

# 本章提要

## 一、早期量子论

### 1. 黑体辐射的实验规律

斯忒藩-玻耳兹曼定律:

$$M_B(T) = \sigma T^4$$

维恩位移定律:

$$T\lambda_m = b$$

### 2. 普朗克量子假设

黑体是由带电谐振子组成. 谐振子的能量是不连续的, 只能取最小能量  $\epsilon = h\nu$  的整数倍; 谐振子在发射和吸收能量时是以  $h\nu$  为单元, 一份一份进行的,  $h\nu$  称为能量子.

### 3. 光电效应

光是以光速运动的粒子流, 这些粒子称为光量子, 每个光子具有能量  $\epsilon = h\nu$ . 一束光的强度  $I = Nh\nu$ ,  $N$  是单位时间内通过单位面积的光子数.

光电效应方程  $h\nu = \frac{1}{2}mV_m^2 + W$

红限频率  $\nu_0 = W/h$

### 4. 康普顿效应

$$\Delta\lambda = \lambda - \lambda_0 = \frac{2h}{m_0c} \sin^2 \frac{\varphi}{2}$$

康普顿效应是光子与自由电子的弹性碰撞过程, 遵守能量守恒和动量守恒定律; 而光电效应是束缚态的电子吸收光子的过程, 不遵守动量守恒定律.

光子的波粒二象性:

$$\epsilon = h\nu, p = \frac{h}{\lambda}.$$

### 5. 玻尔的氢原子理论

#### (1) 氢原子光谱的实验规律

$$\tilde{\nu} = T(k) - T(n) = R \left( \frac{1}{k^2} - \frac{1}{n^2} \right)$$

#### (2) 玻尔理论的基本假设

a. 定态假设 氢原子系统只能稳定地存在于与分立能量对应的一系列状态中, 这些状态称为定态.

#### b. 频率假设

$$h\nu = E_n - E_k$$

#### c. 轨道角动量量子化假设

$$L = n\hbar \quad n = 1, 2, 3, \dots$$

第一玻尔轨道半径  $r_1 = 0.529 \times 10^{-10} \text{ m}$ .

基态能量  $E_1 = -13.58 \text{ eV}$

## 二、量子力学基础

### 1. 德布罗意关系

$$E = mc^2 = h\nu$$

$$p = mv = \frac{h}{\lambda}$$

戴维孙-革末的电子衍射实验证实了电子的波动性.

### 2. 测不准关系

$$\Delta x \Delta p_x \geq \frac{\hbar}{2}, \quad \Delta y \Delta p_y \geq \frac{\hbar}{2}, \quad \Delta z \Delta p_z \geq \frac{\hbar}{2}$$

时间与能量的测不准关系:

$$\Delta E \cdot \Delta t \geq \frac{\hbar}{2}$$

### 3. 波函数

波函数  $\Psi = \Psi(x, y, z, t)$ , 是描写微观粒子运动状态的函数, 它没有直接的物理意义, 它不是一个物理量. 波函数模的平方  $|\Psi|^2 = \Psi\Psi^*$ , 表示  $t$  时刻在空间  $Y(x, y, z)$  处出现粒子的概率密度, 满足归一化条件

$$\int_V |\Psi|^2 dv = 1$$

标准化条件是单值、有限、连续.

### 4. 薛定谔方程

一般薛定谔方程:

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \Psi = \hat{H} \Psi$$

$$\hat{H} = -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V$$

当势能函数  $V$  只是空间函数, 不含时间  $t$  时, 则波函数为  $\Psi = \phi(x, y, z) f(t)$ ,  $\phi$  通常称为定态波函数, 定态薛定谔方程为

$$\nabla^2 \phi + \frac{2m}{\hbar^2} (E - V) \phi = 0$$

波函数为

$$\Psi(x, y, z, t) = \phi(x, y, z) \cdot e^{-\frac{i}{\hbar} E t}$$

这是一个驻波解. 粒子在空间出现的概率稳定不变, 这种状态称为定态.

## 5. 几个一维特例

### (1) 一维无限深势阱

一维定态薛定谔方程

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} + \frac{2m}{\hbar^2} (E - V) \phi = 0$$

势能函数

$$V(x) = \begin{cases} 0 & \text{在 } 0 < x < a \\ \infty & \text{在 } x \leq 0, x \geq a \end{cases}$$

归一化的定态波函数

$$\begin{cases} \phi_n(x) = \sqrt{\frac{2}{a}} \sin \frac{n\pi}{a} x, & \text{在 } 0 < x < a, \\ \phi_n(x) = 0 & \text{在 } x \leq 0, x \geq a \end{cases} \quad n = 1, 2, 3, \dots$$

能量

$$E_n = n^2 \left( \frac{\pi^2 \hbar^2}{2ma^2} \right) = n^2 E_1$$

在阱内波函数为

$$\Psi(x, t) = \phi_n(x) e^{-\frac{i}{\hbar} E t} = \sqrt{\frac{2}{a}} \sin \left( \frac{n\pi}{a} x \right) \cdot e^{-\frac{i}{\hbar} E t}$$

是驻波, 振幅函数是  $\phi_n(x)$ .

### (2) 隧道效应

当势阱是有限深而粒子能量低于阱壁时, 粒子可以到达阱外.

### (3) 谐振子

$$\text{能量为 } E_n = \left( n + \frac{1}{2} \right) \hbar \nu, \quad n = 0, 1, 2, \dots$$

$$\text{零点能 } E_0 = \frac{1}{2} \hbar \nu$$

## 6. 氢原子

量子力学对氢原子处理的结果是: 原子中的电子状态可以由四个量子数描写.

(1)  $n$  称为主量子数, 取值  $n = 1, 2, 3, \dots, n$ , 它确定原子(即电子)的能量.

(2)  $l$  称为角量子数,  $l = 0, 1, 2, \dots, (n-1)$ , 它确定电子轨道角动量的取值.

(3)  $m_l$  称为轨道磁量子数,  $m_l = 0, \pm 1, \pm 2, \dots, \pm l$ , 它确定轨道角动量在空间任一方向上的分量的量值(空间量子化).

(4)  $m_s$  称为自旋磁量子数,  $m_s = \pm \frac{1}{2}$ , 它确定电子自旋角动量在空间任一方向的分量值(自旋空间量子化).

## 三、原子的壳层结构

1. 原子中的单电子态仍由四个量子数描写, 电子的能量不仅决定于  $n$ , 也决定于  $l$ .  $nl$  称为电子的能量状态, 简称电子态.

2. 按泡利原理和能量最小原理填充电子.

泡利原理: 不可能有两个或多个电子有完全相同的四个量子数.

主壳层最多的电子数为

$$Z_n = \sum_{l=0}^{n-1} 2(2l+1) = 2n^2$$

支壳层最多的电子数为

$$Z_l = 2(2l+1)$$

能量最小原理: 原子处在稳定态时, 每个电子总是占据可能的最低能级.

能级高低由  $(n + 0.7l)$  确定.