**1. a)** 
$$GH(s) = \frac{k}{s(s+1)(s+2)}$$

1. Obter a equação característica do sistema na forma GH(s) = -1 com o parâmetro k em evidência:

$$GH(s) = \frac{k}{s(s+1)(s+2)} = -1$$

2. Marcar os pólos e os zeros da Função de Transferência em Malha Aberta do sistema:

Zeros: não tem Pólos:  $p_1 = 0$  $p_2 = -1$  $p_3 = -2$ 

 $N^{o}$  de zeros: n = 0 $N^{o}$  de pólos: d = 3

O número de ramos do L.G.R. é igual ao número de pólos da F.T.M.A., logo, o número de ramos do L.G.R. = d = 3.

O L.G.R. começa nos pólos em malha aberta e termina nos zeros em malha aberta ou no infinito.

- 3. São ramos do L.G.R. sobre o eixo real, todos os segmentos do eixo real que tenham à sua direita uma soma ímpar de zeros e pólos sobre este eixo.
- 4. O número de assimptotas é d n = 3

Os ângulos que as assimptotas fazem com o eixo real, são:

angulos(assimptotas – L.G.R.) = 
$$\frac{(1+2.h).180^{\circ}}{d-n} = \frac{(1+2.h).180^{\circ}}{3-0} = \pm 60^{\circ},180^{\circ}$$

A intersecção das assimptotas com o eixo real (centróide) é dada por:

$$\sigma_0 = \frac{\sum_{i=1}^{d} p_i - \sum_{i=1}^{n} z_i}{d - n} = \frac{0 - 1 - 2 - 0}{3 - 0} = -1$$

5. Os pontos de entrada e saída do L.G.R. no eixo real são designados por pontos de quebra e são dados por:

$$\frac{\partial k}{\partial s} = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \frac{\partial}{\partial s} \left[ -\prod_{i=1}^{d} (s - p_i) \right] = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \frac{\partial}{\partial s} \left[ -s.(s+1).(s+2) \right] = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow -3.s^2 - 6.s - 2 = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} s_1 = -1,577 \\ s_2 = -0,423 \end{cases}$$

Neste caso só a segunda solução é válida.

 Os pontos de intersecção com o eixo imaginário podem ser calculados através do Critério de Estabilidade de Routh-Hurwitz, ou através da equação característica:

$$1 + GH(s)\big|_{s=j.\omega} = 0$$

resultando  $\omega$  e k.

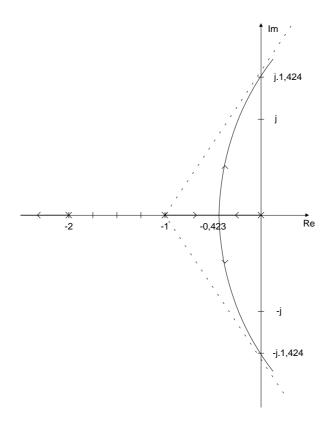
$$1 + \frac{k}{s(s+1)(s+2)} \Big|_{s=j,\omega} = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow s^3 + 3.s^2 + 2.s + k \Big|_{s=j,\omega} = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow -j.\omega^3 - 3.\omega^2 + 2.j.\omega + k = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} k = 6 \\ \omega = \sqrt{2} \end{cases} \begin{cases} k = 6 \\ \omega = -\sqrt{2} \end{cases}$$

A partir destes dados torna-se possível esboçar o L.G.R. deste sistema:



**1. b)** 
$$GH(s) = k \frac{3s}{(s+2)(s^2+6s+18)}$$

1. Obter a equação característica do sistema na forma GH(s) = -1 com o parâmetro k em evidência:

$$GH(s) = k \cdot \frac{3 \cdot s}{(s+2) \cdot (s^2 + 6 \cdot s + 18)} = -1$$

2. Marcar os pólos e os zeros da Função de Transferência em Malha Aberta do sistema:

Zeros:  $z_1 = 0$ Pólos:  $p_1 = -2$   $p_2 = -3 + j.3$  $p_3 = -3 - j.3$ 

 $N^0$  de zeros: n = 1 $N^0$  de pólos: d = 3

O número de ramos do L.G.R. é igual ao número de pólos da F.T.M.A., logo, o número de ramos do L.G.R. = d = 3.

