

1. Tempo disponibile 120 minuti (90 minuti per gli studenti di “Introduzione agli Algoritmi” - 6 CFU, che devono fare solo i primi 3 esercizi).
2. Non è possibile consultare appunti, slide, libri, persone, siti web, ecc.
3. Scrivere in modo leggibile, su ogni foglio, nome, cognome e numero di matricola.
4. Le soluzioni agli esercizi che richiedono di progettare un algoritmo devono:
 - spiegare a parole l'algoritmo (se utile, anche con l'aiuto di esempi o disegni),
 - fornire e commentare lo pseudo-codice (indicando il significato delle variabili),
 - calcolare la complessità (con tutti i passaggi matematici necessari),
 - se l'esercizio ammette più soluzioni, a soluzioni computazionalmente più efficienti e/o concettualmente più semplici sono assegnati punteggi maggiori.

1. Calcolare la complessità $T(n)$ del seguente algoritmo MYSTERY:

Algorithm 1: MYSTERY(INT $A[1..n]$)

```

A.heapify()
i ← 1
while i ≤ n do
    print(A.findMax())
    A.deleteMax()
    i ← i + i
end

```

Soluzione. L'operazione **heapify** trasforma un array in un heap con costo lineare, quindi con costo computazionale $\Theta(n)$. Il ciclo **while** viene eseguito una quantità logaritmica di volte, in quanto ad ogni ciclo l'indice di controllo i viene raddoppiato. Le operazioni eseguite all'interno del ciclo sono a costo costante (**findMax** e aggiornamento dell'indice i) oppure logaritmiche nella dimensione dell'heap (**deleteMax**). La dimensione dell'heap è superiormente limitato da n , quindi possiamo quantificare il costo di ogni **deleteMax** con $O(\log n)$. Il costo complessivo del ciclo **while** è quindi $O(\log n \times \log n)$. Complessivamente abbiamo quindi il seguente costo computazionale per la funzione MYSTERY: $T(n) = \Theta(n) + O(\log n \times \log n)$. Abbiamo però che $\log n \times \log n = O(n)$; questo può essere compreso ricordando dalle slide del corso che $\log n = O(n^{\frac{1}{2}})$ e quindi anche $(\log n)^2 = O((n^{\frac{1}{2}})^2)$, da cui appunto segue $\log n \times \log n = O(n)$. Questo permette di concludere che $T(n) = \Theta(n)$.

2. Si scriva un algoritmo che preso in input un **albero binario di ricerca** T contenente chiavi intere non ripetute ed un intero $k \geq 1$, ritorni il k -esimo intero più piccolo contenuto nell'albero. Se T contiene meno di k chiavi, l'algoritmo ritorna NA (costante che indica valore non disponibile). Discutere la complessità della soluzione proposta.

Soluzione. Possiamo fornire diverse soluzioni al problema a seconda delle assunzioni che facciamo rispetto alla nostra struttura dati. Vediamo qui tre possibili approcci. Se assumiamo che i nodi del nostro albero binario di ricerca mantengano come informazione il numero di nodi nel proprio sottoalbero sinistro, una implementazione particolarmente efficiente è la seguente (Algoritmo 2).

Per individuare il k -esimo intero più piccolo, l'algoritmo 2 effettua una visita su un percorso radice-foglia. Nel caso peggiore tale visita avrà una lunghezza pari all'altezza h dell'albero, quindi $O(h)$.

Algorithm 2: KTHSMALLESTKEY1(BST T , INT k) \rightarrow INT

```

if  $T = \text{NULL}$  then
  | return  $NA$ 
else if  $k = T.\text{leftNodes} + 1$  then
  | return  $T.\text{key}$ 
else if  $k < T.\text{leftNodes}$  then
  | return KTHSMALLESTKEY1( $T.\text{left}, k$ )
else
  | return KTHSMALLESTKEY1( $T.\text{right}, k - T.\text{leftNodes} - 1$ )
end

```

Come seconda possibilità notiamo che in un albero binario di ricerca è sufficiente effettuare una in-visita e contare di volta in volta il numero di nodi visitati. Il k -esimo nodo visitato è il k -esimo nodo più piccolo nell'albero. Per poter implementare questo approccio è necessario assumere che il nostro linguaggio di programmazione ci permetta di passare argomenti per riferimento/indirizzo, in modo da poterne modificare il valore nelle chiamate ricorsive. Sotto tale assunzione, la seguente è una possibile soluzione al problema (Algoritmo 3). Nell'algoritmo 3 facciamo uso della sintassi C per indicare il passaggio per indirizzo dell'argomento k .

