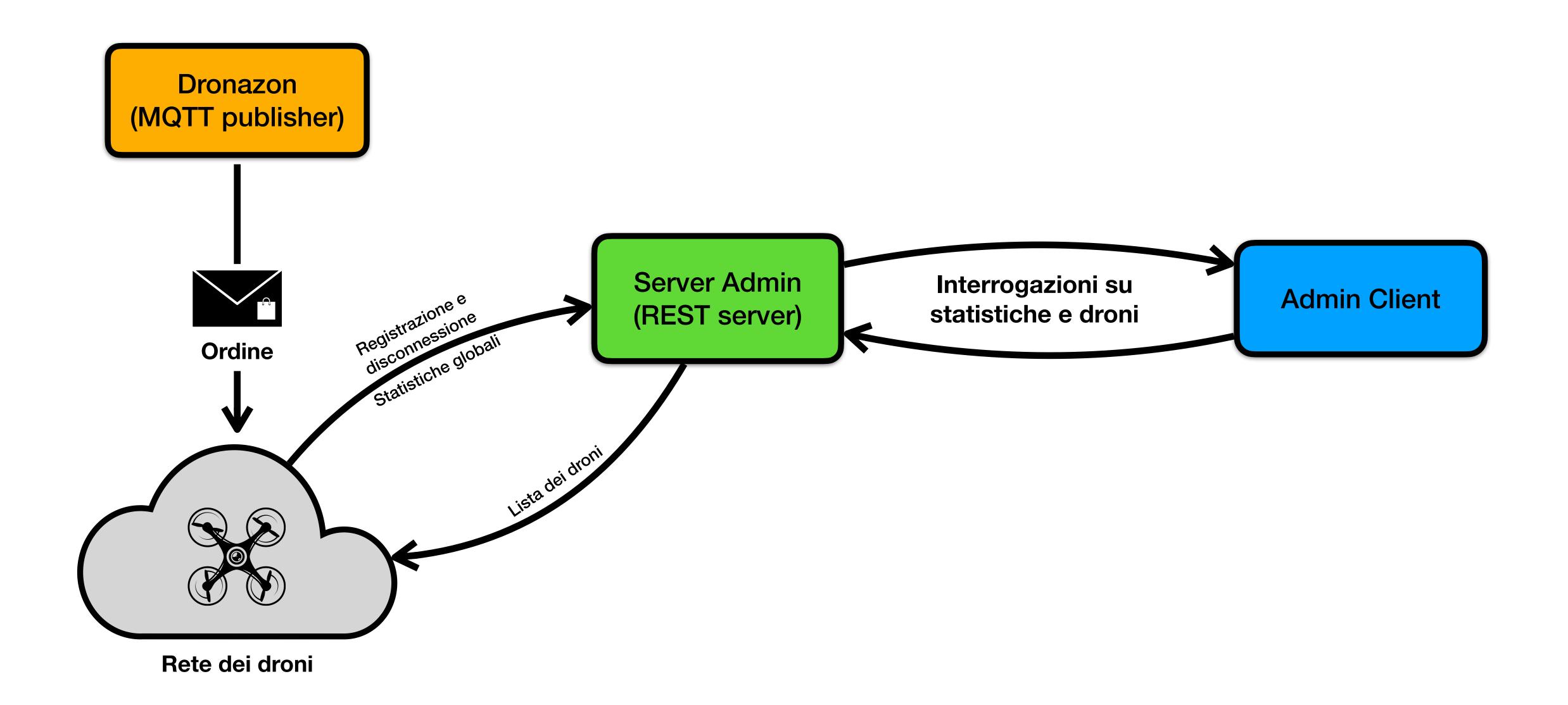


A.A. 2020/2021

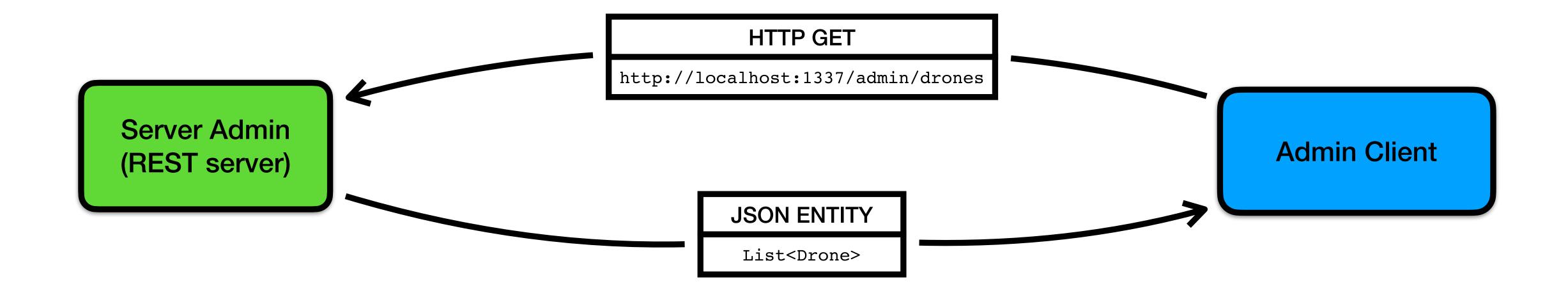


Vincenzo Lombardo - 978383

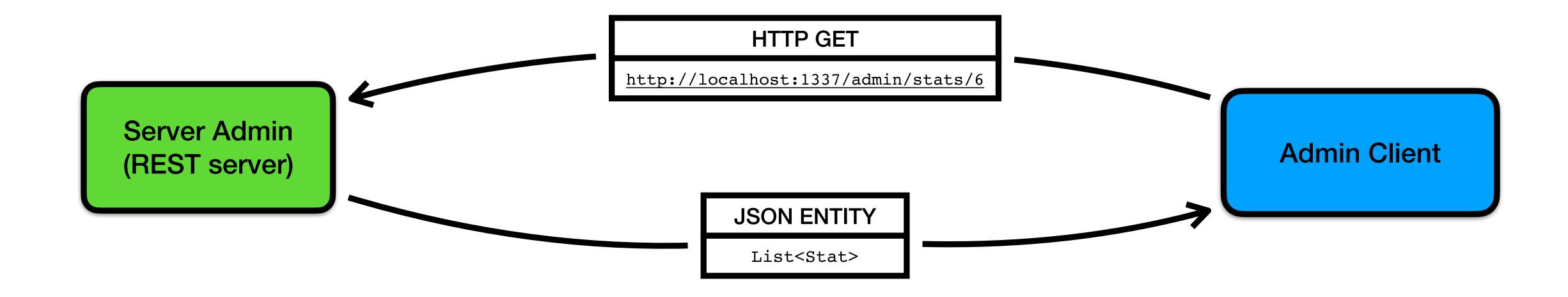
Schema generale



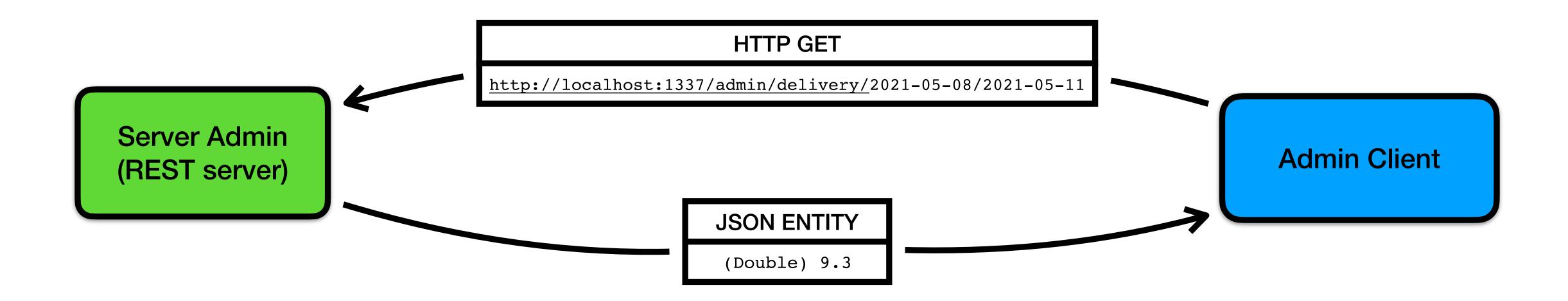
Interfaccia per Admin Client: ottieni la lista dei droni connessi



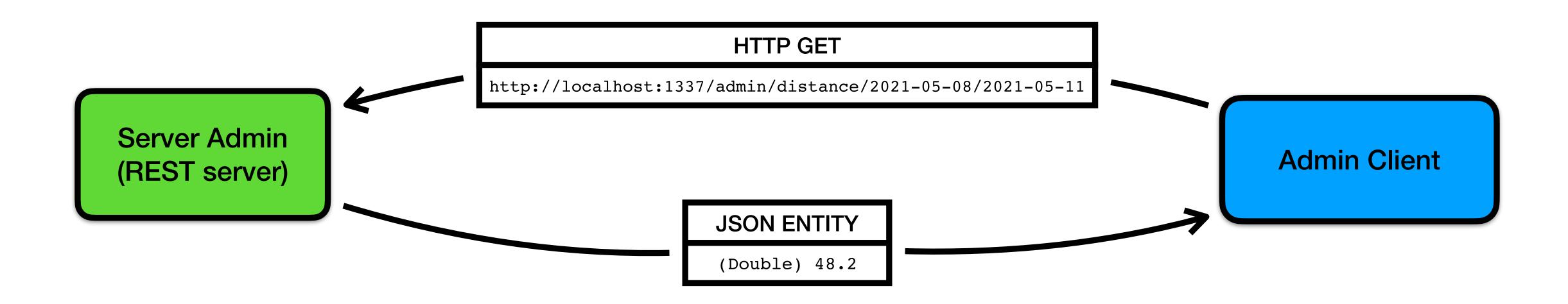
Interfaccia per Admin Client: ottieni le ultime n statistiche



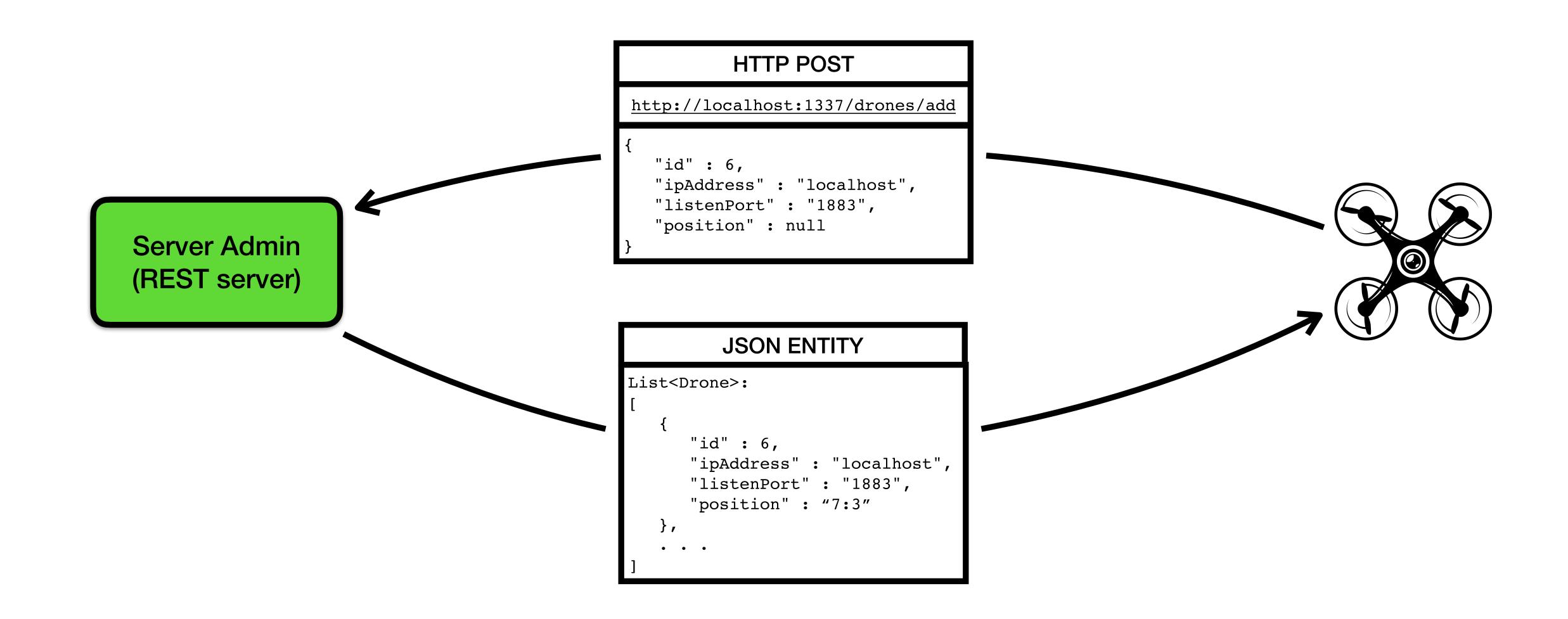
Interfaccia per Admin Client: ottieni la media delle consegne effettuate in un intervallo di tempo



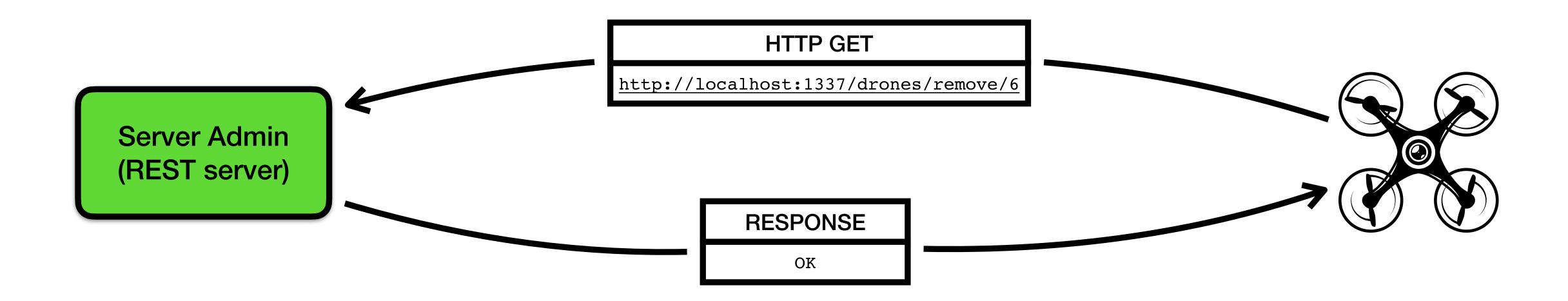
Interfaccia per Admin Client: ottieni la media della distanza percorsa dai droni in un intervallo di tempo



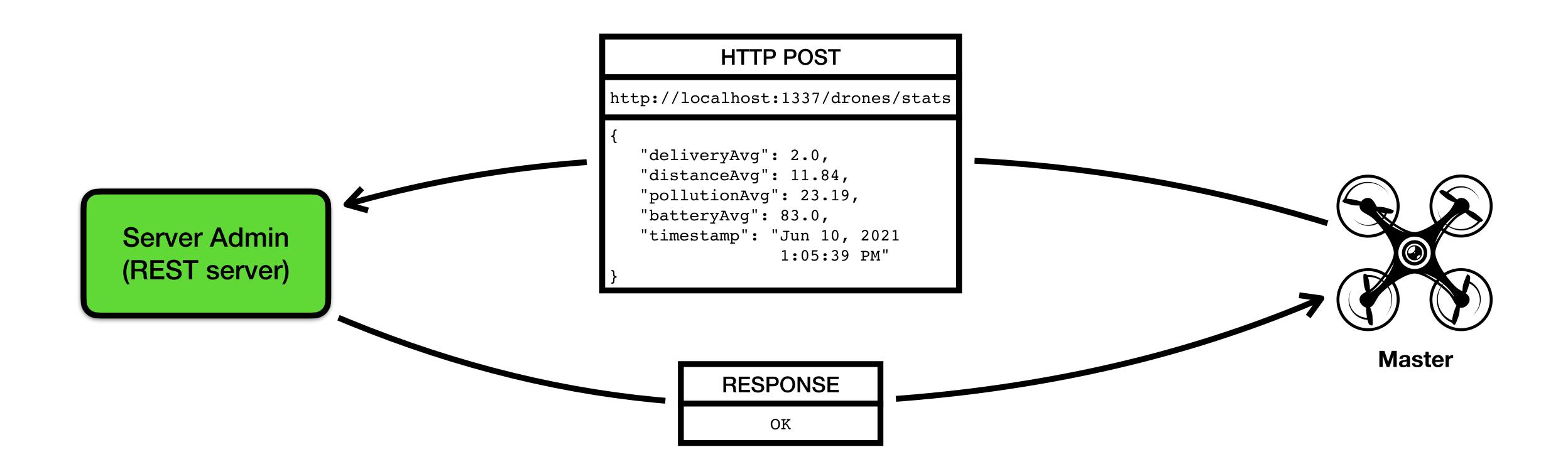
Interfaccia per i droni: effettua la registrazione alla rete



Interfaccia per i droni: disconnetti il drone dalla rete

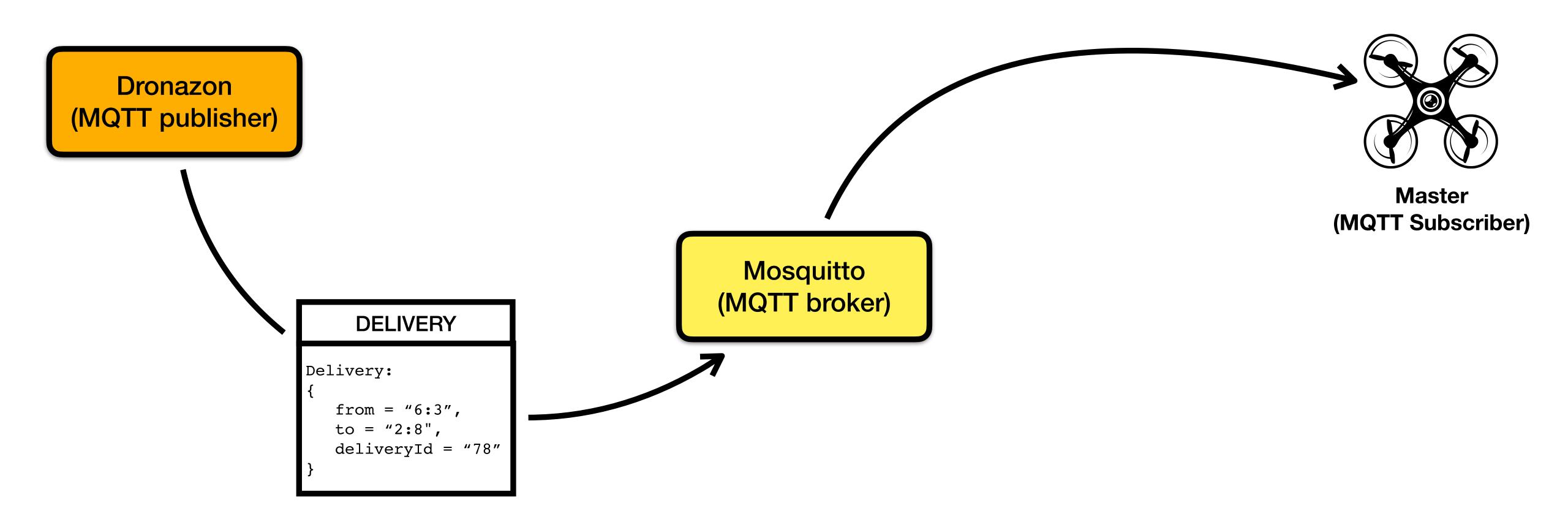


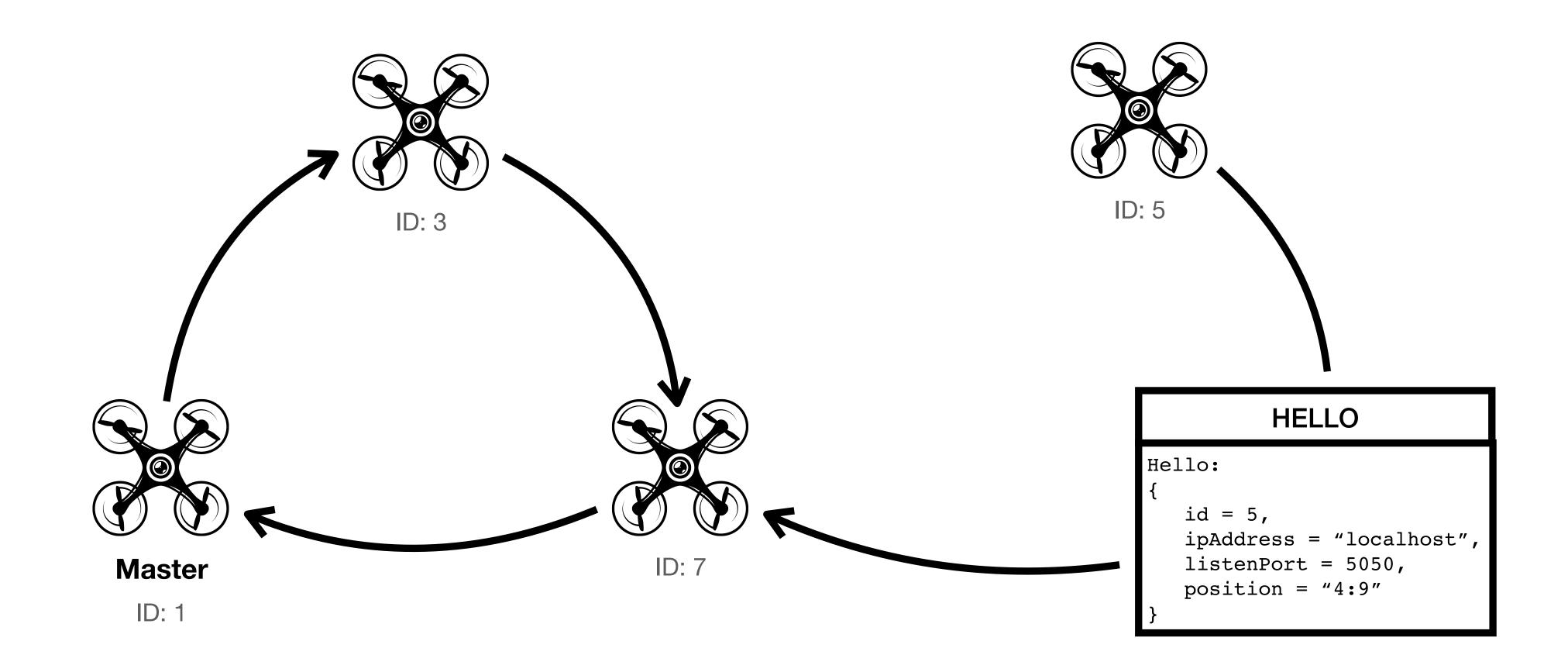
Interfaccia per i droni: invia le statistiche globali

