Prof. Ricardo Inácio Álvares e Silva

Sistemas Operacionais

Revisão de Hardware

Lorem Ipsum Dolor

Escopo da aula

- * Processadores
 - * Tecnologias envolvidas
 - * Assembly MIPS básico
- * Memórias
 - * Hierarquia
 - * Diversos tipos de memórias
- Dispositivos E/S
 - * Exemplos
 - Drivers

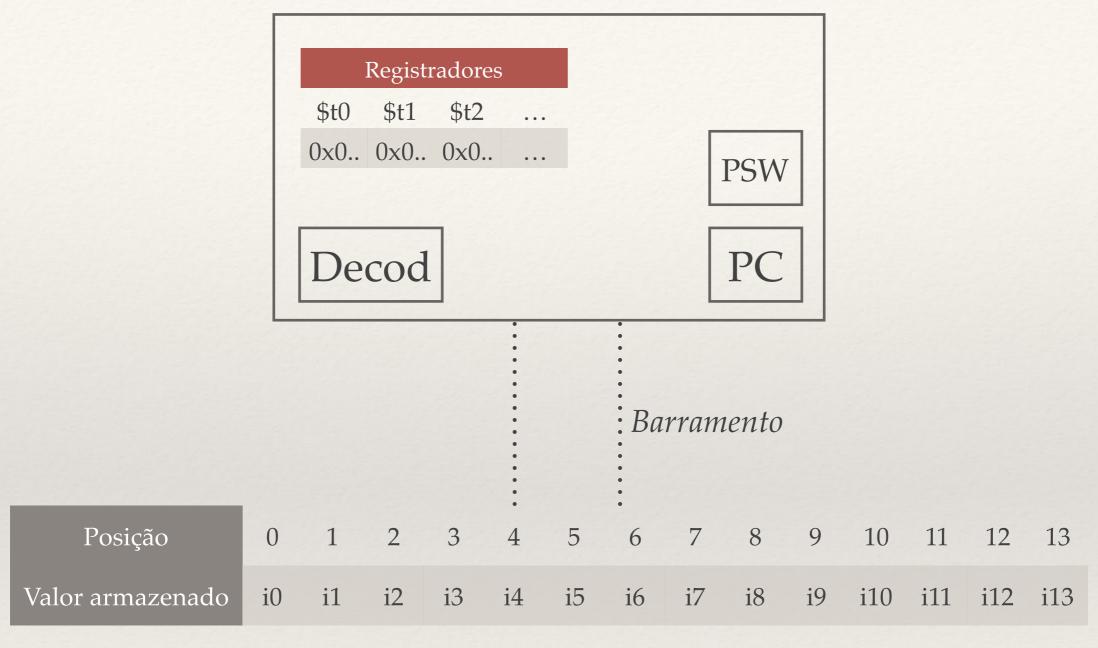


Processadores

- * Funcionamento
 - Lê palavra da memória Decodifica instrução
 - * Executa

- * Registradores
 - Propósito geral
 - * Contador de programa
 - Ponteiro da pilha
 - * PSW (Program Status Word)

Processador básico



Memória Principal

- * CISC Complex Instruction Set Computer
 - * Feito para programadores humanos, em assembly
 - Muitas funcionalidades complicam o projeto da CPU
- RISC Reduced Instruction Set Computer
 - * Feito para programação de alto nível, linguagens compiladas
 - Projeto mais simples possibilitou novas técnicas
 - * Pipeline
 - * "Uma instrução por ciclo"
 - * Superscalar
 - * Vários pipelines em um único núcleo

Execução sem Pipeline

Tempos	T1	T2	Т3	T4	T5	T6	T7	Т8
Próxima	i1	-	-	-	i2	-	-	-
Decodific	-	i1	-	-	-	i2	-	-
Execução	-		i1	-	-	-	i2	-
Armazen	-	-	-	i1	-	-	-	i2

Execução com Pipeline

Tempos	T1	T2	Т3	T4	T5	T6	T7	Т8
Próxima	i1	i2	i3	i4	i5	i6	i7	i8
Decodific	-	i1	i2	i3	i4	i5	i6	i7
Execução	-	-	i1	i2	i3	i4	i5	i6
Armazen	-	-	-	i1	i2	i3	i4	i5

