

**Федеральное государственное автономное
образовательное учреждение высшего образования**

**КАЗАНСКИЙ (ПРИВОЛЖСКИЙ) ФЕДЕРАЛЬНЫЙ
УНИВЕРСИТЕТ**

**ИНСТИТУТ ВЫЧИСЛИТЕЛЬНОЙ МАТЕМАТИКИ
И ИНФОРМАЦИОННЫХ ТЕХНОЛОГИЙ**

**Направление: Фундаментальная информатика и
Информационные технологии**

**Отчета по Учебной практике
Вычислительные методы**

Студент 3 курса
Коробейников
Кирилл
09-732 группа

2 задание.....	6
3 задание.....	8
<i>ЛИСТИНГ ПРОГРАММЫ</i>	9
СПИСОК ИСПОЛЬЗУЕМОЙ ЛИТЕРАТУРЫ	14

Табулирование трансцендентных функций.

Постановка задачи.

Вариант 10.

Одна из специальных функций математической физики - интегральный синус, определяется следующим образом

$$= \text{---}$$

Цель задания – изучить и сравнить различные способы приближения данной функции.

Для решения этой задачи мы будем использовать язык программирования Python версии 3.6

1 задание.

Задание:

1. Про табулировать $\text{Si}(x)$ на отрезке с шагом h с точностью , основываясь на ряде Тейлора, предварительно вычислив его

$$= \frac{\begin{matrix} + \\ + \end{matrix}}{\begin{matrix} + \\ + \end{matrix}},$$

где = = = = и получить, таким образом, таблицу

Замечание: $h = 0.4$

x_0	x_1		x_2	...	x_n
f_0	f_1		f_2	...	f_n

$$= = + =$$

Перед решением этой задачи необходимо ввести краткое приложения по определяем для решения этой задачи

Решение:

Степенной ряд с одной переменной — это формальное алгебраическое выражение вида:

$$C_0 + C_1x + C_2x^2 + \dots + C_nx^n + \dots = \sum_{n=0}^{\infty} C_nx^n$$

Ряд Тейлора — разложение функции в бесконечную сумму степенных функций. Они применяются при аппроксимации функции многочленами. Для функции $f(x)$ он выглядит таким образом:

$$f(x) = f(a) + \frac{f'(a)(x-a)}{1!} + \frac{f''(a)(x-a)^2}{2!} + \dots + \frac{f^{(n)}(a)(x-a)^n}{n!} + \dots$$

Терема Абеля. Если степенной ряд $\sum_{n=0}^{\infty} C_nx^n$ сходится при некотором значении $x = x_0$, то он сходится абсолютно при всех значениях, для которых $|x| < |x_0|$. Если этот ряд расходится при некотором значении $x = x_1$, то он расходится при всех значениях x , для которых $|x| > |x_1|$.

Реализация функции Тейлора

```
import numpy as np
```

```
import math
```

```
def q_calc(x,n):
```

```
    answ = ((-1)*(x**2)*(2*n+1))/((2*n+2)*(2*n+3)*(2*n+3))
```

```
    return answ
```

```
def SI():
```

```
    xm = np.arange(0,2.1,0.4)
```

```
    e = 10**(-4)
```

```
    answer = list()
```

```
    j=0
```

```
    for x in xm:
```

```
        a0 = x
```

```
        Sum = a0
```

```
        i = 0
```

```
        while (True):
```

```

        qn = q_calc(x,i)
        ai = a0*qn
        Sum += ai
        a0 =ai
        i += 1
        if (abs(qn) < e):
            break
    Sum = Sum
    answer.append([x,Sum])
    j+=1
print(answer)

```

```
poluch_znach = SI()
```

Результат работы программы

```

:([0.0,0.3964614647513729,0.7720957854819964,1.1080471990137188,1.3891804858704384,
1.6054129768026946], dtype=float)

```

2 задание.

Задание:

По полученной таблице значений построить интерполяционный полином Ньютона, приближающий $S_i(x)$

$$L_n(x) = f(x_0) + (x - x_0) f(x_0, x_1) + (x - x_0)(x - x_1) f(x_0, x_1, x_2) + \dots + (x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_{n-1}) f(x_0, x_1, \dots, x_n)$$

и вычислить погрешность интерполирования

$$= \left| \dots \right|$$

1. Прodelать описанные выше действия, взяв в качестве узлов интерполяции равномерно распределенные узлы $\{x_i\}$, $i=0, \dots, n$ и корни полинома Чебышева, вычисляемые по формуле:

Для решения этой задачи необходимо воспользоваться результатами программы 1

Для начала рассмотрим построение интерполяционного полинома Ньютона на равномерно распределенных узлах.

