# Alberi binari di ricerca

#### Pietro Di Lena

DIPARTIMENTO DI INFORMATICA – SCIENZA E INGEGNERIA UNIVERSITÀ DI BOLOGNA

### Algoritmi e Strutture di Dati Anno Accademico 2021/2022



#### Introduzione

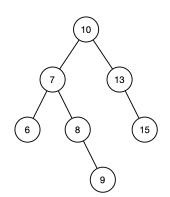
- Alberi Binari di Ricerca (BST, dall'inglese Binary Search Tree):
  - Alberi binari radicati con vincoli sull'organizzazione delle chiavi
  - Permette una ricerca binaria sulla struttura Albero Binario
- Le operazioni hanno un costo proporzionale all'altezza dell'albero
- Vedremo come implementare le operazioni basilari della struttura dati Dizionario su BST

### Ripasso: struttura dati Dizionario

- Struttura dati generica per memorizzare oggetti
  - Contiene un insieme di chiavi univoche
  - Ogni chiave è associata ad un valore
  - I valori posso essere duplicati, le chiavi sono uniche
- Operazioni basilari di un Dizionario (prototipo):
  - SEARCH(Key k): cerca l'oggetto associato alla chiave k
  - INSERT(Key k, Data d): aggiunge la coppia (k, d) al Dizionario
  - DELETE(Key k): elmina la coppia (k, d) dal Dizionario
- Possibili implementazioni (costo nel caso pessimo)
  - Array ordinato: SEARCH in  $O(\log n)$ , INSERT/DELETE in O(n)
  - Lista concatenata: SEARCH/DELETE in O(n), INSERT in O(1)

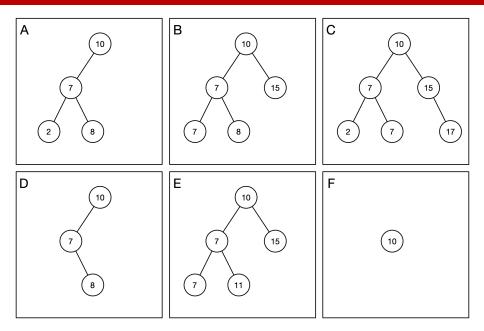
# Alberi Binari di Ricerca (BST)

- Idea: portare la ricerca binaria sulla struttura dati Albero Binario
- Definizione di Albero Binario di Ricerca:
  - 1 Albero Binario
  - Ogni nodo v contiene una chiave (ordinabile) v.key e dati v.data associati alla chiave
  - Proprietà di ordinamento dei BST: tutte le chiavi nel sottoalbero sinistro di v sono  $\leq v$ .key e tutte le chiavi nel sottoalbero destro di v sono  $\geq v$ .key



- La proprietà 3 permette di effettuare una ricerca binaria sull'albero
- Quale visita permette di ottenere tutte le chiavi in ordine?

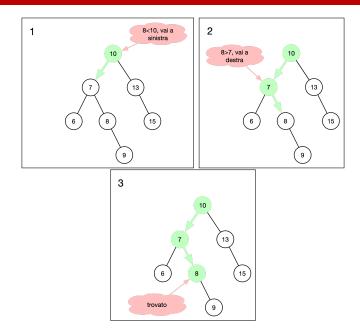
# Alberi Binari di Ricerca?



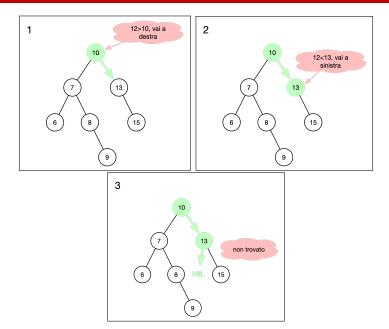
## Operazioni su Alberi Binari di Ricerca

