# Anfängerpraktikum der Fakultät für Physik, Universität Göttingen

# Beugung und Interferenz von Laserlicht

Praktikant: Felix Kurtz

Michael Lohmann

E-Mail: felix.kurtz@stud.uni-goettingen.de

m.lohmann@stud.uni-goettingen.de

Betreuer: Phillip Bastian

Versuchsdatum: 09.03.2015

Testat:		

## In halts verzeichn is

# Inhaltsverzeichnis

1	Einl	tung	3
2	The 2.1 2.2	ie  Laserprinzip  Beugung und Interferenz  .2.1 Vom Kirchhoffschen Beugungsintegral zur Fraunhofer-Näherung  .2.2 Doppelspalt  .2.3 Einzelspalt und Steg  .2.4 Kreisblende  .2.5 Mehrfachspalt	3 4 4 4 5 5 5
3	Dur	führung	5
4	<b>Aus</b> 4.1 4.2	ertung Dbjektgrößen bestimmen	<b>7</b> 7 8
5	<b>Disk</b> 5.1 5.2	Objektgrößen	<b>11</b> 11 12
6	<b>Anh</b> 6.1 6.2	Messwerte	12 12 12
Lit	teratı		12

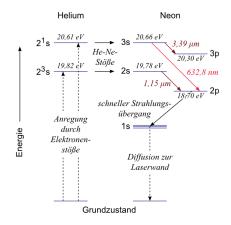
# 1 Einleitung

In diesem Versuch sollen die Eigenschaften von Laserlicht für Beugung und Interferenz an verschiedenen Objekten genutzt werden. Da ein Laser auf stimulierter Emission von Photonen basiert, ist sein Licht nämlich sehr monochromatisch sowie zeitlich und räumlich kohärent. Als Lichtquelle wird diesmal ein Helium-Neon-Laser verwendet, der Intensitätsverlauf wird über eine mit einem Schrittmotor bewegbare Fotodiode elektronisch aufgenommen.

## 2 Theorie

### 2.1 Laserprinzip

Wie der Name LASER, Light Amplification by Stimulated Emission of Radiation, schon verrät, emittiert dieser Licht aufgrund Stimulierter Emission und nicht spontan wie thermische Lichtquellen. Dabei trifft ein Photon auf ein angeregtes Atom und es entsteht noch ein Photon, welches ununterscheidbar vom ersten ist. Das Atom befindet sich danach in einem energieärmeren Niveau. Für diesen Prozess benötigt man zuerst eine Besetzungsinversion der Niveaus. So müssen sich mehr Atome in einem höheren Energieniveau, dem oberen Laserniveau, befinden als im unteren Laserniveau. Um eine hohe Verstärkung zu erreichen, wird meist ein Resonator verwendet. Dieser besteht aus einem Spiegel und einem teildurchlässigen Reflektor, dessen Transmitivität jedoch gering ist. Der in diesem Versuch verwendete Laser ist ein Helium-Neon-Laser. Er besteht aus 5/6 Helium und 1/6 Neon. Wie in Abbildung 1 zu sehen, werden die Heliumatome durch Elektronenstöße angeregt und geben dann ihre Energie durch Stöße an die Neonatome ab. Dann gibt Neon Energie durch stimulierte Emission ab, meist bei  $\lambda = 632.8\,\mathrm{nm}$ . Das Neonatom befindet sich nach mehreren Prozessen wieder im Grundniveau und das Ganze beginnt von vorne.



**Abbildung 1:** Niveauschema des Helium-Neon-Lasers. [LP2, Datum: 02.01.15]

### 2.2 Beugung und Interferenz

#### 2.2.1 Vom Kirchhoffschen Beugungsintegral zur Fraunhofer-Näherung

Um das Feld eines bestrahlten Objektes in einer Ebene dahinter zu berechnen, integriert man über alle *Elementarwellen* der Apertur [Mes08, S.67]:

$$E(x', y', z) = \frac{1}{i\lambda} \int_{Apertur} E(x, y, 0) \frac{e^{ikr}}{r} dx dy \quad \text{mit } r^2 = (x' - x)^2 + (y' - y)^2 + z^2.$$
 (1)

Dies ist das Fresnel-Kirchhoffschen Beugungsintegral.

