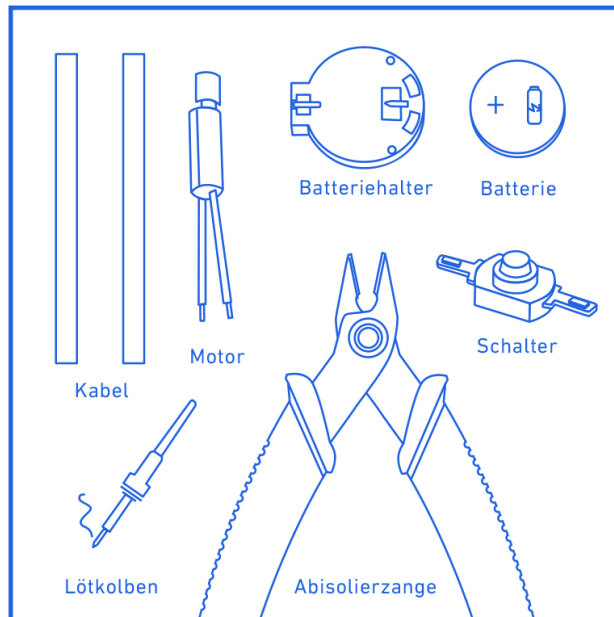


Shitty Robots



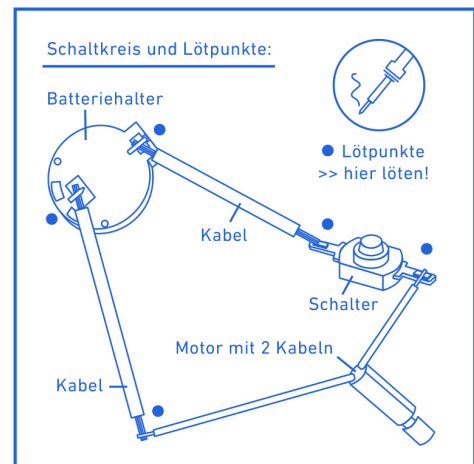
Menge	Bauteil	Beschreibung
1	Vibrationsmotor	3 V 12 mA
1	CR2032 Knopfzelle	
1	Batteriehalter	
1	Schalter	2 Pins
2	Kabel	5-10cm lang

Schwierigkeit: ●○○○○ Bauzeit: 20-40 Minuten

Anleitung v1.0a CC BY-SA 4.0 Binary Kitchen e.V.
Illustrationen CC BY-SA 4.0 Nadine Trautzsch
Idee Nadine Trautzsch

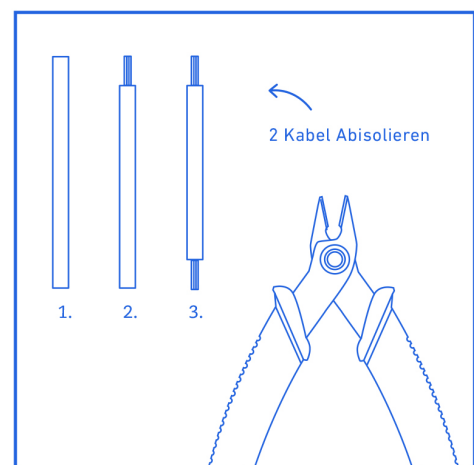
Schritt 1

- a) So soll es am Ende aussehen.



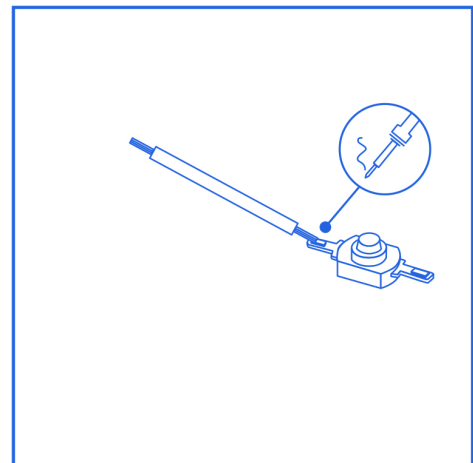
Schritt 2

- a) Isoliere die Kabelenden ab.



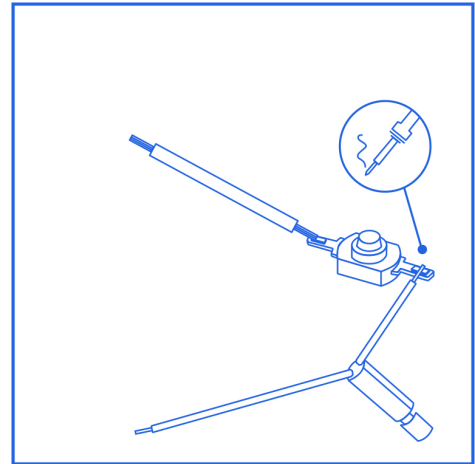
Schritt 3

- a) Verzinne die Kontakte des Schalters.
- b) Löte ein Kabel an die eine Seite des Schalters.



