

---

---

---

---

---



## 第二章

例 2.1-4 设随机振幅信号  $X(t) = X \cos(\omega_0 t)$ , 式中:  $\omega_0$  为常量,  $X$  为标准正态随机变量。试求时刻  $t=0$ 、 $t=\frac{\pi}{2\omega_0}$  时  $X(t)$  的一维概率密度。

解:  $X(t)$  的一维概率密度为

$$p_{Xt} = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \exp\left[-\frac{x^2}{2}\right]$$

$X(t)$  在任一时刻  $t$  的取值为

$$x_t = x \cos(\omega_0 t)$$

$$\therefore p(x_t, t) = p(x, t) \left| \frac{dx}{dt} \right| = p\left(\frac{x_t}{\cos\omega_0 t}, t\right) \left| \frac{1}{\cos\omega_0 t} \right| \\ = \frac{1}{\sqrt{2\pi} |\cos\omega_0 t|} \exp\left[-\frac{x_t^2}{2\cos^2\omega_0 t}\right]$$

$\therefore t=t_1=0$  时

$$p(x_1, t_1) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \exp\left[-\frac{x_1^2}{2}\right]$$

$t=t_2=\frac{\pi}{3\omega_0}$  时

$$p(x_2, t_2) = \frac{1}{\sqrt{2\pi} 0.5} \exp\left[-2x_2^2\right]$$

$t=t_3=\frac{\pi}{2\omega_0}$  时

$$p(x_3, t_3) = \lim_{t \rightarrow t_3} \frac{1}{\sqrt{2\pi} |\cos\omega_0 t|} \exp\left[-\frac{x_3^2}{2\cos^2\omega_0 t}\right] = \delta(x_3)$$

思路:  $X(t)=X \cos(\omega_0 t)$ ,  $X$  是随机变量

$X(t)$  是随机变量的函数

$$\text{由公式: } p(x_t, t) = p(x, t) \left| \frac{dx}{dt} \right|$$

可以求出  $X(t)$  的概率密度

原理:

在  $Y=g(X)$  中, 其中  $X$  是一个连续随机变量, 则  $Y$  即为一个连续随机变量, 对于连续随机变量的分布, 有以下定理。

定理 设连续随机变量  $X$  的概率密度函数为  $f_X(x)$ , 函数  $y=g(x)$  严格单调, 其反函数  $g^{-1}(y)$  有连续导数, 则  $Y=g(X)$  也是一个连续随机变量, 其概率密度函数为

$$f_Y(y) = \begin{cases} f_X(g^{-1}(y)) |g'(g^{-1}(y))|, & -\infty < y < \beta \\ 0, & \text{其他} \end{cases} \quad (1.4-1)$$

其中  $a=\min\{g(-\infty), g(+\infty)\}$ ,  $\beta=\max\{g(-\infty), g(+\infty)\}$ .

为什么成了冲激函数?

当正态分布的方差  $\sigma^2$  趋于 0 时,  
其极限就是冲激函数  $\delta(x)$

$$\lim_{\sigma \rightarrow 0} \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} \exp\left[-\frac{x^2}{2\sigma^2}\right] = \delta(x)$$

例 2.1-7 已知随机过程  $X(t)$  在  $t$  时刻的取值服从正态分布, 其一维概率密度为

$$p(x, t) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} \exp\left[-\frac{(x-m)^2}{2\sigma^2}\right]$$

试求这时随机过程  $X(t)$  的特征函数, 并求此时的数学期望、方差、均方值。

解: 由待征函数定  $X$ :

$$\bar{x}_t(\lambda, t) = E[e^{j\lambda X(t)}] = \int_{-\infty}^{\infty} e^{j\lambda x} p(x, t) dx \\ = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} \int_{-\infty}^{\infty} e^{j\lambda x} \exp\left[-\frac{(x-m)^2}{2\sigma^2}\right] dx.$$

令  $y = \frac{x-m}{\sigma}$  得:

$$\bar{x}_t(\lambda, t) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} \int_{-\infty}^{\infty} e^{j\lambda y} \exp\left[-\frac{y^2}{2} + j\lambda y + m\right] dy$$

$$= \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} e^{jm\lambda} \int_{-\infty}^{\infty} e^{j\lambda y} \exp\left[-\frac{y^2}{2} + j\lambda y\right] dy$$

$$= \exp\left[j\lambda m - \frac{1}{2}\lambda^2\sigma^2\right]$$

$$\therefore E[X(t)] = j^{-1} \left[ \frac{\partial}{\partial \lambda} \bar{x}_t(\lambda, t) \right]_{\lambda=0} = m$$

$$E[X^2(t)] = j^{-2} \left[ \frac{\partial^2}{\partial \lambda^2} \bar{x}_t(\lambda, t) \right]_{\lambda=0} = \sigma^2 + m^2$$

$$D[X(t)] = E[X^2(t)] - E[X(t)]^2 = \sigma^2 \quad \text{由高斯积分公式: } \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\frac{1}{2}(x-a)^2} dx = \sqrt{2\pi} \quad I = \exp\left[-\frac{1}{2}\lambda^2\sigma^2\right] \cdot \sqrt{2\pi}$$

知识点:

$$\bar{x}_t(\lambda, t) = E[e^{j\lambda X(t)}] = \int_{-\infty}^{\infty} e^{j\lambda x} p(x, t) dx$$

$$E[X^n(t)] = j^{-n} \left[ \frac{\partial^n}{\partial \lambda^n} \bar{x}_t(\lambda, t) \right]_{\lambda=0}$$

$$D[X(t)] = E[X^2(t)] - E[X(t)]^2$$

$$I = \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\frac{1}{2}(y-j\lambda\sigma)^2} dy$$

进行配方:  $\exp\left[-\frac{1}{2}(y^2 - 2j\lambda\sigma y + (j\lambda\sigma)^2 - (j\lambda\sigma)^2)\right] \\ = \exp\left[-\frac{1}{2}(y - j\lambda\sigma)^2\right] \cdot \exp\left[-(j\lambda\sigma)^2\right]$

$$I = \exp\left[-\frac{1}{2}\lambda^2\sigma^2\right] \cdot \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\frac{1}{2}(y - j\lambda\sigma)^2} dy$$

例 2.1-6 设随机振幅信号  $X(t) = X \cos(\omega_0 t)$ , 式中:  $\omega_0$  为常量,  $X$  为标准正态随机变量。求随机过程  $X(t)$  的数学期望、方差、相关函数、协方差函数。

