

# Matlab 图像处理大作业 实验报告

## 一、实验目的

1. 掌握计算机处理和存储图像的基本知识；
2. 熟悉 JPEG 编码的基本原理，实现简单的 JPEG 编码；
3. 掌握 DCT 的基本概念；
4. 掌握信息隐藏的基本概念和技巧；
5. 熟练使用 MATLAB，掌握处理二维信息的基本技能；
6. 了解人脸识别的定义，掌握一种人脸识别方法。

## 二、实验平台

Matlab R2023a

## 三、实验内容

### (一) 基础知识

#### 1. 阅读基本功能

输入help images后得到：

```
Image file I/O.
analyze75info          - Read metadata from header file of Mayo Analyze 7.5 data
set.
analyze75read           - Read image file of Mayo Analyze 7.5 data set.
dicomanon              - Anonymize DICOM file.
dicomCollection         - Gather details about related series of DICOM files.
dicomContours           - Extract ROIs information from DICOM-RT Structure Set.
dicomdict               - Get or set active DICOM data dictionary.
dicomdisp               - Display DICOM file structure.
dicominfo               - Read metadata from DICOM message.
dicomlookup              - Find attribute in DICOM data dictionary.
dicomread               - Read DICOM image.
dicomreadVolume          - Construct volume from directory of DICOM
images/slices.
dicomuid                - Generate DICOM Unique Identifier.
dicomwrite              - Write images as DICOM files.
dicom-dict.txt           - Text file containing DICOM data dictionary (current).
dicom-dict-2005.txt      - Text file containing DICOM data dictionary (2005-
2007).
dicom-dict-2007.txt      - Text file containing DICOM data dictionary (2007-
2019).
dpxinfo                 - Read metadata about DPX image.
dpxread                  - Read DPX image.
hdrread                  - Read Radiance HDR image.
hdrwrite                 - Write Radiance HDR image.
ImageAdapter             - Interface for image format I/O.
imfinfo                  - Information about image file (MATLAB Toolbox).
imread                   - Read image file (MATLAB Toolbox).
imwrite                  - Write image file (MATLAB Toolbox).
interfileinfo            - Read metadata from Interfile files.
```

```

interfileread      - Read images from Interfile files.
isdicom            - Check if file is DICOM.
isnitf             - Check if file is NITF.
isrset              - Check if file is reduced-resolution dataset (R-Set).
makehdr            - Create high dynamic range image.
niftiinfo          - Read metadata from NIFTI file.
niftiread         - Read NIFTI image.
niftiwrite         - Write images as NIFTI files.
nitfinfo           - Read metadata from NITF file.
nithread            - Read NITF image.
rsetwrite          - Create reduced-resolution dataset (R-Set) from image
file.

tiffreadVolume     - Read volume from TIFF file.
images.dicom.decodeUID   - Get information about Unique Identifier (UID).
images.dicom.parseDICOMDIR - Extract metadata from DICOMDIR file.
rawread             - Reads Color Filter Array (CFA) image from RAW files
raw2rgb             - Transform Color Filter Array (CFA) image in RAW files into an
RGB image
rawinfo             - Read information about Color Filter Array (CFA) image in RAW
files
raw2planar          - Separate Bayer patterned CFA image into individual images
planar2raw          - Combine planar sensor images into a full Bayer pattern CFA
isexr               - Check if file is valid EXR file
exrread             - Read image data from EXR file
exrinfo             - Read metadata from EXR file
exrwrite            - Write image data to EXR file
exrHalfAssSingle   - Convert numeric values into half-precision values

```

我们将使用这些函数进行实验。

## 2. 圆与棋盘

利用 `imread` 完成图片读取，利用 `imshow`、`imwrite` 完成图片写入。

画圆代码：

```

[height, width, ~] = size(hall_color);

% circle
radius_sqrd = (min(height, width)/2)^2;
distance_sqrd = repmat(((1:height)' - height / 2).^2, 1, width) +
    repmat(((:,width) - width / 2).^2, height, 1);
circle = distance_sqrd <= radius_sqrd & distance_sqrd > 0.96 * radius_sqrd;
% red
hall_red = hall_color(:, :, 1);
hall_red(circle) = uint8(255);

% blue, green
hall_green = hall_color(:, :, 2);
hall_green(circle) = uint8(0);
hall_blue = hall_color(:, :, 3);
hall_blue(circle) = uint8(0);

% draw circle
hall_circle = uint8(ones(height, width, 3));
hall_circle(:, :, 1) = hall_red;
hall_circle(:, :, 2) = hall_green;

```

```

hall_circle(:, :, 3) = hall_blue;
subplot(1, 3, 2);
imshow(hall_circle);
imwrite(hall_circle, 'hw1_3_2_hall_circle.bmp');

```

上述代码将半径0.96~1倍的部分涂成红色。

画棋盘代码：

```

% chessboard
length = 36;
height_index = repmat([1:height]', 1, width);
width_index = repmat([1:width], height, 1);
chessboard = xor((mod(height_index, length) < length/2), (mod(width_index,
length) < length/2));

% red
hall_red = hall_color(:, :, 1);
hall_red(chessboard) = uint8(0);

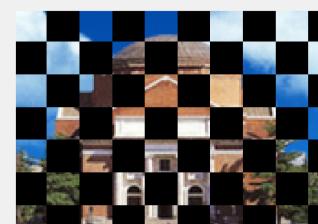
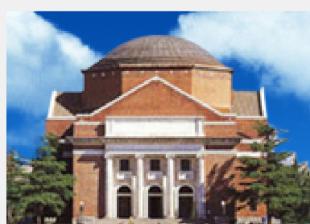
% green
hall_green = hall_color(:, :, 2);
hall_green(chessboard) = uint8(0);

% blue
hall_blue = hall_color(:, :, 3);
hall_blue(chessboard) = uint8(0);

% draw chessboard
hall_chessboard = uint8(ones(height, width, 3));
hall_chessboard(:, :, 1) = hall_red;
hall_chessboard(:, :, 2) = hall_green;
hall_chessboard(:, :, 3) = hall_blue;
subplot(1, 3, 3);
imshow(hall_chessboard);
imwrite(hall_chessboard, 'hw1_3_2_hall_chessboard.bmp');

```

效果如图：



本问题代码位于 `hw_1_3_2.m` 中，图片文件分别为 `hw_1_3_2_hall_circle.bmp` 和 `hw_1_3_2_hall_chessboard.bmp`。

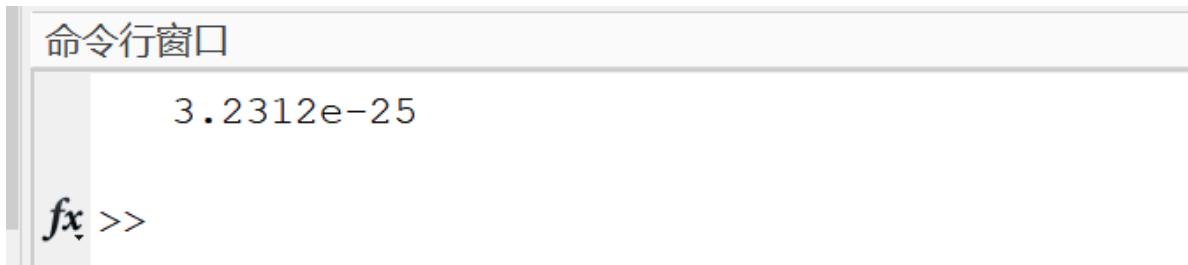
## (二) 图像压缩编码

### 1. 图像预处理

由于DCT是线性变换，所以在空域减去128，等于对DCT域减去128的DCT变换，只需要对DCT矩阵的左上角减去一个直流分量即可。

```
first_block = double(hall_gray(1:8, 1:8));
old_C = dct2(first_block - 128);
new_C = dct2(first_block);
new_C(1, 1) = new_C(1, 1) - 128 * 8;
disp(max((old_C - new_C).^2, [], 'all'));
```

将两种方式进行比较，误差采用各个元素的完全平方差的最大值来衡量，得到结果：



可见两种方式的实现效果基本相同。

本问题代码位于 `hw_2_4_1.m` 中。

### 2. 实现2维dct

首先实现1维dct矩阵：

```
function dctD = my_dct_operator(N)
    col_coe = [1:N-1];
    row_coe = [1:2:N - 1];
    dctD = cos(col_coe' * row_coe * pi / (2 * N));
    dctD = sqrt(2/N) * [ones(1, N)/sqrt(2); dctD];
end
```

然后利用公式 $C = DPD^T$ 来计算变换结果：

```
function dct2C = my_dct2(dct2P)
    [rows, cols] = size(dct2P);
    % 初始化结果矩阵
    dct2C = my_dct_operator(rows) * double(dct2P) * my_dct_operator(cols)';
end
```

对比库中的dct2：

```
example = double(hall_gray(1:8, 1:8)) - 128;
dct2C = dct2(example);
my_dct2C = my_dct2(example);
disp(max((dct2C - my_dct2C).^2, [], 'all'));
```

