Лабораторная работа Решение уравнения Бакли – Леверетта

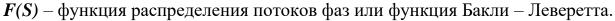
В процессе нагнетания воды в пласт ее насыщенность S будет меняться со временем t вдоль направления движения x. Связь между S, x и t управляется дифференциальным уравнением **Бакли** – **Леверетта**

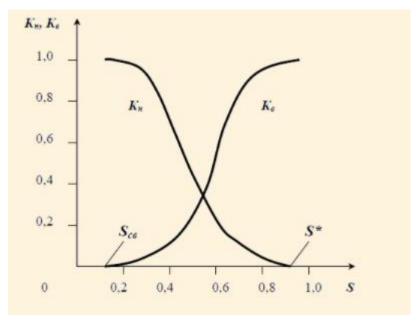
$$m\frac{\partial S}{\partial t} + W(t)\frac{\partial F(s)}{\partial x} = 0 \tag{1}$$

$$F(S) = \frac{K_1(S)}{K_1(S) + \frac{\mu_1}{\mu_2} K_2(S)} = \frac{K_1(S)}{K_1(S) + \mu_0 K_2(S)}$$

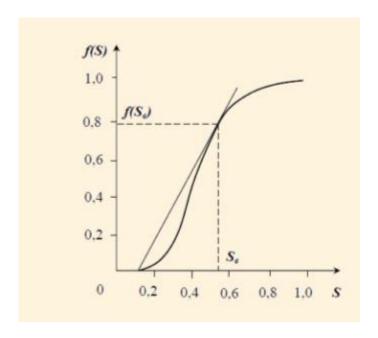
$$\mu_0 = \frac{\mu_1}{\mu_2}$$

Здесь W(t) — суммарная скорость фильтрации воды и нефти, μ_{θ} , μ_{H} — коэффициенты динамической вязкости фаз, $k_{\theta}(S)$ и $k_{H}(S)$ — относительные фазовые проницаемости, $S = S_{\theta}$ — водонасыщенность, $S_{\theta} + S_{H} = I$,

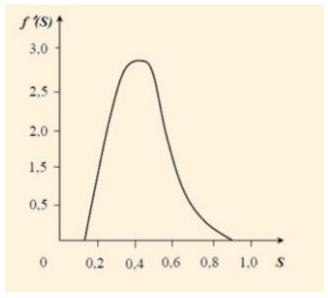




Зависимость относительных фазовых проницаемостей для воды Кв(S) и нефти Кн(S) от водонасыщенности (общий вид)



Внешний вид зависимости F(S)



Внешний вид зависимости $\mathbf{F'}(\mathbf{S})$

Введем безразмерные переменные

$$\xi = \frac{x}{L}; \quad \tau = \frac{vt}{mL}$$

В безразмерных переменных уравнение (1) при постоянной скорости закачки (W(t) = const) сводится к уравнению (2)

$$\frac{\partial S}{\partial t} + \frac{\partial F}{\partial x} = 0.$$

$$\frac{\partial S}{\partial t} + F' \frac{\partial S}{\partial x} = 0$$
(2)

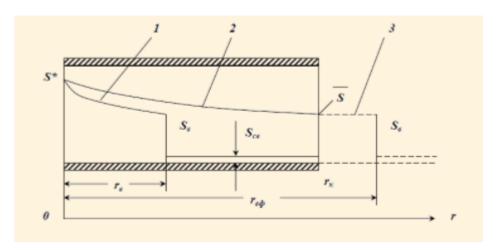
В уравнении (2) безразмерные переменные $\xi = x$, $\tau = t$.

Из решения методом характеристик уравнения (2) получаем формулу для расчета координаты \boldsymbol{x} заданного значения насыщенности как функцию времени:

$$x(S, t) = F'(S)t + xo, \tag{3}$$

где x_0 — значения координат с начальной водонасыщенностью S_0 при t = 0. В расчетах можно взять $x_0 = 0$.

Неоднозначный вид скачкообразное изменение насыщенности при движении фронта воды определяется двузначностью функции $\mathbf{F}'(\mathbf{S})$



Распределение водонасыщенности вдоль длины пласта: 1, 2 — истинное, 3 — фиктивное (вышло из размера области)

Насыщенность S_c на скачке (фронтальная насыщенность) определяется из уравнения

$$F'(S_C) = \frac{F(S_C) - F(S_*)}{S_C - S_*} \tag{4}$$

Начальные и граничные условия:

$$t = 0$$
 $S = S_* = 0$
 $x = 0$ $S = S^* = 1$

Относительные фазовые проницаемости ОФП (модельные)

$$k_{\scriptscriptstyle \theta} = S^2 \quad k_{\scriptscriptstyle H} = (1 - S)^2$$

Отношение вязкостей $\mu_0 = \mu_{\scriptscriptstyle B}/\mu_{\scriptscriptstyle H}$

$$\mu_0 = 0.1; \quad 0.5; \quad 1$$

Для модельных $O\Phi\Pi$ насыщенность Sc на скачке (фронтальная насыщенность) определяется из уравнения

$$S_c = \sqrt{\frac{\mu_0}{1 + \mu_0}}$$

Задания

- **1.** По исходным данным построить графики функций F(S) и F'(S) для различных значений $\mu_0 = 0,1; 0,5; 1.$
- **2.** Из (4), с использованием модельных функций ОФП получить аналитическое выражение для фронтовой насыщенности Sc.
- **3.** По (3) рассчитать непрерывную ветвь профиля насыщенности при $Sc < S < S^*$ и 0 < x < xc. $0 \le t \le 0,5$. Построить график s(x).
- 4. Решить численно уравнение (2).