Die Fresnel-Näherung setzt voraus, dass die Bildebene weit entfernt von der Aperturebene ist, also  $z\gg x'-x,\ y'-y\ [{\rm Mes}08,\,{\rm S.}68].$  Dann vereinfacht sich der obige Ausdruck zu

$$E(x', y', z) = \frac{e^{ikz}}{i\lambda z} \int_{Apertur} E(x, y, 0) \exp\left(\frac{ik}{2z} \left( (x' - x)^2 + (y' - y)^2 \right) \right) dx dy.$$
 (2)

Befindet man sich mit der Bildebene im Fernfeld, kann man die Fraunhofer-Näherung benutzen. Dabei ist die Fresnel-Zahl  $F=\frac{a^2}{\lambda z}$  mit der die Apertur charakterisierenden Größe a sehr viel geringer als 1 [Mes08, S.68f.]. Also können die in x bzw. y quadratischen Terme vernachlässigt werden und man erhält

$$E(x', y', z) = \frac{e^{ikz} \cdot e^{i\frac{k_x x' + k_y y'}{2}}}{i\lambda z} \cdot \int_{Apertur} E(x, y, 0) e^{-ik_x x} e^{-ik_y y} dx dy, \qquad (3)$$

 $\text{mit } k_x := k \frac{x'}{z} \text{ und } k_y := k \frac{y'}{z}.$ 

Das Fernfeld eines bestrahlten Objekts ergibt sich also als Fouriertransformation des Feldes in der Objektebene:

$$E(x', y', z) = B(x, y) \cdot \mathcal{F}[E(x, y, 0)](k_x, k_y).$$
(4)

#### 2.2.2 Doppelspalt

Für einen Doppelspalt mit einem Spaltabstand d und infinitesimaler Spaltbreite ergibt sich nach (4) dieser Intensitätsverlauf (vgl. [Hec02, S.457ff.])

$$I(\varepsilon) = I_0 \cdot \cos^2(\varepsilon) \quad \text{mit } \varepsilon = \frac{\pi d \sin \alpha}{\lambda}.$$
 (5)

Man transformiert nämlich zwei Delta-Peaks.

#### 2.2.3 Einzelspalt und Steg

Für einen Einzelspalt mit einer Spaltbreite b ergibt sich nach (4) dieser Intensitätsverlauf nach [Hec02, S.452]

$$I(\varepsilon) = I_0 \cdot \operatorname{sinc}^2(\varepsilon) \quad \text{mit } \varepsilon = \frac{\pi b \sin \alpha}{\lambda}.$$
 (6)

Da das Fernfeld eines unendlichen Schirmes, also die Superposition aus Einzelspalt und Steg, perfekt dunkel ist, gilt:

$$E_{\text{Spalt}} + E_{\text{Steg}} = 0$$
.

Da man nur die Intensität, also das Quadrat des E-Feldes, misst ergibt sich als Fernfeld des Stegs der Länge b die gleiche Verteilung wie bei einem Einzelspalt gleicher Spaltbreite.

#### 2.2.4 Kreisblende

Für eine Kreisblende mit dem Durchmesser D ergibt sich – nach etwas komplexerer Rechnung [Hec02, S.467ff.] – nach (4) dieser Intensitätsverlauf

$$I(\varepsilon) = I_0 \cdot \left(\frac{J_1(\varepsilon)}{\varepsilon}\right)^2 \quad \text{mit } \varepsilon = \frac{\pi D \sin \alpha}{\lambda}.$$
 (7)

Dabei ist  $J_1$  die zylindrische Besselfunktion. Das erste Minimum von  $\left(\frac{J_1(\varepsilon)}{\varepsilon}\right)^2$  liegt bei 1.22. Diese Zahl taucht auch beim Auflösungsvermögen bzw. Rayleigh-Kriterium auf.

#### 2.2.5 Mehrfachspalt

Bei einem Mehrfachspalt, bei dem N Spalte der Breite b und dem Abstand d beleuchtet werden, erhält man die Fernfeldverteilung aus dem Faltungssatz als Produkt aus Einzelpalteffekt und der Fouriertransformation von N Delta-Peaks nach [Hec02, S.460f.]:

$$I(\varepsilon) = I_0 \cdot \operatorname{sinc}^2\left(\frac{\pi \alpha b}{\lambda}\right) \cdot \left(\frac{\sin(N\varepsilon)}{\sin(\varepsilon)}\right)^2 \quad \text{mit } \varepsilon = \frac{\pi d \sin \alpha}{\lambda}. \tag{8}$$

# 3 Durchführung

Um die Messergebnisse nicht zu verfälschen ist es immens wichtig, die Beugungsobjekte nur an der Fassung anzufassen. Genauso vorsichtig soll auch mit den Linsen umgegangen werden.

