

Grafuri

SD 2019/2020

Tipul abstract Graf

Tipul abstract Digraf

Implementarea cu matrici de adiacență

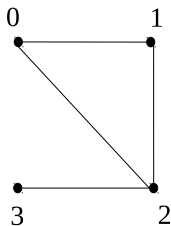
Implementarea cu liste de adiacență înlănțuite

Algoritmi de parcurgere (DFS, BFS)

Determinarea componentelor (tare) conexe

► $G = (V, E)$

- V mulțime de **vârfuri**
- E mulțime de **muchii**; o **muchie** = o pereche neordonată de vârfuri distincte



$$V = \{0, 1, 2, 3\}$$

$$E = \{\{0, 1\}, \{0, 2\}, \{1, 2\}, \{2, 3\}\}$$

$$u = \{0, 1\} = \{1, 0\}$$

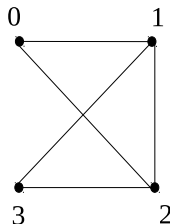


0,1 - **extremitățile** lui u

u este **incidentă** în 0 și 1

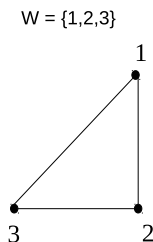
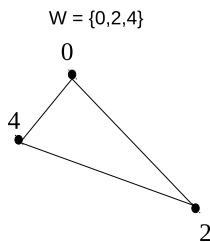
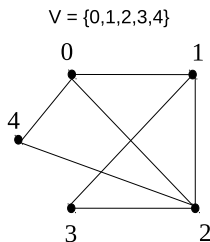
0 și 1 sunt **adiacente** (vecine)

- ▶ **Mers de la u la v** (*walk*): $u = i_0, \{i_0, i_1\}, i_1, \dots, \{i_{k-1}, i_k\}, i_k = v$
3, {3,2}, 2, {2,0}, 0, {0,1}, 1, {1,3}, 3, {3,2}, 2
- ▶ **parcurs** (*trail*): mers în care oricare două muchii sunt distincte
- ▶ **circuit** = parcurs închis în care oricare două muchii intermediare sunt distincte
- ▶ **drum** (*path*): mers în care oricare două vârfuri sunt distincte
- ▶ **ciclu** (*cycle*): drum închis $i_0 = i_k$



Subgraf indus

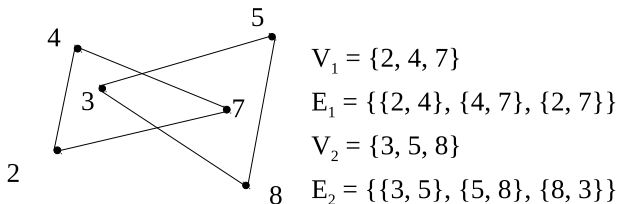
- ▶ $G = (V, E)$ – graf, W – submulțime a lui V
- ▶ Subgraf indus de W : $G'(W, E')$, unde
 $E' = \{\{i, j\} \mid \{i, j\} \in E \text{ și } i \in W, j \in W\}$



Grafuri - Conexitate

Orice graf poate fi exprimat ca fiind **reuniunea disjunctă de subgrafuri induse, conexe și maximale (componente conexe)**.

- ▶ $i R j$ dacă și numai dacă există drum de la i la j
- ▶ R este relație de echivalență
- ▶ V_1, \dots, V_p clasele de echivalență
- ▶ G_1, \dots, G_p **componente conexe**, $G_i = (V_i, E_i)$ subgraful indus de V_i
- ▶ **graf conex** = graf cu o singură componentă conexă



Tipul de date abstract **Graf**

- ▶ **obiecte:**

- ▶ grafuri $G = (V, E)$, $V = \{0, 1, \dots, n-1\}$

- ▶ **operații:**

- ▶ **grafVid()**

- ▶ intrare: nimic
 - ▶ ieșire: graful vid (\emptyset, \emptyset)

- ▶ **esteGrafVid()**

- ▶ intrare: $G = (V, E)$,
 - ▶ ieșire: true dacă $G = (\emptyset, \emptyset)$, false în caz contrar

