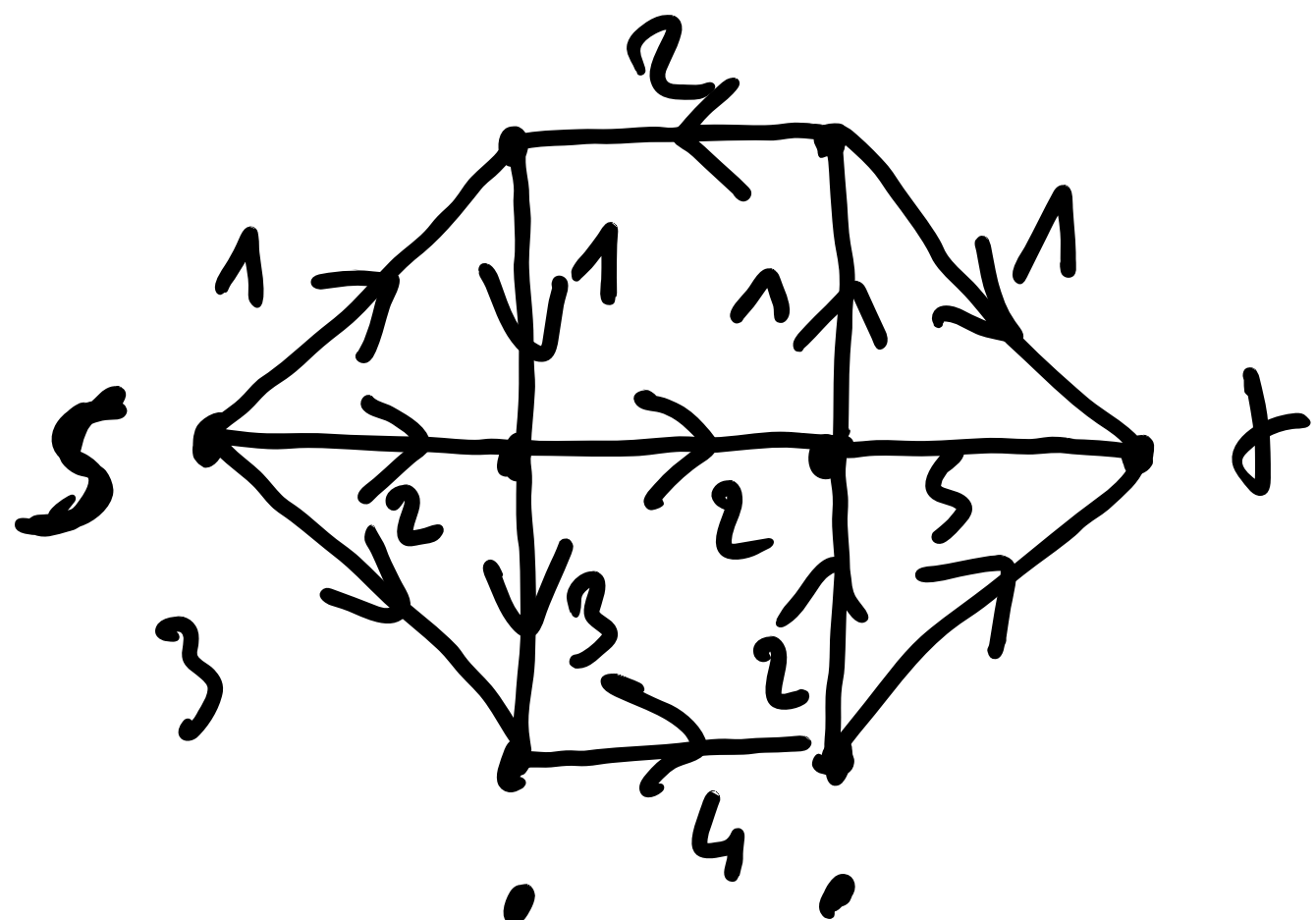


Plus court chemin

Def: Etant donné un graphe orienté $G=(V,E)$, avec pondération $l \in \mathbb{R}^E$ (à chaque arc e on associe un nombre réel l_e), alors la longueur d'un chemin P est définie comme $\sum_{e \in E(P)} l_e$.