解:  $\because X$  是标准正态随机变量。

$$\therefore E[X] = 0 \quad D[X] = 1. \quad \therefore E[X^2] = D[X] + E^2[X] = 1$$

$$m_x(t) = E[X(t)] = E[X \cos \omega_0 t] = \cos \omega_0 t \cdot E[X] = 0$$

$$\sigma_x^2(t) = D[X(t)] = D[X \cos \omega_0 t] = \cos^2 \omega_0 t \cdot D[X] = \cos^2 \omega_0 t.$$

$$\begin{aligned} R_X(t_1, t_2) &= E[X(t_1)X(t_2)] = E[\cos \omega_0 t_1 \cos \omega_0 t_2] \\ &= \cos \omega_0 t_1 \cos \omega_0 t_2 \cdot E[X^2] = \cos \omega_0 t_1 \cos \omega_0 t_2, \\ C_X(t_1, t_2) &= E[\dot{X}(t_1)\dot{X}(t_2)] = E\{[X(t_1) - m_X(t_1)][X(t_2) - m_X(t_2)]\} \\ &= E[X(t_1)X(t_2)] = R_X(t_1, t_2) = \text{constant}, \cos \omega_0 t_2. \end{aligned}$$

$$\textcircled{1} \quad E[X(t)] = \int_{-\infty}^{\infty} x p(x) dx = m_X(t)$$

$$\textcircled{2} \quad D[X(t)] = E\{\dot{X}(t)^2\}$$

$$= E\{E[X(t) - m_X(t)]^2\}$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} [x - m_X(t)]^2 p(x, t) dx = \sigma_X^2(t)$$

$$\textcircled{3} \quad R_X(t_1, t_2) = E[X(t_1)X(t_2)]$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} x_1 x_2 p(x_1, t_1; x_2, t_2) dx_1 dx_2$$

$$\textcircled{4} \quad C_X(t_1, t_2) = E[\dot{X}(t_1)\dot{X}(t_2)]$$

$$= R_X(t_1, t_2) - m_X(t_1)m_X(t_2)$$

$$\text{类似: } \sigma_X^2(t) = E[X^2(t)] - m_X^2(t)$$

例 2.2-1 设随机初相信号  $X(t) = A \cos(\omega_0 t + \varphi)$ , 其中  $A$  和  $\omega_0$  都是常量,  $\varphi$  是在  $(0, 2\pi)$  上均匀分布的随机变量。试问  $X(t)$  是否平稳过程。

知识点：

$$\text{解: } P(\varphi) = \begin{cases} \frac{1}{2\pi}, & 0 < \varphi < 2\pi \\ 0, & \text{其他} \end{cases}$$

$$m_x(t) = E[X(t)] = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) P(\varphi) d\varphi = \int_0^{2\pi} A \cos(\omega_0 t + \varphi) \frac{1}{2\pi} d\varphi = 0 \quad ①$$

$$R_x(t_1, t_2) = E[X(t_1)X(t_2)] = \int_{-\infty}^{\infty} x(t_1)x(t_2) P(\varphi) d\varphi \quad ②$$

$$= \int_0^{2\pi} A^2 \cos(\omega_0 t_1 + \varphi) \cos(\omega_0 t_2 + \varphi) \frac{1}{2\pi} d\varphi$$

$$= \frac{A^2}{4\pi} \int_0^{2\pi} \{ \cos[\omega_0(t_2 - t_1)] + \cos[2\omega_0(t_1 + t_2) + 2\varphi] \} d\varphi \quad ③$$

$$= \frac{A^2}{2} \cos \omega_0 t$$

$\therefore m_x(t)$  与  $t$  无关,  $R_x(t_1, t_2)$  仅与时间间隔有关

$\therefore X(t)$  至少是广义平稳过程。

例 2.2-2 随机电报信号  $X(t)$  的典型样本如图 2.2-1 所示, 在任一时刻  $t$ ,  $X(t)$  仅能取值为 0 或 1, 其概率均为  $1/2$ 。两值之间的变换时刻是随机的, 设在单位时间内变换的平均次数为  $\lambda$ , 在任一时间间隔  $|\tau| = |t_2 - t_1|$  内, 变换  $\lambda$  次的概率服从泊松 (Poisson) 分布, 即

$$P_k(\lambda | \tau) = \frac{(\lambda | \tau)^k}{k!} e^{-\lambda | \tau |}$$

式中:  $\lambda$  是单位时间内变换数值的平均次数。试问  $X(t)$  是否平稳过程。

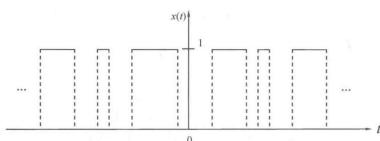


图 2.2-1 随机电报信号的典型样本

$$\text{解: } m_x(t) = 1 \cdot P[X(t)=1] + 0 \cdot P[X(t)=0] = \frac{1}{2}$$

若在  $|\tau|$  内变换偶数次, 则  $X(t_1)X(t_2) = 1$   
奇数次则  $X(t_1)X(t_2) = 0$

$$R_x(t_1, t_2) = P(X(t_1), X(t_2) = 1)$$

$$\text{由 } P(AB) = P(B|A) \cdot P(A) \text{ 得: } P(X(t_1)=1, X(t_2)=1) = P(X(t_2)=1|X(t_1)=1) \cdot P(X(t_1)=1)$$

$$P(X(t_1)=1) = \frac{1}{2} \quad P(X(t_2)=1|X(t_1)=1) = \sum_{k=0}^{\infty} P_k(\lambda | \tau).$$

$$R_x(t_1, t_2) = \frac{1}{2} \sum_{k=0}^{\infty} P_k(\lambda | \tau) = \frac{1}{2} e^{-\lambda | \tau |} \left[ 1 + \frac{(\lambda | \tau))^2}{2!} + \frac{(\lambda | \tau))^4}{4!} + \dots \right]$$

$$= \frac{1}{4} e^{-2\lambda | \tau |} [e^{\lambda | \tau |} + e^{-\lambda | \tau |}] = \frac{1}{4} + \frac{1}{4} e^{-2\lambda | \tau |}$$

知识点：

$$\text{① } R_x(t_1, t_2) = E[X(t_1)X(t_2)]$$

$$\text{② 泊松分布 } P(x=k) = \frac{\lambda^k}{k!} e^{-\lambda}$$

$e^x$  的泰勒展开:

$$e^x = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{x^k}{k!} = 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \dots$$

$$\sum_{k=0}^{\infty} P(x=k) = e^{\lambda} \sum_{k=0}^{\infty} \frac{\lambda^k}{k!} = e^{-\lambda} \cdot 0^{\lambda} = 1$$

这里的计算相当于  $e^x + e^{-x}$

例 2.2-3 设  $x_i(t) = A \cos(\omega_0 t + \varphi_i)$  是例 2.2-1 所示随机初相信号  $X(t) = A \cos(\omega_0 t + \varphi)$  中的任一样本，试求  $x_i(t)$  的时间均值和时间自相关函数，并与例 2.2-1 所得结果作比较。

$$\text{解: } \langle x_i(t) \rangle = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T A \cos(\omega_0 t + \varphi_i) dt \\ = 0$$

$$\langle x_i(t)x_i(t+\tau) \rangle = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T A^2 \cos(\omega_0 t + \varphi_i) \cos[\omega_0(t+\tau) + \varphi_i] dt \\ \approx \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{A^2}{4T} \int_{-T}^T \cos \omega_0 \tau dt = \frac{A^2}{2} \cos \omega_0 \tau$$

$$E[x_i(t)] = \langle x_i(t) \rangle$$

$$E[x_i(t)x_i(t+\tau)] = \langle x_i(t)x_i(t+\tau) \rangle$$

例 2.2-4 已知平稳正态噪声  $X(t)$  的均值为零，相关函数为  $R_X(\tau) = \sigma^2 e^{-\tau^2} \cos \omega_0 \tau$ ，其中  $\sigma$  和  $\omega_0$  为常量，试判断  $X(t)$  是否遍历过程。

