```
1 import org.apache.commons.math3.analysis.UnivariateFunction;
 2 import org.apache.commons.math3.analysis.polynomials.PolynomialFunction;
 3 import org.apache.commons.math3.linear.*;
4
5 /**
6 * Implementierung der in der Ausarbeitung beschriebenen Kollokationsmethode
7 * unter Verwendung der Bernsteinbasis.
8 */
9 public class BezierKollokation {
10
       * Die Intervallgrenzen {@code [s, t]} und die Randwerte {@code y(s) = eta1}
11
       * und {\emptysetcode y(t) = eta2}.
12
13
14
      private final double s, t, eta1, eta2;
15
16
       * Die Anzahl {@code k} von Kollokationspunkten.
17
18
      private final int k;
19
20
       * Die Kollokationspunkte {@code \tau_1, ..., \tau_k}.
21
22
      private final double[] tau;
23
       * Die häufig auftretenden Faktoren {@code \mu_j^i := ((\tau_j - s) /
24
25
       * (t - s)^i, j = 1, ..., k, i = 1, ..., k+1. Es ist
26
       * \{@code mu[j-1][i-1] = \mu_j^i\}.
27
28
      private final double[][] mu;
29
30
       * Koeffizientenmatrix {@code A} des linearen Gleichungssystems.
31
      private final OpenMapRealMatrix A;
32
33
       * rechte Seite {@code b} des linearen Gleichungssystems.
34
35
36
      private final OpenMapRealVector v;
37
       * Die an der Differentialgleichung {@code y'' + ay' + by = f} beteiligten
38
39
       * Funktionen.
40
41
      private UnivariateFunction a, b, f;
42
43
       * Die Näherungslösung g von {@code y'' + ay' + by = f}.
44
45
      private BezierDarstellung g;
46
      /**
47
       * Erzeugt eine Instanz des Näherungsverfahrens und stößt die Berechnung
48
49
       * der Näherungslösung an.
50
       * @param k Anzahl der zu verwendenden Kollokationspunkte.
       * @param s linkes Intervallende.
51
       * @param t rechtes Intervallende.
52
       * @param eta1 linker Randwert.
53
54
       * @param eta2 rechter Randwert.
       * @param a Koeffizientenfunktion in {@code y'' + ay' + by = f}.
55
       * @param b Koeffizientenfunktion in {@code y'' + ay' + by = f}.
56
57
       * @param f rechte Seite der Differentialgleichung {@code y'' + ay' + by = f}.
58
59
      public BezierKollokation(int k, double s, double t, double eta1, double eta2,
60
               UnivariateFunction a, UnivariateFunction b, UnivariateFunction f) {
61
          this.k = k;
          this.s = s;
62
```

```
63
           this.t = t;
 64
           this.eta1 = eta1;
           this.eta2 = eta2;
 65
66
           this.a = a;
 67
           this.b = b;
 68
           this.f = f;
 69
           tau = initialisiereTau();
 70
           mu = initialisiereMus();
 71
           A = initialisiereA();
 72
           v = initialisiereV();
 73
           RealVector loesung = new LUDecomposition(A).getSolver().solve(v);
 74
           g = new BezierDarstellung(loesung.toArray(), s, t);
 75
       }
 76
       /**
 77
 78
        * Berechnet alle {@code \mu_j^i := \mu(\tau_j)^i} und
        * \{@code (1 - \mu_j)^i := (1 - \mu(\tau_j))^i\} und speichert diese. Vor dem
 79
 80
        * Aufruf dieser Prozedur muss das Feld {@code double[] tau} mit den
 81
        * Kollokationspunkten initialisiert sein. Die Berechnung der Funktionswerte
 82
        * ist dabei auf ein Minimum beschränkt unter Ausnutzung von
        * {@code \mu_j = 1 - \mu_(k-j-1)},
 83
 84
        * und äquivalent 
        * {@code 1 - mu_j = mu_(k-j-1)}.
 85
 86
       private double[][] initialisiereMus () {
 87
 88
           double[][] tempmu = new double[k][k+1];
 89
           for (int j = 0; j < k; j++) {
 90
               if (j > k - j)
 91
                    tempmu[j][0] = 1 - tempmu[k - j - 1][0];
 92
 93
                   tempmu[j][0] = BezierDarstellung.mu(getTau(j+1), s, t);
 94
               for (int i = 1; i <= k; i++) {
95
                    tempmu[j][i] = tempmu[j][i-1] * tempmu[j][0];
 96
 97
           }
98
           return tempmu;
99
       }
100
101
        * Berechnet die streng monoton steigende Folge {@code \tau_j, j = 1, ..., k}
102
103
        * im Intervall {@code [s, t]}.
