

Table of Contents

	概述		
2.	模组开机	 	. 2
3.	应用配置	 	. 2
	3.1. 驱动添加	 	. 2
	3.2. 编写驱动文件	 	. 2
	3.3. 添加并修改 Kconfig文件和Makefile文件	 	. 3
	3.4. 检查配置	 	. 3
4.	. GPIO配置 (Linux)	 	. 4
	4.1. GPIO介绍	 	. 4
	4.2. Pinmap配置	 	. 4
5.	. I2C配置	 	. 5
	5.1. I2C介绍	 	. 5
	5.2. Pinmap 配置	 	. 5
	5.3. DTS 配置	 	. 5
	5.4. 各路I2C 配置	 	. 6
	5.4.1. I2C-2 配置		
	5.4.2. I2C-3 配置	 	. 7
	5.4.3. I2C-4 配置	 	. 8
6.	. SPI配置	 	. 9
	6.1. SPI介绍	 	. 9
	6.2. Pinmap 配置	 	. 9
	6.3. DTS 配置	 	10
	6.4. 各路SPI 配置	 	12
	6.4.1. SPI-0 配置	 	12
	6.4.2. SPI-2 配置	 	13
7.	UART配置	 	14
	7.1. UART介绍	 	14
	7.2. UART使用情况	 	14
	7.3. AP UART控制器配置	 	14
	7.3.1. pinmap配置	 	14
	7.3.2. dts配置	 	15
	7.4. CM4 UART控制器配置	 	16
	7.4.1. pinmap配置	 	16
	7.4.2. dts配置	 	16
8.	. 电池曲线配置	 	17
	8.1.介绍		
	8.2. 设备树配置	 	17
	8.3. 电池曲线配置方法	 	19

$\{ \boxtimes S \boxtimes \boxtimes \boxtimes \boxtimes \boxtimes O \boxtimes \}$

1. 概述

S720是一款基于紫光展锐平台的LTE无线通信智能模组,支持制式包含FDD-LTE、TDD-LTE、WCDMA、GSM四模通信,同时支持GNSS、Bluetooth4.2、Wi-Fi2.4G。支持显示屏、摄像头、SD、MIC、Speaker、耳机、USB2.0等。S720支持Android10系统,适用于智能POS、智能网关、视频监控、行车记录仪、DVR、车载支付设备、执法设备、智能手持设备、智能穿戴、售卖机、物流柜等终端,能够满足用户在工业、车载和消费类应用中对高速率和多媒体功能的需求。



2. 模组开机



在按键中,POWER ON按键为开机/关机按键,S720开发套件上电后, 长按POWER ON键约3秒即可使模块开机。

Figure 1. S720_EVB

3. 应用配置

3.1. 驱动添加

Linux系统使用defconfig文件来配置驱动,本文以adc驱动为例,介绍如何添加一个新的驱动。

3.2. 编写驱动文件

编写相应的驱动文件,并放到对应的目录。对应的目录一般根据驱动的类型来区分,尽量跟同一类的驱动放到一起。

如需新增一个nwy_adc文件,则需要新增对应目录source\\kernel\\kernel4.14_sprdroidq\\drivers\\nwy

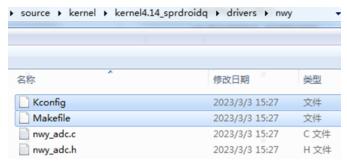


Figure 2. nwy_adc file

添加文件之后,还需要修改source\\kernel\\kernel4.14_sprdroidq\\drivers下的Kconfig和Makefile Kconfig文件如下所示:

source "drivers/trusty/Kconfig"**\=neoway add for adc** **source
"drivers/nwy/Kconfig"** endmenu

Makefile如下所示:



obj-\\$(CONFIG_PARPORT) += parport/ obj-\\$(CONFIG_NVM) += lightnvm/ obj-y += base/block/ misc/ mfd/ nfc/ **nwy/** obj-\\$(CONFIG_LIBNVDIMM) += nvdimm/

3.3. 添加并修改 Kconfig文件和Makefile文件

1. 添加source\\kernel\.14_sprdroidq\\drivers\\nwy目录的 Kconfig 和 Makefile 文件,如下图所示: //

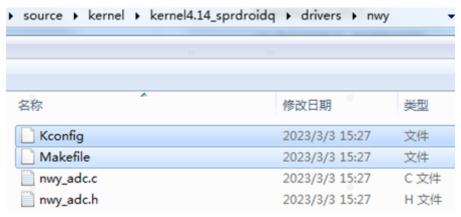


Figure 3. Kconfig and Makefile

2. 修改 Makefile 文件

根据括号里面的宏的值决定是编译进内核、编译成模块、还是不参与编译。

obj-\\$(CONFIG_NWY_ADC_TEMP) += nwy_adc.o

3. 修改 Kconfig 文件

可以参照已有宏的格式来添加自己的控制宏。



这个里面的宏比 makefile 里面的少了一个 CONFIG_, tristate代表驱动可以配置为y、m、n三种, 分别代表编译进kernel, 编译为 模块和不参与编译

config NWY_ADC_TEMP tristate "ADC read driver" help if need adc function, say y.

