Liste d'exercices 8 : les pointeurs (1 séance)

Notions à considérer pour pouvoir faire les exercices

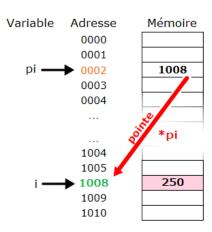
Accès directs en mémoire versus accès indirects en mémoire :

Le pointeur n'est rien de plus qu'un intermédiaire pour atteindre une variable dans laquelle est stockée une donnée.

Exemple:

Langage C	Assembleur	Langage C	Assembleur
i = 250;	mov i, 250	*pi = 250;	mov ebx, pi mov DWORD PTR [ebx], 250

Dans ce diagramme, l'adresse en mémoire de la variable i est 1008 (choix arbitraire). Cette adresse a été copiée dans le pointeur pi lors de sa déclaration. Ensuite, avec *pi = 250, on fait pointer pi vers la variable i dans laquelle est alors copiée la valeur 250.



Dès qu'un accès indirect en mémoire a été réalisé avec un pointeur pour obtenir la valeur se trouvant dans la variable vers laquelle il pointe, les règles à appliquer ensuite concernant les autres traitements (priorité des opérateurs, fonctionnement de chaque opérateur, castings implicites, etc.) restent inchangées par rapport à ce qui a été vu jusqu'à présent dans ce cours.

Exemple:

```
char b, *pb = &b;
short s, *ps = &s;
int i, *pi = &i;
float f, *pf = &f;
double d, *pd = &d;
```

Langage C	Assembleur	Langage C	Assembleur
b = b * 2;	movsx eax, b imul eax, 2 mov b, al	*pb = *pb * 2;	mov ebx, pb movsx eax, BYTE PTR [ebx] imul eax, 2 mov BYTE PTR [ebx], al
s = s * 2;	movsx eax, s imul eax, 2 mov s, ax	*ps = *ps * 2;	mov ebx, ps movsx eax, WORD PTR [ebx] imul eax, 2 mov WORD PTR [ebx], ax
i = i * 2;	mov eax, i imul eax, 2 mov i, eax	*pi = *pi * 2;	mov ebx, pi mov eax, DWORD PTR [ebx] imul eax, 2 mov DWORD PTR [ebx], eax
f = f * 2;	movss xmm0, f mov eax, 2 cvtsi2ss xmm1, eax mulss xmm0, xmm1 movss f, xmm0	*pf = *pf * 2;	mov ebx, pf movss xmm0, DWORD PTR [ebx] mov eax, 2 cvtsi2ss xmm1, eax mulss xmm0, xmm1 movss DWORD PTR [ebx], xmm0
d = d * 2;	movsd xmm0, d mov eax, 2 cvtsi2sd xmm1, eax mulsd xmm0, xmm1 movsd d, xmm0	*pd = *pd * 2;	mov ebx, pd movsd xmm0, QWORD PTR [ebx] mov eax, 2 cvtsi2sd xmm1, eax mulsd xmm0, xmm1 movsd QWORD PTR [ebx], xmm0
<pre>d = (double)i / 3;</pre>	cvtsi2sd xmm0, i mov eax, 3 cvtsi2sd xmm1, eax divsd xmm0, xmm1 movsd d, xmm0	<pre>d = (double)*pi / 3;</pre>	mov ebx, pi cvtsi2sd xmm0, DWORD PTR [EBX] mov eax, 3 cvtsi2sd xmm1, eax divsd xmm0, xmm1 movsd d, xmm0
i = (int)d / 3;	cvttsd2si eax, d cdq mov ebx, 3 idiv ebx mov i, eax	i = (int)*pd / 3;	mov ebx, pd cvttsd2si eax, QWORD PTR [ebx] cdq mov ebx, 3 idiv ebx mov i, eax
i = (float)d / 3;	cvtsd2ss xmm0, d mov eax, 3 cvtsi2ss xmm1, eax divss xmm0, xmm1 cvttss2si eax, xmm0 mov i, eax	<pre>i = (float)*pd / 3;</pre>	mov ebx, pd cvtsd2ss xmm0, QWORD PTR [ebx] mov eax, 3 cvtsi2ss xmm1, eax divss xmm0, xmm1 cvttss2si eax, xmm0 mov i, eax
d = i / 2.0;	cvtsi2sd xmm0, i divsd xmm0, d2 movsd d, xmm0	d = *pi / 2.0;	mov ebx, pi cvtsi2sd xmm0, DWORD PTR [EBX] divsd xmm0, d2 movsd d, xmm0

Exercices

Écrivez la séquence d'instructions en assembleur qui correspond à chaque instruction d'affectation en langage C suivante :

```
b = -20, *pb = &b;
char
      i = 1317, *pi = &i;
float f = 2452.578, *pf = &f;
double d = 7983.14, *pd = &d;
      *pd = b + *pf * 82.195;
                                                          // d = 201569.63891723630
      f = *pi * (float)*pd;
                                                          // f = 10513796.0
      i = -((float)*pi) * (2 + f - 5.2 * *pb);
                                                          // i = -3369647
      f = (int)*pd / (*pb - 36);
                                                          // f = -142.0
      *pi = (float)*pd * 2 + ++(*pf) - 5 * b;
                                                          // i = 18519; f = 2453.57788
      *pd = ((int)*pd / 100) + (--(*pf) / 20);
                                             // d = 201.57888793945313; f = 2451.57788
      d = -((double)b + (int)*pd * i) / --(*pb); // d = 500647.14285714284; b = -21
      f = (int)(-97 - --(*pf) - ---(*pb) * d + 46.67); // f = -170147.0; b = -21
      d = (int)(*pd)++ * 3 + (double)-i / *pf;
                                                          // d = 23949.463013994264
      *pi = (int)(*pf + 0.5 * i) | 0xff + *pb;
                                                          // i = 3311
      *pf = (*pi * 0xff & 0xfff0) / (*pd - 4278.45); // f = 2.19829464
```

Rappel : les valeurs numériques dans les expressions qui ont une partie décimale, par exemple la valeur 5.2, sont du type double, tandis que les valeurs numériques qui n'ont aucune partie décimale, par exemple la valeur 3, sont du type int.