Exemple



la longueur de $Q = 2+2+5=9$

" " $R = 1+1+2+1+1=6$

$\text{dist}(s,t) \leq 6$

La longueur de P est $3+4+5=12$

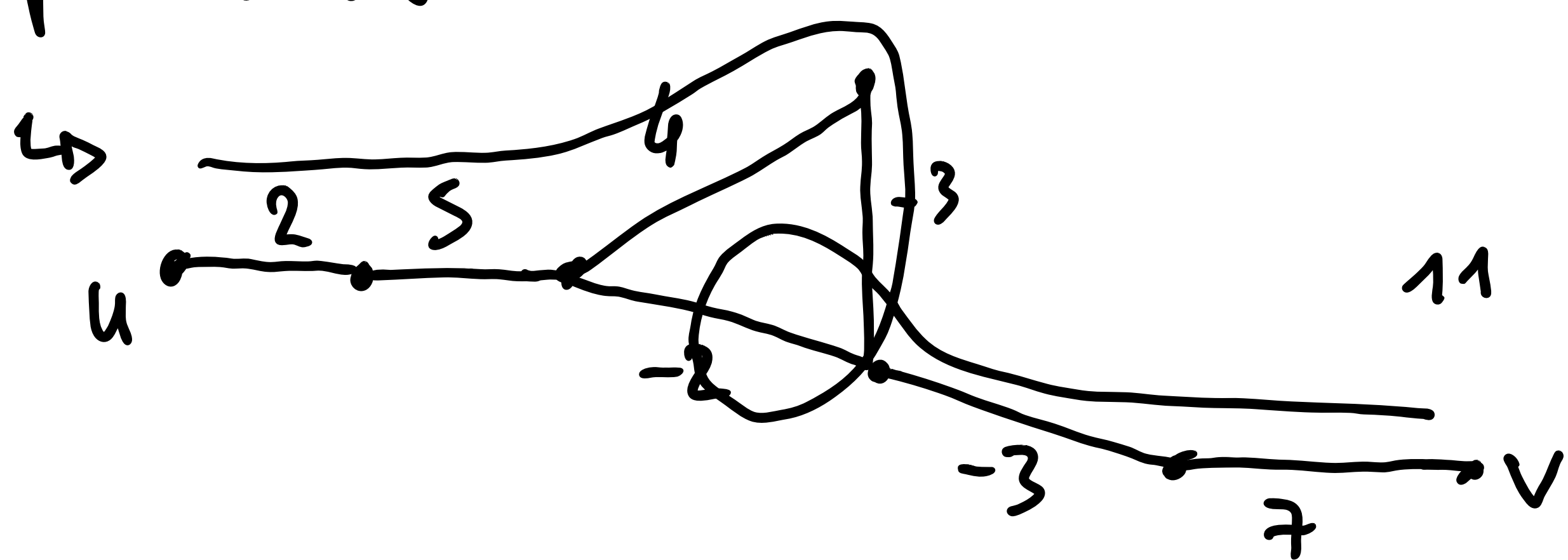
Def: La distance de u à v (où $u,v \in V$) est la longueur d'un plus court chemin de u à v .

Càd, $\text{dist}(u,v) = \min \{ \sum_{e \in E(P)} l_e : \text{chemin de } u \text{ à } v \}$

Remarque: Il y a des cas où $\text{dist}(u,v)$ n'est pas défini.

1. Soit il n'y a aucun chemin de u à v . Dans ce cas on écrit $\text{dist}(u,v) = +\infty$

2. Si le graphe contient un cycle négatif, alors la distance pour certaines paires de sommets est $-\infty$



$$2+5+4-3-3+7=12$$

Principe de sous-optimalité

Si P est un plus court chemin de u à v , et $w \in V(P)$, alors le sous chemin de w à v est un plus court chemin de w à v .

Preuve: Supposons par l'absurde qu'il existe un chemin P' de w à v de longueur inférieure à celle du sous chemin P_{wv} . Alors le chemin $P_{uw} + P'$ est un chemin de u à v de longueur inférieure à celle de P , contradiction!

Algorithme de Dijkstra

Entrées : Un graphe orienté $G(V, E)$ avec pondération $l \in \mathbb{R}^{|E|}$ tq $l_e \geq 0 \forall e$ un sommet $s \in V$ (la source)

Sortie : Distance de s à tous les sommets

$S \leftarrow \emptyset$

$D[s] \leftarrow 0$

pour tous les $u \in V \setminus \{s\}$: ~~initialiser~~

$D[u] \leftarrow \infty$

tant que $S \neq V$:

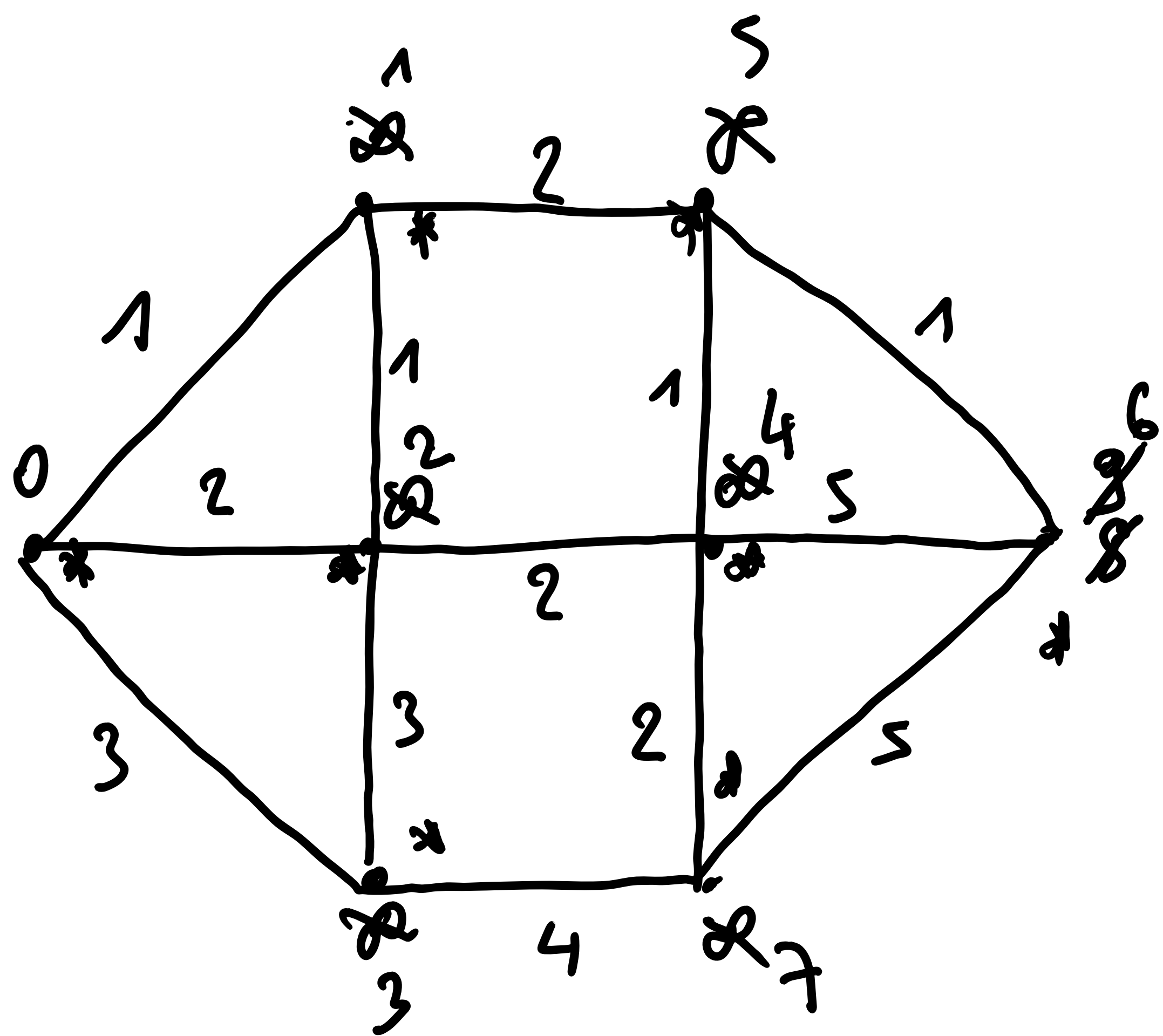
Trouver $u \in V \setminus S$ t.q. $D[u]$ est minimum

$S \leftarrow S \cup \{u\}$

pour tous les $v \in V \setminus S$ tq $(u, v) \in E$:

$D[v] \leftarrow \min \{D[v], D[u] + l(u, v)\}$

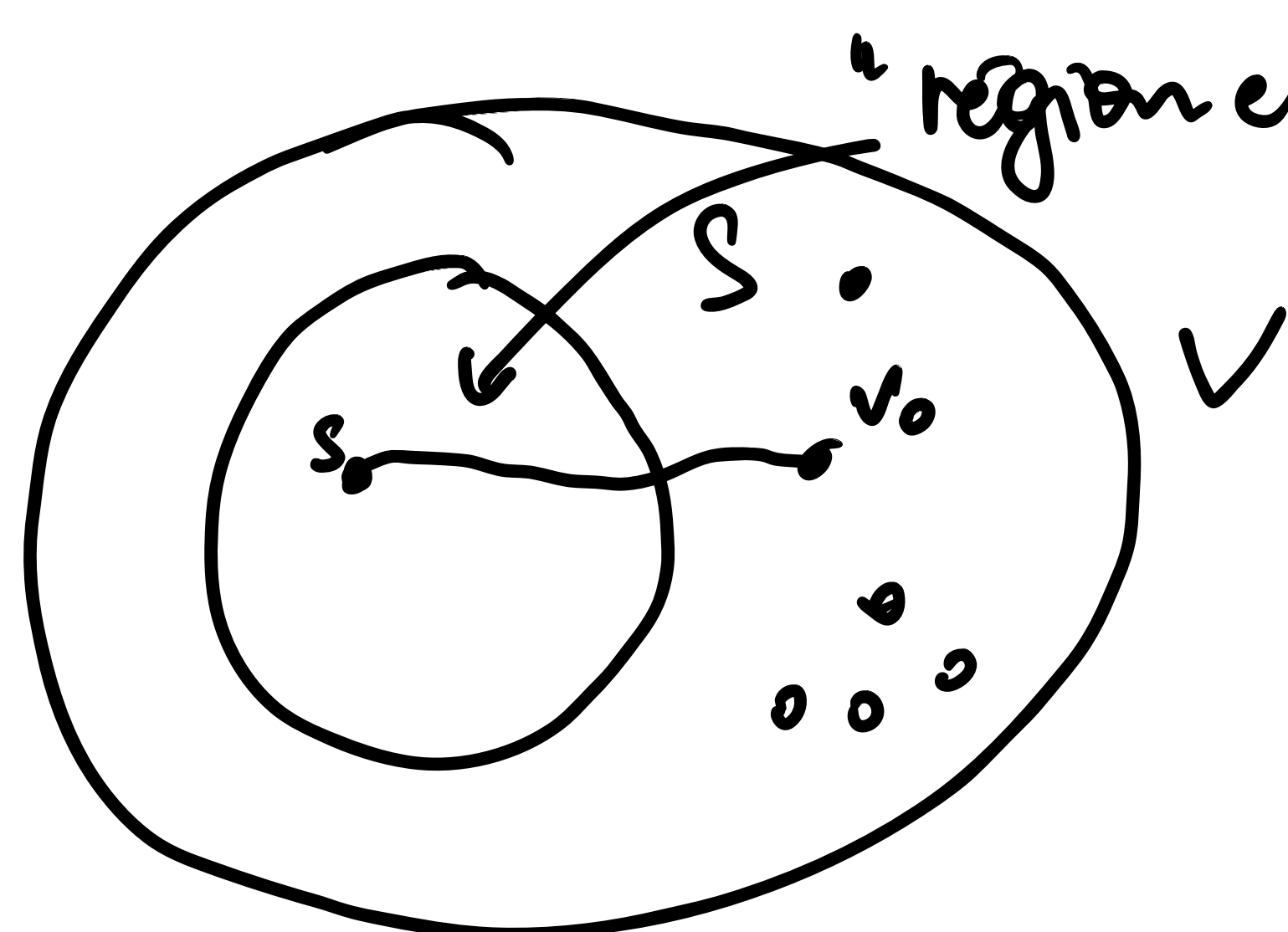
retourner D



// Mettre ∞ symbol sur les sommets non découverts
x sommet visité

Def: Soit $G=(V, E)$ un graphe orienté avec pondération $l \in \mathbb{R}^{|E|}$ tq $l_e \geq 0 \forall e$, et soit $s \in S \subseteq V$.

