

**Интерполяция, экстраполяция и аппроксимация** есть три части темы о приближении функции. Поясним значение этих трех терминов на примере: Допустим, что у нас есть набор  $y_0, y_1, \dots, y_n$  значений функции в точках  $x_0, x_1, \dots, x_n$ .

**Определение:** Тогда *интерполяция*—приближение функции, при котором график нашей функции пройдет точно через все имеющиеся у нас точки.

**Определение:** *Экстраполяция* графически будет представляться, как продолжение функции за промежутки  $[x_0, x_n]$ , а *аппроксимацией* будет график проходящий не через точки (узлы), а близко к ним.

Положим, что у нас есть  $(n+1)$  точка. Тогда интерполировать эту функцию мы можем многочленом степени  $n$ .  $P_n(x) = a_0 + a_1x + \dots + a_nx^n$ . Причем

$y_i = a_0 + a_1x_i + \dots + a_nx_i^n$  - система уравнений относительно  $a_i$  (она будет плохо обусловлена).

$$\alpha_n = \sum_{i=0}^n \left( \prod_{\substack{j=0 \\ i \neq j}}^n \frac{(x - x_j)}{(x_i - x_j)} \right) y_i = \frac{(x - x_1)(x - x_2) \dots (x - x_n)}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2) \dots (x_0 - x_n)} y_0 + \dots + \frac{(x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_{n-1})}{(x_n - x_0)(x_n - x_1) \dots (x_n - x_{n-1})} y_n.$$

В форме Ньютона интерполяционный многочлен есть конечно-разностный ряд Тейлора:

$N_n(x) = f_0(x_0) + f_1(x_0, x_1)(x - x_0) + f_2(x_0, x_1, x_2)(x - x_0)(x - x_1) + \dots + f_n(x_0, x_1, \dots, x_n)(x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_{n-1})$ ,  
где  $f_0(x_0) = f(x_0) = y_0$ ,

$f_1(x_0, x_1) = \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0} = \frac{y_1 - y_0}{x_1 - x_0}$  первая, разделенная конечная разность.

$$f_2(x_0, x_1, x_2) = \frac{f_1(x_1, x_2) - f_1(x_0, x_1)}{x_2 - x_0}$$

⋮

$$f_n(x_0, \dots, x_n) = \frac{f_{n-1}(x_1, x_2, \dots, x_n) - f_{n-1}(x_0, x_1, \dots, x_{n-1})}{x_n - x_0}$$

Можно показать что  $\square_n(x) = N_n(x)$ . (скорее всего по индукции)

## Понятие о стратегии интерполяции.

Остался невыясненным вопрос о том, насколько хорошо мы можем приближать функцию многочленом.

**Теорема (Вейерштрасса):** Для любой непрерывной на отрезке  $[a, b]$  функции  $f(x)$  и любого  $\varepsilon > 0$  существует многочлен  $P_n(x)$  такой, что  $\max_{[a, b]} |f(x) - P_n(x)| < \varepsilon$

**Определение:** *Стратегией интерполяции* функции  $f(x)$  называется процесс выбора узлов разбиения, так чтобы интерполяционный многочлен  $P_n(x)$  удовлетворял некоторому условию. (обычно  $\lim_{n \rightarrow \infty} \max_x |f(x) - P_n(x)| \rightarrow 0$ ). Выбираем сначала  $x_0^0$ , затем  $x_0^1, x_1^1$ , и так далее,  $x_0^n, x_1^n, \dots, x_n^n, \dots$ <sup>1</sup>

**Теорема (Фабера):** Для любой стратегии всегда найдется такая непрерывная функция, при которой  $\lim_{n \rightarrow \infty} \max_x |f(x) - P_n(x)| = \infty$  (т.е. универсальной стратегии нет).

<sup>1</sup> Определение стратегии интерполяции придумано мной. У него только фраза: строим стратегию интерполяции так чтобы {условие}. (примечание автора).

## 2.15

Для гладких функций существует универсальная стратегия, обеспечивающая приближение между узлами: берем  $x_n^k$  в нулях полиномов Чебышева.