Сама программа

```
def _poly_newton_coefficient(x,y):
```

```
    """
```

```
    x: list or np array containing x data points
```

```
    y: list or np array containing y data points
```

```
    """
```

```
    m = len(x)
```

```
    x = np.copy(x)
```

```
    a = np.copy(y)
```

```
    for k in range(1,m):
```

```
        a[k:m] = (a[k:m] - a[k-1])/(x[k:m] - x[k-1])
```

```
return a
```

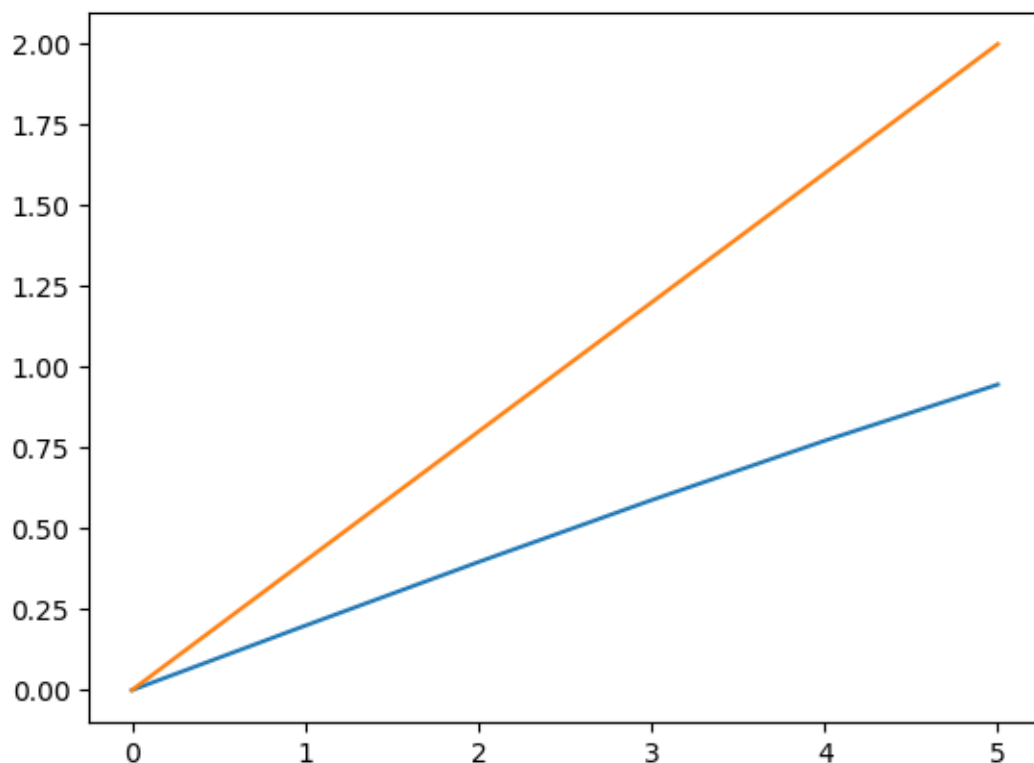
```
def newton_polynomial(x_data, y_data, x):  
    """  
    x_data: data points at x  
    y_data: data points at y  
    x: evaluation point(s)  
    """  
  
    a = _poly_newton_coefficient(x_data, y_data)  
    n = len(x_data) - 1 # Degree of polynomial  
    p = a[n]  
    for k in range(1,n+1):  
        p = a[n-k] + (x - x_data[n-k])*p  
    return p  
  
print(newton_polynomial(x,y,xm))
```

Выходным значением является список значений интерполяционного полинома в точках, заданных списком X_list.

Результат выполнения программы

```
[[0.0, 0.0], [0.4, 0.3964614647513729], [0.8, 0.7720957854819964], [1.2000000000000002,  
1.1080471990137188], [1.6, 1.3891804858704384], [2.0, 1.6054129768026946]]
```

```
[0.    0.19954673 0.39646146 0.58813209 0.77209579 0.94608062]
```



Результат работы программы:

Погрешность в узлах интерполяции: [0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0]

3 задание.