O L.G.R. começa nos pólos em malha aberta e termina nos zeros em malha aberta ou no infinito.

- 3. São ramos do L.G.R. sobre o eixo real, todos os segmentos do eixo real que tenham à sua direita uma soma ímpar de zeros e pólos sobre este eixo.
- 4. O número de assimptotas é d n = 2

Os ângulos que as assimptotas fazem com o eixo real, são:

angulos(assimptotas – L.G.R.) = 
$$\frac{(1+2.h).180^{\circ}}{d-n} = \frac{(1+2.h).180^{\circ}}{3-1} = \pm 90^{\circ}$$

A intersecção das assimptotas com o eixo real (centróide) é dada por:

$$\sigma_0 = \frac{\sum_{i=1}^{d} p_i - \sum_{i=1}^{n} z_i}{d-n} = \frac{-2 - 3 + j \cdot 3 - 3 - j \cdot 3 - 0}{3 - 1} = \frac{-8}{2} - 4$$

5. Os pontos de entrada e saída do L.G.R. no eixo real são designados por pontos de quebra e são dados por:

$$\frac{\partial k}{\partial s} = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \frac{\partial}{\partial s} \left[ \frac{-\prod_{i=1}^{d} (s - p_i)}{\prod_{i=1}^{n} (s - z_i)} \right] = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \frac{\partial}{\partial s} \left[ -\frac{(s + 2) \cdot (s^2 + 6 \cdot s + 18)}{3 \cdot s} \right] = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow -s^3 - 4 \cdot s^2 + 18 = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow -s^3 - 4 \cdot s^2 + 18 = 0 \Leftrightarrow$$

$$\begin{cases} s_1 = -2,8834 + j.1,3691 \\ s_1 = -2,8834 - j.1,3691 \\ s_1 = 1,7677 \end{cases}$$

Conclui-se que o L.G.R. não tem pontos de entrada/saída no eixo real.

6. Os ângulos de partida do L.G.R. dos pólos complexos são dados por:

$$\phi = 180^{\circ} - \left(\arg\left(\sum_{i=1}^{d-1}(s - p_i)\right) - \arg\left(\sum_{i=1}^{n}(s - z_i)\right)\right) \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \phi = 180^{\circ} - \left[\arg(s + 2) + \arg(s + 3 + j.3) - \arg(s)\right]_{s = -3 + j.3} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \phi = 180^{\circ} - \arg(-1 + j.3) - \arg(j.6) + \arg(-3 + j.3) \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \phi = 180^{\circ} - 108,435^{\circ} - 90^{\circ} + 135^{\circ} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \phi = 116,565^{\circ}$$

7. Os pontos de intersecção com o eixo imaginário podem ser calculados através do Critério de Estabilidade de Routh-Hurwitz, ou através da equação característica:

$$1 + GH(s)\big|_{s=j.\omega} = 0$$

resultando ω e k.

$$1+k.\frac{3.s}{(s+2).(s^2+6.s+18)}\bigg|_{s=j.\omega} = 0 \Leftrightarrow$$

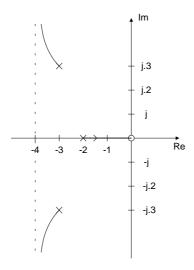
$$\Leftrightarrow s^3 + 8.s^2 + 30.s + 3.k.s + 36\bigg|_{s=j.\omega} = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow -j.\omega^3 - 8.\omega^2 + 30.j.\omega + 3.k.j.\omega + 36 = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} k = -10 \\ \omega = 0 \end{cases} \begin{cases} k = -8.5 \\ \omega^2 = 4.5 \end{cases}$$

Conclui-se que o L.G.R. deste sistema não intersecta o eixo imaginário.