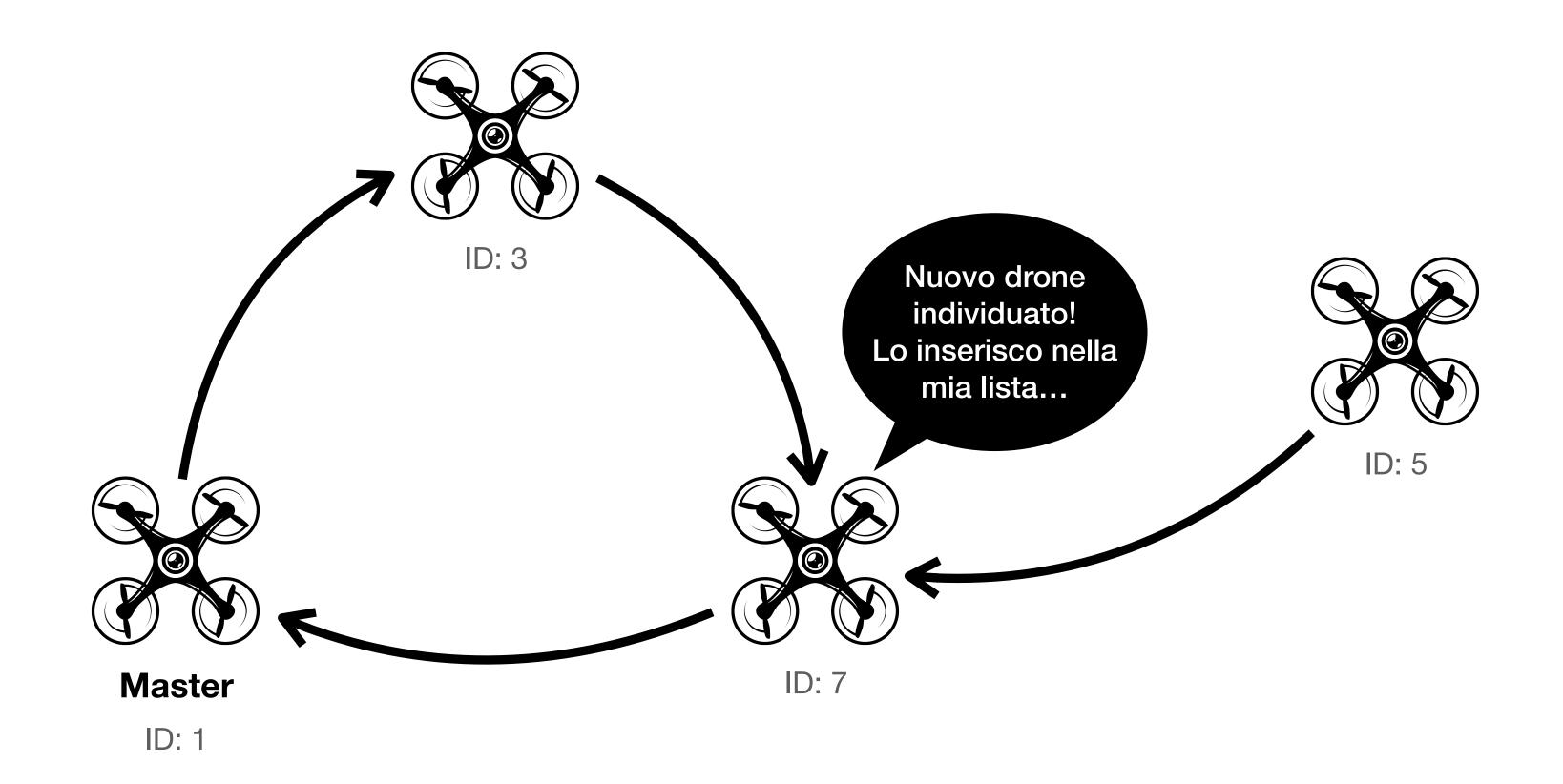


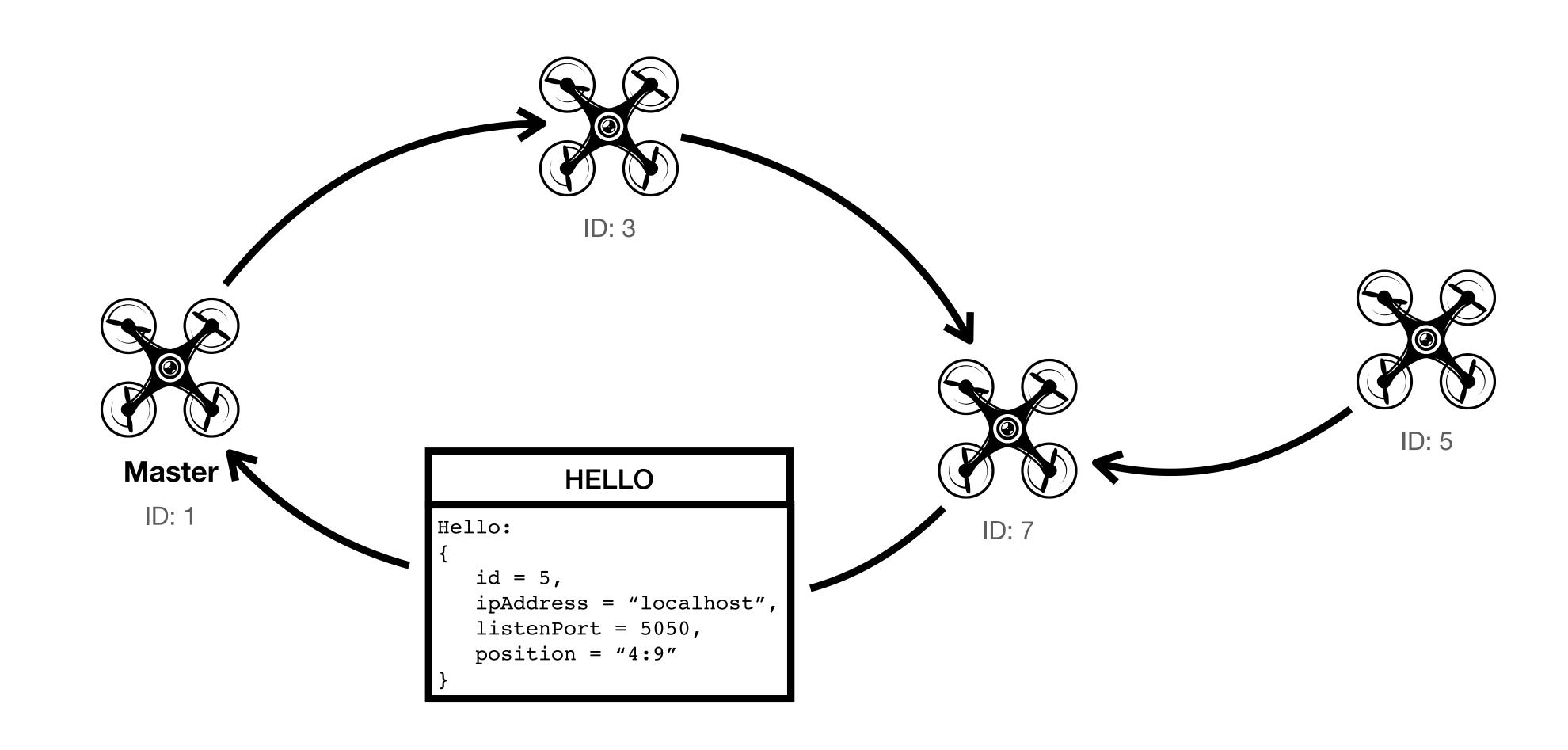
Dronazon

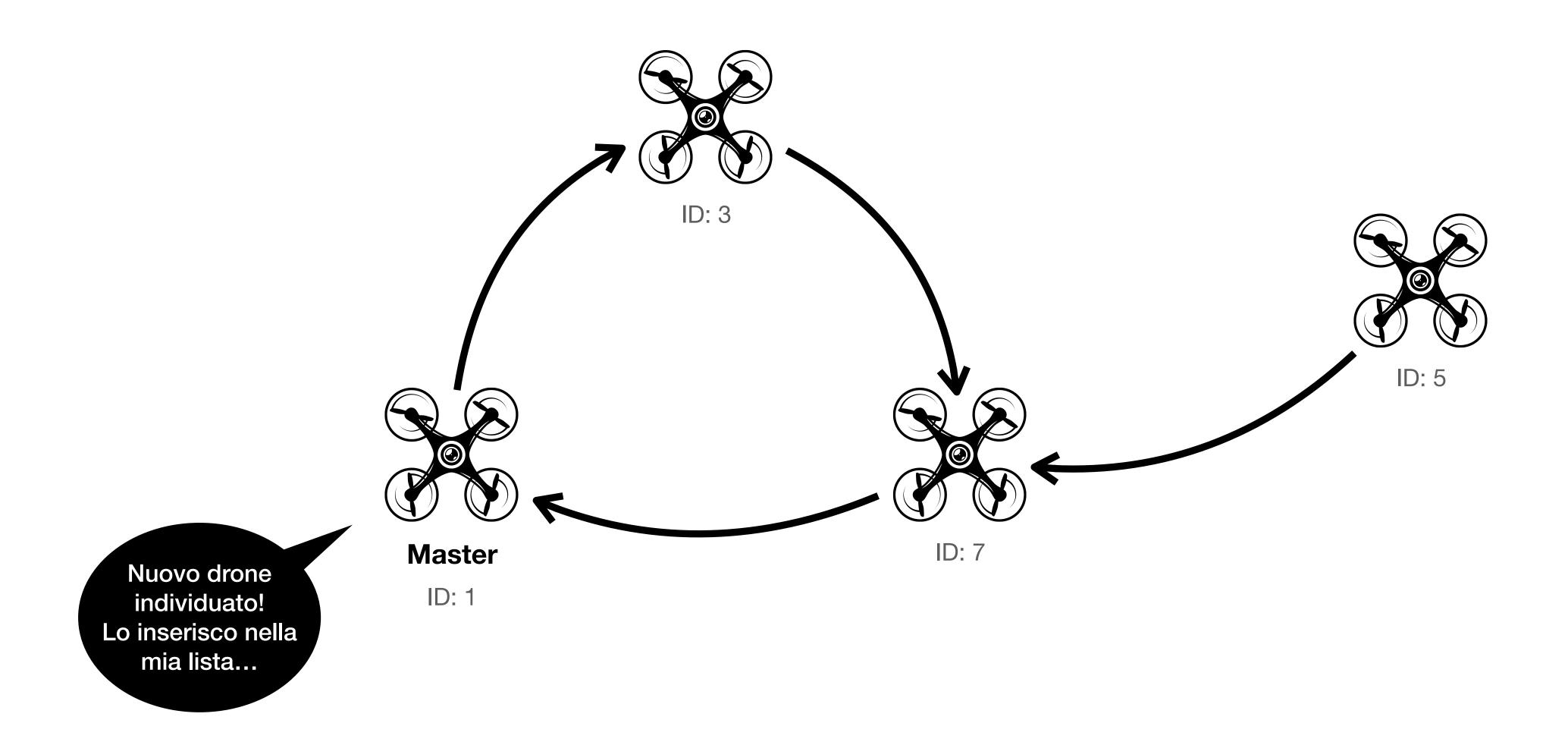
Connessioni per la ricezione degli ordini dalla rete dei droni