Algorithm 3: KTHSMALLESTKEY2(BST T , INT $*k$) \rightarrow INT

```

if  $T = \text{NULL}$  then
  | return  $NA$ 
else
  |  $res \leftarrow \text{KTHSMALLESTKEY2}(T.\text{left}, k)$ 
  |  $*k = *k - 1$ 
  | if  $res \neq NA$  then
  | | return  $res$ 
  | else if  $*k = 1$  then
  | | return  $T.\text{key}$ 
  | else
  | | return KTHSMALLESTKEY2( $T.\text{right}, k$ )
  | end
end

```

L'algoritmo 3 effettua una in-visita dell'albero binario di ricerca che si interrompe (ricorsione a destra non effettuata) non appena viene visitato il k -esimo nodo. Nel caso peggiore (quando k è maggiore del numero di nodi nell'albero) la visita procede per tutti ed n i nodi dell'albero ed ha quindi un costo pari a $O(n)$.

Come terza soluzione consideriamo il caso in cui l'albero non contenga informazioni aggiuntive (come abbiamo assunto per l'algoritmo 2) e che il linguaggio di programmazione ammetta solo funzioni con passaggio degli argomenti per valore (diversamente da quanto assunto per l'algoritmo 3). In questo caso, una possibile soluzione efficiente è quella di cercare il valore minimo e poi individuare iterativamente il nodo successivo per $k - 1$ volte (Algoritmo 4).

Individuare il minimo ed il successore di un nodo in un albero binario di ricerca costa nel caso pessimo $O(h)$, dove h è l'altezza dell'albero. Effettuiamo sempre una ricerca del minimo e $k - 1$ ricerche del successore, quindi il costo computazionale nel caso pessimo dell'algoritmo 4 è $O(kh)$.

Algorithm 4: KTHSMALLESTKEY3(BST T , INT k) \rightarrow INT

```

node  $\leftarrow$  MIN( $T$ )
while  $k > 1$  and node  $\neq$  NULL do
    | node  $\leftarrow$  SUCCESSOR(node)
end
if node = NULL then
    | return NA
else
    | return node.key
end

function MIN(BST  $T$ )  $\rightarrow$  BST
if  $T =$  NULL or  $T.left =$  NULL then
    | return  $T$ 
else
    | return MIN( $T.left$ )
end

function SUCCESSOR(BST  $T$ )  $\rightarrow$  BST
if  $T =$  NULL then
    | return NULL
else if  $T.right \neq$  NULL then
    | return MIN( $T.right$ )
else
    |  $P \leftarrow T.parent$ 
    while  $P \neq$  NULL and  $T = P.right$  do
        |  $T = P$ 
        |  $P = P.parent$ 
    end
    return  $P$ 
end

```

3. Un appassionato di televisione vuole guardare la quantità massima di trasmissioni nella medesima giornata. Una trasmissione televisiva è caratterizzata da un istante di inizio s ed un istante di fine e tale che $s < e$. Due diverse trasmissioni con, rispettivamente, istanti di inizio-fine $[s_1, e_1]$ e $[s_2, e_2]$ possono essere viste entrambe solo se non si sovrappongono i relativi intervalli di inizio-fine, ovvero $e_1 < s_2$ oppure $e_2 < s_1$. Ad esempio, date tre trasmissioni televisive con istanti di inizio-fine, il numero massimo di trasmissioni che possono essere viste è due: prima la trasmissione con inizio-fine $[2, 3]$, seguita dalla trasmissione con inizio-fine $[4, 7]$. Scrivere un algoritmo che dato un array di lunghezza n , che contiene coppie di numeri che identificano gli intervalli di inizio-fine di n possibili trasmissioni, restituisce il numero massimo di trasmissioni che è possibile vedere (ovvero, con intervalli di inizio-fine non sovrapposti).