A partir destes dados torna-se possível esboçar o L.G.R. deste sistema:



**1. c)** 
$$GH(s) = k \cdot \frac{(s+3)}{s \cdot (s+1) \cdot (s+2) \cdot (s+4)}$$

1. Obter a equação característica do sistema na forma GH(s) = -1 com o parâmetro k em evidência:

$$GH(s) = k \cdot \frac{(s+3)}{s \cdot (s+1) \cdot (s+2) \cdot (s+4)} = -1$$

2. Marcar os pólos e os zeros da Função de Transferência em Malha Aberta do sistema:

Zeros:  $p_1 = -3$ Pólos:  $p_1 = 0$   $p_2 = -1$   $p_3 = -2$  $p_4 = -4$ 

 $N^0$  de zeros: n = 1 $N^0$  de pólos: d = 4.

O número de ramos do L.G.R. é igual ao número de pólos da F.T.M.A., logo, o número de ramos do L.G.R. = d = 4.

O L.G.R. começa nos pólos em malha aberta e termina nos zeros em malha aberta ou no infinito.

- 3. São ramos do L.G.R. sobre o eixo real, todos os segmentos do eixo real que tenham à sua direita uma soma ímpar de zeros e pólos sobre este eixo.
- 4. O número de assimptotas é d n = 3

Os ângulos que as assimptotas fazem com o eixo real, são:

$$angulos(assimptotas - L.G.R.) = \frac{(1+2.h).180^{\circ}}{d-n} = \frac{(1+2.h).180^{\circ}}{4-1} = \pm 60^{\circ},180^{\circ}$$

A intersecção das assimptotas com o eixo real (centróide) é dada por:

$$\sigma_0 = \frac{\sum_{i=1}^{d} p_i - \sum_{i=1}^{n} z_i}{d - n} = \frac{0 - 1 - 2 - 4 + 3}{4 - 1} = -1,33$$

 Os pontos de entrada e saída do L.G.R. no eixo real são designados por pontos de quebra e são dados por:

$$\frac{\partial k}{\partial s} = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \frac{\partial}{\partial s} \left[ \frac{-\prod_{i=1}^{d} (s - p_i)}{\prod_{i=1}^{n} (s - z_i)} \right] = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \frac{\partial}{\partial s} \left[ -\frac{s \cdot (s+1) \cdot (s+2) \cdot (s+4)}{(s+3)} \right] = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow -3 \cdot s^4 - 26 \cdot s^3 - 77 \cdot s^2 - 84 \cdot s - 24 = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} s_1 = -3,3110 + j.0,6812 \\ s_1 = -3,3110 - j.0,6812 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} s_3 = -1,6097 \\ s_4 = -0,4349 \end{cases}$$

Neste caso só a última solução é válida.

Os pontos de intersecção com o eixo imaginário podem ser calculados através do Critério de Estabilidade de Routh-Hurwitz, ou através da equação característica:

$$1 + GH(s)\Big|_{s=i,\omega} = 0$$

resultando ω e k.

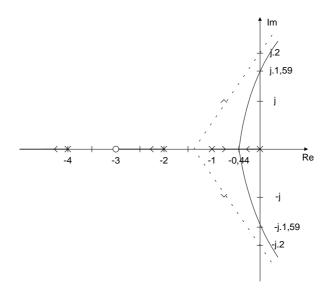
$$1+k.\frac{(s+3)}{s.(s+1).(s+2).(s+4)}\bigg|_{s=j.\omega} = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow s^4 + 7.s^3 + 14.s^2 + (8+k).s + 3.k\bigg|_{s=j.\omega} = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \omega^4 - 7.j.\omega^3 - 14.\omega^2 + (8+k).j.\omega + 3.k = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} k = 0 \\ \omega = 0 \end{cases} \begin{cases} k = 9,645 \\ \omega = 1,59 \end{cases} \begin{cases} k = 9,645 \\ \omega = -1,59 \end{cases}$$

A partir destes dados torna-se possível esboçar o L.G.R. deste sistema:



**1. d)** 
$$GH(s) = k \frac{(s+1)}{s(s+2)(s+4)^2}$$

1. Obter a equação característica do sistema na forma GH(s) = -1 com o parâmetro k em evidência:

$$GH(s) = k \cdot \frac{(s+1)}{s \cdot (s+2) \cdot (s+4)^2} = -1$$

2. Marcar os pólos e os zeros da Função de Transferência em Malha Aberta do sistema:

Zeros:  $z_1 = -1$ Pólos:  $p_1 = 0$   $p_2 = -2$  $p_3 = p_4 = -4$  (pólo duplo)

 $N^{o}$  de zeros: n = 1 $N^{o}$  de pólos: d = 4

O número de ramos do L.G.R. é igual ao número de pólos da F.T.M.A., logo, o número de ramos do L.G.R. = d = 4.

O L.G.R. começa nos pólos em malha aberta e termina nos zeros em malha aberta ou no infinito.

- 3. São ramos do L.G.R. sobre o eixo real, todos os segmentos do eixo real que tenham à sua direita uma soma ímpar de zeros e pólos sobre este eixo.
- 4. O número de assimptotas é d n = 3

Os ângulos que as assimptotas fazem com o eixo real, são:

$$angulos(assimptotas - L.G.R.) = \frac{(1+2.h).180^{\circ}}{d-n} = \frac{(1+2.h).180^{\circ}}{4-1} = \pm 60^{\circ},180^{\circ}$$

A intersecção das assimptotas com o eixo real (centróide) é dada por:

$$\sigma_0 = \frac{\sum_{i=1}^{d} p_i - \sum_{i=1}^{n} z_i}{d-n} = \frac{0 - 2 - 4 - 4 + 1}{4 - 1} = -3$$

5. Os pontos de entrada e saída do L.G.R. no eixo real são designados por pontos de quebra e são dados por:

$$\frac{\partial k}{\partial s} = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \frac{\partial}{\partial s} \left[ \frac{-\prod_{i=1}^{d} (s - p_i)}{\prod_{i=1}^{n} (s - z_i)} \right] = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \frac{\partial}{\partial s} \left[ -\frac{s.(s+2).(s+4)^2}{s+1} \right] = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow -3.s^4 - 24.s^3 - 62.s^2 - 64.s - 32 = 0 \Leftrightarrow$$

$$\begin{cases} s_1 = -4 \\ s_2 = -2.5994 \\ s_3 = -0.7003 + j.0.7317 \\ s4 = -0.7003 - j.0.7317 \end{cases}$$

Neste caso só a segunda solução é válida.

6. Os pontos de intersecção com o eixo imaginário podem ser calculados através do Critério de Estabilidade de Routh-Hurwitz, ou através da equação característica:

$$1 + GH(s)\big|_{s=i,\omega} = 0$$

resultando ω e k.

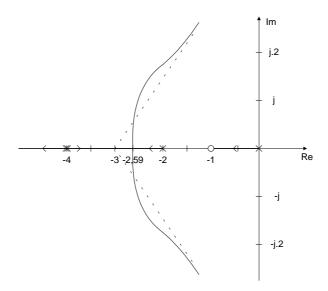
$$1+k.\frac{(s+1)}{s.(s+2).(s+4)^{2}}\bigg|_{s=j.\omega} = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow s^{4} + 10.s^{3} + 32.s^{2} + 32.s + k.s + k\bigg|_{s=j.\omega} = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \omega^{4} - 10.j.\omega^{3} - 32.\omega^{2} + (32+k).j.\omega + k = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} k = 0 \\ \omega = 0 \end{cases} \begin{cases} k^{2} + 154.k - 9216 = 0 \\ impossivel! \end{cases}$$

Conclui-se que o L.G.R. deste sistema não intersecta o eixo imaginário (excepto no pólo na origem). A partir destes dados torna-se possível esboçar o L.G.R. deste sistema:



**1. e)** 
$$GH(s) = \frac{k}{s(s^2 + 2s + 5)}$$

1. Obter a equação característica do sistema na forma GH(s) = -1 com o parâmetro k em evidência:

$$GH(s) = k \cdot \frac{1}{s \cdot (s^2 + 2 \cdot s + 5)} = -1$$

2. Marcar os pólos e os zeros da Função de Transferência em Malha Aberta do sistema:

Zeros: não tem Pólos:  $p_1 = 0$   $p_2 = -1 + j.2$  $p_3 = -1 - j.2$ 

 $N^{o}$  de zeros: n = 0 $N^{o}$  de pólos: d = 3.

