

Sistemas Distribuidos

Extraordinario

Escuela Superior de Informática



Este examen consta de 25 preguntas con un total de 50 puntos. Dos preguntas incorrectas restan un punto. Sólo una opción es correcta a menos que se indique algo distinto. No está permitido el uso de calculadora. La duración máxima de este examen será de 45 minutos.

Apel	llidos: _	SOLUCIÓN	Non	nbre:	_ Grupo:
1.	(2p) ¿C	uál de las siguientes características no es necesaria	para l	nablar de sistemas distribuidos as	íncronos?
	$\begin{bmatrix} \mathbf{a} \end{bmatrix}$	Concurrencia		c) Falta de reloj global	
	b) 1	Nodos distribuidos en Internet		d) Fallos independientes	
	(2p) En en una I	la descripción de un protocolo ¿Qué se define cua RFC?	ındo s	e indica el significado de cada ca	ampo de un paquete
	_ ′	La semántica		c) La sintaxis	
	□ b)	La temporización	□ (d) Ninguna de las otras	
3.	(2p) En lo relativo a la seguridad, los accesos no autorizados tienen que ver con:				
	_	La integridad del sistema		e) La confidencialidad del sistem	a
		La disponibilidad del sistema		d) La exactitud del sistema	
4.	(2p) ¿Q	dué mecanismo de comunicación es el mas eficiente	y a la	vez propenso a errores?	
	_ ′	RPC	_	c) XDR	
		Sockets		d) RMI	
		omplete la frase con la opción mas adecuada. Un sis le comunicación de:	stema	de publicación-subscripción es u	in ejemplo del para-
	a) :	invocación remota	_	c) RPC	
	b) (comunicación indirecta		d) RMI	
1	remota.	na bombilla tiene un microprocesador incorporado Estamos implementando un servicio distribuido pa erando la siguiente interfaz Slice:			
. .	modulo	domotica {			
2 3 4	interi	i on();			
	¿Donde	implementamos la operación on () de dicha interfa	az?		
	a) I	En la bombilla, que es el que lo ejecuta.		c) En ambos, uno lo invoca y el	otro lo ejecuta.
	□ b)	En el teléfono, que es el que lo invoca.		<mark>d) Es re</mark> spon <mark>sabili</mark> dad d <mark>el mid</mark> dle	eware.
	medidas	2p) En una fábrica y mediante un middleware RMI, un conjunto de sensores de temperatura envían información sobre nedidas instantáneas. Debido al ruido electromagnético a veces se pierden mensajes. Por eso, los sensores envían cada nedida las veces necesarias hasta obtener una confirmación positiva. ¿Proporciona este sistema transparencia de fallos?			
	\Box a)	Sí	■ k	o) No	
	(2p) Como ingeniero jefe de un equipo de desarrollo, en la implementación de un sistema distribuido, pretende minimizar el número de errores de programación de cara a aumentar la productividad de sus desarrolladores ¿qué herramienta de programación es más eficaz desde este punto de vista?				
	_ ^	Un middleware RMI			
		La interfaz socket	1100 0	n quanto a programación y m - 1	o tanto impliace
		Ambas herramientas presentan la misma tasa de fal la misma productividad.	iios ei	n cuanto a programación y por l	o tanto implican