- Modos de operação
 - * Controlado por registrado especial PSW
 - * Usuário
 - * Não pode acessar toda a memória
 - Nem utilizar todas as instruções

- * Supervisor (ou Kernel)
 - Acesso completo
 - * Destinado somente ao Sistema Operacional

- * Lei de Moore
 - * Tamanho se reduz pela metade a cada 1 ano e meio
 - * Desempenho é melhorado à medida que sobra espaço
- Multithreading (Hyperthreading)
 - Múltiplas threads por núcleo
- * Multicore
 - Um mesmo chip possui vários processadores
- * Sistema operacional precisa diferenciar entre Multithreading e Multicore
 - * Afeta o desempenho, por causa da memória cache e processos

Linguagem montadora

- * O circuitos eletrônicos do computador só entendem variações no estado de correntes elétricas
 - * Mais utilizada é variação binária: ausente presente
- * Para facilitar compreensão humana, é expressa em números
 - * Binária: 0 (ausente) 1 (presente)
- * Instruções para o processador são variações em uma combinação de correntes
 - * Ex: ausente presente ausente ausente, ou 0100

- * Linguagem de máquina são as possíveis combinações de estados de correntes que fazem o processador operar
 - é expressa pelos valores números dos estados das correntes combinadas
 - * Exemplos (fictícios):
 - * 0010 -> soma registrador A com registrador B
 - * 1000 -> PC recebe o valor de A, ou seja, um desvio

- * Os primeiros computadores eram programados em linguagem de máquina
 - * A dificuldade tornava contraproducente
 - Processadores mais complexos eram impossíveis de serem operados
- * A solução foi elaborar uma linguagem mnemônica (procure no google), chamada de **linguagem montadora**
- * Ao invés do programador chamar 0100 para somar, ele indica add A, B e um programa traduz automaticamente

- Por estar intimamente ligada a linguagem de máquina, cada processador tem sua própria linguagem montadora
- Na nossa disciplina, vamos considerar as instruções do MIPS
 - Primeiro processador RISC e com pipelines
 - Utilizado em supercomputadores e roteadores de redes

Registradores do MIPS

Nome	Descrição
\$zero	Registrador que sempre contém o valor zero
\$v0 - \$v1	Utilizados para retornar valores de rotinas (funções e métodos)
\$a0 - \$a3	Utilizados para passar argumentos para funções
\$t0 - \$t9	Registradores temporários, que podem ser apagados em alguma rotina chamada
\$s0 - \$s7	Registradores salvos, nunca são apagados por uma rotina chamada
\$sp	(Stack pointer), aponta para o topo da pilha na memória
\$ra	(Return address), armazena o valor de retorno de uma subrotina para o PC da rotina que a chamou
\$pc	(Program counter), armazena o valor da próxima instrução a ser buscada na memória

- * Estes registradores são denominados de propósito geral, e podem ser utilizados por qualquer uma das instruções
 - * Lógicas
 - Aritméticas
 - * Leitura/Escrita de memória
 - * Desvios na linha de execução

- * lw rd, src
 - * Load Word carrega uma palavra de 32 bits da memória
- * Exemplos:

```
# Valores constantes e strings do programa
.data
CARTEIRA:
    .word 300
SALARIO:
    .word 1000

# Instruções do programa vão abaixo de .text
.text
    lw $t0, CARTEIRA
    lw $t1, SALARIO
```

- * li rd, src
 - * Load Immediate carrega um valor expresso direto na instrução
- * Exemplo:

```
# Valores constantes e strings do programa
.data
CARTEIRA:
   .word 300

# Instruções do programa vão abaixo de .text
.text
   lw $t0, CARTEIRA
   li $t1, 1000  # Salario
```

- * add rd, rs, rt
 - * Add soma rs com rt e guarda em rd
- * Exemplo:

```
# Valores constantes e strings do programa
.data
CARTEIRA:
   .word 300

# Instruções do programa vão abaixo de .text
.text
   lw $t0, CARTEIRA
   li $t1, 1000  # Salario
   add $t2, $t0, $t1
```