Zuerst schaltet man den PC an und startet das Programm Lasersteuerung auf dem Desktop. Der Motor der Fotodiode bewegt sich dann auf die Nullposition. Nun kann der

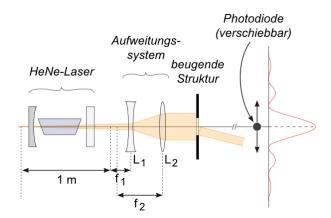


Abbildung 2: Aufbau. [LP2, Datum: 02.01.15]

Laser mittels Schiebeschalter auf der Rückseite angeschaltet werden.

Vor jeder Messung weitet man das Strahlenbündel mit Zerstreungs- und Sammellinse auf, sodass das gesamte Objekt homogen, parallel und ausreichend breit beleuchtet wird. Außerdem überlegt man sich, welche Beugungsmuster zu erwarten sind.

Nun beginnt die Messung. Um eine möglichst parallele Bestrahlung zu ermöglichen, muss der Abstand zwischen Objekt und Laserdiode möglichst groß sein. Außerdem soll er gemessen werden. Zuerst stellt man im Programm ein, von wo bis wo die Diode den Verlauf aufnehmen soll (400 Schritte = 1 mm) und welcher Spannungsbereich erfasst werden soll. Dabei kann man je nach Intensität zwischen 0-1 V und 0-10 V wählen. Die symmetrischen Spektren sollen bis zum vierten Nebenmaximum – links wie rechts – vom Hauptmaximum aufgenommen werden. Außerdem genügt es beim Gitter sowie bei der Doppellochblende, nur bis zum ersten Nebenmaximum des Einzelspalteffektes bzw. der Blendenfunktion zu messen, da die Intensität danach zu gering ist. Außerdem sollen alle Extrema deutlich bestimmt werden. Dazu ist es wichtig den richtigen Messbereich auszuwählen, da am Rand die Maxima sehr schwach sind. Also werden zwei Messungen durchgeführt: einmal das Zentrum und danach die Randgebiete. In welchem Messbereich man sich befindet, kann man an der Anzeige der aktuellen Fotospannung ablesen.

Die Fotodiode wird mit der manuellen Steuerung im oberen Teil des Programmfensters zuerst an die beiden Ränder der bevorstehenden Messung gefahren, die Positionswerte werden notiert und dann als Grenzen der Messung eingeben. Nun muss noch die Schrittweite eingegeben werden. Sie sollte unter 50 Schritten, also einem Achtel Millimeter liegen. Im Fenster unten links wird dann der automatische Messvorgang gestartet. Das Spektrum wird abgespeichert und mit einem Plotprogramm dargestellt, beschriftet und schließlich ausgeund meldet sich unter dem Benutzer "laser" ohne Passwort andruckt. Dies dient als Messprotokoll. Neben dem Beugungsobjekt und den Achsen mit

Einheiten sollen noch der Konversionsfaktor in Schritten/mm, der Objektabstand von der Diode sowie die Wellenlänge des Lasers als auch die charakteristische Größe des Objekts enthalten.

Schließlich werden alle Daten auf einem USB-Stick gespeichert.

# 4 Auswertung

### 4.1 Objektgrößen bestimmen

Die Abbildungen 9-16 zeigen die Messdaten aller Objekte. Daran sind im folgenden nur die Extrema interessant.