- ▶ **insereazaMuchie()**

- ▶ intrare: $G = (V, E)$, $i, j \in V$
 - ▶ ieșire: $G = (V, E \cup \{i, j\})$

- ▶ **insereazaVarf()**

- ▶ intrare: $G = (V, E)$, $V = \{0, 1, \dots, n-1\}$
 - ▶ ieșire: $G = (V', E)$, $V' = \{0, 1, \dots, n-1, n\}$

Tipul de date abstract **Graf**

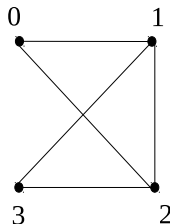
► eliminaMuchie()

- intrare: $G = (V, E)$, $i, j \in V$
- ieșire: $G = (V, E - \{i, j\})$

► eliminaVarf()

- intrare: $G = (V, E)$, $V = \{0, 1, \dots, n-1\}$, k
- ieșire: $G = (V', E')$, $V' = \{0, 1, \dots, n-2\}$

$$\{i', j'\} \in E' \Leftrightarrow (\exists \{i, j\} \in E) \ i \neq k, j \neq k,$$
$$i' = \text{if } (i < k) \text{ then } i \text{ else } i - 1,$$
$$j' = \text{if } (j < k) \text{ then } j \text{ else } j - 1$$



Tipul de date abstract **Graf**

▶ listaDeAdiacenta()

- ▶ intrare: $G = (V, E)$, $i \in V$
- ▶ ieșire: lista vârfurilor adiacente cu i

▶ listaVarfurilorAccesibile()

- ▶ intrare: $G = (V, E)$, $i \in V$
- ▶ ieșire: lista vârfurilor accesibile din i

Tipul abstract Graf

Tipul abstract Digraf

Implementarea cu matrici de adiacență

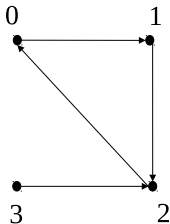
Implementarea cu liste de adiacență înlănțuite

Algoritmi de parcurgere (DFS, BFS)

Determinarea componentelor (tare) conexe

Digraf (graf orientat)

- ▶ $D = (V, A)$
 - ▶ V mulțime de vârfuri
 - ▶ A mulțime de arce; un arc = o pereche ordonată de vârfuri distincte



$$V = \{0, 1, 2, 3\}$$

$$A = \{(0, 1), (2, 0), (1, 2), (3, 2)\}$$

$$a = (0, 1) \neq (1, 0)$$

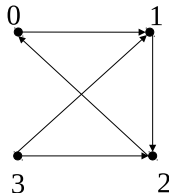


0 – sursa lui a

1 – destinația lui a

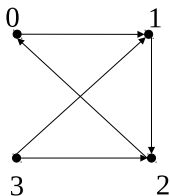
Digraf

- ▶ **mers** (*walk*): $i_0, (i_0, i_1), i_1, \dots, (i_{k-1}, i_k), i_k$
3, (3,2), 2, (2,0), 0, (0,1), 1, (1,2), 2, (2,0), 0
- ▶ **parcurs** (*trail*): mers în care oricare două arce sunt distincte
- ▶ **circuit** = parcurs închis în care oricare două arce intermediare sunt distincte
- ▶ **drum** (*path*): mers în care oricare două vârfuri sunt distincte
- ▶ **ciclu** (*cycle*): drum închis $i_0 = i_k$



Digraf - Conexitate

- ▶ $i R j$ dacă și numai dacă există drum de la i la j și drum de la j la i
- ▶ R este relație de echivalență
- ▶ V_1, \dots, V_p clasele de echivalență
- ▶ G_1, \dots, G_p componente tare conexe, $G_i = (V_i, A_i)$ subdigraful indus de V_i
- ▶ digraf tare conex = digraf cu o singură componentă tare conexă
- ▶ digraf conex



