计算机组成原理 THINPAD 大实验 实验报告

涂珂 2011011273 计 14 傅左右 2011011264 计 14

December 12, 2013

Contents

1	实验	目标	4
2	指令 2.1	集任务 THCO MIPS 基本指令集	4 4
	2.2	扩展指令集 (402)	4
3	实验	成果指标	5
4	实验	成果简列	5
5	整体	设计图	5
6	重新	设计的指令集	7
	6.1	指令设计	7
	6.2	R 型指令	7
	6.3	I 型指令	7
	6.4	B 型指令	8
	6.5	J 型指令	8
	6.6	NOP 指令	8
	6.7	指令流水细节	9

7	统一	的信号及编码	9
	7.1	控制信号	9
	7.2	寄存器编址	10
	7.3	字符编码	10
	7.4	指令集与控制信号关系表	10
8	主要	模块设计	12
	8.1	硬件	12
		8.1.1 ALU	12
		8.1.2 BranchSelector	12
		8.1.3 Controller	12
		8.1.4 Decoder	12
		8.1.5 MemoryTop	13
		8.1.6 Passer	13
		8.1.7 RegFile	13
		8.1.8 RiskChecker	13
		8.1.9 TReg	13
		8.1.10 VGA_top	13
9	主要	模块实现	13
	9.1	硬件	14
		9.1.1 ALU	14
		9.1.2 BranchSelector	14
		9.1.3 Decoder	14
		9.1.4 MemoryTop	15
		9.1.5 Passer	15
		9.1.6 RegFile	15
		9.1.7 RiskChecker	16
		9.1.8 VGA_top	16
	9.2	软件	16
		9.2.1 assembler (thcoas.py)	16
		9.2.2 简单记事本 (test_keyboard.s)	16

实验	成果展示	16
10.1	xilinx 编译报告	16
10.2	RTL图	16
10.3	使用流程	17
实验	心得和体会	17
11.1	自定义指令集	17
11.2	数据通路的设计	17
11.3	代码同步与管理	18
11.4	debug	18
	10.1 10.2 10.3 实验, 11.1 11.2 11.3	实验成果展示 10.1 xilinx 编译报告 10.2 RTL 图 10.3 使用流程 实验心得和体会 11.1 自定义指令集 11.2 数据通路的设计 11.3 代码同步与管理 11.4 debug

1 实验目标

基于 THINPAD 教学计算机,设计:

- 基于 MIPS16 指令集的流水线 CPU
- 使用基本存储、扩展存储、Flash、IO 设备
- 能够运行 kernel、监控程序、project1 程序

2 指令集任务

2.1 THCO MIPS 基本指令集

序号	指令	序号	指令		
1	ADDIU	14	LW_SP		
2	ADDIU3	15	MFIH		
3	ADDSP	16	MFPC		
4	ADDU	17	MTIH		
5	AND	18	MTSP		
6	В	19	NOP		
7	BEQZ	20	OR		
8	BNEZ	21	SLL		
9	BTEQZ	22	SRA		
10	CMP	23	SUBU		
11	JR	24	SW		
12	LI	25	SW_SP		
13	LW				

2.2 扩展指令集 (402)

- JRRA
- SLTI
- ADDSP3

- NOT
- SLT

3 实验成果指标

- CPU 主频为 6.25MHz (12.5MHz 有时会出一些问题, 所以只能二分之, 6.25MHz 是稳定频率)
- VGA 分辨率为 640*480
- TODO 继续加啊

4 实验成果简列

- 清晰的模块分工
- 指令集改进, 指令集汇编工具
- 数据旁路
- 冒险检测
- 完整 VGA 调试工具
- FLASH 自启动
- 地址映射统一管理 IO 设备
- 串口通信
- VGA、键盘交互
 - VGA 等宽 ASCII 字符集显示
 - VGA 双端 FIFO 显存
 - 键盘输入、支持换行、发送串口与 VGA 的记事本程序

5 整体设计图

数据通路可详见 datapath.png 文件。

RTL 综合图可见下,或者 cpu-schematic.pdf。可以无限放大该页面。 [数据通路图 datapath.png][3]

