Версия 06.03.2024 Волошко Игорь, Ёрш Александр info@pinmode.by

# Регламент соревнований «Мини-сумо 10\*10», «Микро-сумо 5\*5»

#### 1. Общие положения

- 1.1. Настоящий регламент распространяется на следующие категории: «Мини-сумо 10\*10» и «Микро-сумо 5\*5»
- 1.2. «Мини-сумо 10\*10» и «Микро-сумо 5\*5» это соревнование автономных роботов, которые должны найти и вытолкнуть соперника за пределы ринга.
- 1.3. Матч проводится между двумя командами.
- 1.4. Каждая команда выставляет на матч одного робота.
- 1.5. Матч начинается и заканчивается по сигналу судьи.
- 1.6. Победителя матча определяет судья.
- 1.7. На соревнованиях робота представляет команда, которая состоит из тренера (не обязательно) и участников.

## 2. Требования к участникам

- 2.1. Количество участников в команде не более двух.
- 2.2. Участник может состоять только в одной команде.
- 2.3. Возраст участников не ограничен.
- 2.4. Возраст тренера не менее 18 лет.

## 3. Требования к роботам

3.1. Робот может быть выполнен на произвольной платформе.

- 3.2. Робот должен быть полностью автономным, т.е. действовать самостоятельно, без участия человека или компьютера, кроме запуска и остановки робота.
- 3.3. Робот должен быть оборудован ИК-приемником для запуска и остановки робота с ИК передатчика судьи. Технические параметры ИК-приемника даны в Приложении 1.
- 3.4. Ограничения размеров и массы роботов:

Категория	Ширина,	Длина,	Высота, мм	Масса, г
	мм	мм		
Мини-сумо	100	100	Не ограничена	500
10*10				
Микро-сумо	50	50	50	100
5*5				

- 3.5. Размеры робота будут измеряться при помощи квадратной трубы или рамки соответствующего размера. Робот обязан стартовать в том положении, в котором он помещается в проверочную трубу/рамку.
- 3.6. Погрешность при измерении массы робота:
  - «мини-сумо 10\*10» 3г
  - «микро-сумо 5\*5» 1г
- 3.7. Робот может увеличиваться в размерах после начала матча, но физически не должен разделяться на части, а должен оставаться единым целым. Роботы, нарушившие эти ограничения, проигрывают раунд. Винты, гайки и другие части робота с общей массой меньше 1% от массы робота, отделяясь от него, не приводят к проигрышу раунда.
- 3.8. Запрещены устройства для создания помех, ослепляющие сенсоры противника.

- 3.9. Запрещены устройства, которые могут хранить жидкость, порошок, газ или иные вещества для метания в противника.
- 3.10. Шины и/или другие компоненты робота для контакта с рингом не должны поднимать и удерживать более 2 секунд лист бумаги А4 (плотностью 80г/м²).
- 3.11. Запрещены устройства для увеличения прижимной силы такие, как вакуумные насосы и магниты.
- 3.12. Все края робота не должны быть способными повредить ринг, других роботов или нанести вред членам команды. Судья может потребовать покрыть изоляционной лентой края, которые считает слишком острыми.
- 3.13. Участники имеют право на оперативное конструктивное изменение робота между раундами и матчами, если внесенные изменения не нарушают настоящего Регламента.
- 3.14. Перед началом соревнований роботы проходят техническую инспекцию на соответствие требованиям настоящего Регламента.

#### 4. Описание полигона

- 4.1. Полигон состоит из плоской поверхности, в центре которой размещен ринг и внешнего пространства вокруг него.
- 4.2. Ринг представляет собой диск черного цвета с границей в виде белой линии по периметру. Граница является частью ринга. Вокруг ринга обеспечено свободное внешнее пространство.