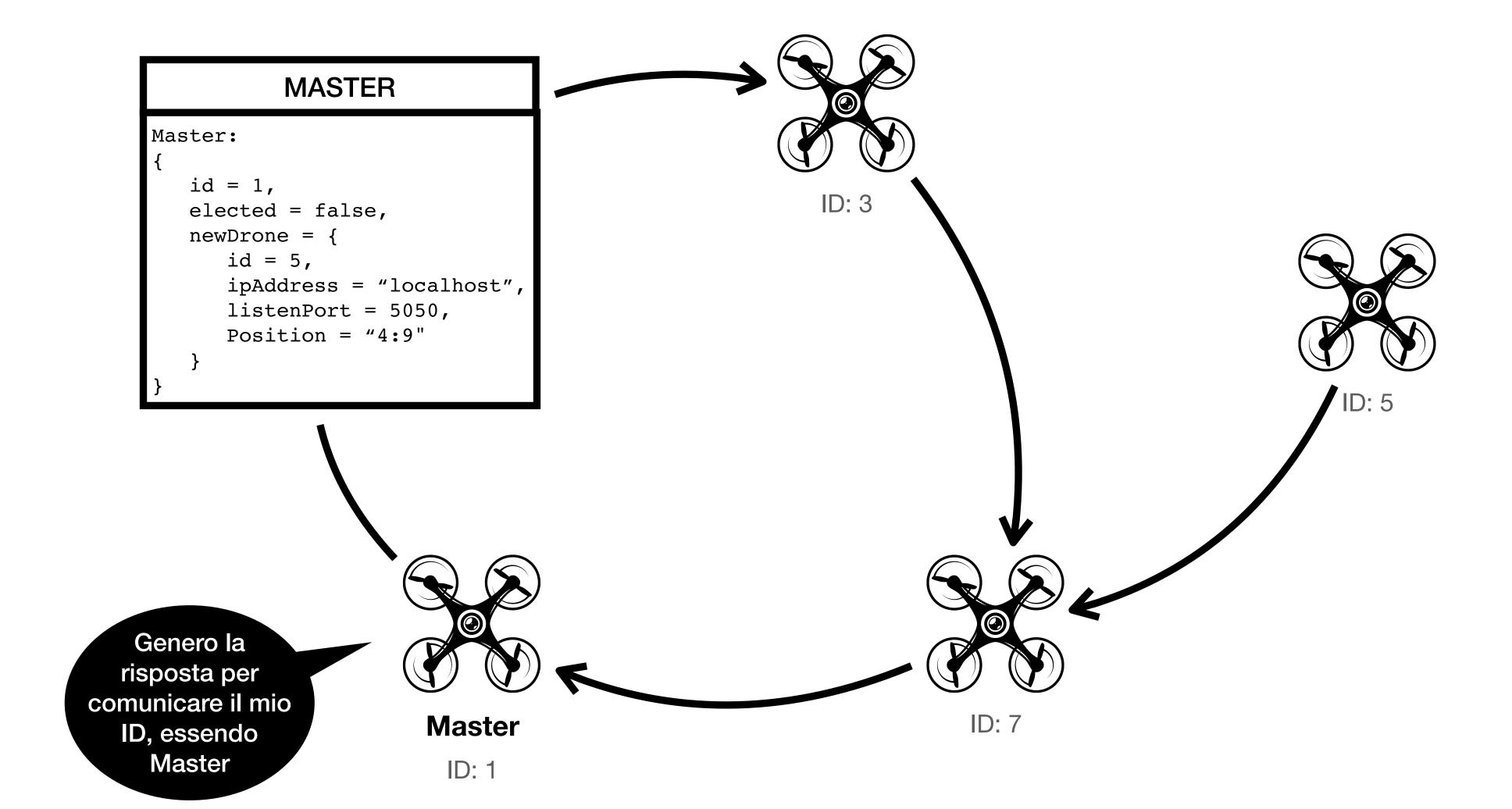


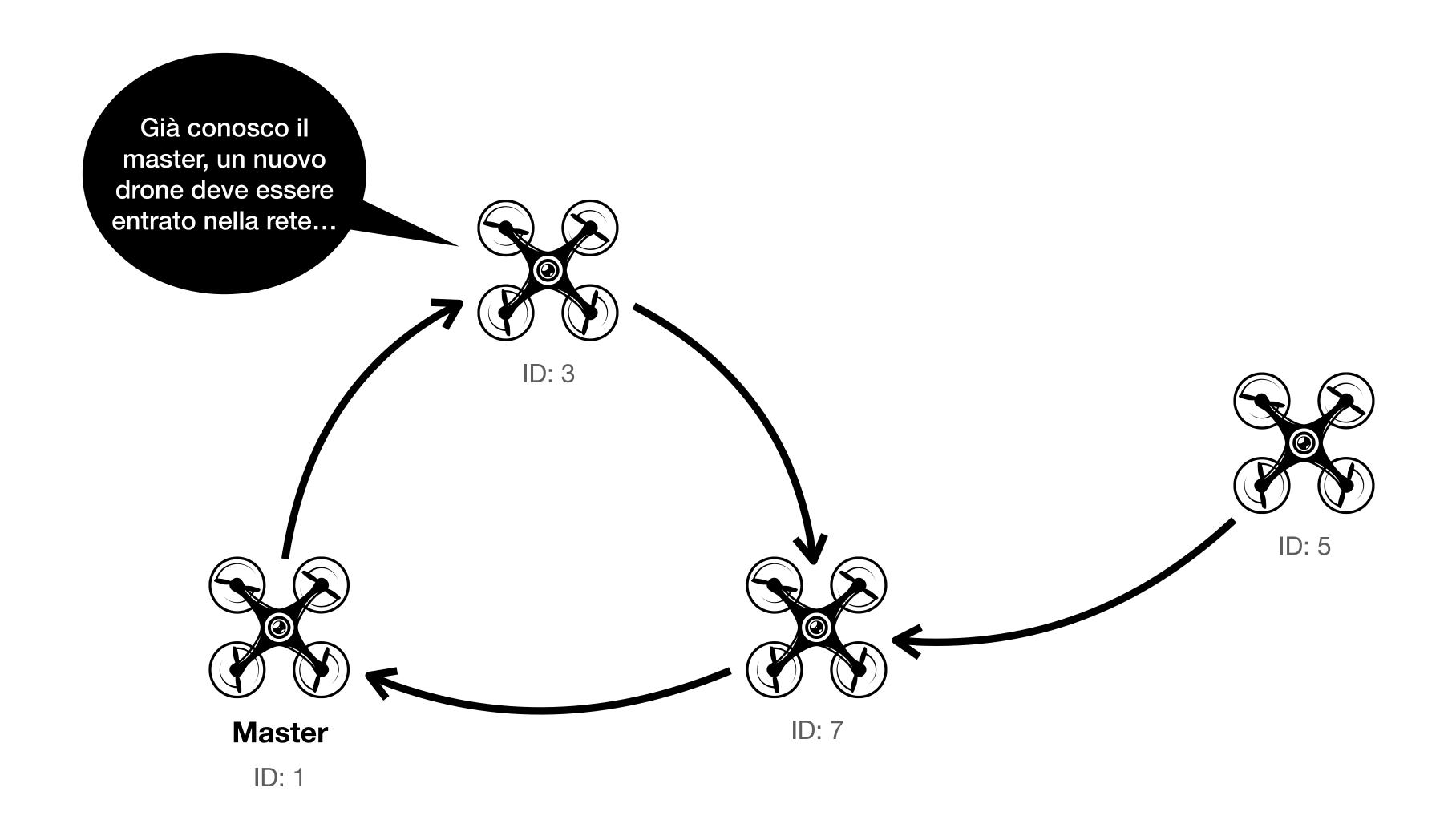


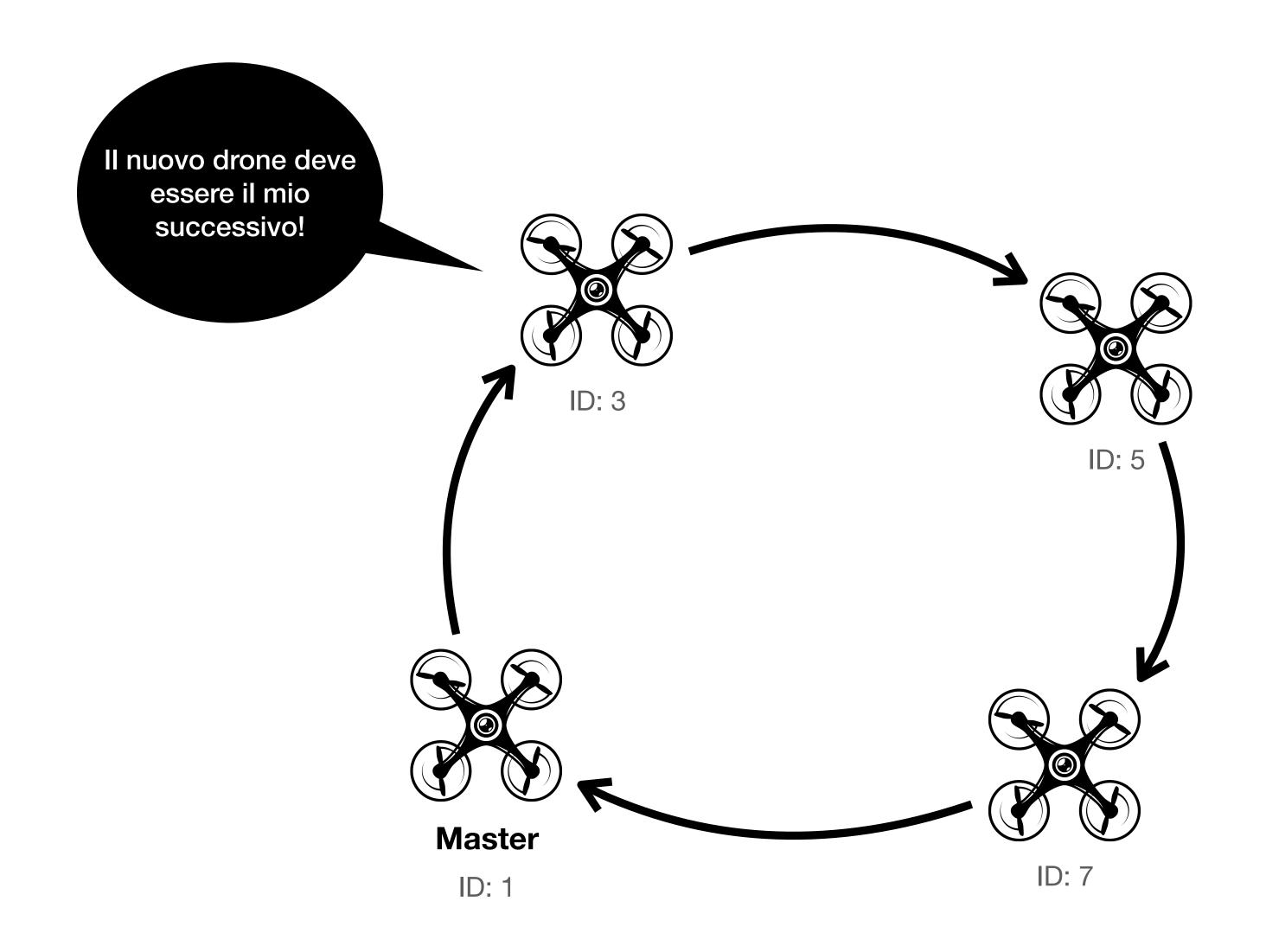


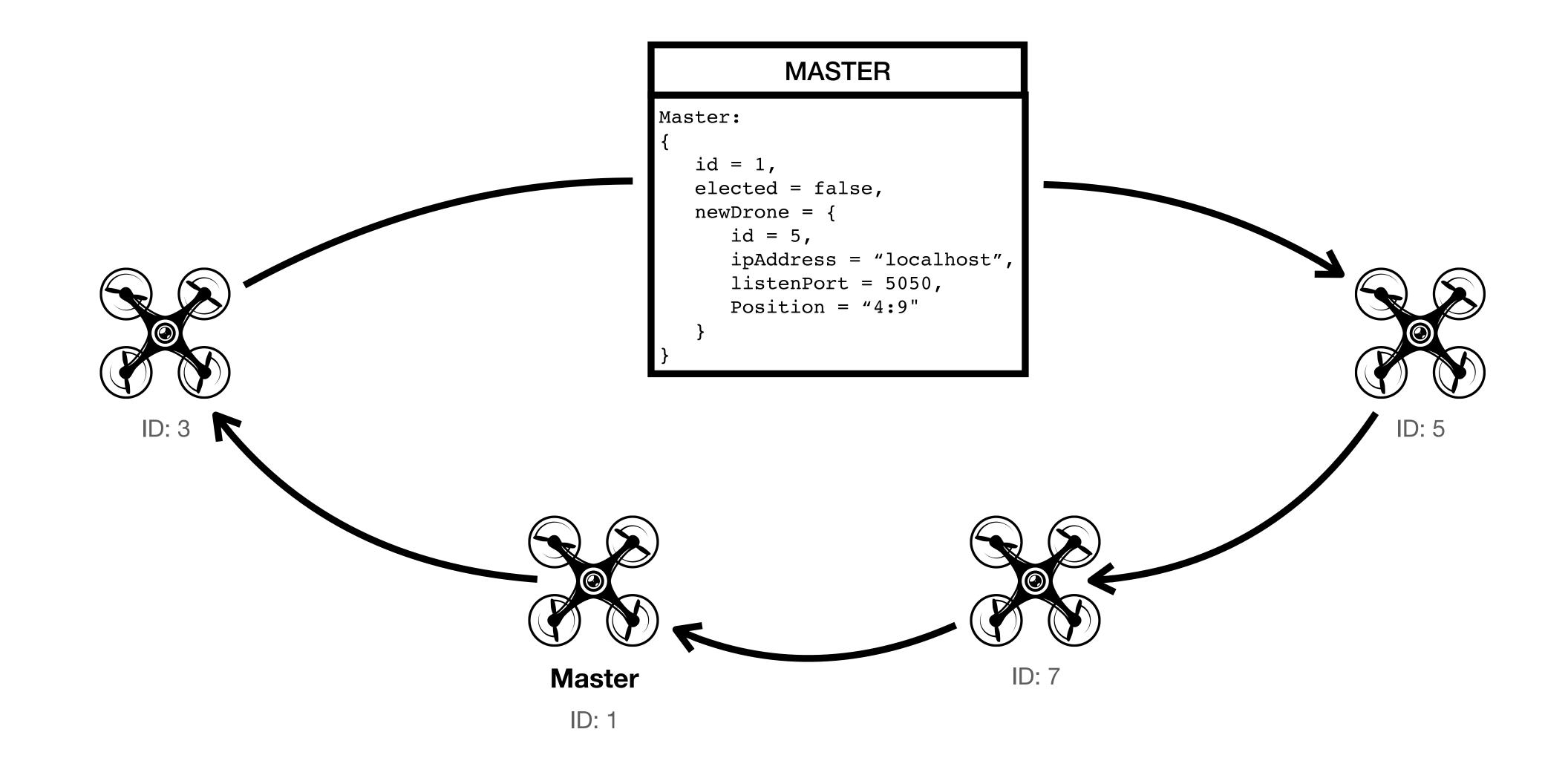


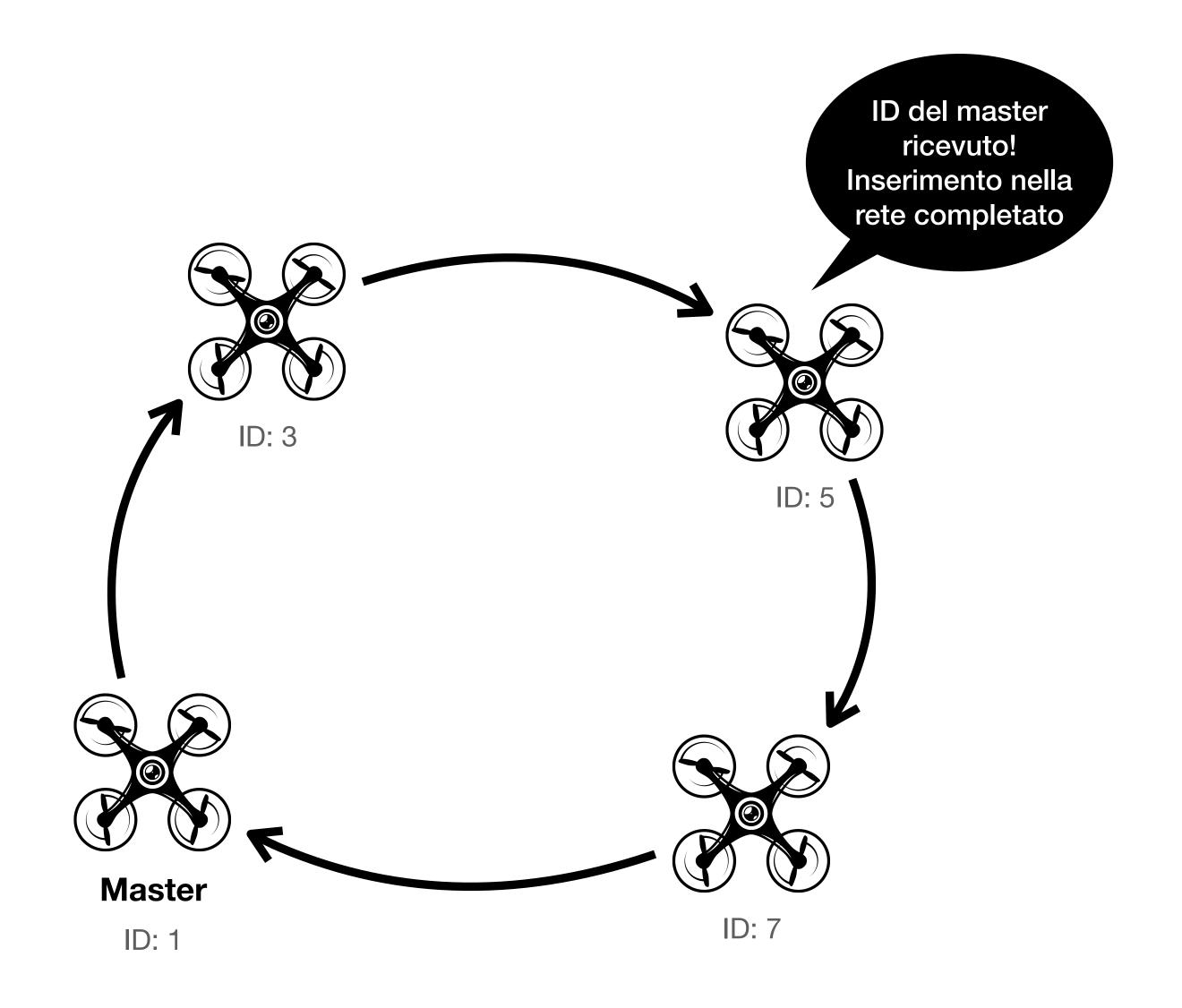


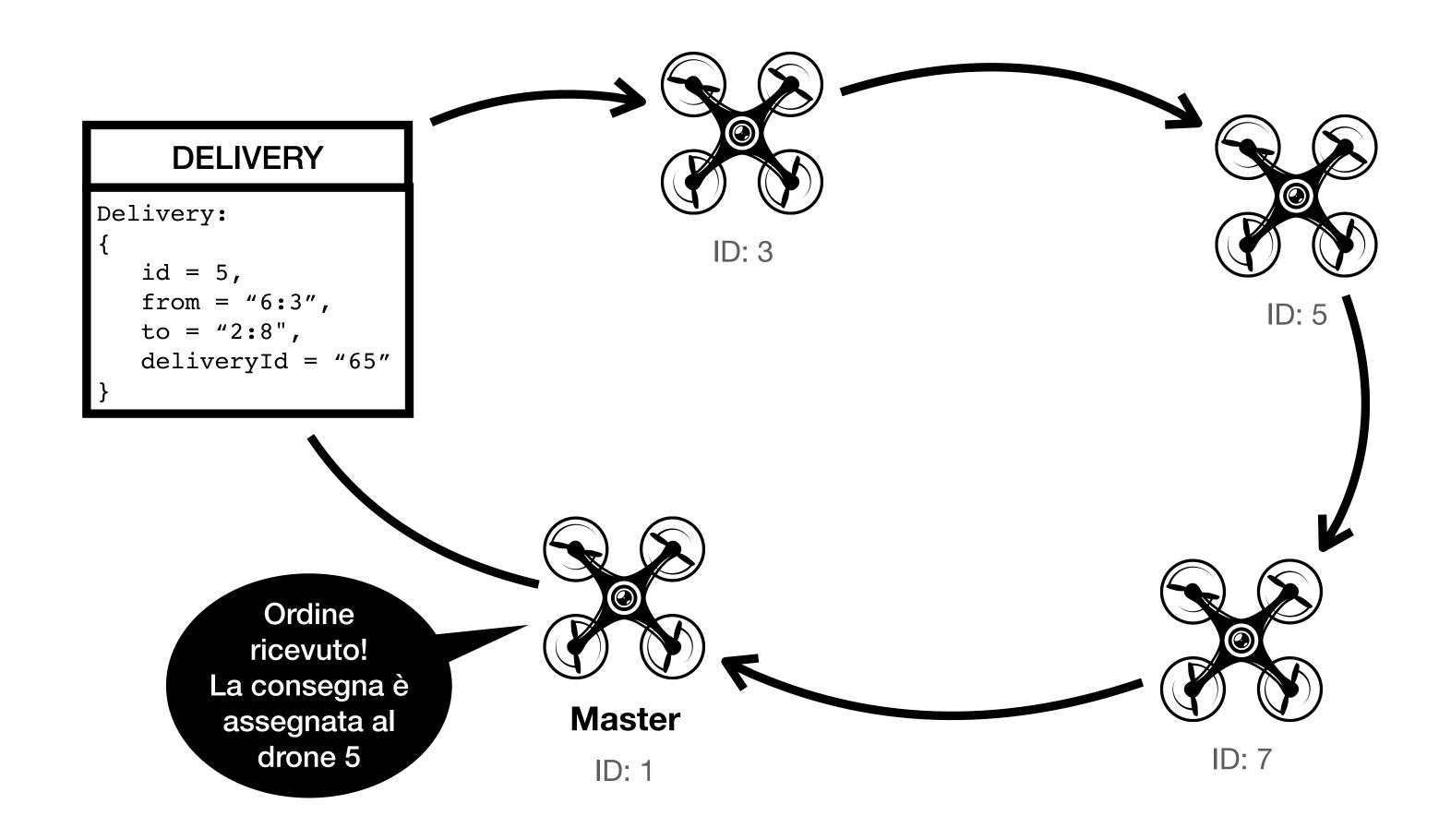


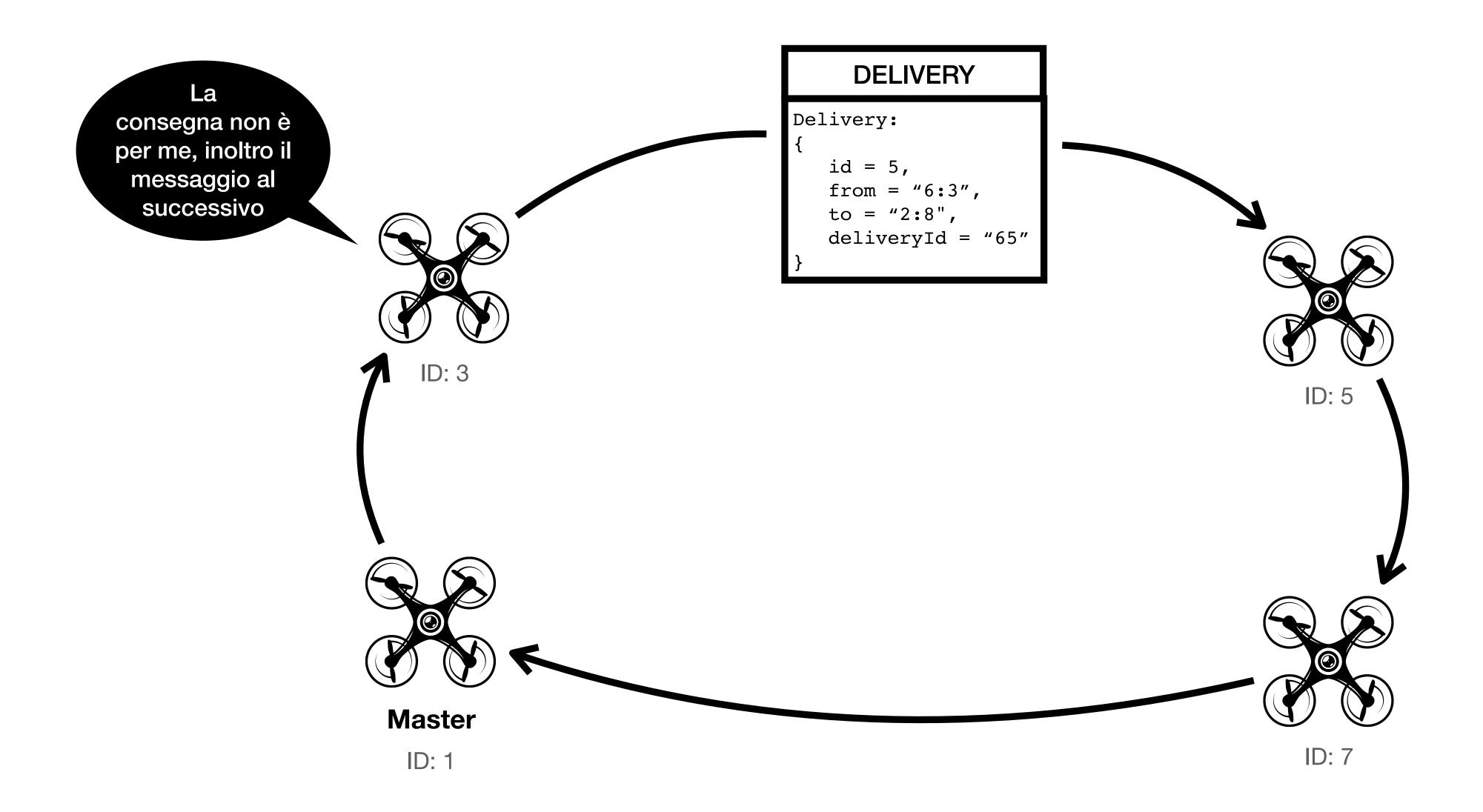


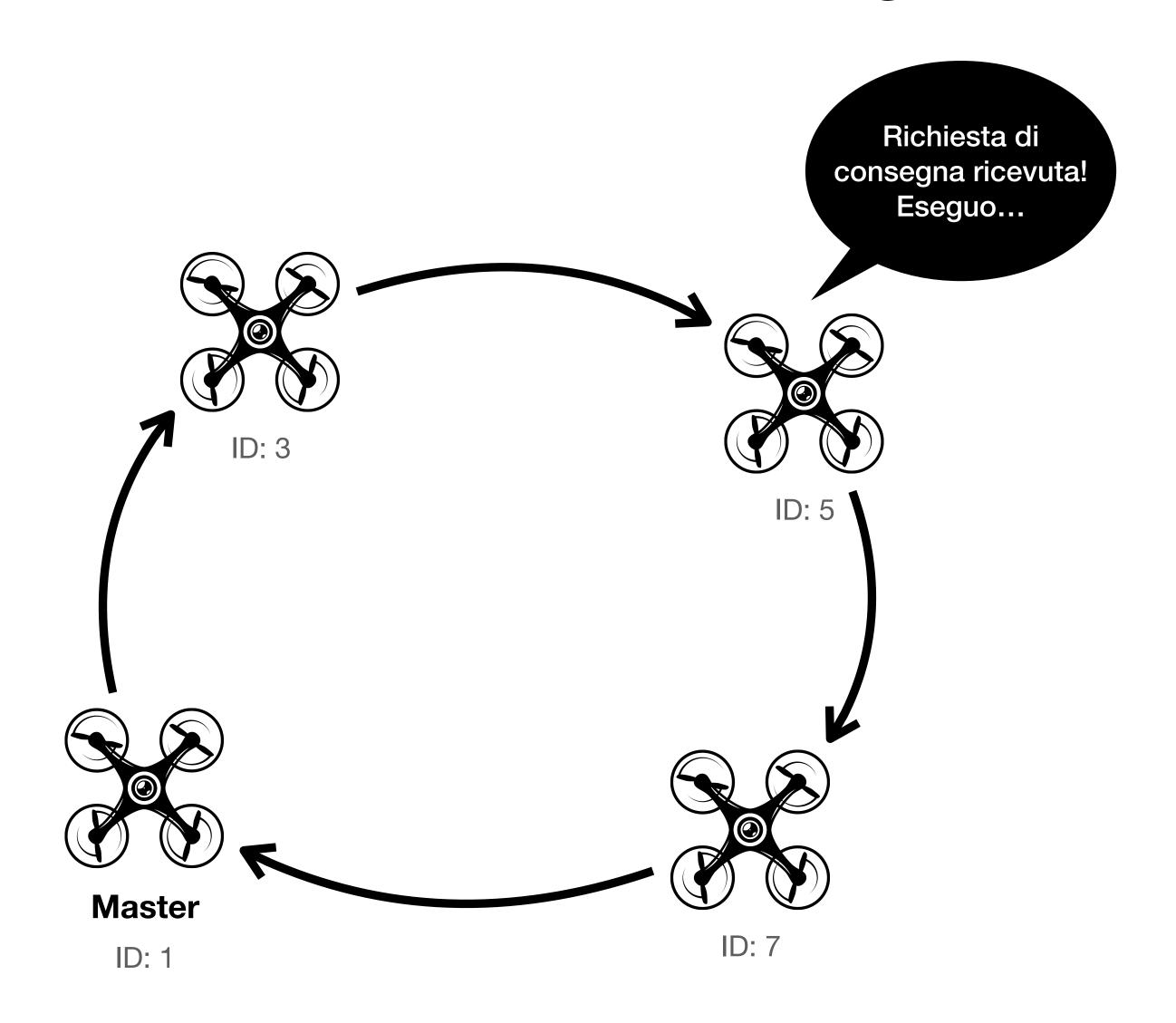


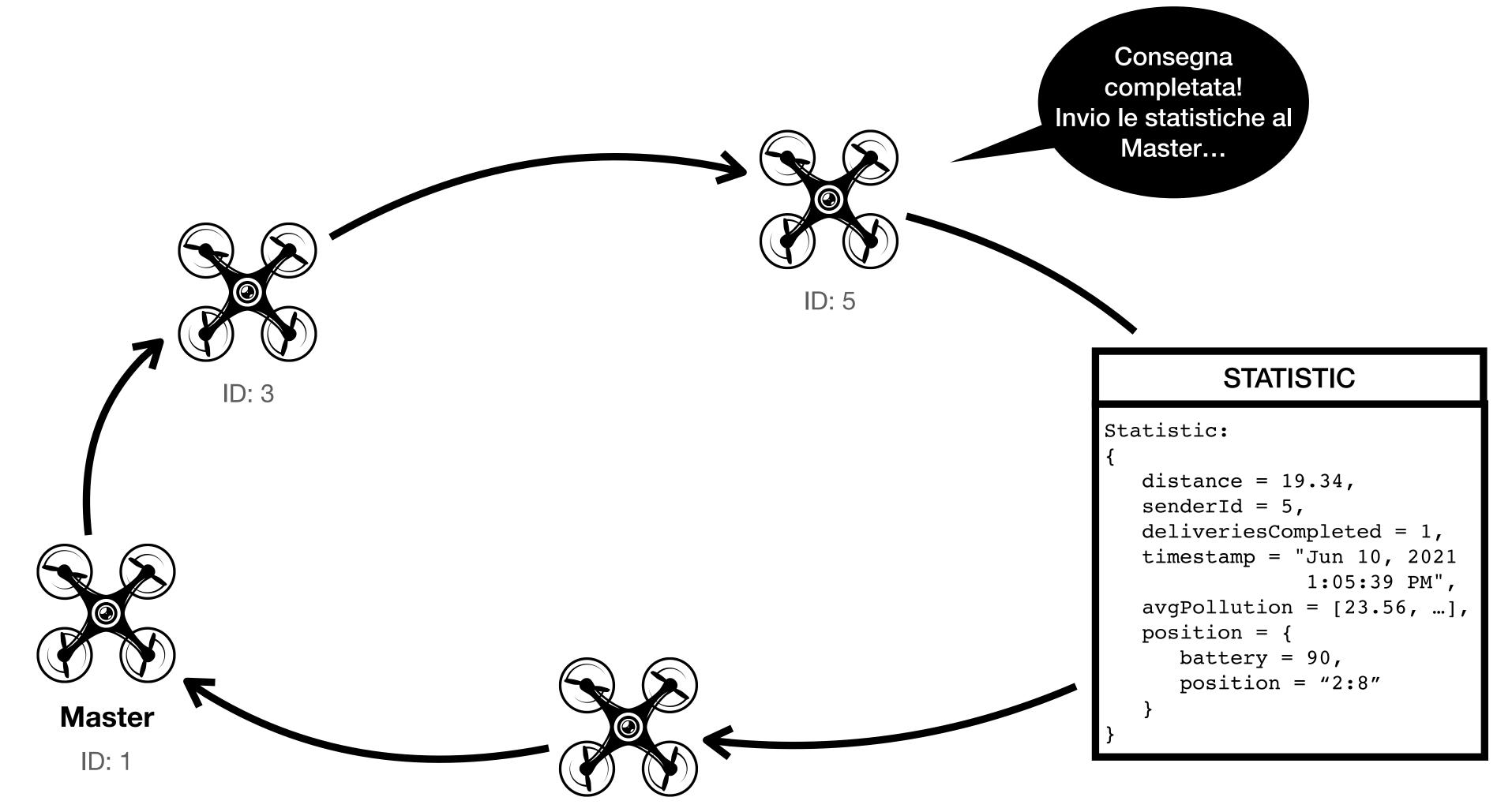


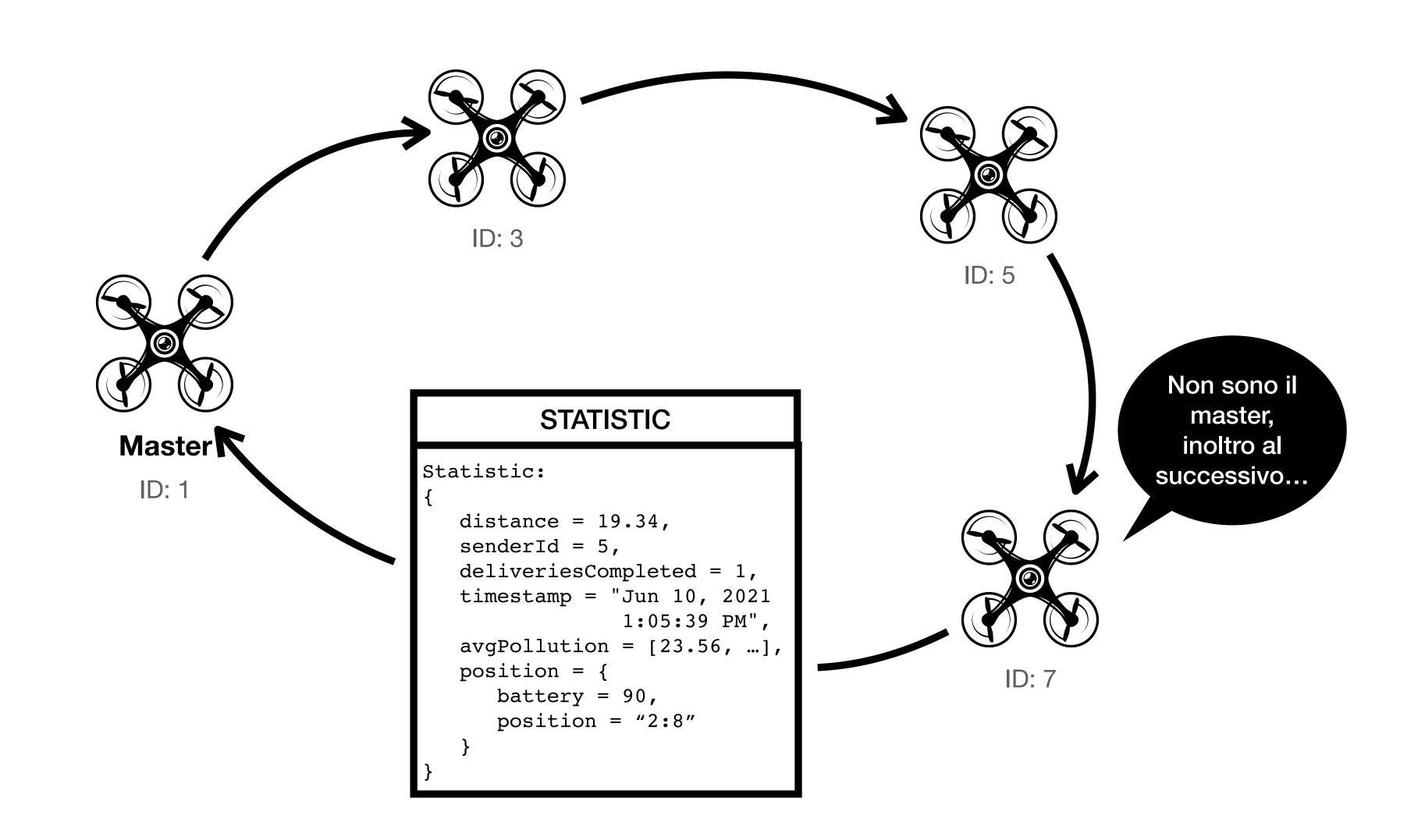


