Modélisation et vérification des systèmes concurrents Devoir Maison n° 1

Algorithme de vérification d'un invariant

Soit $ST = (S, Act, \rightarrow, I, Prop, L)$ un système de transition sur un ensemble Prop de propositions atomiques et soit Φ une proposition logique décrivant un invariant $P(\Phi)$ sur le même ensemble de propositions atomiques Prop. L'algorithme 1 ci-après permet de déterminer si ST vérifie $P(\Phi)$ ou non.

L'objet de ce devoir consiste à implémenter l'algorithme 1 de vérification d'invariant, en respectant les consignes suivantes :

- 1. le langage d'implémentation sera C++ ou python;
- 2. les systèmes de transition seront implémentés sous la forme d'une classe d'objets ou sous la forme d'une structure;
- 3. le choix de l'implémentation d'une proposition logique est libre;
- 4. vous devez prévoir d'implémenter une fonction pour tester la relation de satisfaction $s \models \Phi$, pour chaque état $s \in S$;
- 5. le programme sera testé sur l'exemple d'un système de transition modélisant deux processus concurrents, dont l'entrée dans le processus critique est contrôlée par un sémaphore binaire, avec la propriété d'exclusion mutuelle, ainsi que sur un deuxième exemple de votre choix;
- 6. la complexité temporelle du programme devra être optimale;
- 7. le travail sera réalisé en binôme ou en monôme, mais pas en trinôme;
- 8. les fichiers sources seront présentés et commentés avec soin;
- 9. vous rédigerez de plus un court rapport pour expliquer vos choix, notamment concernant l'implémentation des systèmes de transition et des propositions logiques; ce rapport aura la forme d'un document pdf;
- 10. le travail sera rendu sous la forme d'une archive contenant les sources nécessaires à une bonne exécution du programme, sur la plateforme MADOC, avant le 7 novembre 2023 (23h59).

Algorithme 1 Vérification d'invariant

```
Entrée : système de transition fini ST et proposition logique \Phi.
Sortie : « OUI » si ST satisfait toujours \Phi, autrement « NON » et un contre-exemple.
```

```
Ensemble d'états R \leftarrow \emptyset
                                                                                 // l'ensemble des états accessibles
     Pile d'états U \leftarrow \varepsilon
                                                                                              //\varepsilon désigne la pile vide
     Booléen b \leftarrow VRAI
                                                                                   // tous les états de R vérifient \Phi
     Tant que I \setminus R \neq \emptyset \wedge b faire
         choisir s \in I \setminus R
                                             // on choisit arbitrairement un état initial qui n'est pas dans R
         visiter(s)
                                                                            // on appelle la procédure de balayage
     Fin Tant que
     {f Si}\ b\ {f alors}
         renvoyer « OUI »
                                                                                           // ST satisfait toujours \Phi
     Sinon
         renvoyer (\ll NON \gg, U)
                                                                            // la pile U fournit un contre-exemple
     Fin Si
Procédure visiter(état s)
                                                                                               // on pose s sur la pile
     push(s, U)
     R \leftarrow R \cup \{s\}
                                                                                  // on marque s comme accessible
     Répéter
         s' \leftarrow top(U)
                                                                             // s' est le premier élément de la pile
         Si Post(s') \subseteq R alors
             pop(U)
                                                                         // on retire le premier élément de la pile
             b \leftarrow b \land (s' \models \Phi)
                                                                                  // on vérifie la validité de \Phi en s'
             choisir s'' \in Post(s') \setminus R
             push(s'', U)
             R \leftarrow R \cup \{s''\}
                                                                                 // s'' est un nouvel état accessible
         Fin Si
     Jusqu'à (U = \varepsilon) \vee \neg b
Fin Procédure
```