## 4.3. Характеристики полигона:

Категория	Диаметр	Высота	Ширина	Внешнее
	ринга,	ринга,	белой	пространство,
	мм	мм	линии,	мм
			мм	
Мини-сумо	770	18-50	25	300
10*10				
Микро-сумо	385	18-50	12,5	300
5*5				

#### 5. Порядок проведения соревнований

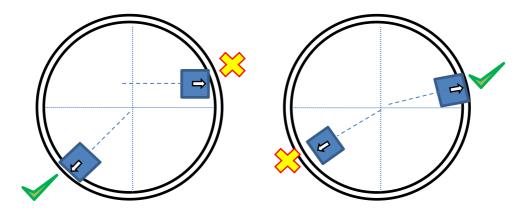
#### **5.1. Ход матча**

- 5.1.1. Матч длится не более 3 раундов или пока один из роботов не наберет 2 балла.
- 5.1.2. Раунд длится до 90 секунд или пока один из роботов не наберет 1 балл.
- 5.1.3. Матч заканчивается, когда судья объявляет об этом. Обе команды забирают роботов из зоны ринга.
- 5.1.5. У команды есть не более 30 секунд на устранение технических неполадок между раундами.
- 5.1.6. Один раз за матч между раундами команда может объявить трехминутный тайм-аут на устранение технических неполадок. На время тайм-аута время матча останавливается. После таймаута матч возобновляется с тем же счетом и оставшимся временем.

## 5.2. Установка и запуск роботов

- 5.2.1. По команде судьи к рингу подходят по одному участнику от двух команд, чтобы поставить роботов.
- 5.2.2. Роботы ставятся в противоположных секторах в направлении от

- центра ринга. Передняя часть робота должна хотя бы частично накрывать белую линию на краю ринга.
- 5.2.3. В первом раунде очередность расстановки роботов определяется судьей методом жеребьевки. Во втором раунде очередность расстановки меняется. В третьем раунде участники устанавливают роботов одновременно по команде судьи в течении 5 секунд. По окончанию времени участники не должны прикасаться к роботам или рингу.
- 5.2.4. Пример стартовых позиций роботов на ринге:



- 5.2.5. Судья проверяет правильность расстановки роботов. Если роботы установлены неправильно, судья дает команду повторить установку роботов.
- 5.2.6. Судья дает команду участникам покинуть зону ринга.
- 5.2.7. Судья запускает роботов с помощью ИК передатчика. После этого роботы должны покинуть белую линию в течение 5 секунд.

#### 5.3. Остановка и возобновление матча

- 5.3.1. Матч и раунд останавливается и возобновляется по команде судьи.
- 5.3.2. Раунд останавливается и назначается переигровка в следующих случаях:
  - роботы сцепились или кружатся один вокруг другого без

заметного результата более 10 секунд;

- роботы одновременно остановились и стоят без движения в течение 10 секунд.
- роботы одновременно коснулись пространства за пределами ринга и невозможно определить, кто коснулся первый.
- Один из роботов стоит без движения, а второй двигается без заметного результата более 10 секунд.
- Одним из участников получено нарушение
- 5.3.3. Раунд не может быть переигран более 3 раз. Если после третьей переигровки результат раунда не может быть определен, то ни одному из роботов не засчитываются баллы в этом раунде.
- 5.3.4. Раунд останавливается, если истекает время раунда.

#### 6. Правила подсчета баллов

- 6.1. Команда получает 1 балл если:
  - робот-соперник коснулся зоны за пределами ринга
- 6.2. При накоплении участником 2 нарушений в ходе одного матча, его сопернику присуждается 1 балл. Нарушением является:
  - участник команды коснулся робота или ринга без разрешения судьи.
  - участник команды умышленно нарушает правила, тянет время при устранении неполадок, нарушает требования судьи
  - от робота отделилась деталь массой более 1% от максимальной массы робота для данной категории.
  - Робот не покинул белую линию согласно п. 5.2.7
- 6.3. Команда получает два балла, а соперник объявляется проигравшим в этом матче в случае, если соперник не выставил робота на ринг на начало матча.

