

Algoritmi e Strutture Dati

Lezione 23

14 novembre 2025

ALBERO RICOPRENTE MINIMO:
una strategia greedy alternativa

Problema

Dato $G = (V, E)$ non orientato connesso con una funzione peso $w: E \rightarrow \mathbb{R}$ trovare un albero ricoprente $T = (V, E_T)$ di peso minimo

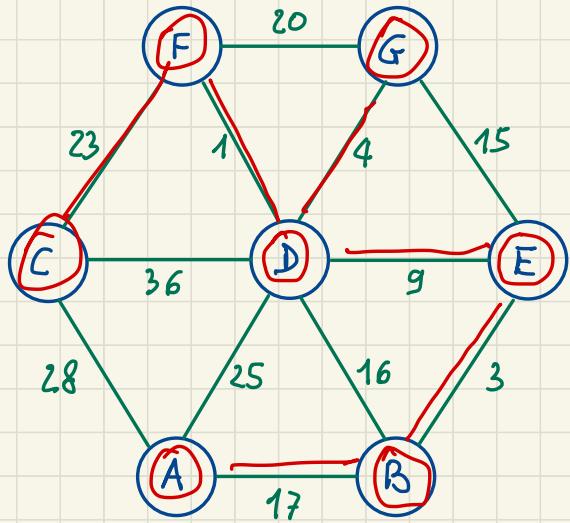
Inizialmente:

T : albero costituito da un unico vertice

Ad ogni passo:

si espanderà T aggiungendo
l'arco (x, y) di peso minimo
con un vertice in T e l'altro
non in T





ALGORITMO Prim (Grafo $G = (V, E, \omega)$) \rightarrow albero

$T \leftarrow$ albero costituito da un unico vertice $s \in V$ qualsiasi;

WHILE T ha meno di n nodi DO

sia (x, y) l'arco di peso minimo
con x in T e y non in T

aggiungi a T il vertice y e l'arco (x, y)

RETURN T

ALGORITMO di PRIM : Correttezza

Teo. L'algoritmo di Prim trova un albero cicovente minimo

PRIM vs KRUSKAL

Strategie greedy differenti

- KRUSKAL

- soluzione parziale: foresta di alberi con insieme di vertici V
- inizialmente: tutti i vertici, nessun arco

- PRIM

- soluzione parziale: albero $T = (V_T, E_T)$ con $V_T \subseteq V$
 $E_T \subseteq E \cap (V_T \times V_T)$
- inizialmente: albero formato da un unico vertice

ALGORITMO di PRIM: implementazione

ALGORITMO Prim (Grafo $G = (V, E, w)$) \rightarrow albero

$T \leftarrow$ albero costituito da un unico vertice $s \in V$ qualsiasi;

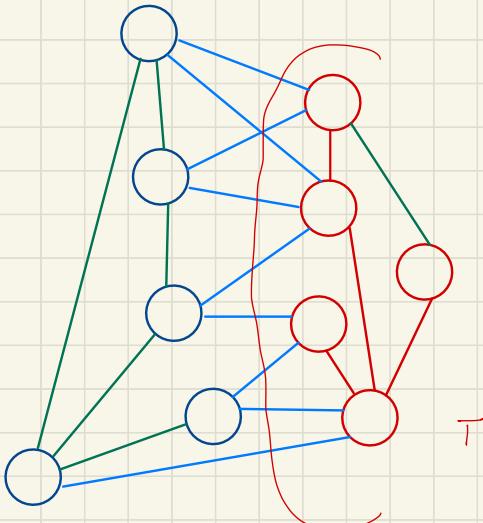
WHILE T ha meno di n nodi DO

Sia (x, y) l'arco di peso minimo

con x in T e y non in T

aggiungi a T il vertice y e l'arco (x, y)

RETURN T



ALGORITMO di PRIM: implementazione

ALGORITMO Prim (Grafo $G = (V, E, w)$) → albero

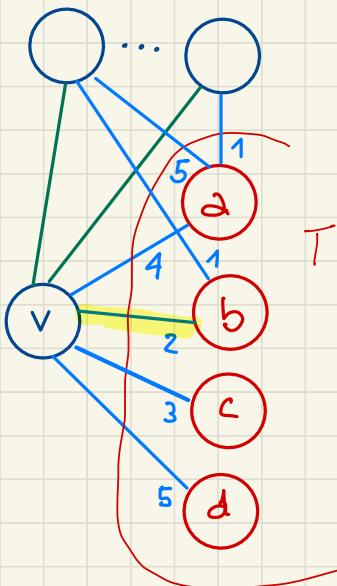
$T \leftarrow$ albero costituito da un unico vertice $s \in V$ qualsiasi;