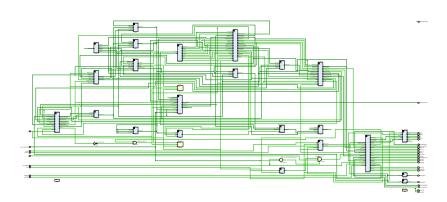


Figure 1: RTL 综合图 (可放大)

6 重新设计的指令集

6.1 指令设计

- 用前 5 位表示 op。共 30 条。
- 加 * 为扩展指令。
- XXX, YYY, ZZZ 为寄存器标号。
- III 为立即数。
- 把类型相近的 op 连续起来,这样写代码就可以用大于小于判断了。

6.2 R型指令

R	指令结构				
MFIH	00001XXX00000000				
MFPC	00010XXX00000000				
MTIH	00011XXX00000000				
MTSP	00100XXX00000000				
AND	00101XXXYYY00000				
0R	00110XXXYYY00000				
*NOT	00111XXXYYY00000				
*SLT	01000XXXYYY00000				
CMP	01001XXXYYY00000				
SLL	01010XXXYYYIII00				
SRA	01011XXXYYYIII00				
ADDU	01100XXXYYYZZZ00				
SUBU	01101XXXYYYZZZ00				

6.3 I型指令

I	指令结构			
ADDSP	0111011111111000			
LW_SP	01111XXX00000000			

ADDIU	10000XXXIIIIIII
*SLTI	10001XXXIIIIIII
*ADDSP3	10010XXXIIIIIII
LI	10011XXXIIIIIIII
ADDIU3	10100XXXYYY0IIII
LW	10101XXXYYYIIIII
SW	10110XXXYYYIIIII
SW_SP	10111XXXYYYIIIII

6.4 B型指令

В	指令结构
В	110001111111111
BTEQZ	1100111111111000
BEQZ	11010XXXIIIIIII
BNEZ	11011XXXIIIIIII

6.5 J型指令

J	指令结构
*JRRA	11100000000000000
JR	11101XXX00000000

6.6 NOP 指令

NOP 00000000000000000

6.7 指令流水细节

关于每一条指令在流水的五个步骤中具体做了什么。表格无法正常显示。请见相关设计文档instruction.xlsx。

7 统一的信号及编码

7.1 控制信号

每一级流水阶段的寄存器均会储存相应信号。(显然的,当前指令与当前流水信号相对应)

Table 7: 控制信号表

控制信号	发生阶段	置0时	置1时	置 10 时
PCWrite	IF	null	写 PC	
Branch(2 位)	ID	PC+4	PC+4+imme-diate	Reg1
ForwardA(2 位)	EX	来自寄存器 堆 的 输 出 Reg1	转 发 写 回 的 值	转发上一次 ALU 运算结 果
ForwardB(2 位)	EX	来自寄存器 堆的输出 Reg2	转发写回的 值	转发上一次 ALU 运算结 果
ALUsrc	EX	来 自 寄 存 器 堆的输出	来 自 符 号 扩 展的立即数	
ALUop(3 位)	EX	加	001: 减,010: 与,011: 或, 100: 非,101: 左移,110: 右 移	
Ttype	EX	小于 T 为 1	不等于 T 为 1	
Twrite	EX	null	写入 T	
MemRead	MEM	null	读内存	
MemWrite	MEM	null	写内存	
MemtoReg	WB	写入 ALU 输 出值	写入内存输 入值	
RegWrite	WB	null	写入寄存器 堆	

7.2 寄存器编址

我们将特殊寄存器也看作普通的寄存器。将寄存器编码长度 (3 位) 扩长一位,与特殊寄存器统一编址 (4 位)。这样在 CPU 内部处理的时候就能简化流程。

我们设置了 SP、PC、RA、IH、Zero 四个特殊寄存器。8 个普通寄存器。特殊寄存器高位均为 1。

Table 8: 寄存器编址表

编码4位	寄存器
0+XXX	8个普通寄存器
1000	Zero
1010	PC
1011	IH
1100	RA
1101	SP

7.3 字符编码

我们将 95 个 ASCII 可打印字符的等宽字符写进了 VGA 控制模块的存储里。 我们以空格 (0x20) 为偏移量,将每一个字符对应的 ASCII 码减去 0x20 作为 内部字符编码。这样就有两个好处: 一是减少地址量,二是可以用连接两个 std_logic_vector 的方法 (std_logic_vector & std_logic_vector) 计算字 符地址。

