

LE STRUTTURE DATI DINAMICHE: GLI ALBERI

COSIMO LANEVE

COSIMO.LANEVE@UNIBO.IT

CORSO 00819 - PROGRAMMAZIONE

ARGOMENTI [SAVITCH, PP 772-773]

- 1. definizione di alberi e nozioni relative
- 2. implementazione degli alberi, creazione, visita
- 3. algoritmo di visita iterativa e sua implementazione
- 4. esempi/esercizi
- 5. alberi binari di ricerca
 - a. la ricerca di elementi e la complessità computazionale
 - b. operazione di cancellazione di elementi
 - c. esempi/esercizi

DEFINIZIONE

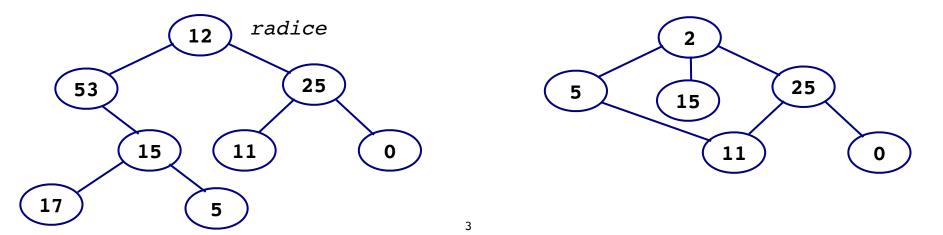
un albero è una collezione di nodi e di archi, per cui

- ogni nodo, eccetto uno, detto radice, ha un solo predecessore e 0 o più successori, la radice non ha predecessori
- esiste un unico cammino dalla radice ad ogni altro nodo
- ogni nodo contiene un *valor*e di un qualche tipo

esempio:

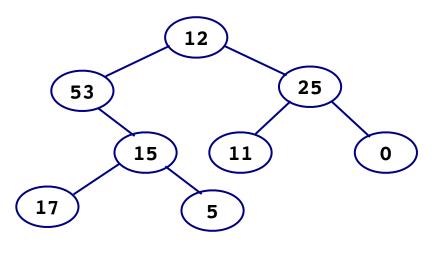
un albero di interi

una struttura che non è un albero



FOGLIE, PADRI, FRATELLI

- * un nodo che non ha successori è detto foglia
- * padre di un nodo n: è il nodo immediatamente prima di n nel cammino verso la radice
- * antenato di un nodo n: ogni nodo che si trova nel cammino di n verso la radice (successore è la relazione inverso)
- * due nodi sono fratelli se il loro padre è lo stesso
- * profondità di un nodo: è la lunghezza del cammino redice-nodo

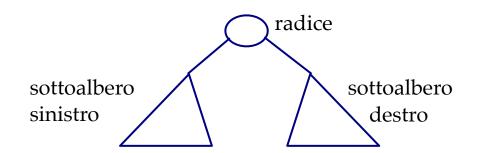


- 17 e 5 sono foglie
- il padre di 53 è 12
- i nodi 53 e 25 sono fratelli
- 53 è antenato di 5
- 12 ha profondità 0; 5 ha profondità 3

ALBERI BINARI/DEFINIZIONE

un albero binario con valori di tipo **T** è:

- l'albero vuoto (senza nodi)
- oppure è costituito da un nodo, detto <u>radice</u>, che contiene un valore di tipo **T** e da due sottoalberi binari disgiunti, chiamati **sottoalbero sinistro** e **sottoalbero destro**

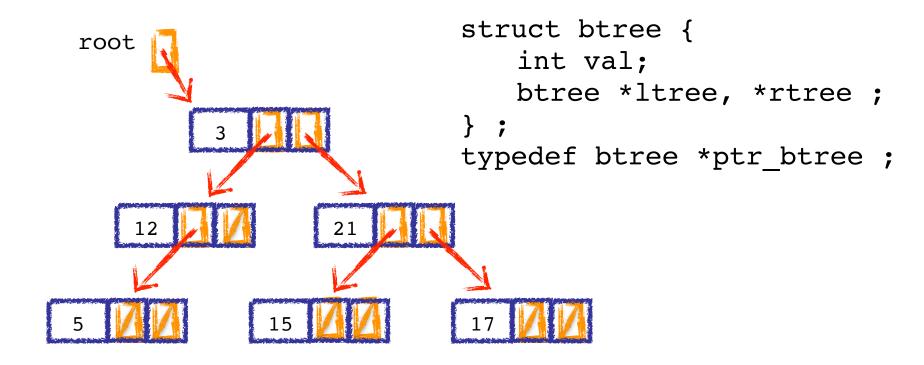


osservazione: la definizione di albero è "ricorsiva"