WHILE T ha meno di n nodi DO

sia (x, y) l'arco di peso minimo
con x in T e y non in T

aggiungi a T il vertice y e l'arco (x, y)

RETURN T



$$d[v] = 2$$

$$\text{vicino}[v] = b$$

ALGORITMO di PRIM: implementazione

AD OGNI PASSO PER OGNI VERTICE v

NON ANCORA IN T CONSIDERIAMO:

$d[v] = \min$ peso degli archi
tra v e vertici in T
(∞ se non ce ne sono)

$$d[v] = \min \{ \omega(u, v) \mid u \in V_T \} \cup \{ \infty \} \quad T = (V_T, E_T)$$

$\text{vicino}[v] = \text{vertice } u \text{ in } T \text{ t.c. } d[v] = \omega(u, v)$

ALGORITMO Prim (Grafo $G = (V, E, \omega)$) \rightarrow albero

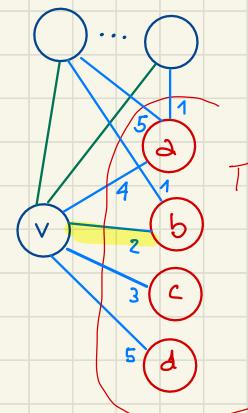
$T \leftarrow$ albero costituito da un unico vertice $s \in V$ qualsiasi

WHILE T ha meno di n nodi DO

sia (x, y) l'arco di peso minimo
con x in T e y non in T

aggiungi: a T il vertice y e l'arco (x, y)

RETURN T

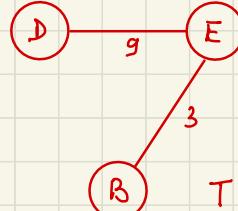
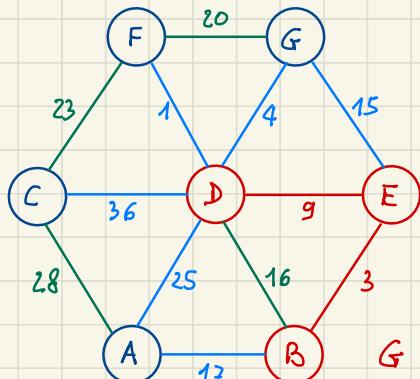


ALGORITMO di PRIM: implementazione

$d[v]$ = minimo peso degli archi
tra v e vertici in T
(∞ se non ce ne sono)

$$d[v] = \min \{ w(u, v) \mid u \in V_T \} \cup \{ \infty \} \quad T = (V_T, E_T)$$

$\text{vicino}[v]$ = vertice u t.c. $d[v] = w(u, v)$



ALGORITMO Prim (grafo $G = (V, E, w)$) \rightarrow albero

$T \leftarrow$ albero costituito da un unico vertice $s \in V$ qualsiasi

WHILE T ha meno di n nodi DO

sia (x, y) l'arco di peso minimo
con x in T e y non in T

aggiungi: a T il vertice y e l'arco (x, y)

RETURN T

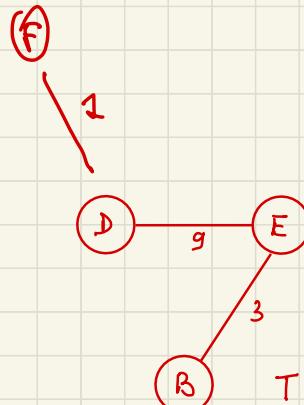
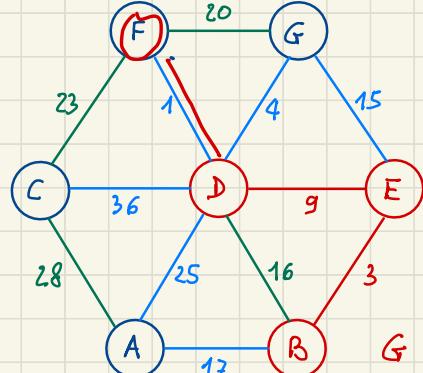
	d	vicino
A	17	B
C	36	D
F	1	D
G	4	D

ALGORITMO di PRIM: implementazione

$d[v]$ = minimo peso degli archi
tra v e vertici in T
(∞ se non ce ne sono)

$$d[v] = \min \{ w(u, v) \mid u \in V_T \} \cup \{ \infty \} \quad T = (V_T, E_T)$$

Vicino [v] = vertice u t.c. $d[v] = w(u, v)$



A grid table for Prim's algorithm with rows for vertices A, B, C, D, E, F, G and columns for d and Vicino . The table shows the current state of the MST construction:

	d	Vicino
A	17	B
B	23	D
C	36	F
D	9	
E	3	
F	1	
G	4	D

Annotations include a blue arrow pointing to the 'd' column, a blue arrow pointing to the 'F' row, and a red arrow pointing to the 'D' column under 'Vicino'.