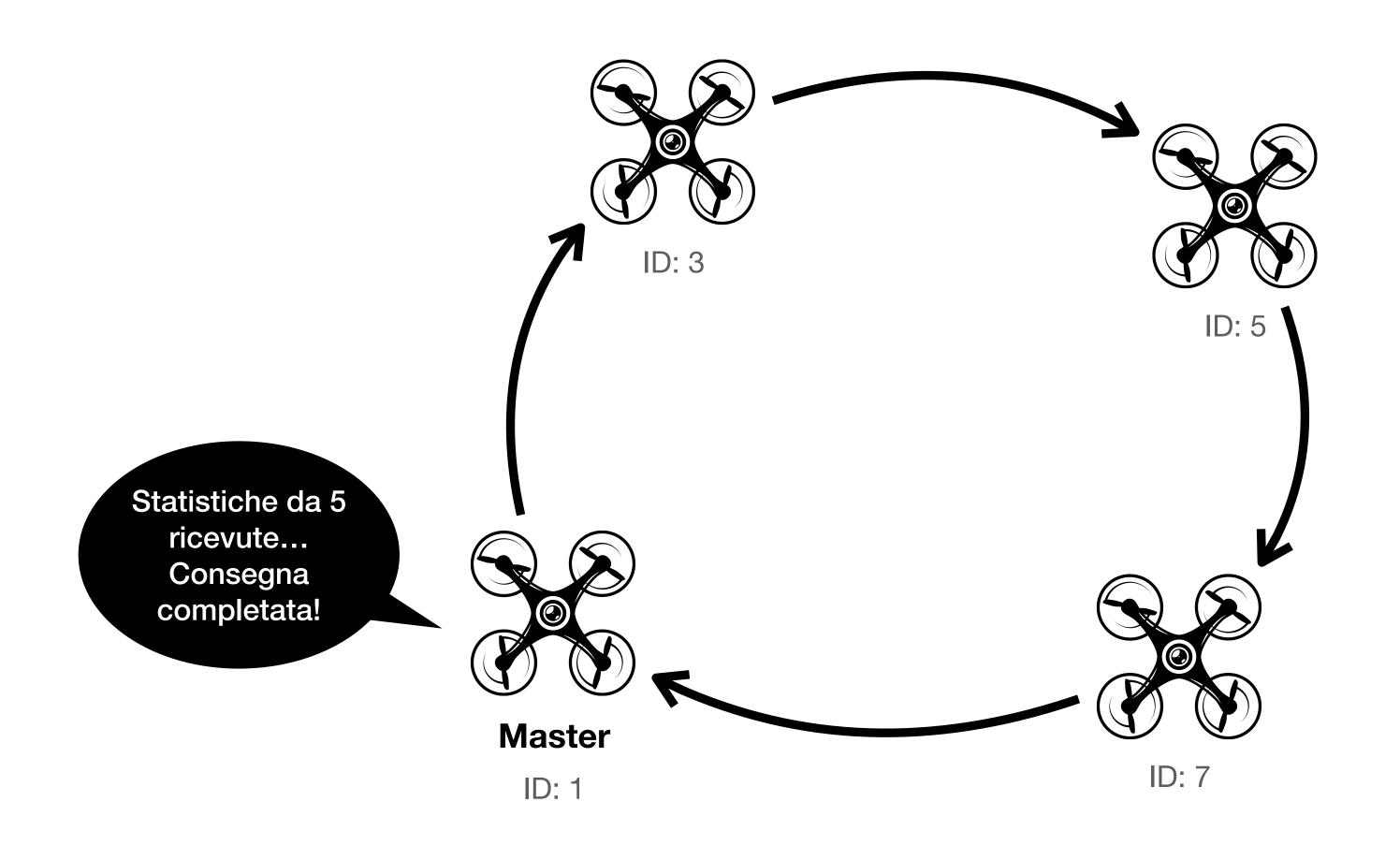






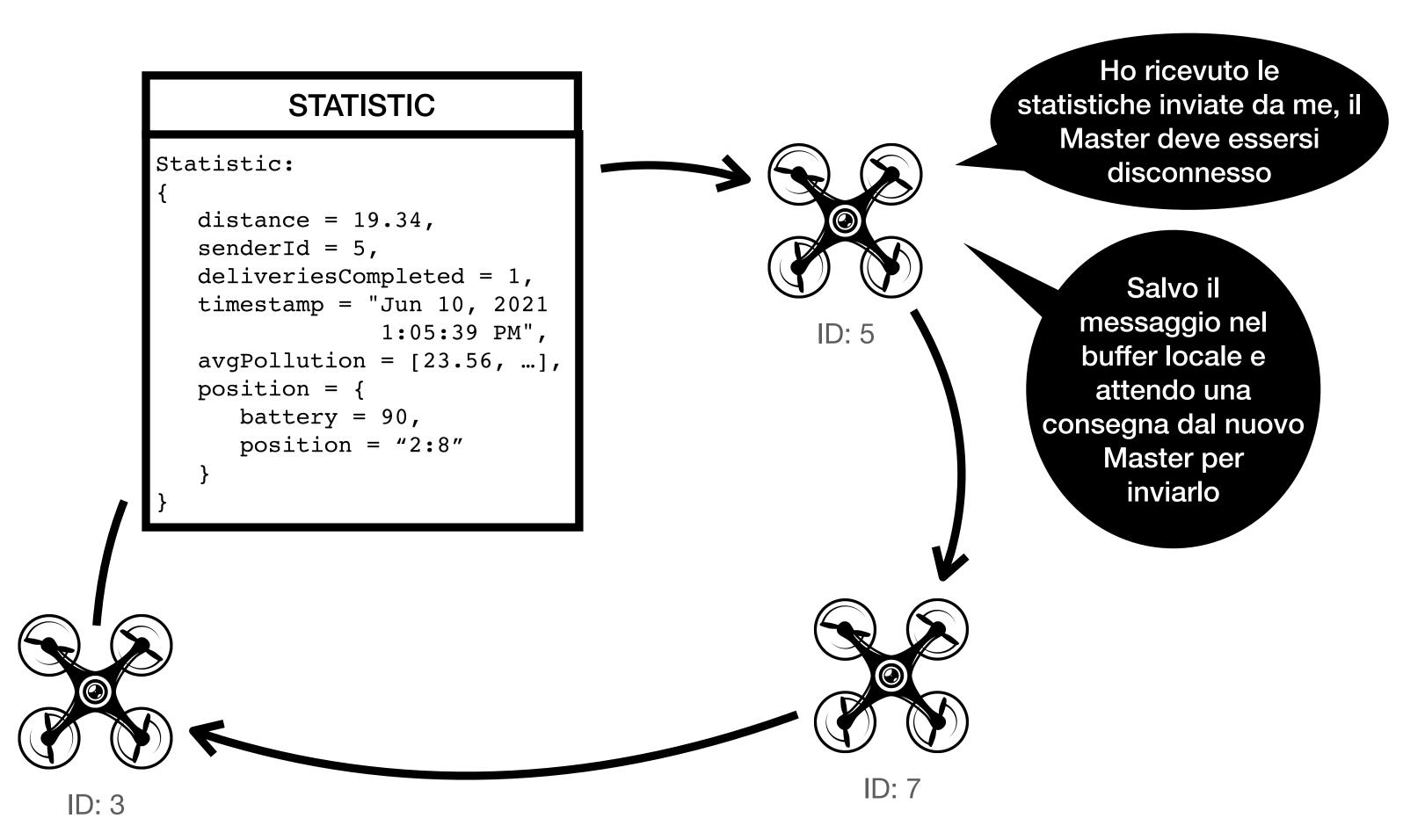




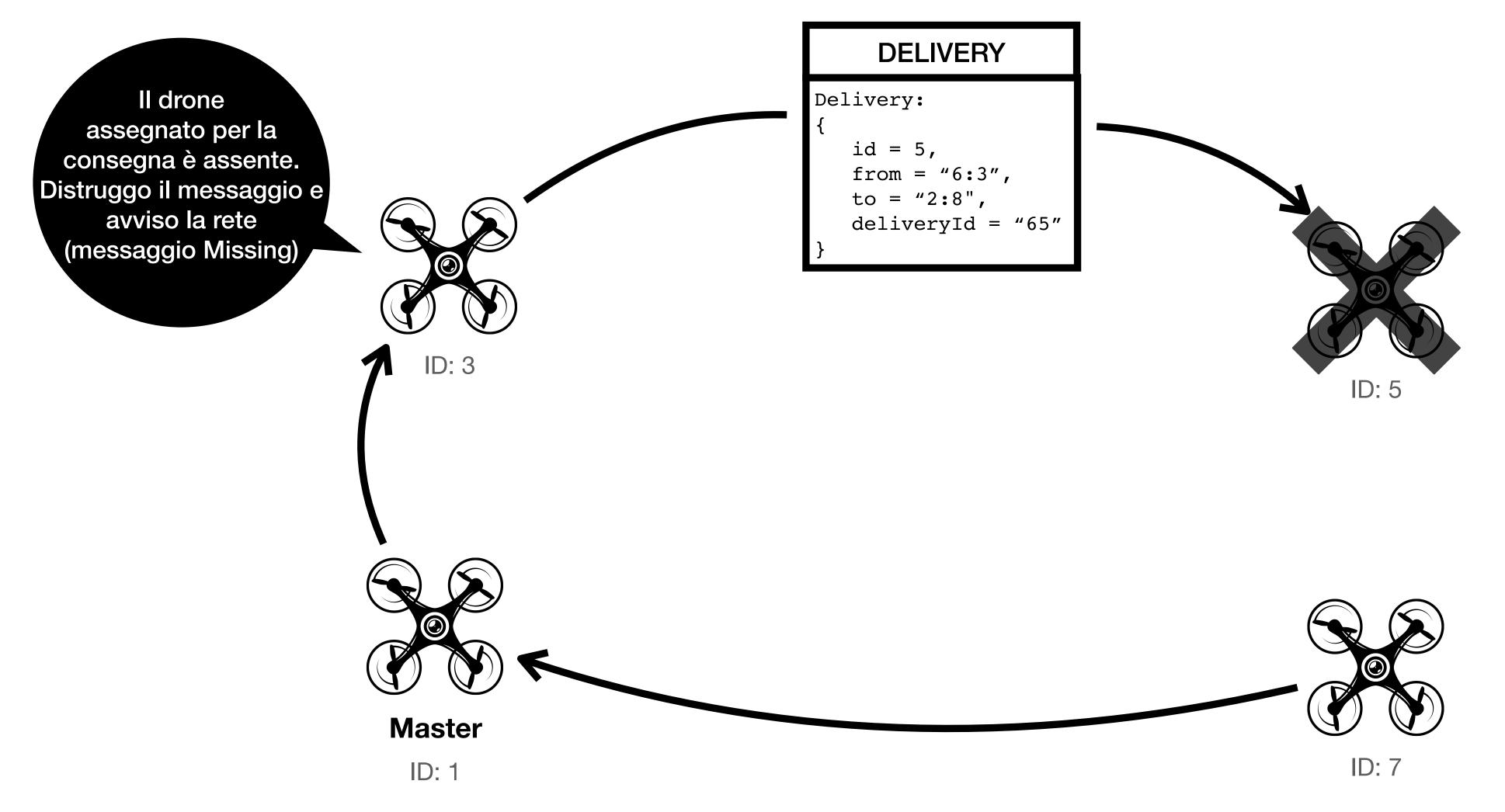


Assegnazione e completamento di una consegna Caso limite: disconnessione del Master dopo l'assegnazione

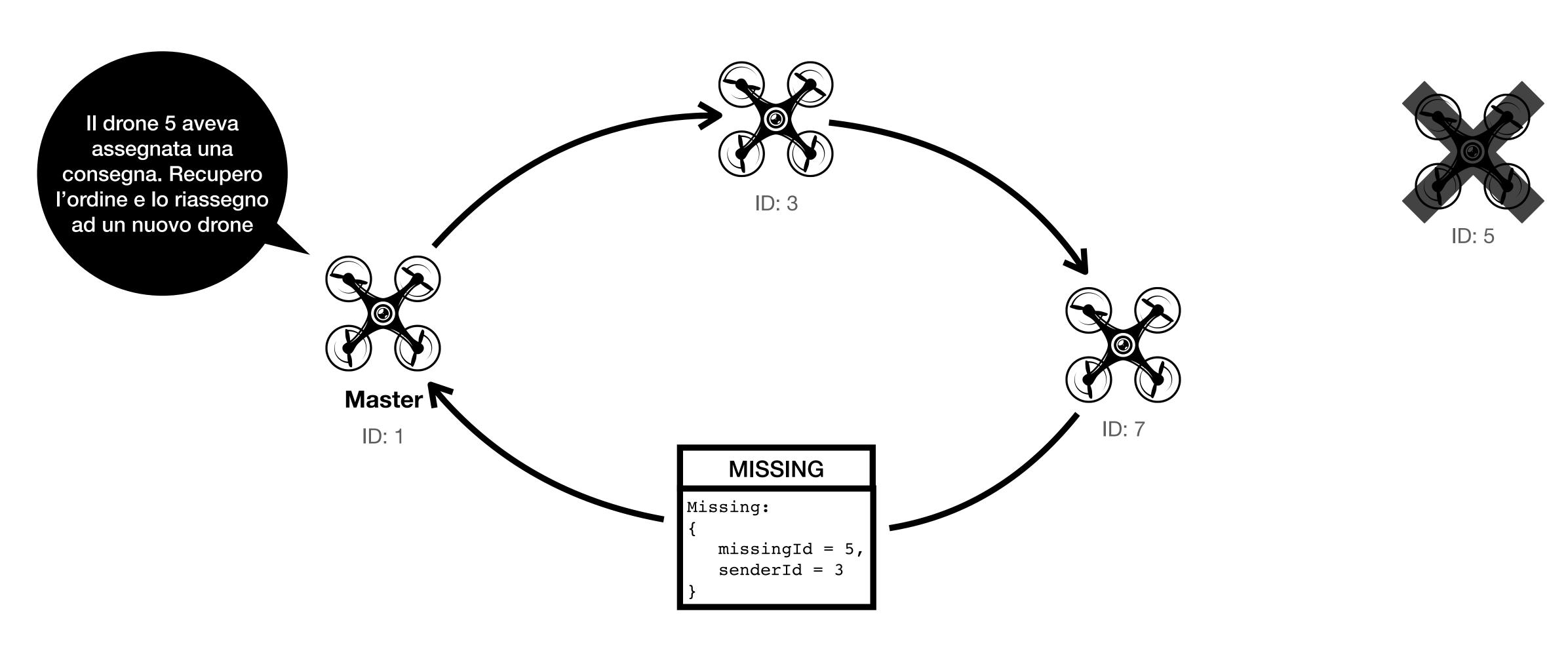




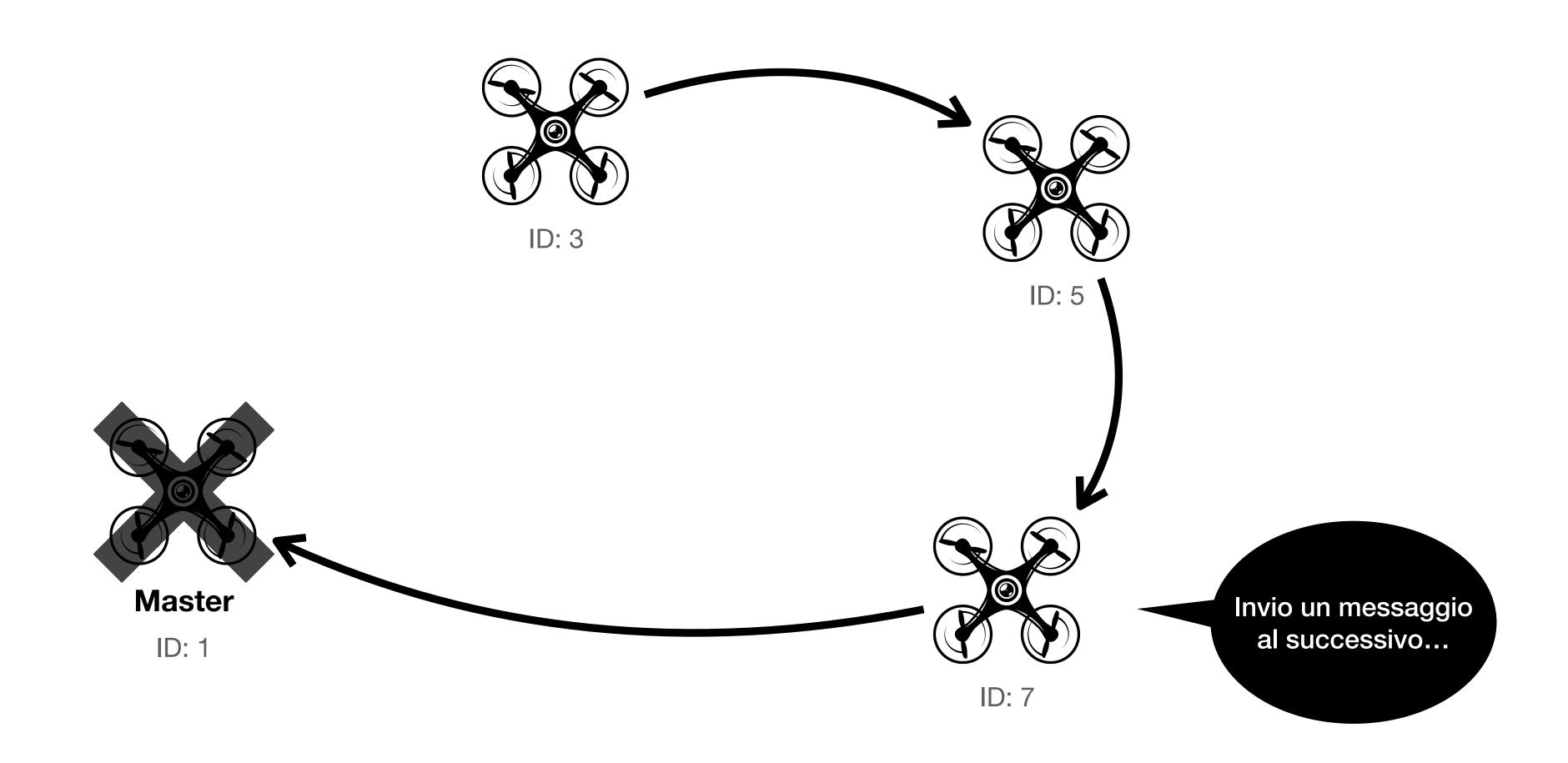
Assegnazione e completamento di una consegna Caso limite: disconnessione del drone assegnato alla consegna