Alle erkennbaren Extrema (absolute und relative Position sowie Winkel  $\alpha$ ) mit zugehörigem  $\frac{\varepsilon}{\pi}$  sind in Tabelle 2 und 3 zu finden. Dabei wird der Winkel mithilfe der Kleinwinkelnäherung berechnet:  $\alpha \approx \sin \alpha = \arctan \frac{x}{l} \approx \frac{x}{l}$ . Hier bezeichnet x die relative Position zum 0. Hauptmaximum und l den Abstand zwischen Beugungsobjekt und Schirm. Er beträgt  $l=1.225\,\mathrm{m}$ . Die Extremapositionen wurden durch genaue Analyse der Messdaten (Augenmaß) bestimmt. Dabei nehmen wir eine Ungenauigkeit von  $0.25\,\mathrm{mm}$  an. Dies entspricht einer Winkelungenauigkeit von  $\sigma_{\alpha}=0.2\cdot 10^{-3}\,\mathrm{rad}$ . Der Wert für  $\frac{\varepsilon}{\pi}$  kann aus den theoretischen Intensitätsverläufen berechnet werden, indem man die Extrema von  $I(\varepsilon)$  untersucht.

In den Abbildungen 3-8 sind die Winkel  $\alpha_i$  gegen den zugehörigen Wert  $\frac{\varepsilon_i}{\pi}$  für die verschiedenen Objekte aufgetragen. In allen Fällen ergibt sich eine Gerade. Aus deren Steigung kann man nun die Objektgröße berechnen:

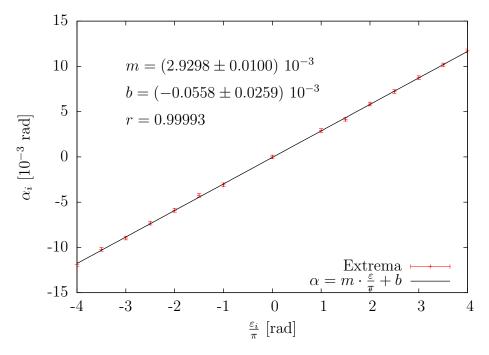
$$D = \frac{\frac{\varepsilon}{\pi}}{\alpha} \lambda = \frac{\lambda}{m} \,, \tag{9}$$

$$\sigma_D = \frac{\lambda}{m^2} \cdot \sigma_m \,. \tag{10}$$

Zur Bestimmung der kleinsten Objektstruktur, also des Lochdurchmessers der Doppellochblenden und der Spaltbreite des Gitters, konnten nur die ersten Nullstellen der Einhüllenden genutzt werden. Deshalb wird der Fehler auch doppelt so groß wie zuvor angenommen:  $\sigma_x=0.5\,\mathrm{mm}$ . Es ergaben sich folgende relative Positionen für die Nullstellen der Einhüllenden: Doppeloch (nah)  $\pm 5\,\mathrm{mm}$ , Doppelloch (fern)  $\pm 4.75\,\mathrm{mm}$ , Gitter  $\pm 4\,\mathrm{mm}$ . Wie oben auch kann man den Lochdurchmesser und die Spaltbreite berechnen. Alle so berechneten Werte finden sich in Tabelle 1 wieder. Dabei bezeichnet B die Spalt-/Stegbreite sowie den Lochabstand der Doppellochblenden, D den Lochdurchmesser und a den Spaltabstand. Die berechneten Werte werden mit den Werten aus [Sch14, S.196] verglichen. Unser Versuchsaufbau war der an der Wand. Zusätzlich vergleichen wir sie noch mit den am nächsten liegenden Werten aller drei Versuchsaufbauten. Bei Objekten mit zwei zu bestimmenden Größen ist immer die größere für den zweiten Vergleich ausschlaggebend.

			tatsächliche		beste	
Objekt	Angabe	Größe $[\mu m]$	Größe $[\mu m]$	Abw.	Größe $[\mu m]$	Abw.
Spalt	В	$216.1 \pm 0.8$	250	14%	225	4%
Steg	B	$192.2 \pm 0.6$	200	4%	195	2%
Loch	D	$191.1 \pm 0.4$	200	5%	_	_
Doppelloch	В	$486 \pm 8$	500	3%	490	1%
(nah)	D	$189 \pm 19$	200	6%	210	10%
Doppelloch	В	$930 \pm 11$	700	33%	1000	7%
(mittel)	D	$199 \pm 21$	200	1%	210	6%
Gitter	a	$483 \pm 11$	285	70%	490	2%
	B	$194 \pm 25$	175	11%	210	8%