21 de junio de 2016 1/3



Sistemas Distribuidos

Extraordinario

Escuela Superior de Informática

9.	(2p) En el instante 5 un cliente del algoritmo de Cristian envía un mensaje de sincronización a un servidor. Dicho servidor responde y el cliente recibe la respuesta en el instante 25. El cliente actualiza su hora ¿Qué error ha cometido?:				
	□ a) 5	□ c) 15			
	b) 10	□ d) 20			
10.	10. (2p) En dos procesos p1 y p2 hay definidos cuatro eventos, e1 y e2 en p1 que son irrelevantes desde el punto del sistema distribuido (no envían ni reciben ningún mensaje) y un evento e3 también perteneciente a p1 que e mensaje a p2. El evento de recepción en el proceso p2 se etiqueta como e4, un corte C de ese sistema será incon si:				
	a) Incluye a e1 y e2.	c) Incluye a e4, pero no a e3.			
	b) Incluye a e3 pero no a e4.	d) Incluye todos los eventos.			
11.	2p) ¿Cual de los siguientes algoritmos sirve para sincronizar relojes en un sistema distribuido?:				
	a) Marzullo-Neiger	c) Chandy-Lamport			
	b) García Molina	d) Berkeley			
12.	En un sistema distribuido, 8 nodos repartidos por la provincia de Ciudad Real necesitan un algoritmo de exclusión atua para el acceso a un recurso compartido. El problema es que cada nodo sólo puede comunicarse a través de un odem GPRS (utiliza la red telefónica) y la operadora de telefonía cobra por cada kbyte enviado 0,00004 céntimos de ro. Como responsable del diseño y asumiendo el óptimo teórico ¿qué algoritmo utilizaría para reducir costes?:				
	a) Anillo	c) Maekawa			
	b) Ricart y Agrawala	d) Chang y Roberts			
13.	13. (2p) ¿Cuál es la función principal de un broker de eventos?				
	a) Realizar el reenvío desde los publicadores a los subscriptores.				
	b) Contabilizar el tráfico de red resultado de la propag	gación de eventos.			
	c) Gestionar a los publicadores y subscriptores participantes en cada canal o topic.				
	d) Gestionar la creación y destrucción de canales o topics.				
14. (2p) ¿Cuál de las siguientes frases define mejor el concepto de evento?					
	a) Ejecución de un fragmento de código remoto que retorna una respuesta síncrona.				
	b) Ejecución de un fragmento de código remoto que retorna una respuesta asíncrona.				
	c) Comunicación de datos entre dos objetos distribuidos cualesquiera.				
	d) Difusión de una notificación con un valor asociado.				
15.	(2p) ¿A qué se refiere el concepto «routing» en el contexto	o de colas de mensajes distribuidas?			
	a) La elección de la ruta más eficiente hacia el consumidor destino.				
	b) El algoritmo que genera las tablas de encaminamiento dinámico en la red.				
	c) Las reglas que determinan cuáles de los consumido	ores recibirán una copia del evento.			
	d) El despliegue del broker de colas en la red local.				
16. (2p) ¿A qué se refiere la «persistencia» en los broker de colas de mensajes?					
	a) Los <i>topics</i> creados permanecen después de reinicia	r el servicio.			
	b) Los consumidores se reconectan automáticamente.				
	c) Los mensajes quedan en la cola hasta que un consu	midor los acepta.			
	d) No es aplicable a las colas de mensajes.				
17.	(2p) ¿Qué caracteriza inequívocamente a un error bizantin	o?			
	a) Errores en las comunicaciones.	c) Errores aleatorios en comunicaciones y procesos.			
	b) Errores en los procesos.	d) Comportamiento aparentemente malicioso.			

21 de junio de 2016 2/3



Sistemas Distribuidos

Extraordinario

Escuela Superior de Informática

18. (2p) ¿Qué caracteriza a la multidifusión confiable (R-mcast)?					
	a) Se dispone de soporte de los protocolos de red para la multidifusión.				
	b) Se envía el mensaje a cada miembro del grupo usando un protocolo de transporte confiable.				
	c) Todos los procesos del grupo reciben el mensaje una	vez.			
	d) Todos los mensajes van firmados digitalmente.				
19.	9. (2p) ¿Por qué no es posible implementar algoritmos de consenso en sistemas asíncronos?				
	a) Es imposible distinguir entre un enlace o proceso les				
	b) Los algoritmos de consenso requieren restricciones				
	c) Los algoritmos de consenso requieren un reloj físico				
	d) En las redes asíncronas aparecen fallos no recuperal				
	a) Bit has redes asincronas aparecen ranos no recuperar	103.			
20.	2p) De las situaciones siguientes ¿cuál requiere un mecanismo de exclusión mutua distribuida?				
	a) El control de una grúa robotizada desde una estación base y varios operarios en planta.				
	b) Un sistema de ficheros distribuido que dispone de implementaciones para diferentes sistemas operativos.				
	☐ c) Un broker de propagación de eventos.				
	☐ d) Una impresora compartida.				
21.	(2p) En el algoritmo de García Molina si revive un proceso con un identificador mayor, éste será inmediatamente elegido como coordinador. ¿Por qué no puede continuar el anteriormente elegido?				
	a) Es falso, puede continuar siendo coordinador el anteriormente elegido.				
	b) Supondría un cuello de botella para el coordinador anterior.				
	c) Los procesos que reviven no conocerían la identidad	del coordinador anterior.			
d) Habría que transferir el estado del coordinador antiguo al nuevo.					
22.	(2p) En el Two-Phase Commit Protocol ¿Cuantos mensajes son necesarios en el mejor de los casos sin errores y teniendo en cuenta el mensaje haveCommited?.				
	□ a) 2N	c) 4N			
	□ b) 3N	☐ d) 5N			
23.	. (2p) ¿En qué versión del TPCP los mensajes tienen que tra	nsportar el «abortList» en el control de las transacciones			
	anidadas?				
	a) Versión jerárquica	c) En las dos			
	b) Versión plana	d) En ninguna			
24	. (2p) ¿Qué forma de implementación del archivo de recuper	ación (recovery file) es mas rápido al recuperar?			
۷٦.	icion (recovery inc) es mas rapido ar recuperar:				
	a) Versiones Sombra (Shadow)				
	□ b) Logging□ c) TPCP				
	d) Las tres técnicas tienen las mismas prestaciones en	sse proceso.			
25.	. (2p) Cuando una transacción utiliza un valor obsoleto para	ijar un nuevo estado, estamos hablando de:			
	a) Lectura inconsistente.	c) Actualización perdida.			
	b) Condición de carrera.	d) Escritura sucia.			

21 de junio de 2016 3/3