

1. Магнитостатика

Урок 19

Векторный потенциал, магнитный диполь. Векторный магнитный потенциал \mathbf{A} ($\mathbf{B} = \text{rot } \mathbf{A}$) удовлетворяет уравнениям

$$\begin{aligned}\Delta \mathbf{A} &= -\frac{4\pi}{c} \mu \mathbf{j}, \quad \text{div } \mathbf{A} + \frac{1}{c} \frac{\partial \varphi}{\partial t} = 0. \\ d\mathbf{A} &= \frac{\mu}{c} \frac{\mathbf{j}}{r} dV = \frac{\mu}{c} J \frac{d\mathbf{l}}{r} = \mu \frac{\mathbf{v} dq}{cr} = \frac{\varepsilon \mu \mathbf{v}}{c} d\varphi. \\ \mathbf{A}(\mathbf{r}) &= \frac{\mu}{c} \int \frac{\mathbf{j}(\mathbf{r}') dV'}{R(\mathbf{r}, \mathbf{r}')}.\end{aligned}$$

Векторный потенциал магнитного диполя

$$\mathbf{A}_{\text{точ}} = \frac{[\mathbf{m} \times \mathbf{r}]}{r^3}, \quad \text{где } \mathbf{m} = \frac{1}{2c} \int [\mathbf{r}' \times \mathbf{j}'] dV'.$$

Магнитный момент маленького витка с током $\mathbf{m} = \frac{JS}{c} \mathbf{n}$.

Сила и момент, действующие на магнитный диполь в слабо неоднородном поле

$$\mathbf{F} = \nabla(\mathbf{mB}) = (\mathbf{m} \cdot \nabla) \mathbf{B}, \quad \mathbf{N} = [\mathbf{m} \times \mathbf{B}].$$

1.1. (Задача 4.15) Вычислить векторный потенциал: 1) однородного поля в координатах: а) декартовых, б) цилиндрических, в) сферических; 2) поля прямого тока; 3) поля кругового витка на больших расстояниях от витка.

Решение Векторный потенциал \mathbf{A} магнитного поля \mathbf{B} определяется соотношением

$$\mathbf{B} = \text{rot } \mathbf{A} \quad (1)$$

и дополнительным условием

$$\text{div } \mathbf{A} = 0. \quad (2)$$

В тех областях, где магнетик однороден, вектор \mathbf{A} удовлетворяет уравнению

$$\Delta \mathbf{A} = -\frac{4\pi\mu}{c} \mathbf{j}, \quad (3)$$

где \mathbf{j} – заданное распределение токов. Решение уравнения (3) можно записать в виде интеграла по объему

$$\mathbf{A}(\mathbf{R}) = \frac{\mu}{c} \int \frac{\mathbf{j}(\mathbf{R}') dV'}{|\mathbf{R} - \mathbf{R}'|}, \quad (4)$$

где \mathbf{R}' – вектор положения элемента тока $\mathbf{j}(\mathbf{R}') dV'$ в выбранной системе координат.

1 а) Пусть \mathbf{B} направлено по оси Z . Положим $A_z = 0$, поскольку циркуляция вектора \mathbf{A} максимальна в плоскости (X, Y) . Векторное уравнение (1) равносильно трем скалярным уравнениям, которые с учетом $A_z = 0$ запишутся в виде:

$$\begin{aligned}\frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} &= B_z, \\ \frac{\partial A_y}{\partial z} &= 0, \\ \frac{\partial A_x}{\partial z} &= 0.\end{aligned}\tag{5}$$

Решение этой системы не однозначно. Из двух последних уравнений следует, что A_y и A_x могут быть только функциями от x и y и удовлетворяют уравнению

$$\frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{\partial A_y}{\partial y} = 0.\tag{6}$$

Решение уравнения (6) можно выбрать, например:

$$A_y = 0, \quad A_x = A_1(y).$$

Подставляя их в уравнение (5), находим

$$A_x = B_z \cdot y.$$

Более симметричное решение уравнения (6) имеет вид:

$$\begin{aligned}A_x &= b \cdot x + A_1(y), \\ A_y &= -b \cdot y + A_2(x),\end{aligned}$$