**Tabelle 1:** Aus den Geradensteigungen berechnete Objektgrößen verglichen mit den tatsächlichen Werten



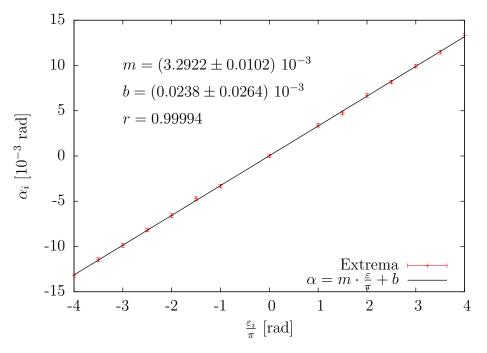
**Abbildung 3:** Spalt

# 4.2 Wellenlänge des Lasers bestimmen

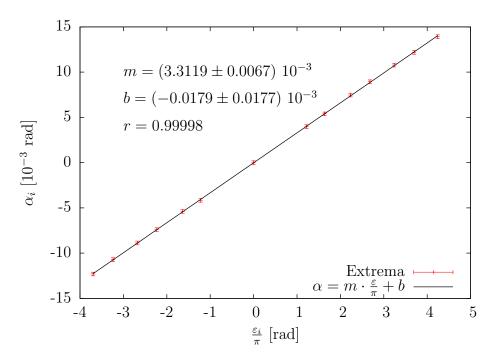
Stellt man (9) nach der Wellenlänge  $\lambda$  um, erhält man folgende Formel und ihre Fehlerabschätzung:

$$\lambda = mD, \tag{11}$$

$$\sigma_{\lambda} = D \cdot \sigma_m \,. \tag{12}$$



**Abbildung 4:** Steg



**Abbildung 5:** Lochblende

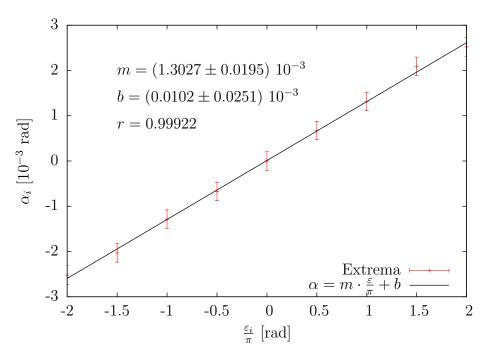


Abbildung 6: Doppelloch-Blende mit kleinstem Lochabstand

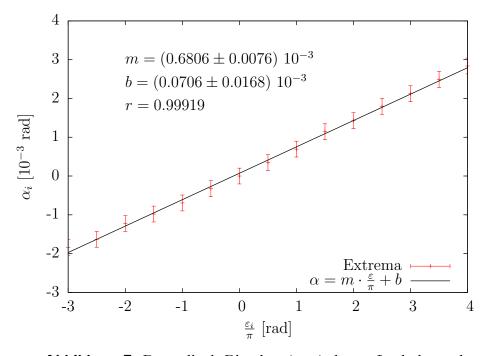
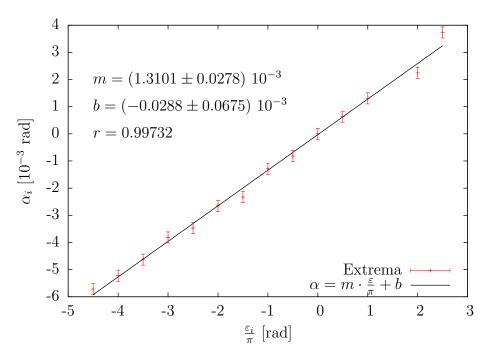


Abbildung 7: Doppelloch-Blende mit mittlerem Lochabstand



**Abbildung 8:** Gitter

Den besten Korrelationskoeffizienten wies die **Lochblenden-Messung** mit r=0.99998 auf. Setzt man einen Durchmesser  $D=200\,\mu\mathrm{m}$  der Lochblende voraus und verwendet die in Abbildung 5 gefittete Geradensteigung m ergibt sich folgende Wellenlänge des HeNe-Lasers:

$$\lambda = (662.4 \pm 1.4) \,\mathrm{nm}$$
.

Dieser Wert ist etwa 5% größer als der Literaturwert  $\lambda = 632.8 \,\mathrm{nm}$ .

