

# Samenvatting

Improved Skeleton Estimation by Means  
of Depth Data Fusion from Multiple Depth  
Cameras

**Relevant voor ons:** Nee

Onderzoekers hebben een manier bedacht om door middel van het gebruik van twee kinect-camera's op verschillende hoeken een frontale projectie te maken van het persoon. Met deze afbeeldingen kan 'pose-recognition' beter gedaan worden. Hiernaast hebben ze voor enkel-camera gebruik resultaten verbeterd door middel van het weghalen van de achtergrond met algorithmes.

**Waarom niet relevant voor ons:** Het gebruik van alternatieve skeleton-tracking dan wat microsoft beschikbaar heeft gesteld is buiten onze scope. Verder hoeven wij nooit de frontale-view te krijgen doormiddel van algorithmes sinds de patient geïnstrueerd kan worden om recht voor de kinect te staan.