解: ∵  $X(t)$  是零均值的平稳正态噪声

$$\therefore C_X(\tau) = R_X(\tau) = \sigma^2 e^{-\tau^2} \cos \omega_0 \tau$$

$$\therefore \lim_{|\tau| \rightarrow \infty} C_X(\tau) = 0$$

∴  $X(t)$  是遍历过程

例 2.2-5 假设几种平稳随机过程的相关函数分别如图 2.2-6 所示。试判断它们能否成立，并说明这些过程各有何特点(有无直流分量，有无周期性，波形起伏是快是慢)。

解 图(a)违反性质(3)，故不能成立；

图(b)能成立，有直流分量，无周期性，过程的波形起伏较慢；

图(c)能成立，无直流分量，有周期性，过程的波形起伏极快(是宽度极窄的  $\delta$  函数)。

图(d)能成立，无直流分量和周期性，过程的波形起伏较快(指其截波波形，而包络波形的起伏较慢)，且正负交替变化。

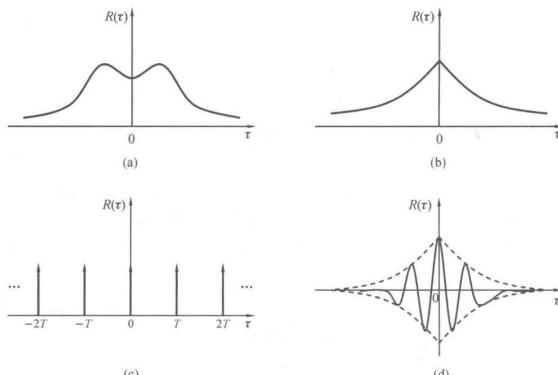


图 2.2-6 几种平稳过程的相关函数假设图形

## ① 时间均值

$$\langle x_i(t) \rangle = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T x_i(t) dt$$

## 时间自相关

$$\langle x_i(t)x_i(t+\tau) \rangle = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T x_i(t)x_i(t+\tau) dt$$

## ② 积分和差

$$\cos \alpha \cos \beta = \frac{1}{2} [\cos(\alpha + \beta) + \cos(\alpha - \beta)]$$

$$\textcircled{1} C_{X_i}(t_1, t_2) = E[(X(t_1) - m_X(t_1))(X(t_2) - m_X(t_2))]$$

$$= R_X(t_1, t_2) - m_X(t_1)m_X(t_2)$$

\textcircled{2} 对于零均值平稳正态随机过程,  $X(t)$ ,  
过程遍历的充要条件为

$$\lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_0^T |C_X(\alpha)|^2 d\alpha = 0$$

## $R_X$ 的性质

$$\textcircled{1} R_X(t) = R_X(-t)$$

$$\textcircled{2} R_X(0) = G_X^2 + M_X^2 \geq 0$$

$$\textcircled{3} R_X(0) \geq |R_X(t)|$$

\textcircled{4} 若平稳随机过程中不含周期分量

$$\text{则 } R_X(\infty) = \lim_{|t| \rightarrow \infty} R_X(t) = M_X^2$$

$$\begin{cases} M_X = \pm \sqrt{R_X(\infty)} \\ G_X^2 = C_X(0) = R_X(0) - R_X(\infty) \end{cases}$$

\textcircled{5} 对于周期性随机过程

$$R_X(t) = R_X(t+T)$$

例 2.2-6 工程应用中某一平稳信号  $X(t)$  的自相关函数为

$$R_X(\tau) = 100e^{-10|\tau|} + 100\cos 10\tau + 100$$

试估计其均值、均方值和方差。

解：将  $X(t)$  视为两个信号  $U(t)$  与  $V(t)$  的和。

$$R_U(t) = 100e^{-10|t|} + 100 \quad R_V(t) = 100\cos 10t$$

① 倍周期分量  $m_f$   $\left\{ \begin{array}{l} m_x = \pm \sqrt{R_X(0)} \\ G_x^2 = C_x(0) = R_X(0) - R_x(0) \end{array} \right.$

$$\Theta R_X(0) = G_x^2 + m_x^2$$

$U(t)$  是  $X(t)$  的非周期分量

$$m_U = \pm \sqrt{R_U(0)} = \pm \sqrt{10}$$

$V(t)$  是  $X(t)$  的周期分量

$$m_V = 0$$

$$m_x = m_U + m_V = \pm 10$$

$$E[X^2(t)] = R_X(0) = 300$$

$$G_x^2 = R_X(0) - m_x^2 = 200$$

例 2.2-7 已知随机过程  $X(t)$  和  $Y(t)$  的协方差函数分别为  $C_X(\tau) = \frac{1}{4} e^{-2|\tau|}$  和

$$C_Y(\tau) = \frac{\sin \lambda \tau}{\lambda \tau}$$
, 其中  $\lambda > 0$ 。

(1) 比较两个过程的起伏速度；

(2) 比较当  $\tau = \pi/\lambda$  时两个过程的相关程度；

(3) 比较过程  $Y(t)$  在  $\tau = 0$  和  $\tau = \pi/\lambda$  时的相关程度。

解：(1)  $G_X^2 = C_X(0) = \frac{1}{4}$

$$Y_X(t) = \frac{C_X(t)}{G_X^2} = e^{-2|t|}$$

$$T_{0X} = \int_0^\infty Y_X(t) dt = \int_0^\infty e^{-2t} dt = \frac{1}{2}$$

$$G_Y^2 = C_Y(0) = 1$$

$$Y_Y(t) = \frac{C_Y(t)}{G_Y^2} = \frac{\sin \lambda t}{\lambda t}$$

$$T_{0Y} = \int_0^\infty \frac{\sin \lambda t}{\lambda t} dt = \frac{\pi}{2\lambda}$$

由于  $T_{0X} < T_{0Y}$ ， $X(t)$  比  $Y(t)$  的起止速度快。

(2) 由  $T = \frac{\pi}{\lambda}$  时，

$$Y_X\left(\frac{\pi}{\lambda}\right) = e^{-2\left|\frac{\pi}{\lambda}\right|} = e^{-2\pi}$$

$$Y_Y\left(\frac{\pi}{\lambda}\right) = \frac{\sin \pi}{\pi} = 0$$

这时  $X(t)$  是相关的，而  $Y(t)$  是不相关的。

(3)  $T=0$ ，有  $Y_Y(0)=1$ ，这时  $Y(t)$  是完全相关的。

而  $T=\frac{\pi}{\lambda}$  时却并不相关。

② 相关系数  $\rho_{XY}(T) = \frac{C_{XY}(T)}{C_X(0)C_Y(0)} = \frac{C_{XY}(T)}{G_X^2 G_Y^2}$

用于表示关联程度大小。

$\rho_{XY}(T)=1$ ：完全相关

$\rho_{XY}(T)=0$ ：不相关。

③ 相关时间

$$T_0 = \int_0^\infty Y_X(t) dt$$

相关时间  $T_0$  小，表示过程平均起伏速度快；  
 $T_0$  大，表明平均起伏速度慢。

例 2.3-1 随机过程  $X(t)$  与  $Y(t)$  统计独立, 求它们的互相关函数和互协方差函数。

解:  $P_2(x_1, y_2; t_1, t_2) = P(x_1, t_1) P(y_2, t_2)$

$$\begin{aligned} R_{XY}(t_1, t_2) &= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} x_1 y_2 P(x_1, y_2; t_1, t_2) dx_1 dy_2 \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} x_1 P(x_1, t_1) dx_1 \int_{-\infty}^{\infty} y_2 P(y_2, t_2) dy_2 \\ &= m_X(t_1) m_Y(t_2) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} C_{XY}(t_1, t_2) &= E\{[X(t_1) - m_X(t_1)][Y(t_2) - m_Y(t_2)]\} \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} [x_1 - m_X(t_1)][y_2 - m_Y(t_2)] P_2(x_1, y_2; t_1, t_2) dx_1 dy_2 \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} [x_1 - m_X(t_1)] P(x_1, t_1) dx_1 \int_{-\infty}^{\infty} [y_2 - m_Y(t_2)] P(y_2, t_2) dy_2 \\ &= [m_X(t_1) - m_X(t_1)][m_Y(t_2) - m_Y(t_2)] \\ &= 0 \end{aligned}$$

