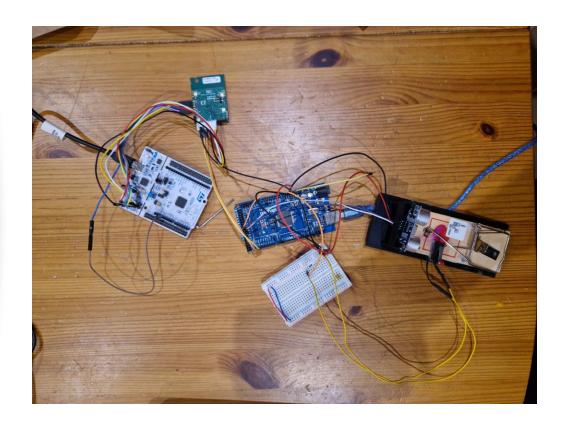
Projet IoT: Tapette à souris connectée

Surveillance et rapport des activités des souris via LoRa





• Développement d'une tapette à souris connectée

Description du Projet

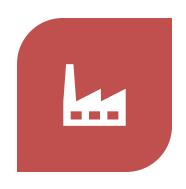


 Utilisation de STM32L151CC et LoRa pour transmettre les données



 Intégration avec
 Node-RED et Grafana pour l'analyse visuelle

Domaine d'Utilisation



 ENVIRONNEMENTS DOMESTIQUES ET ENTREPÔTS



• SURVEILLANCE À DISTANCE POUR DES RAISONS DE SANTÉ ET SÉCURITÉ



• CONNAÎTRE L'ÉTAT DU PIÈGE SANS VÉRIFICATION VISUELLE

Concurrence et Avantages





Données en temps réel sur
 l'activité des souris et des pièges

 Intégration avec Node-RED et Grafana

Équipements Utilisés

 STM32L151CC avec module LoRa

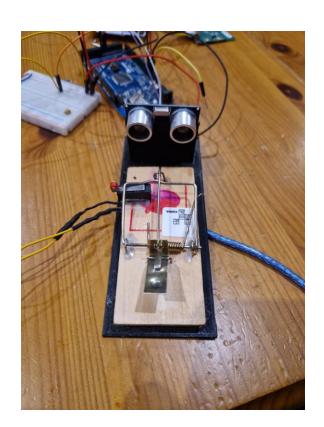
Capteur ultrasonique HC-SR04

Bouton poussoir

Plateformes : Node-RED et Grafana

Support Imprimé en 3D

- Le système repose sur un support imprimé
- en 3D qui maintient le piège et le capteur à
- ultrasons



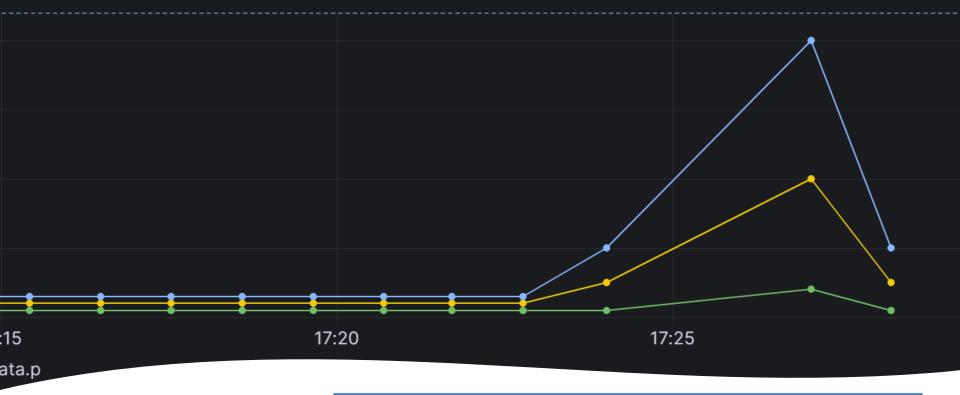
Assemblage du Système

• MONTAGE DES CARTES STM32 ET WYRES-BASE

• GESTION DES DONNÉES PAR ARDUINO

 DÉTECTION DE MOUVEMENT PAR CAPTEUR ULTRASONIQUE

• TRANSMISSION DES DONNÉES PAR LORA



Format des Données (Payload)

- o : État du piège (1 = armé, 0 = désarmé)
- v : Détection de mouvement (1 = détecté, 0 = non détecté)
- p : Valeur à ajouter (e.g., variations de la distance moyenne)

Gestion des Données avec Node-RED

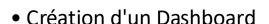
 Récupération des données via Application Rx FTD 20cac

> Conversion des données en JSON

> > • Envoi vers Grafana avec un timestamp

Affichage des Données sur Grafana







Requête SQL pour filtrer les données



 Visualisation des états du piège et des mouvements détectés

Points d'Amélioration et Sécurité



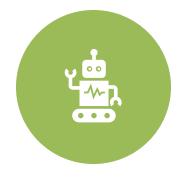


- MATÉRIAUX ÉCOLOGIQUES ET RECYCLABLES
- OPTIMISATION DE LA CONSOMMATION D'ÉNERGIE

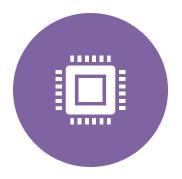
Conclusion



SENSIBILISATION AUX
TECHNOLOGIES IOT END-TOEND.



PROTOTYPAGE RAPIDE ET
DÉVELOPPEMENT DE
ENDPOINTS IOT.



MISE EN ŒUVRE PRATIQUE D'UNE APPLICATION IOT COMPLÈTE.