- * sub rd, rs, rt
 - * Subtract subtrai rt de rs e guarda em rd

- * swrs, dst
 - * Store Word armazena valor de rs na memória

```
# Valores constantes e strings do programa
.data
CARTEIRA:
   .word 300
# Instruções do programa vão abaixo de .text
.text
   lw $t0, CARTEIRA
   li $t1, 1000
                      # Salario
   add $s0, $t0, $t1
   li $t0, 447
                        # Valor dos impostos
   sub $s0, $s0, $t0
   sw $s0, CARTEIRA
```

- * j target
 - * Jump registrador \$pc recebe valor de target

```
# Valores constantes e strings do programa
.data
CARTEIRA:
   .word 300
# Instruções do programa vão abaixo de .text
.text
COMPUTA SALARIO:
   lw $t0, CARTEIRA
   li $t1, 1000
                       # Salario
   add $s0, $t0, $t1
   li $t0, 447
                        # Valor dos impostos
   sub $s0, $s0, $t0
   sw $s0, CARTEIRA
   j COMPUTA SALARIO
```

- * bne rs, rt, target
 - * Branch if Not Equal \$pc recebe valor de target se rs != rt

```
.data
CARTEIRA:
   .word 300
.text
   li $a0, 12
                        # Meses de cálculo
COMPUTA_SALARIO:
   lw $t0, CARTEIRA
   li $t1, 1000
                       # Salario
   add $s0, $t0, $t1
                        # Valor dos impostos
   li $t0, 447
   sub $s0, $s0, $t0
   sw $s0, CARTEIRA
   addi $a0, $a0, -1
   bne $a0, $zero, COMPUTA_SALARIO
```

- * Outras instruções de instruções de desvio:
 - * beq rs, rt, target Branch if Equal
 - * blt rs, rt, target Branch if Less Than
 - * ble rs, rt, target Branch if Less or Equal
 - * bgt rs, rt, target Branch if Greater Than
 - * bge rs, rt, target Branch if Greater or Equal

- * Chamando uma rotina:
 - * jal target
 - Jump And Link
 - * armazena o valor de \$pc em \$ra
 - * copia o valor de target para \$pc
- * Retornando de uma rotina:
 - * jr rt
 - * Jump to Register \$pc recebe o valor de rt
 - Para retornar, jr \$ra

```
.data
CARTEIRA:
   .word 300
.text
   lw $a0, CARTEIRA
   li $a1, 12 # Meses de cálculo
   li $a2, 1000 # Valor do salário
   li $a3, 437 # Imposto mensal bruto
   jal COMPUTA SALARIO # Chama a rotina do salario
   sw $v0, CARTEIRA
# Nossa rotina de salários
COMPUTA SALARIO:
   add $a0, $a0, $a2 # Soma salario com carteira
   sub $a0, $a0, $a3 # Subtrai os impostos
   addi $a1, $a1, -1 # decrementa um mês
   bne $a1, $zero, COMPUTA SALARIO
   add $v0, $a0, $zero # Copia o resultado para retorno
   jr $ra
                      # Retorna após o "jal"
```