1. 修改 config 文件 注意: 对于S720_L项目,需要修改source\\kernel\\kernel4.14_sprdroidq\\arch\\arm\\configs\\S720_L_s prd_sharkle_defconfig: 添加CONFIG_NWY_ADC_TEMP=y |

3.4. 检查配置

检查最终编译出来的配置文件

build-unisoc-wayland\\tmp-unisoc_wayland-glibc\\work\\sl8541e_emmc_marlin2-unisoc-linux-gnueabi\\linux-unisoc-4.14\\4.14-r0\\linux-unisoc-4.14\\.config[]

确认是否包含了添加的 CONFIG 项。

按本文所示操作,.config文件中会包含CONFIG_NWY_ADC_TEMP=y



4. GPIO配置 (Linux)

4.1. GPIO介绍

GPIO是通用输入输出端口的简称,简单来说就是可控制的引脚,芯片的GPIO引脚与外部设备连接起来,从 而实现与外部设备进行通讯、控制以及数据采集的功能。

4.2. Pinmap配置

在配置pinmap之前首先要通过原理图确认模块PIN脚对应的GPIO序号,本文以模块的PIN90脚为例,如图 , 对应的gpio为gpio89。



Figure 4. pinmap configuration

如果要将该管脚配置成GPIO功能,首先要查找手册《S720-管脚定义文档-V1.1.xlsx》。

基带芯片		功能复用			
芯片管脚名称	Function0	Function1	Function2	Function3	
RTCK_LTE	DRTCK_LTE	DRTCK_TWG	DBG_BUS31(G0)	GPIO89	

Figure 5. pin definition

由图中可以看出,gpio89对应的Pin Name是RTCK_LTE,可以用作4种功能,Function 3为gpio功能,我们要使用的是gpio功能,在pinmap文件中根据Pin Name找到对应的配置项进行修改即可。

Pinmap文件位于bspboot15_sprdroidq720_L-sl8541e_1h10_32b.c

```
{REG_PIN_RTCK_LTE, BITS_PIN_AF(3)},
{REG_MISC_PIN_RTCK_LTE,
BITS_PIN_DS(1)|BIT_PIN_NULL|BIT_PIN_WPD|BIT_PIN_SLP_AP|BIT_PIN_SLP_NUL|BIT_PIN_SLP_OE},
```

如上所示,找到RTCK_LTE之后,将BITS_PIN_AF配置为3,此时pin脚就可以当作普通GPIO功能使用。 注意:BITS_PIN_AF配置值为0-3,分别对应pin的Function 0-3。

dts配置如下所示:

```
extcon_gpio: extcon-gpio {
   compatible = "linux,extcon-usb-gpio";
   vbus-gpio = <&pmic_eic 0 GPIO_ACTIVE_HIGH>;
   id-gpio = <&ap_gpio 126 0>;
   otg5v-gpio = <&ap_gpio 89 0>;
```



5. I2C配置

5.1. I2C介绍

I2C 通讯协议(Inter-Integrated Circuit)是由公司开发的,由于它引脚少,硬件实现简单,可扩展性强,不需要等通讯协议的外部收发设备,现在被广泛地使用在系统内多个集成电路(IC)间的通讯。

Phiilps USART、CAN

S720_L项目可供客户自由使用的I2C有3组: i2c2、i2c3、i2c4。

i2c编号	模块pin	gpio编号	备注
I2c-2	pin-91、pin-92	gpio127、gpio128	默认Sensor I2C使用
I2c-3	pin-47、pin-48	gpio146、gpio147	默认触摸屏I2C使用
I2c-4	pin-168、pin-167	gpio154、gpio155	默认SIM2功能

对于I2C的配置,需要在pinmap和设备树中配置,具体配置方法请参考下面步骤。

5.2. Pinmap 配置

S720_L采用pinmap配置管脚功能,如果使用I2C功能需要对照下表,将对应pin配置为I2C功能。 pinmap 文件路径:

source\bsp\u-boot15_sprdroidq\board\spreadtrum\S720_L\pinmap-s18541e_1h10_32b.c

基带芯片		功能复用				
芯片管脚名称	Func	tion0	Fu	nction1	Function2	Function3
SCL2	SCL2		0		-	GPIO127
SDA2	SDA2			-	-	GPIO128
SIMDAT2	SIMDA	T2	SDA4		SE_GPIO12	GPIO155
SIMCLK2	SIMCL	K2	SCL4		SE_GPIO11	GPIO154
SCL3	SCL3				EXT_XTL_EN0	GPIO146
SDA3	SDA3			-	-	GPIO147