误差采用各个元素的完全平方差的最大值来衡量，得到结果：

## 命令行窗口

```
8.1792e-26
```

```
fx >>
```

可见与官方库的实现效果基本相同。

本问题代码位于 `hw_2_4_2.m` 中。

### 3. 四列置零

代码实现如下：

```
subplot(1, 3, 1);
imshow(hall_gray);
imwrite(hall_gray, "hw_4_3_normal.bmp");

dct2P = double(hall_gray);

dct2C = blockproc(dct2P, [8, 8], @(blk) dct2C_cut_right(blk.data - 128));
idct2P_cut_right = uint8(blockproc(dct2C, [8, 8], @(blk) idct2(blk.data) + 128));

subplot(1, 3, 2);
imshow(idct2P_cut_right);
imwrite(idct2P_cut_right, "hw_4_3_right_cut_off.bmp");

dct2C = blockproc(dct2P, [8, 8], @(blk) dct2C_cut_left(blk.data - 128));
idct2P_cut_left = uint8(blockproc(dct2C, [8, 8], @(blk) idct2(blk.data) + 128));

subplot(1, 3, 3);
imshow(idct2P_cut_left);
imwrite(idct2P_cut_left, "hw_4_3_left_cut_off.bmp");

function dct2C = dct2C_cut_right(dct2P)
    dct2C = dct2(dct2P);
    dct2C(:, 5:8) = 0;
end

function dct2C = dct2C_cut_left(dct2P)
    dct2C = dct2(dct2P);
    dct2C(:, 1:4) = 0;
end
```

展现效果如下：



左一为原图，中间为去掉右边4列，右边为去掉左边4列。

右上对应的是横向的高频分量，右下对应的是横向和纵向的高频分量，去掉之后，可以看到图片在横向的色彩变化明显模糊，但是仍然能辨认图像，因为直流和低频分量不受影响。

左上对应的是横向和纵向的低频分量，左下对应的是纵向的高频分量，去掉之后，纵向的低频和高频分量都被去掉，因此纵向纹理消失；横向的低频分量被去掉，但高频分量还在，因此横向纹理中色彩变化激烈的部分被保留下。

本问题代码位于 `hw_2_4_3.m` 中，图片位于。

本问题代码位于 `hw_2_4_3.m` 中。`hw_2_4_3_*.bmp` 中保存了图像文件。

## 4. 转置与旋转

将DCT系数矩阵转置和旋转的代码如下：

```

clear all;
close all;
clc;

dir = "./图像处理所需资源/";
load(strcat(dir, "hall.mat"));

subplot(1, 4, 1);
imshow(hall_gray);
imwrite(hall_gray, "hw_2_4_4_normal.bmp");

dct2P = double(hall_gray);

idct2c_hall_transpos = my_dct_domain_process(dct2P, @my_dct2_transposition);

subplot(1, 4, 2);
imshow(idct2c_hall_transpos);
imwrite(idct2c_hall_transpos, "hw_2_4_4_hall_transpos.bmp");

idct2c_hall_rotate90 = my_dct_domain_process(dct2P, @my_dct2_rotate90);

subplot(1, 4, 3);
imshow(idct2c_hall_rotate90);
imwrite(idct2c_hall_rotate90, "hw_2_4_4_hall_rotate90.bmp");

idct2c_hall_rotate180 = my_dct_domain_process(dct2P, @my_dct2_rotate180);

subplot(1, 4, 4);
imshow(idct2c_hall_rotate180);
imwrite(idct2c_hall_rotate180, "hw_2_4_4_hall_rotate180.bmp");

function idct2C = my_dct_domain_process(dct2P, dct2_process)

```

```

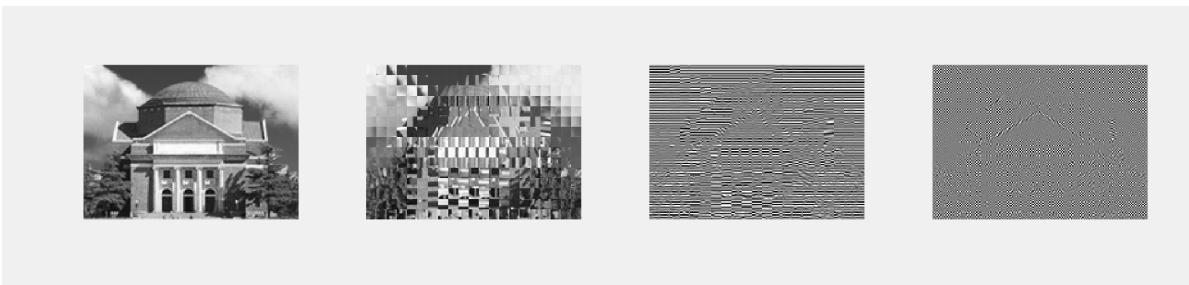
dct2C = blockproc(dct2P, [8, 8], @(blk) dct2_process(blk.data - 128));
idct2C = uint8(blockproc(dct2C, [8, 8], @(blk) idct2(blk.data) + 128));
end

function dct2C = my_dct2_transposition(dct2P)
dct2C = dct2(dct2P');
end

function dct2C = my_dct2_rotate90(dct2P)
dct2C = rot90(dct2(dct2P));
end

function dct2C = my_dct2_rotate180(dct2P)
dct2C = rot90(dct2(dct2P), 2);
end

```



从左到右分别是原图、转置、旋转90度、旋转180度的结果（以下分别称为图1，图2，图3，图4）。

由 $C = DPD^T$ 可得 $C^T = DP^TD^T$ ，从而转置dct系数矩阵与转置空域矩阵的效果是相同的。因此可知图2实际上就是将原图转置的结果（按照8\*8的像素块）。

旋转90度会将低频分量系数转移到纵向高频分量系数的位置上，一般图片的低频分量系数较大，因此图片在纵向变化上会很激烈。

旋转180会将低频分量系数转移到高频分量系数的位置上，图片在横向和纵向上变化的都很激烈。

本问题代码位于 `hw_2_4_4.m` 中。`hw_2_4_4_*.bmp` 中保存了图像文件。

## 5. 差分编码

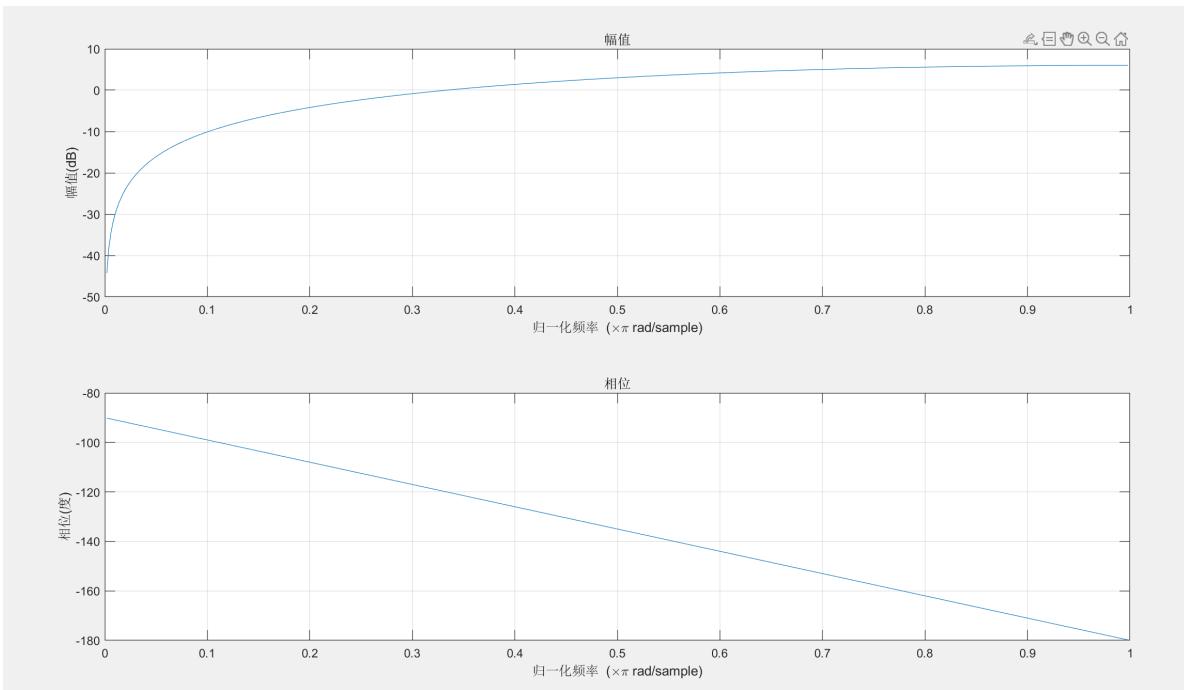
差分编码的频率响应：

```

% y(n) = -x(n) + x(n - 1)
a = [1];
b = [-1, 1];
figure;
zplane(b, a);
figure;
freqz(b, a);

