Anfängerpraktikum der Fakultät für Physik, Universität Göttingen

Beugung und Interferenz von Laserlicht

Praktikant: Felix Kurtz

Michael Lohmann

E-Mail: felix.kurtz@stud.uni-goettingen.de

m.lohmann@stud.uni-goettingen.de

Betreuer: Phillip Bastian

Versuchsdatum: 09.03.2015

Testat:		

In halts verzeichn is

Inhaltsverzeichnis

1	Einleitung	3
2	2.2.2 Einzelspalt und Steg	
3	Durchführung	4
4	Auswertung	5
5	Diskussion	5
6	Anhang	5

1 Einleitung

In diesem Versuch sollen die Eigenschaften von Laserlicht für Beugung und Interferenz an verschiedenen Objekten genutzt werden. Da ein Laser auf stimulierter Emission von Photonen basiert, ist sein Licht nämlich sehr monochromatisch sowie zeitlich und räumlich kohärent. Als Lichtquelle wird diesmal ein Helium-Neon-Laser verwendet, der Intensitätsverlauf wird über eine mit einem Schrittmotor bewegbare Fotodiode elektronisch aufgenommen.

2 Theorie

2.1 Laserprinzip

Wie der Name LASER, Light Amplification by Stimulated Emission of Radiation, schon verrät, emittiert dieser Licht aufgrund Stimulierter Emission.

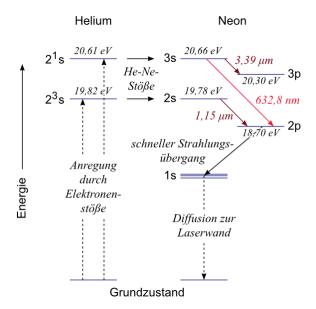


Abbildung 1: Niveauschema des Helium-Neon-Lasers. [?, Datum: 02.01.15]

2.2 Beugung und Interferenz

Das Fernfeld eines bestrahlten Objekts ergibt sich als Fouriertransformation des Feldes in der Objektebene. Dies erhält man aus der Fraunhofer-Näherung des Fresnel-Kirchhoffschen Beugungsintegrals

$$E(x', y', z) = B(x, y) \cdot \int E(x, y, 0) e^{-ik_x x} e^{-ik_y y} dx dy.$$
 (1)

2.2.1 Doppelspalt

Für einen Doppelspalt mit einem Spaltabstand d und infinitesimaler Spaltbreite ergibt sich nach (1) dieser Intensitätsverlauf

$$I(\varepsilon) = I_0 \cdot \cos^2(\varepsilon) \,. \tag{2}$$

Dabei ist $\varepsilon = \frac{\pi d \sin \alpha}{\lambda}$.

2.2.2 Einzelspalt und Steg

$$I(\varepsilon) = I_0 \cdot \operatorname{sinc}^2(\varepsilon) \tag{3}$$

2.2.3 Kreisblende

$$I(\varepsilon) = I_0 \cdot \left(\frac{J_1(\varepsilon)}{\varepsilon}\right)^2 \tag{4}$$

2.2.4 Mehrfachspalt

$$I(\varepsilon) = I_0 \cdot \operatorname{sinc}^2 \left(\frac{\pi \alpha D}{\lambda} \right) \cdot \left(\frac{\sin(N\varepsilon)}{\sin(\varepsilon)} \right)^2$$
 (5)

3 Durchführung

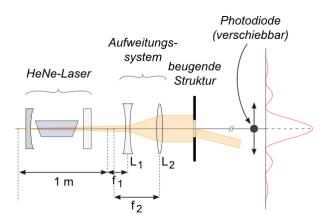


Abbildung 2: Aufbau. [?, Datum: 02.01.15]

Um die Messergebnisse nicht zu verfälschen ist es immens wichtig, die Beugungsobjekte nur an der Fassung anzufassen. Genauso vorsichtig soll auch mit den Linsen umgegangen

werden.

Zuerst schaltet man den PC an und meldet sich unter dem Benutzer "laser" ohne Passwort an. Dann startet man das Programm *Lasersteuerung* auf dem Desktop. Der Motor der Fotodiode bewegt sich dann auf die Nullposition. Nun kann der Laser mittels Schiebeschalter auf der Rückseite angeschaltet werden.

Vor jeder Messung weitet man das Strahlenbündel mit Zerstreungs- und Sammellinse auf, sodass das gesamte Objekt homogen, parallel und ausreichend breit beleuchtet wird. Außerdem überlegt man sich, welche Beugungsmuster zu erwarten sind.

Nun beginnt die Messung. Um eine möglichst parallele Bestrahlung zu ermöglichen, muss der Abstand zwischen Objekt und Laserdiode möglichst groß sein. Außerdem soll er gemessen werden. Zuerst stellt man im Programm ein, von wo bis wo die Diode den Verlauf aufnehmen soll (400 Schritte = 1 mm) und welcher Spannungsbereich erfasst werden soll. Dabei kann man je nach Intensität zwischen 0-1 V und 0-10 V wählen. Die symmetrischen Spektren sollen bis zum vierten Nebenmaximum – links wie rechts – vom Hauptmaximum aufgenommen werden. Außerdem genügt es beim Gitter sowie bei der Doppellochblende, nur bis zum ersten Nebenmaximum des Einzelspalteffektes bzw. der Blendenfunktion zu messen, da die Intensität danach zu gering ist. Außerdem sollen alle Extrema deutlich bestimmt werden. Dazu ist es wichtig den richtigen Messbereich auszuwählen, da am Rand die Maxima sehr schwach sind. Also werden zwei Messungen durchgeführt: einmal das Zentrum und danach die Randgebiete. In welchem Messbereich man sich befindet, kann man an der Anzeige der aktuellen Fotospannung ablesen.

Die Fotodiode wird mit der manuellen Steuerung im oberen Teil des Programmfensters zuerst an die beiden Ränder der bevorstehenden Messung gefahren, die Positionswerte werden notiert und dann als Grenzen der Messung eingeben. Nun muss noch die Schrittweite eingegeben werden. Sie sollte unter 50 Schritten, also einem Achtel Millimeter liegen. Im Fenster unten links wird dann der automatische Messvorgang gestartet. Das Spektrum wird abgespeichert und mit einem Plotprogramm dargestellt, beschriftet und schließlich ausgedruckt. Dies dient als Messprotokoll. Neben dem Beugungsobjekt und den Achsen mit Einheiten sollen noch der Konversionsfaktor in Schritten/mm, der Objektabstand von der Diode sowie die Wellenlänge des Lasers als auch die charakteristische Größe des Objekts enthalten.

Schließlich werden alle Daten auf einem USB-Stick gepeichert.

- 4 Auswertung
- 5 Diskussion
- 6 Anhang