Figure 6. I2C pin definition

5.3. DTS 配置

1. 确认 aliases 节点

请在aliases节点下添加对于i2c节点的配置,如下以i2c3为例:配置路径:

source\kernel\kernel4.14_sprdroidg\arch\arm\boot\dts\S720_L_sharkle.dtsi

Listing 1. 2. 添加如下代码

```
aliases {
...
```



```
+ i2c3 = &i2c3;
...
};
```

3. 确认 I2C 节点

在soc节点下添加I2C配置,以i2c3 为例: 位置: source_sprdroidq720_L_sharkle.dtsi 一般情况下,I2C的节点都是配置完成的,这里只需要检查确认即可。

```
i2c3: i2c@70800000 {
    compatible = "sprd,sharkl3-i2c";
    reg = <0x70800000 0x1000>; /*i2c00000*/
    interrupts = <GIC_SPI 14 IRQ_TYPE_LEVEL_HIGH>;
    clock-names = "enable", "i2c", "source"; /*i2c00000*/
    clock-frequency = <400000>; /*i2c000000*/
    =address-cells = <1>;
    =size-cells = <0>;
    status = "disabled"; /*00000000000okay*/
};
```

4. 添加 I2C 设备节点

i2c节点配置过后,需要添加对应的i2c设备节点,以触摸屏节点举例。source_sprdroidq720_L_sl8541e-1h10-gofu.dts 配置如下代码:

打开文件:

```
8i2c3 {
    status = "okay"; /*DDi2cDDokay*/
    goodix@14 {
        compatible = "goodix,gt1x";
        reg = <0x14>; /*DDTDDD*/
        goodix,irq-gpio = <&ap_gpio 144 GPIO_ACTIVE_HIGH>;
        goodix,reset-gpio = <&ap_gpio 145 GPIO_ACTIVE_HIGH>;
    };
};
```

5.4. 各路I2C 配置

5.4.1. I2C-2 配置

1. 配置pinmap: 查看功能表,功能0是i2c-2功能。 打开文件:

source\bsp\u-boot15_sprdroidq\board\spreadtrum\S720_L\pinmap-s18541e_1h10_32b.c

配置如下代码:

```
// i2c-2, scl
{REG_PIN_SCL2, BITS_PIN_AF(0)},
{REG_MISC_PIN_SCL2,
BITS_PIN_DS(1)|BIT_PIN_WPUS|BIT_PIN_WPU|BIT_PIN_SLP_CM4|BIT_PIN_SLP_WPU|BIT_PIN_SLP_Z}
```



```
,
// i2c-2, sda
{REG_PIN_SDA2, BITS_PIN_AF(0)},
{REG_MISC_PIN_SDA2,
BITS_PIN_DS(1)|BIT_PIN_WPUS|BIT_PIN_WPU|BIT_PIN_SLP_CM4|BIT_PIN_SLP_WPU|BIT_PIN_SLP_Z}
,
```



BITS_PIN_AF配置值为0-3,分别对应pin的Function 1-4。

1. 确认aliases节点 打开文件:

```
source\kernel\kernel4.14_sprdroidq\arch\arm\boot\dts\S720_L_sharkle.dtsi
```

确认如下代码:

```
aliases {
...
    i2c2 = &i2c2;
...
};
```

5.4.2. I2C-3 配置

1. 配置pinmap: 查看功能表, 功能0是I2C-3。 打开文件:

```
source \verb|\bsp\u-boot15_sprdroidq\board\spreadtrum\S720_L\pinmap-sl8541e\_1h10\_32b.c|
```

配置如下代码:

```
// i2c-3, scl
{REG_PIN_SCL3, BITS_PIN_AF(0)},
{REG_MISC_PIN_SCL3,
BITS_PIN_DS(3)|BIT_PIN_WPUS|BIT_PIN_WPU|BIT_PIN_SLP_AP|BIT_PIN_SLP_WPU|BIT_PIN_SLP_Z},
// i2c-3, sda
{REG_PIN_SDA3, BITS_PIN_AF(0)},
{REG_MISC_PIN_SDA3,
```



BITS_PIN_DS(3)|BIT_PIN_WPUS|BIT_PIN_WPU|BIT_PIN_SLP_AP|BIT_PIN_SLP_WPU|BIT_PIN_SLP_Z},

1. 确认aliases节点: 打开文件:

```
source\kernel\kernel4.14_sprdroidq\arch\arm\boot\dts\S720_L_sharkle.dtsi
```

确认如下代码:

```
aliases {
...
    i2c3 = &i2c3;
...
};
```

5.4.3. I2C-4 配置

1. 配置pinmap: 查看功能表,功能1是I2C-4。 打开文件:

```
source \verb|\bsp\u-boot15_sprdroidq\board\spreadtrum\S720_L\pinmap-sl8541e\_1h10\_32b.c|
```