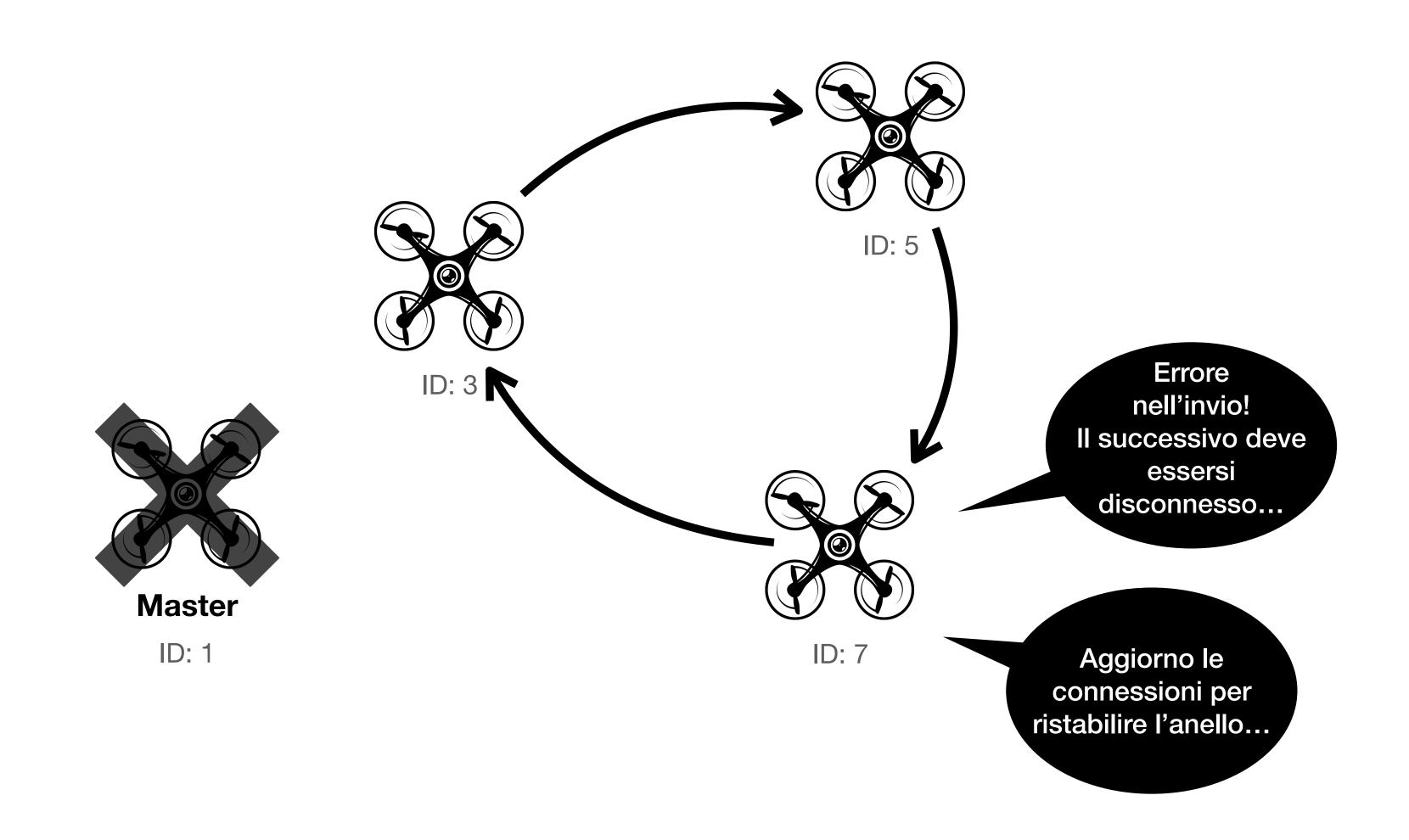
Assegnazione e completamento di una consegna Caso limite: disconnessione del drone assegnato alla consegna



