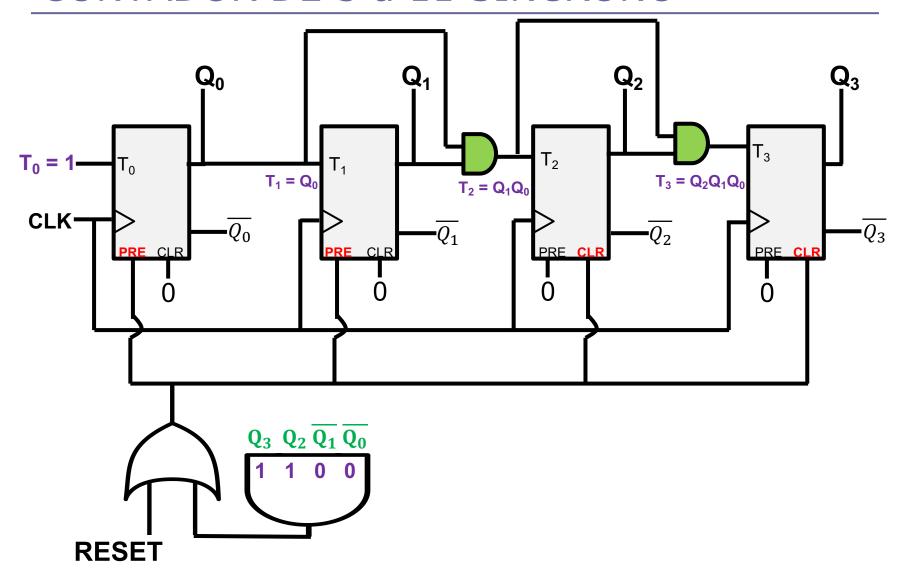
# CONTADOR SÍNCRONO CRESC./DECRESC.



# CONTADOR DE DÉCADA SÍNCRONO



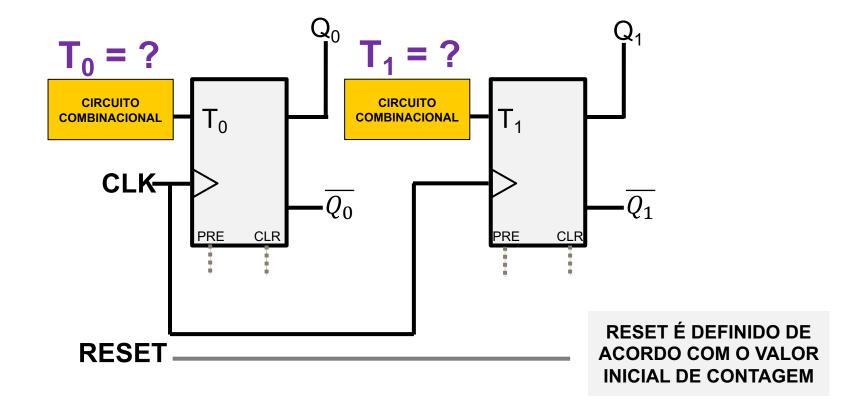
#### CONTADOR DE 3 a 11 SÍNCRONO



# Como fazer o seguinte contador?

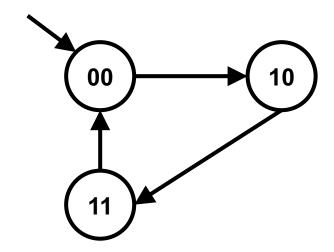
Pulso de Clock	$Q_1$	$Q_0$	Valor decimal	
Valor inicial	0	0	0	
1°	1	0	2	
2°	1	1	3	
3º (reciclagem)	0	0	0	

- □ O contador tem palavras de 2 bits → 2 flip-flops
- As saídas serão Q<sub>1</sub> e Q<sub>0</sub>
- □ Precisamos definir os valores de entrada para cada FF (T₁ e T₀)



Podemos representar um contador através de uma máquina de estados:

Pulso de Clock	$Q_1$	$Q_0$	
Valor inicial	0	0	
1°	1	0	
2°	1	1	
3º (reciclagem)	0	0 '	

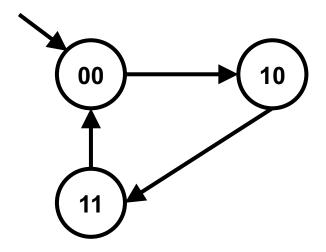


**DIAGRAMA DE ESTADOS** 

- Círculos (vértices) representam um estado
- O valor contido no círculo representa(m) a(s) <u>saída(s)</u> do circuito
- A flecha (arco) em roxo aponta para o estado inicial
- Flechas (arcos) em verde representam transições de estados

Pulso de Clock	$Q_1$	$Q_0$	00 10
Valor inicial	0	0	
1º	1	0	
2°	1	1	
3º (reciclagem)	0	0	11
			DIAGRAMA DE ESTADOS