104
105
       private double[] initialisiereTau () {
106
           double[] temptau = new double[k];
107
           KollokationsPunkte rhos = new KollokationsPunkte(k);
108
           for (int j = 0; j < k; j++) {
109
               temptau[j] = (s + t + rhos.getRho(j) * (t - s)) / 2;
110
           }
111
           return temptau;
       }
112
113
114
        * Berechnet die Einträge der Koeffizientenmatrix {@code A} des zu lösenden
115
116
        * Gleichungssystems.
117
        * @return A.
118
119
       private OpenMapRealMatrix initialisiereA () {
120
            * Die Binomialkoeffizienten, deren Werte häufig gebraucht werden.
121
            */
122
123
           Binomialkoeffizient KMinusEins = new Binomialkoeffizient(k - 1);
           Binomialkoeffizient K = new Binomialkoeffizient(k);
124
```

```
125
           Binomialkoeffizient KPlusEins = new Binomialkoeffizient(k + 1);
126
            * Häufig verwendete Berechnungsschritte und Funktionswerte.
127
128
129
           double TMinusS = t - s,
130
                   kPlusDivTMinusS = (k+1) / TMinusS,
                   kPlusKDivTMinusSsqr = kPlusDivTMinusS * k / TMinusS,
131
132
                   TMinusSSqr = Math.pow(TMinusS, 2), aJ, bJ;
133
           OpenMapRealMatrix tempA = new OpenMapRealMatrix(k + 2, k + 2);
134
            * Befüllt die erste und letzte Zeile der Matrix {@code A} mit den
135
            * Randbedingungen.
136
137
138
           OpenMapRealVector tempvektor = new OpenMapRealVector(k+2);
139
           tempvektor.setEntry(0, 1d);
140
           tempA.setRowVector(0, tempvektor);
141
           tempvektor.setEntry(0, 0d);
142
           tempvektor.setEntry(k+1, 1d);
143
           tempA.setRowVector(k+1, tempvektor);
           /**
144
            * Befüllt die {@code k} Zeilen der Matrix {@code A}, welche aus den
145
            * Kollokationsbedingungen hervorgehen.
146
147
           for (int j = 1; j <= k; j++) {
148
149
                * Berechnung der Funktionswerte von {@code a, b} für
150
                 * {@code x = tau_j}.
151
152
153
               aJ = a.value(getTau(j));
154
               bJ = b.value(getTau(j));
155
                * Berechnung des Summanden bezüglich {@code b_0} der j-ten
156
                * Kollokationsbedingung.
157
158
               tempA.setEntry(j, 0, getMu(j, k - 1, true) * ( kPlusKDivTMinusSSqr +
159
                        getMu(j, 1, true) * (bJ * getMu(j, 1, true) -
160
                                aJ * kPlusDivTMinusS)));
161
162
                * Berechnung des Summanden bezüglich {@code b_1} der j-ten
163
                 * Kollokationsbedingung.
164
                */
165
               tempA.setEntry(j, 1, (k+1) * getMu(j, k-2, true) * (k / TMinusSSqr * 
166
                        ((k-1) * getMu(j, 1, false) - 2 * getMu(j, 1, true)) +
167
168
                        aJ / TMinusS * (1 - (k+1) * getMu(j, 1, false)) *
                        getMu(j, 1, true) + bJ * getMu(j, 2, true) *
169
170
                        getMu(j, 1, false)));
               /**
171
                * Berechnung des Summanden bezüglich {@code b_i, i = 2, ..., k-1}
172
                * der j-ten Kollokationsbedingung.