Soluzione. È possibile procedere secondo un algoritmo greedy, semplicemente selezionando le trasmissioni in ordine crescente di *fine* dell'intervallo, facendo attenzione a selezionare trasmissioni che non si sovrappongono. Ad esempio, date le tre trasmissioni dell'esempio riportato nel testo, $[4, 7]$, $[1, 5]$, $[2, 3]$, si riordinano nel modo seguente: $[2, 3]$, $[1, 5]$, $[4, 7]$. Poi si selezionano le trasmissioni nel seguente ordine: prima la trasmissione con intervallo $[2, 3]$, poi si scarta la trasmissione con intervallo $[1, 5]$ in quanto ha inizio precedente all'istante 3, e poi si seleziona la trasmissione con intervallo $[4, 7]$.

L'Algoritmo 5 prende in input gli intervalli delle n trasmissioni rappresentate tramite un array contenente n coppie di numeri. Si utilizzano i metodi *first* e *second* per accedere al primo e al secondo elemento delle coppie. Il costo computazionale dell'algoritmo include il costo dell'ordinamento che, assumendo un algoritmo ottimale quale heapsort, risulta essere $O(n \log n)$, a cui si aggiunge il costo del ciclo che risulta essere $O(n)$. Complessivamente avremo quindi $T(n) = O(n \log n) + O(n) = O(n \log n)$.

Algorithm 5: TRASMISSIONI(NUMBERPAIRS $T[1..n]$)

```
T.sort(second)      // Ordina gli intervalli in modo crescente rispetto al secondo elemento
numTrasmissioni  $\leftarrow 0$ ; fineUltimaTrasmissione  $\leftarrow 0$ ; i  $\leftarrow 1$ 
while i  $\leq n$  do
    if  $T[i].first > fineUltimaTrasmissione$  then
        // Si seleziona la i-esima trasmissione
        numTrasmissioni  $\leftarrow numTrasmissioni + 1$ 
        fineUltimaTrasmissione  $\leftarrow T[i].second$ 
    end
    i  $\leftarrow i + 1$ 
end
return numTrasmissioni
```

4. Progettare un algoritmo che, dato un grafo orientato $G = (V, E)$, verifica se tale grafo contiene almeno un ciclo.

Soluzione. È possibile procedere effettuando una visita in profondità, semplicemente verificando l'esistenza di almeno un arco all'indietro. A lezione si era discusso del fatto che questo si verifica se e solo se il grafo visitato contiene un ciclo. Più precisamente, si esegue una DFS che restituisce *true* se e solo se durante l'esecuzione della visita si incontra un arco che va da un vertice attualmente visitato a un vertice "grigio", ovvero già visitato ma non ancora chiuso. Tale soluzione è riportata come Algoritmo 6 e ha il medesimo costo della visita in profondità, ovvero $O(n + m)$, con n numero dei vertici e m numero degli archi, assumendo implementazione del grafo tramite liste di adiacenza.

Algorithm 6: CONTROLLACICLO($\text{GRAPH}(E, V)$) \rightarrow BOOLEAN

```
// Inizializzazione marcatura dei vertici
for  $v \in V$  do
  |  $v.mark \leftarrow white$ 
end
// Esecuzione della DFS
for  $v \in V$  do
  | if  $v.mark = white$  then
  |   | if DFSVISIT( $v$ ) then
  |   |   | return true
  |   | end
  | end
end
// Se la DFS non ha incontrato archi all'indietro non vi sono cicli
return false

// DFS che restituisce true se e solo se si incontra un arco all'indietro
DFSVISIT(Vertex  $u$ )  $\rightarrow$  BOOLEAN
 $u.mark \leftarrow gray$ 
for  $v \in u.adjacents$  do
  | if  $v.mark = white$  then
  |   | if DFSVISIT( $v$ ) then
  |   |   | return true
  |   | end
  | else if  $v.mark = gray$  then
  |   | return true
  | end
end
// La DFS di  $u$  non ha trovato archi all'indietro
 $u.mark \leftarrow black$ 
return false
```