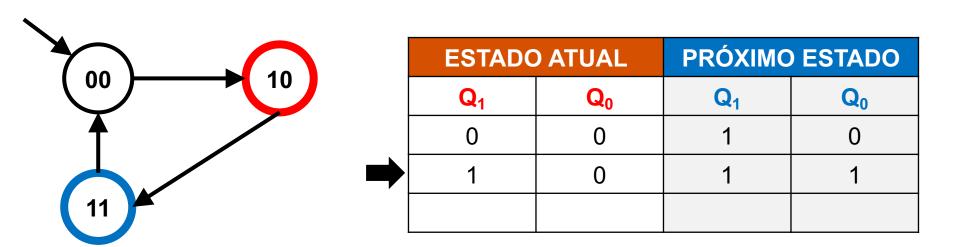
□ 1º PASSO : Construir o diagrama de estados



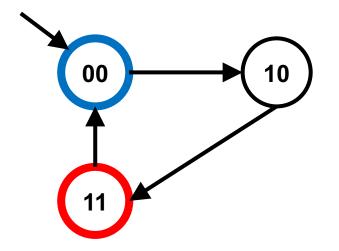
 2º PASSO: Construir a tabela verdade baseada no diagrama de estados



2º PASSO : Construir a tabela verdade baseada no diagrama de estados



2º PASSO : Construir a tabela verdade baseada no diagrama de estados



	ESTADO	ATUAL	PRÓXIMO ESTADO		
	$Q_1$ $Q_0$		Q <sub>1</sub>	$Q_0$	
	0	0	1	0	
	1	0	1	1	
lack	1	1	0	0	

ESTADO ATUAL		PRÓXIMO	ESTADO	<b>EQUAÇÕES DE ENTRADA</b>		
$Q_1$	$Q_0$	$Q_1$	$Q_0$	T <sub>1</sub>	T <sub>0</sub>	
0	0	1	0			
1	0	1	1			
1	1	0	0			

2º PASSO : Definir as Equações de Entrada na tabela verdade de acordo com o FF utilizado

ESTADO ATUAL		PRÓXIMO ESTADO		<b>EQUAÇÕES DE ENTRADA</b>	
$Q_1$	$Q_0$	Q <sub>1</sub>	$Q_0$	T <sub>1</sub>	T <sub>0</sub>
0	0	1	0		
1 \	0	1	1		
1	1	0	0		
V					

O valor de Q<sub>1</sub> deve mudar de 0 para 1 no próx. estado, ou seja, inverter seu valor.

Qual o valor de T para que isso aconteça?



CLK	Т	Q <sub>t+1</sub>
≠↑	X	Qt
<b>1</b>	0	Qt
<u></u>	1	$\overline{\mathbf{Q}_{t}}$



2º PASSO : Definir as Equações de Entrada na tabela verdade de acordo com o FF utilizado

	ESTADO ATUAL		PRÓXIMO ESTADO		<b>EQUAÇÕES DE ENTRADA</b>	
	$Q_1$	$Q_0$	$Q_1$	$Q_0$	T <sub>1</sub>	T <sub>0</sub>
	0	0	1	0	1	
	1	0	1	1		
	1	/ 1	0	0		
·		$\overline{\hspace{1cm}}$				

O valor de  $Q_0$  deve se manter em 0 no próximo estado.

Qual o valor de T para que isso aconteça?



CLK	Т	Q <sub>t+1</sub>
≠↑	X	Qt
<b>1</b>	0	Qt
<u></u>	1	$\overline{\mathbf{Q}_{t}}$



	ESTADO ATUAL		PRÓXIMO	ESTADO	<b>EQUAÇÕES DE ENTRADA</b>		
	$Q_1$	$Q_0$	$Q_1$	$Q_0$	T <sub>1</sub>	T <sub>0</sub>	
	0	0	1	0	1	0	
•	1	0	1	1	0	1	
	1	1	0	0			



	ESTADO ATUAL		PRÓXIMO	ESTADO	EQUAÇÕES DE ENTRADA		
	$Q_1$	$Q_0$	$Q_1$	$Q_0$	T <sub>1</sub>	T <sub>0</sub>	
	0	0	1	0	1	0	
	1	0	1	1	0	1	
•	1	1	0	0	1	1	



2º PASSO : Definir as Equações de Entrada na tabela verdade de acordo com o FF utilizado

ESTADO ATUAL		PRÓXIMO	ESTADO	<b>EQUAÇÕES DE ENTRADA</b>		
$Q_1$	$\mathbf{Q}_{0}$	$Q_1$ $Q_0$		T <sub>1</sub>	T <sub>0</sub>	
0	0	1	0	1	0	
1	0	1	1	0	1	
1	1	0	0	1	1	

#### Equações de Entrada para o FF tipo T:

Se o valor do próximo estado for igual ao estado atual  $\rightarrow$  0

Se o valor do próximo estado for diferente ao estado atual -> 1

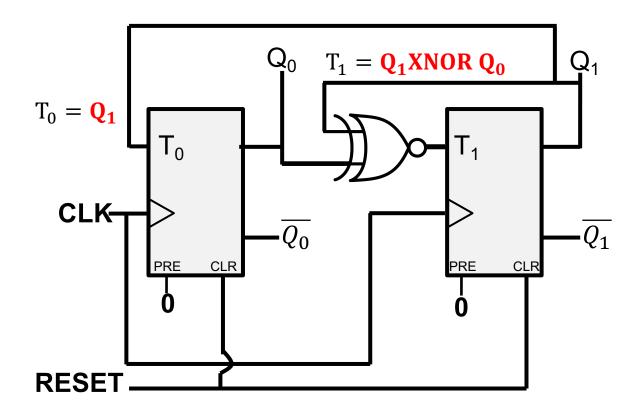
□ 3º PASSO : Obter as Equações de Entrada T<sub>1</sub> e T<sub>0</sub> → minimizar se possível