- Operazioni su Alberi Binari di Ricerca
  - **SEARCH**(T,k): ritorna il nodo con chiave k in T
    - NIL se k non appare in T
  - MAX(T): ritorna il nodo con chiave massima k in T
  - MIN(T): ritorna il nodo con chiave minima k in T
  - PREDECESSOR(*T*): ritorna il nodo che precede *T* quando i nodi sono ordinati rispetto ad una visita in-ordine
    - Se le chiavi sono tutte distinte, è equivalente al nodo avente la più grande chiave k < T.key
    - NIL se *T.key* è la chiave minima in *T*
  - $\blacksquare$  SUCCESSOR(T): simmetrica a PREDECESSOR
  - INSERT(T, k, d): inserisce un nodo con chiave k e dati d in T
  - **DELETE**(T, k): rimuove il nodo con chiave k in T

# ESEMPIO: RICERCA DEL NUMERO 8



# ESEMPIO: RICERCA DEL NUMERO 12

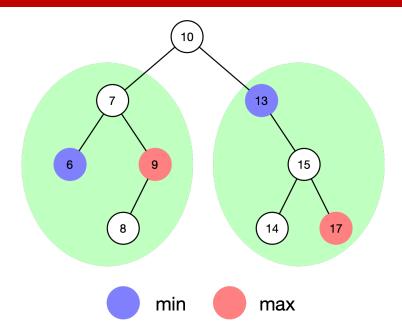


### PSEUDOCODICE: SEARCH

```
1: function SEARCH(BST T, KEY k) \rightarrow BST
      while T \neq NIL do
          if k == T.key then
3:
              return T
4:
          else if k < T.key then
5:
              T = T.left
6:
7:
     else
              T = T.right
8:
      return NIL
9:
```

- Ritorna la prima occorrenza della chiave k
- Costo nel caso ottimo: O(1)
  - Quando k == T.key (linea 3)
- Costo nel caso pessimo: O(h)
  - h = altezza dell'albero
  - La visita è sempre confinata su un percorso radice-foglia
  - N.B. h = O(n), n = numero di nodi in T

# ESEMPIO: MAX E MIN



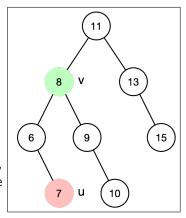
### PSEUDOCODICE: MAX E MIN

- 1: **function** MAX(BST T)  $\rightarrow$  BST 2: **while**  $T \neq$  NIL **and**  $T.right \neq$  NIL **do** 3: T = T.right4: **return** T
- 1: function MIN(BST T)  $\rightarrow$  BST 2: while  $T \neq$  NIL and  $T.left \neq$  NIL do 3: T = T.left4: return T
- Dato un sottoalbero T
  - il nodo massimo in T è il nodo più a destra in T
  - il nodo minimo in T è il nodo più a sinistra in T
- Stesso costo per entrambe le funzioni:
  - **Caso ottimo**: O(1) (T non ha figlio destro (MAX) o sinistro (MIN))
  - Caso pessimo: O(h)
- N.B. Non confrontiamo chiavi, usiamo solo la struttura dell'albero

# Esempio: predecessore (caso 1)

Definizione: il predecessore di un nodo v è il nodo u che precede v quando i nodi sono ordinati rispetto ad una visita in-ordine

- Caso 1
  - Il nodo v ha un figlio sinistro
  - Il predecessore è il nodo u con chiave massima nel sottoalbero sinistro di v
- Correttezza
  - Per la propietà di ordine dei BST, il sottoalbero sinistro di v contiene solo chavi  $\leq v.key$

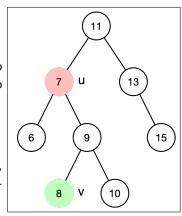


# Esempio: predecessore (caso 2)

Definizione: il predecessore di un nodo v è il nodo u che precede v quando i nodi sono ordinati rispetto ad una visita in-ordine

- Caso 2
  - Il nodo v non ha un figlio sinistro
  - Il predecessore è il primo antenato u tale che v stia nel sottoalbero destro di u
- Correttezza

Per la propietà di ordine dei BST, il nodo v è il nodo minimo nel sottoalbero destro di u



