# 16. Обратная матрица, собственные числа и векторы. Задачи на матрицы. Норма матрицы, сходимость матричного степенного ряда, функции от матрицы

Андрей Бареков Ярослав Пылаев По лекциям Устинова С.М.

January 8, 2020

## 1 Элементы теории матриц

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix}$$
,  $det(A)$ ,  $\underbrace{\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix}}_{\text{норма матрицы}}$  определитель матрицы.

#### 1.1 Определения

- Транспонированная матрица  $B=A^T,\, b_{ij}=a_{ji}.$
- $\bullet$  X=0 нулевая матрица, все ее элементы равны 0.
- Матрица называется левый (нижний) треугольник, если все ее элементы выше главной диагонали равны 0.
- Соответственно правый (верхний) треугольник, если элементы нижее главной диагонгали равны 0.
- Диагональная матрица все элементы, кроме диагональных, равны 0:  $D=diag(d_{11},d_{22},\ldots,d_{mn}).$

Диагональная матрица называется  $e \partial u u u u v o \ddot{u}$ , если все диоагональные элементы равны 1

$$E = \begin{pmatrix} 1 & \dots & 0 \\ & 1 & \\ 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}.$$

#### 1.2 Операции

- 1. C = A + B,  $c_{ij} = a_{ij} + b_{ij}$ .
- 2.  $C = \alpha A$ ,  $c_{ij} = \alpha a_{ij}$ ,  $\alpha$  скаляр.
- 3. C = AB,

$$c_{ij} = \sum_{k=1}^{n} a_{ik} b_{kj},$$

 $AB \neq BA$ , если же AB = BA, то такие матрицы называются коммутирующие или перестановочные.

4. Вместо операции деления вводится *умножение на обратную матрицу*; Обратная матрица:

$$X = A^{-1},$$

$$AX = E, XA = E$$

Пусть  $x_k$  - k-й столбец обратной матрицы, а  $e_k$  - k-й столбец единичной матрицы, тогда  $Ax_k=e_k,\ k=1,2,\ldots,n$ . Если  $det(A)\neq 0$ , то система имеет единственное решение, если det(A)=0, то матрица называется особенной.

## 2 Собственные значения и векторы

$$Ax = \lambda x \tag{1}$$

 $\lambda$  - собственные значения, вектор x - собственный вектор.

$$(A - \lambda E)x = 0 (2)$$

Пусть  $det(A - \lambda E) \neq 0$ , тогда система (2) имеет единственное решение x = 0.

Чтобы найти вектор x, отличный от нулевого, нужно потребовать, чтобы определитель

$$det(A - \lambda E) = 0 \tag{3}$$

$$det(A - \lambda E) = (-1)^n \lambda^n + b_1 \lambda^{n-1} + \dots + b_{n-1} \lambda + b_n = 0$$

характеристическое уравнение, его n корней - собственные значения.

Для каждого  $\lambda_i$  можно найти решение  $x_i$  однородной системы  $Ax_i = \lambda_i x_i$ , т.е. собственный вектор.

Таким образом, для матрицы малой размерности может быть предложен следующий алгоритм:

- из уравнения (3) находим все собственные значения,
- $\bullet$  для каждого собственного значения из системы (2) находим собственный вектор.

#### 3 Задачи на матрицы

1. 
$$(AB)^T = B^T A^T$$

2. 
$$(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$$

3. 
$$(A^T)^{-1} = (A^{-1})^T$$

- 4. DA при умножении на диагональную матрицу cnesa все  $cmpo\kappa u$  матрицы умножаются на соответствующие диагональные элементы.
- 5. AD при умножении на диагональную матрицу cnpaaa все cmonbuu матрицы умножаются на соответствующие диагональные элементы.

6.

$$\begin{pmatrix} * & 0 & 0 \\ * & * & 0 \\ * & * & * \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} * & 0 & 0 \\ * & * & 0 \\ * & * & * \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} * & 0 & 0 \\ * & * & 0 \\ * & * & * \end{pmatrix}$$
получили тот же тип.

7.

$$\begin{pmatrix} * & 0 & 0 \\ * & * & 0 \\ * & * & * \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} * & 0 & 0 \\ * & * & 0 \\ * & * & * \end{pmatrix}$$

- 8. Собственные значения диагональной матрицы равны ее диагональным элементам.
- 9. Собственные значения треугольной матрицы тоже равне ее диагональным элементам
- 10. Сумма собственных значений матрицы равна сумме ее диагональных элементов

$$\sum_{k=1}^{N} \lambda_k = \sum_{k=1}^{N} a_{kk} \quad ,$$

а произведение - ее определителю

$$\prod_{k=1}^{N} \lambda_k = \det(A).$$

Если матрица особенная (det(A) = 0), то хотя бы одно собтвенное значение равно 0.