где b – произвольная постоянная. Подставляя это решение в уравнение (5), получаем

$$\frac{\partial A_2(x)}{\partial x} - \frac{\partial A_1(y)}{\partial y} = B_z = \text{const}.$$

Откуда

$$A_1(y) = -\frac{1}{2}B_z \cdot y, \quad A_2(x) = \frac{1}{2}B_z \cdot x.$$

Выбирая $b = 0$, окончательно находим:

$$A_x = -\frac{1}{2}B_z \cdot y, \quad A_y = \frac{1}{2}B_z \cdot x, \quad A_z = 0.$$

1 б) В цилиндрической системе координат (z, r, α) уравнение (1) будет равносильно уравнениям

$$\begin{aligned}\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r}(r A_\alpha) - \frac{1}{r} \frac{\partial A_r}{\partial \alpha} &= B_z, \\ \frac{1}{r} \frac{\partial A_z}{\partial \alpha} - \frac{\partial A_\alpha}{\partial z} &= 0, \\ \frac{\partial A_r}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial r} &= 0.\end{aligned}$$

Полагая $A_z = 0$, как и в декартовой системе координат, уравнения принимают вид:

$$\begin{aligned}\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r}(r A_\alpha) - \frac{1}{r} \frac{\partial A_r}{\partial \alpha} &= B_z, \\ \frac{\partial A_\alpha}{\partial z} &= 0, \\ \frac{\partial A_r}{\partial z} &= 0.\end{aligned}\tag{7}$$

Выбирая $A_r = 0$, из уравнения (7) находим

$$A_\alpha = \frac{1}{2} B_z r.$$

1 в) В сферической системе координат (R, θ, α) проекциями вектора \mathbf{B} будут:

$$B_R = B \cos \theta, \quad B_\theta = -B \sin \theta, \quad B_\alpha = 0.$$

Выбираем вектор \mathbf{A} (как и в предыдущих случаях) лежащим в плоскостях, перпендикулярных \mathbf{B} . Тогда у \mathbf{A} существует только отличная от нуля проекция A_α . Положим $A_R = A_\theta = 0$, тогда скалярные уравнения, соответствующие векторному уравнению (1), будут иметь вид:

$$\frac{1}{R \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta}(\sin \theta A_\alpha) = B \cos \theta, \tag{8}$$

$$\frac{A_\alpha}{R} + \frac{\partial A_\alpha}{\partial R} = B \sin \theta. \tag{9}$$

Интегрируя уравнение (8), получаем

$$A_\alpha = \frac{1}{2} B R \sin \theta + f(R),$$

где $f(R)$ – произвольная функция от R . Из симметрии задачи следует, что A_α не зависит от α . Подставляя A_α в уравнение (9), получаем $\partial f(R)/\partial R = 0$, значит, $f(R)$ можно выбрать равным нулю, $f(R) = 0$. Окончательно

$$A_R = A_\theta = 0, \quad A_\alpha = \frac{1}{2}BR \sin \theta.$$

2) Будем решать задачу в цилиндрической системе координат. Пусть ток J течет вдоль оси Z . Тогда из уравнения (3) следует, что векторный потенциал можно выбрать направленным тоже по Z . Напряженность магнитного поля прямого тока имеет только α -ю компоненту: $H_\alpha = 2J/cr$. Запишем проекцию векторного уравнения (1) на α -е направление:

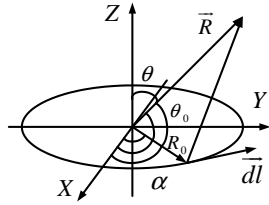
$$\frac{2J}{cr} = -\frac{\partial A_z}{\partial r}. \quad (10)$$

Здесь положено $\mu = 1$. Интегрируя уравнение (10), получаем

$$A_z = -\frac{2J}{c} \ln r + \text{const}.$$

Константа произвольна. Можно приписать точкам произвольной цилиндрической поверхности, соосной с током, нулевой векторный потенциал.