ALGORITMO Prim (Grafo $G = (V, E, \omega)$) → albero

Siano d e vicino due array con indici in V

FOR EACH $v \in V$ DO

$d[v] \leftarrow \infty$

$T \leftarrow (V_T \leftarrow \emptyset, E_T \leftarrow \emptyset)$

DO

$y \leftarrow \text{elemento di } V \setminus V_T \text{ con } d[y] \text{ minima}$

$V_T \leftarrow V_T \cup \{y\}$

 IF $d[y] \neq \infty$ THEN

$x \leftarrow \text{vicino}[y]$

$E_T \leftarrow E_T \cup \{(x, y)\}$

// falsa solo alla prima iterazione

FOR EACH $(y, z) \in E$ DO

 IF $z \notin V_T$ AND $\omega(y, z) < d[z]$ THEN

$d[z] \leftarrow \omega(y, z)$

$\text{vicino}[z] \leftarrow y$

WHILE $V \setminus V_T \neq \emptyset$

RETURN T

ALGORITMO Prim (Grafo $G = (V, E, \omega)$) → albero

$T \leftarrow$ albero costituito da un unico vertice $s \in V$ qualsiasi:

WHILE T ha meno di n nodi DO

 sia (x, y) l'arco di peso minimo con x in T e y non in T

 aggiungi a T il vertice y e l'arco (x, y)

RETURN T

Inizialmente

Struttura iniziale:

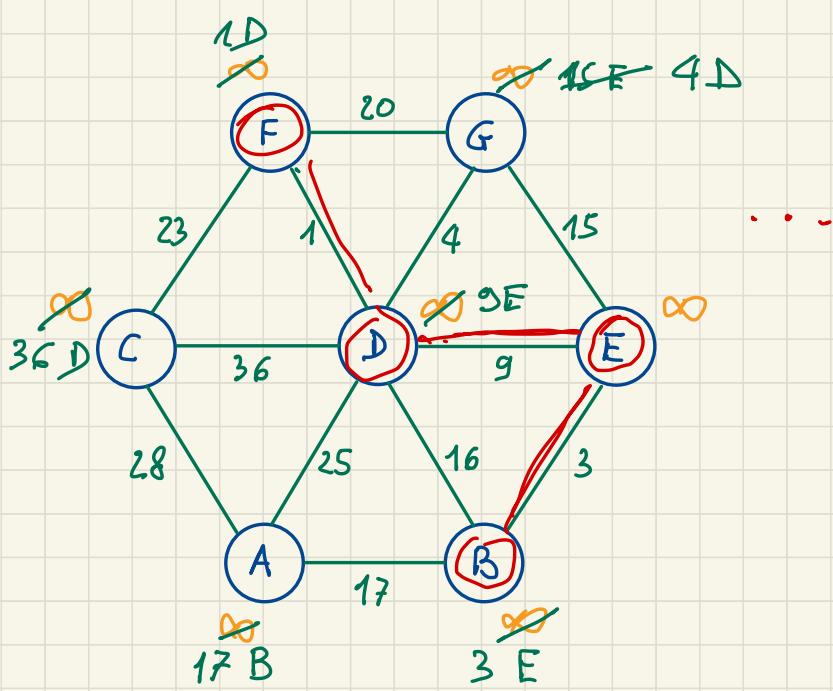
Ogni vertice v ha $d[v] = \infty$

Ad ogni passo:

Si preleva vertice y con $d[y]$ minima

Si aggiunge a T il vertice y e l'arco (x, y) con $x = \text{vicino}[y]$
(caso particolare: prima iterazione)

Per ogni z non in T adiacente a y :
se la distanza da T è diminuita
si aggiornano $d[z]$ e $\text{vicino}[z]$