配置如下代码:

```
// I2C-4, scl
{REG_PIN_SIMCLK2, BITS_PIN_AF(1)},
{REG_MISC_PIN_SIMCLK2,
BITS_PIN_DS(1)|BIT_PIN_WPUS|BIT_PIN_WPU|BIT_PIN_SLP_AP|BIT_PIN_SLP_WPU|BIT_PIN_SLP_Z},
// I2C-4, sda
{REG_PIN_SIMDAT2, BITS_PIN_AF(1)},
{REG_MISC_PIN_SIMDAT2,
BITS_PIN_DS(1)|BIT_PIN_WPUS|BIT_PIN_WPU|BIT_PIN_SLP_AP|BIT_PIN_SLP_WPU|BIT_PIN_SLP_Z},
```

1. 确认aliases节点:

打开文件:



source\kernel\kernel4.14_sprdroidq\arch\arm\boot\dts\S720_L_sharkle.dtsi

确认如下代码:

```
aliases {
...
    i2c4 = &i2c4;
...
};
```

```
i2c4: i2c@70900000 {
    compatible = "sprd,sharkle-i2c";
    reg = <0x70900000 0x100>;
    interrupts = <GIC_SPI 15 IRQ_TYPE_LEVEL_HIGH>;
    clock-frequency = <100000>;
    #address-cells = <1>;
    #size-cells = <0>;
    status = "disabled";
};
```

6. SPI配置

6.1. SPI介绍

SPI是串行外设接口(Serial Peripheral Interface)的缩写。是 Motorola 公司推出的一种同步串行接口技术,是一种高速的,全双工,同步的通信总线。

S720_L项目可供客户自由使用的SPI有2组, SPI0、SPI2。

i2c编号	模组pin	gpio编号	备注
I2c-2	pin-91、pin-92	gpio127、gpio128	默认Sensor I2C使用
I2c-3	pin-47、pin-48	gpio146、gpio147	默认触摸屏I2C使用
I2c-4	pin-168、pin-167	gpio154、gpio155	默认SIM2功能

对于SPI的配置,引脚功能配置在pinmap文件中,spi节点和设备节点放在Kernel的dts中配置,具体配置方法请参照如下步骤。

6.2. Pinmap 配置

S720_L采用pinmap配置管脚功能。如果使用SPI功能需要对照下表,将对应pin配置为SPI功能。pinmap 文件路径:

source\\bsp\\u-boot15_sprdroidq\\board\\spreadtrum\\S720_L\\pinmap-s18541e_1h10_32b.c



芯片管脚名称	Function(Function1	Function2	Function3
NF_DATA_2	NF_DATA_2	NF_DATA_2_T	-	GPIO143
SPIO_CLK	SPIO_CLK	-	EXTINT8	GPIO93
SPIO_CSN	SPIO_CSN	-	EXTINT5	GPIO90
SPIO_DI	SPIO_DI		EXTINT7	GPIO92
SPIO_DO	SPI0_DO	-	EXTINT6	GPIO91
SPI2_CSN	SPI2_CSN		CM4_GPIO5	GPIO52
SPI2_DI	SPI2_DI	-	CM4_GPIO1	GPIO54
SPI2_DO	SPI2_DO	-	CM4_GPIO0	GPIO53
SPI2_CLK	SPI2_CLK	-	CM4_GPIO2	GPIO55

Figure 7. SPI pin definition

以spi0及设备节点的配置方法举例如下。

6.3. DTS 配置

修改 pinmap 配置

举例,配置spi0的修改:

```
// spi0, cs
{REG_PIN_SPI0_CSN,
                         BITS_PIN_AF(0)},
{REG_MISC_PIN_SPI0_CSN,
BITS_PIN_DS(1)|BIT_PIN_NULL|BIT_PIN_WPU|BIT_PIN_SLP_AP|BIT_PIN_SLP_NUL|BIT_PIN_SLP_OE}
// spi0, DO
{REG_PIN_SPI0_DO,
                         BITS_PIN_AF(0)},
{REG_MISC_PIN_SPI0_DO,
BITS_PIN_DS(1)|BIT_PIN_NULL|BIT_PIN_WPD|BIT_PIN_SLP_AP|BIT_PIN_SLP_WPD|BIT_PIN_SLP_Z},
// spi0, DI
                         BITS_PIN_AF(0)},
{REG_PIN_SPI0_DI,
{REG_MISC_PIN_SPI0_DI,
BITS_PIN_DS(1)|BIT_PIN_NULL|BIT_PIN_WPD|BIT_PIN_SLP_AP|BIT_PIN_SLP_WPD|BIT_PIN_SLP_Z},
// spi0, CLK
{REG_PIN_SPI0_CLK,
                         BITS_PIN_AF(0)},
{REG_MISC_PIN_SPI0_CLK,
BITS_PIN_DS(1)|BIT_PIN_NULL|BIT_PIN_WPD|BIT_PIN_SLP_AP|BIT_PIN_SLP_WPD|BIT_PIN_SLP_Z},
```