# 4 Дифференцирование и интегрирование матриц по параметру

$$B(t) = \frac{d}{dt}A(t), \quad b_{ij}(t) = \frac{d}{dt}a_{ij}(t),$$
$$F = \int_a^b A(t) \, dt, \quad f_{ij} = \int_a^b a_{ij}(t) \, dt.$$

$$\frac{d}{dt}A^2(t), \qquad A^k = \underbrace{AA \dots A}_k, \ A^0 \equiv E$$
 
$$B(t) = A^2(t), \ b_{ij}(t) = \sum_{k=1}^n a_{ik}(t)a_{kj}(t),$$
 
$$\frac{d}{dt}B(t) = \frac{dA}{dt}A + A\frac{dA}{dt},$$
 для  $A^{17}: \frac{d}{dt}B(t) = A\frac{dA}{dt}A^{15} + A^2\frac{dA}{dt}A^{14} + \dots$ 

Найдем производную от обратной матрицы

$$AA^{-1} = E,$$
 
$$\frac{dA}{dt}A^{-1} + A\frac{d}{dt}A^{-1} = 0, \quad \frac{d}{dt}A^{-1} = -A^{-1}\frac{dA}{dt}A^{-1}.$$

# 5 Норма матрицы $\parallel A \parallel$

Нормой матрицы называется число, удовлетворяющее следующим условиям (аксиомам):

- 1. норма матрицы не отрицательна ||A|| > 0,  $||A|| = 0 \Rightarrow A = 0$ ,
- $2. \parallel \alpha A \parallel = |\alpha| \cdot \parallel A \parallel,$
- $3. \|A + B\| \le \|A\| + \|B\|,$
- $4. \|AB\| \le \|A\| \cdot \|B\|.$

Норма называется *канонической*, если дополнительно выполняются еще две аксиомы:

5. 
$$||A|| \ge |a_{ij}|$$
, 6.  $|b_{ij} > |a_{ij}| \Rightarrow ||B|| > ||A||$ .

Все 3 следующие нормы являются каноническими:

$$||A||_{I} = \max_{i} \sum_{j=1}^{n} |a_{ij}|,$$

$$||A||_{II} = \max_{j} \sum_{i=1}^{n} |a_{ij}|,$$

$$||A||_{III} = \sqrt{\sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} |a_{ij}|^{2}}.$$

Примеры:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 \\ -4 & 5 & -6 \\ 7 & -8 & 9 \end{pmatrix} \qquad \begin{aligned} \|A\|_{I} &= 24, \\ \|A\|_{II} &= 18, \\ \|A\|_{III} &\approx 16.9. \end{aligned}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \qquad \begin{aligned} \|A\|_{II} &= 1, \\ \|A\|_{III} &= 1, \\ \|A\|_{III} &= \sqrt{3}. \end{aligned}$$

Знак сравнения между нормами I - III ставить нельзя.

## 6 Матричный ряд

$$P_m(A) = \alpha_0 E + \alpha_1 A + \alpha_2 A^2 + \dots + \alpha_m A^m = \sum_{k=0}^m \alpha_k A^k,$$

 $\alpha$  - скалярный коэффициент, как и прочие строчные греческие буквы,

$$P(A) = \sum_{k=0}^{\infty} \alpha_k A^k$$
 - матричный степенной ряд,

Матричный ряд будет сходящимся, если сходятся все  $n^2$  скалярных рядов для элементов матрицы P(A).

$$P(A) = \sum_{k=0}^\infty \alpha_k A^k, \quad p_{ij},$$
 Введем матрицу  $U^{(k)} = \alpha_k A^k, \quad u_{ij}^{(k)},$ 

$$|p_{ij}| = \left| \sum_{k=0}^{\infty} u_{ij}^{(k)} \right| \le \sum_{k=0}^{\infty} \left| u_{ij}^{(k)} \right| \le \sum_{k=0}^{\infty} \| U^{(k)} \| = \sum_{k=0}^{\infty} \| \alpha_k A^k \|^2 = \sum_{k=0}^{\infty} |\alpha_k| \| A^k \| \le \sum_{k=0}^{\infty} |\alpha_k| \| A \|^k .$$

В результате  $\partial ocmamouhum$  условием сходимости матричного ряда является выполнение условия

$$\parallel A \parallel < R$$

являющегося, в свою очередь, условием абсолютной сходимости скалярного степенного ряда. R - радиус сходимости скалярного степенного ряда.

Пример:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 \\ -4 & 5 & -6 \\ 7 & -8 & 9 \end{pmatrix} \qquad ||A||_{I} = 24, ||A||_{II} = 18, ||A||_{III} = 16.9,$$

R = 17.5 - ряд сходится,

R=16.7 - достаточное условие не выполянется, сходится ли ряд - не знаем.

Если матричный ряд сходится, то его сумму будем называть матричной функцией.

Примеры матричных функций:

$$\begin{split} e^x &= \sum_{k=0}^\infty \frac{x^k}{k!} \Rightarrow e^A = \sum_{k=0}^\infty \frac{A^k}{k!}, & R = \infty, \\ \cos(x) &= \sum_{k=0}^\infty \frac{(-1)^k x^{2k}}{(2k)!} \Rightarrow \cos(A) = \sum_{k=0}^\infty \frac{(-1)^k A^{2k}}{(2k)!}, & R = \infty, \\ \frac{1}{1-x} &= \sum_{k=0}^\infty x^k \Rightarrow (E-A)^{-1} = \sum_{k=0}^\infty A^k, & R = 1. \end{split}$$

геом. прогрессия