ALGORITMO Prim (Grafo $G = (V, E, \omega)$) → albero

Siano d e vicino due array con indici in V

FOR EACH $v \in V$ DO

$| d[v] \leftarrow \infty$

$T \leftarrow (V_T \leftarrow \emptyset, E_T \leftarrow \emptyset)$

DO

$y \leftarrow$ elemento di $V \setminus V_T$ con $d[y]$ minima

$V_T \leftarrow V_T \cup \{y\}$

IF $d[y] \neq \infty$ THEN //falsa solo alla prima iterazione

$x \leftarrow \text{vicino}[y]$

$E_T \leftarrow E_T \cup \{(x, y)\}$

FOR EACH $(y, z) \in E$ DO

IF $z \notin V_T$ AND $\omega(y, z) < d[z]$ THEN

$d[z] \leftarrow \omega(y, z)$

$\text{vicino}[z] \leftarrow y$

WHILE $V \setminus V_T \neq \emptyset$

RETURN T

ALGORITMO Prim (Grafo $G = (V, E, \omega)$) \rightarrow albero

Siano d e vicino due array con indici in V

Sia \leftarrow una costola con ristoro vuota

FOR EACH $v \in V$ DO

$d[v] \leftarrow \infty$ C.insert(v, ∞)

$T \leftarrow (V_T \leftarrow \emptyset, E_T \leftarrow \emptyset)$

DO

$y \leftarrow$ elemento di $V \setminus V_T$ con $d[y]$ minima

$V_T \leftarrow V_T \cup \{y\}$

IF $d[y] \neq \infty$ THEN

$x \leftarrow \text{vicino}[y]$

$E_T \leftarrow E_T \cup \{(x, y)\}$

// falsa solo alla prima iterazione

FOR EACH $(y, z) \in E$ DO

IF $z \notin V_T$ AND $\omega(y, z) < d[z]$ THEN

$d[z] \leftarrow \omega(y, z)$ C.changeKey($z, \omega(y, z)$)

$\text{vicino}[z] \leftarrow y$

WHILE $V \setminus V_T \neq \emptyset$ C $\neq \emptyset$

RETURN T

ALGORITMO Prim (Grafo $G = (V, E, \omega)$) \rightarrow albero

$T \leftarrow$ albero costituito da un unico vertice $s \in V$ qualsiasi:

WHILE T ha meno di n nodi DO

sia (x, y) l'arco di peso minimo con x in T e y non in T

aggiungi a T il vertice y e l'arco (x, y)

RETURN T

Inizialmente

Struttura wofa:

Ogni vertice v ha $d[v] = \infty$

Ad ogni passo:

Si preleva vertice y con $d[y]$ minima

Si aggiunge a T il vertice y

e l'arco (x, y) con $x = \text{vicino}[y]$
(caso particolare: prima iterazione)

Per ogni z non in T adiacente a y :
se la distanza da T è diminuita
si aggiornano $d[z]$ e $\text{vicino}[z]$

ALGORITMO di PRIM: implementazione con coda con priorità

Rappresentazione di G : liste di adiacenza

Coda con priorità C : heap di n elementi (vettore posizionale)

1 riempি coda \equiv riempি array

2 ciclo DO - WHILE : n iterazioni

2a determina costi singoli
n volte

2b

2c inizializzazione del ciclo

lista di adiacenza: $\delta(s)$ itemini

\rightarrow parallelle $2m$

2d changeKey ($\log n$) costo $s'z = L$.
al massimo m volte

tempo
 $O(n)$

$O(n \log n)$

$O(n)$

$O(m)$

$O(m \log n)$

$$O(n \log n) + O(m \log n) = O(m \log n)$$

$$n-1 \leq m \leq 2^2$$

ALGORITMO Prim (grafo $G = (V, E, w)$) \rightarrow albero

Sia C una coda con priorità minima

Siano d e $vicino$ due array con indici in V

FOR EACH $v \in V$ DO

$d[v] \leftarrow \infty$

$C.insert(v, \infty)$

$T \leftarrow (V_T \leftarrow \emptyset, E_T \leftarrow \emptyset)$

DO

$y \leftarrow C.deleteMin()$

$V_T \leftarrow V_T \cup \{y\}$

IF $d[y] \neq \infty$ THEN

$x \leftarrow vicino[y]$

$E_T \leftarrow E_T \cup \{(x, y)\}$

FOR EACH $(y, z) \in E$ DO

IF $z \notin V_T$ AND $w(y, z) < d[z]$ THEN

$d[z] \leftarrow w(y, z)$

$C.changeKey(z, w(y, z))$

$vicino[z] \leftarrow y$

WHILE $C \neq \emptyset$

RETURN T

1

2

3

4

Grafo: lista adiacenza / incidenti

$$T(n, m) = O(m \lg n)$$

code car risulta
implementare con min-heap

Heap & Fibonacci \rightarrow change key $O(1)$ quando la
chiave si riduce

$$T(n, m) = O(m + n \lg n)$$