3) Кольцо с током радиуса R_0 расположено в плоскости (X, Y) . Найдем векторный потенциал в точке наблюдения, задаваемой радиус-вектором \mathbf{R} . Для линейного тока выражение (4) запишется так:



$$\mathbf{A}(\mathbf{R}) = \frac{J}{c} \oint \frac{d\boldsymbol{\ell}}{|\mathbf{R} - \mathbf{R}_0|}. \quad (11)$$

Направим ось X перпендикулярно плоскости, в которой лежат Z и \mathbf{R} (см. рисунок). На больших расстояниях подынтегральное выражение (11) можно представить так:

$$\frac{1}{|\mathbf{R} - \mathbf{R}_0|} \approx \frac{1}{R} \left(1 + \frac{(\mathbf{R} \mathbf{R}_0)}{R^2} \right) \quad \text{при} \quad \frac{R_0}{R} \ll 1.$$

Тогда

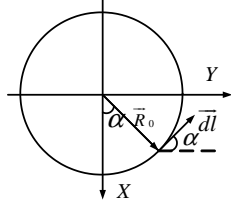
$$\mathbf{A}(\mathbf{R}) = \frac{J}{cR} \left[\oint d\boldsymbol{\ell} + \frac{1}{R^2} \oint (\mathbf{R} \mathbf{R}_0) d\boldsymbol{\ell} \right]. \quad (12)$$

Первый интеграл равен нулю. Подынтегральное выражение второго интеграла представим в виде

$$(\mathbf{R} \mathbf{R}_0) d\boldsymbol{\ell} = RR_0^2 \cos \theta_0 (-\mathbf{n}_x \sin \alpha + \mathbf{n}_y \cos \alpha) d\alpha =$$

$$= RR_0^2 \sin \theta \sin \alpha (-\mathbf{n}_x \sin \alpha + \mathbf{n}_y \cos \alpha) d\alpha, \quad (13)$$

где $\mathbf{n}_x, \mathbf{n}_y$ – единичные векторы в направлении осей X, Y . При преобразовании использованы равенства:



$$d\ell = (-\mathbf{n}_x \sin \alpha + \mathbf{n}_y \cos \alpha) R_0 d\alpha,$$

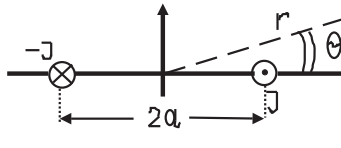
$$\cos \theta_0 = \sin \theta \sin \alpha.$$

Подставляя выражение (13) в уравнение (12) и интегрируя по кольцу, окончательно получаем

$$\mathbf{A}(\mathbf{R}) = -\frac{\pi R_0^2 J \sin \theta}{c R^2} \mathbf{n}_x = \frac{[\mathbf{m} \times \mathbf{R}]}{R^3},$$

где $\mathbf{m} = \frac{\pi R_0^2 J}{c} \mathbf{n}_z$ – магнитный момент кольца радиуса R_0 с током J .

1.2. Два бесконечных прямолинейных тока J текут в противоположных



направлениях. Найти первый исчезающий член разложения для расстояний $r \gg a$: а) векторного потенциала; б) магнитного поля. Токи параллельны оси Z .

Решение Нас интересует область $r \gg a$

$$r_1^2 = r^2 + a^2 + 2ar \cos \theta$$

$$A_z = A_{z_1} + A_{z_2} = \frac{2J}{c} \ln r_1 - \frac{2J}{c} \ln r_2 = \frac{2J}{c} \ln \frac{r_1}{r_2} = \frac{2J}{c} \ln \frac{\sqrt{r^2 + a^2 + 2ar \cos \theta}}{\sqrt{r^2 + a^2 - 2ar \cos \theta}}$$

Тогда, учитывая малость a/r , можно записать

$$A_z = \frac{J}{c} \ln \frac{r \sqrt{1 + \left(\frac{a}{r}\right)^2 + \frac{2a}{r} \cos \theta}}{r \sqrt{1 + \left(\frac{a}{r}\right)^2 - \frac{2a}{r} \cos \theta}} \approx \frac{I 4a}{c r} \cos \theta = \left| 2 \frac{[\mathbf{m} \mathbf{r}]}{r^2} \right|,$$

где

$$\mathbf{m} = \frac{2J}{c} [\mathbf{a} \times \mathbf{e}_z],$$

а вектор \mathbf{a} направлен от центра системы координат вправо.

