2017/10/10 独立同分布 百度百科



独立同分布 进入词条 ∕ 编辑

☆ 收藏

15 赞

AllinOneE



独立同分布

进入词条

全站搜索

帮助

声明:百科词条人人可编辑,词条创建和修改均免费,绝不存在官方及代理商付费代编,请勿上当受骗。 详情>>

X

分享

首页 分类 特色百科

用户

权威合作

手机百科

8个人中心







本词条由"科普中国"百科科学词条编写与应用工作项目 审核。

在概率统计理论中,指随机过程中,任何时刻的取值都为随机变量,如果这些随机变量服从同一分布,并且互相独立,那么 这些随机变量是独立同分布。独立同分布最早应用于统计学,随着科学的发展,独立同分布已经应用数据挖掘,信号处理等不同 的领域。

中文名

独立同分布

写

IID, iid或i,i,d

外文名

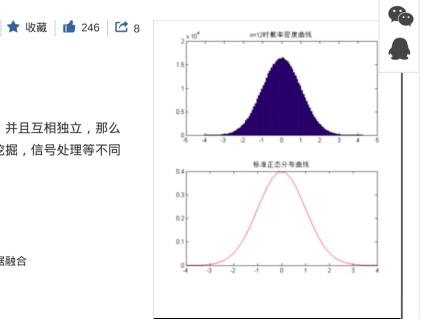
independent and identically distributed

定义

基本定义

应 用

量测时滞和噪声的网络化数据融合



独立同分布 百度百科 2017/10/10



独立同分布

进入词条

╱ 编辑 ☆ 收藏 17 赞

AllinOneE

数据融合

基本定义

♪ 编辑

独立同分布independent and identically distributed (i.i.d.)

在概率统计理论中,指随机过程中,任何时刻的取值都为随机变量,如果这些随机变量服从同一分布,并且互相独立,那么 这些随机变量是独立同分布。如果随机变量X1和X2独立,是指X1的取值不影响X2的取值,X2的取值也不影响X1的取值目随机变 量X1和X2服从同一分布,这意味着X1和X2具有相同的分布形状和相同的分布参数,对离随机变量具有相同的分布律,对连续随 机变量具有相同的概率密度函数,有着相同的分布函数,相同的期望、方差。如实验条件保持不变,一系列的抛硬币的正反面结 果是独立同分布。[1]

量测时滞和噪声的网络化数据融合

♪ 编辑

数据融合也叫信息融合 ,它通过融合中心处理从局部传感器发送过来的信息 ,从而得到精确的系 统状态估计。与单通道系统相比 ,它的估计精度更高 ,系统容错能力更强 ,覆盖的时间和空间范围更 广,从而能有效地改善系统性能。并被广泛地应用于军事领域和民事领域。算机网络技术的普及推动了数据融合技术的发 展。但由于无线网络系统本身所固有的特性 ,如带宽能量受限、 多径和移动性等因素的影响 ,数据包 在传输过程中会遇到时滞、 丢包等问题 , 严重影响系统性能。

受到目标系统自身运行特性的影响 ,如不同的传感器对相同的目标对象进行数据采集时 ,各传感器节点的量测噪声可能依 赖于共同的被估计量 ,而在传感器相对密集的地方会受到相同的环境因素影响 ,系统会出现噪声相关现象。虽然分别针对随机 时滞和噪声相关条件下数据融合估计问题的研究已经取得了上述丰富的研究成

果,然而同时考虑2种情况共存时的最优融合理论研究还不够完善。本文作者进一步考虑随机时滞和量测相关同时存在的情 况,基于低阶迭代正交变换的思想, 将量测方程经过等价改写去除噪声的相关性 , 从而得到一组新的"伪量测" 方程 , 然后结合 卡尔曼滤波和信息滤波,给出了一种最优的低维集中式融合估计方法。

考虑下面带有局部传感器的离散时间线性随机系统:

x(k + 1) = Ax(k) + w(k) (1)