ALBERI BINARI/IMPLEMENTAZIONE

si usano strutture con tre campi

- * uno contiene il valore
- * gli altri due contengono i puntatori ai sottoalberi sinistro e destro



ALBERI BINARI/COSTRUZIONE

costruire un albero binario t di interi (presi da una lista)

- all'inizio l'albero t è vuoto (t = NULL)
- ogni volta che bisogna inserire un intero, l'algoritmo in modo casuale lo inserisce nel sottoalbero sinistro o destro
- I'algoritmo termina quando a sinistra o a destra del nodo visitato non c'è niente, e crea un nuovo nodo che contiene il valore

ALBERI BINARI/COSTRUZIONE

```
ptr btree create btree(ptr btree t, int n) {
  int x ;
  if (t == NULL) { t = new btree ;
                    t->val = n;
                    t->ltree = NULL ;
                    t->rtree = NULL ;
  } else { x = rand() %2 ;
            if (x==0)
                  t->ltree = create btree(t->ltree, n);
            else t->rtree = create btree(t->rtree, n);
  return(t);
```

esercizio: dare la definizione iterativa

ALBERI BINARI/VISITA

stampare i valori memorizzati nell'albero

- * stampa il valore memorizzato nella radice e poi stampa i valori nei sottoalberi sinistro e destro
- * "stampa i valori nel sottoalbero sinistro" e "stampa i valori nel sottoalbero destro" sono chiamate ricorsive

```
void visit(ptr_btree t){
   if (t != NULL) { cout << t->val ;
      visit(t->ltree) ;
      visit(t->rtree) ; }
}
```

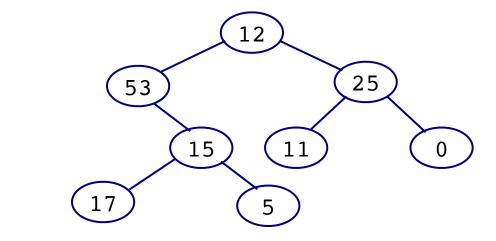
ALBERI BINARI/VISITA

questa visita si chiama **prefissa**: altri tipi di visita sono possibili, modificando il corpo dell' if

- * visita infissa : viene stampato il sottoalbero di sinistra, poi il valore del nodo e infine il sottoalbero di destra
- * visita postfissa : viene stampato il sottoalbero di sinistra, poi il sottoalbero di desta e infine il valore della radice

ALBERI BINARI/VISITA/ESEMPI

nell'albero



la visita prefissa produce:

la visita infissa produce:

la **visita postfissa** produce

ALBERI BINARI: ESERCIZI

- 1. creare un albero binario di interi positivi con la seguente forma
 - * la radice ha valore n, preso in input
 - * il figlio sinistro ha valore n/2 (se il risultato è 0 il figlio non esiste)
 - * il figlio destro ha valore n-2 (se il risultato è 0 o negativo il figlio non esiste)
- 2. scrivere una funzione che stampa i valori dei nodi a profondità 3
- 3. creare un albero di interi che rappresenti la struttura dei risultati parziali del calcolo di fib(n)