7.4 指令集与控制信号关系表

Table 9: 指令与控制信号关系

指令	Branch	op	ALU-src	T- type	T- write	Mem- Read	Mem- Write	Mem- to- Reg	Reg- Write
NOP	00	000	0	0	0	0	0	0	0
MFIH	00	000	0	0	0	0	0	0	1
MFPC	00	000	0	0	0	0	0	0	1
MTIH	00	000	0	0	0	0	0	0	1
MTSP	00	000	0	0	0	0	0	0	1
AND	00	010	0	0	0	0	0	0	1
OR	00	011	0	0	0	0	0	0	1
NOT*	00	100	0	0	0	0	0	0	1
SLT*	00	001	0	0	1	0	0	0	0
CMP	00	001	0	1	1	0	0	0	0
SLL	00	101	1	0	0	0	0	0	1
SRA	00	110	1	0	0	0	0	0	1
ADDU	00	000	0	0	0	0	0	0	1
SUBU	00	001	0	0	0	0	0	0	1
ADDSP	00	000	1	0	0	0	0	0	1
LW_SP	00	000	1	0	0	1	0	1	1
SW_SP	00	000	1	0	0	0	1	0	0
ADDIU	00	000	1	0	0	0	0	0	1
SLTI*	00	001	1	0	1	0	0	0	0
ADDSP3*	00	000	1	0	0	0	0	0	1
LI	00	000	1	0	0	0	0	0	1
ADDIU3	00	000	1	0	0	0	0	0	1
LW	00	000	1	0	0	1	0	1	1
SW	00	000	1	0	0	0	1	0	0
В	01	000	0	0	0	0	0	0	0
BTEQZ	01	000	0	0	0	0	0	0	0
BEQZ	01	000	0	0	0	0	0	0	0
BNEZ	01	000	0	0	0	0	0	0	0
JRRA*	10	000	0	0	0	0	0	0	0
JR	10	000	0	0	0	0	0	0	0

8 主要模块设计

这一部分将简明扼要的介绍主要或关键模块的设计考量。更详细的设计细节可见下一个章节``主要模块实现''。

8.1 硬件

8.1.1 ALU

运算逻辑单元,实现了以下7种基本运算(加法、减法、逻辑与、逻辑或、逻辑非、逻辑左移、逻辑右移):

ALUop	运算
000	a+b
001	a-b
010	a&b
011	a
100	~a
101	a << b
110	a >> b

8.1.2 BranchSelector

跳转选择器,根据不同的跳转指令及跳转条件决定 PC 是否跳转。

8.1.3 Controller

控制器,输入 Op,输出 Op 对应的控制信号 (对应表见 signal.xlsx)。由于自定义了指令集使得不同的指令对应的 Op 不同且类型相近的指令相邻,让这一部分得以简化。

8.1.4 Decoder

译码器,将 16 位指令进行译码,向外输出 5 位指令编号 Op, 3 个寄存器地址 reg1、reg2、reg3 和 16 位立即数 imm。

在译码器中根据 Op 进行了立即数的扩展。3 个寄存器地址中 reg1、reg2 为下一步将要读取的寄存器、reg3 为将要写入的寄存器。

8.1.5 MemoryTop

MemoryTop 是总线上负责所有外围设备的通信的一个模块,相当于实际计算机中连接南北桥的芯片,目的是向 CPU 封装所有的外围设备的逻辑,由此分担工作、并简化 CPU 内部设计。

其职能可描述为: CPU 从 MemoryTop 获取指令和数据,写入数据也需要通过 MemoryTop。我们的 MemoryTop 负责管理 RAM、FLASH、串口、PS2、VGA。