```

结果：



它是一个高通滤波器，低频的分量会被除去，因此，图像DC系数的高频分量更多。

本问题代码位于 `hw_2_4_5.m` 中。

## 6. DC 预测误差与 Category

Category实际上就是DC预测误差的二进制表示的位数。因此，我们也可以通过对DC预测误差的绝对值加1，取对数再向上取整得到 Category 的值。

## 7. Zigzag 扫描方法

`zigzagScan.m`:

```
function zigzag = zigzagScan(matrix)
    [rows, cols] = size(matrix);
    zigzag = zeros(1, rows * cols);

    row = 1;
    col = 1;
    index = 1;
    direction = 'up'; % 初始方向向上

    while index <= rows * cols
        zigzag(index) = matrix(row, col);

        if strcmp(direction, 'up')
            if col == cols
                row = row + 1;
                direction = 'down';
            elseif row == 1
                col = col + 1;
                direction = 'down';
            else
                row = row - 1;
                col = col + 1;
            end
        else % direction == 'down'
            if row == 1
                col = col + 1;
                direction = 'up';
            elseif col == cols
                row = row + 1;
                direction = 'up';
            else
                row = row + 1;
                col = col - 1;
            end
        end
        index = index + 1;
    end
end
```

```

        if row == rows
            col = col + 1;
            direction = 'up';
        elseif col == 1
            row = row + 1;
            direction = 'up';
        else
            row = row + 1;
            col = col - 1;
        end
    end

    index = index + 1;
end
end

```

我们采用一个字符串保存当前游走的方向（右和上视为 up，左和下视为 down），当遇到边界时就改变扫描方向。

测试矩阵为一个按照zigzag顺序排列的矩阵，扫描后变成一个顺序排列的行向量。

```

test_matrix = [ ...
    1, 2, 6, 7, 15, 16, 28, 29; ...
    3, 5, 8, 14, 17, 27, 30, 43; ...
    4, 9, 13, 18, 26, 31, 42, 44; ...
    10, 12, 19, 25, 32, 41, 45, 54; ...
    11, 20, 24, 33, 40, 46, 53, 55; ...
    21, 23, 34, 39, 47, 52, 56, 61; ...
    22, 35, 38, 48, 51, 57, 60, 62; ...
    36, 37, 49, 50, 58, 59, 63, 64];

zigzag = zigzagScan(test_matrix);

% 输出是等差数列，证明算法通过测试
disp(zigzag);

```

```

列 1 至 21
1   2   3   4   5   6   7   8   9   10  11  12  13  14  15  16  17  18  19  20  21
列 22 至 42
22  23  24  25  26  27  28  29  30  31  32  33  34  35  36  37  38  39  40  41  42
列 43 至 63
43  44  45  46  47  48  49  50  51  52  53  54  55  56  57  58  59  60  61  62  63
列 64
64
>

```

本问题代码位于 `hw_2_4_7.m` 中。

## 8. 量化

`quantify_block.m` 对每个DCT系数矩阵进行量化：

```

function Q = quantify_block(block, quantify)
    Q = round(block ./ quantify);
end

```

`get_dct2c_tilde.m` 对图像分块处理，调用量化函数：

```
function dct2c_tilde = get_dct2c_tilde(hall_gray, QTAB)
    dct2P = double(hall_gray) - 128;
    dct2C = blockproc(dct2P, [8, 8], @(blk) dct2(blk.data));
    dct2c_tilde = blockproc(dct2C, [8, 8], @(blk) quantify_block(blk.data,
QTAB));
    dct2c_tilde = blockproc(dct2c_tilde, [8, 8], @(blk) zigzagScan(blk.data)');
end
```

`get_dct2c_tilde_final.m` 将矩阵转换为题目指定的格式：

```
function dct2c_tilde_final = get_dct2c_tilde_final(dct2c_tilde)
    [rows, cols] = size(dct2c_tilde);
    dct2c_tilde_final = [];
    for i = 1:(rows/64)
        for j = 1:cols
            if i == 1 && j == 1
                dct2c_tilde_final = dct2c_tilde(1:64, 1);
            else
                dct2c_tilde_final = [dct2c_tilde_final, dct2c_tilde((i - 1) * 64
+ 1:i * 64, j)];
            end
        end
    end
end
```

本问题代码位于 `hw_2_4_8.m` 中。

## 9. 实现 JPEG 码流

`hw_2_4_8.m` 实现 JPEG 编码并保存到 `jpegcode.mat`：

```
dir = "./图像处理所需资源/";
load(strcat(dir, "hall.mat"));
load(strcat(dir, "JpegCoeff.mat"));

[jpeg_row, jpeg_col, dc_code, ac_code] = my_encode(hall_gray, QTAB, DCTAB,
ACTAB);

save('jpegcode.mat', "jpeg_col", "jpeg_row", "ac_code", "dc_code")
```

`my_encode.m` 实现 JPEG 编码部分：

```
function [jpeg_row, jpeg_col, dc_code, ac_code] = my_encode(pic, QTAB, DCTAB,
ACTAB)
    dct2c_tilde = get_dct2c_tilde(pic, QTAB);
    dct2c_tilde_final = get_dct2c_tilde_final(dct2c_tilde);
    dc_code = get_dc_code(dct2c_tilde_final, DCTAB);

    ac_code = [];
    for i = 1:length(dct2c_tilde_final)
        single_block = dct2c_tilde_final(:, i);
        ac_code_single = get_ac_code_single(single_block, ACTAB);
        ac_code = [ac_code; ac_code_single];
    end
end
```

```

    ac_code = [ac_code, ac_code_single];
end

[jpeg_row, jpeg_col] = size(pic);

```

其中, `get_dc_code.m` 实现 DC 部分的熵编码:

```

function dc_code = get_dc_code(dct2c_tilde, DCTAB)
dc = dct2c_tilde(:, :)';
dc_diff = [dc(1); -diff(dc)];
dc_diff_bin = arrayfun(@(i) my_d2b(dc_diff(i)), [1:length(dc_diff)],
'UniformOutput', false);
dc_category = arrayfun(@(i) length(dc_diff_bin{i}), [1:length(dc_diff_bin)],
'UniformOutput', false);
dc_category = cell2mat(dc_category) + 1;
dc_code = ...
arrayfun( ...
@(i) [ ...
DCTAB(dc_category(i), 2:(DCTAB(dc_category(i), 1) + 1)), ...
dc_diff_bin{i} ...
], ...
[1:length(dc_diff)], ...
'UniformOutput', ...
false ...
);
dc_code = cell2mat(dc_code);

```

`get_ac_code_single.m` 实现单个图像块 AC 部分的熵编码:

```

function ac_code_single = get_ac_code_single(single_block, ACTAB)
ZRL = get_ZRL();
EOB = get_EOB();
zero_num = 0;
zrl_num = 0;
ac_code_single = [];
for scan_idx = 2:length(single_block)
if single_block(scan_idx) == 0
if zero_num == 15
zrl_num = zrl_num + 1;
zero_num = 0;
else
zero_num = zero_num + 1;
end
else
if zrl_num > 0
ac_code_single = [ac_code_single, repmat(ZRL, 1, zrl_num)];
zrl_num = 0;
end
data = single_block(scan_idx);
amp = my_d2b(data);
size = length(amp);
run = zero_num;
actab_row = ACTAB(run * 10 + size, :);
actab_looked_up = actab_row(4:actab_row(3)+3);

```

```

    ac_code_single = [ac_code_single, actab_looked_up, amp];
    % fprintf("data = %d, amp = %s, size = %s, run = %s, actab_looked =
    %s\n", data, mat2str(amp), mat2str(size), mat2str(run),
    mat2str(actab_looked_up));
    zero_num = 0;
end
end
ac_code_single = [ac_code_single, EOB];
end

```

本问题代码位于 `hw_2_4_9.m` 中。

## 10. 计算压缩比

原图像的大小为 `row * col` Byte (每个像素点用一个 Byte 表示) , 压缩后图像的大小为 `(ac_size + dc_size) / 8` Byte。

```

load("jpegcode.mat");

ac_size = length(ac_code);
dc_size = length(dc_code);
fprintf("row = %d, col = %d, ac_size = %d, dc_size = %d\n", jpeg_row, jpeg_col,
ac_size, dc_size);

before_size = jpeg_row * jpeg_col;
after_size = (ac_size + dc_size) / 8;

fprintf("压缩前: %d Bytes\n", before_size);
fprintf("压缩后: %f Bytes\n", after_size);
fprintf("压缩比: %f\n", before_size / after_size);

```

计算结果:

命令行窗口

```

row = 120, col = 168, ac_size = 23072, dc_size = 2031
压缩前: 20160 Bytes
压缩后: 3137.875000 Bytes
压缩比: 6.424730
fx >>

```

压缩比为6.424730

本问题代码位于 `hw_2_4_10.m` 中。

## 11. JPEG 解码

`hw_2_4_11.m` 实现从 `jpegcode.mat` 中读取数据并 JPEG 解码:

```

load("jpegcode.mat");

dir = "./图像处理所需资源/";
load(strcat(dir, "hall.mat"));
load(strcat(dir, "JpegCoeff.mat"));