$$V_1 = \{0, 1, 2\}$$

$$A_1 = \{(0, 1), (1, 2), (2, 0)\}$$

$$V_2 = \{3\}$$

$$A_2 = \emptyset$$

Tipul de date abstract **Digraf**

- ▶ **obiecte**: digrafuri $D = (V, A)$
- ▶ **operații**:
 - ▶ **digrafVid()**
 - ▶ intrare: nimic
 - ▶ ieșire: digraful vid (\emptyset, \emptyset)
 - ▶ **esteDigrafVid()**
 - ▶ intrare: $D = (V, A)$,
 - ▶ ieșire: true dacă $D = (\emptyset, \emptyset)$, false în caz contrar
 - ▶ **insereazaArc()**
 - ▶ intrare: $D = (V, A)$, $i, j \in V$
 - ▶ ieșire: $D = (V, A \cup (i, j))$
 - ▶ **insereazaVarf()**
 - ▶ intrare: $D = (V, A)$, $V = \{0, 1, \dots, n-1\}$
 - ▶ ieșire: $D = (V', A)$, $V' = \{0, 1, \dots, n-1, n\}$

Tipul de date abstract **Digraf**

► eliminaArc()

- intrare: $D = (V, A)$, $i, j \in V$
- ieşire: $D = (V, A - (i, j))$

► eliminaVarf()

- intrare: $D = (V, A)$, $V = \{0, 1, \dots, n-1\}$, k
- ieşire: $D = (V', A')$, $V' = \{0, 1, \dots, n-2\}$

$$\begin{aligned}\{i', j'\} \in A' &\Leftrightarrow (\exists \{i, j\} \in A) \ i \neq k, j \neq k, \\ i' &= \text{if } (i < k) \text{ then } i \text{ else } i - 1, \\ j' &= \text{if } (j < k) \text{ then } j \text{ else } j - 1\end{aligned}$$

▶ listaDeAdiacentaExterioara()

- ▶ intrare: $D = (V, A)$, $i \in V$
- ▶ ieșire: lista vârfurilor destinate ale arcelor care pleacă din i

▶ listaDeAdiacentaInterioara()

- ▶ intrare: $D = (V, A)$, $i \in V$
- ▶ ieșire: lista vârfurilor sursă ale arcelor care sosesc în i

▶ listaVarfurilorAccesibile()

- ▶ intrare: $D = (V, A)$, $i \in V$
- ▶ ieșire: lista vârfurilor accesibile din i

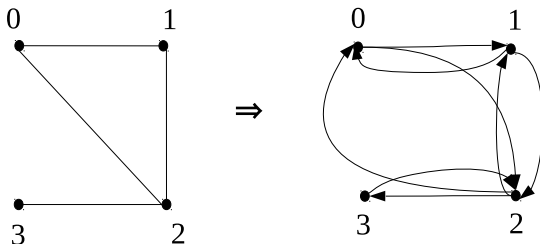
Reprezentarea grafurilor ca digrafuri

$$G = (V, E) \implies D(G) = (V, A)$$

$$\{i, j\} \in E \implies (i, j), (j, i) \in A$$

► topologia este păstrată

- lista de adiacență a lui i în G = lista de adiacență exterioară (=interioară) a lui i în D



Tipul abstract Graf

Tipul abstract Digraf

Implementarea cu matrici de adiacență

Implementarea cu liste de adiacență înlănțuite

Algoritmi de parcurgere (DFS, BFS)

Determinarea componentelor (tare) conexe

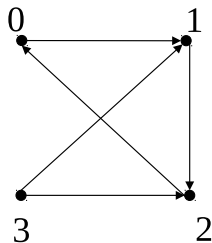
Implementarea cu matrici de adiacență a digrafurilor

- ▶ reprezentarea digrafurilor

- ▶ n numărul de vârfuri
- ▶ m numărul de arce (opțional)
- ▶ o matrice ($a[i,j] \mid 1 \leq i, j \leq n$)
 $a[i,j] = \text{if } (i,j) \in A \text{ then } 1 \text{ else } 0$
- ▶ dacă digraful reprezintă un graf, atunci $a[i,j]$ este simetrică
- ▶ lista de adiacență exterioară a lui $i \subseteq$ linia i
- ▶ lista de adiacență interioară a lui $i \subseteq$ coloana i