例 2.3-2 设有两个平稳过程

$$X(t) = \cos(\omega_0 t + \varphi), \quad Y(t) = \sin(\omega_0 t + \varphi)$$

式中:  $\omega_0$  为常量,  $\varphi$  是在  $(0, 2\pi)$  上均匀分布的随机变量。问这两过程是否联合平稳, 它们是否相关、正交、统计独立。

解: 互相关函数:  $R_{XY}(t, t+\tau) = E[X(t)Y(t+\tau)]$

$$\begin{aligned} &= E\{\cos(\omega_0 t + \varphi) \sin(\omega_0(t+\tau) + \varphi)\} \\ &= \frac{1}{2} E\{\sin[\omega_0(2t+\tau) + 2\varphi] + \sin \omega_0 \tau\} \\ &= \frac{1}{2} \sin \omega_0 \tau. \end{aligned}$$

$\because X(t), Y(t)$  各自平稳, 且  $R_{XY}(t, t+\tau)$  为  $\tau$  的常值函数。

$\therefore X(t)$  与  $Y(t)$  联合平稳。

$$\because m_X(t) = E[X(t)] = 0$$

$$m_Y(t+\tau) = E[Y(t+\tau)] = 0$$

$$\therefore C_{XY}(t, t+\tau) = R_X(\tau) = \frac{1}{2} \sin \omega_0 \tau$$

$\therefore$  仅对于局部值  $\tau$ , 才有  $C_{XY}(\tau) = 0$ , 不能使任意  $\tau$  值都

满足

$\therefore X(t)$  和  $Y(t)$  是相关的且不正交。

① 若  $X(t), Y(t)$  统计独立。

$$\text{则 } P(x_1, y_2; t_1, t_2) = P(x_1, t_1) P(y_2, t_2)$$

$$R_{XY}(t_1, t_2) = m_X(t_1) m_Y(t_2)$$

$$C_{XY}(t_1, t_2) = 0.$$

① 联合平稳:

$\left| \begin{array}{l} X(t) \text{ 和 } Y(t) \text{ 各自是广义平稳过程} \\ R_{XY}(t_1, t_2) = R_{XX}(T) \end{array} \right.$

② 互相关函数:

$$R_{XY}(t_1, t_2) = E[X(t_1)Y(t_2)] = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} x_1 y_2 P_2(x_1, y_2; t_1, t_2) dx_1 dy_2$$

③ 互协方差函数

$$C_{XY}(t_1, t_2) = E\{[X(t_1) - m_X(t_1)][Y(t_2) - m_Y(t_2)]\}$$

④ 若  $X(t), Y(t)$  联合平稳则互相关系数

$$\gamma_{XY}(T) = \frac{C_{XY}(T)}{\sigma_X \sigma_Y}$$

⑤ 若任意  $T$ , 有  $\gamma_{XY}(T)=0$  或  $C_{XY}(T)=0$

则  $X(t)$  与  $Y(t)$  不相关。

上式等价于:

$$R_{XY}(T) = m_X(T) m_Y(T+T)$$

⑥ 若任意  $T$ , 有  $E[X(t)Y(t+T)]=0$

则  $X(t)$  与  $Y(t)$  正交。

例 2.3.3 设  $X(t)$  为雷达发射信号, 遇到目标后返回接收机的微弱信号为  $\alpha X(t-\tau_0)$ , 其中  $\alpha$  为常数且  $\alpha \ll 1$ , 常数  $\tau_0$  为时延。接收到的信号伴有噪声  $N(t)$ , 故接收到的信号为  $Y(t) = \alpha X(t-\tau_0) + N(t)$ 。若  $X(t)$  与  $N(t)$  都是零均值广义平稳随机信号, 且相互独立, 其自相关函数分别为  $R_X(\tau)$  和  $R_N(\tau)$ 。

解: 由  $X(t)$  与  $N(t)$  都是零均值广义平稳随机信号, 且相互独立。

$$\therefore E[X(t-\tau_0)] = E[X(t)] = 0$$

$$E[N(t)] = 0$$

$$R_{XN}(t, t+\tau) = E[X(t)N(t+\tau)] = E[X(t)]E[N(t+\tau)] = 0$$

$\therefore X(t)$  和  $N(t)$  联合平稳。

① 广义平稳的条件

$$\begin{cases} E[X(t)] = m_x \\ R_{X(t,t_0)} = R_X(\tau) \end{cases}$$

② 联合平稳的条件

$$\begin{cases} X(t), Y(t) \text{ 各自广义平稳} \\ R_{XY}(t_1, t_2) = R_{XY}(\tau) \end{cases}$$

$$E[Y(t)] = E[\alpha X(t-\tau_0) + N(t)] = \alpha E[X(t-\tau_0)] + E[N(t)] = 0 \quad ③ \text{互相关函数性质}$$

$$R_Y(t, t+\tau) = E[Y(t)Y(t+\tau)]$$

$$= E[(\alpha X(t-\tau_0) + N(t))(\alpha X(t+\tau-\tau_0) + N(t+\tau))]$$

$$= \alpha^2 E[X(t-\tau_0)X(t+\tau-\tau_0)] + \alpha E[X(t-\tau_0)N(t+\tau)] + \alpha E[N(t)X(t+\tau-\tau_0)] + E[N(t)N(t+\tau)]$$

$$= \alpha^2 R_X(\tau) + R_N(\tau)$$

$$= R_Y(\tau)$$

$$E[Y(t)] = 0, R_Y(t, t+\tau) = R_Y(\tau), \therefore Y(t) \text{ 广义平稳}$$

$$(2) R_{XY}(t, t+\tau) = E[X(t)Y(t+\tau)]$$

$$= E[X(t)(\alpha X(t+\tau-\tau_0) + N(t+\tau))]$$

$$= \alpha E[X(t)X(t+\tau-\tau_0)] + E[X(t)N(t+\tau)]$$

$$= \alpha R_X(\tau-\tau_0)$$

相关函数只与  $\tau$  有关, 且  $X(t)$  与  $Y(t)$  各自广义平稳。

$\therefore X(t)$  与  $Y(t)$  联合平稳。

例 2.4-2 我们研究一个以掷硬币为例的贝努利(Bernoulli)型随机过程  $X(n)$ ,  $n=1, 2, \dots$ 。设每隔单位时间投掷一次硬币, 观察它出现的结果。在时刻  $n$  投掷一枚硬币, 若出现正面, 记其结果  $X(n)=+1$ ; 若出现反面, 记其结果  $X(n)=-1$ 。将硬币一直投掷下去, 可得到一个无穷序列:  $X(1), X(2), X(3), \dots$ 。因为每次投掷结果  $X(n)$  都是一个随机变量(其取值为 +1 或 -1), 所以无数次投掷的结果是一个随机变量的无穷序列, 根据定义, 称之为离散随机序列。每次投掷的结果与前后各次投掷的结果是相互独立的, 并且  $X(n)$  出现 +1 或 -1 的概率与投掷时刻  $n$  无关。设第  $n$  次投掷出现正面的概率为

