TESIS: Teoria dos Sistemas



Álgebra dos Diagramas de Blocos

Manuel Silva: mss@isep.ipp.pt

Álgebra dos Diagramas de Blocos



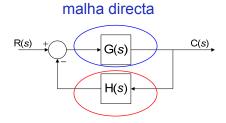
- 1. Designações
- 2. Blocos em cascata (em série)
- 3. Forma canónica de um sistema de controlo
- 4. Transformação de diagramas de blocos
- 5. Sobreposição de vários sinais de entrada (teorema da sobreposição)
- Simplificação de diagramas de blocos
- 7. Diagramas de blocos e modelos matemáticos
- 8. Regra de Mason

TESIS – Teoria dos Sistemas

ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009



Designações (I)



malha de realimentação (feedback)

TESIS – Teoria dos Sistemas

ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009

Manuel Silva: mss@isep.ipp.pt

Álgebra dos Diagramas de Blocos

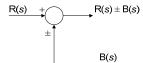


• Designações (II)

bloco



ponto de soma



ponto de saída

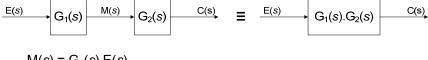
C(s)_____

TESIS – Teoria dos Sistemas

ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009

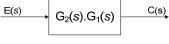


• Blocos em cascata (em série)



$$\begin{split} &\mathsf{M}(s) = \mathsf{G_1}(s).\mathsf{E}(s) \\ &\mathsf{C}(s) = \mathsf{G_2}(s).\mathsf{M}(s) \\ &\quad => \mathsf{C}(s) = \mathsf{G_1}(s).\mathsf{G_2}(s).\mathsf{E}(s) = \mathsf{G_2}(s).\mathsf{G_1}(s).\mathsf{E}(s) \end{split}$$

 a multiplicação de funções de transferência é comutativa



TESIS – Teoria dos Sistemas

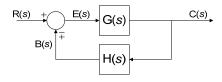
ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009

Manuel Silva: mss@isep.ipp.pt

Álgebra dos Diagramas de Blocos



• Forma canónica de um sistema de controlo (I)



R(s) – sinal de referência

C(s) - sinal de saída

E(s) – sinal de erro

TESIS – Teoria dos Sistemas

ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009



iser

• Forma canónica de um sistema de controlo (II)

$$C(s) = G(s).E(s) \Leftrightarrow E(s) = \frac{C(s)}{G(s)}$$

$$E(s) = R(s) - H(s).C(s)$$

$$\frac{C(s)}{G(s)} = R(s) - H(s).C(s) \Leftrightarrow R(s) = \frac{C(s)}{G(s)} + H(s).C(s) \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow R(s) = \left[\frac{1}{G(s)} + H(s)\right] \cdot C(s) \Leftrightarrow \frac{C(s)}{R(s)} = \frac{G(s)}{1 + G(s) \cdot H(s)}$$

 $1 \pm G(s)H(s) = 0$ = Equação característica

TESIS – Teoria dos Sistemas

ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009

Manuel Silva: mss@isep.ipp.pt

Álgebra dos Diagramas de Blocos

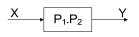


iser

• Transformação de diagramas de blocos (I)

$$X \longrightarrow P_1 \longrightarrow P_2 \longrightarrow Y$$

$$Y = (P_1, P_2).X$$

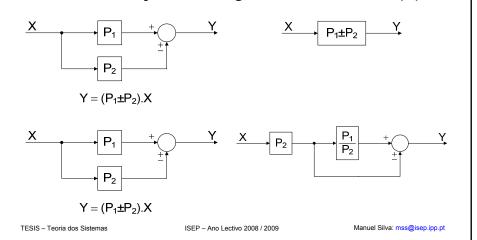


TESIS – Teoria dos Sistemas

ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009



• Transformação de diagramas de blocos (II)



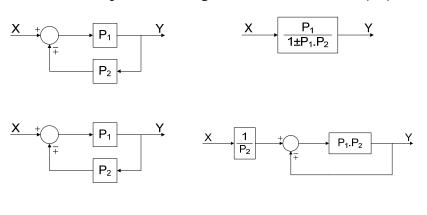
Álgebra dos Diagramas de Blocos

TESIS - Teoria dos Sistemas



Manuel Silva: mss@isep.ipp.pt

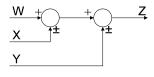
• Transformação de diagramas de blocos (III)



ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009

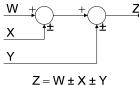


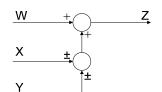
• Transformação de diagramas de blocos (IV)



$$\frac{W}{Y}$$







TESIS – Teoria dos Sistemas

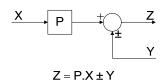
ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009