8.1.6 Passer

数据冲突检测单元,看寄存器堆取出的值是否是 EXE 或 MEM 阶段未写回的值,若是,则通过旁路引回。共引入了 4 条旁路。

8.1.7 RegFile

寄存器堆,负责所有寄存器,寄存器编址4位。具体可参见寄存器编址分配表。 所有寄存器均是下降沿写入。同时具有相应的调试接口。

8.1.8 RiskChecker

控制冲突检查单元,主要是检测跳转指令所导致的寄存器未写回的冲突,并产生信号通过辅助的旁路元件处理解决相应的冲突。

8.1.9 TReg

T 寄存器, T 寄存器的值需要额外的判断写入, 故将其从寄存器堆中分离出来。 置于 EXE 阶段, 读取 ALU 的输出。

所有指令中涉及到的 T 的写入分为 2 种,不等于和大于,所以我们通过 ALU 做减法,不等于即为 ALU 的输出不为 0,大于即为 ALU 输出符号位为 0。于是 我们就可以直接根据控制信号 Ttype、Twrite 及 ALU 的输出直接计算出 T 寄存器的值输出。简化了内部逻辑。

8.1.10 VGA_top

VGA 管理模块。具有一个显存和一个字模存储。外部可以通过传入指定地址和内部字符约定编码,就能更改显示内容。同时在开发阶段中被用来进行调试。

9 主要模块实现

这一部分将详细的介绍各个主要模块的实现细节。简明的设计思路可往回参看上一个章节"主要模块设计"。

9.1 硬件

9.1.1 ALU

完全组合逻辑。接受外部传入的 ALUop 信号,通过 case...when...语句进行相应运算并输出计算结果。

9.1.2 BranchSelector

对不同 Op 表示的不同的跳转指令所需的条件进行判断,输出数据选择器 Mux_PC 的控制信号 Branch,从而完成对跳转分支的选择功能。

Listing 1: 分支选择器 BranchSelector

```
case Op is
       when "11000" => -- B
           Branch <= "01";
       when "11001" => -- BTEQZ
           if T = '0' then
               Branch <= "01";
           end if;
       when "11010" => -- BEQZ
           if RegInput = Int16_zero then
               Branch <= "01";
           end if;
       when "11011" => --BNEZ
           if RegInput /= Int16_zero then
               Branch <= "01";
15
           end if;
       when "11101" => --JR
           Branch <= "10";
       when "11100" => --JRRA*
           Branch <= "10";
       when others => null;
  end case;
   . . .
```

9.1.3 Decoder

- 1. 通过 Case 语句判断高五位的值得到指令类型 (5 位指令编号 Op)
- 2. 根据指令类型 Op 的不同决定在后续流程中将要读写的寄存器和立即数扩展的方式 (每一条指令的执行细节可参见指令文档instruction.xlsx)
- 3. 输出下一步即将要读写的寄存器编址 reg1(读)、reg2(读)、reg3(写)(没有使用寄存器则赋为零寄存器地址),以及扩展后的 16 位立即数 imm。

9.1.4 MemoryTop

MemoryTop

9.1.5 **Passer**

根据流水寄存器的值和译码阶段的寄存器的值判断是否有数据冲突,输出控制信号。

Listing 2: 数据冲突检测单元

```
if (EXMEM RegWrite = '1' and EXMEM W /= Zero Reg and EXMEM W =
    IDEX_R1) then
    ForwardA <= "10";
end if;
if (EXMEM_RegWrite = '1' and EXMEM_W /= Zero_Reg and EXMEM_W =
    IDEX_R2) then
    if IDEX_alusrc = '0' then
        ForwardB <= "10";
    else
        ForwardC <= "10";
    end if;
end if;
if (MEMWB_RegWrite = '1' and MEMWB_W /= Zero_Reg and EXMEM_W /=
     IDEX_R1 and MEMWB_W = IDEX_R1) then
    ForwardA <= "01";
end if;
if (MEMWB RegWrite = '1' and MEMWB W /= Zero Reg and EXMEM W /=
    IDEX_R2 and MEMWB_W = IDEX_R2) then
    if IDEX_alusrc = '0' then
        ForwardB <= "01";
        ForwardC <= "01";
    end if;
end if;
```

9.1.6 RegFile

寄存器堆,负责所有寄存器,寄存器编址 4 位。具体可参见寄存器编址分配表。 所有寄存器均是下降沿写入。

同时具有相应的调试接口。在调试时能够通过拨码即时的向 LED 或者 VGA 输出。极大的方便了调试。

9.1.7 RiskChecker

同 Passer 写法相同。控制冲突检查单元,主要是检测跳转指令所导致的寄存器未写回的冲突,并产生信号通过辅助的旁路元件处理解决相应的冲突。

9.1.8 VGA_top

TODO

该模块在调试时被编写成可以用来即时的十六进制显示各种输入数据,以VGA_play.vhd

9.2 软件

9.2.1 assembler (thcoas.py)