Implementarea cu matrici de adiacență

	0	1	2	3
0	0	1	0	0
1	0	0	1	0
2	1	0	0	0
3	0	1	1	0



Implementarea cu matrici de adiacență

- ▶ operații

- ▶ digrafVid

- $n \leftarrow 0; m \leftarrow 0$

- ▶ insereazaVarf: $O(n)$

- ▶ insereazaArc: $O(1)$

- ▶ eliminaArc: $O(1)$

Implementarea cu matrici de adiacență

► eliminaVarf()

Procedure *eliminaVarf*(a, n, k)

begin

for $i \leftarrow 0$ **to** $n - 1$ **do**

for $j \leftarrow 0$ **to** $n - 1$ **do**

if $(i > k)$ **then**

$a[i - 1, j] \leftarrow a[i, j]$

if $(j > k)$ **then**

$a[i, j - 1] \leftarrow a[i, j]$

$n \leftarrow n - 1$

end

timp de execuție: $O(n^2)$

Implementarea cu matrici de adiacență

▶ listaVarfurilorAccesibile()

- ▶ Dacă $i = j$ atunci j este accesibil din i

Dacă $i \neq j$ atunci există drum $i \rightsquigarrow j$ dacă există arc $i \rightarrow j$ sau există k :
 $\exists i \rightsquigarrow k, k \rightsquigarrow j$

Lista vârfurilor accesibile

Procedure *inchReflTranz*(a, n, b) // (Warshall, 1962)
begin

```
  for  $i \leftarrow 0$  to  $n - 1$  do
    for  $j \leftarrow 0$  to  $n - 1$  do
       $b[i, j] \leftarrow a[i, j]$ 
      if  $(i = j)$  then
         $b[i, j] \leftarrow 1$ 
    for  $k \leftarrow 0$  to  $n - 1$  do
      for  $i \leftarrow 0$  to  $n - 1$  do
        if  $(b[i, k] = 1)$  then
          for  $j \leftarrow 0$  to  $n - 1$  do
            if  $(b[k, j] = 1)$  then
               $b[i, j] \leftarrow 1$ 
```

end

timp de execuție: $O(n^3)$

Tipul abstract Graf

Tipul abstract Digraf

Implementarea cu matrici de adiacență

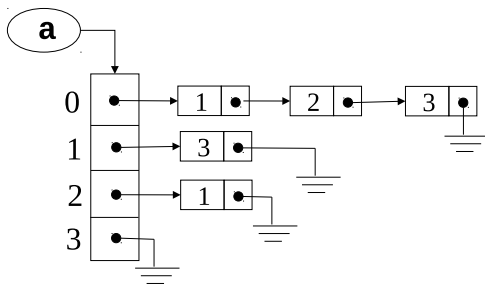
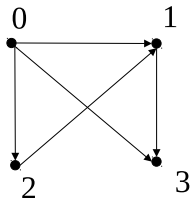
Implementarea cu liste de adiacență înlănțuite

Algoritmi de parcurgere (DFS, BFS)

Determinarea componentelor (tare) conexe

Implementarea cu liste de adiacență

- ▶ reprezentarea digrafurilor cu liste de adiacență exterioară

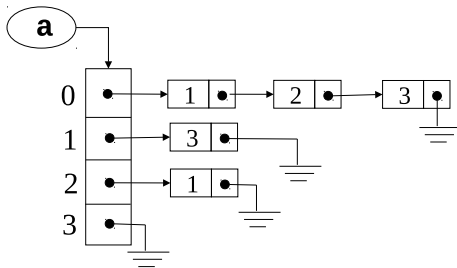


- ▶ un tablou $a[0..n-1]$ de liste înlănțuite (pointeri)
- ▶ $a[i]$ este lista de adiacență exterioară corespunzătoare lui i

Implementarea cu liste de adiacență

► operații

- `digrafVid`
- `insereazaVarf`: $O(1)$
- `insereazaArc`: $O(1)$
- `eliminaVarf`: $O(n + m)$
- `eliminaArc`: $O(m)$



Tipul abstract Graf

Tipul abstract Digraf

Implementarea cu matrici de adiacență

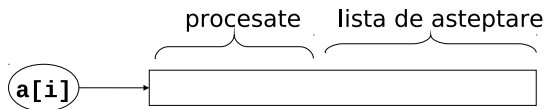
Implementarea cu liste de adiacență înlănțuite