$$P\{X(n)=+1\}=p$$

第  $n$  次投掷出现反面的概率为

$$P\{X(n)=-1\}=1-p$$

其中  $P\{X(n)=+1\}=p$  与  $n$  无关, 且  $X(i)$  与  $X(j)$  ( $i \neq j$ ) 是相互独立的随机变量。上述的贝努利过程是平稳随机过程。求过程的均值、均方值、方差和自相关函数。

$$\text{解: } E[X(n)] = 1 \cdot P\{X(n)=+1\} + (-1) \cdot P\{X(n)=-1\} \\ = 2p - 1$$

$$E[X^2(n)] = 1^2 P\{X(n)=+1\} + (-1)^2 P\{X(n)=-1\} \\ = 1$$

$$\therefore D[X(n)] = E[X^2(n)] - E[X(n)]^2 = 1 - (2p-1)^2 = 4p(1-p)$$

$\because X(i)$  与  $X(j)$  相互独立

$$\therefore R_X(m) = E[X(n)X(n+m)] = \begin{cases} E[X^2(n)] = 1 & , m=0 \\ E[X(n)]E[X(n+m)] = m^2 = (2p-1)^2 & , m \neq 0 \end{cases}$$

例 2.4-3 已知随机相位序列  $X(n)=6\cos(\omega_0 n + \phi)$ , 其中随机变量  $\phi$  在  $[0, 2\pi]$  上均匀分布, 求其数学期望和协方差, 并判断  $X(n)$  是否为平稳序列。

$$\text{解: } E[X(n)] = \int_0^{2\pi} 6\cos(\omega_0 n + \phi) \frac{1}{2\pi} d\phi = m = 0$$

$$\begin{aligned} R_X(n, n+m) &= E[X(n)X(n+m)] \\ &= E\{6\cos(\omega_0 n + \phi) \cdot 6\cos[\omega_0(n+m) + \phi]\} \\ &= \frac{36}{2} E[\cos[2\omega_0 n + \omega_0 m + 2\phi] + \cos(\omega_0 m)] \\ &= 18 \cos(\omega_0 m) = R_X(m) \end{aligned}$$

$m$  与  $n$  无关,  $R_X(n, n+m)$  与  $n$  无关, 只与  $m$  有关。  
 $\therefore X(n)$  为平稳序列。

$$\therefore C_X(n, n+m) = C_X(m) = R_X(m) = 18 \cos(\omega_0 m)$$

$$\textcircled{1} m_X(n) = E[X(n)] = \int_{-\infty}^{\infty} x f_X(x, n) dx$$

$$E\{g[X(n)]\} = \int_{-\infty}^{\infty} g(x) f_X(x, n) dx$$

$$E[X(n)+Y(n)] = E[X(n)] + E[Y(n)]$$

$$E[aX(n)] = aE[X(n)]$$

$$\textcircled{2} \quad \psi_X^2(n) = E[X^2(n)] = \int_{-\infty}^{\infty} x^2 f_X(x, n) dx$$

$$G_X^2(n) = D[X(n)] = E[(X(n) - m_X(n))^2]$$

$$G_X^2(n) = \psi_X^2(n) - m_X^2(n)$$

$$\textcircled{3} \quad R_X(n_1, n_2) = E[X(n_1)X(n_2)]$$

$$\begin{aligned} C_X(n_1, n_2) &= E[(X(n_1) - m_X(n_1))(X(n_2) - m_X(n_2))] \\ &= R_X(n_1, n_2) - m_X(n_1)m_X(n_2) \end{aligned}$$

例 2.6-1 求例 2.2-1 所示随机初相信号  $X(t)$  的功率谱密度  $G_X(\omega)$ ,  $F_X(\omega)$ 。

解: 已求得  $R_X(t) = \frac{A^2}{2} \cos \omega_0 t$

$$G_X(w) = \int_{-\infty}^{\infty} R_X(t) e^{-j\omega t} dt \\ = \frac{\pi A^2}{2} [\delta(w-w_0) + \delta(w+w_0)]$$

$$F_X(w) = 2G_X(w)|_{w>0} = \pi A^2 \delta(w-w_0)$$

### ① 维纳-辛钦定理

平稳过程的功率谱密度.

$$G_X(w) = \int_{-\infty}^{\infty} R_X(t) e^{-j\omega t} dt$$

$$R_X(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} G_X(w) e^{j\omega t} dw$$

$$\textcircled{2} \quad R(t) = \cos \omega_0 t \leftrightarrow G(w) = \pi [\delta(w-w_0) + \delta(w+w_0)]$$

### ② 单边功率谱密度.

$$F(w) = 2G_X(w), w > 0$$

例 2.6-2 求例 2.2-2 所示随机电报信号  $X(t)$  的功率谱密度  $G_X(\omega)$ 。

解:  $R_X(t) = \frac{1}{4} + \frac{1}{4} e^{-2|t|}$

$$G_X(w) = \frac{1}{2} \int_0^{\infty} \cos \omega_0 t dt + \frac{1}{2} \int_0^{\infty} e^{-2\lambda t} \cos \omega_0 t dt \\ = \frac{\pi}{2} \delta(w) + \frac{\lambda}{4\lambda^2 + w^2}$$

### 维纳-辛钦定理 第二种形式

$$\left| \begin{array}{l} G_X(w) = 2 \int_0^{\infty} R_X(t) \cos \omega_0 t dt \\ R_X(t) = \frac{1}{\pi} \int_0^{\infty} G_X(w) \cos \omega_0 t dt \end{array} \right.$$

$$\textcircled{2} \quad R(t) = 1 \leftrightarrow G(w) = 2\pi \delta(w)$$

$$R(t) = e^{-\alpha|t|} \leftrightarrow G(w) = \frac{2\alpha}{\alpha^2 + w^2}$$

例 2.6-3 已知平稳随机过程的功率谱密度为

$$G_X(\omega) = \frac{\omega^2 + 4}{\omega^4 + 10\omega^2 + 9}$$

求自相关函数。

解:  $G_X(w) = \frac{w^2 + 4}{w^4 + 10w^2 + 9}$   
 $= \frac{w^2 + 4}{(w^2 + 9)(w^2 + 1)}$   
 $= \frac{1}{8} \left( \frac{3}{w^2 + 1} + \frac{5}{w^2 + 9} \right)$   
 $= \frac{1}{8} \left( \frac{3}{2} \cdot \frac{2 \cdot 1}{w^2 + 1^2} + \frac{5}{6} \cdot \frac{2 \cdot 3}{w^2 + 3^2} \right)$

$$e^{-\alpha|t|} \leftrightarrow \frac{2\alpha}{\alpha^2 + w^2}$$

$$\text{由 } e^{-\alpha|t|} \leftrightarrow \frac{2\alpha}{\alpha^2 + w^2}$$

$$\text{得: } R_X(t) = \frac{1}{48} (9e^{-1|t|} + 5e^{-3|t|})$$

例 2.6-4 已知实随机过程  $X(t)$  与  $Y(t)$  联合平稳且正交，试求过程  $Z(t) = X(t) + Y(t)$  的自相关函数和自谱密度表达式。