我们在武祥晋同学 (2011011278) 的基于 python 实现的汇编翻译器的基础上进行了改进,实现了对我们自己定义的指令集的编译工作。

具体使用方法: python binToHex.py a.s。汇编器会将 MIPS 汇编代码 a.s 编译输出 a.s.bin 的二进制文件,并在命令行上输出丰富的调试信息(二进制、十六进制代码、代码原文行号、翻译后的代码地址号),从而极大的方便了后续的调试。

[assembler 截图][assembler.jpg]

9.2.2 简单记事本 (test_keyboard.s)

将 PS2 键盘的输入直接显示到 VGA 上。 [记事本截图][notepad.jpg]

10 实验成果展示

CPU 可运行所有指令,能正常运行 Term。

10.1 xilinx 编译报告

[xilinx 编译报告][xilinx.jpg]

10.2 RTL 图

[RTL 图][RTL.jpg]

10.3 使用流程

- 1. 正确连线,将开关第5位拨到1(自动时钟)
- 2. 打开 FlashAndRam,将代码烧到 Ram 的 0x4000 处 [FlashandRam 使用][flashandram.jpg]
- 3. 打开 Term
- 4. 烧录 CPU、按 rst
- 按 G 运行, R 查看寄存器 [为斐波那契数列][fib.jpg] [整体测试截图][totaltest.jpg]

11 实验心得和体会

11.1 自定义指令集

课本上的指令集为了实现 44 条指令,不仅通过前 5 位作为 Op 判断指令类型,还需要通过其他的位才能判断具体是什么指令。这在 decoder 时,在一层 case 中要需要嵌套一层 case 语句来判断具体指令,而且在后面需要根据指令类型的运算中需要传入整个 16 位指令,不能只通过前 5 位 op 来判断。这很不方便。而我们得 cpu 只要求实现 30 条指令 (25 条基本 +5 条扩展),因次前 5 位 op 完全足够判断指令类型,因此我们自定义了指令集。定义指令集的过程中遵守相似的指令相邻。这样就可以少写很多 case。如 controller 中对控制信号 ALUSrc 选择可以如下写:

Listing 3: 寄存器堆 - RegFile

否则要通过大量 case 语句来实现,这里得到了大大的简化。

11.2 数据通路的设计

数据通路完全由一个人设计,保证整个 cpu 设计的一致性。其中数据通路共修改了 10 多次。在写代码之前就改了 7,8 次。开始写 cpu 的模块后又发现了一些问题又改了数次。后来的修改主要在旁路的设计部分,刚开始写的时候考虑不周。写代码时完全按照数据通路来写,保证程序一致。写的时候深深感受到数据通路一定要先设计好,这样才有一个好的思路,写起来也比较快。

11.3 代码同步与管理

由于是2个人同时写代码,所以需要代码的同步,我们使用了git进行同步,能 很快的同步对方的代码。在修改错误时还能回滚到上一正确的版本。

[git 使用][git.png]

11.4 debug

硬件的 debug 真是一件困难的事,它不能像软件一样输出一堆调试信息。我们只能利用有限的 LED 灯来 debug,于是我们在 RegFile 中实现了一个 debug 模块,他能实时的通过改变开关的输入来改变显示的寄存器。后来我们写好了vga,就能输出信息在 vga 上来调试了,效率更高。

整个实现过程中遇到的最大的 bug 就是我们通过 Term 读寄存器的值时老是可能有一个寄存器里出现了随机的结果,但是我们用 led 看到寄存器里的确是正确的。开始我们认为是我们串口写得不对,后来用仔细检查了一下发现我们串口应该没有错,那应该是执行 kernel 代码时的错,于是我们把 kennel 中读寄存器的部分单独拿出来写在一个文件了,通过手按 clk 来 debug。这里涉及到手按与自动时钟的切换,我们写了一个模块来通过开关来快速切换 2 种时钟。最后单步执行观察寄存器的值发现时 BTEQZ 的一个冲突没解决好导致多循环了一次。我们马上在 riskchecker 中多加入一条旁路程序运行正常。