- 5. Выбрать оптимальное соотношение $\frac{\Delta t}{\Delta x}$, которое обеспечивает минимальную погрешность численного решения. Для сравнения и апробации численной схемы использовать аналитическое решение по пунктам (1-3).
- 6. На одном графике построить аналитическое решение и численные решения, полученные по схемам 4а и 4б. Построить решения для моментов времени t = 0.1, 0.2, 0.3, 0.4, 0.5.

Рассмотреть численные схемы:

4а. Явный « левый уголок»

$$\frac{S_i^{n+1} - S_i^n}{\Delta t} + \frac{F_i^n - F_{i-1}^n}{\Delta x} = 0$$

$$F_i^n = F(S_i^n)$$

$$\max_{S} (F_S^1) \frac{\Delta t}{\Delta x} < 1$$

4б. «Шахматная схема»

$$S_i^{n+1} = S_i^n - \frac{\Delta t}{\Delta x} \left(F_i^n - F_{i-1}^n \right)$$
 і + п – четно $S_i^{n+1} = S_i^n - \frac{\Delta t}{2\Delta x} \left(F_{i+1}^{n+1} - F_{i-1}^{n+1} \right)$ і + п – нечетно $F_i^{n+1} = F\left(S_i^{n+1} \right)$

Расчеты выполнить при различных шагах дискретизации:

$$\Delta x = \frac{1}{20}; \quad \Delta x = \frac{1}{50}; \quad \Delta x = \frac{1}{100}$$

 Δt выбирается из условия устойчивости. $0 \le t \le 0,5$

4с. Неявная схема с разностью назад

$$\frac{S_i^{n+1} - S_i^n}{\Lambda t} = -\frac{F_i^{n+1} - F_{i-1}^{n+1}}{\Lambda x}$$

Схема абсолютно устойчивая.

Линеаризованная неявная разностная схема

$$\frac{S_i^{n+1(k+1)} - S_i^n}{\Delta t} = -\frac{F_i^{n(k)} + F_i^{n(k)} \left(S_i^{n+1(k+1)} - S_i^{n(k)}\right) - F_{i-1}^{n+1}}{\Delta x}$$

Выполнить расчеты при различных Δt .

$$\Delta t = \frac{\Delta x}{4}$$

$$\Delta t = \frac{\Delta x}{8}$$

$$\Delta t = \frac{\Delta x}{20}$$

$$F_{i-1}^{n+1} = F(S_{i-1}^{n+1})$$

Производная функции Б.-Л. аппроксимируется в виде $F_i^{\prime n} = F'\!\!\left(\!S_i^n\right)$

РАСЧЕТ ДАВЛЕНИЯ

Для расчета давления используется уравнение для суммарной скорости $\vec{W} = \vec{\upsilon}_{_{\rm B}} + \vec{\upsilon}_{_{\rm H}}.$

$$\operatorname{div} \vec{\mathbf{W}} = 0$$

Для одномерной модельной задачи это уравнение записывается в виде

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{dx}} \left[\left(k_{\mathrm{B}}(s) + \mu_{0} k_{\mathrm{H}}(s) \right) \frac{\mathrm{dp}}{\mathrm{dx}} \right] = 0 \tag{5}$$

Уравнения (5) замыкаются граничными условиями

$$p(1,t) = 1 \quad 0 \le t \le T.$$
 (6a)

$$\frac{\partial p(0,t)}{\partial x} = -Q_0 = \text{const}, \tag{66}$$

начальное давление в модели пористой среды

$$p(x,0) = 1, 0 \le x \le 1.$$

. На входном сечении поддерживается постоянный расход Q_0 =0,007 закачиваемой жидкости. Вытесняемая фаза в этом сечении остается неподвижной. Исходные данные в безразмерном виде.

Это уравнение аппроксимируется линейной трехточечной разностной схемой, которое просчитывается методом прогонки (правой).

