03. Введение в аппроксимацию функций. Основы интерполирования.

1 Введение в аппроксимацию

Исходная функция чаще всего записывается в следующем виде:

- 1. Аналитически
- 2. Графически
- 3. Таблично
- 4. Алгоритмически

Аппроксимирующая функция должна быть достаточно простой с точки зрения решаемой задачи.

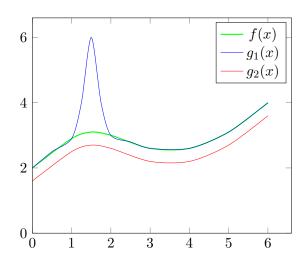
Для сравнения различных аппроксимирующих функций вводится критерий близости:

Пусть f(x) - исходная функция, g(x) - её аппроксимация.

- 1. $\delta = \max_{x \in [a,b]} |f(x) g(x)| \to \min$ минимаксный критерий.
- 2. $\rho^2 = \int_a^b (f(x) g(x))^2 \to \min$ среднеквадратичный критерий. Если функция задана таблично, то есть дискретный аналог среднеквадратичного критерия:

критерия:
$$\rho^2 = \sum_{k=1}^n (f(x_k) - g(x_k))^2 \to \min$$

1.1 Сравнение критериев



Функция $g_1(x)$ лучше аппроксимирует по критерию 2, а $g_2(x)$ - по критерию 1. На практике лучше та аппроксимация, которая нужна для конкретной задачи.

2 Основы интерполирования функций

$$Q_m(x) = \sum_{k=0}^{m} a_k \phi_k(x) \tag{1}$$

$$x$$
 $f(x)$ Аппроксимирующая функция 1 - обобщённый x_0 $f(x_0)$ многочлен. x_1 $f(x_1)$ Потребуем, чтобы во всех узлах таблицы аппроксимирующая и исходная функции совпадали. x_m $f(x_m)$ $Q_m(x_i) = f(x_i), i = 0, 1, \ldots, m$ (2)

Если эти условия выполняются, то $Q_m(x)$ - интерполяционный полином.

Система 2 - это линейная система из m+1 уравнения относительно m+1 неизвестных a_k . Если определитель этой системы не равен 0, то задача имеет единственное решение.

Самая популярная интерполяция - интерполяция полиномом - $\phi_k(x) = x^k$. При такой интерполяции определитель системы 2 приобретает следующий вид:

$$\begin{vmatrix} 1 & x_0 & x_0^2 & \cdots & x_0^m \\ 1 & x_1 & x_1^2 & \cdots & x_1^m \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_m & x_m^2 & \cdots & x_m^m \end{vmatrix}$$
(3)

Определитель 3 - определитель Вандермонда, не равный 0.

По n точкам однозначно строится интерполяционный полином n-1й степени.

Построить интерполяционный полином можно и в явном виде, не решая систему 2.

$$\omega(x) = (x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_m)$$

$$\omega_k(x) = \frac{\omega(x)}{x - x_k} = (x - x_0) \dots (x - x_{k-1})(x - x_{k+1}) \dots (x - x_m)$$

$$Q_m(x) = \sum_{k=0} m \frac{\omega_k(x)}{\omega_k(x_k)} f(x_k)$$
(4)

Уравнение 4 - интерполяционный полином (в форме) Лагранжа. По построению очевидно, что $Q_m(x)$ - полином степени m.

$$Q_m(x_i) = \frac{\omega_i(x_i)}{\omega_i(x_i)} f(x_i) = f(x_i), i = 0, 1, \dots, m$$

 $\omega_k(x_i) = 0$, если $k \neq i$