Algoritmi de parcurgere (DFS, BFS)

Determinarea componentelor (tare) conexe

Digrafuri: explorare sistematică

- ▶ se gestionează două mulțimi
 - ▶ S = mulțimea vârfurilor vizitate deja
 - ▶ $SB \subseteq S$ submulțimea vârfurilor pentru care există șanse să găsim **vecini nevizitați** încă
- ▶ lista de adiacență (exterioară) a lui i este divizată în două:



Digrafuri: explorare sistematică

- ▶ pasul curent
 - ▶ citește un vârf i din SB
 - ▶ extrage un j din lista de “așteptare” a lui i (dacă este nevidă)
 - ▶ dacă j nu este în S , atunci îl adaugă la S și la SB
 - ▶ dacă lista de “așteptare” a lui i este vidă, atunci elimină i din SB
- ▶ inițial
 - ▶ $S = SB = \{i_0\}$
 - ▶ lista de “așteptare a lui i ” = lista de adiacenta a lui i
- ▶ terminare $SB = \emptyset$

Digrafi: explorare sistematică

Procedure *explorare*(*a*, *n*, *i0*)

begin

for $i \leftarrow 0$ **to** $n - 1$ **do**

$p[i] \leftarrow a[i]$

$SB \leftarrow (i0)$

$viziteaza(i0)$; $S \leftarrow (i0)$

while ($SB \neq \emptyset$) **do**

$i \leftarrow citeste(SB)$

if ($p[i] = NULL$) **then**

$SB \leftarrow SB - \{i\}$

else

$j \leftarrow p[i] \rightarrow varf$

$p[i] \leftarrow p[i] \rightarrow succ$

if ($j \notin S$) **then**

$SB \leftarrow SB \cup \{j\}$

$viziteaza(j)$

$S \leftarrow S \cup \{j\}$

end

Explorare sistematică: complexitate

Teorema

În ipoteza că operațiile peste S și SB precum și $viziteaza()$ se realizează în $O(1)$, complexitatea timp, în cazul cel mai nefavorabil, a algoritmului explorare este $O(n + m)$.

Explorarea DFS (*Depth First Search*)

- ▶ SB este implementată ca stivă

$$SB \leftarrow (i0) \Leftrightarrow SB \leftarrow stivaVida()$$

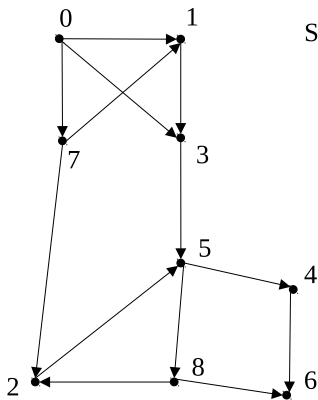
$$push(SB, i0)$$

$$i \leftarrow citeste(SB) \Leftrightarrow i \leftarrow top(SB)$$

$$SB \leftarrow SB - \{i\} \Leftrightarrow pop(SB)$$

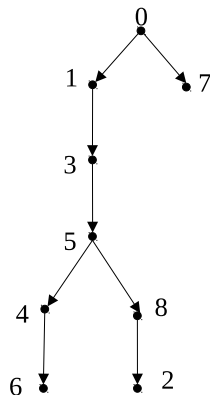
$$SB \leftarrow SB \cup \{j\} \Leftrightarrow push(SB, j)$$

Explorarea DFS: exemplu



Stiva

```
6 2
4 8
5 5
3 3
1 1 7
0 0 0
```



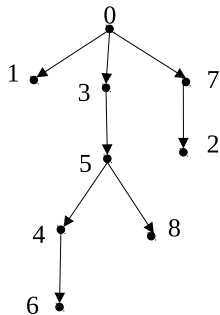
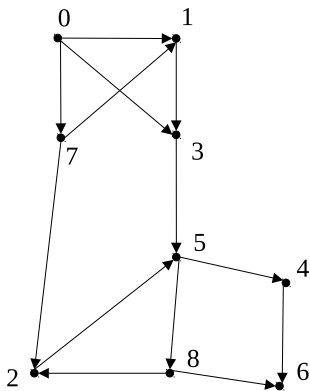
Arborele DFS