## PSEUDOCODICE: PREDECESSOR

```
1: function PREDECESSOR(BST T) \rightarrow BST
       if T == NIL then
                                            ▶ Empty tree
3:
           return NIL
4: else if T.left \neq NIL then
                                               ⊳ Case 1
           return MAX(T.left)
5:
6: else
                                               ⊳ Case 2
7:
           P = T.parent
          while P \neq \text{NIL} and T == P.left do
8:
              T = P
9:
              P = P.parent
10:
           return P
11:
```

```
    ■ Caso pessimo: O(h)
    ■ Caso ottimo: O(1)
    ■ Caso 1 (MAX): O(h)
    ■ Caso 1 (MAX): O(1)
    ■ Caso 2: O(h)
    ■ Caso 2: O(1)
```

N.B. Non confrontiamo chiavi, usiamo solo la struttura dell'albero

### PSEUDOCODICE: SUCCESSOR

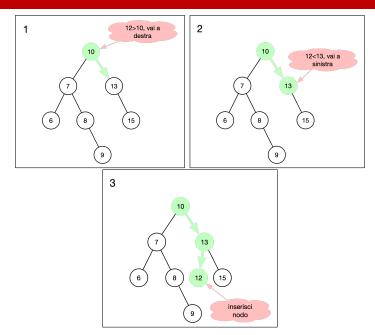
#### SUCCESSOR è simmetrica a PREDECESSOR

```
1: function Successor(BST T) \rightarrow BST
       if T == NIL then
                                             ▶ Empty tree
           return NIL
 3:
                                                ⊳ Case 1
       else if T.right \neq NIL then
 5:
           return MIN(T.right)
 6: else
                                                ⊳ Case 2
 7:
           P = T.parent
           while P \neq \text{NIL} and T == P.right do
 8:
               T = P
 9:
               P = P.parent
10:
           return P
11:
```

- Caso pessimo: O(h)
  - Caso 1 (MIN): O(h)
  - Caso 2: O(h)

- Caso ottimo: O(1)
  - Caso 1 (MIN): O(1)
  - Caso 2: O(1)

# ESEMPIO: INSERIMENTO



## PSEUDOCODICE: INSERT

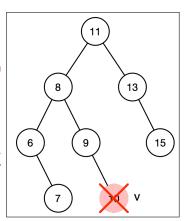
```
1: function INSERT(BST T, KEY k, DATA d) \rightarrow BST
       N = \text{new } BST(k, d), P = NIL, S = T
2:
 3: while S \neq NIL do
                                      ▷ Search position
4: P = S
5: if k < S.key then
             S = S.left
6:
7:
   else
             S = S.right
8:
9: N.parent = P
                                          ▶ Insert node
       if P \neq NIL and k < P.key then
10:
          P.left = N
11:
12: else if P \neq \text{NIL} then
13:
          P.right = N
       if T == NIL then return N else return T
14:
```

- Caso pessimo: O(h)
  - Ricerca posizione: O(h)
  - Inserimento nodo: O(1)
- Caso ottimo: O(1)
  - Ricerca posizione: O(1)
  - Inserimento nodo: O(1)

# ESEMPIO: RIMOZIONE (CASO 1)

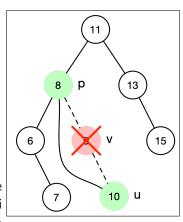
- Caso 1
  - Il nodo v da rimuovere è una foglia
  - Semplicemente rimuoviamo *v*
- Correttezza

 Se rimuoviamo una foglia non alteriamo la proprietà di ordine dei BST nei nodi rimanenti



# ESEMPIO: RIMOZIONE (CASO 2)

- Caso 2
  - Il nodo da rimuovere v ha un solo figlio u
  - lacksquare u diventa figlio del genitore p di v
  - Se v è un figlio sinistro, u diventa figlio sinistro di p
  - Se v è un figlio destro, u diventa figlio destro di p
  - Possiamo rimuovere *v*
- Correttezza
  - Per la propietà di ordine dei BST, se v è un figlio destro tutte le chiavi nel sottoalbero radicato in u sono ≥ p.key e se v è un figlio sinistro tutte le chiavi in u sono < p.key</p>