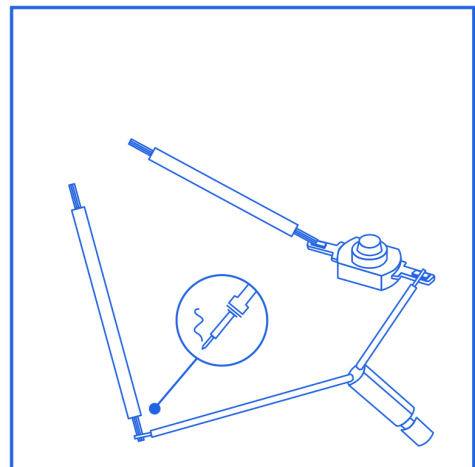
Schritt 4

- a) Löte eines der Motorkabel an den anderen Kontakt des Schalters.



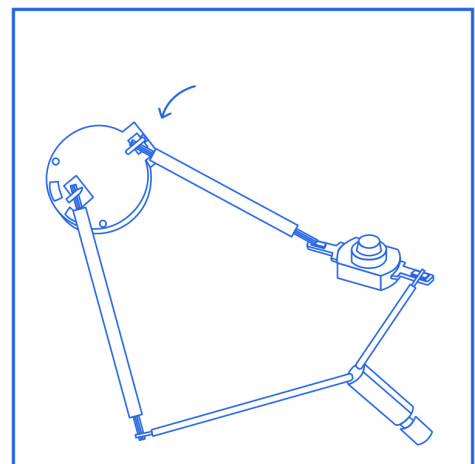
Schritt 5

- a) Verlöte das zweite Motorkabel mit dem freien Kabel.



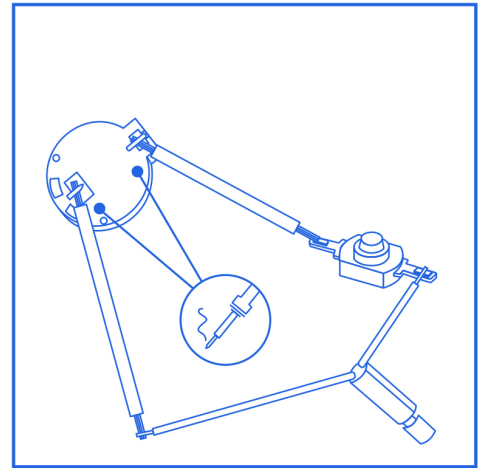
Schritt 6

- a) Biege die Pins des Batteriehalters nach innen.
b) Klemme die Kabel unter die Pins.



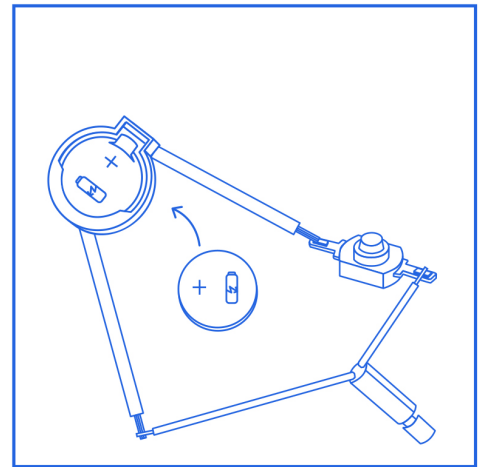
Schritt 7

- a) Verlöte beide Pins mit den Kabeln, so dass ein Stromkreis entsteht.



Schritt 8

- a) Drehe den Batteriehalter um und lege die Batterie mit dem + nach oben ein.
- b) Probier's aus!



Schritt 9

- a) Jetzt kommen wir zum kreativen Teil!
- b) Verbinde den Schaltkreis mit beliebigem, nicht zu schwerem Roboterbaumaterial.
- c) Benutze Heißkleber zum Befestigen.
- d) Achte darauf, dass der Motor dabei nicht verklebt und sich die Roboterbauteile nicht darin verhaken.
- e) Verbaue den Batteriehalter leicht zugänglich, so dass Du die Batterie später tauschen kannst.
- f) Pass auf, dass metallisches Material wie Kronkorken keine Kurzschlüsse verursacht. Wenn nötig, kannst Du mit einem Tropfen Heißkleber isolieren.