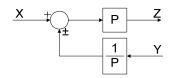
Manuel Silva: mss@isep.ipp.pt

Álgebra dos Diagramas de Blocos



• Transformação de diagramas de blocos (V)



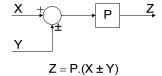


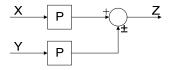
TESIS – Teoria dos Sistemas

ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009



• Transformação de diagramas de blocos (VI)





TESIS – Teoria dos Sistemas

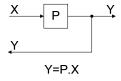
ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009

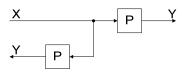
Manuel Silva: mss@isep.ipp.pt

Álgebra dos Diagramas de Blocos



• Transformação de diagramas de blocos (VII)



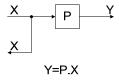


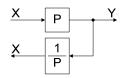
TESIS – Teoria dos Sistemas

ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009



• Transformação de diagramas de blocos (VIII)





TESIS – Teoria dos Sistemas

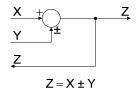
ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009

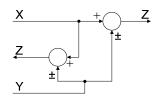
Manuel Silva: mss@isep.ipp.pt

Álgebra dos Diagramas de Blocos



• Transformação de diagramas de blocos (IX)



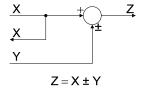


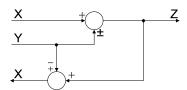
TESIS – Teoria dos Sistemas

ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009



• Transformação de diagramas de blocos (X)





TESIS – Teoria dos Sistemas

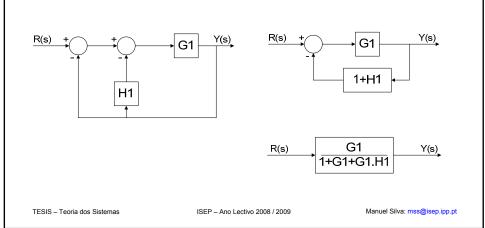
ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009

Manuel Silva: mss@isep.ipp.pt

Álgebra dos Diagramas de Blocos

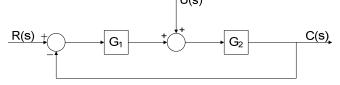


• Exemplo 1

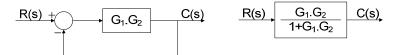




• Sobreposição de vários sinais de entrada (I)



• fazendo U = 0, vem



TESIS – Teoria dos Sistemas

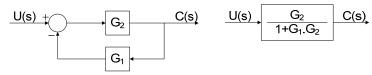
ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009

Manuel Silva: mss@isep.ipp.pt

Álgebra dos Diagramas de Blocos



- Sobreposição de vários sinais de entrada (II)



TESIS – Teoria dos Sistemas

ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009



• Sobreposição de vários sinais de entrada (III)

$$C(s) = \frac{G_1.G_2}{1 + G_1.G_2}.R(s)$$

$$C(s) = \frac{G_2}{1 + G_1 \cdot G_2} \cdot U(s)$$

logo

$$C(s) = \frac{G_2}{1 + G_1 \cdot G_2} \cdot (G_1 \cdot R(s) + U(s))$$

(Teorema da sobreposição)

TESIS – Teoria dos Sistemas

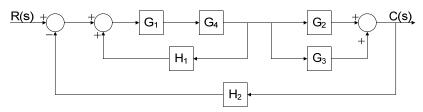
ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009

Manuel Silva: mss@isep.ipp.pt

Álgebra dos Diagramas de Blocos



Simplificação de diagramas de blocos (I)

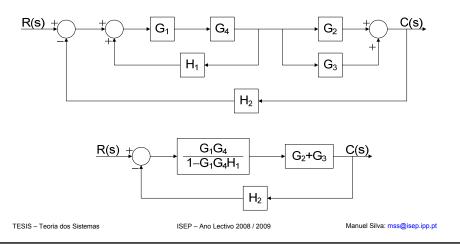


TESIS – Teoria dos Sistemas

ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009



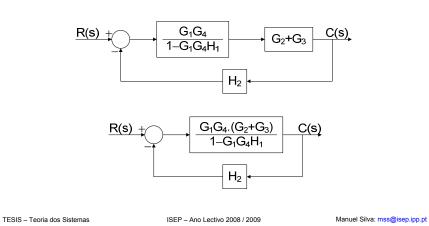
• Simplificação de diagramas de blocos (II)



Álgebra dos Diagramas de Blocos



• Simplificação de diagramas de blocos (III)