### 5 Diskussion

# 5.1 Objektgrößen

Vergleicht man die Messwerte mit den tatsächlichen Größen wie in Tabelle 1 fallen einem sehr große Abweichungen wie zB.: beim Gitter von 70% oder beim Doppelloch (mittel) von 33% auf. Da dies eine Systematik zu haben scheint, werden die Werte auch noch mit den Werten der anderen Versuchsaufbauten verglichen. In allen Fällen ist der nächste Wert der eines Objekts vom mittleren Versuchsaufbau und die Fehler liegen unter 10%. Bei den Objekten Spalt, Steg und der Lochblende sowie der dem Doppelloch mit mittlerem Lochabstand wurden die Fehler jedoch zu klein abgeschätzt, da auch die besseren Werte nicht in den Fehlerintervallen liegen. Für die kleinen Strukturen wurde ein großer Fehler angenommen, da es nur zwei Messwerte gab. Alle drei Aufbauten haben ähnliche

Gößen für diese Strukturen, sodass sich daraus nicht verlässlich sagen lässt, welches Objekt gemessen wurde. Dies kann man jedoch an den großen Strukturen gut ablesen.

Somit nehmen wir an, dass die Sets der Beugungsobjekte vom mittleren Versuchsaufbau sich bei uns an der Wand befanden und umgekehrt. Man sollte nochmal nachmessen und alle Praktikanten darauf hinweisen, dass die drei Versuchsaufbauten nicht die gleichen Objektgrößen benutzen und man die Objekte nicht vertauschen sollte. Zusätzlich könnte man sie markieren. Dies alles lässt eine bessere Vergleichbarkeit der Messwerte mit den angegebenen Werten zu.

### 5.2 Wellenlänge

Die Wellenlänge des Lasers ist 5% kleiner als berechnet und liegt auch nicht im Fehlerintervall. Da aber die Werte in Abb.5 einen hohen Korrelationskoeffizienten aufweisen, kann der Fehler nur bei der Größe der Lochblende gesucht werden. Laut der Tabelle auf Seite 196 aus [Sch14] ist sie jedoch für alle Objekte gleich groß. Sie kann also auch nicht aus einem anderen Versuchsaufbau stammen. Es könnte sich aber Schmutz abgelagert haben, sodass der Durchmesser geringer ist als angenommen. Dann wird die berechnete Laserwellenlänge geringer. Man sollte den Durchmesser also nochmal nachmessen. Außerdem hätte man für ihn einen Fehler annehmen sollen. Da wir allerdings nicht wissen, wie und vor allem wie genau die Bestimmung des Durchmessers verlief, können wir keinen vernünftig begründbaren Fehler angeben.

# 6 Anhang

### 6.1 Messwerte

Abbildungen 9-16

#### 6.2 Extrema-Tabellen

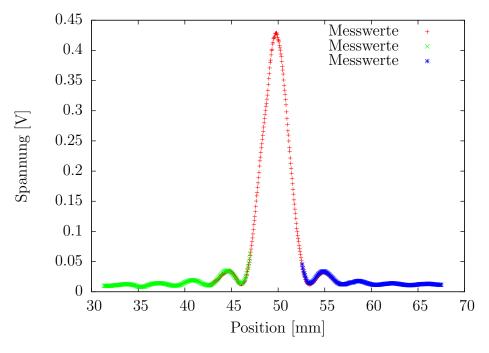
Tabellen 2 und 3

### Literatur

[Hec02] Hecht, Eugene: Optics. Addison-Wesley, 4. Auflage, 2002, ISBN 0-321-18878-0.

[LP2] Lehrportal der Universität Göttingen. https://lp.uni-goettingen.de/get/text/4346.

[Mes08] Meschede, Dieter: *Optik, Licht und Laser*. Vieweg+Teubner, 3. Auflage, 2008, ISBN 978-3-8351-0143-2.