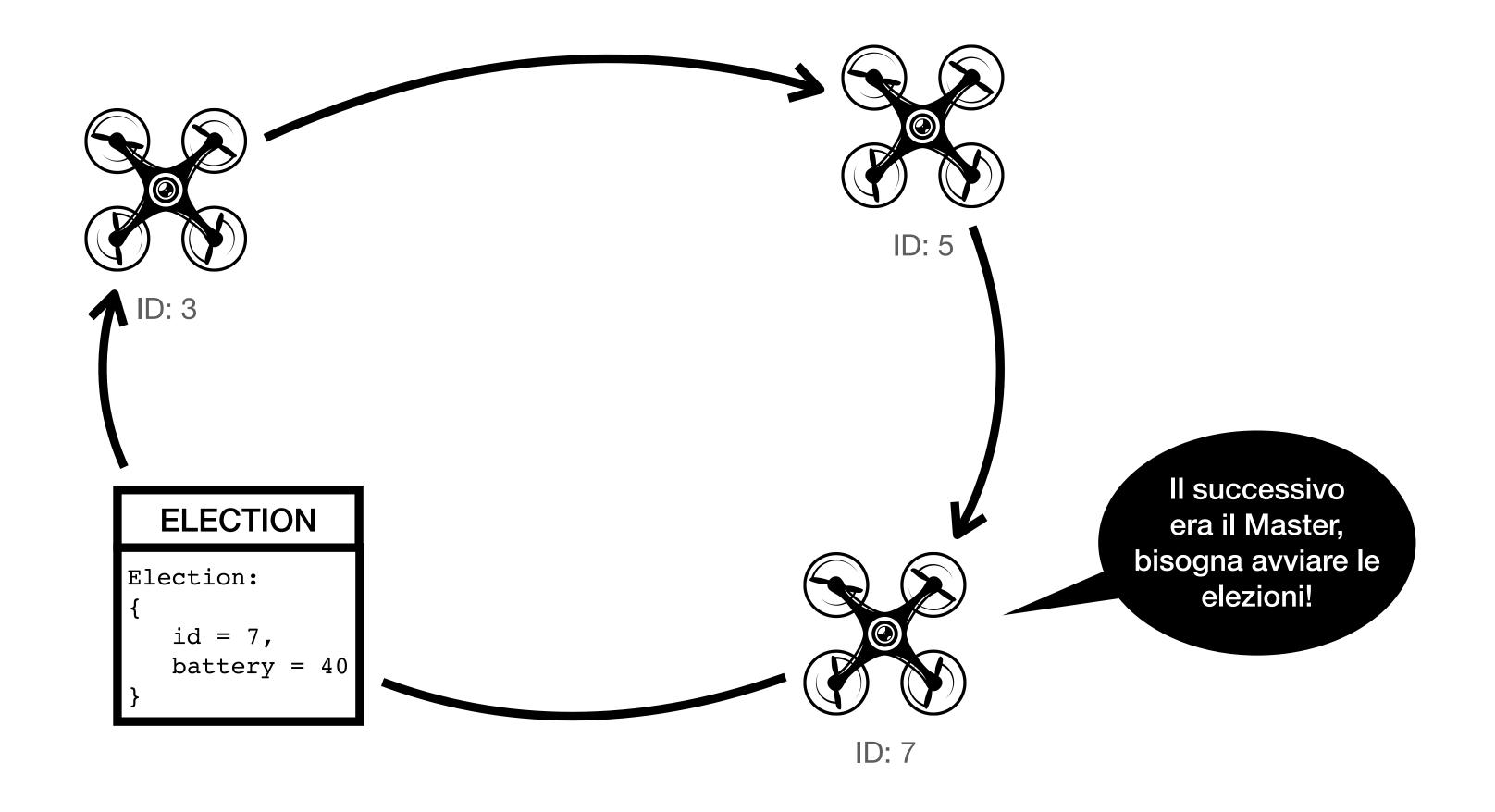
Elezione di un nuovo Master



Elezione di un nuovo Master

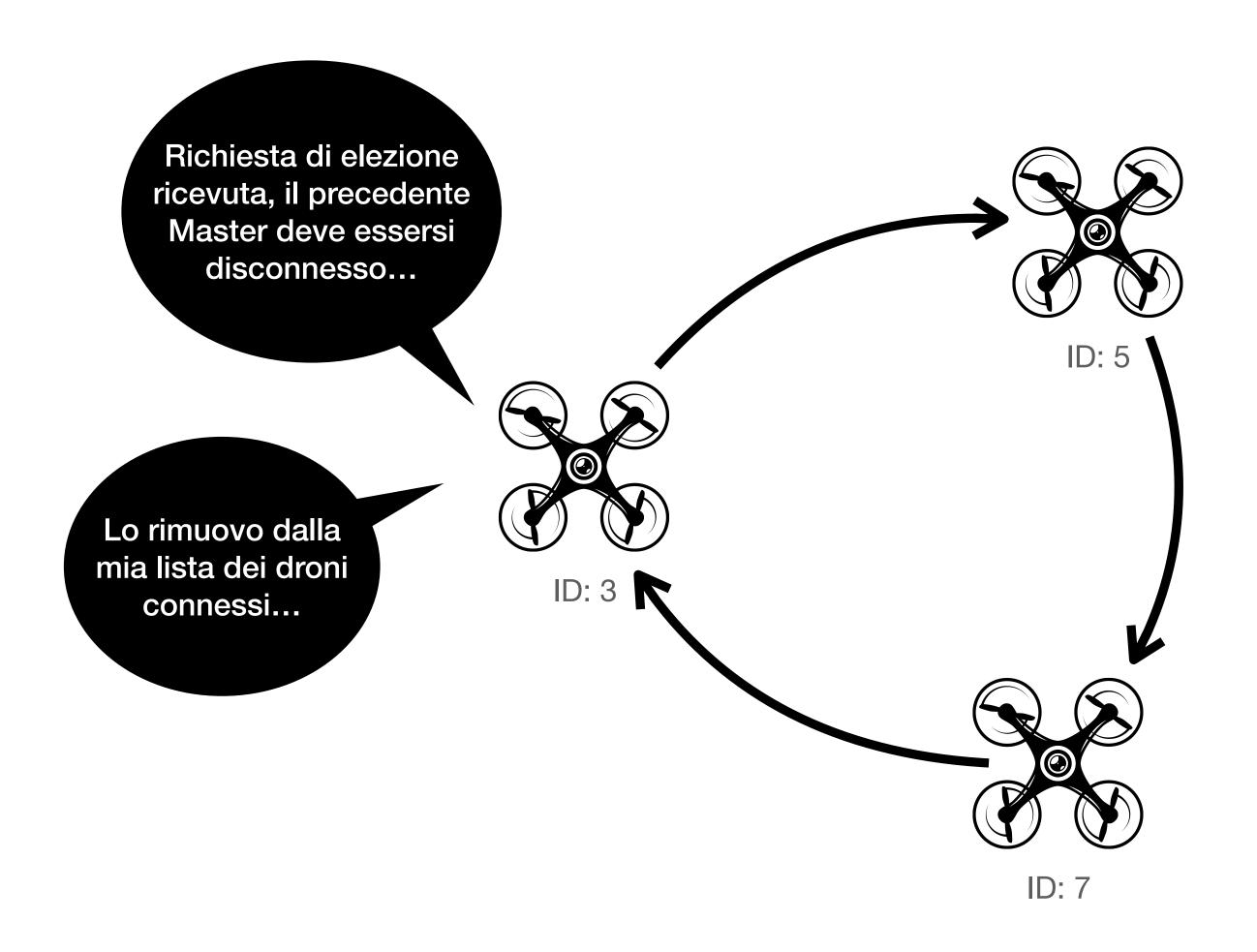


Elezione di un nuovo Master



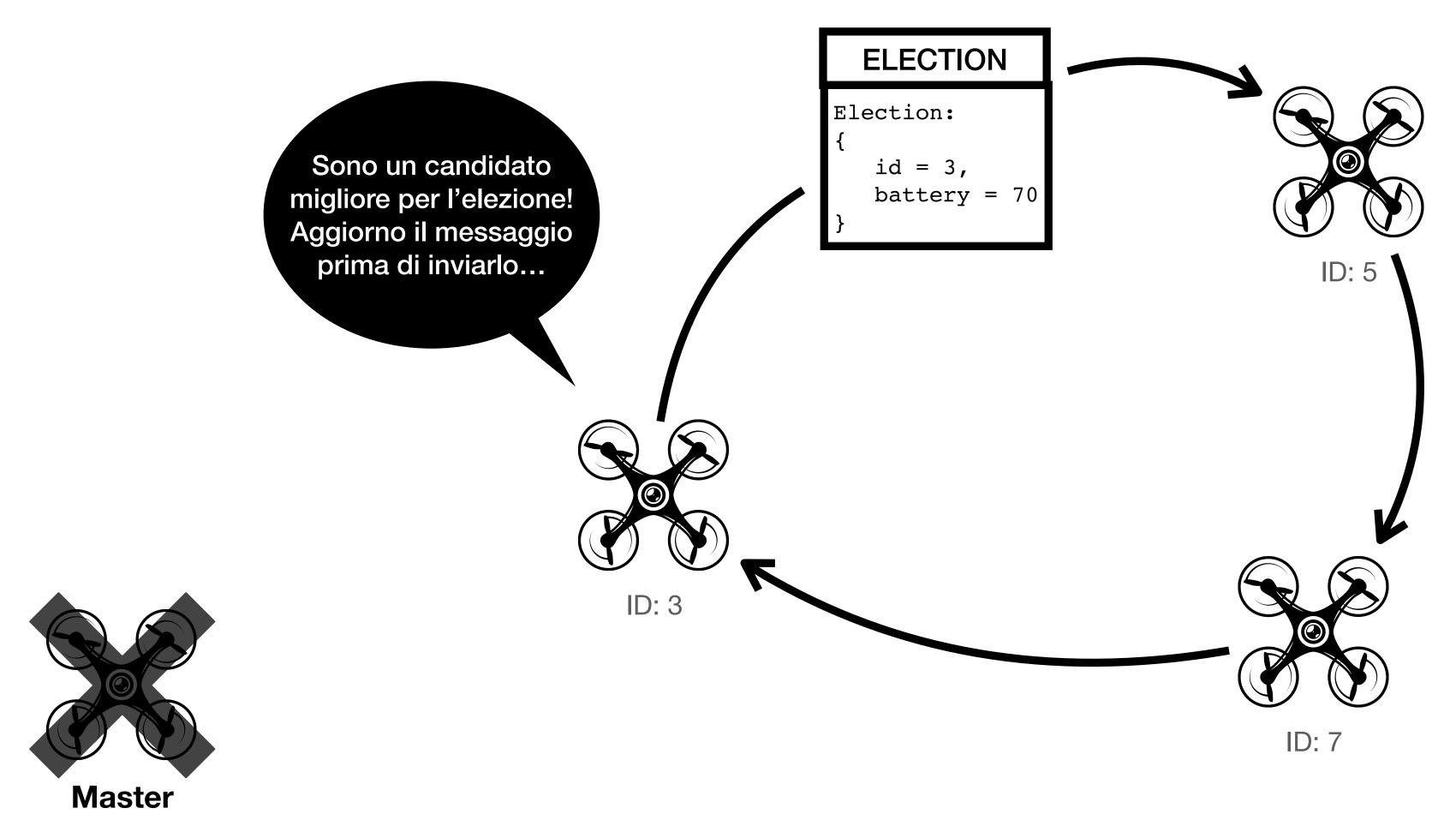


Elezione di un nuovo Master

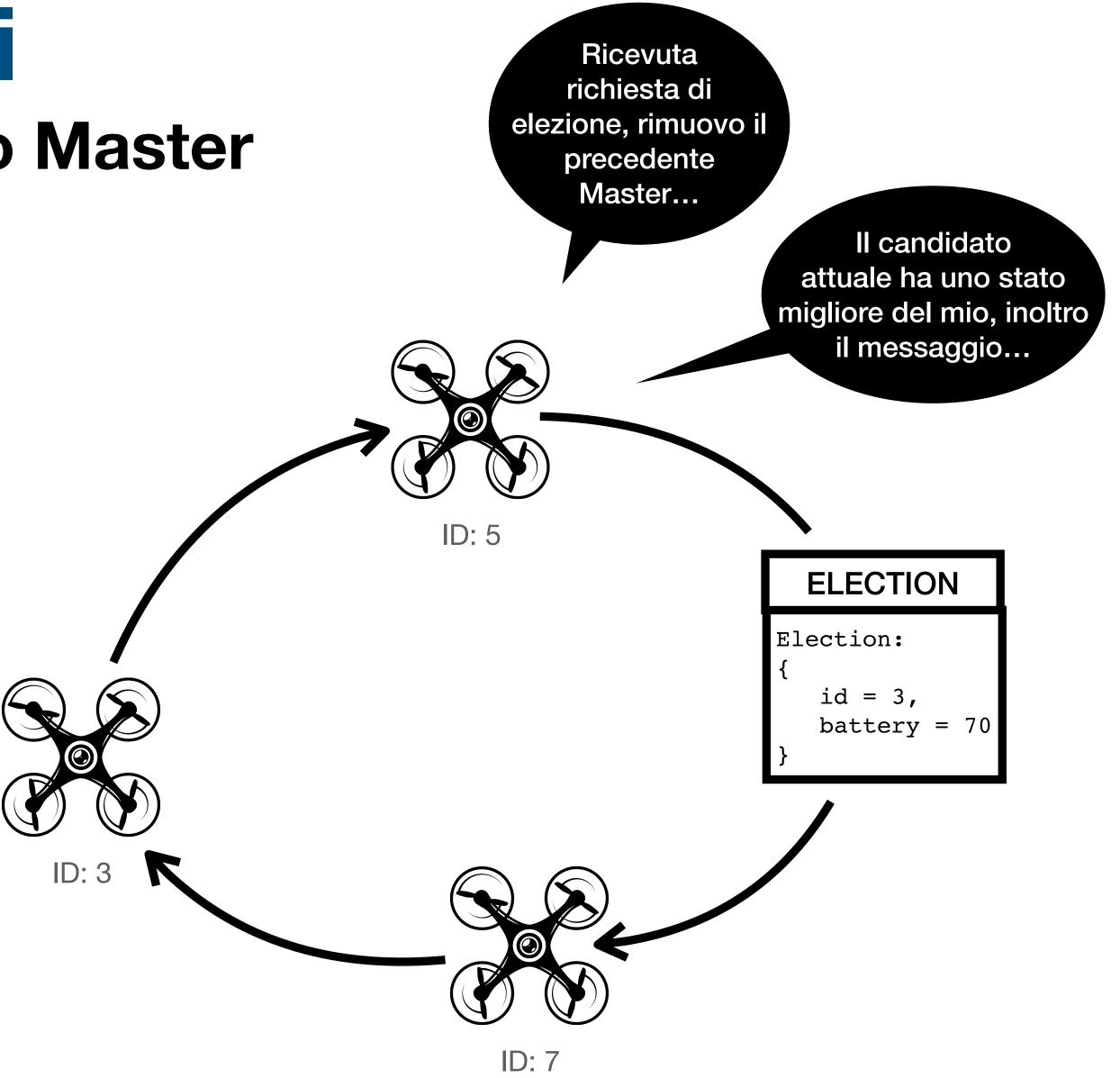




Elezione di un nuovo Master

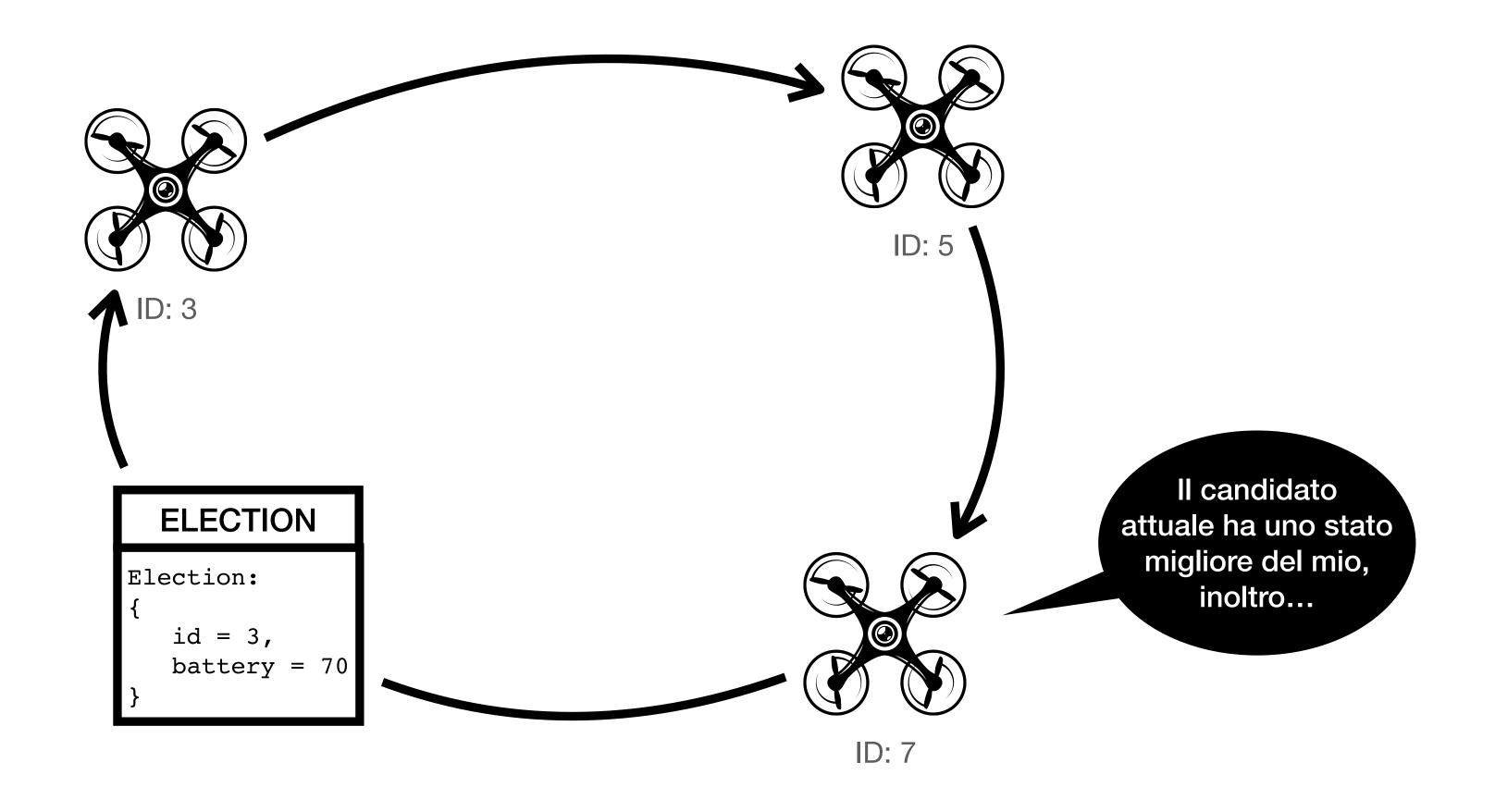


Elezione di un nuovo Master



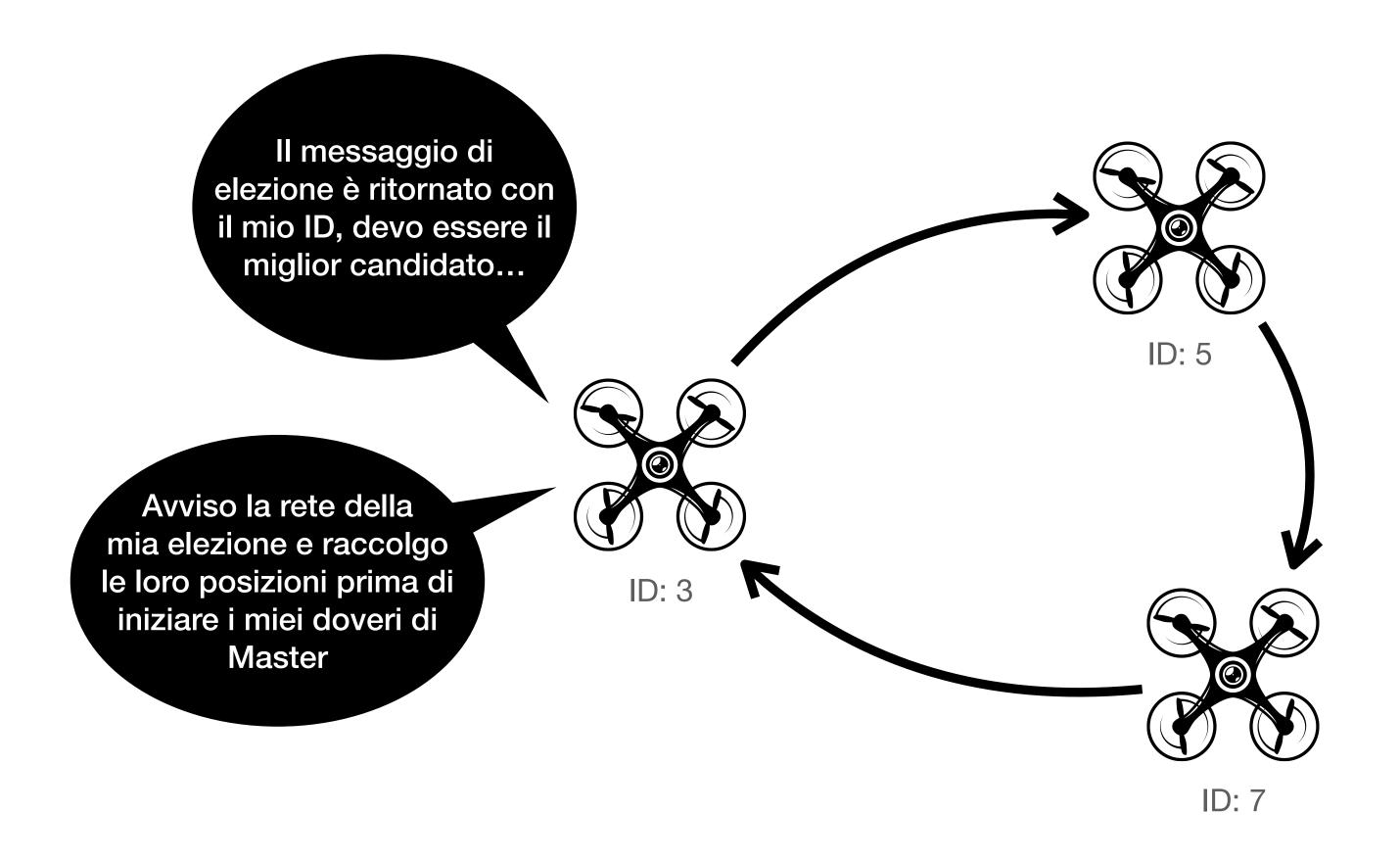


Elezione di un nuovo Master



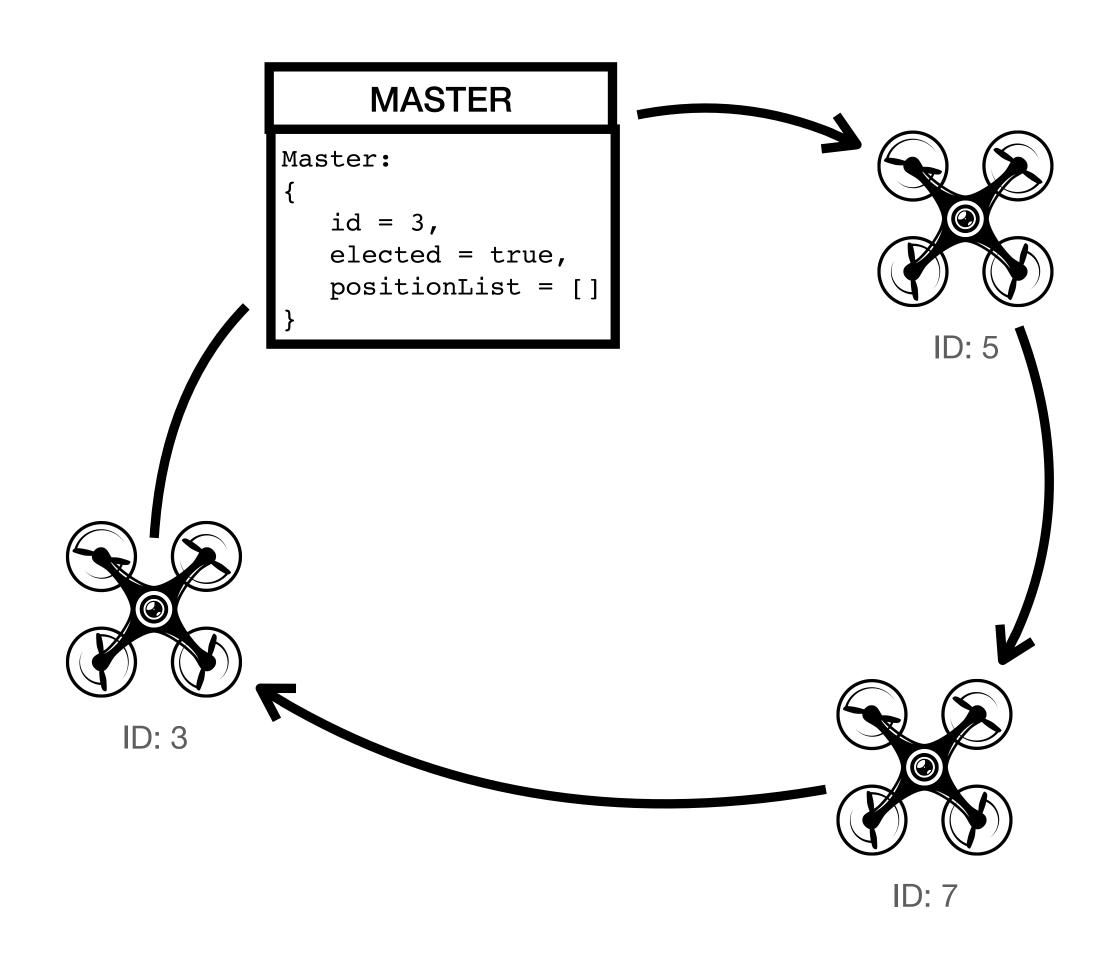


Elezione di un nuovo Master



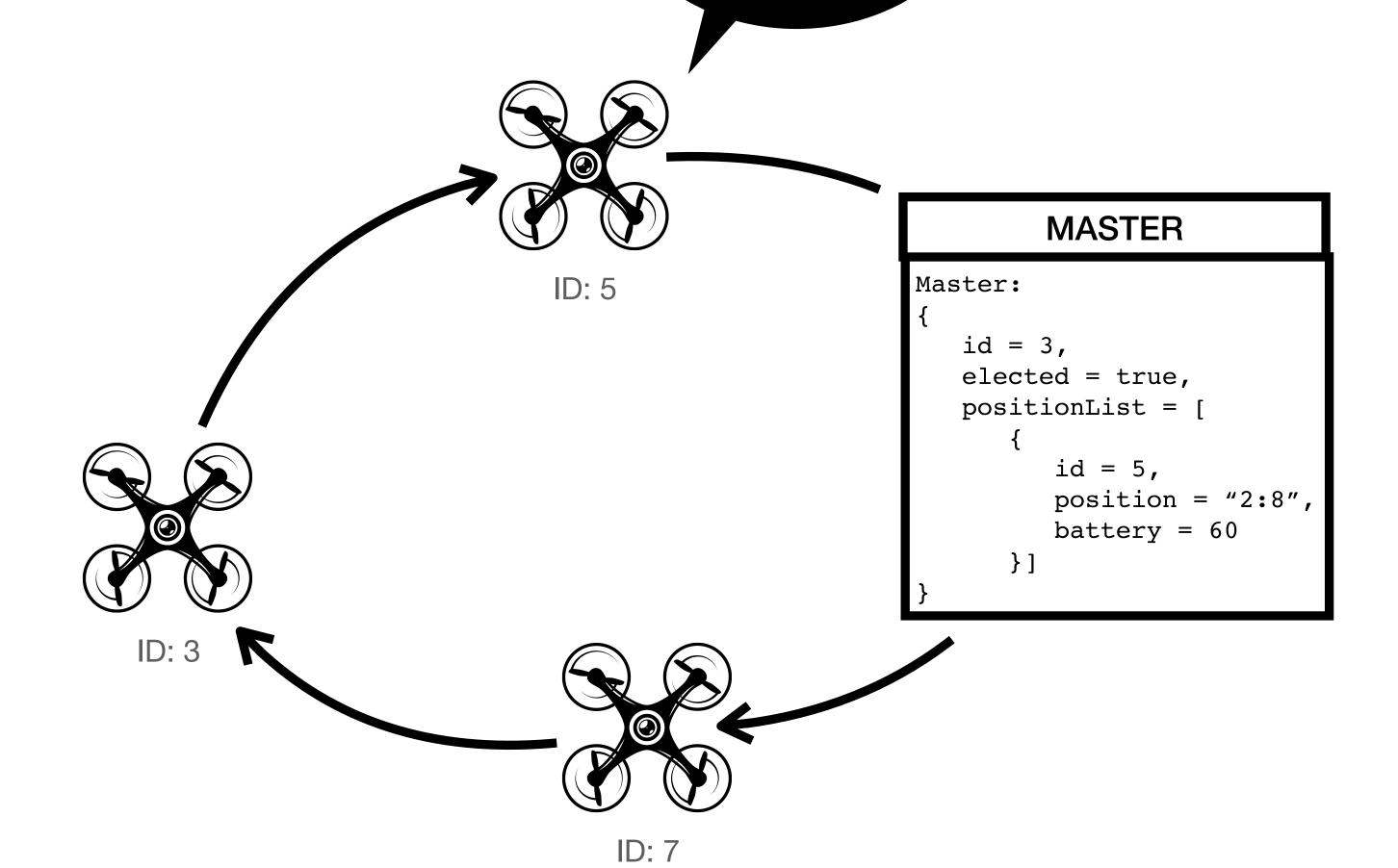


Elezione di un nuovo Master

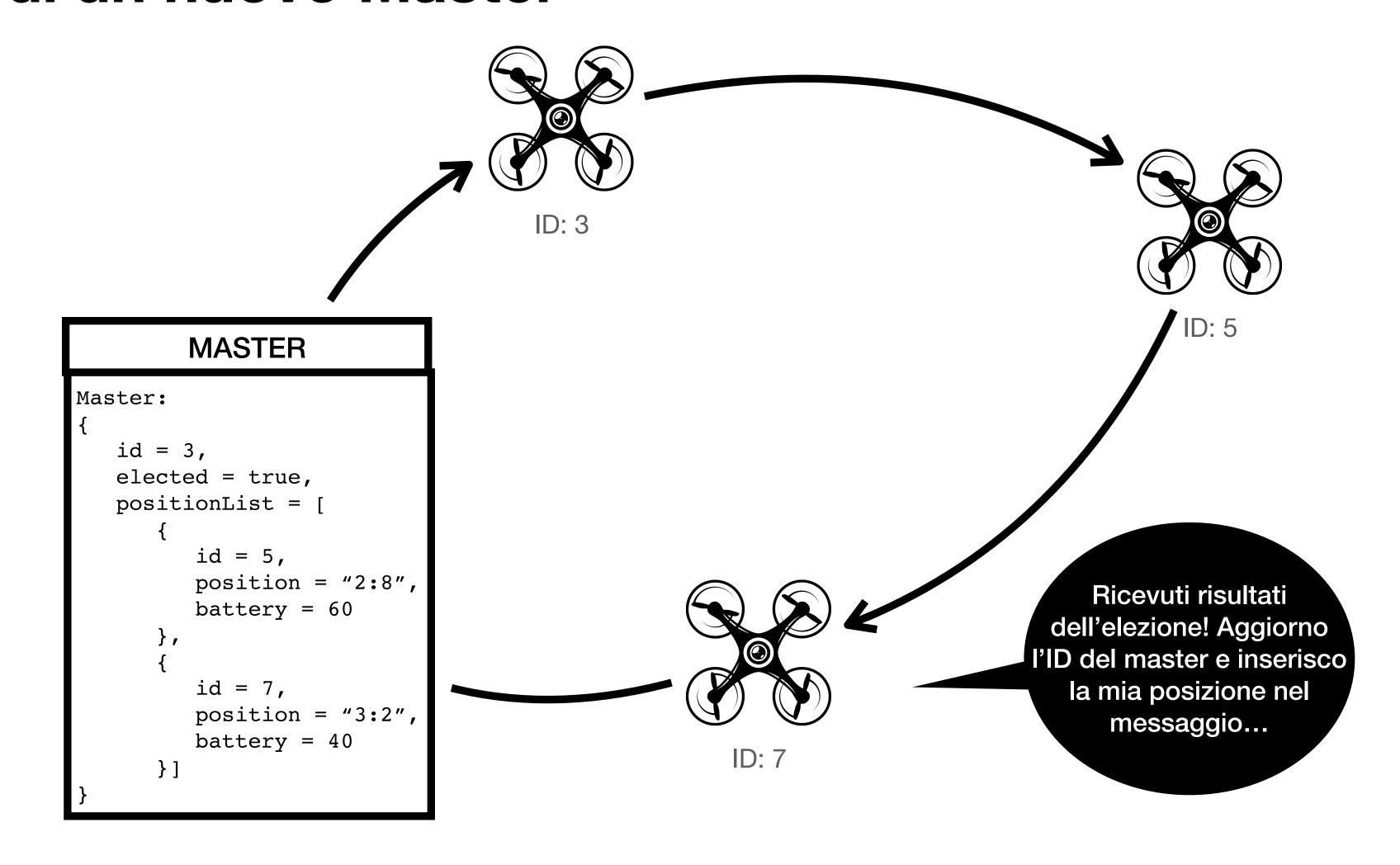


Elezione di un nuovo Master

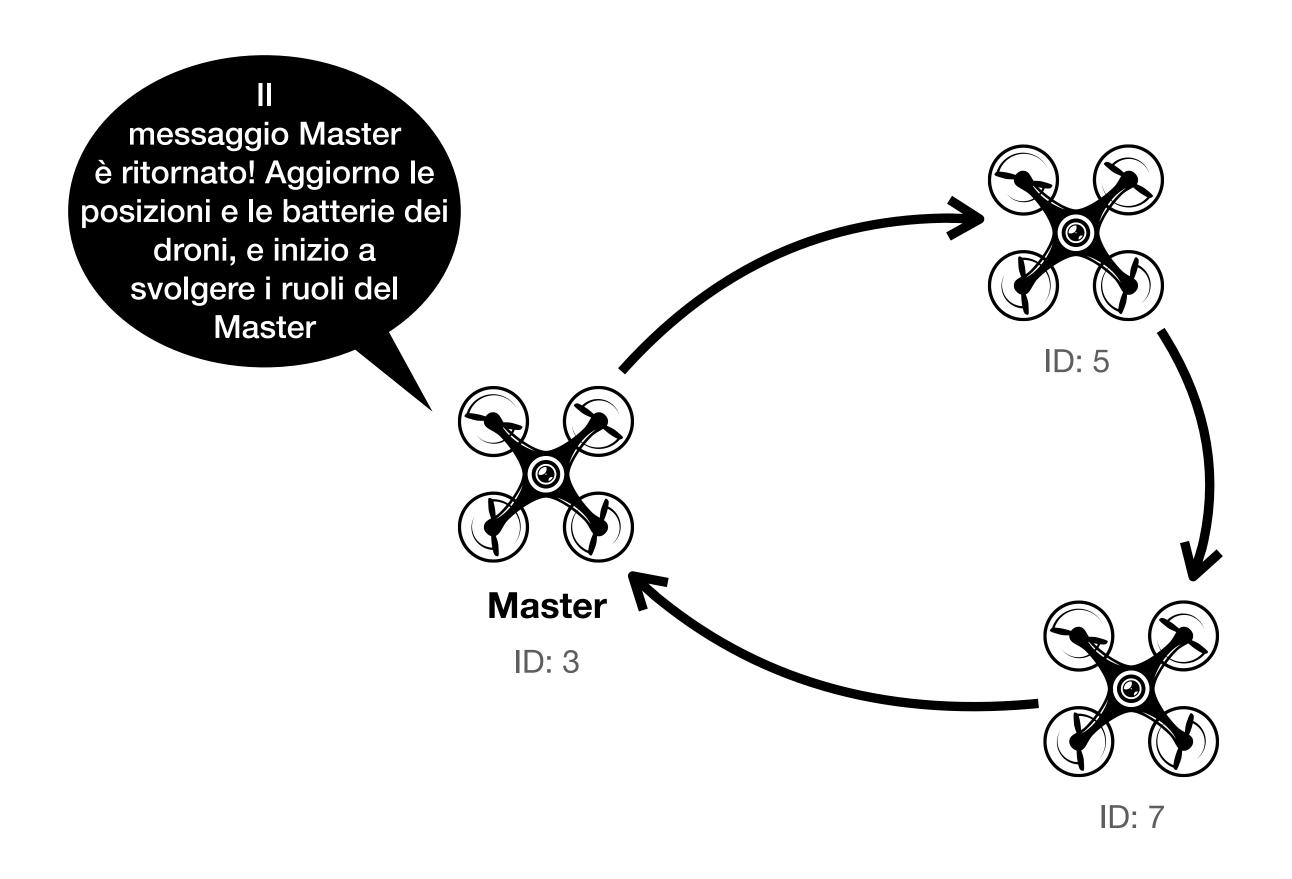
Ricevuti risultati dell'elezione! Aggiorno l'ID del master e inserisco la mia posizione nel messaggio...