173
174
                */
175
               for (int i = 2; i < k; i++) {
                   tempA.setEntry(j, i, kPlusKDivTMinusSSqr *(KMinusEins.getUeber(i-2)
176
                            * getMu(j, 2, true) - 2 * KMinusEins.getUeber(i-1) *
177
178
                            getMu(j, 1, true) * getMu(j, 1, false) +
                            KMinusEins.getUeber(i) * getMu(j, 2, false)) *
179
180
                            getMu(j, k - 1 - i, true) * getMu(j, i - 2, false)
181
                            + aJ * kPlusDivTMinusS *
182
                            (K.getUeber(i-1) - KPlusEins.getUeber(i) *
                                    getMu(j, 1, false)) * getMu(j, k-i, true) *
183
                            getMu(j, i-1, false) + bJ * KPlusEins.getUeber(i) *
184
                            getMu(j, k+1-i, true) * getMu(j, i, false));
185
186
               }
```

```
187
                /**
188
                * Berechnung des Summanden bezüglich {@code b_k} der j-ten
                 * Kollokationsbedingung.
189
                */
190
               tempA.setEntry(j, k, (k+1) * getMu(j, k-2, false) * (k / TMinusSSqr *
191
192
                        ((k-1) * getMu(j, 1, true) - 2 * getMu(j, 1, false)) +
193
                        aJ / TMinusS * (k - (k+1) * getMu(j, 1, false)) *
                        getMu(j, 1, false) + bJ * getMu(j, 2, false) *
194
195
                        getMu(j, 1, true)));
                /**
196
                * Berechnung des Summanden bezüglich {@code b_(k+1)} der j-ten
197
                 * Kollokationsbedingung.
198
199
200
               tempA.setEntry(j, k+1, getMu(j, k - 1, false) * (kPlusKDivTMinusSSqr+
                        getMu(j, 1, false) * (bJ * getMu(j, 1, false)
201
202
                                - aJ * kPlusDivTMinusS)));
203
           }
204 //
              * Gibt die Matrix {@code A} zu Testzwecken aus.
205 //
              */
206 //
             for (int j = 0; j < k+2; j++) {
207 //
208 //
                  for (int i = 0; i < k+2; i++) {
                      System.out.println("A[" + j + "," + i + "] = " +
209 //
210 //
                      tempA.getEntry(j, i));
211 //
212 //
213
           return tempA;
214
       }
215
216
        * Berechnet die Einträge der rechten Seite {@code v} des zu lösenden
217
        * Gleichungssystems.
218
        * @return v.
219
220
        */
       private OpenMapRealVector initialisiereV() {
221
222
           OpenMapRealVector tempV = new OpenMapRealVector(k+2);
223
           tempV.setEntry(0, eta1);
           for (int i = 1; i <= k; i++) {</pre>
224
225
                tempV.setEntry(i, f.value(getTau(i)));
226
227
           tempV.setEntry(k+1, eta2);
228
           return tempV;
229
       }
230
       /**
231
232
        * Gibt {@code tau_j, j = 1, ..., k} zurück.
233
        * @param j für das {@code tau_j, j = 1, ..., k} zurückgegeben werden soll.
234
        * @return tau_j
        */
235
236
       public double getTau (int j) {
237
           return tau[j-1];
238
       }
239
240
        * Gibt {@code mu_j^i} oder {@code (1 - mu_j)^i} zurück.
241
242
        * @param j aus {@code 1, ..., k} zur Auswahl von {@code mu_j} oder
243
        * {@code (1 - mu_j)}.
244
        * @param exponent {@code i \in -1, 0, ..., k+1}, für den {@code mu_j^i} oder
        * {@code (1 - mu_j)^i}.
245
        * @param invers {@code true}, falls {@code (1 - mu_j)^i} und {@code false},
246
247
        * falls {@code mu j^i} zurückgegeben werden soll
        * @return {@code mu_j^i} oder {@code (1 - mu_j)^i}
```

```
249
        * @throws ArrayIndexOutOfBoundsException falls {@code i < -1} oder
250
        * \{ @ code i > k+1 \}.
251
        */
252
       public double getMu (int j, int exponent, boolean invers)
253
               throws ArrayIndexOutOfBoundsException {
254
           if (exponent < -1 || exponent > k+1)
255
               throw new ArrayIndexOutOfBoundsException();
256
           if (exponent == -1)
257
               if (invers)
258
                   return 1 / mu[k - j][0];
259
               else
260
                   return 1 / mu[j - 1][0];
           else if (exponent == 0)
261
262
               return 1;
263
           else if (invers)
264
                   return mu[k - j][exponent-1];
265
               else
266
                   return mu[j - 1][exponent-1];
267
           }
268
269
270
        * Gibt die bestimmte Näherungslösung zurück.