Chamadas ao sistema

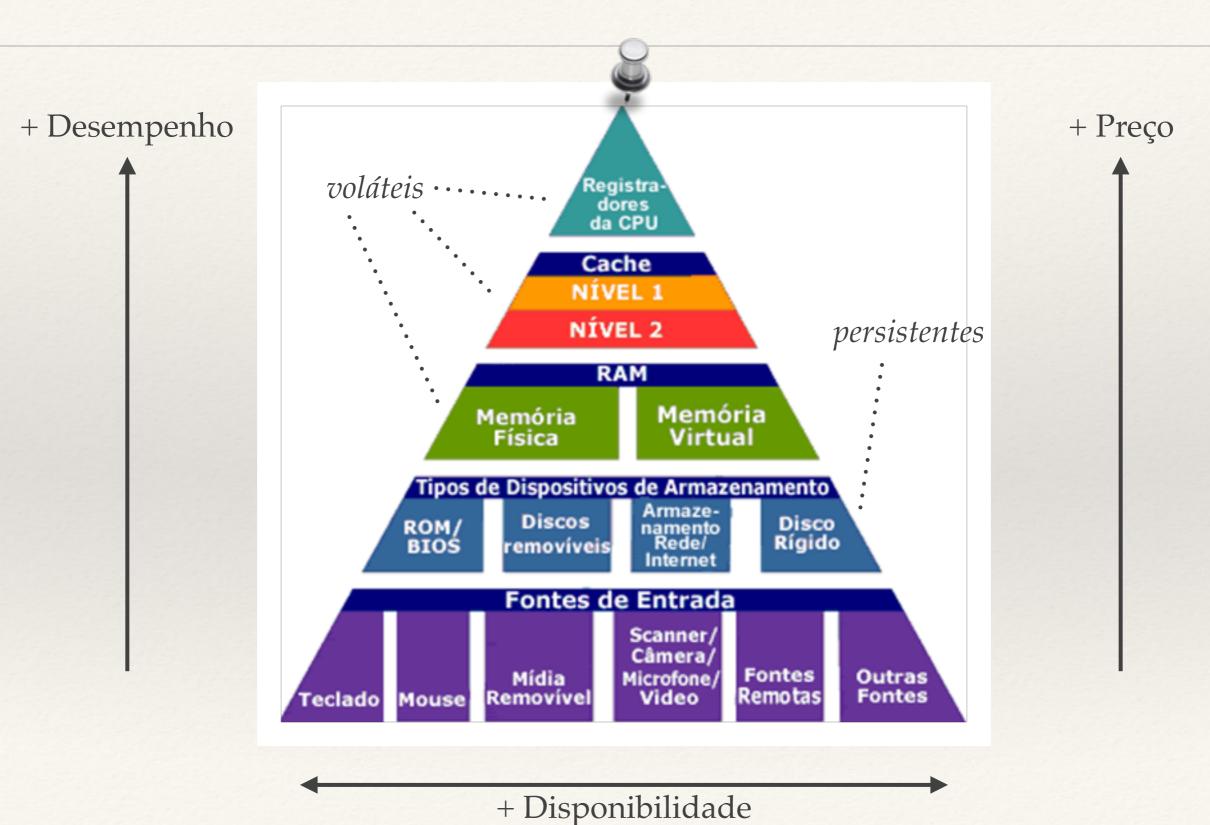
- * Suponha que queiramos escrever o resultado do salário na tela
- * Quem faz isso é o sistema operacional, que tem uma rotina específica para essa funcionalidade
- * Bastaria o processador chamar a rotina
- Porém, rotinas do SO são restritas ao kernel (superusuário), inacessíveis ao nosso programa
- * Para chamá-la, utilizamos uma instrução que passa o controle para o SO, ao mesmo tempo que indica o que gostaríamos que ele fizesse (ele não é obrigado a obedecer)

- * Esse tipo de rotina é conhecida como chamadas ao sistema (system calls)
- * Elas são invocadas através de instruções que causam uma interrupção (interruption) no processador
- * Cada sistema operacional responde às interrupções e chamadas ao sistema de maneira diferente
 - * Imagine um programa em <u>linguagem de máquina</u> do *Core i5*, com <u>chamadas ao sistema</u> do *Linux*
 - * Rodará em um computador com o mesmo *Core i5* e *Windows*? Por quê?

- * No MIPS, a instrução de interrupção é:
 - * syscall
 - * não possui nenhum parâmetro direto na instrução
 - * cada SO possui um protocolo próprio para descobrir porque o programa do usuário fez o *syscall*
- * No Sistema Operacional do MARS (nosso simulador)
 - * \$v0 é usado para indicar qual serviço o usuário deseja
 - cada serviço utiliza alguns registradores para receber parâmetros
 - * necessário consultar o manual da API de programação do SO

```
.data
CARTETRA:
    .word 300
STR SALARIO:
     .asciiz "O salario calculado foi de: "
.text
    lw $a0, CARTEIRA
    li $a1, 12  # Meses de cálculo
li $a2, 1000  # Valor do salário
li $a3, 437  # Imposto mensal bruto
    jal COMPUTA SALARIO # Chama a rotina do salario
    sw $v0, CARTEIRA
    li $v0, 4  # N° serviço escrita de string
    la $a0, STR SALARIO # Endereço da frase a escrever
    syscall
    li $v0, 1 # Serviço de escrita de inteiros
    lw $a0, CARTEIRA
    syscall
    li $v0, 10 # Serviço de fim de programa
    syscall
# Nossa rotina de salários
COMPUTA SALARIO:
    add $a0, $a0, $a2  # Soma salario com carteira sub $a0, $a0, $a3  # Subtrai os impostos addi $a1, $a1, -1  # decrementa um mês
    bne $a1, $zero, COMPUTA_SALARIO
    add $v0, $a0, $zero # Copia o resultado para retorno
    jr $ra
              # Retorna após o "jal"
```