Pour tout $u \in V$, on note $d(u) = \text{dist}(s, u)$. Pour tout sommet $v \in V \setminus S$, on définit $D(v) = \min \{d(u) + l(u, v) : u \in S \text{ et } (u, v) \in E\}$



Lemme:

Soit $v_0 \in V \setminus S$ tq $D(v_0)$ est minimum, parmi tous les sommets dans $V \setminus S$.

Alors, $D(v_0) = d(v_0) = \text{dist}(s, v_0)$

Preuve: Soit P un plus court chemin de s à v_0 . La longueur de P est $d(v_0)$.

Comme $D(v_0)$ est la longueur d'un chemin de s à v_0 , on a forcément $D(v_0) \leq d(v_0)$.

On veut prouver que $D(v_0) = d(v_0)$.

Supposons par l'absurde que $D(v_0) > d(v_0)$

Soit x le premier sommet de P qui $\notin S$.

Soit y le prédécesseur de x dans P .

Par le choix de x , on a $y \in S$.

Soit P_y le sous chemin de P de s à y . Par le principe de sous-optimalité, P_y est un plus court chemin de s à y .

Soit P_x le sous chemin de P de s à x .

La longueur de P_x est égale à la longueur de P_y plus $l(y, x)$.

Cà d, $l(P_x) = d(y) + l(y, x)$.

Ceci entraîne:

$$\underbrace{D(x)}_{\text{définition de } D} \leq \underbrace{d(y) + l(y, x)}_{\text{pas d'arcs négatifs}} \leq d(v_0) < \underbrace{D(v_0)}_{\text{hypothèse}}$$

Le fait que $D(x) < D(v_0)$ contredit le choix initial de v_0 .

Donc, on a bien $d(v_0) = D(v_0)$.

Les files de priorité

Une file de priorité est un type sur laquelle on peut effectuer les opérations suivantes

Insert: insérer un élément

Decrease-key: diminuer la valeur de la clé d'un élément particulier

Delete-min: retourner l'élément ayant la plus petite clé et supprimer-le de la file

Make-queue: créer une file de priorité à partir des éléments donnés.

Complexité des opérations dans les files de priorité :

implémentation	delete-min	insert	decrease-key
liste	n	1	1
tas binaire	$\log n$	$\log n$	$\log n$
tas fibonacci	$\log n$	1	1

Dijkstra (avec files de priorité)

pour tous les $u \in V$:

$D[u] \leftarrow +\infty$

$prev[u] \leftarrow \emptyset$

$D[s] = 0$

$H \leftarrow \text{make-queue}$

tant que $H \neq \emptyset$

$u \leftarrow \text{delete-min}(H)$

pour tous les $(u, v) \in E$:

si $D[v] > D[u] + l(u, v)$

$D[v] = D[u] + l(u, v)$

$prev[v] \leftarrow u$

$\text{decrease-key}(H, v)$

Complexité de l'algorithme de Dijkstra

Bien que Dijkstra est très proche au BFS les files de priorité sont plus exigeantes que les files de BFS.

- make-queue prend au plus n opérations d'insertion
- il y a n delete-min
- il a $n+m$ decrease-key.

implémentation de file de priorité	complexité de Dijkstra
liste	n^2
tas binaire	$(n+m) \log n$
tas de Fibonacci	$m + n \log n$