271
        * @return g
        */
272
273
       public BezierDarstellung getG () {
274
           return g;
275
       }
276
277
       /**
278
        * Auszug aus den möglichen Farbnamen in Maple.
279
       enum Linienfarbe {Brown, Crimson, Chocolate, Orange, SkyBlue, Magenta, Gold};
280
281
282
        * Erzeugt für ein übergebenes {@code k} eine Instanz des
283
284
        * Kollokationsverfahrens zu Beispiel3 aus {G. Müllenheim, 1986}.
        * @param k die Anzahl der Kollokationspunkte.
285
        * @param mode Gibt an, welche Testdaten auf der Konsole ausgegeben werden
286
287
        * sollen: 
        * {@code mode = 1}: Gibt die Differenzen der Ableitungswerte an einigen
288
289
        * Stellen des Intervalls {@code [0, 1]} aus.
290
        * 
291
        * {@code mode = 2}: Gibt die Maplebefehle zum Plotten der Näherungslösung
292
        * aus. 
        * {@code mode = 3}: Gibt die Abweichungen von den Kollokations- und
293
294
        * Randbedingungen aus.
295
        * 
        * {@code mode = 4}: Gibt die {@code mu_j^i} für alle zulässigen
296
297
        * Parameterwerte aus. 
        * {@code mode = 5}: Gibt alle {@code tau_j} aus.
298
        * 
299
        * {@code mode = 6}: Gibt alle Abweichungen der Ableitungen i-ter Ordnung
300
        * ({@code i = 0, 1, 2}) der korrespondierenden exakten Lösung und der
301
        * Näherungslösung aus.
302
303
        * 
304
        * @return Ausgabe gemäß {@code mode}.
305
306
       public static String teste3 (int k, int mode) {
           String ausgabe = "k = " + k + "\n";
307
308
            * Der linke Rand {@code s} des Kollokationsintervalls {@code [s, t]}.
309
310
```

```
311
            double s = -1;
312
313
             * Der rechte Rand {@code t} des Kollokationsintervalls {@code [s, t]}.
314
315
            double t = 1;
            /**
316
             * Der Randwert {@code y(s) = \eta_1}.
317
318
319
            double eta1 = 0;
320
             * Der Randwert {@code y(t) = \eta_2}.
321
322
323
            double eta2 = 0;
324
            /**
             * Die Koeffizientenfunktion {@code a} in {@code y'' + a y' + b y = f}.
325
326
            PolynomialFunction a = new PolynomialFunction(new double[] {0});
327
328
329
             * Die Koeffizientenfunktion {@code b} in {@code y'' + a y' + b y = f}.
330
331
            PolynomialFunction b = new PolynomialFunction(new double[] {-2});
332
             * Die Funktion {@code f} in {@code y'' + a y' + b y = f}.
333
334
335
            UnivariateFunction f = new UnivariateFunction() {
336
337
                public double value(double x) {
338
                     return 4 * Math.pow(x, 2) * Math.exp(Math.pow(x, 2));
339
                }
340
            };
341
            BezierKollokation bkol = new BezierKollokation
342
                     (k, s, t, eta1, eta2, a, b, f);
343
            BezierDarstellung g = bkol.getG();
344
            Beispiel3 u;
            double x;
345
346
            int n = 50;
347
            switch (mode) {
348
            case 1:
                u = new Beispiel3();
349
350
                for (int i = 0; i <= n; i++) {
                     x = s + i * (t-s)/n;
351
                    for (int j = 0; j <= 2; j++) { ausgabe += "u^(" + j + ")(" + x + ") - g^{(" + j + ")(" + x + ")}
352
353
                                 x + ") = " + (u.getAbleitung(x, j) -
354
355
                                          g.derivative(x, j));
356
                         if (j < 2) ausgabe += "\n";
357
                    }
358
                     if (i < n) ausgabe += "\n";</pre>
359
                }
360
                break;
361
            case 2:
                String werte = "", stellen = "";
362
                for (int i = 0; i <= n; i++) {</pre>
363
                    x = s + i * (t-s)/n;
364
365
                    werte += g.value(x);
366
                     stellen += x;
                     if (i != n) {
367
                         werte += ",";
stellen += ",";
368
369
370
                     }
371
                }