解:  $R_Z(t, t+\tau) = E[Z(t)Z(t+\tau)]$   
 $= E\{[X(t)+Y(t)][X(t+\tau)+Y(t+\tau)]\}$   
 $= R_X(t, t+\tau) + R_Y(t, t+\tau) + R_{XY}(t, t+\tau) + R_{YX}(t, t+\tau)$   
 $\because X(t) \text{ 与 } Y(t) \text{ 联合平稳}$   
 $\therefore R_Z(t, t+\tau) = R_X(\tau) + R_Y(\tau) + R_{XY}(\tau) + R_{YX}(\tau) = R_Z(\tau)$

$\because X(t) \text{ 与 } Y(t) \text{ 正交} \therefore R_{XY}(\tau) = R_{YX}(\tau) = 0$   
 $\therefore R_Z(\tau) = R_X(\tau) + R_Y(\tau)$   
 $\therefore G_Z(w) = G_X(w) + G_Y(w)$

①  $X(t), Y(t)$  正交

则  $R_{XY}(\tau) = R_{YX}(\tau) = 0$

$G_{XY}(w) = G_{YX}(w) = 0$

②  $\begin{cases} G_{XY}(w) = \int_{-\infty}^{\infty} R_{XY}(t) e^{-jw t} dt \\ G_{YX}(w) = \int_{-\infty}^{\infty} R_{YX}(t) e^{-jw t} dt \end{cases}$

### 第三章

例 3.1-1 求如图 3.1-4 所示 RC 积分电路的传递函数和冲激响应。

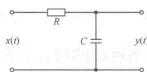


图 3.1-4 RC 积分电路

解 由图可知, 输出电压  $y(t)$  与输入电压  $x(t)$  的关系式为

$$RC \frac{dy(t)}{dt} + y(t) = x(t) \quad (3.1-25)$$

令  $a = 1/(RC)$ , 并对上式两边作拉普拉斯变换, 得

$$(s+a)Y(s) = aX(s) \quad (3.1-26)$$

故得传递函数为

$$H(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = \frac{a}{s+a} \quad (3.1-27)$$

对上式作拉普拉斯反变换, 即得冲激响应为

$$h(t) = \begin{cases} ae^{-at}, & t \geq 0 \\ 0, & t < 0 \end{cases} \quad (3.1-28)$$

当然也可以利用傅里叶变换法, 其传输函数可以直接用分压原理获得, 即

$$H(\omega) = \frac{\frac{1}{j\omega C}}{R + \frac{1}{j\omega C}} = \frac{1}{1 + j\omega RC} \quad (3.1-29)$$

例 3.2-1 已知随机过程  $X(t)$  的相关函数  $R_X(\tau) = e^{-\alpha|\tau|}$ , 判定过程  $X(t)$  是否均方连续、均方可微。

解:  $R_X(\tau) = e^{-\alpha|\tau|}$  是初等函数, 当  $t=0$  时相关函数  $R_X(t)$  是连续的  
 $\therefore X(t)$  在任意时刻  $t$  是均方连续的。

$$R'_X(t) = \frac{dR_X(t)}{dt} = -2\alpha t e^{-\alpha t^2}$$

$$R''_X(t) = \left. \frac{d^2 R_X(t)}{dt^2} \right|_{t=0} = -2\alpha$$

$\because R'_X(0)$  存在,  $X(t)$  是均方可微的。

例 3.2-2 已知随机过程  $X(t)$  的相关函数  $R_X(\tau) = \sigma^2 e^{-\alpha|\tau|}$ , 判定其连续性和可微性。

$$\text{解: } R_X(t) = \sigma^2 e^{-\alpha|t|} = \begin{cases} \sigma^2 e^{-\alpha t}, & t \geq 0 \\ \sigma^2 e^{\alpha t}, & t < 0 \end{cases}$$

$t=0$  时  $R_X(t)$  是连续的。

$\therefore X(t)$  是均方连续的。

$$R'_X(t) = \begin{cases} -\alpha \sigma^2 e^{-\alpha t}, & t \geq 0 \\ \alpha \sigma^2 e^{\alpha t}, & t < 0 \end{cases}$$

在  $t=0$  时,  $R'_X(t)$  不连续  $\therefore R'_X(0)$  不存在。

### ① 微分方程的拉普拉斯变换。

$$RC \frac{dy(t)}{dt} + y(t) = x(t)$$

$$\text{令 } a = \frac{1}{RC}$$

$$\text{则 } \frac{dy(t)}{dt} + ay(t) = ax(t)$$

↓ 拉普拉斯

$$sY(s) + aY(s) = aX(s)$$

$$H(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = \frac{a}{s+a}$$

### ② RC 电路的传递函数

$$H(j\omega) = \frac{1}{1 + j\omega RC}$$

#### ① 均方连续:

只要  $R_X(t)$  在  $t=0$  处连续

则平稳过程  $X(t)$  在任意时刻  $t$  都是均方连续

#### ② 均方可微:

$t=0$  时,  $R_X(t)$  的二阶导数  $R''_X(0)$  存在

例 3.2-3 已知平稳过程  $X(t)$  的自相关函数  $R_X(\tau) = e^{-\alpha|\tau|}$ , 求相关系数  $r_X(\tau)$ 、  
 $r_{XX}(\tau)$ 、 $r_X^2(\tau)$ , 并画出其图形。

解: 均值  $m_X = \pm \sqrt{R_X(0)} = 0$

$$\therefore C_X(\tau) = R_X(\tau) = e^{-\alpha\tau^2}$$

$$C_{\dot{X}}(\tau) = -\frac{dC_X(\tau)}{d\tau} = 2\alpha\tau e^{-\alpha\tau^2}$$

$$C_{\ddot{X}}(\tau) = -\frac{d^2C_X(\tau)}{d\tau^2} = 2\alpha(1-2\alpha\tau^2)e^{-\alpha\tau^2}$$

$$G_X^2 = C_X(0) = 1, G_{\dot{X}}^2 = C_{\dot{X}}(0) = 2\alpha$$

$$\therefore r_X(\tau) = \frac{C_X(\tau)}{G_X^2} = e^{-\alpha\tau^2}$$

$$Y_{XX}(\tau) = \frac{C_{XX}(\tau)}{G_X G_{\dot{X}}} = \sqrt{2\alpha}\tau e^{-\alpha\tau^2}$$

$$r_{\dot{X}}(\tau) = \frac{C_{\dot{X}}(\tau)}{G_{\dot{X}}^2} = (1-2\alpha\tau^2)e^{-\alpha\tau^2}$$

$$\textcircled{1} \quad \dot{X}(t) = \frac{dX(t)}{dt}$$

② 若平稳随机过程不含周期分量

$$\text{则 } \begin{cases} m_X = \pm \sqrt{R_X(0)} \\ G_X^2 = C_X(0) = R_X(0) - R_X(\infty) \end{cases}$$

③ 若  $X(t)$  为平稳过程, 且  $T = t_2 - t_1$

$$\text{则 } R_{XX}(T) = -\frac{dR_X(\tau)}{d\tau} \quad R_{\dot{X}}(T) = E[\dot{X}(t_1)\dot{X}(t_2)]$$

$$R_{\ddot{X}}(T) = \frac{dR_X(\tau)}{d\tau} \quad R_X(T) = -\frac{d^2}{d\tau^2}R_X(\tau)$$