На той же сетке узлов $\{x_i\}_{i=0}^n$ построить таблицу приближенных значений $J_0(x)$, используя составную квадратурную формулу трапеций

$$\int_c^d \varphi(t) dt = \sum_{i=1}^N \int_{z_{i-1}}^{z_i} \varphi(t) dt \approx \sum_{i=1}^N S_i(\varphi),$$

где $S_i(\varphi) = h_N \frac{\varphi(z_{i-1}) + \varphi(z_i)}{2}$, а z_i — точки разбиения отрезка интегрирования на N частей,

$$z_i = c + i \cdot h_N, \quad h_N = \frac{c - d}{N}.$$

Интеграл вычислить с точностью $\varepsilon = 10^{-4}$. Точность вычисления интеграла определяется сравнением результатов при различном числе разбиения отрезка интегрирования. Именно, точность ε считается достигнутой, если

$$|S^N(\varphi) - S^{(2N)}(\varphi)| \leq \varepsilon,$$

$$S^N(\varphi) = \sum_{i=1}^N S_i(\varphi).$$

```
def tr_integral(f,xmin,xmax,n):
    dx=(xmax-xmin)/n
    area=0
    x=xmin
    for i in range(n):
        area+=dx*(f[i]+(f[i]+dx))/2
        x+=dx
    return area
```

Результат работы программы:

```
tr_integral = 2.090399303973407
```

Выводы: все формулы вычисляют интеграл с примерно одинаковой достаточной точностью. Так как рассматриваемая нами функция гладкая, можно использовать наиболее простые формулы.

ЛИСТИНГ ПРОГРАММЫ

```
import numpy as np

import math

import matplotlib.pyplot as plt

def q_calc(x,n):

    answ = ((-1)*(x**2)*(2*n+1))/((2*n+2)*(2*n+3)*(2*n+3))

    return answ
```

```
def SI():
```

```
    xm = np.arange(0,2.1,0.4)
```

```
    e = 10**(-4)
```

```
    answer = list()
```

```
    j=0
```

```
    for x in xm:
```

```
        a0 = x
```

```
        Sum = a0
```

```
        i = 0
```

```
        while (True):
```

```
            qn = q_calc(x,i)
```

```
            ai = a0*qn
```

```
            Sum += ai
```

```
            a0 =ai
```

```
            i += 1
```

```
            if (abs(qn) < e):
```

```
                break
```

```
        Sum = Sum
```

```
    answer.append([x,Sum])
```

```
j+=1
```

```
print(answer)
```

```
poluch_znach = Sl()
```

```
#print(poluch_znach)
```

```
# берем и считаем Ln(x) и потом вычисляем значения других функций
```

```
#Необходимо задать значение x
```

```
y_list =  
[0.0,0.3964614647513729,0.7720957854819964,1.1080471990137188,1.3891804858704384,1.605412  
9768026946]
```

```
x = np.array(np.arange(0,2.1,0.4), dtype=float)
```

```
y =  
np.array([0.0,0.3964614647513729,0.7720957854819964,1.1080471990137188,1.3891804858704384,  
1.6054129768026946], dtype=float)
```

```
xm = np.arange(0,2.1,0.4)/2
```

```
def _poly_newton_coefficient(x,y):
```

```
    """
```

```
    x: list or np array containing x data points
```

```
    y: list or np array containing y data points
```

```
    """
```

```
m = len(x)
```

```
x = np.copy(x)
```

```
a = np.copy(y)
```

```
for k in range(1,m):
```

```
    a[k:m] = (a[k:m] - a[k-1])/(x[k:m] - x[k-1])
```

```
return a
```

```
def newton_polynomial(x_data, y_data, x):
```

```
    """
```

```
    x_data: data points at x
```

```
    y_data: data points at y
```

```
    x: evaluation point(s)
```

```
    """
```

```
    a = _poly_newton_coefficient(x_data, y_data)
```

```
    n = len(x_data) - 1 # Degree of polynomial
```

```
    p = a[n]
```

```
    for k in range(1,n+1):
```

```
p = a[n-k] + (x -x_data[n-k])*p
```

```
return p
```

```
newton_res = list(newton_polynomial(x,y,xm))
```

```
print(newton_polynomial(x,y,xm))
```

```
print("-----")
```

```
plt.plot(newton_res)
```

```
plt.plot(x)
```

```
#print(math.log(0.4))
```

```
def tr_integral(f,xmin,xmax,n):
```

```
    dx=(xmax-xmin)/n
```

```
    area=0
```

```
    x=xmin
```

```
    for i in range(n):
```

```
        area+=dx*(f[i]+(f[i]+dx))/2
```

```
        x+=dx
```

return area

```
print("tr_integral = {}".format(tr_integral(y_list,0,2,6)))
```

СПИСОК ИСПОЛЬЗУЕМОЙ ЛИТЕРАТУРЫ

1. Глазырина Л.Л., Карчевский М.М. Введение в численные методы, учебное пособие, Казань, Казан. ун-т. 2012, 122 с.
2. Самарский А. А., Гулин А.В. Численные методы. М.: Наука. 1989.