确认 aliases 节点

请在aliases节点下添加对于SPI节点的配置,如下以spi0为例:

打开文件:

source\\kernel\\kernel4.14_sprdroidq\\arch\\arm\\boot\\dts\\S720_L_sharkle.dtsi

确认以下代码:



```
aliases {
...
spi0 = \&spi0;
...
};
```

确认 SPI 节点

在soc节点下添加SPI配置,以SPI0为例:

打开文件:

source\\kernel4.14_sprdroidq\\arch\\arm\\boot\\dts\\S720_L_sharkle.dtsi

并确认以下代码:

一般情况下SPI的节点都是配置完成的,这里只需要检查确认即可。

添加 SPI 设备节点

SPI节点配置过后,需要添加对应的SPI设备节点,以fpga节点举例。

打开文件:

```
source \verb|\kernel4.14_sprdroidq\\ arch\\ boot\\ dts\\ \verb|\S720_L_s18541e-1h10-gofu.dts| \\
```

参考配置以下代码:

```
&spi0 {
    status = "okay"; /*DospidDokay*/
    fpga: fpga {
        compatible = "lattice-spi";
        spi-max-frequency = <48000000>; /*spidDod*/
        crstn-gpio = <&ap_gpio 133 0>;
        rstn-gpio = <&ap_gpio 132 0>;
        reg = <0>;
    };
```



};

6.4. 各路SPI 配置

6.4.1. SPI-0 配置

1. 配置pinmap: 查看功能表,功能0是SPI-0功能。

打开文件:

source\\bsp\\u-boot15_sprdroidq\\board\\spreadtrum\\S720_L\\pinmap-s18541e_1h10_32b.c

配置以下代码:

```
// spi0 cs
{REG_PIN_SPI0_CSN,
                         BITS_PIN_AF(0)},
{REG MISC PIN SPI0 CSN,
BITS_PIN_DS(1)|BIT_PIN_NULL|BIT_PIN_WPU|BIT_PIN_SLP_AP|BIT_PIN_SLP_NUL|BIT_PIN_SLP_OE}
// spi0 D0
{REG_PIN_SPI0_DO,
                         BITS_PIN_AF(0)},
{REG_MISC_PIN_SPI0_DO,
BITS_PIN_DS(1)|BIT_PIN_NULL|BIT_PIN_WPD|BIT_PIN_SLP_AP|BIT_PIN_SLP_WPD|BIT_PIN_SLP_Z},
// spi0 DI
{REG_PIN_SPI0_DI,
                         BITS_PIN_AF(0)},
{REG_MISC_PIN_SPI0_DI,
BITS_PIN_DS(1)|BIT_PIN_NULL|BIT_PIN_WPD|BIT_PIN_SLP_AP|BIT_PIN_SLP_WPD|BIT_PIN_SLP_Z},
// spi0 CLK
{REG_PIN_SPI0_CLK,
                         BITS_PIN_AF(0)},
{REG_MISC_PIN_SPI0_CLK,
BITS_PIN_DS(1)|BIT_PIN_NULL|BIT_PIN_WPD|BIT_PIN_SLP_AP|BIT_PIN_SLP_WPD|BIT_PIN_SLP_Z},
```

1. 确认aliases节点

打开文件:

source\\kernel\\kernel4.14_sprdroidq\\arch\\arm\\boot\\dts\\S720_L_sharkle.dtsi

确认以下代码:

```
aliases {
...
spi0 = \&spi0;
...
};
```



6.4.2. SPI-2 配置

1. 配置pinmap: 查看功能表,功能0是SPI-2。

打开文件:

source\\bsp\\u-boot15_sprdroidq\\board\\spreadtrum\\S720_L\\pinmap-s18541e_1h10_32b.c

配置以下代码:

```
{REG_PIN_SPI2_CSN, BITS_PIN_AF(0)},
{REG_MISC_PIN_SPI2_CSN, BITS_PIN_DS(1)|BIT_PIN_NULL|BIT_PIN_WPU|BIT_PIN_SLP_AP|BIT_PIN_SLP_NUL|BIT_PIN_SLP_OE}
,
{REG_PIN_SPI2_DO, BITS_PIN_AF(0)},
BITS_PIN_DS(1)|BIT_PIN_NULL|BIT_PIN_WPD|BIT_PIN_SLP_AP|BIT_PIN_SLP_WPD|BIT_PIN_SLP_Z},
{REG_PIN_SPI2_DI, BITS_PIN_AF(0)},
{REG_MISC_PIN_SPI2_DI, BITS_PIN_DS(1)|BIT_PIN_NULL|BIT_PIN_WPD|BIT_PIN_SLP_AP|BIT_PIN_SLP_WPD|BIT_PIN_SLP_Z},
{REG_PIN_SPI2_CLK, BITS_PIN_AF(0)},
{REG_MISC_PIN_SPI2_CLK, BITS_PIN_AF(0)},
{REG_MISC_PIN_SPI2_CLK, BITS_PIN_DS(1)|BIT_PIN_NULL|BIT_PIN_WPD|BIT_PIN_SLP_AP|BIT_PIN_SLP_WPD|BIT_PIN_SLP_Z},
```