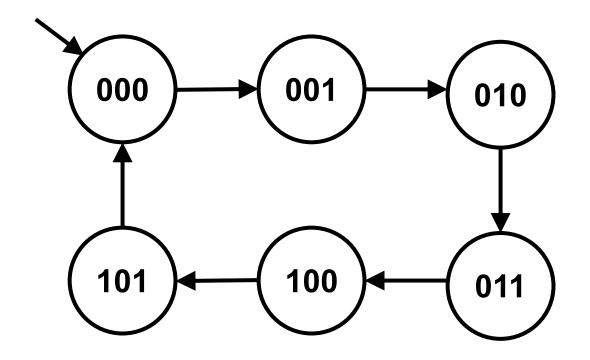
ESTADO	ATUAL	<b>EQUAÇÕES DE ENTRADA</b>		
$Q_1$	$Q_0$	T <sub>1</sub>	T <sub>0</sub>	
0	0	1	0	
1	0	0	1	
1	1	1	1	

$$T_1 = \overline{Q_1} \overline{Q_0} + Q_1 \overline{Q_0} = \mathbf{Q_1} \mathbf{XNOR} \mathbf{Q_0}$$

$$T_0 = Q_1 \overline{Q_0} + Q_1 Q_0 = Q_1 (\overline{Q_0} + Q_0) = \mathbf{Q_1}$$

#### 4º PASSO : Construir o circuito





**MÁQUINA DE ESTADOS** 

ESTADO ATUAL		PRÓXIMO ESTADO			EQUAÇÕES DE ENTRADA			
$Q_2$	Q <sub>1</sub>	$\mathbf{Q_0}$	$Q_2$	$Q_1$	$\mathbf{Q}_0$	T <sub>2</sub>	T <sub>1</sub>	T <sub>0</sub>
0	0	0	0	0	1	0	0	1
0	0	1	0	1	0	0	1	1
0	1	0	0	1	1	0	0	1
0	1	1	1	0	0	1	1	1
1	0	0	1	0	1	0	0	1
1	0	1	0	0	0	1	0	1
1	1	0	Χ	Χ	Χ	X	Х	X
1	1	1	Χ	Χ	Χ	Х	Х	X

ESTADO ATUAL		PRÓXIMO ESTADO			EQUAÇÕES DE ENTRADA			
$Q_2$	$Q_1$	$Q_0$	$Q_2$	$Q_1$	$Q_0$	T <sub>2</sub>	T <sub>1</sub>	T <sub>0</sub>
0	0	0	0	0	1	0	0	1
0	0	1	0	1	0	0	1	1
0	1	0	0	1	1	0	0	1
0	1	1	1	0	0	1	1	1
1	0	0	1	0	1	0	0	1
1	0	1	0	0	0	1	0	1
1	1	0	Χ	Χ	Χ	X	X	X
1	1	1	Χ	Χ	Χ	X	X	Χ

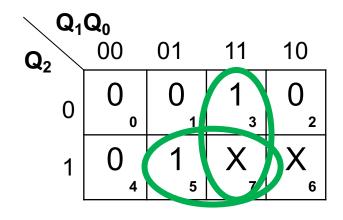
#### **LINHAS OPCIONAIS:**

ESTADOS NÃO UTILIZADOS PELO CONTADOR

#### DEFINIÇÃO DE ESTADOS NÃO UTILIZADOS NA TABELA PODE:

- → AJUDAR A REDUZIR A ÁREA DO CIRCUITO (MAIOR SIMPLIFICAÇÃO DAS EQ. BOOLEANAS)
- → TORNAR O CIRCUITO MAIS TOLERANTE A POSSÍVEIS FALHAS (DEFINE O QUE O CIRCUITO FARÁ CASO ENTRE EM UM ESTADO NÃO UTILIZADO)

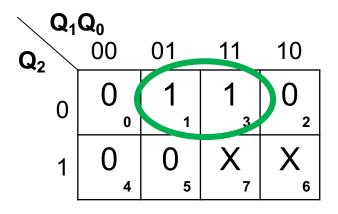
ESTADO ATUAL			EQUAÇÕES DE ENTRADA			
$Q_2$	$Q_1$	$Q_0$	T <sub>2</sub>	T <sub>1</sub>	T <sub>0</sub>	
0	0	0	0	0	1	
0	0	1	0	1	1	
0	1	0	0	0	1	
0	1	1	1	1	1	
1	0	0	0	0	1	
1	0	1	1	0	1	
1	1	0	X	X	X	
1	1	1	X	X	X	



$$T_2 = Q_1Q_0 + Q_2Q_0$$
 $T_2 = Q_0(Q_1 + Q_2)$ 

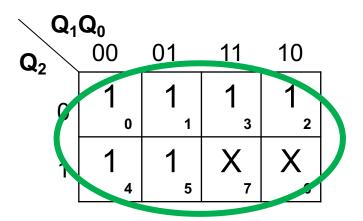
COMO FOI DEFINIDO DON'T CARES (X)
PARA OS ESTADOS NÃO UTILIZADOS,
CONSEGUIU-SE UMA EQ. BOOLEANA MAIS
SIMPLIFICADA