                ausgabe = "g" + k + ":=pointplot([" + stellen + " ], ["+ werte +
372
```

```
373
                        "], legend = g^* + k + ", color = \"" +
374
                        Linienfarbe.values()[(k-1)%Linienfarbe.values().length]
375
                                + "\", connect = true):";
376
               break;
377
           case 3:
               ausgabe += "g(" + s + ") = " + g.value(s) + "\n";
378
               for (int j = 1; j <= k; j++) {</pre>
379
                    ausgabe += "tau" + j + " = " + bkol.getTau(j) +
380
                            ": g'' + a * g' + b * g - f = " +
381
382
                            (g.derivative(bkol.getTau(j), 2) +
383
                                    a.value(bkol.getTau(j)) *
                                    g.derivative(bkol.getTau(j), 1) +
384
385
                                    b.value(bkol.getTau(j)) *
                                    g.derivative(bkol.getTau(j), 0) -
386
387
                                    f.value(bkol.getTau(j)))
                            + "\n";
388
389
               }
390
               ausgabe += "g(" + t + ")= " + g.value(t);
391
               break;
392
           case 4:
393
               for (int j = 1; j <= k; j++) {
394
                    for (int i = -1; i <= k+1; i++) {
                        ausgabe += "mu_" + j + "^" + i + " = " +
395
                    bkol.getMu(j, i, false) + "\n";
396
397
                    }
398
               }
399
               break;
400
           case 5:
401
               for (int j = 1; j <= k; j++) {
                    ausgabe += "tau_" + j + " = " + bkol.getTau(j) + "\n";
402
403
404
               break;
405
           case 6:
406
               double max;
407
               u = new Beispiel3();
408
               for (int i = 0; i <= 2; i++) {
409
                   max = 0;
410
                    for (int j = 1; j <= k; j++) {
                        max = Math.max(max, Math.abs(g.derivative(bkol.getTau(j), i)
411
412
                                - u.getAbleitung(bkol.getTau(j), i)));
413
                    ausgabe += "E_" + k + "^" + i + " = " + max + "\n";
414
415
               }
416
               break;
417
           }
418
           return ausgabe;
419
       }
420
       /**
421
        * Erzeugt für ein übergebenes {@code k} eine Instanz des
422
423
        * Kollokationsverfahrens zu Beispiel4 aus {G. Müllenheim, 1986}.
        * @param k die Anzahl der Kollokationspunkte.
424
        * @param mode Gibt an, welche Testdaten auf der Konsole ausgegeben werden
425
426
        * sollen: 
427
        * {@code mode = 1}: Gibt die Differenzen der Ableitungswerte an einigen
428
        * Stellen des Intervalls {@code [0, 1]} aus.
429
        * 
430
        * {@code mode = 2}: Gibt die Maplebefehle zum Plotten der Näherungslösung
        * aus.
431
        * {@code mode = 3}: Gibt die Abweichungen von den Kollokations- und
432
433
        * Randbedingungen aus.
434
        *
```

```
435
        * {@code mode = 4}: Gibt die {@code mu_j^i} für alle zulässigen
436
        * Parameterwerte aus. 
437
        * {@code mode = 5}: Gibt alle {@code tau_j} aus.
438
        * 
439
        * {@code mode = 6}: Gibt alle Abweichungen der Ableitungen i-ter Ordnung
        * ({@code i = 0, 1, 2}) der korrespondierenden exakten Lösung und der
440
441
        * Näherungslösung aus.
        * 
442
443
        * @return Ausgabe gemäß {@code mode}.
444
445
       public static String teste4 (int k, int mode) {
           String ausgabe = "k = " + k + "\n";
446
447
448
            * Der linke Rand {@code s} des Kollokationsintervalls {@code [s, t]}.
449
450
           double s = 0;
451
452
             * Der rechte Rand {@code t} des Kollokationsintervalls {@code [s, t]}.
453
454
           double t = 1;
455
456
             * Der Randwert {@code y(s) = \eta 1}.
457
458
           double eta1 = 0;
459
            * Der Randwert {@code y(t) = \eta_2}.
460
461
462
           double eta2 = 0;
463
            * Die Koeffizientenfunktion {@code a} in {@code y'' + a y' + b y = f}.