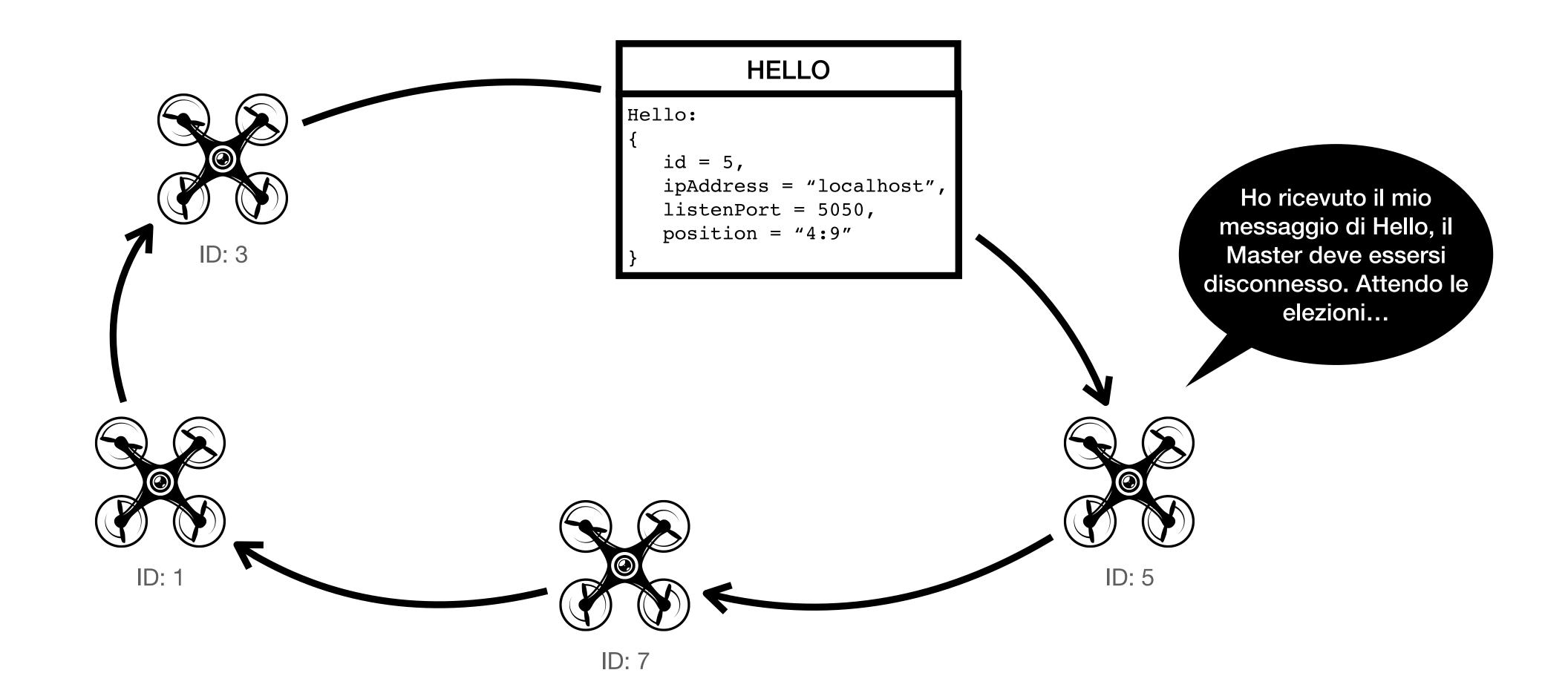
Elezione di un nuovo Master



Elezione di un nuovo Master

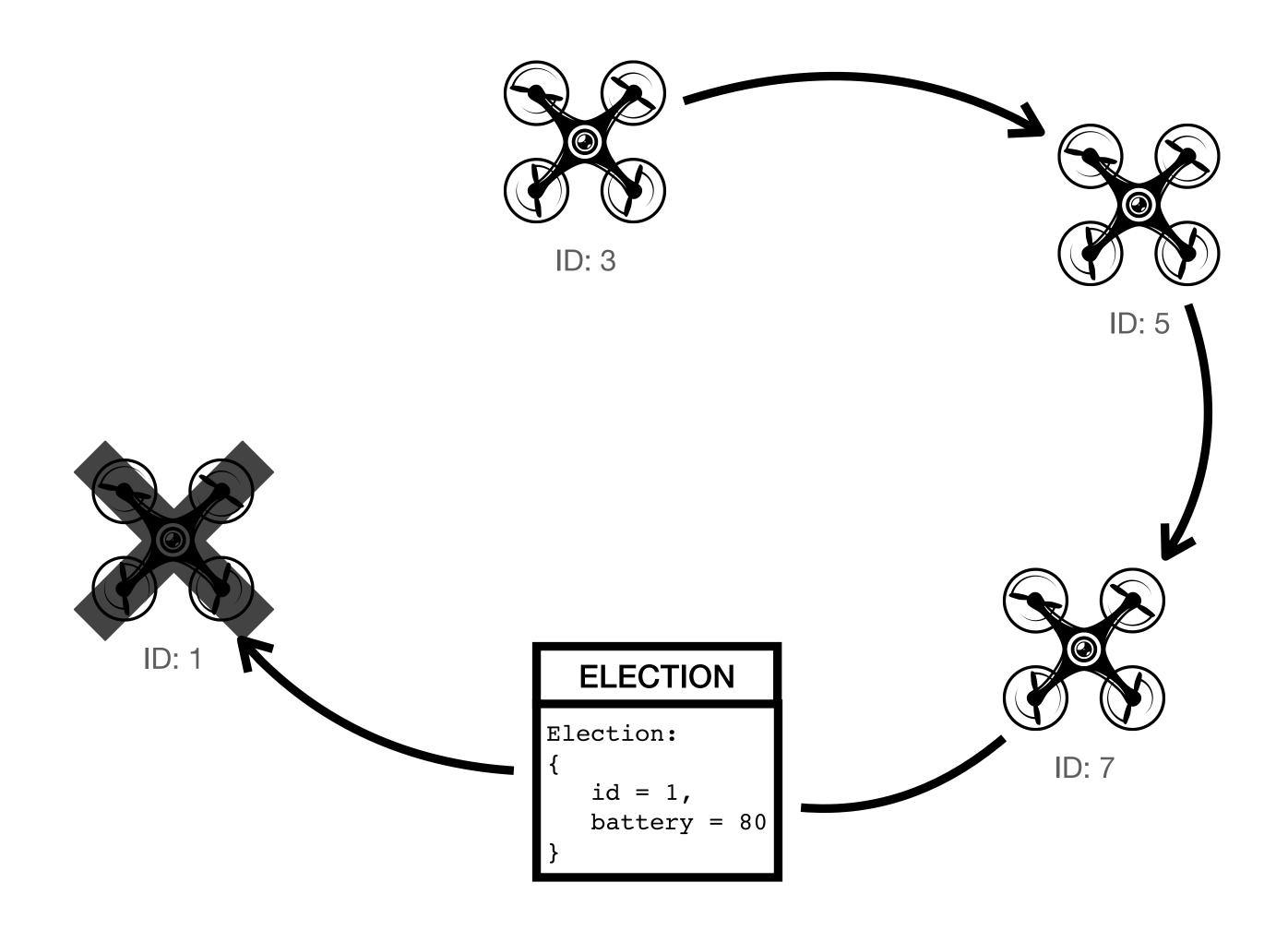


Elezione di un nuovo Master Caso limite: ingresso di un drone durante l'elezione



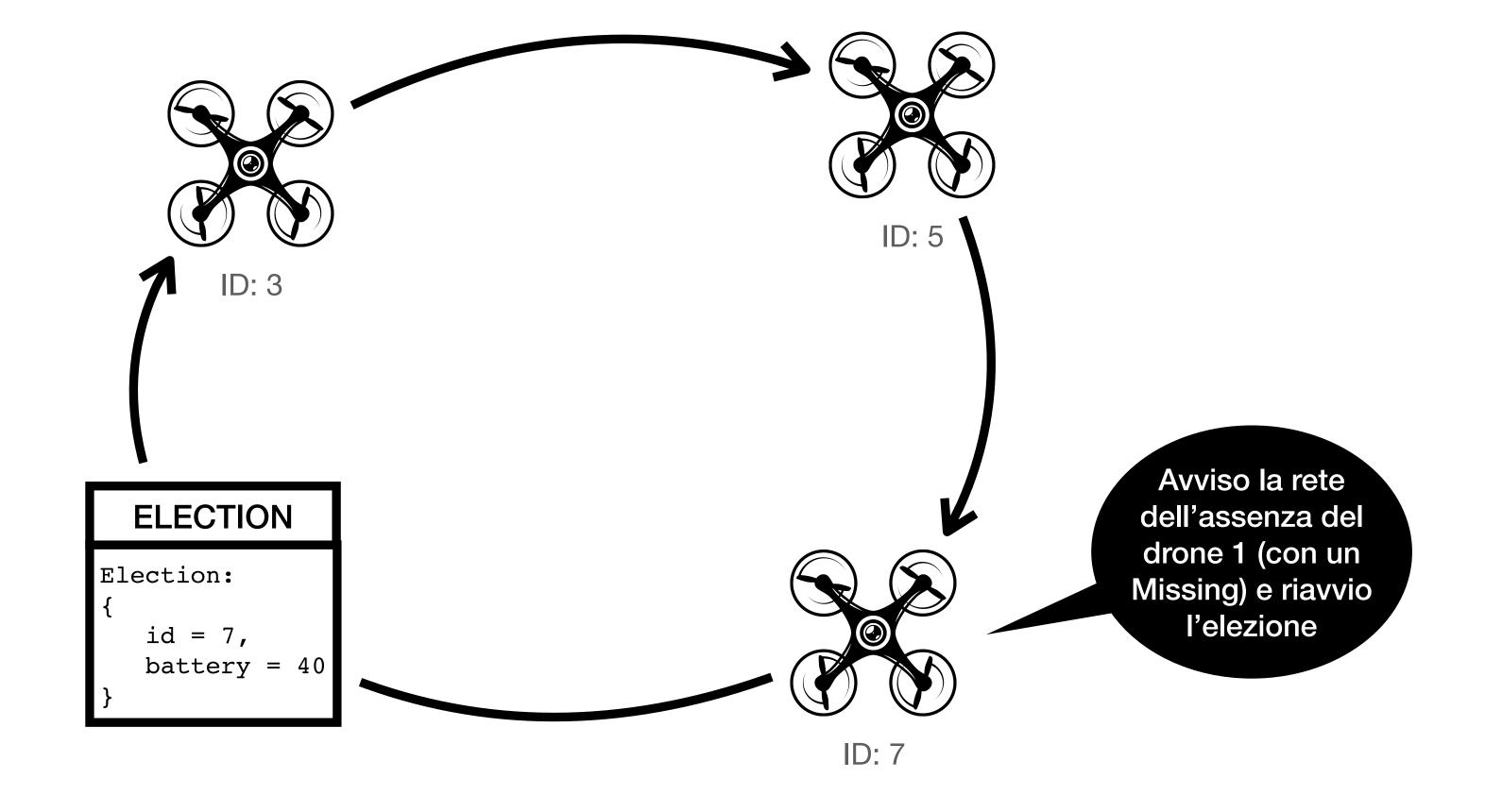
Elezione di un nuovo Master

Caso limite: disconnessione del miglior candidato prima della sua elezione



Elezione di un nuovo Master

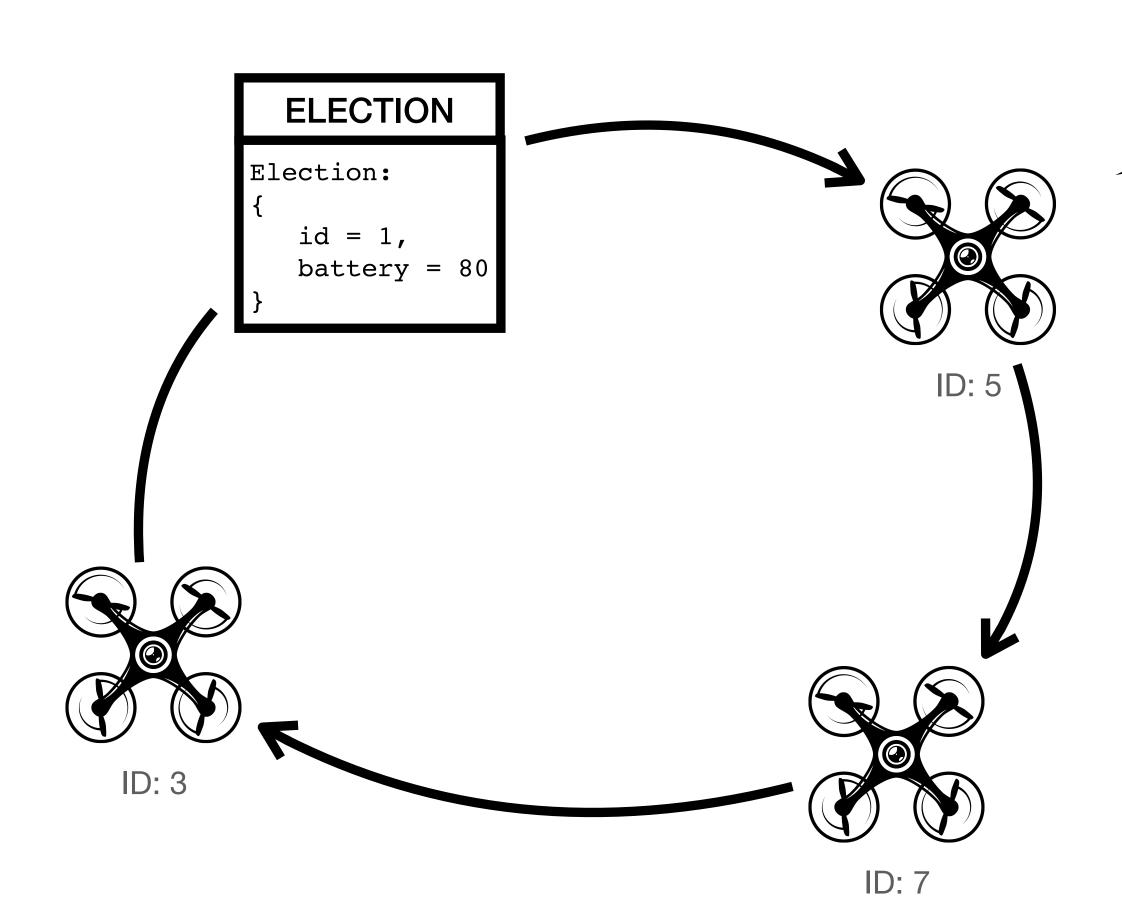
Caso limite: disconnessione del miglior candidato prima della sua elezione





Elezione di un nuovo Master

Caso limite: disconnessione del candidato corrente



Но

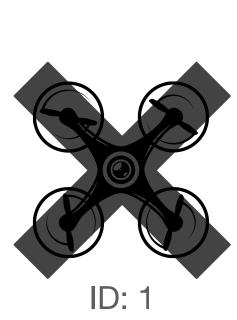
ricevuto il

messaggio di

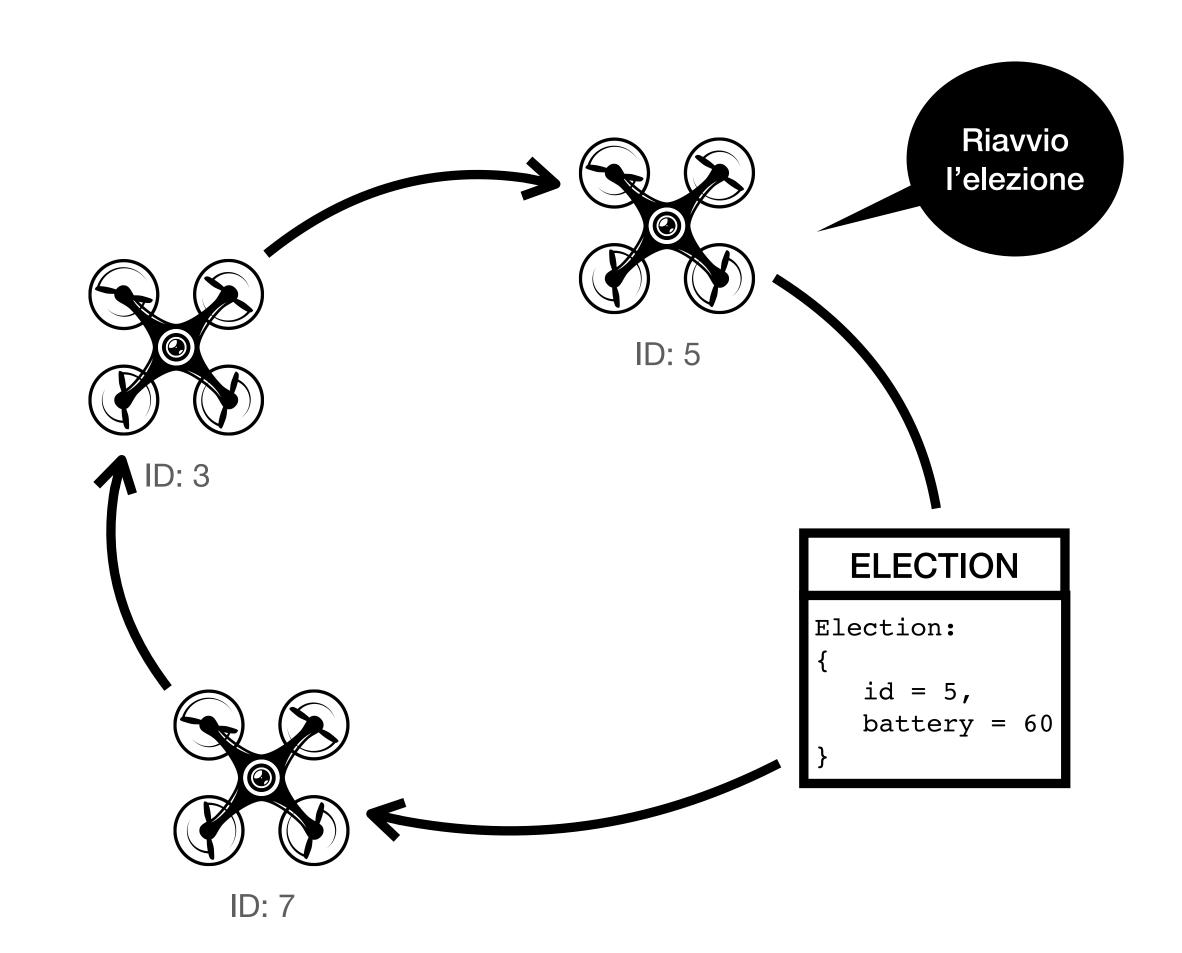
elezione, ma il

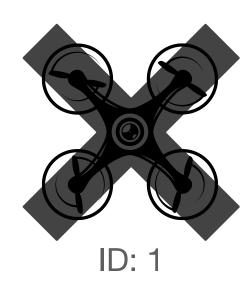
candidato si è

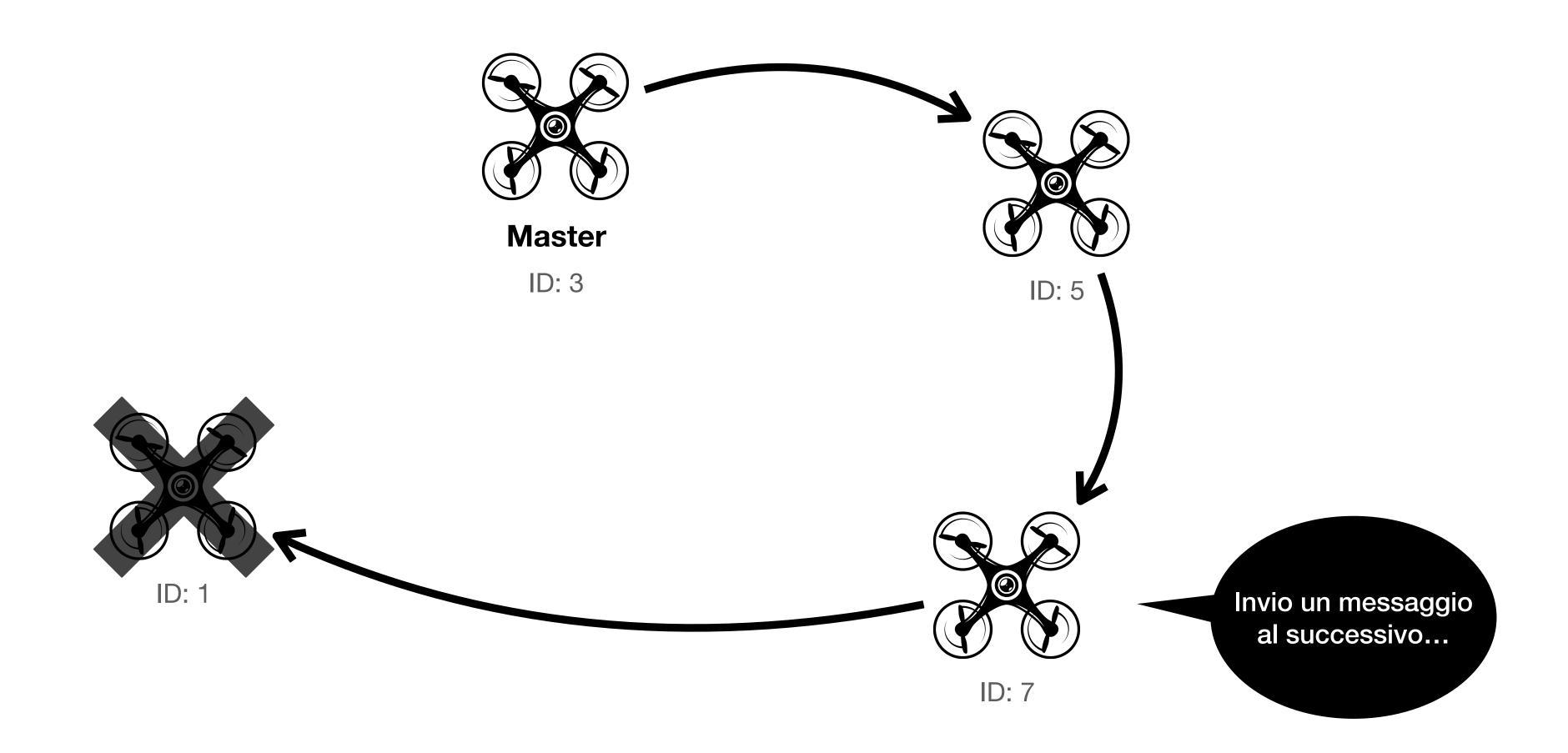
disconnesso



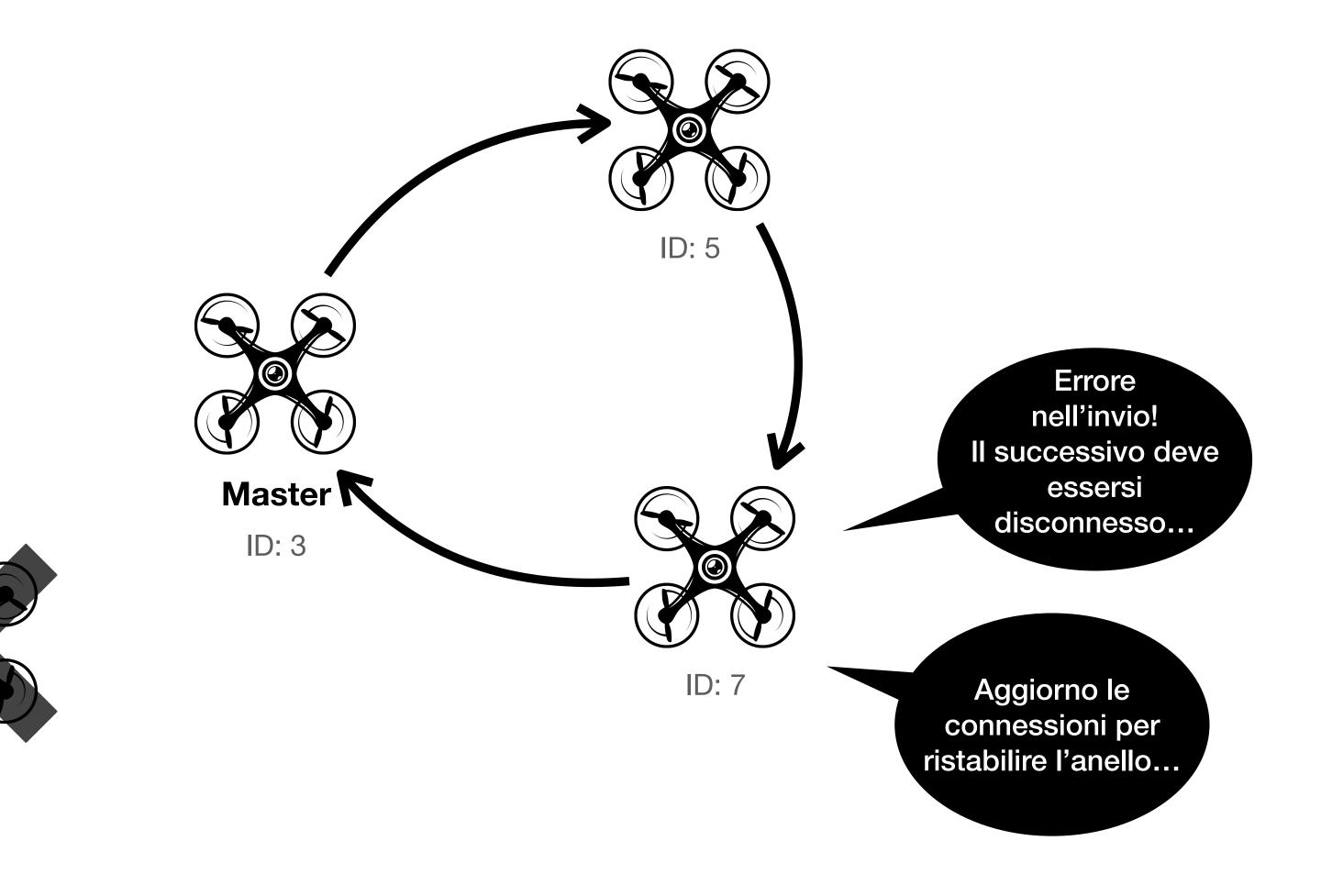
Elezione di un nuovo Master Caso limite: disconnessione del candidato corrente