**Полиномы Чебышева:**

$$\begin{aligned} T_0(\tilde{x}) &= 1 \\ T_1(\tilde{x}) &= \tilde{x} \\ &\vdots \\ \dots &\vdots \text{ семейство ортогональных полиномов} \\ T_n(\tilde{x}) &= 2\tilde{x}T_{n-1}(\tilde{x}) - T_{n-2}(\tilde{x}) \\ &\vdots \\ \dots &\vdots \end{aligned}$$

$$T_n(\tilde{x}) = \cos(n \arccos \tilde{x})$$

$$\frac{2(x-a)}{(b-a)} - 1 = \frac{2x-a-b}{b-a} \cdot x_k^n = \frac{a+b}{2} + \frac{a+b}{2} \cos\left(\frac{2k+1}{2n+2}\pi\right), \quad k = \overline{1, n}.$$

## Интерполяция сплайнами

Рассмотрим отрезок  $[a, b]$ , на нём выбрали  $n+1$  точку для интерполяции, где  $x_0 = a$ , а  $x_n = b$ .  
Для каждого отрезка  $[x_{i-1}, x_i] \rightarrow P_{n,i}(x)$  — полиномы степени не более  $m$ ,  $S_n(x) = P_{n,i}(x)$  на  $[x_{i-1}, x_i]$   
— полиномиальный сплайн порядка  $m$ . если  $S_n(x), S_n^{(1)}(x), S_n^{(2)}(x), \dots, S_n^{(k)}(x)$  — непрерывны на  $[a, b]$ ,  $k$  — степень гладкости сплайна,  $n - k = p$  — дефект сплайна.

## Аппроксимация функций. Метод наименьших квадратов.

Если какую либо функцию  $f$  на промежутке  $[a, b]$  приближенно воспроизводят с помощью другой,  $g(x)$ , то качество этой аппроксимации можно оценивать по-разному.

$$r(x) = f(x) - g(x)$$

Если мы одинаково заинтересованы в малом отклонении одной из функции от другой во всех отдельно взятых точках, то за меру приближения принимают их максимальное отклонение в промежутке, т.е. число

$$\delta = \sup_{a \leq x \leq b} |r(x)|$$

Это называется равномерной аппроксимацией.

Применяют так же аппроксимацию в среднем. Тогда меру приближения определяют как среднее отклонение

$$\delta' = \frac{1}{b-a} \int_a^b |r(x)| dx$$

или как среднеквадратичное отклонение.

$$\delta'' = \sqrt{\frac{1}{b-a} \int_a^b r^2(x) dx}$$

### Метод наименьших квадратов

Предположим, что истинная зависимость выражается формулой  $y = \phi(x)$ . Проведем измерения в точках  $x_i$ . В силу того, что ошибки имеют, как правило, гауссовское распределение, до проведенного наблюдения можно считать, что результаты измерения описываются случайными величинами, плотность вероятности которых имеет вид

$$p_i(y_i) = \frac{1}{\sigma \sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{(y_i - \phi(x_i))^2}{2\sigma^2}\right)$$

После проведения измерения получим совокупность результатов  $y_i, i=1 \dots n$ .

Так как опыты независимы, вероятность того, что совокупность случайных величин примет совокупность значений лежащих в пределах  $(y_i, y_i + dy_i)$  определяется

$$\prod_{i=1}^n \frac{1}{\sigma \sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{(y_i - \phi(x_i))^2}{2\sigma^2}\right) dy_i = C \exp\left(-\frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^n (y_i - \phi(x_i))^2\right)$$

Найдем параметры  $a, b, c, \dots$  функции  $\phi(x; a, b, c, \dots)$ , при которых записанная вероятность совокупного получения полученных значений максимальна.

Экспонента в правой части всегда от 0 до 1, так как ее аргумент всегда отрицателен. Она достигает максимума при минимуме суммы квадратов, стоящих в аргументе.

Рассмотрим производные суммы квадратов отклонений и приравняем их нулю.

$$\sum_{i=1}^n (y_i - \phi(x_i; a, b, c, \dots)) \left( \frac{\partial \phi(x_i)}{\partial a} \right) = 0$$

$$\sum_{i=1}^n (y_i - \phi(x_i; a, b, c, \dots)) \left( \frac{\partial \phi(x_i)}{\partial b} \right) = 0$$

$$\sum_{i=1}^n (y_i - \phi(x_i; a, b, c, \dots)) \left( \frac{\partial \phi(x_i)}{\partial c} \right) = 0$$

...

Решая, эту систему, находим,  $a, b, c, \dots$