	STAD ATUAI		EQUAÇÕES DE ENTRADA			
$Q_2$	$Q_1$	Qo	T <sub>2</sub>	T <sub>1</sub>	T <sub>0</sub>	
0	0	0	0	0	1	
0	0	1	0	1	1	
0	1	0	0	0	1	
0	1	1	1	1	1	
1	0	0	0	0	1	
1	0	1	1	0	1	
1	1	0	X	Х	X	
1	1	1	X	X	X	

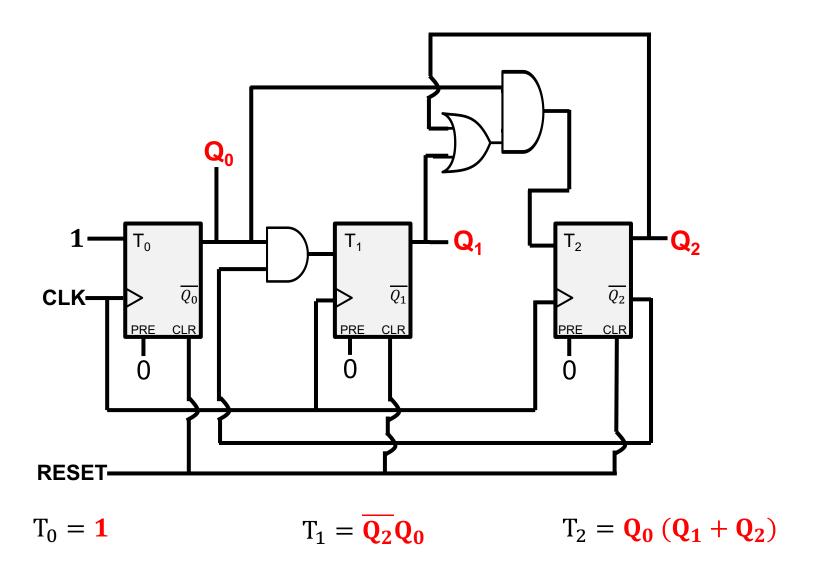


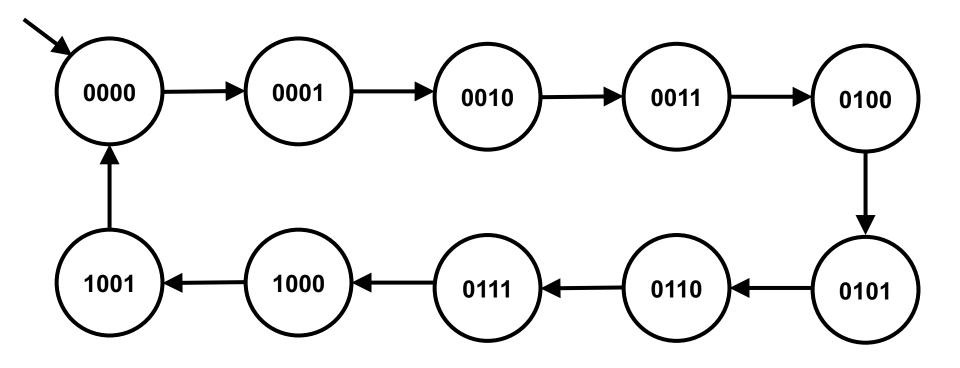
$$T_1 = \overline{Q_2}Q_0$$

	STAD ATUAI		EQUAÇÕES DE ENTRADA			
$Q_2$	$Q_1$	$Q_0$	T <sub>2</sub>	T <sub>1</sub>	T <sub>0</sub>	
0	0	0	0	0	1	
0	0	1	0	1	1	
0	1	0	0	0	1	
0	1	1	1	1	1	
1	0	0	0	0	1	
1	0	1	1	0	1	
1	1	0	X	X	X	
1	1	1	X	X	X	