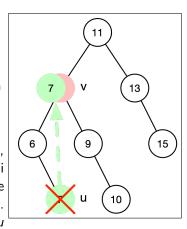


# ESEMPIO: DELETE (CASO 3)

- Caso 3
  - Il nodo da rimuovere v ha due figli
  - Cerchiamo il predecessore u di v
  - Copiamo v.key = u.key (e dati)
  - Il nodo *u* ha al massimo un figlio (?)
  - Rimuoviamo il nodo *u* (Caso 1 o 2)

#### Correttezza

■ Per la propietà di ordine dei BST, la chiave u.key del predecessore di v è ≥ di tutte le chiavi in v.left e ≤ di tutte le chiavi in in v.right. Possiamo quindi sostituire v con u senza alterare la proprietà di ordine dei BST



## PSEUDOCODICE: DELETE

15:

return T

```
1: function Delete(BST T, Key k) \rightarrow BST
                                                                    ▶ Returns the (new) root
2:
       v = SEARCH(T, k)
3:
       if v \neq NIL then
4:
          if v.left == NIL or v.right == NIL then
                                                                                Case 1 or 2
5:
              return DELETENODE(T,V)
6:
                                                                                     ⊳ Case 3
          else
7:
              u = PREDECESSOR(V)
8:
                                                        \triangleright v.kev = u.kev and v.data = u.data
              v = u
9:
              return DELETENODE(T, u)
1: function DeleteNode(BST T, BST \nu) \rightarrow BST
2:
       p = v.parent
3:
       if p \neq NIL then
                                                                           D v is not the root
4:
          if ISLEAF(v) then

▶ Case 1

5:
              if p.left == v then p.left = NIL else p.right = NIL
```

8: else if  $v.left \neq NIL$  then 9: if p.left == v then p.left = v.left else p.right = v.leftelse if ISLEAF(v) then T = NIL

6: else if  $v.right \neq NIL$  then Case 2 7: if p.left == v then p.left = v.right else p.right = v.rightD Case 2

 $\triangleright v = T$  is the root

Case 1

else if  $v.right \neq NIL$  then T = v.right⊳ Case 2

10:

else if  $v.left \neq NIL$  then T = v.leftD Case 2

11:

13:

12:

14: DELETE(v)

### Analisi di delete

- Costo computazionale nel caso pessimo: O(h)
  - funzione SEARCH : O(h)
  - funzione DELETENODE : *O*(1)
  - funzione PREDECESSOR : O(h)
- lacktriangle Costo computazionale nel caso ottimo: O(1)
  - funzione SEARCH: O(1)
  - funzione DELETENODE: *O*(1)
  - funzione PREDECESSOR: O(1)
- N.B. DELETENODE gestisce solo i Casi 1 e 2, che richiedono un numero costante di operazioni

### Analisi del Caso medio

- Nel caso pessimo tutte le operazioni su BST hanno costo O(h)
  - Il costo medio dipende dall'altezza h di un BST
- L'altezza h di un BST può variare di molto
  - L'altezza di un BST con n nodi è h = O(n)
    - L'albero è al peggio una lista
  - L'altezza di un BST con n nodi è  $h = \Omega(\log n)$ 
    - Un BST con altezza h ha al massimo  $2^{h+1} 1$  nodi
    - Un BST con altezza h ha almeno 2<sup>h</sup> nodi
- Qual è l'altezza media di un BST?
  - Caso generale (inserimenti e rimozioni)
    - Difficile da analizzare
  - Caso facile: BST costruito da n inserimenti casuali
    - E' possibile dimostrare che  $h = O(\log n)$

# RIASSUNTO

	SEARCH	INSERT	DELETE
Array ordinati	$O(\log n)$	O(n)	<i>O</i> ( <i>n</i> )
Liste concatenate	O(n)	O(1)	O(n)
Alberi BST	O(h)	O(h)	O(h)

- I costi si riferiscono tutti al caso pessimo
- Nota: h = O(n) è l'altezza dell'albero