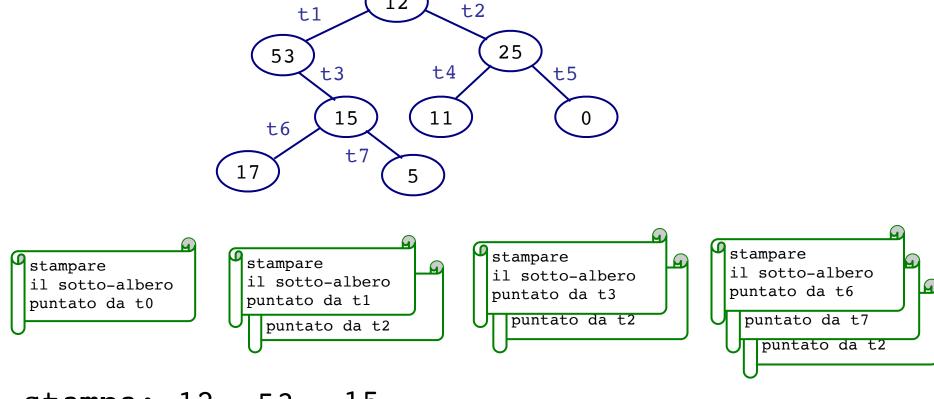
ALBERI BINARI/VISITA ITERATIVA

scrivere la visita prefissa in maniera iterativa

```
tentativo I: void visit_it(ptr_btree t){
                    while (t != NULL) { cout << t->val ;
                                          t = t - > ltree ; }
      // viene stampato solamente il cammino di sx
tentativo 2: void visit it(ptr btree t){
                btree *s = t :
                while (t != NULL) {
                   cout << t->val ; t = t->ltree ; }
                if (s != NULL) s = s->rtree ;
                while (s != NULL) {
                   cout << s->val ; s = s->rtree ; }
      // vengono stampati solamente i cammino di sx e di dx
```

ALBERI BINARI/VISITA ITERATIVA/CONT.

idea : bisogna tener traccia di tutti i sottoalberi che non sono stati visitati



stampa: 12 53 15

osservazione: pile di obbligazioni "stampare il sotto-albero..."

ALBERI BINARI/VISITA ITERATIVA/IMPLEMENTAZIONE

```
struct t stack {
       ptr btree val ;
       t stack *next;
   } ;
typedef t stack *ptrt stack ;
ptrt stack push(ptrt stack q, ptr btree t){
       ptrt stack tmp = new t stack ;
       tmp->val = t;
       tmp->next = q;
       return(tmp) ;
}
ptrt stack pop(ptrt stack q) {
       if (q == NULL) return(NULL) ;
       else { ptrt stack tmp = q ;
          q = q->next;
          delete(tmp) ;
          return(q) ; }
ptr btree top(ptrt stack q) {
       if (q == NULL) return(NULL) ;
       else return(q->val);
}
```

ALBERI BINARI/VISITA ITERATIVA/IMPLEMENTAZIONE/CONT.

```
void visit it(ptr btree t){
  if (t != NULL) {
          ptr btree tmp ;
          ptrt stack p;
          p = push(NULL, t);
          while (p != NULL) {
                  tmp = top(p);
                  p = pop(p);
                  cout << tmp->val ;
                  if (tmp->rtree != NULL) p = push(p, tmp->rtree) ;
                  if (tmp->ltree != NULL) p = push(p, tmp->ltree) ;
 }
```

osservazione: questa tecnica mostra come viene implementata la ricorsione da parte dei compilatori/supporto run-time

lo <u>stato del calcolo</u> (cioè la parte "devo stampare il sotto-albero...")
 viene salvato su una opportuna pila <u>prima della invocazione ricorsiva</u>

ESERCIZIO

scrivere una funzione **C++** che prende in input un albero binario e restituisce la profondità massima (la lunghezza del cammino più lungo radice-foglia)

```
int max_depth(btree *t){
   if (t == NULL) return(0);
   else if ((t->ltree == NULL) && (t->rtree == NULL)) return(0);
   else return(1 + max(max_depth(t->ltree), max_depth(t->rtree)));
}
```

ESERCIZI

1. scrivere una funzione ricorsiva ed una iterativa che prende in input un albero binario e restituisce il numero di nodi in esso

- 2. supponiamo di sapere che un albero può avere al massimo n nodi. Scrivere le funzioni di "creazione di un albero", "visita ricorsiva" e "visita iterativa" utilizzando gli array
- 3. implementare le visite infisse e postfisse in maniera iterativa

RICERCA DI VALORI NELL'ALBERO

problema: definire una funzione che prende un albero binario e un valore e restituisce **true** o **false** a seconda che il valore sia presente o meno nell'albero

```
bool search(ptr_btree t, int n){
   if (t == NULL) return(false);
   else if (t->val == n) return(true);
   else return(search(t->ltree,n) || search(t->rtree,n));
}
```

RICERCA DI VALORI NELL'ALBERO

questione: quanti passi di calcolo esegue **search**? (quante chiamate ricorsive ci sono?)

- se trova subito il valore non c'è alcuna chiamata ricorsiva
- se il valore non lo trova, oppure si trova in una foglia, ci sono ${\bf k}$ chiamate ricorsive, dove ${\bf k}$ è il numero di nodi dell'albero

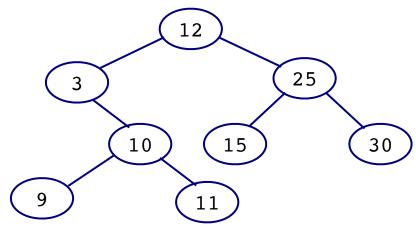
risposta: al peggio esegue un numero di passi proporzionale al numero di nodi nell'albero

esercizio: scrivere "search" in maniera iterativa

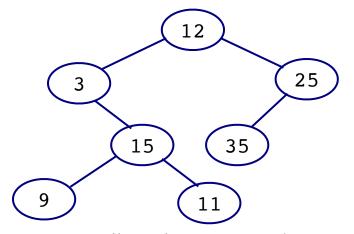
ALBERI BINARI DI RICERCA

gli alberi binari di ricerca sono

- * alberi binari
- * i valori dei nodi dell'albero sono a due a due diversi
- * il valore di ogni nodo è:
 - maggiore di tutti i valori nel sottoalbero sinistro
 - minore di tutti i valori nel sottoalbero destro



un albero binario di ricerca



un albero binario *non* di ricerca

ALBERI BINARI RICERCA/SEARCH

```
versione ricorsiva di search:

versione ricorsiva di search:

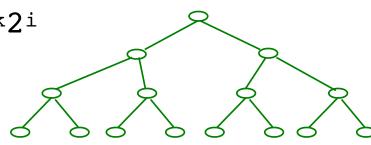
bool search(ptr_btree t, int n){
    if (t == NULL) return(false);
    else if (t->val == n) return(true);
    else if (t->val < n) return(search(t->rtree,n));
    else return(search(t->ltree,n));
}
```

versione iterativa di search:

ALBERI BINARI RICERCA/COMPLESSITÀ DI SEARCH

- * l'albero può essere completamente sbilanciato, cioè avere la forma accanto
- * in questo caso il cammino più lungo per raggiungere un nodo (profondità max di un nodo) ha lunghezza n

- * l'albero può essere completamente bilanciato, cioè avere questa forma: ogni nodo ha sempre 2 figli, eccetto le foglie che hanno 0 figli
- * in questo caso, a profondità 0 ci sono 2₀=1 nodo, a profondità
 1 ci sono 2¹=2 nodi, . . ., a profondità i ci sono 2¹ nodi
- * se l'albero ha n nodi, allora $n = \sum_{i=0}^k 2^i$
 - k è log(n+1) 1



ALBERI BINARI DI RICERCA/ESERCIZI

1. scrivere una funzione iterativa che prende in input un albero binario di ricerca e stampa l'elemento massimo memorizzato

2. scrivere una funzione che prende in input un albero binario di ricerca e stampa gli elementi memorizzati in maniera crescente

3. scrivere una funzione che prende in input un albero binario di ricerca e stampa gli elementi memorizzati in maniera decrescente

ALBERI BINARI DI RICERCA/OPERAZIONI

algoritmo di costruzione di un albero binario di ricerca:

- 1. se l'albero è vuoto allora inserisci il nuovo dato come radice
- 2. se **l'albero non è vuoto e se il valore del nuovo dato è uguale** al valore della radice, il nuovo dato non viene inserito
- 3. se il valore del nuovo dato è più piccolo/grande del valore della radice inserisci il nuovo dato nel sottoalbero sinistro/ destro

ALBERI BINARI DI RICERCA/OPERAZIONI

osservazione: se l'albero è completamente bilanciato, l'inserimento ha costo logaritmico nel numero di nodi (in termini di iterazioni o chiamate ricorsive); se l'albero è sbilanciato, l'inserimento ha costo lineare