Тогда, вычисляя $\mathbf{H} = \text{rot } \mathbf{A}$ в цилиндрической системе координат, получим

$$\begin{aligned} H_r &= -\frac{4Ja}{cr^2} \sin \theta, \\ H_\theta &= \frac{4Ja}{cr^2} \cos \theta, \\ H_z &= 0. \end{aligned}$$

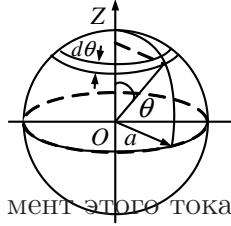
или

$$\mathbf{H} = -\frac{2\mathbf{m}}{r^2} + \frac{4(\mathbf{m}\mathbf{r})}{r^4} \mathbf{r}.$$

1.3. (Задача 4.22) Найти магнитный момент однородно заряженного шара (сферы), вращающегося вокруг одного из своих диаметров с угловой скоростью ω . Заряд шара — e , радиус — a .

Решение а) Найдем магнитный момент сферы. Возьмем на поверхности сферы узкий пояс, заключенный между углами θ и $\theta + d\theta$. Заряд, вращаясь вместе со сферой, создает ток, величина которого на выделенном пояске

$$dJ = v\sigma a d\theta = \frac{1}{4\pi} Q\omega \sin \theta d\theta,$$



мент этого тока

где $v = \omega a \sin \theta$ — скорость вращения пояска, $\sigma = Q/4\pi a^2$ — поверхностная плотность заряда. Магнитный мо-

$$d\mathbf{m} = \frac{dJ \mathbf{s}}{c} = \frac{\pi a^2 Q \omega}{4\pi c} \sin^3 \theta d\theta.$$

Интегрируя по θ , находим магнитный момент всей сферы:

$$\mathbf{m} = \int d\mathbf{m} = \frac{Qa^2 \omega}{4c} \int_0^\pi \sin^3 \theta d\theta = \frac{Qa^2 \omega}{3c}.$$

б) Найдем магнитный момент равномерно заряженного вращающегося вокруг одного из своих диаметров шара. Используя результат предыдущей задачи, магнитный момент тонкого шарового слоя радиуса R толщины dR выразится так:

$$d\mathbf{m} = \frac{\omega R^2}{3c} dQ,$$

где dQ — заряд шарового слоя. Так как

$$dQ = \frac{Q}{4\pi a^3/3} \cdot 4\pi R^2 dR = \frac{3QR^2 dR}{a^3},$$

то магнитный момент шара будет равен

$$\mathbf{m} = \frac{Q\boldsymbol{\omega}}{ca^3} \int_0^a R^4 dR = \frac{Qa^2}{5c} \boldsymbol{\omega}.$$

1.4. (Задача 4.24) Найти магнитное поле полубесконечного соленоида на расстоянии r от его торца ($r \gg \sqrt{S}$) под углом θ к его оси. Ток в соленоиде — J , число витков на единицу длины — n , сечение — S .