#### 7. Порядок определения победителя

- 7.1. В раунде побеждает робот, набравший 1 балл.
- 7.2. Если раунд завершается по истечению времени, то ни одна из команд не получает баллы.
- 7.3. В матче побеждает команда, набравшая наибольшее количество баллов. При равенстве баллов по итогам матча объявляется ничья.
- 7.4. При необходимости определить победителя матча (плей-офф) при равенстве баллов:
  - Проводится дополнительный раунд. Робот, победивший в дополнительном раунде, объявляется победителем в матче.
  - Если в дополнительном раунде победитель не выявлен, победителем объявляется более легкий робот по результатам взвешивания.

## 8. Система проведения соревнований

- **8.1. Система проведения соревнований** зависит от количества участвующих команд:
- 8.1.1. При количестве команд менее 5 (пяти) проводится только групповой этап.
- 8.1.2. При количестве команд 5 (пять) и более проводится групповой этап и плей-офф.
- 8.1.3. Количество команд, выходящих из группового этапа в плей-офф определяется судьей в день проведения соревнований.

#### 8.2. Групповой этап.

8.2.1. При количестве команд более 7 (семи) может происходить разделение на группы.

### Кубок по образовательной робототехнике - 2023/2024г.

- 8.2.2. Групповой этап проводится по системе «каждый с каждым». Каждая команда проводит по одному матчу против всех остальных команд в своей группе.
- 8.2.3. Критерии определения победителя в групповом этапе в порядке убывания их важности:
  - количество выигранных матчей;
  - количество проигранных матчей;
  - количество ничьих;
  - количество набранных баллов;
  - количество проигранных баллов;
  - стыковые матчи (результат сыгранных личных встреч).
- 8.2.4. В случае невозможности определения команд согласно п. 8.2.3, отбор команд производится по решению судьи.

#### 8.3. Плей-офф

- 8.3.1. Проигравший в матче плей-офф покидает турнир, а победитель проходит в следующий раунд.
- 8.3.2. Победителем соревнований становится команда, выигравшая финальный матч.
- 8.3.3. Матч за третье место проводится между командами, проигравшими полуфиналы.

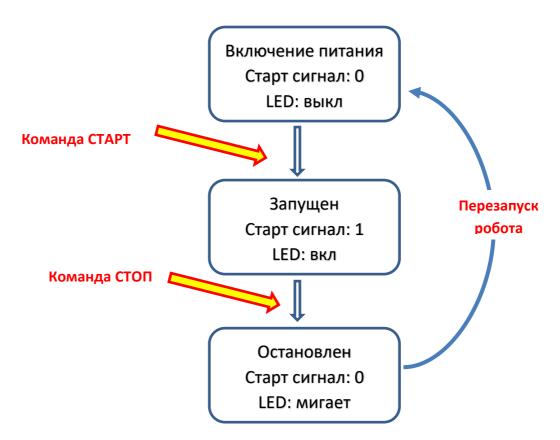
Приложение 1

#### Технические параметры ИК-приемника

- 1. В качестве ИК приемника может использоваться
- Готовый модуль: <a href="http://p1r.se/startmodule/">http://p1r.se/startmodule/</a>
  (<a href="http://p1r.se/startmodule/">http://p1r.se/startmodule/</a>
- Самостоятельно изготовленный модуль, отвечающий следующим требованиям: <a href="https://p1r.se/startmodule/implement-yourself/">https://p1r.se/startmodule/implement-yourself/</a>,

(http://web.archive.org/web/20180213002636/http://p1r.se/startmodule/implement-yourself)

2. Алгоритм работы стартового модуля:



3. Полный алгоритм работы стартового модуля: <a href="https://p1r.se/startmodule/implement-yourself/modes-of-operation/">https://p1r.se/startmodule/implement-yourself/modes-of-operation/</a> (<a href="http://www.startmodule.com/implement-yourself/modes-of-operation">http://www.startmodule.com/implement-yourself/modes-of-operation</a>)