$$T_0 = 1$$





**MÁQUINA DE ESTADOS** 

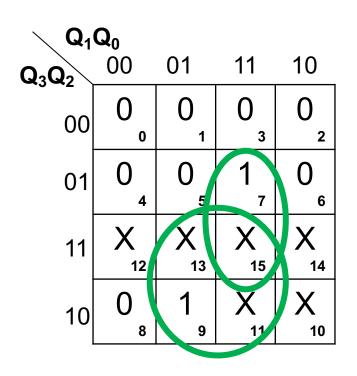
	ESTADO	) ATUAI	-	PF	RÓXIMO	ESTA	00	EQU	IAÇÕES [	DE ENTRA	ADA
$Q_3$	$Q_2$	$Q_1$	$\mathbf{Q}_0$	$\mathbf{Q}_3$	$Q_2$	$Q_1$	$Q_0$	T <sub>3</sub>	T <sub>2</sub>	T <sub>1</sub>	T <sub>0</sub>
0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	1
0	0	0	1	0	0	1	0	0	0	1	1
0	0	1	0	0	0	1	1	0	0	0	1
0	0	1	1	0	1	0	0	0	1	1	1
0	1	0	0	0	1	0	1	0	0	0	1
0	1	0	1	0	1	1	0	0	0	1	1
0	1	1	0	0	1	1	1	0	0	0	1
0	1	1	1	1	0	0	0	1	1	1	1
1	0	0	0	1	0	0	1	0	0	0	1
1	0	0	1	0	0	0	0	1	0	0	1
1	0	1	0	Χ	Χ	Χ	Χ	X	X	X	X
1	0	1	1	Χ	Χ	Χ	Χ	X	Х	X	X
1	1	0	0	Χ	Χ	Χ	Χ	X	X	X	X
1	1	0	1	Χ	Χ	Χ	Χ	Х	Х	Х	Х
1	1	1	0	Χ	Χ	Χ	Χ	X	X	Х	X
1	1	1	1	Χ	Χ	Χ	Χ	Х	X	X	X

ES	TADO	) ATU	AL	PRĆ	PRÓXIMO ESTADO			E	QUAÇ ENTR	ÕES D RADA	E
$Q_3$	$Q_2$	Q <sub>1</sub>	$Q_0$	$Q_3$	$Q_2$	$Q_1$	$Q_0$	T <sub>3</sub>	T <sub>2</sub>	T <sub>1</sub>	T <sub>0</sub>
0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	1
0	0	0	1	0	0	1	0	0	0	1	1
0	0	1	0	0	0	1	1	0	0	0	1
0	0	1	1	0	1	0	0	0	1	1	1
0	1	0	0	0	1	0	1	0	0	0	1
0	1	0	1	0	1	1	0	0	0	1	1
0	1	1	0	0	1	1	1	0	0	0	1
0	1	1	1	1	0	0	0	1	1	1	1
1	0	0	0	1	0	0	1	0	0	0	1
1	0	0	1	0	0	0	0	1	0	0	1
1	0	1	0	Χ	Χ	Χ	Χ	Х	Χ	Χ	Χ
1	0	1	1	Χ	Χ	Χ	Χ	Χ	Χ	Χ	Χ
1	1	0	0	Χ	Χ	Χ	Χ	Χ	Χ	Χ	Χ
1	1	0	1	Χ	Χ	Χ	Χ	Χ	Χ	Χ	Χ
1	1	1	0	Χ	Χ	Χ	Χ	Χ	Χ	Χ	Χ
1	1	1	1	Χ	Χ	Χ	Χ	Χ	Χ	Χ	Χ

#### **LINHAS OPCIONAIS:**

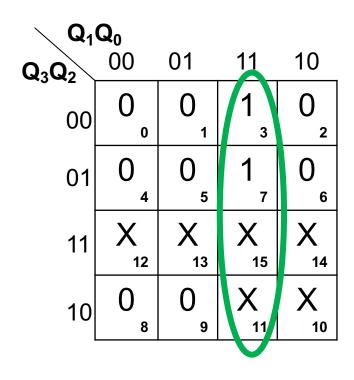
ESTADOS NÃO UTILIZADOS PELO CONTADOR

ES	TADO	) ATU	AL	E	QUAÇ ENTF		E
$Q_3$	Q <sub>2</sub>	Q <sub>1</sub>	Q <sub>0</sub>	T <sub>3</sub>	T <sub>2</sub>	T <sub>1</sub>	T <sub>0</sub>
0	0	0	0	0	0	0	1
0	0	0	1	0	0	1	1
0	0	1	0	0	0	0	1
0	0	1	1	0	1	1	1
0	1	0	0	0	0	0	1
0	1	0	1	0	0	1	1
0	1	1	0	0	0	0	1
0	1	1	1	1	1	1	1
1	0	0	0	0	0	0	1
1	0	0	1	1	0	0	1
1	0	1	0	Х	Х	Х	Х
1	0	1	1	Х	X	Х	X
1	1	0	0	Х	X	Χ	X
1	1	0	1	Х	X	Х	Х
1	1	1	0	Х	X	Χ	Х
1	1	1	1	Х	Χ	Χ	Х



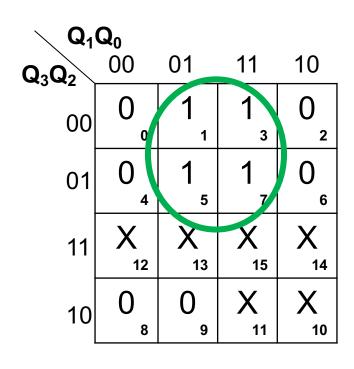
$$T_3 = \mathbf{Q_2} \mathbf{Q_1} \mathbf{Q_0} + \mathbf{Q_3} \mathbf{Q_0}$$