Решение Поле от каждого витка соленоида

$$\mathbf{B}_m = \frac{3\mathbf{r}(\mathbf{m}\mathbf{r})}{r^5} - \frac{\mathbf{m}}{r^3}$$

$$\mathbf{m} = \frac{\pi a^2}{c} J \mathbf{n}_z$$

ρ -проекция \mathbf{B}_m от ndz витков.

$$dB_\rho = B_{m,\rho} ndz$$

$$B_{m,\rho} = \frac{3m}{r^3} \sin \theta \cos \theta$$

$$\cos \theta = \frac{\rho}{r} = \frac{1}{r}$$

Подставляя в это выражение

$$\cos \theta = \frac{1}{R}(b \operatorname{ctg} \theta_0 - z), \sin \theta = \frac{\rho}{R}, R = \sqrt{\rho^2 + (b \operatorname{ctg} \theta_0 - z)^2}$$

и интегрируя по z dB_ρ , получаем

$$B_\rho = 3mn \int_0^\infty \frac{(b \operatorname{ctg} \theta_0 - z) dz}{\left(\rho^2 + (b \operatorname{ctg} \theta_0 - z)^2\right)^{5/2}} = -\frac{mn\rho}{(\rho^2 + b^2 \operatorname{ctg}^2 \theta_0)^{3/2}}.$$

Вычисляя подобным образом B_z , находим, что

$$B_z = mn \int_0^\infty \frac{2(b \operatorname{ctg} \theta_0 - z)^2 - \rho^2}{\left(\rho^2 + (b \operatorname{ctg} \theta_0 - z)^2\right)^{5/2}} dz = -\frac{mnb \operatorname{ctg} \theta_0}{(\rho^2 + b^2 \operatorname{ctg}^2 \theta_0)^{3/2}}.$$

Таким образом,

$$\mathbf{B} = -mn \frac{\mathbf{r}}{r^3}, \quad (14)$$

где $r = (\rho^2 + b^2 \operatorname{ctg}^2 \theta_0)^{1/2}$ — расстояние от начала соленоида до точки наблюдения. Поле (3) является полным аналогом поля точечного магнитного заряда.

$\mathbf{H} = \frac{qm\mathbf{r}}{r^3}$, где $q_m = \frac{JnS}{c}$ — магнитный заряд соленоида.

1.5. (Задача 4.26) Найти потенциальную функцию двух малых токов, магнитные моменты которых \mathbf{m}_1 и \mathbf{m}_2 . Определить силу взаимодействия этих токов и приложенные к ним вращательные моменты. Рассмотреть частный случай $\mathbf{m}_1 \parallel \mathbf{m}_2$.

Решение $U = \frac{(\mathbf{m}_1 \mathbf{m}_2)}{r^3} - \frac{3(\mathbf{m}_1 \mathbf{r})(\mathbf{m}_2 \mathbf{r})}{r^5}$;

$$\mathbf{F}_2 = -\mathbf{F}_1 = \frac{3}{r^5} [\mathbf{m}_2 (\mathbf{m}_1 \mathbf{r}) + \mathbf{m}_1 (\mathbf{m}_2 \mathbf{r}) + \mathbf{r} (\mathbf{m}_1 \mathbf{m}_2)] - \frac{15}{r^7} (\mathbf{m}_1 \mathbf{r}) (\mathbf{m}_2 \mathbf{r}) \mathbf{r},$$

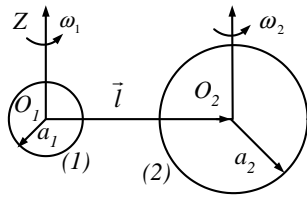
где r — радиус-вектор от первого тока ко второму.

$$\mathbf{N}_i = -\frac{[\mathbf{m}_i \times \mathbf{m}_{i+1}]}{r^3} + \frac{3[\mathbf{m}_i \times \mathbf{r}](\mathbf{m}_{i+1} \cdot \mathbf{r})}{r^5} \text{ для } i = 1, 2 \ (i+1 = 2, 1).$$

При параллельных диполях ($\mathbf{m}_1 = m_1 \mathbf{n}$, $\mathbf{m}_2 = m_2 \mathbf{n}$, $\mathbf{r} = r \mathbf{r}_0$, \mathbf{n}, \mathbf{r}_0 — единичные векторы), $\mathbf{F}_2 = \frac{3m_1 m_2 [2\mathbf{n}(\mathbf{n} \mathbf{r}_0) - \mathbf{r}_0(5(\mathbf{n} \mathbf{r}_0)^2 - 1)]}{r^4}$.