Введем обозначение: $\phi(s) = k_B(s) + \mu_0 k_H(s)$

Разностное уравнение для давления имеет вид

$$ap_{i+1}^{n+1} - cp_{i}^{n+1} + bp_{i-1}^{n+1} = 0$$

$$a = \phi_{i+\frac{1}{2}}^{n}; \quad b = \phi_{i-\frac{1}{2}}^{n}; \quad c = a+b$$

$$\phi_{i+\frac{1}{2}}^{n} = 2\frac{\phi(s_{i}^{n})\phi(s_{i+1}^{n})}{\phi(s_{i}^{n}) + \phi(s_{i+1}^{n})}, \quad \phi_{i-\frac{1}{2}}^{n} = 2\frac{\phi(s_{i}^{n})\phi(s_{i-1}^{n})}{\phi(s_{i}^{n}) + \phi(s_{i-1}^{n})}$$

Граничные условия (6) аппроксимируются в виде:

$$p_{N}^{k} = 1$$

$$p_{0}^{k} = p_{1}^{k} + h \cdot Q_{0}$$

Начальные значения прогоночных коэффицентов (для правой прогонки)

$$\alpha_1 = 1$$
 $\beta_1 = \mathbf{h} \cdot \mathbf{Q}_0$

Рассчитать распределение давления по длине модели для различных моментов времени $t=0.1,\,0.3,\,0.5.$

Система линейных уравнений с трехдиагональной матрицей

$$a_i u_{i-1} - c_i u_i + b_i u_{i+1} = -f_i$$
 (1)
 $a_i \neq 0$, $b_i \neq 0$;
 $i = 1, 2, ..., N - 1$
 $u_0 = \kappa_1 u_1 + \mu_1$; $u_N = \kappa_2 u_{N-1} + \mu_2$ (2)

К системе (1) с условиями (2) часто сводится разностная аппроксимация

задач математической физики. В матричной форме имеем

$$\mathbf{A}\mathbf{u} = \mathbf{F}$$
 (3)
 $\mathbf{u} = (u_0, u_1, ..., u_{N-1}, u_N)$

В случае граничных условий первого рода имеем матрицу размером $(N-1)\times(N-1)$; в случае граничных условий второго и третьего рода — матрицу размером $(N+1)\times(N+1)$.

Системы уравнений типа (1) или (3) удобно решать методом прогонки.

Правая прогонка

Предположим, что имеет место соотношение

$$u_i = \alpha_{i+1}u_{i+1} + \beta_{i+1}$$
 (4)

где α_{i+1} , β_{i+1} – прогоночные коэффициенты, которые пока не определенны.

$$u_{i-1} = \alpha_i u_i + \beta_i \qquad (5)$$

Подставляя (5) в уравнение (1), получаем

$$a_i(\alpha_i u_i + \beta_i) - c_i u_i + b_i u_{i+1} = -f_i$$

или

$$u_i(a_i\alpha_i - c_i) + b_iu_{i+1} = -(f_i + a_i\beta_i).$$

Следовательно

$$\alpha_{i+1} = \frac{b_i}{c_i - a_i \alpha_i}, \quad \beta_{i+1} = \frac{a_i \beta_i + f_i}{c_i - a_i \alpha_i}$$
(6)

Используем условие в нулевой точке и уравнение (5) для i=1

$$\begin{vmatrix} u_0 = \kappa_1 u_1 + \mu_1 \\ u_0 = \alpha_1 u_1 + \beta_1 \end{vmatrix} \Rightarrow \alpha_1 = \kappa_1, \beta_1 = \mu_1$$
(7)

Зная α_1 , β_1 последовательно определяем все коэффициенты α_i , β_i вплоть до точки N.

Используем условия в N – ой точке и уравнение (5) для i=1

$$\frac{u_N = \kappa_2 u_{N-1} + \mu_2}{u_{N-1} = \alpha_N u_N + \beta_N} \Rightarrow u_N = \frac{\mu_2 + \kappa_2 \beta_N}{1 - \kappa_2 \alpha_N}$$
(8)

На этом заканчивается прямая прогонка. Обратная прогонка использует уравнение (5) для $i = N-1, N-2, \dots 1, 0$.

Левая прогонка

Предположим, что имеет место соотношение

$$u_{i+1} = \xi_{i+1}u_i + \eta_{i+1}$$
 (10)

Тогда

$$a_i u_{i-1} + (b_i \xi_{i+1} - c_i) u_i + b_i \eta_{i+1} = -f_i$$

Следовательно

$$\xi_i = \frac{a_i}{c_i - b_i \xi_{i+1}}, \quad \eta_i = \frac{\eta_{i+1} b_i + f_i}{c_i - b_i \xi_{i+1}}$$
(11)

$$i = N - 1, N - 2,...,2,1$$

$$\begin{vmatrix}
u_N = \kappa_2 u_{N-1} + \mu_2 \\
u_N = \xi_N u_{N-1} + \eta_N
\end{vmatrix}
\Rightarrow \xi_N = \kappa_2, \quad \eta_N = \mu_2$$
(12)

$$\frac{u_0 = \kappa_1 u_1 + \mu_1}{u_1 = \xi_1 u_0 + \eta_1}$$
 $\Rightarrow u_0 = \frac{\mu_1 + \kappa_1 \mu_1}{1 - \kappa_1 \xi_1}$ (13)

Прямая прогонка включает условия (12), расчет прогоночных коэффициентов (11); обратная прогонка — условие (13) и расчет искомой функции (10).

В частном случае задач теплопроводности первый алгоритм (правая прогонка) удобен, если источник тепла действует на границе x=0 (слева); вторая — если источник действует на поверхности x=L (справа).