ES	TADO	) ATU	AL	E	QUAÇ ENTF	ÕES D RADA	E
$Q_3$	Q <sub>2</sub>	Q <sub>1</sub>	$Q_0$	T <sub>3</sub>	T <sub>2</sub>	T <sub>1</sub>	T <sub>0</sub>
0	0	0	0	0	0	0	1
0	0	0	1	0	0	1	1
0	0	1	0	0	0	0	1
0	0	1	1	0	1	1	1
0	1	0	0	0	0	0	1
0	1	0	1	0	0	1	1
0	1	1	0	0	0	0	1
0	1	1	1	1	1	1	1
1	0	0	0	0	0	0	1
1	0	0	1	1	0	0	1
1	0	1	0	X	X	X	X
1	0	1	1	Х	Х	X	X
1	1	0	0	X	X	X	X
1	1	0	1	Х	Х	X	X
1	1	1	0	Х	Х	Х	Х
1	1	1	1	X	Χ	X	X



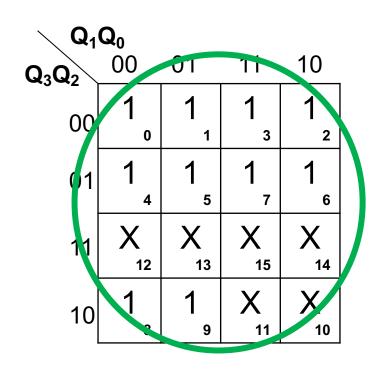
$$T_2 = \mathbf{Q_1}\mathbf{Q_0}$$

ESTADO ATUAL				E	QUAÇ ENTF		E
$Q_3$	Q <sub>2</sub>	Q <sub>1</sub>	Q <sub>0</sub>	<b>T</b> <sub>3</sub>	T <sub>2</sub>	T <sub>1</sub>	T <sub>0</sub>
0	0	0	0	0	0	0	1
0	0	0	1	0	0	1	1
0	0	1	0	0	0	0	1
0	0	1	1	0	1	1	1
0	1	0	0	0	0	0	1
0	1	0	1	0	0	1	1
0	1	1	0	0	0	0	1
0	1	1	1	1	1	1	1
1	0	0	0	0	0	0	1
1	0	0	1	1	0	0	1
1	0	1	0	X	X	X	X
1	0	1	1	X	X	X	X
1	1	0	0	Х	Х	Χ	Х
1	1	0	1	Х	Х	Х	Х
1	1	1	0	Х	Х	Х	Х
1	1	1	1	X	X	Χ	X

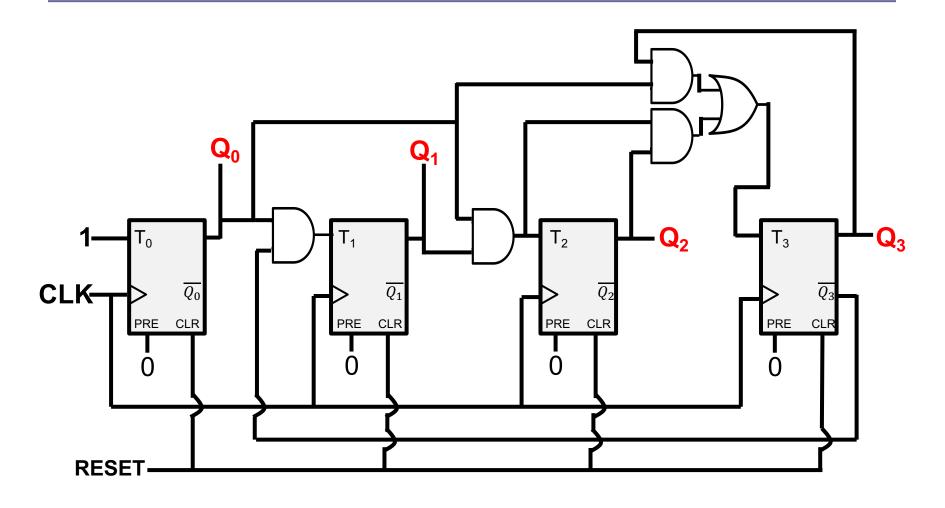


$$T_1 = \overline{\mathbf{Q_3}} \mathbf{Q_0}$$

ES	ESTADO ATUAL				QUAÇ ENTF	ÕES D RADA	E
$Q_3$	Q <sub>2</sub>	Q <sub>1</sub>	$Q_0$	T <sub>3</sub>	T <sub>2</sub>	T <sub>1</sub>	T <sub>0</sub>
0	0	0	0	0	0	0	1
0	0	0	1	0	0	1	1
0	0	1	0	0	0	0	1
0	0	1	1	0	1	1	1
0	1	0	0	0	0	0	1
0	1	0	1	0	0	1	1
0	1	1	0	0	0	0	1
0	1	1	1	1	1	1	1
1	0	0	0	0	0	0	1
1	0	0	1	1	0	0	1
1	0	1	0	X	X	X	X
1	0	1	1	Х	Х	X	Х
1	1	0	0	Х	Х	Χ	Х
1	1	0	1	Х	X	X	Х
1	1	1	0	Х	Х	Х	Х
1	1	1	1	Х	Х	X	Χ



$$T_0 = 1$$



$$T_0 = 1$$

$$T_1 = \overline{\mathbf{Q_3}}\mathbf{Q_0}$$

$$T_2 = \mathbf{Q_1}\mathbf{Q_0}$$

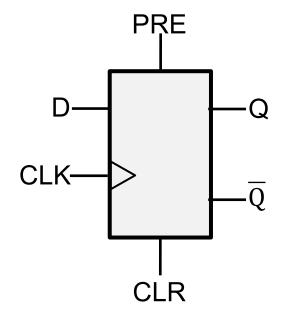
$$T_2 = Q_1Q_0$$
  $T_3 = Q_2Q_1Q_0 + Q_3Q_0$ 