科普中国

致力干权威的科学传播

本词条内容贡献者为

李华青 | 副教授

宙核

西南大学电子信息工程学院

V百科

往期回顾

















贝叶斯

棣莫弗

辛软



独立同分布

进入词条

╱ 编辑

☆ 收藏

17 赞

AllinOneE

纠错

系统初始状态值已知 , 有 $E\{x(0)\} = \mu 0$, $E\{[x(0) - \mu 0][x(0) - \mu' 0]\} = P 0$ 。

系统噪声 $w(k) \in R$ n 和量测噪声 $vi(k) \in R$ m i为零均值白噪声 ,且满足如下的统计特性:

 $E\{w(k)w'(l)\} = O(k)\delta kl (3)$

 $E\{v | (k) | v' | (l)\} = R | ij (k)\delta | kl (4)$

 $E\{w \ k \ v' \ j \ (l)\} = 0$

式中, δ kl 为克罗内克函数 :""表示转置。由上式可知,系统噪声和量测噪声互不相关,但量测噪声自相 关,且不同传感器的量测噪声在同一时刻是互相关的。

本文中 ,所有准时到达融合中心的量测值均存储在一 个 长 度 为 L 的 缓 存 器 中。如 果 量 测 值y i (t)(t = k - L + 1 , ... , k) 在 k 时刻或之前没有到达融合中心 ,那么就认为该量测值丢失 ,这一过程用一个**独立同分布**的随机变量 y i t ,k 表示 ,其数 学表达如下:

根据 γ it, k 的定义, 如果 γ it, k=1, 则对于所有 $l \in N$ 都有 γ it, k+l=1, 即如果 γ i(t) 在 k 时刻或之前到达融合中 心,那么对于 k 之后的时刻它都是到达的。因此, 在 k 时刻存储在缓存器第 t+L-k 个时间槽

的 y i(t)(t = k - L + 1 , . . . , k) 可以表示成

yi(t, k) = yit, kyi(t) = yit, kCix(t) + yit, kvi(t) (7)

本文主要考虑系统同时受到量测时滞和相关噪声干扰下的融合估计问题。首先通过迭代正交变换的方法解除系统量测噪声之 间的相关性, 同时用一个**独立同分布**的伯努利变量对数据传输的延时过程进行建模, 经过一系列变形得到系统的"伪量测" 模 型。在此基础上,结合缓存器,卡尔曼滤波和信息滤波给出一种低维的集中式融合估计算法,同时分析了本算法的稳定性。该 算法在保证估计值为线性最优的同时有效避免了大矩阵的逆运算 , 极大地降低了系统计算负担 , 便于实时在线操作。未来工作 将进一步考虑系统噪声和量测噪声互相关,量测噪声多步自相关的情况。[2]

参考资料

- 1. 盛骤、概率论与数理统计、北京:高等教育出版社、2010
- 2. 考虑量测时滞和相关噪声的网络化数据融合 . 知网 . 2016-10-15[引用日期2017-04-22]





权威合作编辑



"科普中国"百科科学词条编写与.

"科普中国"是为我国科普信息化 建设塑造的全...

2017/10/10 独立同分布 百度百科



独立同分布 进入词条

∕ 编辑

☆ 收藏

15 赞

AllinOneE

浏览次数:176278次

编辑次数:16次历史版本 最近更新: 2017-05-19

创建者:wltongxing

1 python培训班

12 人工智能培训

2 昂立教育分布

13 二手独栋别墅

3 自己建网站

14 python 教程

4 美国的大学排名 15 美国纽约房价

5 python培训

16 上海写字楼分布

6 gif图片大全

17 成都写字楼分科 分享

7 deep learning

18 武汉写字楼分花

8 小程序开发

19 深圳写字楼分科

9 留学费用排行榜 20 编程入门教程



21 直播app开发

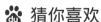


22 人工智能课程



6





独立网站 android业余班 沃尔玛山姆网上商城

外地买车本地上牌可以吗

山姆超市网购

免费独立网站

独立显卡价格

android培训学院

山姆会员店网上超市

张家口宾馆















2017/10/10 独立同分布_百度百科



独立同分布 进入词条 ∅ 编辑

☆ 收藏

凸 赞

<u>AllinOneE</u>

编排双则

日竹小店

沙川闪比

思见区顷

仅外仅仅后尽 到亲旦问与胜到

©2017 Baidu 使用百度前必读 | 百科协议 | 百度百科合作平台 | 京ICP证030173号 💝 京公网安备11000002000001号

分享





