

NOM Système de détection des objets en mouvement

DESCRIPTION

Lunette qui calcule la distance et la vitesse d'objets mouvants autour de l'utilisateur.

Grace à un système de cartographie, on peut connaître les coordonnées d'un objet autour de l'utilisateur. À chaque nouvelle image, on enregistre les nouvelles coordonnées et calcul la vitesse et l'orientation des objets mouvants autour de l'utilisateur.

BÉNÉFICES

- Permet une meilleure perception de l'environnement autour de l'utilisateur.
- Peut éviter une collision
- Permet de se déplacer en toute sécurité dans la rue

RISQUES

- Système de calcul trop lent ne parvenant pas à prévenir à temps l'utilisateur.
- Possibilité de faux positives => l'utilisateur est victime d'une fausse alerte

ACTIONS

- Avertir l'utilisateur en cas de danger de collision
- Indique un véhicule dépassant une limite de vitesse prédéfini