第二次作业 NSGA3 Algorithm (非支配排序遗传算法 III)

背景

NSGA3 算法是从 NSGA2 算法加以改进所得到的。在之前的算法中,优化的目标往往只有 1 或者 2 个,这使得 NSGA2 解决这些问题游刃有余。下面简述一下 NSGA2 算法基于第一代的改进之处:

- 在第一代的基础上提出了快速非支配排序算法,一方面降低了计算的复杂度,另一方面它将父代种 群跟子代种群进行合并,使得下一代的种群从双倍的空间中进行选取,从而保留了最为优秀的所有 个体;
- 引进精英策略,保证某些优良的种群个体在进化过程中不会被丢弃,从而提高了优化结果的精度;
- 采用拥挤度和拥挤度比较算子,不但克服了 NSGA 中需要人为指定共享参数的缺陷,而且将其作为种群中个体间的比较标准,使得准 Pareto 域中的个体能均匀地扩展到整个 Pareto 域,保证了种群的多样性。

到目前,随着时代的发展,优化目标往往不只有一两个,而是有四个以上。针对这样的高维目标空间,主要是要解决以下三个方面:

- 随着优化目标数量的增加, 非支配解在种群中的比例也在增加, 因而会导致搜索过程缓慢;
- 对于高维目标空间,维持多样性的指标计算复杂度过高,解的邻近元素寻找困难;
- 对于高维目标空间,重组算子的搜索能力过于低效了;

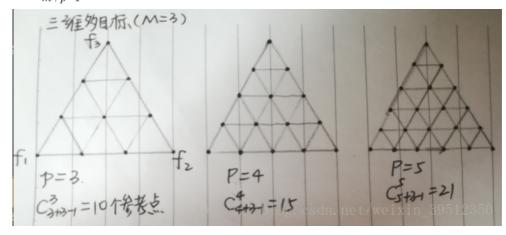
因此,在原有算法的基础上,引入了参考点这个概念,因此 NSGA3 算法便诞生了。

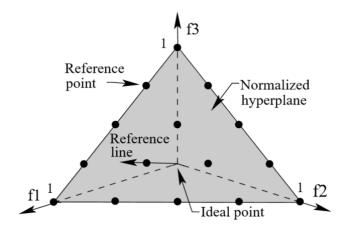
论文链接: <u>luis ariza</u> Last updated:Mon, 11/18/2019 - 13:30 DOI: <u>10.21227/f5g3-0088</u>

简介

NSGA3 算法引入了**参考点**的概念。利用**分布参考点**在高维目标下来维持种群的多样性。当面对三个及以上的多目标优化问题时,如果继续采用拥挤距离的话,NSGA2 算法的收敛性和多样性会不好,容易陷入局部最优。

- **参考点**: 出自 1998 年 *Das* 和 *Dennis* 在1998年提出的边界交叉构造权重的方法。
- **构造参考点**:在标准化参考平面上,维数是 m,如果每一维目标被均匀地分割成 p 份,那么会均匀地产生 C^p_{m+p-1} 个参考点。





- **引入参考点的目的**:就是为了获取种群个体与响应参考点之间的映射关系(即垂直距离),进而使得种群超更接近参考点的方向进化,进而事参考点的分布更加均匀。
- 规范化目标函数:
 - 。 以最小化为例,首先得到种群 S_t 中的所有个体在每一维目标上的最小值,构成当前种群的理想点。
 - 将所有个体的目标值,以及理想点以此理想点为参考作转换操作,这时理想点变为原点,个体的目标值为转换后的临时标准化目标值。
 - 。 然后计算每一维目标轴上的极值点,这 M 个极值点组成了 M-1 维的线性超平面,这时可以计算出各个目标方向上的截距。然后利用截距和临时的标准化目标值计算真正的标准化目标值。
 - 。 计算公式: $f_i^n(x)=rac{f_i(x)-z_i^{min}}{a_i-z_i^{min}}, i\in[1,m]$, 其中 a_i 是截距。
- **关联操作**:在设置完参考点之后,要进行关联操作,我们要让种群中的个体分别关联到相应的参考点。为了这个目的,我们定义一个参考线,它是原点与参考点在目标空间的连线。有了参考线后,我们计算种群 S_t 的每个个体到参考线的垂直距离。然后个体与和它最近的参考线关联起来。

算法流程详解

- 我们假设 P_t 是第 t 代的父代,记录大小为 N,则 P_t 所产生的子代我们设置为 Q_t ,大小也为 N
 - 1. 我们设置一个结合的代(子代和父代结合) $R_t = P_t \cup Q_t$,在 2N 的大小中选出 N 个个体。
 - 2. 我们得到了 R_t ,利用非支配排序分为多个非支配层 $(F_1, F_2, F_3, \dots, F_n)$ 。
 - 3. 枚举每一个 F_i ,从 F_i 开始构造一个新的种群 S_t 。
 - 4. 判断:如果 $S_t. size() == N$,则继续,如果 $S_t. size() < N$,那么继续寻找下一个非支配层,直到首次大于 N。

• 总体流程

输入: H 参考点 Z^s 或者用户提供的参考点 Z^{α} , 父代种群 P_t ,种群大小为 N 。

输出: P_{t+1} 。

算法步骤:

- 1. 设置归档集 $S_t = \emptyset$, i = 1.
- 2. 通过交叉变异得到了子代种群 Q_t 。
- 3. 我们设置一个结合的代(子代和父代结合) $R_t = P_t \cup Q_t$ 。
- 4. 对 R_t 进行非支配排序划分成若干支配层 $F_i, i \in [1, m]$ 。
- 5. $if(|S_t| < N)$, then 执行 6,7 步。

- 6. 将优先级高的非支配层存入 S_t 中, i++。
- 7. 把临界层设置为 $F_l=F_i$ 。
- 8. $if(|S_t| == N)$:
- 9. $P_{t+1} = S_t$ 。 退出循环 break。
- 10. *else* :
 - 11. $P_{t+1} = \cup_{j=1}^{l-1} F_j$
 - 12. 从 F_t 中选择k个个体,其中 $k=N-|P_{t+1}|$ 。
 - 13. 标准化目标空间,并设置参考向量 Z^t 。
 - 14. 种群与参考点的关联操作。
 - 15. 计算参考向量所关联个体的数目。
 - 16. 从 F_t 中选择 k 个个体进入 P_{t+1} 。
- 17. endif

图和表格表示结果