Explorarea BFS (*Breadth First Search*)

- SB este implementată ca o coadă

$$SB \leftarrow (i0) \Leftrightarrow SB \leftarrow coadaVida();$$
$$insereaza(SB, i0)$$
$$i \leftarrow citeste(SB) \Leftrightarrow citeste(SB, i)$$
$$SB \leftarrow SB - \{i\} \Leftrightarrow elimina(SB)$$
$$SB \leftarrow SB \cup \{j\} \Leftrightarrow insereaza(SB, j)$$

Explorarea BFS: exemplu



Arborele BFS

Tipul abstract Graf

Tipul abstract Digraf

Implementarea cu matrici de adiacență

Implementarea cu liste de adiacență înlănțuite

Algoritmi de parcurgere (DFS, BFS)

Determinarea componentelor (tare) conexe

Determinarea componentelor conexe (grafuri neorientate)

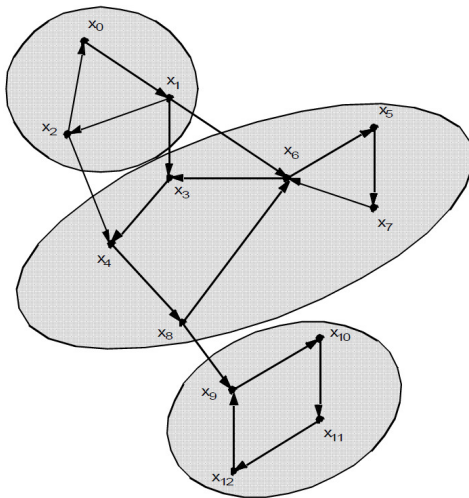
```
Function CompConexeDFS(D)  
begin  
  for  $i \leftarrow 0$  to  $n - 1$  do  
     $culoare[i] \leftarrow 0$   
   $k \leftarrow 0$   
  for  $i \leftarrow 0$  to  $n - 1$  do  
    if ( $culoare[i] = 0$ ) then  
       $k \leftarrow k + 1$   
      DfsRecCompConexe( $i, k$ )  
  return  $k$   
end
```

Determinarea componentelor conexe (grafuri neorientate)

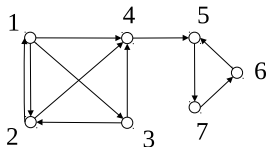
```
Procedure DfsRecCompConexe(i, k)  
begin  
    culoare[i]  $\leftarrow$  k  
    for (fiecare vârf j în listaDeAdiac(i)) do  
        if (culoare[j] = 0) then  
            DfsRecCompConexe(j, k)  
end
```

Componente tare conexe (digrafuri)

O componentă tare conexă este o mulțime maximală de vârfuri a.î. pentru fiecare $u, v : u \rightsquigarrow v, v \rightsquigarrow u$.

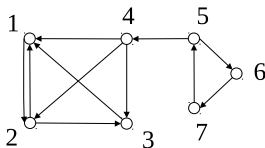


Componente tare conexe: exemplu



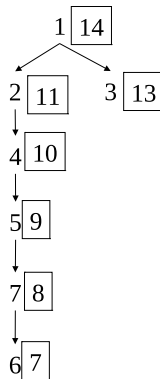
D

$1 \rightarrow (2, 3, 4)$
 $2 \rightarrow (1, 4)$
 $3 \rightarrow (2, 4)$
 $4 \rightarrow (5)$
 $5 \rightarrow (7)$
 $6 \rightarrow (5)$
 $7 \rightarrow (6)$



D^T

1	4	5
↓		↓
2		6
↓		↓
3		7



Determinarea componentelor tare conexe

```
Procedure DfsCompTareConexe(D)  
begin  
  for  $i \leftarrow 0$  to  $n - 1$  do  
     $culoare[i] \leftarrow 0$   
     $tata[i] \leftarrow -1$   
     $timp \leftarrow 0$   
    for  $i \leftarrow 0$  to  $n - 1$  do  
      if ( $culoare[i] = 0$ ) then  
        DfsRecCompTareConexe( $i$ )  
end
```