1. 确认aliases节点:

打开文件:

source\\kernel\\kernel4.14_sprdroidq\\arch\\arm\\boot\\dts\\S720_L_sharkle.dtsi

确认以下代码:

```
aliases {
...
spi2 = \&spi2;
...
};
```



7. UART配置

7.1. UART介绍

通用异步收发传输器(Universal

Asynchronous

Receiver/Transmitter),通常称作UART。它将要传输的资料在串行通信和并行通信之间加以转换。作为把并行输入信号转成串行输出信号的芯片,UART通常被集成于其他通讯接口的连结上。

7.2. UART使用情况

当前平台引出的uart管脚分为三组:

- · DBG_TXD/ DBG_RXD,对应pin93和pin94,
- · UARTO_TXD/UARTO_RXD,对应pin34和pin35,
- · UART2_RXD/UART2_TXD,对应pin153和pin154。

由于芯片内部只有两个UART控制器: AP UART控制器, 所以同时只能有两组UART起工作。 UART控制器和CM4

默认使用DBG_TXD/ DBG_RXD和UART2_RXD/ UART2_TXD, 管脚DBG_TXD/ DBG_RXD连接到AP UART控制器, 管脚UART2_RXD/ UART2_TXD连接到CM4 UART控制器。

7.3. AP UART控制器配置

7.3.1. pinmap配置

如图,本配置需要使用模组的Pin93和Pin94引脚:



Figure 8. UART pins

根据手册《S720-管脚定义文档-V1.1》找到它们对应的GPIO管脚:

芯片管脚名称	Function0	Function1	Function2	Function3
U1RXD	U1RXD	PPS(G1)	-	GPIO71
U1TXD	U1TXD		-	GPIO70

Figure 9. UART pin definition

如上图所示, PIN93和PIN94脚对应的GPIO是GPIO70和GPIO71。



在pinmap文件中根据芯片管脚名称找到对应的配置项进行修改, Pinmap文件位于:

source\\bsp\\u-boot15_sprdroidq\\board\\spreadtrum\\S720_L\\pinmap-s18541e_1h10_32b.c

```
{REG_PIN_U1TXD, BITS_PIN_AF(0)},
{REG_MISC_PIN_U1TXD,
BITS_PIN_DS(1)|BIT_PIN_NULL|BIT_PIN_NUL|BIT_PIN_SLP_AP|BIT_PIN_SLP_NUL|BIT_PIN_SLP_OE},
//BB_U1TXD
{REG_PIN_U1RXD, BITS_PIN_AF(0)},
{REG_MISC_PIN_U1RXD,
BITS_PIN_DS(1)|BIT_PIN_NULL|BIT_PIN_WPU|BIT_PIN_SLP_AP|BIT_PIN_SLP_WPU|BIT_PIN_SLP_IE},
//BB_U1RXD
```

找到对应的配置之后,对照文档《S720-管脚定义文档-V1.1》,可以看出,function 0为U1TXD/U1RXD功能,将BITS_PIN_AF配置为0,此时pin脚即作为uart功能使用。

7.3.2. dts配置

pinmap配置完成之后,下一步就要做dts配置。

1. aliases添加 打开文件

 $source \verb|\kernel4.14_sprdroidq\\ arch\\ boot\\ dts\\ S720_L_s18541e-1h10-gofu.dts$

```
aliases {
    serial0 = &uart0;
    serial1 = &uart1;
};
```

2. 添加uart配置 打开文件

source\\kernel\\kernel4.14_sprdroidq\\arch\\arm\\boot\\dts\\S720_L_sharkle.dtsi

增加uart1驱动配置,包括reg、interrupt、clock这些基本都是配置好的,在使用的时候打开即可;

```
uart1: serial@70100000 {
   compatible = "sprd,sc9836-uart";
   reg = <0x70100000 0x100>;
   interrupts = <GIC_SPI 3 IRQ_TYPE_LEVEL_HIGH>;
   status = "disabled";
   };
```

当需要使用uart节点的时候,将uart配置status设为ok。



在配置完成后, dev/下会生成一个名为ttyS1的节点, uart的配置就完成了。



该串口默认用作内核的console log打印。

7.4. CM4 UART控制器配置

7.4.1. pinmap配置

如图, 我们所要使用的脚U2TXDG0和U2TXDG0;