```

```

hall_gray_recovered = my_decode(jpeg_row, jpeg_col, dc_code, ac_code, QTAB,
DCTAB, ACTAB);

subplot(2, 1, 1);
imshow(hall_gray);
title('original')
subplot(2, 1, 2);
imshow(hall_gray_recovered);
imwrite(hall_gray_recovered, "hw_2_4_11_hall_gray_recovered.bmp");
title('decoded');

MSE = sum((double(hall_gray_recovered) - double(hall_gray)).^2, 'all') /
(jpeg_row * jpeg_col);
PSNR = 10 * log10(255^2 / MSE);
fprintf("PSNR: %f\n", PSNR);

```

`my_decode.m` 包含 JPEG 解码的具体实现:

```

function decoded = my_decode(jpeg_row, jpeg_col, dc_code, ac_code, QTAB, DCTAB,
ACTAB)
    % decode dc
    dc_decode = get_dc_decode(dc_code, DCTAB);
    % decode ac
    ac_decode = get_ac_decode(ac_code, ACTAB);
    % recover image
    dct2c_tilde_recovered = get_dct2c_tilde_recovered([dc_decode; ac_decode],
jpeg_row * 8, jpeg_col / 8);
    decoded = get_hall_gray_recovered(dct2c_tilde_recovered, QTAB);
end

```

`get_dc_decode.m` 对 DC 码流进行解码:

```

function dc_decode = get_dc_decode(dc_code, DCTAB)
    % decode dc
    dc_code = reshape(dc_code, 1, length(dc_code));
    dc_decode_diff = [];
    start_idx = 1;
    idx = 1;
    while idx <= length(dc_code)
        huffman_code = dc_code(start_idx:idx);
        [row, col] = size(DCTAB);
        cat = -1;
        for j = 1:row
            if all(DCTAB(j, 1) == length(huffman_code))
                if all(DCTAB(j, 2:1+length(huffman_code)) == huffman_code)
                    cat = j - 1;
                    break
                end
            end
        end
        if cat ~= -1
            data = dc_code(idx+1:idx+cat);
            data_dec = my_b2d(data);
            dc_decode_diff = [dc_decode_diff, data_dec];
            start_idx = idx + cat + 1;
            idx = idx + cat + 1;
        end
    end
end

```

```

    else
        idx = idx + 1;
    end
end
dc_decode = cumsum([dc_decode_diff(1), -dc_decode_diff(2:end)]);

end

```

`get_ac_decode.m` 对 AC 码流进行解码：

```

function ac_decode = get_ac_decode(ac_code, ACTAB)
ac_decode = [];
ZRL = get_ZRL();
EOB = get_EOB();
ac_code = reshape(ac_code, 1, length(ac_code));
start_idx = 1;
idx = 1;
ac_decode_single = [];
while idx <= length(ac_code)
    huffman_code = ac_code(start_idx:idx);
    [row, ~] = size(ACTAB);
    if length(huffman_code) == length(ZRL) && all(ZRL == huffman_code)
        ac_decode_single = [ac_decode_single, zeros(1, 16)];
        % fprintf("insert 16 zeros\n");
        start_idx = idx + 1;
        idx = idx + 1;
    elseif length(huffman_code) == length(EOB) && all(EOB == huffman_code)
        % fprintf("insert %d zeros\n", 63 - length(ac_decode_single));
        ac_decode_single = [ac_decode_single, zeros(1, 63 -
length(ac_decode_single))];
        ac_decode = [ac_decode, ac_decode_single'];
        ac_decode_single = [];
        start_idx = idx + 1;
        idx = idx + 1;
    else
        ac_run = -1;
        ac_size = -1;
        look_up_row = -1;
        for j = 1:row
            actab_len = ACTAB(j, 3);
            if length(huffman_code) == actab_len
                if all(ACTAB(j, 4:3+actab_len) == huffman_code)
                    ac_run = ACTAB(j, 1);
                    ac_size = ACTAB(j, 2);
                    look_up_row = j;
                    break;
                end
            end
        end
        if and(ac_run ~= -1, ac_size ~= -1)
            amp = ac_code(idx+1:idx+ac_size);
            data = my_b2d(amp);
            ac_decode_single = [ac_decode_single, zeros(1, ac_run), data];
            % fprintf("data = %d, amp = %s, size = %s, run = %s, actab_looked
= %s, now_size = %d\n", ...
            %     data, ...
            %     mat2str(amp), ...

```

```

        % mat2str(ac_size), ...
        % mat2str(ac_run), ...
        % mat2str(CTAB(look_up_row, 4:length(amp)+3)), ...
        % size(ac_decode_single) ...
    % );
    start_idx = idx + ac_size + 1;
    idx = idx + ac_size + 1;
else
    idx = idx + 1;
end
end
end

```

`get_dct2C_tilde_recovered.m` 将DCT系数矩阵恢复到分块矩阵的形式：

```

function dct2C_tilde = get_dct2C_tilde_recovered(dct2C_tilde_final, row, col)
dct2C_tilde = zeros(row, col);
idx = 1;
for i = 1:(row/64)
    for j = 1:col
        if i == 1 && j == 1
            dct2C_tilde(1:64, 1) = dct2C_tilde_final(:, 1);
        else
            dct2C_tilde((i - 1) * 64 + 1:i * 64, j) = dct2C_tilde_final(:, idx);
        end
        idx = idx + 1;
    end
end

```

`get_hall_gray_recovered.m` 将每个图像块对应的DCT系数矩阵通过逆变换转换回图像：

```

function hall_gray_recovered = get_hall_gray_recovered(dct2C_tilde, QTAB)
dct2C_tilde = blockproc(dct2C_tilde, [64, 1], @(blk) zigzagScanInv(blk.data,
8, 8));
dct2C = blockproc(dct2C_tilde, [8, 8], @(blk) quantify_block_inv(blk.data,
QTAB));
dct2P = blockproc(dct2C, [8, 8], @(blk) idct2(blk.data));
hall_gray_recovered = uint8(dct2P + 128);
end

```

运行结果：



通过客观方法（PSNR）进行评价。

my\_psnr.m 计算得到 PSNR：

```
function PSNR = my_psnr(pic_recovered, pic)
    [jpeg_row, jpeg_col] = size(pic);
    MSE = sum((double(pic_recovered) - double(pic)).^2, 'all') / (jpeg_row * jpeg_col);
    PSNR = 10 * log10(255^2 / MSE);
end
```

计算结果：



此 PSNR 的值为 31.187403 dB。

通过主观方法进行评价：

与原图相比，解码的图“模糊”一些，这是舍弃高频分量的结果。且在一些地方有明显的不连续感，似乎被一些“方块”分隔开来，这是分块处理导致的。

本问题代码位于 `hw_2_4_11.m` 中。图片位于 `hw_2_4_11_*.bmp` 中。

## 12. 量化步长减半

hw\_2\_4\_12.m 将 QTAB 减半后重新进行编解码，并计算压缩比和 PSNR：

```
dir = "./图像处理所需资源/";
load(strcat(dir, "hall.mat"));
load(strcat(dir, "JpegCoeff.mat"));

QTAB = QTAB / 2;
% encode & decode
[jpeg_row, jpeg_col, dc_code, ac_code] = my_encode(hall_gray, QTAB, DCTAB,
ACTAB);
hall_gray_recovered = my_decode(jpeg_row, jpeg_col, dc_code, ac_code, QTAB,
DCTAB, ACTAB);
% plot
subplot(2, 1, 1);
imshow(hall_gray);
title('original')
subplot(2, 1, 2);
imshow(hall_gray_recovered);
imwrite(hall_gray_recovered, "hw_4_12_hall_gray_recovered.bmp");
title('decoded');
% 压缩比
ac_size = length(ac_code);
dc_size = length(dc_code);
fprintf("row = %d, col = %d, ac_size = %d, dc_size = %d\n", jpeg_row, jpeg_col,
ac_size, dc_size);

before_size = jpeg_row * jpeg_col;
after_size = (ac_size + dc_size) / 8;

fprintf("压缩前: %d Bytes\n", before_size);
fprintf("压缩后: %f Bytes\n", after_size);
fprintf("压缩比: %f\n", before_size / after_size);
% PSNR
MSE = sum((double(hall_gray_recovered) - double(hall_gray)).^2, 'all') /
(jpeg_row * jpeg_col);
PSNR = 10* log10(255^2 / MSE);
fprintf("PSNR: %f\n", PSNR);
```

结果：



命令行窗口

```
row = 120, col = 168, ac_size = 34164, dc_size = 2410
压缩前: 20160 Bytes
压缩后: 4571.750000 Bytes
压缩比: 4.409690
PSNR: 34.206704
fx >>
```