# CONTADORES SÍNCRONOS COM FF TIPO D

PRE	CLR	Q <sub>t+1</sub>
0	0	FUNCIONAMENTO NORMAL
0	1	0
1	0	1
1	1	NÃO PERMITIDO



CLK	D	Q <sub>t+1</sub>
≠↑	X	Q <sub>t</sub>
<b>↑</b>	0	0
<b>↑</b>	1	1





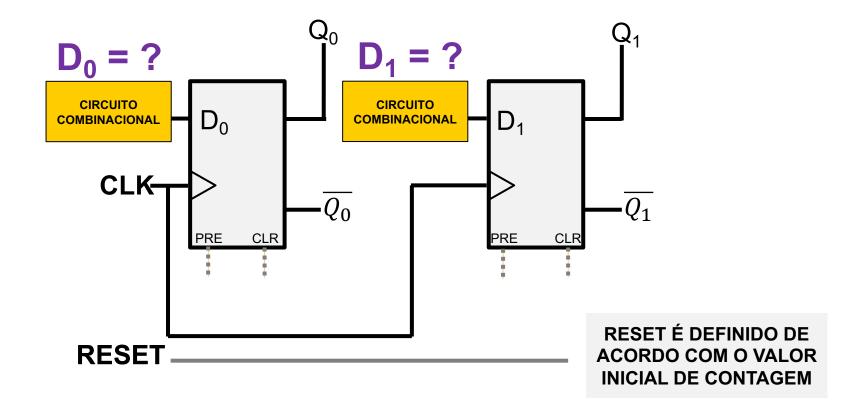
GERA EQUAÇÕES DE ENTRADA MAIS COMPLEXAS QUE O FF T!



PROJETO MAIS SIMPLES QUE O FF T!

### CONTADORES SÍNCRONOS COM FF TIPO D

- □ O contador tem palavras de 2 bits → 2 flip-flops
- As saídas serão Q<sub>1</sub> e Q<sub>0</sub>
- □ Precisamos definir os valores de entrada para cada FF (D₁ e D₀)