1.6. (Задача 4.28) Два равномерно заряженных шарика с зарядами q_1, q_2 и радиусами a_1, a_2 вращаются без поступательного движения с угловыми скоростями ω_1, ω_2 так, что векторы $\boldsymbol{\omega}_1, \boldsymbol{\omega}_2$ перпендикулярны отрезку ℓ , соединяющему центры шаров ($\ell \gg a_1, a_2$). Оценить силу взаимодействия шариков.

Решение Выберем начало координат в центре шара (1). Ось Z совпадает с направлением $\boldsymbol{\omega}_1$, центр второго шара находится на расстоянии ℓ в плоскости (X, Y) . Сила взаимодействия шаров складывается из сил кулоновского и магнитного взаимодействий. Она может быть представлена как сила, действующая на шар 2 со стороны шара 1. Поскольку расстояние между шарами велико по сравнению с их размерами, то силу магнитного взаимодействия можно рассматривать как силу взаимодействия двух магнитных моментов:



$$\mathbf{F}_m = (\mathbf{m}_2 \nabla) \mathbf{H}_1, \quad \mathbf{H}_1 = \frac{3\mathbf{R}(\mathbf{R} \mathbf{m}_1)}{R^5} - \frac{\mathbf{m}_1}{R^3},$$

где $\mathbf{m}_{1,2} = q_{1,2}a_{1,2}^2\boldsymbol{\omega}_{1,2}/5c$; \mathbf{H}_1 — поле, создаваемое магнитным моментом \mathbf{m}_1 на большом расстоянии, \mathbf{m}_2 — магнитный момент шара (2). Поскольку у \mathbf{m}_2 есть только составляющая по Z , то скалярное произведение вектора \mathbf{m}_2 и вектора ∇ запишется так:

$$(\mathbf{m}_2 \nabla) = m_2 \frac{\partial}{\partial z},$$

а сила магнитного взаимодействия

$$\mathbf{F}_m = m_2 \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{3\mathbf{R}(\mathbf{R} \mathbf{m}_1)}{R^5} - \frac{\mathbf{m}_1}{R^3} \right).$$

Далее, вычисляя производные по z , находим

$$\frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{3\mathbf{R}(\mathbf{R} \mathbf{m}_1)}{R^5} \right) = \frac{3\mathbf{m}_1 z}{R^5} + \frac{3m_1 \mathbf{R}}{R^5} - \frac{15z^2 m_1 \mathbf{R}}{R^7}.$$

$$\frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\mathbf{m}_1}{R^3} \right) = -\frac{3\mathbf{m}_1 z}{R^5}.$$

Подставляя в найденные выражения $z = 0$, $\mathbf{R} = \ell$, окончательно получаем

$$\mathbf{F}_m = \frac{3m_1 m_2 \ell}{\ell^5}.$$

Таким образом, при $\ell \gg a_1, a_2$ полная сила взаимодействия

$$\mathbf{F} = \frac{3}{25} \frac{q_1 q_2}{c^2} \omega_1 \omega_2 \frac{\ell}{\ell^5} + \frac{q_1 q_2 \ell}{\ell^3}.$$

Силу магнитного взаимодействия можно представить и так:

$$\begin{aligned} \mathbf{F}_m = \text{grad}(\mathbf{m}_2 \mathbf{H}_1) \Big|_{\mathbf{R}=\ell} &= \text{grad} \left(\frac{3(\mathbf{R} \mathbf{m}_2)(\mathbf{R} \mathbf{m}_1)}{R^5} - \frac{(\mathbf{m}_2 \mathbf{m}_1)}{R^3} \right) \Big|_{\mathbf{R}=\ell} = \\ &= -\text{grad} \left(\frac{(\mathbf{m}_2 \mathbf{m}_1)}{R^3} \right) \Big|_{\mathbf{R}=\ell} = \frac{3m_1 m_2 \ell}{\ell^5}. \end{aligned}$$