Memória



- * Registradores
 - Dentro do processador
 - * Pouquíssima disponibilidade entre 16 a 64 palavras
 - * Acesso direto pelo programador
- Cache (SRAM)
 - * Até 3 níveis: L1, L2, L3
 - * Acesso varia
 - * Controle automático pelo processador
 - Ajuda do Sistema Operacional
 - * Erro e acerto de cache

- Memória principal (DRAM)
 - Maior quantidade
 - Desempenho médio (~10-100x inferior)
 - * Volátil
 - * Acesso aleatório
 - * Com memória virtual, acesso intermediado por hardware e SO

- * ROM, EEPROM, Flash e CMOS
 - * Persistentes
 - Algumas tem limitações em reescritas

Discos

- * Ainda mais barata
 - * Desempenho pior (100x em relação a RAM)
 - * Dados persistem

- * Componentes
 - Braços, trilhas e cilindros
 - Possibilitam acessos aleatórios, porém prejudicam desempenho

- Memória virtual
 - * Estende e protege a memória principal
 - * Depende da MMU (Memory Management Unit)
 - * Implementação Hardware Software (SO)
 - Melhora o desempenho em ambientes multiprogramados

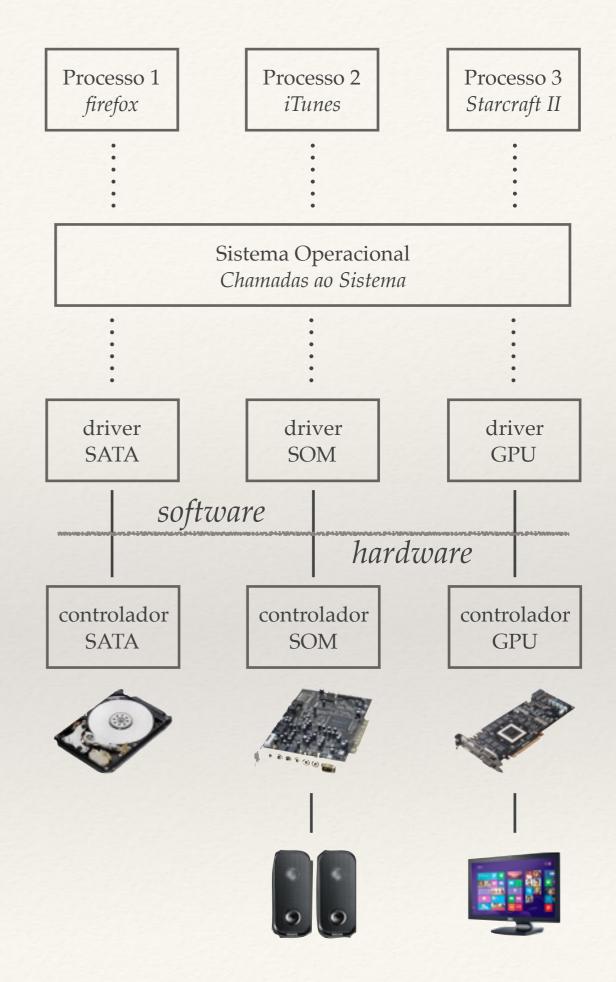
Fitas magnéticas

- Mais barata e durável
- Uma gravação dura de minutos a horas
- * Acesso sequencial
- * Ideal para backups, ainda é utilizada em servidores

* tarballs - serializa diversos arquivos para gravar em fita

Dispositivos E/S

- * Possuem controlador próprio
 - Operam o dispositivo
 - * Exemplos:
 - * IDE
 - * SCSI
 - * Rede
 - * Vídeo



- * SO comunica com os controladores
 - * Driver de dispositivo
 - * Registradores dos controladores
 - Endereço E/S
 - Instruções IN e OUT
 - * Mapeamento no espaço de memória
 - * Métodos
 - * Pooling
 - * Interrupção
 - DMA (Direct Memory Access)