图像的压缩比为4.409690，有所下降；PSNR为34.206704，相比未减半有所上升。

量化步长减半，导致被舍弃的高频分量变少，图像信息更完整，因此PSNR上升；量化步长减半带来了量化系数的增加，因而对应的熵编码长度增加，压缩比下降。

本问题代码位于 `hw_2_4_12.m` 中。图片位于 `hw_2_4_12_*.bmp` 中。

## 13. 雪花图像处理

对雪花图像编解码：

```
dir = "./图像处理所需资源/";
load(strcat(dir, "snow.mat"));
load(strcat(dir, "JpegCoeff.mat"));

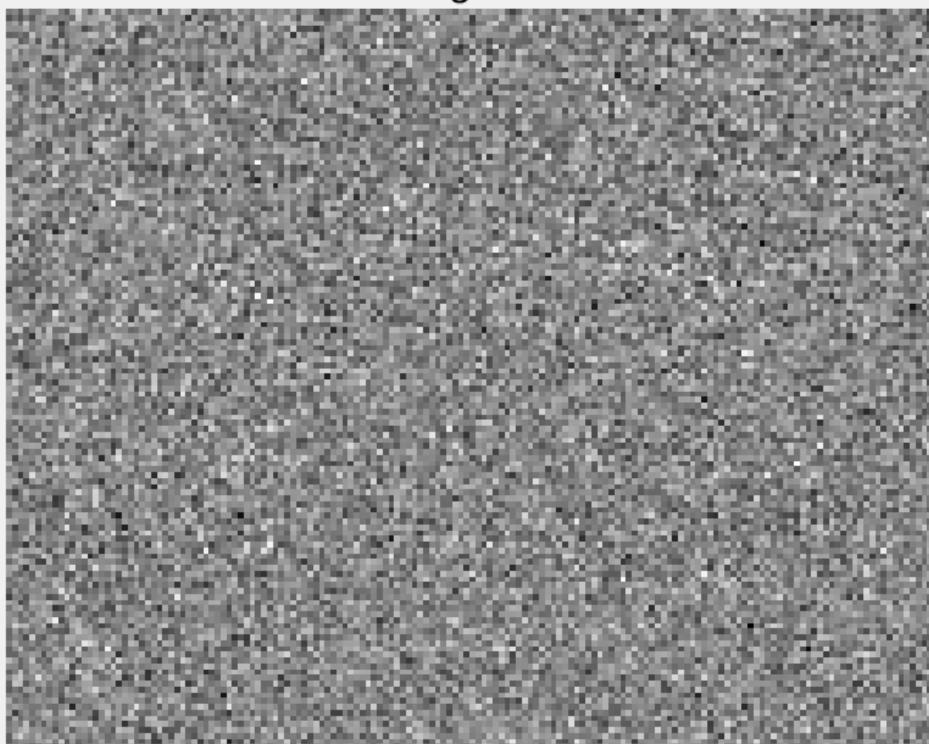
% encode & decode
[jpeg_row, jpeg_col, dc_code, ac_code] = my_encode(snow, QTAB, DCTAB, ACTAB);
snow_recovered = my_decode(jpeg_row, jpeg_col, dc_code, ac_code, QTAB, DCTAB,
ACTAB);
% plot
subplot(2, 1, 1);
imshow(snow);
imwrite(snow, "hw_2_4_13_snow.bmp");
title('original')
subplot(2, 1, 2);
imshow(snow_recovered);
imwrite(snow_recovered, "hw_2_4_13_snow_recovered.bmp");
title('decoded');
% 压缩比
ac_size = length(ac_code);
dc_size = length(dc_code);
fprintf("row = %d, col = %d, ac_size = %d, dc_size = %d\n", jpeg_row, jpeg_col,
ac_size, dc_size);

before_size = jpeg_row * jpeg_col;
after_size = (ac_size + dc_size) / 8;

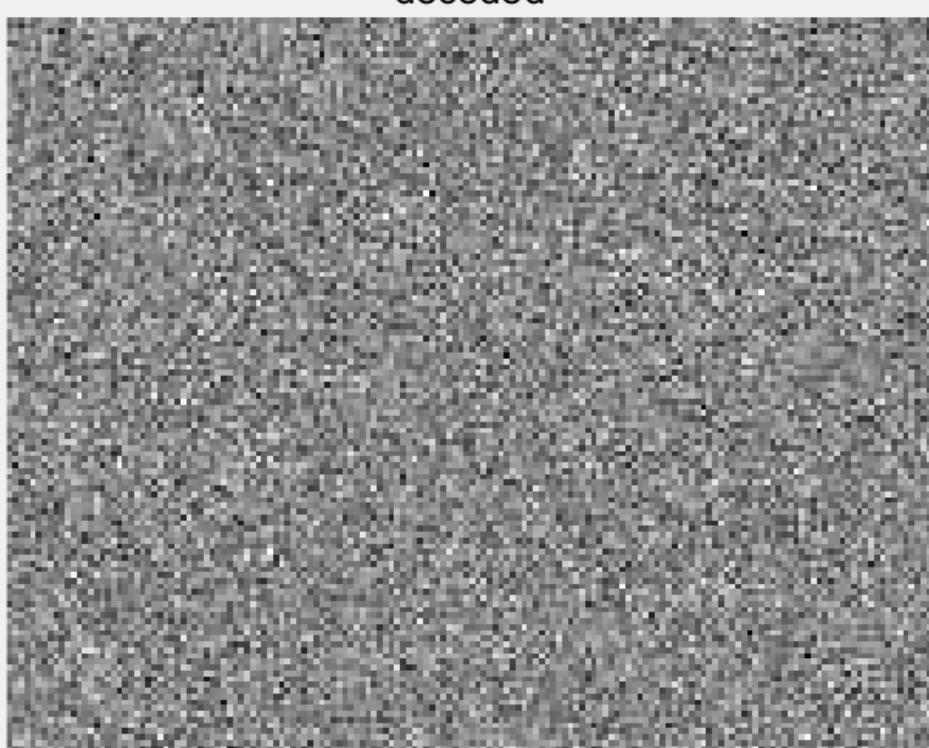
fprintf("压缩前: %d Bytes\n", before_size);
fprintf("压缩后: %f Bytes\n", after_size);
fprintf("压缩比: %f\n", before_size / after_size);
% PSNR
MSE = sum((double(snow_recovered) - double(snow)).^2, 'all') / (jpeg_row *
jpeg_col);
PSNR = 10 * log10(255^2 / MSE);
fprintf("PSNR: %f\n", PSNR);
```

结果如图：

original



decoded



## 命令行窗口

```
row = 128, col = 160, ac_size = 43546, dc_size = 1403
压缩前: 20480 Bytes
压缩后: 5618.625000 Bytes
压缩比: 3.645020
PSNR: 22.924444
fx >>
```

雪花的压缩比只有3.645，PSNR仅有22.9244。主观判断，对比上下两幅图，可以看出图像的失真较为明显，相似度降低。

雪花图像的变化频率很高，高频分量多，因此量化时失去的高频分量更多，恢复图像后失真明显；同时高频分量多也导致量化值的增加，熵编码的长度增加，压缩比下降。

本问题代码位于 `hw_2_4_13.m` 中。图片位于 `hw_2_4_13_*.bmp` 中。

## (三) 信息隐藏

### 1. 空域信息隐藏

我们将信息编码为二进制 (`value_hide`)，隐藏在每一个像素点的最低位：

```
dir = "./图像处理所需资源/";
load(strcat(dir, "hall.mat"));
load(strcat(dir, "JpegCoeff.mat"));

value_hide = [1, 0, 1, 0, 1, 1, 0, 1, 1];
disp(['原数据: ', mat2str(value_hide(1:length(value_hide)))]);

pic = hall_gray;
pic_hide = space_hide(value_hide, pic);
value_show = space_show(pic_hide);
disp(['解码结果: ', mat2str(value_show(1:length(value_hide)))]);

[jpeg_row, jpeg_col, dc_code, ac_code] = my_encode(pic_hide, QTAB, DCTAB,
ACTAB);
jpeg_decode = my_decode(jpeg_row, jpeg_col, dc_code, ac_code, QTAB, DCTAB,
ACTAB);
value_show_jpeg = space_show(jpeg_decode);
disp(['压缩后解码: ', mat2str(value_show_jpeg(1:length(value_hide)))]);

correct = 0;
for k=1:length(value_hide)
    if value_hide(k) == value_show_jpeg(k)
        correct = correct + 1;
    end
end

disp(['正确率: ', mat2str(correct / length(value_hide))]);

subplot(3, 1, 1);
imshow(pic);
title("original picture");
imwrite(pic, "hw_3_4_1_pic.bmp");
subplot(3, 1, 2);
```

```

imshow(pic_hide);
title("hide picture");
imwrite(pic_hide, "hw_3_4_1_pic_hide.bmp");
subplot(3, 1, 3);
imshow(jpeg_decode);
title("jpeg compressed picture");
imwrite(jpeg_decode, "hw_3_4_1_pic_compress.bmp");

function pic_hide = space_hide(value_hide, pic)
    [rows, cols] = size(pic);
    pic_hide = 0 * pic;
    value_hide = reshape(value_hide, 1, length(value_hide));
    value_hide = [value_hide, zeros(1, rows * cols - length(value_hide))];
    for k=1:rows
        for j=1:cols
            pic_hide(k, j) = floor(pic(k, j)/2) * 2 + value_hide((k-1) * cols + j);
        end
    end
end

function value = space_show(pic_hide)
    [rows, cols] = size(pic_hide);
    value = zeros(1, rows * cols);
    for k=1:rows
        for j=1:cols
            value((k - 1) * cols + j) = mod(pic_hide(k, j), 2);
        end
    end
end