当  $t = t_1 = t_2$  时

$$R_{XX}(T)|_{T=0} = -R_{XX}(T)|_{T=0} = 0$$

结论: 平稳正态过程, 对于任意时刻  $t$ , 取值  $X(t)$  与该点

斜率  $\dot{X}(t)$  都统计独立。

$$\textcircled{1} \quad E \left[ \int_0^T X(a) da \right] = \int_0^T E[X(a)] da$$

$$\textcircled{2} \quad Y(t) = \int_0^t X(a) da$$

$$\text{则 } R_Y(t_1, t_2) = E \left[ \int_0^{t_1} X(a_1) da_1 \cdot \int_0^{t_2} X(a_2) da_2 \right]$$

$$= \int_0^{t_1} \int_0^{t_2} E[X(a_1)X(a_2)] da_1 da_2 \\ = \int_0^{t_1} \int_0^{t_2} R_X(a_1, a_2) da_1 da_2$$

$$R_{YY}(t_1, t_2) = E[X(t_1)Y(t_2)] = E[X(t_1)] \cdot \int_0^{t_2} R_X(a_1, a_2) da_2$$

$$= \int_0^{t_2} R_X(t_1, a_2) da_2$$

$$R_{XX}(t_1, t_2) = \int_0^{t_2} R_X(a_1, t_2) da_1$$

例 3.2-4 随机初相信号  $X(t) = A \cos(\omega_0 t + \varphi)$ , 式中  $A$  和  $\omega_0$  均为常量。已知  $m_X(t) = 0$ ,  $R_X(\tau) = (A^2/2) \cos \omega_0 \tau$ ,  $\tau = t_2 - t_1$ 。信号  $X(t)$  在时间  $T$  内的积分值为

$$Y(T) = \int_0^T X(t) dt$$

试求  $Y(T)$  的均值和方差。

解:  $m_Y(T) = \int_0^T m_X(t) dt = 0$

相关函数  $R_Y(T, T+\tau) = \int_0^T \int_0^{T+\tau} R_X(t_1, t_2) dt_1 dt_2$

$$= \int_0^T \int_0^{T+\tau} \frac{A^2}{2} \cos \omega_0 (t_2 - t_1) dt_1 dt_2$$

$$= \frac{A^2}{2\omega_0} [\cos \omega_0 \tau - \cos \omega_0 (T+\tau) - \cos \omega_0 T]$$

$$G_Y^2(T) = C_Y(T, T) = R_Y(T, T) = \frac{A^2}{\omega_0} (1 - \cos \omega_0 T)$$

$$R_{YY}(t_1, t_2) = E[X(t_1)Y(t_2)] = E[X(t_1)] \cdot \int_0^{t_2} R_X(a_1, a_2) da_2$$

$$= \int_0^{t_2} R_X(t_1, a_2) da_2$$

例 3.3-1 已知输入平稳过程  $X(t)$  的相关函数  $R_X(\tau) = \sigma_X^2 e^{-\beta|\tau|}$ , 其中  $\tau = t_2 - t_1$ 。求通过  $RC$  积分电路后, 输出随机过程  $Y(t)$  在稳态时的相关函数。

解法一：冲激响应法。

$$RC \text{ 电路的系统冲激响应为 } h(t) = \begin{cases} \alpha e^{-\alpha t}, & t \geq 0 \\ 0, & t < 0 \end{cases}, \quad \alpha = \frac{1}{RC}$$

$$\text{由 } R_Y(t) = \int_0^\infty \int_0^\infty G_X^2 e^{-\beta|t+u-v|} \alpha e^{-\alpha u} \alpha e^{-\alpha v} du dv \\ = \alpha^2 G_X^2 \int_0^\infty \int_0^\infty e^{-\alpha(u+v)} e^{-\beta|t+u-v|} du dv$$

省略超复数的积分运算。

$$R_Y(t) = \frac{-\alpha G_X^2}{\beta^2 - \alpha^2} [\alpha e^{-\beta t} - \beta e^{-\alpha t}]$$

由于  $Y(t)$  为平稳过程, 相关函数为偶函数

$$\therefore R_Y(t) = \frac{-\alpha G_X^2}{\beta^2 - \alpha^2} [\alpha e^{-\beta|t|} - \beta e^{-\alpha|t|}]$$

解法二：频谱法。

$$G_X(w) = 2 \int_0^\infty R_X(t) \cos wt dt = 2\alpha \frac{\beta}{\beta^2 + w^2}$$

$$RC \text{ 电路的 } H(w) = \frac{1}{1+jwRC}$$

$$\therefore |H(w)|^2 = \frac{1}{1+(wRC)^2} = \frac{\alpha^2}{\alpha^2 + w^2}, \quad \alpha = \frac{1}{RC}$$

$$\therefore R_Y(t) = \frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} G_X(w) |H(w)|^2 \cos wt dw$$

$$= \frac{1}{\pi} \int_0^\infty 2\alpha \frac{\beta}{\beta^2 + w^2} \cdot \frac{\alpha^2}{\alpha^2 + w^2} \cos wt dw \\ = \frac{\alpha G_X^2}{\alpha^2 - \beta^2} [\alpha e^{-\beta t} - \beta e^{-\alpha t}]$$

由于  $Y(t)$  为平稳过程, 相关函数为偶函数。

$$R_Y(t) = \frac{\alpha G_X^2}{\alpha^2 - \beta^2} [\alpha e^{-\beta|t|} - \beta e^{-\alpha|t|}]$$

① 冲激响应法公式

$$R(t_1, t_2) = \int_0^{t_1} \int_0^{t_2} R_X(t+u-v) h(u) h(v) du dv$$

② 频谱法。

$$S_Y(w) = S_X(w) \cdot |H(w)|^2$$

输出谱 = 输入谱  $X$  系统模平方。

RC 电路传递函数

$$H(w) = \frac{1}{1+jwRC} = \frac{1}{\alpha + jw}, \quad \alpha = \frac{1}{RC}$$

频谱法的三步

① 求输入的频域形式  $G_X(w)$

② 求传递函数  $H(w)$

③ 变回时域。

$$e^{-\alpha|t|} \longleftrightarrow \frac{2\alpha}{\alpha^2 + w^2}$$

$$S_Y(w) = S_X(w) \cdot |H(w)|^2$$

$$= G_X^2 \frac{2\beta}{\beta^2 + w^2} \cdot \frac{(\alpha^2)}{(\alpha^2 + w^2)}$$

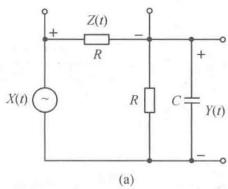
$$= 2\beta G_X^2 \alpha^2 \cdot \frac{1}{(\beta^2 + w^2)(\alpha^2 + w^2)}$$

$$= \frac{2\beta G_X^2 \alpha^2}{\alpha^2 - \beta^2} \left[ \frac{1}{w^2 + \beta^2} - \frac{1}{w^2 + \alpha^2} \right]$$

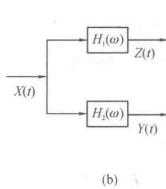
$$R_Y(t) = \frac{2\beta G_X^2 \alpha^2}{\alpha^2 - \beta^2} \left[ \frac{1}{2\beta} e^{-\beta|t|} - \frac{1}{2\alpha} e^{-\alpha|t|} \right]$$