**Abbildung 9:** Einzelspalt

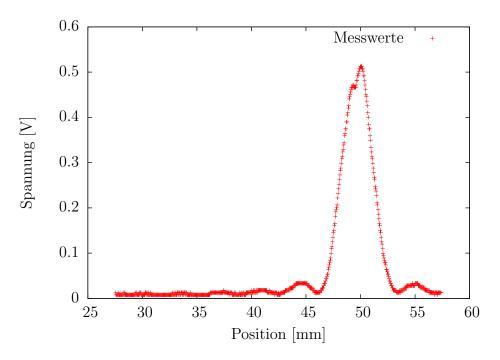


Abbildung 10: Einzelspalt grob

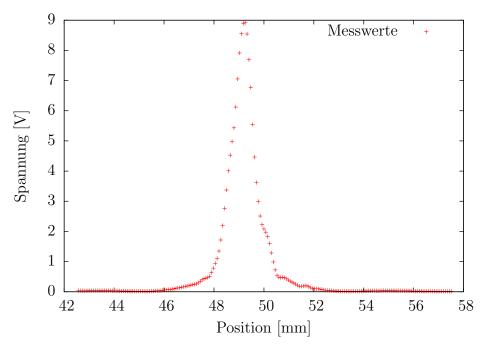


Abbildung 11: Steg: Hauptmaximum

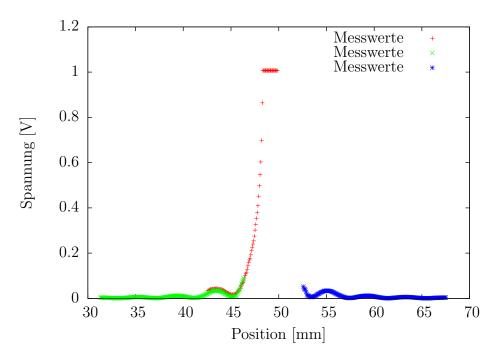


Abbildung 12: Steg

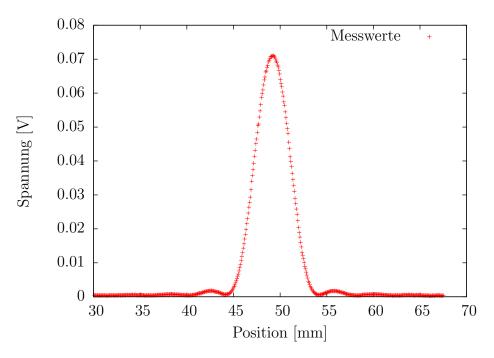


Abbildung 13: Lochblende

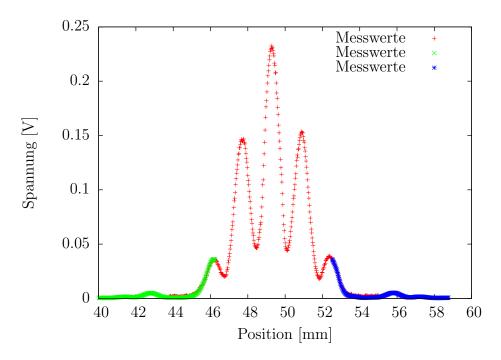


Abbildung 14: Doppellochblende mit dem kleinsten Lochabstand

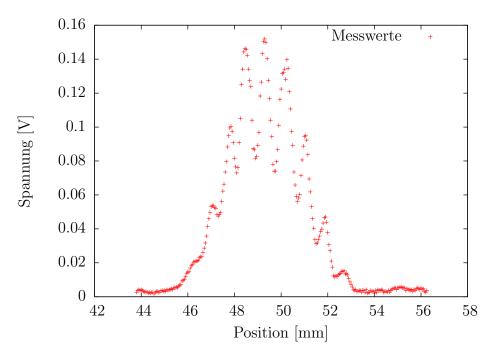
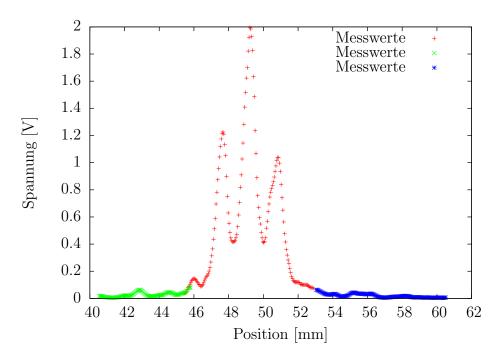


Abbildung 15: Doppellochblende mit dem mittleren Lochabstand



**Abbildung 16:** Gitter

[Sch14] Schaaf, Jörn Große Knetter Peter: Das Physikalische Praktikum, Handbuch 2014 für Studentinnen und Studenten der Physik. Universitätsdrucke Göttigen, 2014, ISBN 978-3-86395-157-3.