```

运行结果：

original picture



hide picture



jpeg compressed picture



```
原数据: [1 0 1 0 1 1 0 1 1]
解码结果: [1 0 1 0 1 1 0 1 1]
压缩后解码: [0 1 0 0 0 0 1 0 1]
正确率: 0.2222222222222222
fx >>
```

虽然可以实现信息隐藏，但是压缩后信息发生丢失，正确率很低。而 bmp 文件在传输中有诸多不便，也不是流行的图片保存方式，因此空域隐藏有很多局限性。

本问题代码位于 `hw_3_4_1.m` 中。图片位于 `hw_3_4_1_*.bmp` 中。

## 2. DCT域信息隐藏

实现了三种信息隐藏的方法：在所有DCT矩阵的系数最后一位隐藏，在DCT矩阵的直流分量的最后一位隐藏，通过 $[1, -1]$ 编码在末尾非零元素的后面隐藏。信息采用随机数的方式生成。

实现方式分别记录于函数 `dct_hide1` `dct_hide2` `dct_hide3` 中。

```
dir = "./图像处理所需资源/";
load(strcat(dir, "hall.mat"));
load(strcat(dir, "JpegCoeff.mat"));

pic = hall_gray;
value_hide = randi([0, 1], 100);
disp(['原数据: ', mat2str(value_hide(1:length(value_hide)))]);

[jpeg_row, jpeg_col, dc_code, ac_code] = my_encode(pic, QTAB, DCTAB, ACTAB);
jpeg_decode_ori = my_decode(jpeg_row, jpeg_col, dc_code, ac_code, QTAB, DCTAB,
ACTAB);

jpeg_decode_hide1 = run_hide(value_hide, pic, QTAB, DCTAB, ACTAB, 'hide1',
@dct_hide1, @dct_show1);

jpeg_decode_hide2 = run_hide(value_hide, pic, QTAB, DCTAB, ACTAB, 'hide2',
@dct_hide2, @dct_show2);

jpeg_decode_hide3 = run_hide(value_hide, pic, QTAB, DCTAB, ACTAB, 'hide3',
@dct_hide3, @dct_show3);

subplot(2, 2, 1);
imshow(jpeg_decode_ori);
title("original compressed picture");
imwrite(pic, "hw_3_4_2_pic_compress.bmp");
subplot(2, 2, 2);
imshow(jpeg_decode_hide1);
title("hide1 compressed picture");
imwrite(jpeg_decode_hide1, "hw_3_4_2_pic_hide1_compress.bmp");
subplot(2, 2, 3);
imshow(jpeg_decode_hide2);
title("hide2 compressed picture");
imwrite(jpeg_decode_hide2, "hw_3_4_2_pic_hide2_compress.bmp");
subplot(2, 2, 4);
imshow(jpeg_decode_hide3);
title("hide3 compressed picture");
imwrite(jpeg_decode_hide3, "hw_3_4_2_pic_hide3_compress.bmp");
```

```

function [jpeg_row, jpeg_col, dc_code, ac_code] = dct_hide1(value_hide, pic,
QTAB, DCTAB, ACTAB)
    % prepare
    dct2c_tilde = get_dct2c_tilde(pic, QTAB);
    dct2c_tilde_final = get_dct2c_tilde_final(dct2c_tilde);
    % hide value
    [value_rows, value_cols] = size(value_hide);
    value_hide = reshape(value_hide, 1, value_rows * value_cols);
    [rows, cols] = size(dct2c_tilde_final);
    value_hide = [value_hide, zeros(1, rows * cols - length(value_hide))];
    pic_hide_dct = dct2c_tilde_final;
    for k=1:rows
        for j=1:cols
            pic_hide_dct(k, j) = floor(dct2c_tilde_final(k, j)/2) * 2 +
value_hide((k-1) * cols + j);
        end
    end
    % encode dc
    dc_code = get_dc_code(pic_hide_dct, DCTAB);
    % encode ac
    ac_code = [];
    for i = 1:length(pic_hide_dct)
        single_block = pic_hide_dct(:, i);
        ac_code_single = get_ac_code_single(single_block, ACTAB);
        ac_code = [ac_code, ac_code_single];
    end

[jpeg_row, jpeg_col] = size(pic);

end

function value = dct_show1(jpeg_row, jpeg_col, dc_code, ac_code, QTAB, DCTAB,
ACTAB)
    % decode dc
    dc_decode = get_dc_decode(dc_code, DCTAB);
    % decode ac
    ac_decode = get_ac_decode(ac_code, ACTAB);
    % recover image
    dct2c_tilde = [dc_decode; ac_decode];
    [rows, cols] = size(dct2c_tilde);
    value = zeros(1, rows * cols);
    for k=1:rows
        for j=1:cols
            value((k - 1) * cols + j) = mod(dct2c_tilde(k, j), 2);
        end
    end
end

function [jpeg_row, jpeg_col, dc_code, ac_code] = dct_hide2(value_hide, pic,
QTAB, DCTAB, ACTAB)
    % prepare
    dct2c_tilde = get_dct2c_tilde(pic, QTAB);
    dct2c_tilde_final = get_dct2c_tilde_final(dct2c_tilde);
    % hide value
    [value_rows, value_cols] = size(value_hide);
    value_hide = reshape(value_hide, 1, value_rows * value_cols);
    [rows, cols] = size(dct2c_tilde_final);

```

```

value_hide = [value_hide, zeros(1, cols - length(value_hide))];
pic_hide_dct = dct2c_tilde_final;
[mini, min_idx] = min(zigzagScan(QTAB));
for j=1:cols
    pic_hide_dct(1, j) = floor(dct2c_tilde_final(1, j)/2) * 2 +
value_hide(j);
    % disp(['j: ', mat2str(j), ', pic_hide_dct(1, j): ', ...
mat2str(pic_hide_dct(1, j)), ', dct2c_tilde_final(1, j): ', ...
mat2str(dct2c_tilde_final(1, j))]);
end
% encode dc
dc_code = get_dc_code(pic_hide_dct, DCTAB);
% encode ac
ac_code = [];
for i = 1:length(pic_hide_dct)
    single_block = pic_hide_dct(:, i);
    ac_code_single = get_ac_code_single(single_block, ACTAB);
    ac_code = [ac_code, ac_code_single];
end

[jpeg_row, jpeg_col] = size(pic);

end

function value = dct_show2(jpeg_row, jpeg_col, dc_code, ac_code, QTAB, DCTAB,
ACTAB)
% decode dc
dc_decode = get_dc_decode(dc_code, DCTAB);
% decode ac
ac_decode = get_ac_decode(ac_code, ACTAB);
% recover image
dct2c_tilde_final = [dc_decode; ac_decode];
[rows, cols] = size(dct2c_tilde_final);
value = zeros(1, cols);
for j=1:cols
    value(j) = mod(dct2c_tilde_final(1, j), 2);
end
end

function [jpeg_row, jpeg_col, dc_code, ac_code] = dct_hide3(value_hide, pic,
QTAB, DCTAB, ACTAB)
% prepare
dct2c_tilde = get_dct2c_tilde(pic, QTAB);
dct2c_tilde_final = get_dct2c_tilde_final(dct2c_tilde);
% hide value
[value_rows, value_cols] = size(value_hide);
value_hide = reshape(value_hide, 1, value_rows * value_cols);
[rows, cols] = size(dct2c_tilde_final);
value_hide = [value_hide, zeros(1, rows * cols - length(value_hide))];
value_hide = (value_hide - 0.5) * 2;
pic_hide_dct = dct2c_tilde_final;
for j=1:cols
    if dct2c_tilde_final(end, j) ~= 0
        pic_hide_dct(end, j) = value_hide(j);
    else
        nz_row = 1;
        for m=rows:-1:1