Determinarea componentelor tare conexe

```
Procedure DfsRecCompTareConexe(i)  
begin  
    timp  $\leftarrow$  timp + 1  
    culoare[i]  $\leftarrow$  1  
    for (fiecare vârf j in listaDeAdiac(i)) do  
        if (culoare[j] = 0) then  
            tata[j]  $\leftarrow$  i  
            DfsRecCompTareConexe(j)  
    timp  $\leftarrow$  timp + 1  
    timpFinal[i]  $\leftarrow$  timp  
end
```

Determinarea componentelor tare conexe

Notăție: $D^T = (V, A^T)$, $(i, j) \in A \Leftrightarrow (j, i) \in A^T$

Procedure *CompTareConexe*(D)

begin

1. *DFSCompTareConexe*(D)
2. calculează D^T
3. *DFSCompTareConexe*(D^T) dar considerând în bucla *for* principală vârfurile în ordinea descrescătoare a timpilor finali de vizitare *timpFinal*[i]
4. returnează fiecare arbore calculat la pasul 3 ca fiind o componentă tare conexă separată

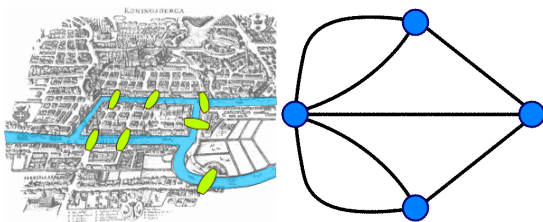
end

Determinarea componentelor tare conexe: complexitate

- ▶ $DFSCompTareConexe(D)$: $O(n + m)$
- ▶ calculează D^T : $O(m)$
- ▶ $DFSCompTareConexe(D^T)$: $O(n + m)$
- ▶ Total: $O(n + m)$

- ▶ Algoritmică, probleme de drum, rețele de calculatoare (rutare), genomică (rețele de aliniere, asamblarea genomului), *multi-relational data mining*, cercetări operaționale (planificare), inteligență artificială (satisfacerea restricțiilor), etc.

Problema celor șapte poduri din Königsberg (1736): identificarea unui drum, pornind dintr-o zonă a orașului pentru a traversa cele 7 poduri o singură dată?



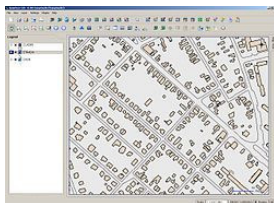
Zonele: vârfuri, podurile: muchii

Este posibil să alegem un vârf, să parcurgem muchiile și să ne întoarcem în varful ales, acoperind toate muchiile o dată?

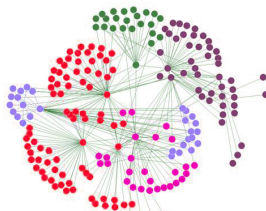
Probleme de planificare

- ▶ Digraful aciclice pot modela precedența între evenimente
- ▶ O sortare topologică a unui digraf $D = (V, A)$ este o ordonare a vârfurilor sale astfel încât dacă $(i, j) \in A$, atunci i apare înaintea lui j .

- ▶ Motorul de căutare Google: algoritmul *PageRank* - pentru a determina cât de importantă este o anumită pagină
- ▶ Sistem informațional geografic (GIS): *Google Maps*, *Bing Maps*



- ▶ Rețele sociale

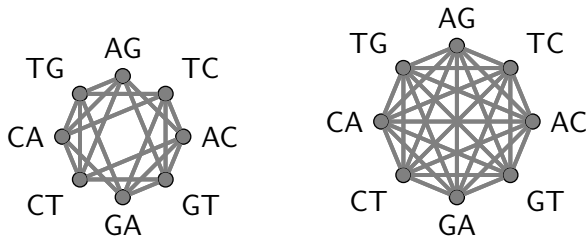


- ▶ Proiectarea de coduri ADN care satisfac anumite restrictii combinatoriale; utilizare: in calculul biomolecular pentru a memora informatii sau pentru manipularea moleculelor
- ▶ Determina cea mai mare multime S de cuvinte de lungime n peste alfabetul $\{A, C, G, T\}$ a.i.:
 - ▶ *GC Content Constraint*: fiecare cuvânt are 50% simboluri din $\{C, G\}$
 - ▶ *Hamming Distance Constraint*: fiecare pereche de cuvinte $w_1 \neq w_2$ difera in cel putin d pozitii: $H(w_1, w_2) \geq d$
 - ▶ *Reverse Complement Hamming Distance Constraint*:
 $H(R(w_1), C(w_2)) \geq d$, unde $R(w)$ inversul cuvântului w si $C(w)$ complementul lui w ($C \leftrightarrow G, A \leftrightarrow T$)

Modelare

- ▶ pentru fiecare cuvânt ADN asignam un varf v_i
- ▶ $E = E_{HD} \cup E_{RC}$ (E_{HD} perechi de cuvinte care au un conflict HD, E_{RC} perechi de cuvinte cu un conflict RC)
- ▶ solutie: o multime independenta maximala

Figura: Grafurile pentru cuvinte de dimensiune 2 si distanta Hamming $d = 2$ (stanga) si $d = 3$ (dreapta)



Solutie de 136 cuvinte pentru instanta $n = 8, d = 4$

AAACCACC	ACCAGTGT	ACCCAAGA	ACGTAGTG	ACTGACGT	AGGAAGCT
AGTCCTCT	AGTTGGCA	ATCCCGTT	ATGGGCTT	CAAACCTC	CAAGAGAC
CAAGCAGT	CACAGTTG	CACCAATC	CAGATGGT	CAGGATCT	CATCGTGT
CATGACTG	CATTGCTT	CCAGTCTT	CCCTGATT	CCGACTTT	CCTCAGTT
CGAAGGTT	CGACACAT	CGATTTGG	CGCACAAT	CGCCTTTT	CGCTAGTA
CGGTGTAT	CGTAAAGG	CGTGTGAT	CTATGCCT	CTCGTACT	CTGAAGAG
CTGCAAGT	CTTACCGT	CTTCCTAG	GAAAGCGT	GAACAGCT	GAACGTAG
GAAGGATC	GACATGAG	GACCTAGT	GACTGTCT	GAGAAGTC	GAGACACT
GAGTACAG	GATGCAAG	GATGTCCT	GCAATAGG	GCAGCTAT	GCCTAGAT
GCGATCAT	GCGGAATT	GCTCGAAT	GCTTATGG	GGAAATGC	GGACCATT
GGATAACG	GGCAACTT	GGGTTGTT	GGTATTCG	GGTTCCAT	GGTTTAGC
GTAACCAG	GTAGAGTG	GTATCGGT	GTCAGTAC	GTCCAAAG	GTCGATGT
GTGAGATG	GTGCTTCT	GTTAGGCT	GTTCTCTG	GTTGACAC	TAACACGC
TAAGCTCG	TACACAGC	TACCGCTT	TAGATCCG	TAGGAAGG	TAGGCGTT
TAGTGTGC	TATCGACG	TATGTGGC	TCAACGTG	TCACGTCT	TCAGACAG
TCATGCTC	TCCATGCT	TCCCATTG	TCCGTATC	TCCTCAAG	TCGAAGGA
TCGAGTAG	TCGCAAAC	TCGTTTGT	TCGTACCT	TCTACCAC	TCTCCTGA
TCTCTGAG	TCTGCACT	TGAACCCT	TGACCTAC	TGAGAGGT	TGATGGAG
TGCAGTCA	TGCGTTAG	TGCTACAC	TGCTCTGT	TGGAGAGT	TGGATGAC
TGGCTATG	TGGGATTC	TGTAGCTG	TGTCTCGT	TGTGACCA	TGTGGAAC
TGTTGCTC	TTAAGGGC	TTACCAGG	TTAGTCCC	TTCAACGG	TTCCTTGC
TTCGCCAT	TTCGGGTA	TTCTGACC	TTGACTCC	TTGCCCTA	TTGCGGAT
TTGTTGGG	TTTCAGCC	TTTGGTGG	TTTTCCCC		