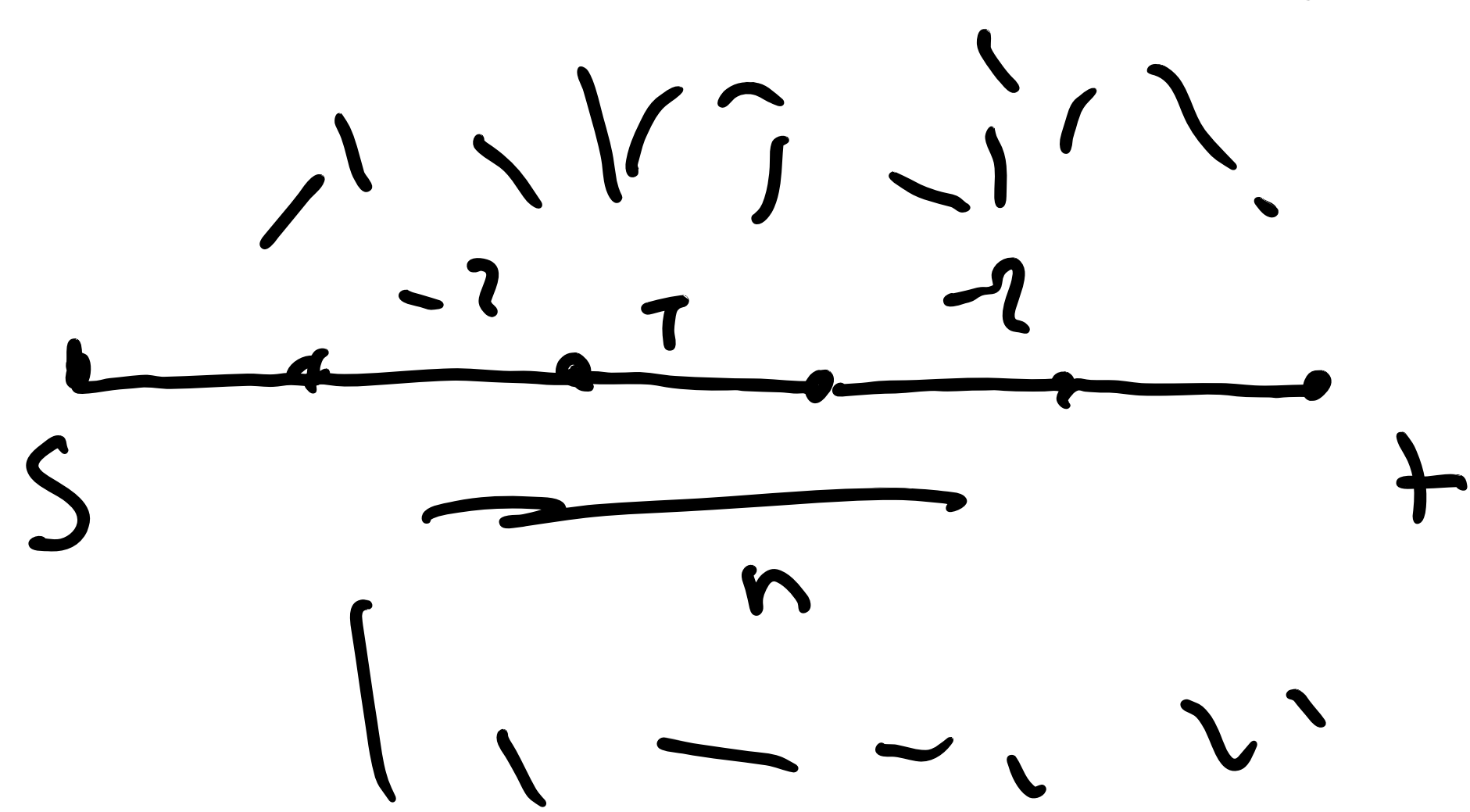
on peut considérer Dijkstra comme une séquence de mises à jour :

procédure $\text{maj}(u, v)$.

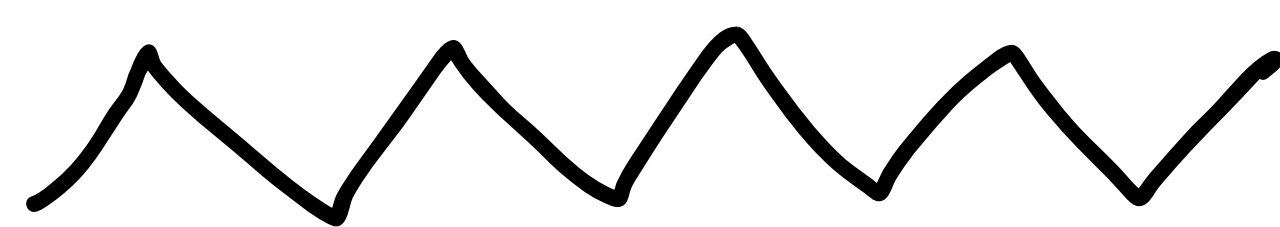
$$D[v] \leftarrow \min \{ D[v], D[u] + l(u, v) \}$$

Cette procédure a les propriétés suivantes :

- elle donne la vraie distance de s à v lorsque u est l'avant-dernier sommet d'un plus court chemin de s à v
- elle ne rendra jamais $D[v]$ trop petit



n sont dans G car pas de cycle négatif



il y a au plus $n-1$ arêtes dans un chemin de s à t .