```

```

        if dct2c_tilde_final(m, j) ~= 0
            nz_row = m;
            break;
        end
    end
    pic_hide_dct(nz_row + 1, j) = value_hide(j);
end
end

% encode dc
dc_code = get_dc_code(pic_hide_dct, DCTAB);
% encode ac
ac_code = [];
for i = 1:length(pic_hide_dct)
    single_block = pic_hide_dct(:, i);
    ac_code_single = get_ac_code_single(single_block, ACTAB);
    ac_code = [ac_code, ac_code_single];
end

[jpeg_row, jpeg_col] = size(pic);

end

function value = dct_show3(jpeg_row, jpeg_col, dc_code, ac_code, QTAB, DCTAB,
ACTAB)
    % decode dc
    dc_decode = get_dc_decode(dc_code, DCTAB);
    % decode ac
    ac_decode = get_ac_decode(ac_code, ACTAB);
    % recover image
    dct2c_tilde_final = [dc_decode; ac_decode];
    [rows, cols] = size(dct2c_tilde_final);
    value = zeros(1, cols);
    for j=1:cols
        nz_row = 1;
        for m=rows:-1:1
            if dct2c_tilde_final(m, j) ~= 0
                nz_row = m;
                break;
            end
        end
        value(j) = (dct2c_tilde_final(nz_row, j) + 1) / 2;
    end
end

function pic_recovered = run_hide(value_hide, pic, QTAB, DCTAB, ACTAB,
hide_name, dct_hide, dct_show)
    [jpeg_row, jpeg_col, dc_code, ac_code] = dct_hide(value_hide, pic, QTAB,
DCTAB, ACTAB);
    pic_recovered = my_decode(jpeg_row, jpeg_col, dc_code, ac_code, QTAB, DCTAB,
ACTAB);
    value_show_jpeg = dct_show(jpeg_row, jpeg_col, dc_code, ac_code, QTAB,
DCTAB, ACTAB);
    disp([hide_name, ' 压缩后解码: ', mat2str(value_show_jpeg(1:length(value_hide))))];

    correct = 0;
    for k=1:length(value_hide)
        if value_hide(k) == value_show_jpeg(k)

```

```

    correct = correct + 1;
end
end

disp(['正确率: ', mat2str(correct / length(value_hide))]);
disp(['PSNR: ', mat2str(my_psnr(pic_recovered, pic))]);

ac_size = length(ac_code);
dc_size = length(dc_code);

before_size = jpeg_row * jpeg_col;
after_size = (ac_size + dc_size) / 8;

fprintf("压缩比: %f\n", before_size / after_size);
end

```

## 运行结果：



三种方法均成功隐藏了信息，且不受 JPEG 编解码的干扰。

客观指标表明，方法二、方法三的效果较好，压缩比与原图像接近。方法二的效果最好，PSNR以及压缩比都与原图像最为接近。

主观判断，方法一的图像质量较差，有很多噪点；方法二和方法三图像质量较好，但是方法二相比之下更为自然，例如大礼堂屋檐这一块，方法二的图像更加“干净”，而方法三则显得有点脏：



原因分析：方法一对每一个 DCT 系数都造成了影响，因此对图像质量的干扰较大，而且可能增加了矩阵中 0 的数量，导致压缩率降低；方法二仅微调 DCT 系数矩阵的 DC 系数，DC 系数对应原图像的低频分量，微调不会造成图像质量的太大变化，也不会造成压缩比的太大变化；方法三修改末尾的0，AC 编码变长，也会降低一些压缩比，而且末尾部分对应高频分量系数，将这些分量修改为非 0 值，会导致更多的高频分量出现，因而图像颜色会发生高频率变化，显得有点“脏”。

本问题代码位于 `hw_3_4_2.m` 中。图片位于 `hw_3_4_2_*.bmp` 中。

## (四) 人脸检测

### 1. 训练人脸

a) 不需要。样本的人脸大小不一致，但是我们训练采用的是各颜色占区域的比例，经过了归一化操作，因此图像的大小不会干扰训练结果。

b)

采用  $L = 3, 4, 5$  分别进行训练：

```
dir = './图像处理所需资源/';
face_dir = strcat(dir, "Faces/");
subplot(3, 1, 1);
[v, L] = train_standard(face_dir, 3);
plot(v);
subplot(3, 1, 2);
[v, L] = train_standard(face_dir, 4);
plot(v);
subplot(3, 1, 3);
[v, L] = train_standard(face_dir, 5);
plot(v);
save("train_standard.mat", "v", "L", '-mat');
```

`train_standard.m` 计算所有图像的区域特征  $\mathbf{u}(R_i)$ ，并求平均值  $\mathbf{v}$ ：

```
function [v, L] = train_standard(dir, L)
image_list = read bmp(dir);
u = zeros(1, power(2, 3 * L));
for k=1:length(image_list)
    u = u + get_characteristic(image_list{k}, L);
end
v = u / length(image_list);
end

function image_list = read bmp(folder)
```

```

filePattern = fullfile(folder, '*.bmp');
bmpFiles = dir(filePattern);
image_list = {};

for i = 1:length(bmpFiles)
    baseFileName = bmpFiles(i).name;
    fullFileName = fullfile(folder, baseFileName);
    image = imread(fullFileName);
    image_list(end + 1) = {image};
end

```

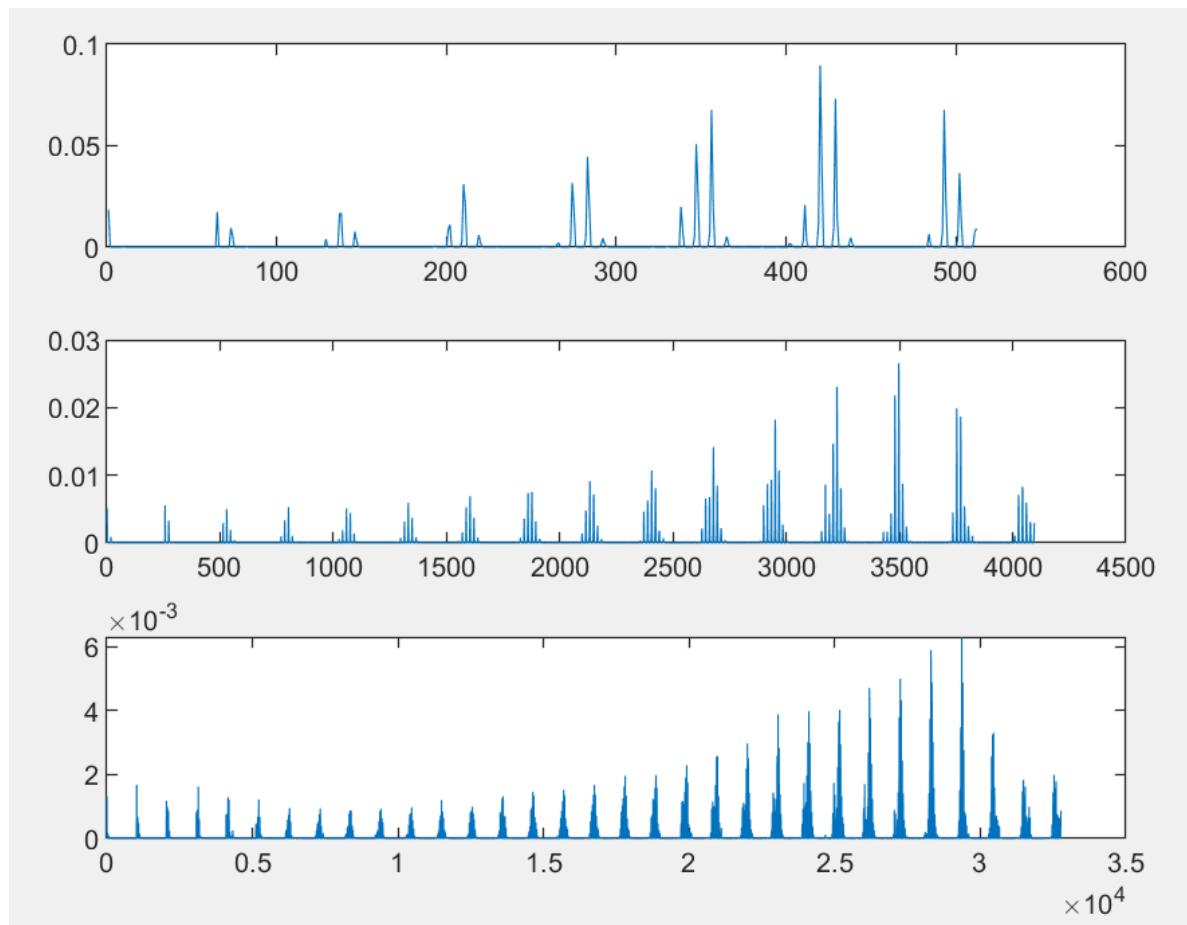
get\_characteristic.m 计算单张图像的特征:

```

function u = get_characteristic(pic, L)
    [row, col, ~] = size(pic);
    u = zeros(1, power(2, 3 * L));
    for k=1:row
        for j=1:col
            n = get_n(pic(k, j, 1), pic(k, j, 2), pic(k, j, 3), L);
            u(n + 1) = u(n + 1) + 1;
        end
    end
    u = u / (row * col);
end

```

运行结果:



如上图所示，从上到下依次是  $L = 3, 4, 5$  时  $\mathbf{v}$  的分布图。可见， $L$  值关系到“尖峰”的数量（即样本颜色的分辨能力）： $L$  越大，则尖峰越多。这是因为  $L$  越大，则颜色的分辨能力越强，对于不同的颜色会被区分到不同的分量中； $L$  越小，则颜色相近的颜色会被简并到同一个分量中，分辨能力下降。

本问题代码位于 `hw_4_3_1.m` 中。

## 2. 人脸检测

核心函数 `is_face.m` 计算并返回区域与人脸的距离：

```
% 分块检测
function d = is_face(single_block, v, L)
    u = get_characteristic(single_block, L);
    d = 1 - sqrt(u) * sqrt(v');
end
```