Page 12



- Regra de Mason (I)
 - em diagramas de blocos complexos a função de transferência pode ser calculada através da fórmula de Mason

$$T = \frac{\sum_{i} P_{i}.\Delta_{i}}{\Delta}$$

 P_i – ganho da malha directa i

 P_{jk} – produto possível de ordem j de k ganhos de anéis que não se tocam

TESIS – Teoria dos Sistemas

ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009

Manuel Silva: mss@isep.ipp.pt

Álgebra dos Diagramas de **Blocos**



Regra de Mason (II)

$$\Delta = 1 - \left(-1\right)^{k+1} \sum_{k} \sum_{j} P_{jk} = 1 - \sum_{j} P_{j1} + \sum_{j} P_{j2} - \sum_{j} P_{j3} + \dots =$$

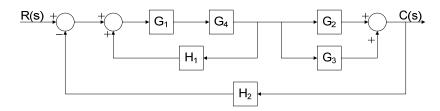
- = 1 (soma de todos os ganhos de anéis) +
 - + (soma de todos os produtos de 2 anéis que não se tocam) -
 - (soma de todos os produtos de 3 anéis que não se tocam) +
- $\Delta_i = \Delta$ calculado com todos os anéis que tocam em P_i eliminados
- dois anéis ou duas malhas "não se tocam" quando não têm nós em comum
- \(\Delta = 0 \) \(\text{é} \) a equação característica do sistema

 \(\text{S-Teoria dos Sistemas} \) | SEP Ano Lectivo 2008 / 2009



isep

• Exemplo (I)



• existem dois caminhos directos com ganhos:

$$P_1 = G_1 G_2 G_4$$

 $P_2 = G_1 G_3 G_4$

TESIS – Teoria dos Sistemas

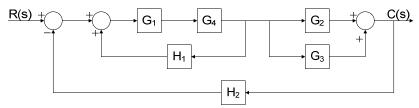
ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009

Manuel Silva: mss@isep.ipp.pt

Álgebra dos Diagramas de **Blocos**



• Exemplo (II)



existem três anéis:

$$P_{11} = G_1 G_4 H_1$$

 $P_{21} = -G_1 G_2 G_4 H_2$
 $P_{31} = -G_1 G_3 G_4 H_2$

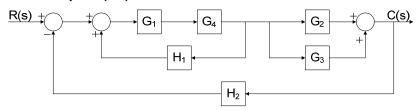
$$T = \frac{\sum_{i} P_{i}.\Delta_{i}}{\Delta}$$

TESIS - Teoria dos Sistemas

ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009



• Exemplo (III)



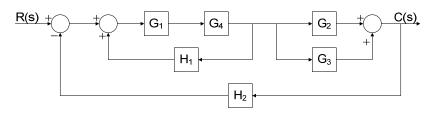
• não existem quaisquer anéis que não toquem em P_1 e P_2 , pelo que:

$$\begin{split} &\Delta_1 = 1 \\ &\Delta_2 = 1 \\ &\Delta = 1 - G_1 G_4 H_1 + G_1 G_2 G_4 H_2 + G_1 G_3 G_4 H_2 \\ &\text{TESIS-Teoria dos Sistemas} \end{split} \qquad T = \frac{\sum_i P_i . \Delta_i}{\Delta} \\ &\text{Manuel Silva: mss@isep.ipp.pt} \end{split}$$

Álgebra dos Diagramas de **Blocos**



• Exemplo (IV)



logo:

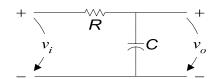
$$T = \frac{C}{R} = \frac{P_1 \cdot \Delta_1 + P_2 \cdot \Delta_2}{\Delta} = \frac{G_1 G_4 (G_2 + G_3)}{1 + G_1 G_4 [-H_1 + H_2 (G_2 + G_3)]}$$

TESIS - Teoria dos Sistemas

ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009



- Diagramas de blocos e modelos matemáticos **(I)**
 - na representação por diagramas de blocos considera-se que não há efeito de carga



$$v_o = \frac{\frac{1}{sC}}{R + \frac{1}{sC}} v_i$$

- fazendo $\omega_0 = 1/RC$ vem $v_o = \frac{\omega_0}{s + \omega_0} v_i$

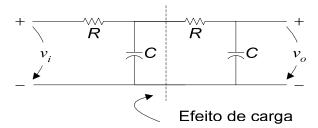
TESIS – Teoria dos Sistemas

Manuel Silva: mss@isep.ipp.pt

Álgebra dos Diagramas de **Blocos**



 Diagramas de blocos e modelos matemáticos **(II)**



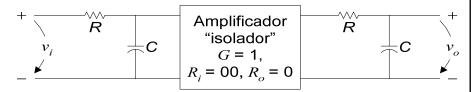
$$v_o = \frac{{\omega_0}^2}{s^2 + 3{\omega_0}s + {\omega_0}^2} v_i$$