例 3.3-2 线性系统的电路如图 3.3-1(a) 所示, 已知输入平稳过程  $X(t)$  的功率谱密度

度为  $G_X(\omega) = \frac{4\lambda}{4\lambda^2 + \omega^2}$ , 试求两个电阻上的随机电压  $Z(t)$  和  $Y(t)$  的功率谱密度  $G_Z(\omega)$ 、 $G_Y(\omega)$ 、 $G_{ZY}(\omega)$ 。



(a)



(b)

图 3.3-1 多端线性系统

解: 电阻的阻抗是  $R$

电容的阻抗是  $\frac{1}{j\omega C}$

电感的阻抗是  $j\omega L$

$$Z_{pc} = \frac{R \cdot \frac{1}{j\omega C}}{R + \frac{1}{j\omega C}} = \frac{R}{1 + j\omega RC} = \frac{dR}{d + j\omega} \quad d = \frac{1}{RC}$$

$$H_2(\omega) = \frac{\frac{R}{1 + j\omega RC}}{R + \frac{R}{1 + j\omega RC}} = \frac{d}{2d + j\omega}$$

$$H_1(\omega) = 1 - H_2(\omega) = \frac{d + j\omega}{2d + j\omega}$$

### 3.5.3 白噪声通过RC积分电路

由前面的分析可知, RC积分器的传输函数为

$$H(\omega) = \frac{a}{a + j\omega} \quad (3.5-14)$$

式中  $a = \frac{1}{RC}$ , 故有

$$|H(\omega)|^2 = \frac{1}{1 + (\frac{\omega}{a})^2} \quad (3.5-15)$$

今假如输入白噪声的功率谱密度为  $N_0/2$ , 由式(3.5-2)得输出过程  $Y(t)$  的功率谱密度为

$$G_Y(\omega) = \frac{N_0}{2} \cdot \frac{1}{1 + (\frac{\omega}{a})^2} \quad (3.5-16)$$

再由式(3.5-7)得相关函数为

$$R_Y(\tau) = \frac{N_0}{2} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\cos(\omega\tau)}{1 + (\frac{\omega}{a})^2} d\omega = \frac{N_0 a e^{-a|\tau|}}{4} \quad (3.5-17)$$

因为

$$R_Y(0) = 0 \quad (3.5-18)$$

$$r_Y(\tau) = C_Y(\tau) - R_Y(0) = \frac{N_0 a e^{-a|\tau|}}{4} \quad (3.5-19)$$

所以相关系数为

$$r_Y(\tau) = \frac{C_Y(\tau)}{C_Y(0)} = e^{-a|\tau|} \quad (3.5-20)$$

过程  $Y(t)$  的相关时间为

$$\tau_r = \int r_Y(\tau) d\tau = \int e^{-a\tau} d\tau = \frac{1}{a} \quad (3.5-21)$$

由傅里叶级数的表达式可知, 当  $\omega=0$  时有最大传递函数  $H(\omega)=1$ , 故由式(3.5-13)

可得噪声强度为

$$\Delta f_s = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} |H(\omega)|^2 d\omega = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{1 + (\frac{\omega}{a})^2} d\omega = \frac{a}{4} \quad (3.5-22)$$

由上面两式可以求得下面的关系式:

$$\tau_r = \frac{1}{4\Delta f_s} \quad (3.5-23)$$

上述分析结果表明, 由于积分电路的  $R/C$  值很大, 因  $a$  很小, 所以噪声通带很窄,  $\Delta f_s$  很小 (极低), 相关时间  $\tau_r$  很大, 只有周期分量才能通过电路, 因而输出噪声的起伏很慢, 简言之, 由起伏变化很快的白噪声通过积分电路后, 由于积分电路的平均作用, 输出的噪声变强了。

### ① 平稳白噪声的功率谱密度

$$G_N(\omega) = \frac{N_0}{2}$$

### ② 噪声等效通频带

$$\Delta f_b = \frac{\int_{-\infty}^{\infty} |H(\omega)|^2 df}{|H(\omega)|^2}$$

### 频谱法

$$G_Y(\omega) = G_X(\omega) |H(\omega)|^2 = \frac{N_0}{2} |H(\omega)|^2$$

$$R_Y(\omega) = \frac{1}{\pi} \int_0^{\infty} G_X(\omega) |H(\omega)|^2 \cos \omega t dt = \frac{N_0}{2\pi} \int_0^{\infty} |H(\omega)|^2 \cos \omega t dt$$

$$G_Y(\omega) = R_Y(\omega) = \frac{N_0}{2\pi} \int_0^{\infty} |H(\omega)|^2 d\omega$$

**例 3.6-1** 设有级联的两个线性网络如图 3.6-2 所示。已知输入  $X(t)$  是平稳正态白噪声, 功率谱密度为  $G(\omega) = N_0/2$ , 网络 I 的冲激响应为

$$h(t) = \begin{cases} ae^{-at}, & t \geq 0 \\ 0, & t < 0 \end{cases} \quad (3.6-21)$$

试求级联网络输出过程  $Z(t)$  的概率密度  $p_z(z)$ 。

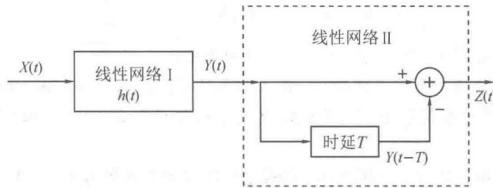


图 3.6-2 两个线性网络的级联

**解:** 两个线性系统网络级联仍为线性系统, 故当输入为正态过程时,

输出仍为正态过程。

求  $Z(t)$  的均值和方差后, 即可写出  $P_Z(z)$ .

$$m_Y(t) = E \left[ \int_{-\infty}^{\infty} X(\tau) h(t-\tau) d\tau \right] = \int_{-\infty}^{\infty} E[X(\tau)] h(t-\tau) d\tau = 0$$

同理  $m_Y(t-T) = 0$

$$z(t) = Y(t) - Y(t-T)$$

$$m_Z = m_Y(t) - m_Y(t-T) = 0$$

$$H_1(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} h(t) e^{-j\omega t} dt = \int_0^{\infty} a e^{-(a+j\omega)t} dt = \frac{a}{a+j\omega}$$

$$G_Y(\omega) = G_X(\omega) |H_1(\omega)|^2 = \frac{N_0}{2} \left| \frac{a}{a+j\omega} \right|^2 = \frac{N_0/2}{1 + (\omega/a)^2}$$

$$G_Y(\omega) = R_Y(\omega) = \frac{1}{\pi} \int_0^{\infty} G_Y(\omega) \cos \omega t dt = \frac{N_0}{2\pi} \int_0^{\infty} \frac{\cos \omega t}{1 + (\omega/a)^2} dt = \frac{N_0 a}{4} e^{-a|\tau|}$$

$$\sigma_Z^2 = E[(Z(t))^2] = E[Y^2(t) + Y^2(t-T) - 2Y(t)Y(t-T)] = 2R_Y(0) - 2R_Y(T) = \frac{N_0 a}{2} (1 - e^{-2aT}) \quad P_Z = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma_Z} \exp \left[ -\frac{z^2}{2\sigma_Z^2} \right]$$