芯片管脚名称	Function0	Function1	Function2	Function3
U2RXD	U2RXD	SE_GPIO5	DBG_BUS15(G1)	GPIO73
U2TXD	U2TXD	SE_GPIO4	DBG_BUS14(G1)	GPIO72

Figure 10. UART2 pin definition

根据手册《S720-管脚定义文档-V1.1》,对应在pinmap中根据PinName找到对应的配置项进行修改;

```
3: static const struct power_supply_desc sc27xx_fgu_desc = {
                       = "sc27xx-fgu",
      .name
5:
       .type
                      = POWER_SUPPLY_TYPE_UNKNOWN,
       .properties
                      = sc27xx_fgu_props,
       .num_properties
                           = ARRAY_SIZE(sc27xx_fgu_props),
       .get_property
                           = sc27xx_fgu_get_property,
       .set_property
                           = sc27xx_fgu_set_property,
       .external_power_changed = sc27xx_fgu_external_power_changed,
       .property_is_writeable = sc27xx_fgu_property_is_writeable,
2: };
```

Figure 11. UART pin configuration

Pinmap文件位于

source\\bsp\\u-boot15_sprdroidq\\board\\spreadtrum\\S720_L\\pinmap-s18541e_1h10_32b.c

```
{REG_PIN_U2TXD, BITS_PIN_AF(0)},,
{REG_MISC_PIN_U2TXD,
BITS_PIN_DS(1)|BIT_PIN_NULL|BIT_PIN_NUL|BIT_PIN_SLP_AP|BIT_PIN_SLP_NUL|BIT_PIN_SLP_OE}
,
{REG_PIN_U2RXD, BITS_PIN_AF(0)},
{REG_MISC_PIN_U2RXD,
BITS_PIN_DS(1)|BIT_PIN_NULL|BIT_PIN_WPU|BIT_PIN_SLP_AP|BIT_PIN_SLP_WPU|BIT_PIN_SLP_IE}
,
```

找到对应的配置之后,对照文档《S720-管脚定义文档-V1.1》,可以看出,function 0为U2TXD/U2RXD功能,将BITS_PIN_AF配置为0,此时pin脚即作为uart功能使用。

7.4.2. dts配置

pinmap配置完成之后,下一步就要做dts配置。

1. aliases添加

添加在配置目录位于



```
S720_L_sl8541e-1h10-gofu.dts
aliases {
    serial0 = &uart0; /*D0000uart00000*/
    serial1 = &uart1;
};
```

1. 添加uart配置

```
source \verb|\kernel4.14_sprdroidq\\\arch\\\arm\\\boot\\\dts\\\S720_L\_sharkle.dtsi
```

增加uart0驱动配置,包括reg、interrupt、clock这些基本都是配置好的,在使用的时候打开即可;

```
uart0: serial@508d0000 {
    compatible = "sprd,sc9836-uart-ex";
    reg = <0x508d0000 0x100>;
    interrupts = <GIC_SPI 1 IRQ_TYPE_LEVEL_HIGH>;
    sprd,aon-apb = <&aon_apb_regs>;
    status = "disabled";
    };
```

当需要使用uart0节点的时候,将uart0配置status设为ok。

在配置完成后,dev/下会生成一个名为ttySE0的节点,uart0的配置就完成了。

8. 电池曲线配置

8.1. 介绍

电池是智能模块中重要的供电部件,其充电控制和放电时的电量显示需要依赖电池的充放电曲线数据。

本文以 JBT-D009型号的电池添加到 S720_L 项目为例,介绍如何在 Linux kernel 中添加自定义的电池曲线文件。

8.2. 设备树配置

充电芯片和电量计的配置在source\\kernel\\kernel4.14_sprdroidq\\arch\\arm\\boot\\dts\\S720_L_sl85 41e-1h10-gofu.dts, chager-manager驱动为电池计量和充电的中间驱动,具有电池参数获取,充电参数获取和与用户层通信等功能。

```
charger-manager {
    compatible = "charger-manager";
    cm-name = "battery";
    cm-poll-mode = <2>;
    cm-poll-interval = <15000>;
```



```
cm-battery-stat = <2>;

cm-fullbatt-vchkdrop-ms = <30000>;

cm-fullbatt-voltage = <4300000>;

cm-fullbatt-current = <120000>;

cm-fullbatt-capacity = <100>;

cm-num-chargers = <1>;

cm-chargers = "sc2721_charger";

cm-fuel-gauge = "sc27xx-fgu";

/* in deci centigrade */

cm-battery-cold = <200>;

cm-battery-cold-in-minus;

cm-battery-temp-diff = <100>;
```

其中:

- · cm-chargers = "sc2721_charger"是充电芯片的配置,示例中配置为sc2721_charger内部充电芯片。
- · cm-fuel-gauge = "sc27xx-fgu"是电量计的配置,示例中配置为sc27xx-fgu电量计。

对应name配置位于对应charger芯片中,搜索sc27xx_fgu_desc关键字:

```
3:pstatic const struct power_supply_desc sc27xx_fgu_desc = {
                         = "sc27xx-fgu",
= POWER_SUPPLY_TYPE_UNKNOWN,
4:
       .name
5:
       .type
       .properties
                       = sc27xx_fgu_props,
       .num_properties = ARRAY_SIZE(sc27xx_fgu_props),
.get_property = sc27xx_fgu_get_property,
8:
9:
       .set_property
                             = sc27xx_fgu_set_property,
       .external_power_changed = sc27xx_fgu_external_power_changed,
       .property_is_writeable = sc27xx_fgu_property_is_writeable,
2: };
```

Figure 12. sc27xx_fgu_desc

无论电量计的计量或充电都需要依赖电池参数的配置,S720_L中电量计和充电的电池配置均为monitored-battery = \<&bat\>,不建议修改。

```
&pmic_fgu {
    monitored-battery = <&bat>;
    sprd,calib-resistance-real = <20000>;
    sprd,calib-resistance-spec = <20000>;
};

&pmic_charger {
    status = "okay";
    phys = <&hsphy>;
    monitored-battery = <&bat>;
};
```



8.3. 电池曲线配置方法

在配置电池对应的电池之前,会从电池厂商拿到一组电池曲线和电池的说明文档,以《A.11.002.008.004 JBT-D009中英文电池规格书B版.pdf》为例。

电池组基本参数

电池规格书中一般提供电池组基本参数,包括标准容量、充电截至电压、最大充电电流、工作温度等内容,下图为JBT-D009示例:

2. Battery Pack Specification 电池组参数

NO	Items	Criteria	Remarks	
2.1	Nominal Capacity 标称容量	5500mAh	0.2C discharge 0.2C 放电 cut-off voltage 3.0V 截止电压	
2.1	Minimum Capacity 最小容量	5500mAh	3.0V	
2.2	Nominal Voltage 标称电压	3.80V		
2.3	Shipment voltage 出货电压	≥3.75V	Within 10 days from Factory 在出厂 10 天内	
2.4	Internal Impedance 内阻	≤180mΩ		
2.5	Charge cut-off voltage 充电截止电压	4.35V		
2.6	Standard charging Method 标准充电方式	0.2C CC to 4.35V,	CV to 0.02C	
2.7	Max. Charge Current	4A	@15-45°C	
	最大充电电流	0.2C	@0-15℃	
2.8	Standard discharge Method 标准放电方式	0.2C CC to 3.0V		
2.9	Max. discharge current	4.0A	@10~60℃	
2.0	最大放电电流	0.2C	@-20~10°C	
2.10	Discharge cut-off voltage 放电裁止电压	3.0V		
	Operating Temperature	0~+45°C	Charging 充电	
2.11	工作温度	-20~+60℃	Discharging 放电	
2.12	Storage Temperature 贮存温度 (30%SOC)	-20°C~+50°C	Less than 1 month 小于一个月 Recovery	

Figure 13. battery specifications

图为S720_L电池相关配置:



参数说明如下:

- · charge-full-design-microamp-hours: 标准容量 uah。
- · charge-term-current-microamp: 截至电流 ua(可根据情况配置)。
- · constant_charge_voltage_max_microvolt: 最大电压。
- · factory-internal-resistance-micro-ohms: 电池内阻。
- · voltage-min-design-microvolt: 最小电压,不建议修改。
- · charge-sdp-current-microamp: 充电类型为sdp时的充电电流, 图示为500ma—500ma。
- · charge-dcp-current-microamp: 充电类型为dcp时的充电电流, 图示为1150ma-3000ma。
- · charge-cdp-current-microamp: 充电类型为cdp时的充电电流, 图示为1150ma-1150ma。
- · charge-unknown-current-microamp: 充电类型未识别时的充电电流,图示为500ma。

电池充电曲线配置

在配置之前,从电池厂会拿到一组基础电池数据,分温度分为0°、-10°、25°、50°四组 ocv-capacity-celsius和ocv-capacity-table-0两组数据是电池充电曲线的配置文件。

- · ocv-capacity-celsius代表驱动需要配置20组参数,不建议修改。
- · ocv-capacity-table-0为电池曲线配置,参数中代表电池电压和电池电量,例如,\<3953000 65\>,为电池电压在3.95v时的电池电量为65%;配置中,一共分为20档,S726中根据电池厂商提供的电池曲线表配置即可,对应的曲线温度25°。

voltage-temp-table为温度电压对照表,用于读取电池温度根据NTC变化,电池曲线无需进行修改。