TESIS - Teoria dos Sistemas

ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009



 Diagramas de blocos e modelos matemáticos (III)



$$v_o = \left(\frac{\omega_0}{s + \omega_0}\right)^2 v_i$$

não há efeito de carga entre os dois circuitos RC

TESIS – Teoria dos Sistemas

ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009

Manuel Silva: mss@isep.ipp.pt

Álgebra dos Diagramas de Blocos



- "Regras" para a simplificação de diagramas de blocos
 - 1. combinar todos os blocos em série (T1)
 - 2. combinar todos os blocos em paralelo (T2)
 - 3. eliminar as realimentações interiores (T3)
 - deslocar os pontos de soma para a esquerda e os pontos de saída para a direita do anel exterior (T5)
 - repetir os passos anteriores até encontrar a forma canónica (para cada entrada) (T8)

TESIS – Teoria dos Sistemas

ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009



- Na simplificação de um diagrama de blocos, há que ter em atenção os seguintes pontos
 - o produto das funções de transferência no sentido directo deve permanecer o mesmo
 - 2. o produto das funções de transferência num anel deve permanecer o mesmo

TESIS – Teoria dos Sistemas

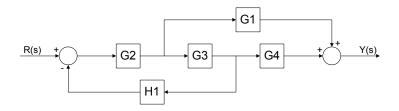
ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009

Manuel Silva: mss@isep.ipp.pt

Álgebra dos Diagramas de Blocos



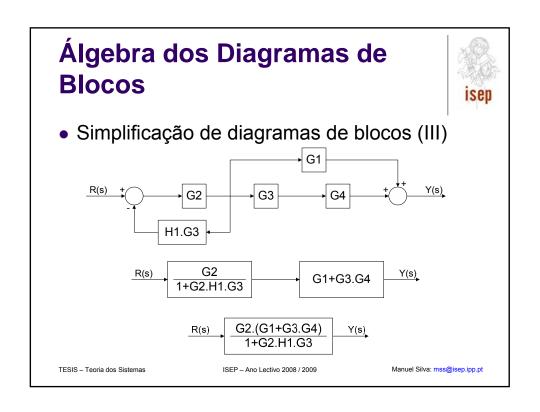
• Simplificação de diagramas de blocos (I)



TESIS – Teoria dos Sistemas

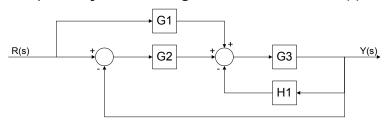
ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009

Álgebra dos Diagramas de **Blocos** isep • Simplificação de diagramas de blocos (II) G1 R(s) Y(s) G2 G3 G4 H1 G1 R(s) Y(s) G2 G3 G4 H1.G3 TESIS – Teoria dos Sistemas ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009 Manuel Silva: mss@isep.ipp.pt





• Simplificação de diagramas de blocos (I)



TESIS – Teoria dos Sistemas

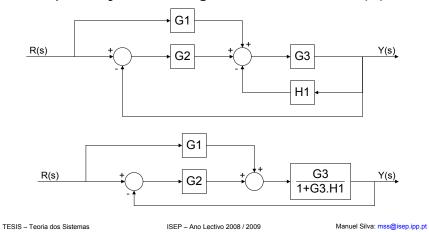
ISEP - Ano Lectivo 2008 / 2009

Manuel Silva: mss@isep.ipp.pt

Álgebra dos Diagramas de Blocos

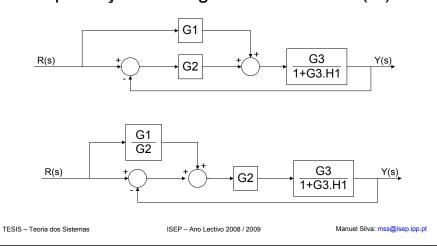


• Simplificação de diagramas de blocos (II)





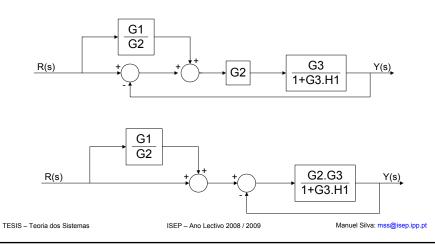
• Simplificação de diagramas de blocos (III)



Álgebra dos Diagramas de Blocos



• Simplificação de diagramas de blocos (IV)





• Simplificação de diagramas de blocos (V)