#### LEMBRANDO:

#### Equações de entrada para o FF tipo T

$$T_0 = 1$$

$$T_1 = Q_0$$

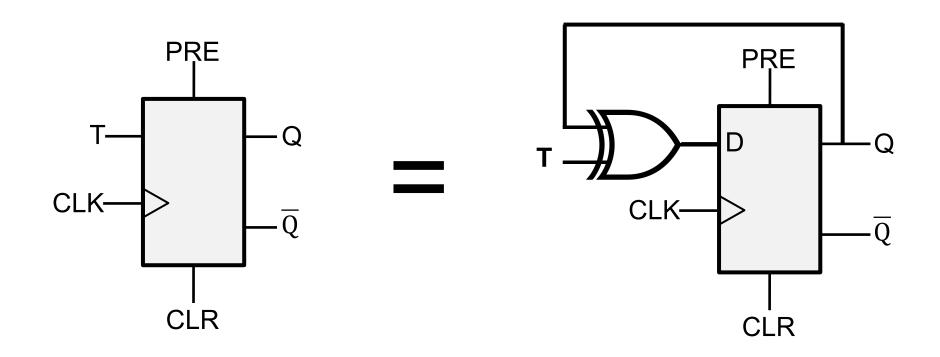
$$T_2 = Q_0 \cdot Q_1$$

$$T_3 = Q_0 \cdot Q_1 \cdot Q_2$$

$$\vdots$$

$$T_n = Q_0 \cdot Q_1 \cdot \ldots \cdot Q_{n-1}$$

#### FF T IMPLEMENTADO A PARTIR DE FF D



$$D = T \oplus Q$$

# EQUAÇÕES DE ENTRADA PARA O FF TIPO D

$$D_n = T_n \oplus Q_n$$

$$T_0 = 1$$

$$T_1 = Q_0$$

$$T_2 = Q_0 \cdot Q_1$$

$$T_3 = Q_0 \cdot Q_1 \cdot Q_2$$

$$\vdots$$

$$T_n = Q_0 \cdot Q_1 \cdot ... \cdot Q_{n-1}$$

$$D_0 = 1 \bigoplus Q_0$$

$$D_1 = Q_0 \bigoplus Q_1$$

$$D_2 = (Q_0 \cdot Q_1) \bigoplus Q_2$$

$$D_3 = (Q_0 \cdot Q_1 \cdot Q_2) \bigoplus Q_3$$

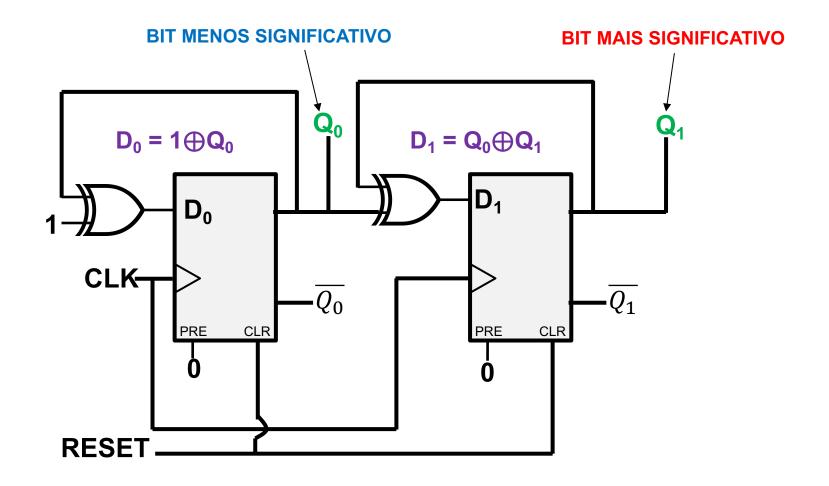
$$\vdots$$

$$\vdots$$

$$D_n = (Q_0 \cdot Q_1 \cdot ... \cdot Q_{n-1}) \bigoplus Q_n$$

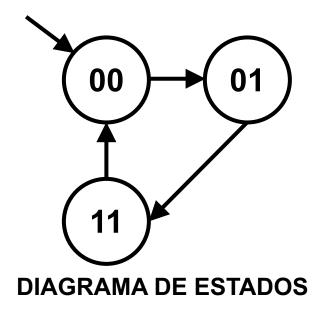
### CONTADORES SÍNCRONOS COM FF TIPO D

Exemplo : Contador de palavras de 2 bits

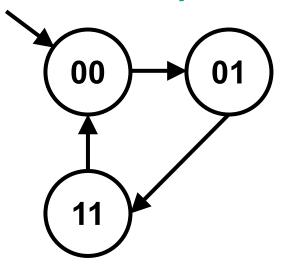


Podemos representar um contador através de uma máquina de estados:

Pulso de Clock	$Q_1$	$Q_0$	
Valor inicial	0	0	
1°	0	1	
2°	1	1	
3° (reciclagem)	0	0 '	



#### Exemplo:



ESTADO	ATUAL	PRÓXIMO ESTADO		
$Q_1$	$Q_0$	$Q_1$	$Q_0$	
0	0	0	1	
0	1	1	1	
1	1	0	0	

#### Obtenção das equações de entrada:

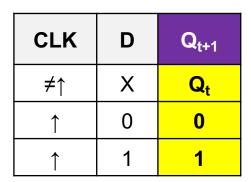
	ESTADO ATUAL		PRÓXIMO ESTADO		<b>EQUAÇÕES DE ENTRADA</b>	
	$\mathbf{Q}_1$	$Q_0$	$Q_1$	$Q_0$	D <sub>1</sub>	$D_0$
lack igg[	0	0	0	1		
	0 \	1	/ 1	1		
	1 \	1	0	0		

O valor de Q<sub>1</sub> deve se manter em 0 no próximo estado.

Qual o valor de D para que isso aconteça?

#### Obtenção das equações de entrada:







#### Obtenção das equações de entrada:

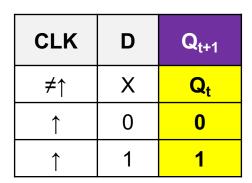


O valor de Q<sub>0</sub> deve mudar de 0 para 1 no próx. estado

Qual o valor de D para que isso aconteça?

#### Obtenção das equações de entrada:







#### Obtenção das equações de entrada:

ESTADO	ESTADO ATUAL		PRÓXIMO ESTADO		<b>EQUAÇÕES DE ENTRADA</b>	
$Q_1$	$Q_0$	Q <sub>1</sub>	$Q_0$	D <sub>1</sub>	$D_0$	
0	0	0	1	0	1	
0	1	1	1	1	1	
1	1	0	0	0	0	



Para o FF tipo D, a tabela das equações de entrada é igual a tabela do próximo estado!

#### Obtenção das equações de entrada:

ESTADO	ATUAL	<b>EQUAÇÕES DE ENTRADA</b>		
$Q_1$	$Q_0$	D <sub>1</sub>	$D_0$	
0	0	0	1	
0	1	1	1	
1	1	0	0	

$$D_1 = \overline{\mathbf{Q_1}} \mathbf{Q_0}$$

#### Obtenção das equações de entrada:

ESTADO	ATUAL	EQUAÇÕES DE ENTRADA		
$Q_1$	$Q_0$	D <sub>1</sub>	$D_0$	
0	0	0	1	
0	1	1	1	
1	1	0	0	

$$D_0 = \overline{Q_1} \overline{Q_0} + \overline{Q_1} Q_0 = \overline{Q_1} (\overline{Q_0} + Q_0)$$

$$D_0 = \overline{Q_1}$$