O número de ramos do L.G.R. é igual ao número de pólos da F.T.M.A., logo, o número de ramos do L.G.R. = d = 3.

O L.G.R. começa nos pólos em malha aberta e termina nos zeros em malha aberta ou no infinito.

- 3. São ramos do L.G.R. sobre o eixo real, todos os segmentos do eixo real que tenham à sua direita uma soma ímpar de zeros e pólos sobre este eixo.
- 4. O número de assimptotas é d n = 3

Os ângulos que as assimptotas fazem com o eixo real, são:

$$angulos(assimptotas - L.G.R.) = \frac{(1+2.h).180^{\circ}}{d-n} = \frac{(1+2.h).180^{\circ}}{3-0} = \pm 60^{\circ},180^{\circ}$$

A intersecção das assimptotas com o eixo real (centróide) é dada por:

$$\sigma_0 = \frac{\sum_{i=1}^{d} p_i - \sum_{i=1}^{n} z_i}{d - n} = \frac{0 - 1 + j \cdot 2 - 1 - j \cdot 2}{3 - 0} = -0,666$$

Os pontos de entrada e saída do L.G.R. no eixo real são designados por pontos de quebra e são dados por:

$$\frac{\partial k}{\partial s} = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \frac{\partial}{\partial s} \left[ \frac{-\prod_{i=1}^{d} (s - p_i)}{\prod_{i=1}^{n} (s - z_i)} \right] = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \frac{\partial}{\partial s} \left[ -s.(s^2 + 2.s + 5) \right] = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow -3.s^2 - 4.s - 5 = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \left\{ s_1 = -\frac{2}{3} - j. \frac{\sqrt{44}}{6} \right\}$$

$$s_2 = -\frac{2}{3} + j. \frac{\sqrt{44}}{6}$$

Uma vez que as soluções são imaginárias conclui-se que não existem pontos de quebra.

6. Os ângulos de partida do L.G.R. dos pólos complexos são dados por:

$$\phi = 180^{\circ} - \left( \arg \left( \sum_{i=1}^{d-1} (s - p_i) \right) - \arg \left( \sum_{i=1}^{n} (s - z_i) \right) \right) \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \phi = 180^{\circ} - \left[ \arg(s) + \arg(s + 1 + j.2) \right]_{s=-1+j.2} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \phi = 180^{\circ} - \arg(-1 + j.2) - \arg(j.4) \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \phi = 180^{\circ} - 116,565 - 90^{\circ} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \phi = -26,565^{\circ}$$

7. Os pontos de intersecção com o eixo imaginário podem ser calculados através do Critério de Estabilidade de Routh-Hurwitz, ou através da equação característica:

$$1 + GH(s)\big|_{s=i.\omega} = 0$$

resultando  $\omega$  e k.

$$1 + \frac{k}{s \cdot (s^2 + 2 \cdot s + 5)} \bigg|_{s = j, \omega} = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow s^3 + 2 \cdot s^2 + 5 \cdot s + k \bigg|_{s = j, \omega} = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow -j \cdot \omega^3 - 2 \cdot \omega^2 + 5 \cdot j \cdot \omega + k = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} k = 0 \\ \omega = 0 \end{cases} \begin{cases} k = 10 \\ \omega = \sqrt{5} \end{cases} \begin{cases} k = 10 \\ \omega = -\sqrt{5} \end{cases}$$

A partir destes dados torna-se possível esboçar o L.G.R. deste sistema:

