



LearningLab rondom autonoom rijdend vervoer binnen stedelijke gebieden (last mile)



## OVER URBINN

URBINN is het LearningLab rondom autonoom rijdend vervoer binnen stedelijke gebieden (last mile)

Binnen URBINN wordt een autonoom rijdend voertuig ontwikkeld

Ontwikkeling opgedeeld in meerdere minoren

Deze vallen onder het Lectoraat Smart Sensor Systems



## DOELEN URBINN

Auto voor in de stad

Zelfrijdend

Tot en met 6 personen

Elektrisch

Zelflerend

Mogelijkheid tot platooning

## HET VOERTUIG

Het prototype



Het uiteindelijke product





## ONZE MINOR

Semantische kaart voor navigatie in stedelijke gebieden

Opbouwen 3D Kaart

Vertalen naar locatie op bestaande 2D Kaart

Real-time herkennen van waypoints (objecten)

- +  MINOR APPLIED DATA SCIENCE
- +  MINOR EMBEDDED SYSTEMS
- +  MINOR LIVING LABS
- +  MINOR RESEARCH AND INNOVATION
- +  MINOR ROBOTICS AND VISION DESIGN
- +  MINOR SERIOUS GAMING

Deelnemende minoren



## **BUITEN DE SCOPE**

Gevaarherkenning

Aansturing van de auto

Communicatie met andere voertuigen

Constructie van de auto



## **WAT HEBBEN WIJ GEDAAN**

Literatuur onderzoeken:

- Bestaande datasets

- Gebruikte technologieën

- Aanpak andere partijen

# WAT HEBBEN WIJ GEDAAN

Locatie onderzoeken:



1



2



3





**VRAGEN?**

Meer informatie: [URBINN.NL](https://urbinn.nl)