464
465
            PolynomialFunction a = new PolynomialFunction(new double[] {0});
466
467
            * Die Koeffizientenfunktion {@code b} in {@code y'' + a y' + b y = f}.
468
469
470
            PolynomialFunction b = new PolynomialFunction(new double[] {-4});
471
            * Die Funktion {\emptysetcode f} in {\emptysetcode y'' + a y' + b y = f}.
472
473
           UnivariateFunction f = new UnivariateFunction() {
474
475
476
                private final double value = 4 * Math.cosh(1);
477
478
                public double value(double x) {
479
                    return value;
480
481
            };
            BezierKollokation bkol = new BezierKollokation
482
483
                    (k, s, t, eta1, eta2, a, b, f);
484
            BezierDarstellung g = bkol.getG();
485
           Beispiel4 u;
486
           double x;
487
            int n = 50;
488
            switch (mode) {
489
            case 1:
490
                u = new Beispiel4();
491
                for (int i = 0; i <= n; i++) {</pre>
492
                    x = s + i * (t-s)/n;
493
                    for (int j = 0; j <= 2; j++) {
                        ausgabe += u^{(" + j + ")(" + x + ")} - g^{(" + j + ")(" + x}
494
                                + ") = " + (u.getAbleitung(x, j)- g.derivative(x, j));
495
                        if (j < 2) ausgabe += "\n";</pre>
496
```

```
497
                    if (i < n) ausgabe += "\n";</pre>
498
499
                }
500
                break;
501
            case 2:
                String werte = "", stellen = "";
502
503
                for (int i = 0; i <= n; i++) {
                    x = s + i * (t-s)/n;
504
505
                    werte += g.value(x);
506
                    stellen += x;
                    if (i != n) {
507
                         werte += ",";
stellen += ",";
508
509
510
                    }
511
                }
                ausgabe = "u" + k + ":=pointplot([" + stellen + " ], ["+ werte +
512
                         "], legend = g^{"} + k + ", color = \"" + Linienfarbe.values()
513
                         [(k-1)%Linienfarbe.values().length] + "\", connect = true):";
514
515
                break;
516
            case 3:
517
                ausgabe += "g(" + s + ") = " + g.value(s) + "\n";
                for (int j = 1; j <= k; j++) {</pre>
518
                    ausgabe += "tau" + j + " = " + bkol.getTau(j) +
519
                             ": g'' + a * g' + b * g - f = " +
520
521
                             (g.derivative(bkol.getTau(j), 2) +
522
                                      a.value(bkol.getTau(j)) *
523
                                      g.derivative(bkol.getTau(j), 1) +
524
                                      b.value(bkol.getTau(j)) *
525
                                      g.derivative(bkol.getTau(j), 0) -
                                      f.value(bkol.getTau(j)))
526
                             + "\n";
527
528
                ausgabe += "g(" + t + ")= " + g.value(t);
529
530
                break;
            case 4:
531
532
                for (int j = 1; j <= k; j++) {
533
                    for (int i = -1; i <= k+1; i++) {</pre>
                         ausgabe += "mu_" + j + "^" + i + " = " +
534
                    bkol.getMu(j, i, false) + "\n";
535
536
537
                }
538
                break;
            case 5:
539
540
                for (int j = 1; j <= k; j++) {</pre>
                    ausgabe += "tau_" + j + " = " + bkol.getTau(j) + "\n";
541
542
                }
543
                break;
544
            case 6:
                double max;
545
546
                u = new Beispiel4();
547
                for (int i = 0; i <= 2; i++) {
548
                    max = 0;
                    for (int j = 1; j <= k; j++) {
549
550
                         max = Math.max(max, Math.abs(g.derivative(bkol.getTau(j), i)
551
                                  - u.getAbleitung(bkol.getTau(j), i)));
552
                    ausgabe += "E" + k + "^" + i + " = " + max + "\n";
553
554
                }
555
                break;
556
            return ausgabe;
557
558
        }
```

```
559
560
       public static void main (String[] args) {
           /**
561
            * Testen zweier Beispiele in verschiedenen Modi durch Ausgabe
562
            * interessierender Daten auf der Konsole.
563
            */
564
           for (int k = 1; k <= 9; k++) {</pre>
565
               System.out.println(teste3(k, 6));
566
567 //
                 System.out.println(teste4(k, 6));
568
           }
569
       }
570 }
571
```