`detect_faces.m` 接受测试图像并返回人脸部分带红框的图像。将图像划分为 `block_size * block_size` 大小的区块，每一块利用 `is_face` 函数判别是否为人脸，将判别为人脸的区块用矩形标注出来：

```
function result = detect_faces(test, v, L, ths, min_face_size)
    % 预处理
    [rows, cols, ~] = size(test);
    block_size = 4;
    blocklize = @(x) ceil(x/block_size) * block_size;
    test_ext = [test, zeros(rows, blocklize(cols) - cols, 3)];
    test_ext = [test_ext; zeros(blocklize(rows) - rows, blocklize(cols), 3)];
    % 人脸检测
    result = blockproc(test_ext, [block_size, block_size], @(blk)
        is_face(blk.data, v, L));
    % 标出红框
    valid = result < ths;
    squares = get_all_squares(test_ext, valid, v, L, ths, min_face_size);
    squared_pic_ext = blockproc(test_ext, [block_size, block_size], @(blk)
        make_red(blk, squares));
    result = squared_pic_ext(1:rows, 1:cols, :);
end
```

其中，矩形标注的算法如下：

`get_neighbor.m` 计算连通的人脸区块：

```
function [map_r, visited_r] = get_neighbor(map, j, k, visited, map_ori)
    [rows, cols] = size(map);
    visited_r = visited;
    visited_r(j, k) = true;
    map_r = map;
    if map_ori(j, k)
        map_r(j, k) = true;
        if j ~= 1 && ~visited_r(j - 1, k)
            [map_r, visited_r] = get_neighbor(map_r, j - 1, k, visited_r,
                map_ori);
        end
        if j ~= rows && ~visited_r(j + 1, k)
```

```

        [map_r, visited_r] = get_neighbor(map_r, j + 1, k, visited_r,
map_ori);
    end
    if k ~= 1 && ~visited_r(j, k - 1)
        [map_r, visited_r] = get_neighbor(map_r, j, k - 1, visited_r,
map_ori);
    end
    if k ~= cols && ~visited_r(j, k + 1)
        [map_r, visited_r] = get_neighbor(map_r, j, k + 1, visited_r,
map_ori);
    end
end
end

```

`get_square.m` 将连通的人脸区块用最小的矩形标注出来：

```

function [top, bottom, left, right] = get_square(area, min_face_size)
[row, col] = size(area);
top = row + 1;
bottom = 0;
left = col + 1;
right = 0;
for l = 1:row
    for m = 1:col
        if area(l, m)
            if l < top
                top = l;
            end
            if l > bottom
                bottom = l;
            end
            if m > right
                right = m;
            end
            if m < left
                left = m;
            end
        end
    end
end
end

```

`get_all_squares.m` 收集所有矩形，并根据条件判别是否识别为人脸（过小的矩形不被认为是人脸）：

```

function squares = get_all_squares(pic, valid, v, L, ths, min_face_size)
[row, col] = size(valid);

visited = false(size(valid));
squares = false(size(valid));

for k=1:row
    for j=1:col
        if valid(k, j) & ~visited(k, j)
            area = false(size(valid));
            [area, visited] = get_neighbor(area, k, j, visited, valid);
            if area > ths
                squares = [squares; area];
            end
        end
    end
end

```

```

        [top, bottom, left, right] = get_square(area, min_face_size);
        square = false(size(area));
        if right - left > min_face_size & bottom - top > min_face_size
            for l = left:right
                square(top, l) = true;
                square(bottom, l) = true;
            end

            for l = top:bottom
                square(l, left) = true;
                square(l, right) = true;
            end
        end
        squares = squares | square;
    end
end

```

`hw_4_3_2.m` 分别取  $L = 3, 4, 5$ , 并采用不同的阈值, 调用 `detect_faces` 函数识别人脸。

```

dir = "./图像处理所需资源/";
face_dir = strcat(dir, "Faces/");
test = imread(strcat(dir, "awf.jpg"));

% 画图
figure;

subplot(3, 1, 1);
[v, L] = train_standard(face_dir, 3);
wrap(test, v, L, 0.6, 8);

subplot(3, 1, 2);
[v, L] = train_standard(face_dir, 4);
wrap(test, v, L, 0.8, 8);

subplot(3, 1, 3);
[v, L] = train_standard(face_dir, 5);
wrap(test, v, L, 0.92, 8);

function wrap(pic, v, L, ths, min_face_size)
    squared_pic = detect_faces(pic, v, L, ths, min_face_size);
    draw(squared_pic, L, ths, min_face_size);
end

function draw(pic, L, ths, min_face_size)
    imshow(pic);
    imwrite(pic, sprintf("hw_4_3_2_squared_pic_L_%s.bmp", mat2str(L)));
    title(sprintf("L = %s, ths = %s, min face size = %s", mat2str(L),
    mat2str(ths), mat2str(min_face_size)));
end

```

我们选用第七届“龙芯杯”比赛照片作为测试图片 (放在 `./图像处理所需资源/` 中) :



运行结果：

$L = 3, \text{th}s = 0.6, \text{min face size} = 8$



$L = 4, \text{th}s = 0.8, \text{min face size} = 8$



$L = 5, \text{th}s = 0.92, \text{min face size} = 8$



$\text{th}s$  表示被判别为人脸的最小“距离”阈值。 $\text{min face size}$  表示最小的人脸区块大小。

$L = 3, 4, 5$ 条件下，均成功检测出人脸图像，但是从阈值  $\text{th}s$  来看， $L$ 的值越大，则距离阈值需要更大才能检测出人脸。这是因为 $L$ 增大，颜色更加丰富，则人脸的判别条件更加“严格”，计算得到的距离也更大。同时， $L$ 增大后，红框的范围也变得更准确了，这是因为 $L$ 的增加使得人脸检测的能力更强，能够更完整的标注人脸部分。

本问题代码位于 `hw_4_3_2.m` 中。相关图片位于 `hw_4_3_2_*.bmp` 中。

### 3. 图像变换

```
dir = "./图像处理所需资源/";
face_dir = strcat(dir, "Faces/");
test = imread(strcat(dir, "awf.jpg"));

% 画图
figure;

subplot(3, 1, 1);
[v, L] = train_standard(face_dir, 3);
test_rot90 = rot90(test);
wrap(test_rot90, v, L, 0.6, 4, 'rot90');

subplot(3, 1, 2);
[v, L] = train_standard(face_dir, 3);
test_scaledw2 = imresize(test, [size(test, 1), size(test, 2)*2]);
wrap(test_scaledw2, v, L, 0.6, 4, 'scaledw2');

subplot(3, 1, 3);
[v, L] = train_standard(face_dir, 3);
test_light = imadjust(test, [0.2 0.8]);
wrap(test_light, v, L, 0.6, 4, 'light');

function wrap(pic, v, L, ths, min_face_size, suffix)
    squared_pic = detect_faces(pic, v, L, ths, min_face_size);
    draw(squared_pic, L, ths, min_face_size, suffix);
end

function draw(pic, L, ths, min_face_size, suffix)
    imshow(pic);
    imwrite(pic, sprintf("hw_4_3_3_squared_pic_L_%s_%s.bmp", mat2str(L),
suffix));
    title(sprintf("L = %s, ths = %s, min face size = %s", mat2str(L),
mat2str(ths), mat2str(min_face_size)));
end
```

运行结果：



图一中，尽管图片发生了旋转，人脸依然被正确的识别出来了。这是因为我们的识别是基于彩色直方图的识别，与人脸的方向无关。

图二中，尽管图片发生了拉伸，人脸依然被正确的识别出来了。这是因为我们的识别是基于彩色直方图的识别，与人脸的长宽无关。

图三中，图片的对比度增强了，可以看出，只有3张人脸识别成功，且框的大小变小了很多，这是因为我们的识别是基于彩色直方图的识别，与图片的颜色有很大的关联，只有图片中与训练数据颜色相近的人脸才能被识别出来。

本问题代码位于 `hw_4_3_2.m` 中。相关图片位于 `hw_4_3_3_*.bmp` 中。

#### 4. 重新选择标准

以上实验表明，基于彩色直方图的人脸检测虽然能成功检测出一部分人脸，但是存在较大的局限性，因此，除了人脸的颜色外，我还建议选择下面的标准作为人脸样本的训练标准：

1. 基于轮廓的识别：人脸的轮廓处颜色变化剧烈，具有更多的高频分量，因此容易识别。但是考虑到人脸的方向、长宽可能在实际情况中有所不同，应当对训练数据进行旋转、拉伸，再进行训练，提高普适性；
2. 基于 PCA 的特征脸识别：人脸具有很明显的特征（例如五官），可以通过训练数据得到一张“平均人脸”，检测时比较待测数据与平均人脸之间的各个特征之间的“距离”。
3. 添加更多肤色的人脸数据集：对于不同人种、不同肤色的人脸，人脸识别的效果可能不同。通过在数据集中添加更多样的人脸数据，会提高人脸识别的普适性和准确性。