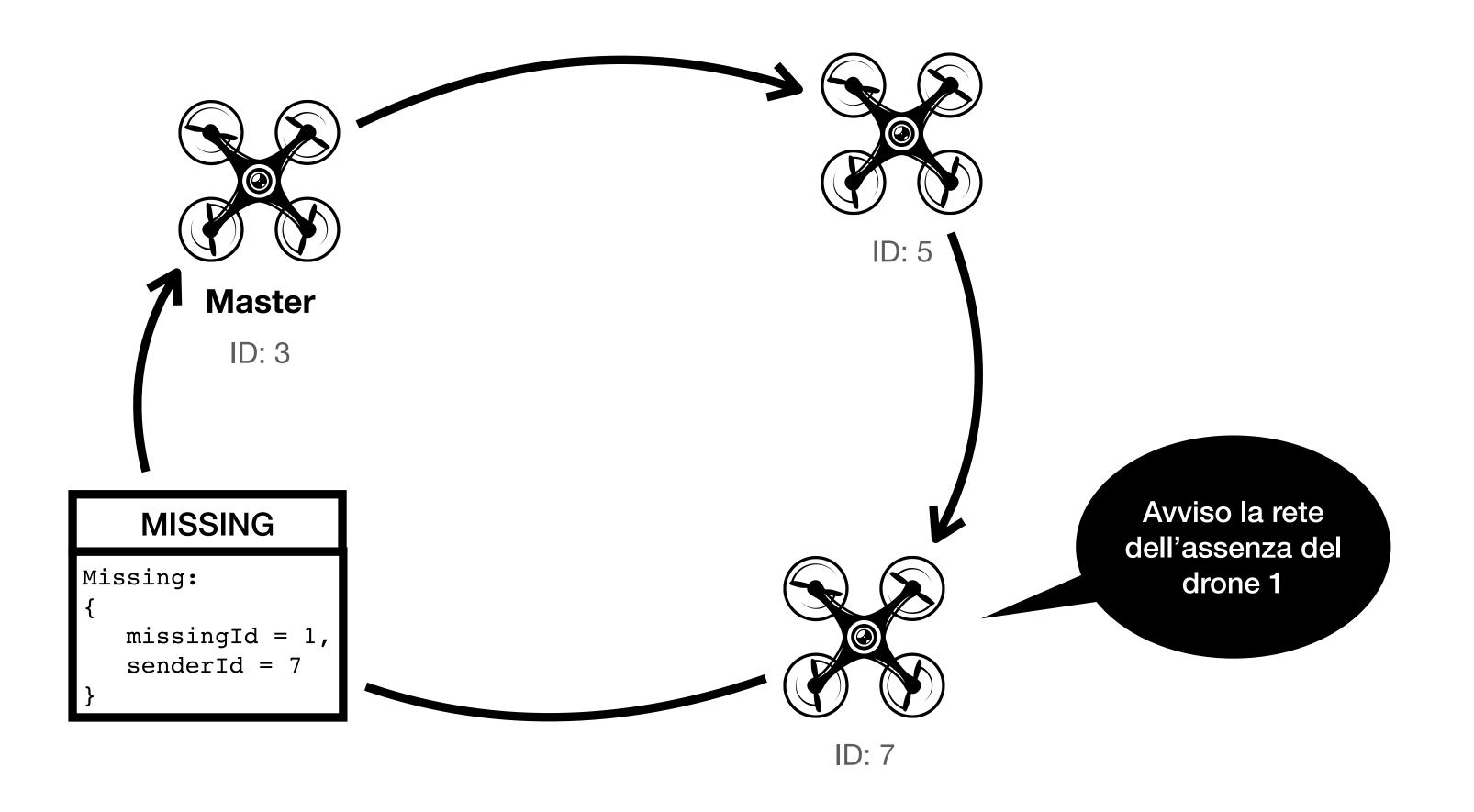




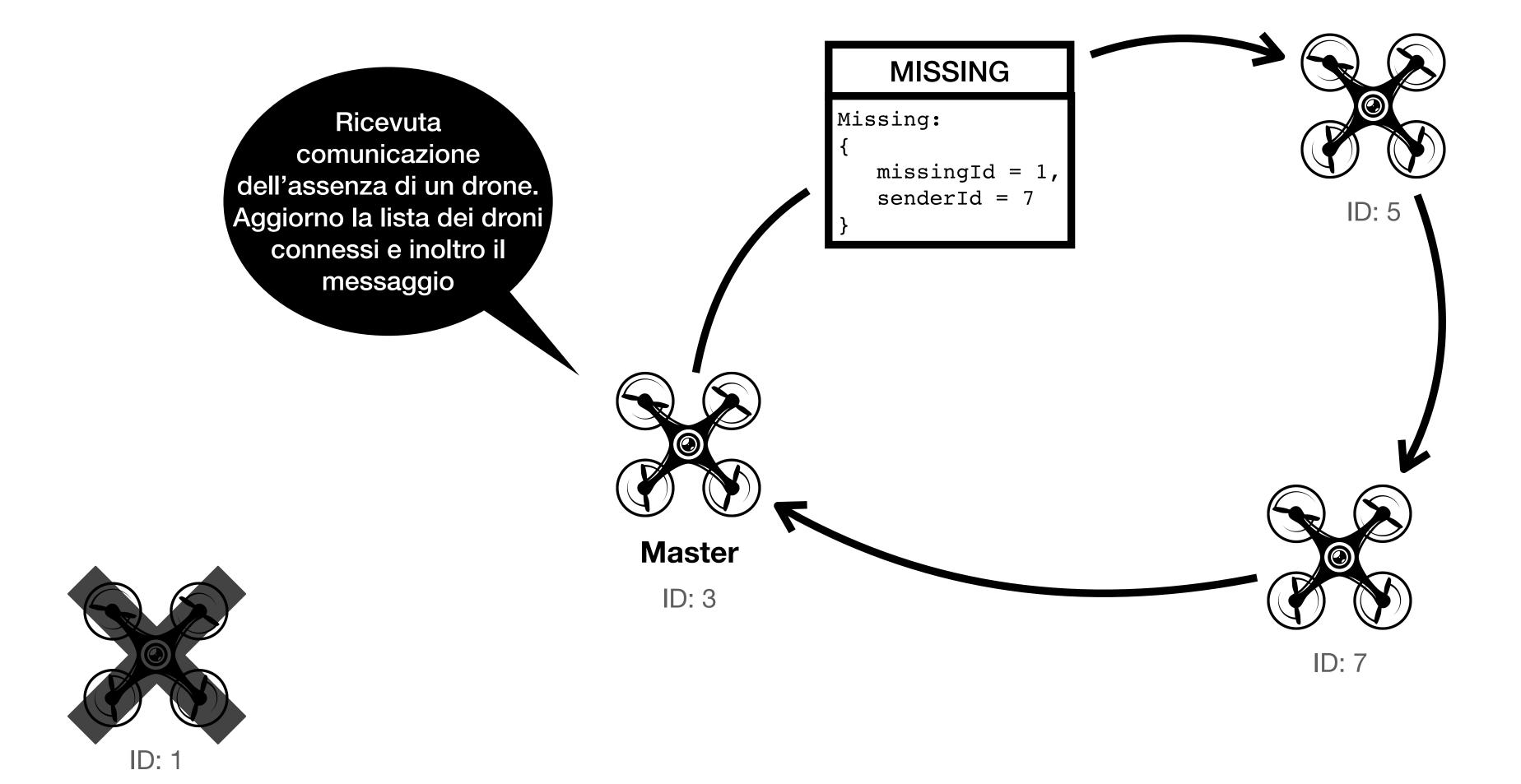


ID: 1



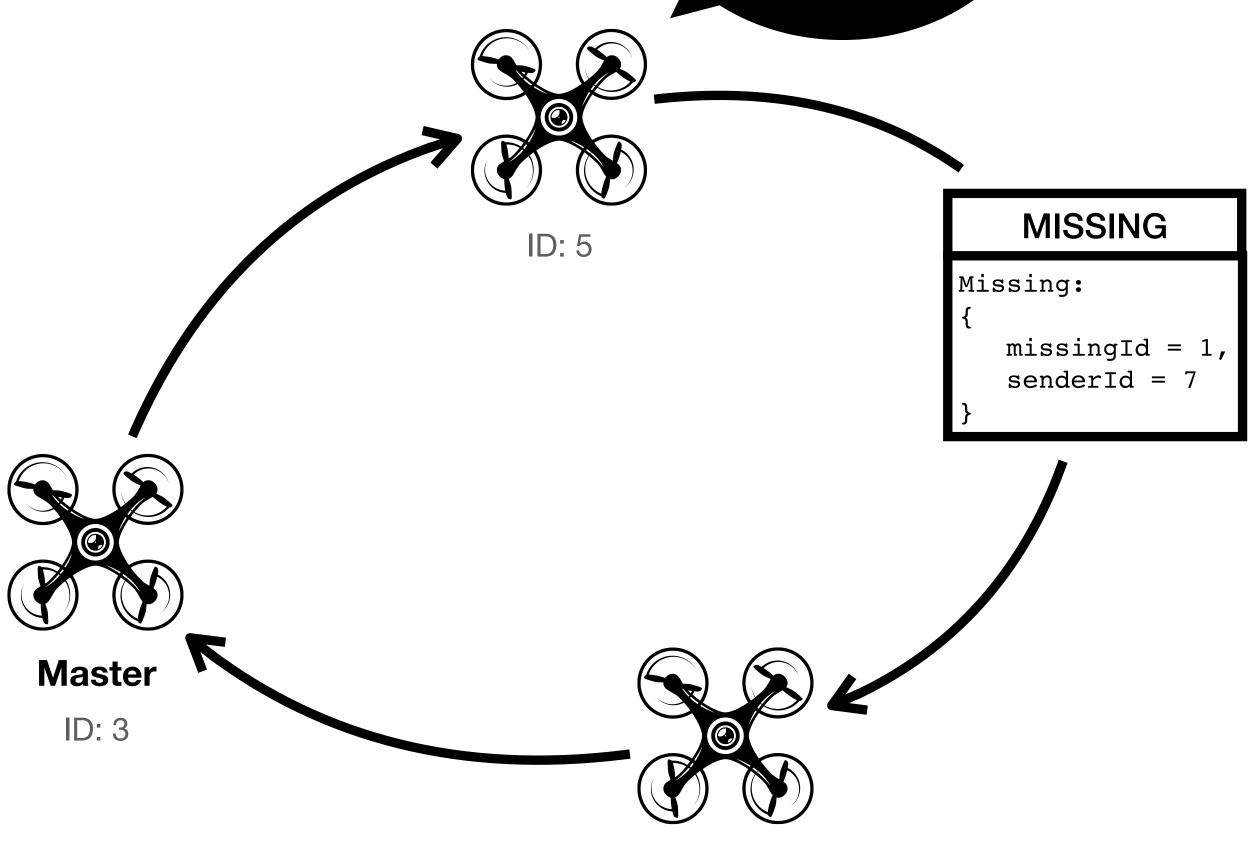


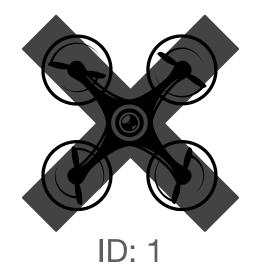


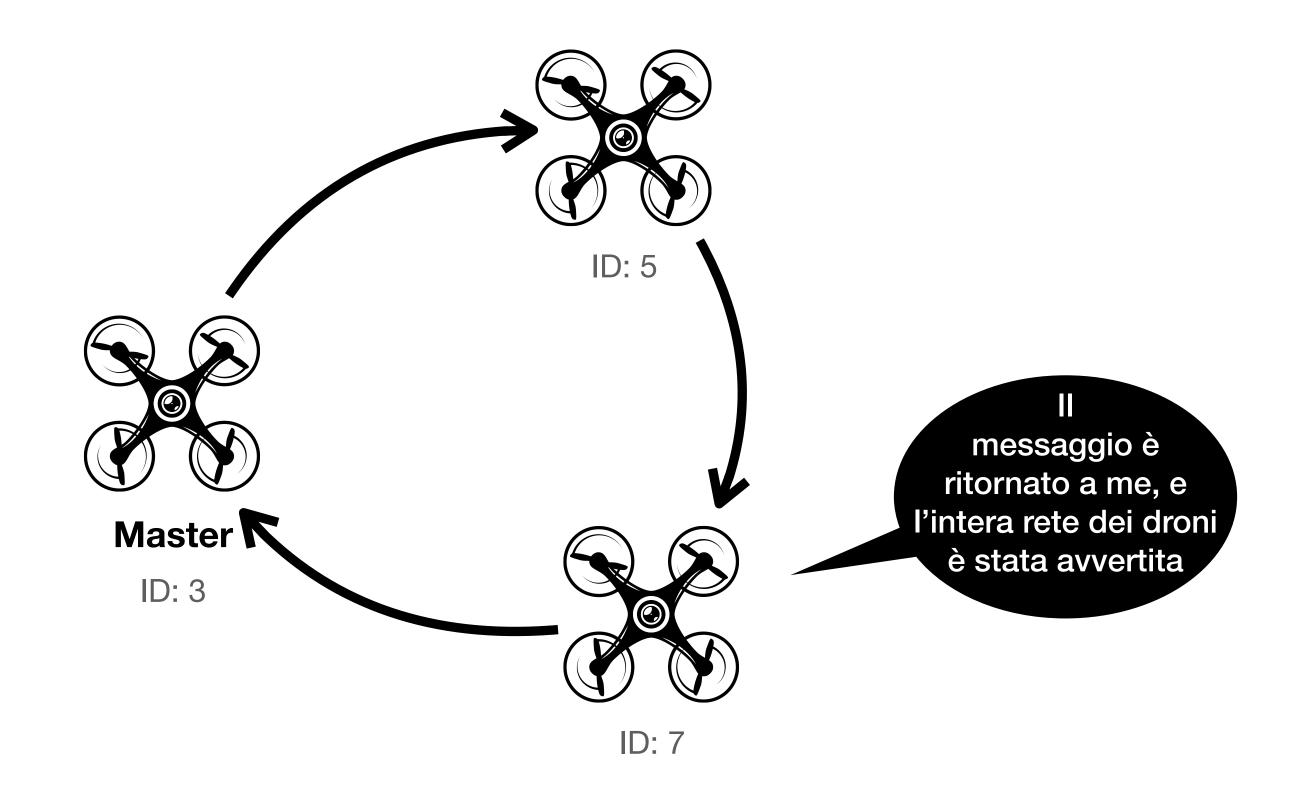


Gestione dell'assenza di un drone

Ricevuta
comunicazione
dell'assenza di un drone.
Aggiorno la lista dei droni
connessi e inoltro il
messaggio



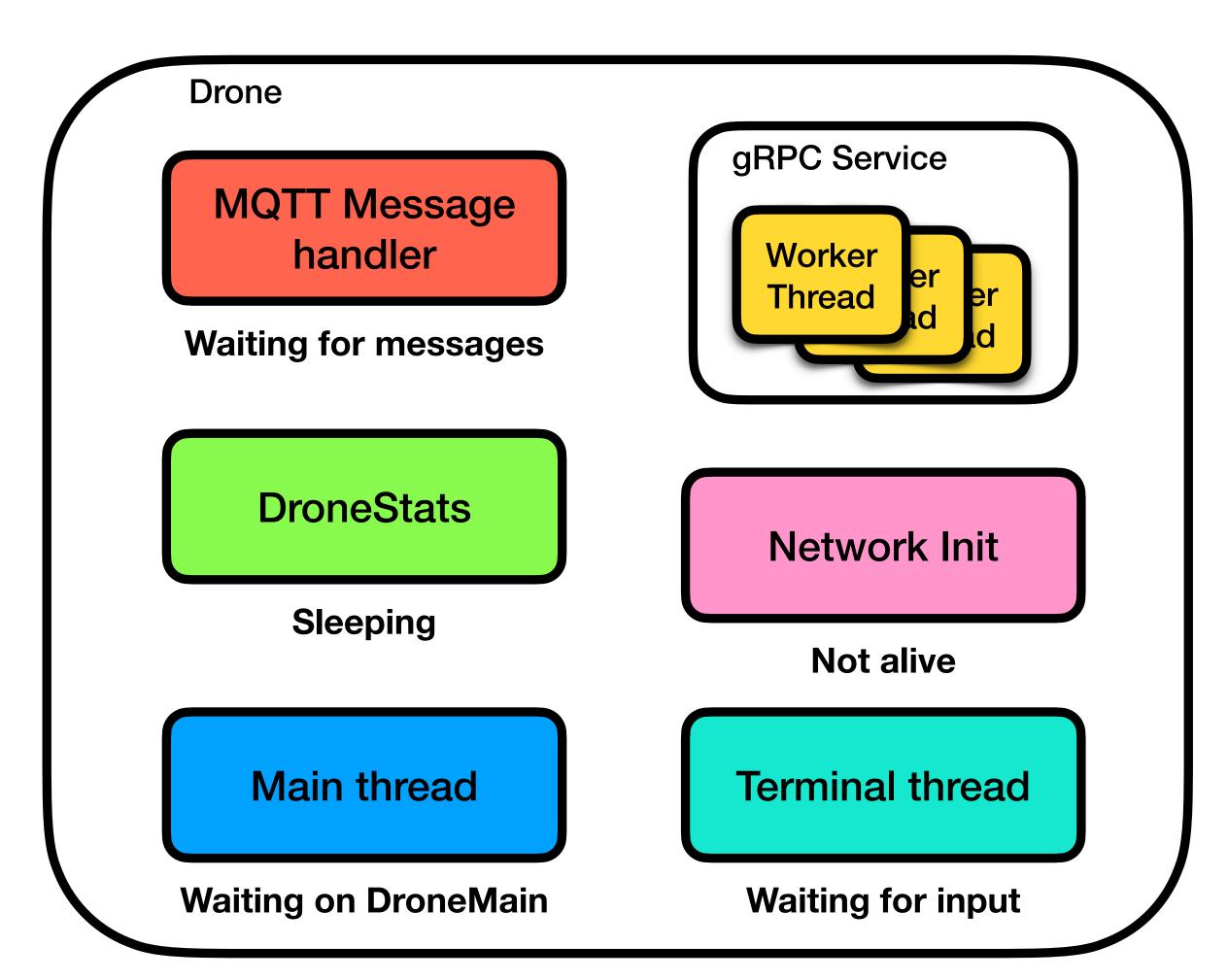






Moduli e thread di un drone

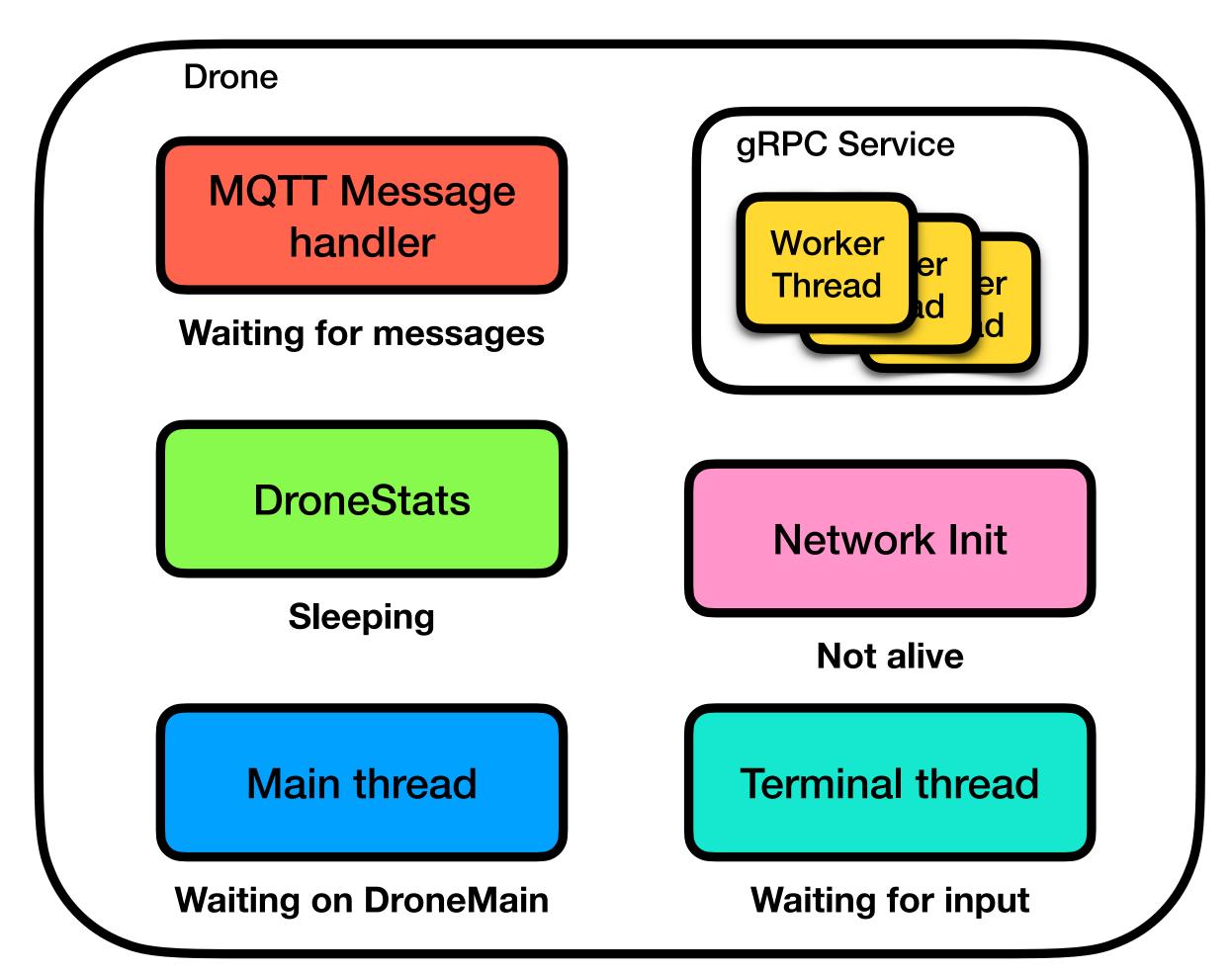
- Main thread: si occupa di richiamare la procedura di avvio del drone, e del Terminal thread; successivamente entra in stato di wait, in attesa di eseguire la procedura di disconnessione
- Network Init: quando il drone viene inizializzato e registrato dal Server Admin, viene eseguito con lo scopo di avviare i servizi di comunicazione con la rete dei droni, e inviare il messaggio di Hello per presentarsi; successivamente viene terminato
- Terminal thread: rimane in attesa del comando di quit (letto da terminale), per notificare il Main thread e avviare la procedura di disconnessione
- MQTT Handler: attende la ricezione di messaggi dal broker sul topic degli ordini da consegnare; quando riceve un ordine lo assegna ad un drone attualmente connesso e spedisce il messaggio di Delivery nella rete



Schema di tutti i thread lanciati durante l'esecuzione, con specificati quelli attivi in una situazione tipica di esecuzione.

Moduli e thread di un drone

- DroneStats: mostra nella console le informazioni locali del drone, ed esegue la verifica della connessione con il successivo; nel caso del Master, si occupa anche di calcolare e inviare al Server Admin le statistiche globali
- gRPC Service: ogni qualvolta il gRPC server riceve un messaggio, esso lancia un worker thread che esegue il corrispettivo handler che gestisce la richiesta; dunque in caso di ricezione multipla di messaggi si avranno diversi worker thread in esecuzione



Schema di tutti i thread lanciati durante l'esecuzione, con specificati quelli attivi in una situazione tipica di esecuzione.

Prospettive di miglioramento

- Sostituzione della struttura dati per la lista locale dei droni connessi: da LinkedList ad una implementazione ad-hoc di HashMap, con gestione delle collisioni dipendente dallo spazio di indirizzamento.
- Ulteriore raffinamento nella sincronizzazione dei thread del drone.
- Previsione e gestione di ulteriori casi limite, in modo da aumentare la fault tolerance del sistema e ridurre il numero di messaggi inviati nell'anello.
- Ottimizzazione per l'aggiornamento delle connessioni dei droni.