Objekt	$\frac{\varepsilon}{\pi}$	Position [mm]		Winkel $\alpha$
		absolut relativ		$[10^{-3} \text{ rad}]$
	-4	35.225	-14.575	-2.974
	-3.5	37.288	-12.513	-2.554
	-3	38.825	-10.975	-2.240
	-2.5	40.850	-8.950	-1.827
	-2	42.575	-7.225	-1.474
	-1.5	44.575	-5.225	-1.066
	-1	46.025	-3.775	-0.770
Spalt	0	49.800	0.000	0.000
	1	53.375	3.575	0.730
	1.5	54.900	5.100	1.041
	2	56.963	7.163	1.462
	2.5	58.650	8.850	1.806
	3	60.525	10.725	2.189
	3.5	62.250	12.450	2.541
	4	64.150	14.350	2.929
	-4	33.050	-16.200	-3.306
	-3.5	35.225	-14.025	-2.862
	-3	37.138	-12.113	-2.472
	-2.5	39.238	-10.013	-2.043
	-2	41.175	-8.075	-1.648
	-1.5	43.475	-5.775	-1.179
	-1	45.175	-4.075	-0.832
Steg	0	49.250	0.000	0.000
	1	53.400	4.150	0.847
	1.5	55.088	5.838	1.191
	2	57.450	8.200	1.673
	2.5	59.250	10.000	2.041
	3	61.425	12.175	2.485
	3.5	63.300	14.050	2.867
	4	65.550	16.300	3.327
	3.6987	34.125	-15.075	-3.077
	3.2383	36.075	-13.125	-2.679
	2.6793	38.325	-10.875	-2.219
	2.2331	40.125	-9.075	-1.852
	1.6347	42.600	-6.600	-1.347
	1.2197	44.100	-5.100	-1.041
Loch-	0	49.200	0.000	0.000
blende	1.2197	54.075	4.875	0.995
	1.6347	55.800	6.600	1.347
	2.2331	58.350	9.150	1.867
	2.6793	60.150	10.950	2.235
	3.2383	62.400	13.200	2.694
	3.6987	64.125	14.925	3.046
	4.2411	66.250	17.050	3.480

**Tabelle 2:** Spalt, Steg und Lochblende: Extrema absolut und relativ sowie zugehöriger Winkel

Objekt	<u>ε</u>	Position	Winkel $\alpha$	
	$\pi$	absolut   relativ		$[10^{-3} \text{ rad}]$
	-2	46.200	-3.088	-0.630
	-1.5	46.800	-2.488	-0.508
	-1	47.713	-1.575	-0.321
Doppel-	-0.5	48.463	-0.825	-0.168
loch	0	49.288	0.000	0.000
(nah)	0.5	50.113	0.825	0.168
	1	50.900	1.613	0.329
	1.5	51.850	2.563	0.523
	2	52.375	3.088	0.630
	-3	47.050	-2.250	-0.459
	-2.5	47.300	-2.000	-0.408
	-2	47.800	-1.500	-0.306
	-1.5	48.100	-1.200	-0.245
	-1	48.450	-0.850	-0.173
Doppel-	-0.5	48.900	-0.400	-0.082
loch	0	49.300	0.000	0.000
(mittel)	0.5	49.725	0.425	0.087
	1	50.150	0.850	0.173
	1.5	50.700	1.400	0.286
	2	51.050	1.750	0.357
	2.5	51.500	2.200	0.449
	3	51.900	2.600	0.531
	3.5	52.350	3.050	0.622
	4	52.775	3.475	0.709
	-4.5	42.250	-7.000	-1.429
	-4	42.850	-6.400	-1.306
	-3.5	43.575	-5.675	-1.158
	-3	44.575	-4.675	-0.954
	-2.5	45.000	-4.250	-0.867
	-2	46.000	-3.250	-0.663
Gitter	-1.5	46.400	-2.850	-0.582
	-1	47.675	-1.575	-0.321
	-0.5	48.250	-1.000	-0.204
	0	49.250	0.000	0.000
	0.5	50.025	0.775	0.158
	1	50.850	1.600	0.327
	1.5	53.825	4.575	0.934
	2	52.000	2.750	0.561
	2.5	53.825	4.575	0.934

**Tabelle 3:** Doppellochblenden und Gitter: Extrema absolut und relativ sowie zugehöriger Winkel