

Universidade Federal de Santa Maria UFSM Centro de Technología
Departamento de Eletrônica e Computação Anexo I. Sala 271 – A

ELC1011 - Organização de Computadores

Trabalho 2

Prof. Giovani Baratto

- Giovani.Baratto@ufsm.br
- **5** (55) 98116-2420

Entregar as respostas do trabalho, usando a ferramenta Moodle, na data acordada pelo professor. Envie as soluções dos problemas em um arquivo compactado (tipo ZIP). Para cada problema, descreva detalhadamente a solução (use os arquivos no formato PDF), comentando sempre o resultado. Adicione sempre os arquivos fonte usados na solução.

1. Traduza o seguinte programa em C, para o assembly do processador MIPS. Compile e execute o seu programa assembly usando o programa MARS. Comente bem o seu código. Indique nos comentários o trecho do código em C que está sendo traduzido¹.

```
1 int valor1 = 10; /** variáveis globais */
2 int valor 2 = 20;
4 /* retorna a média de x e y */
5 int procedimento3(int x, int y) {
   int tmp; /* variável local*/
  if (x < y)  {
9
     tmp = x;
10
      x = y;
      y = tmp;
11
12
13
   while (x > y) {
14
    x = x - 1;
      y = y + 1;
16
17
18
19
   return x;
20 }
22 /* retorna a soma da média(x, 10) com média(x, 20) */
23 int procedimento2(int x) {
                     vetou ACi]
```

¹Após a execução do programa, o valor da vari<mark>á</mark>vel resultado é 750.

```
int resultado; /* variável local */
    resultado = procedimento3(x, valor1) + procedimento3(x, valor2);
25
    return resultado;
26
27 }
28
    acumulamos o resultado de procedimento2 para x=i*9+20 , i = 0, 1, ..., 9
*/
30 int procedimentol(int x, int y) {
    int vetorA[10]; /* variáveis locais */
    int i;
32
    int acumulador;
33
    for (int i = 0; i < 10; i++) {
35
      vetorA[i] = i * x + y;
36
      vetorA[i] = procedimento2(vetorA[i]);
37
38
    acumulador = 0;
39
    for (int i = 0; i < 10; i++) {
40
      acumulador = acumulador + vetorA[i];
41
42
    return acumulador;
43
44 }
46 /* procedimento principal */
47 int main(void) {
    int n; /* variáveis locais*/
    int m;
    int resultado;
50
   n = 9;
52
   m = 20;
   resultado = procedimento1(n, m);
55
   return 0;
56 }
```

Listagem 1: Programa usado no problema 1.

- 2. Sejam os números $x = 00101_2 = 5$ e $y = 00110_2 = 6$. Use uma representação com 5 bits. Faça a multiplicação $X \cdot Y$, usando o segundo algoritmo da multiplicação. Apresente os resultados em cada um dos passos do algoritmo.
- 3. Escreva um procedimento double $\cos(\text{double x})$, em assembly para o MIPS, para calcular o cosseno de um ângulo x, dado em radianos. O procedimento calcula o cosseno usando uma série de Taylor expandida em x=0 (veja a equação 1). No procedimento, trunque a a série em n = 7 (até o termo $\frac{x^{14}}{14!}$).

$$\cos\left(x\right) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{\left(-1\right)^{n}}{\left(2 \cdot n\right)!} x^{2 \cdot n} = 1 - \frac{x^{2}}{2!} + \frac{x^{4}}{4!} - \frac{x^{6}}{6!} + \frac{x^{8}}{8!} - \frac{x^{10}}{10!} + \frac{x^{12}}{12!} - \frac{x^{14}}{14!} + \dots$$
 (1)

Crie um programa em assembly para o MIPS. O programa permite a entrada de um ângulo x em graus (°), converte o ângulo para radianos, calcula o cosseno do ângulo usando o procedimento chama o procedimento $\cos()$ e imprime o resultado. Use o programa para calcular o seno de 57.23° . Mostre a saída da execução do seu programa no programa MARS. Verifique se o resultado apresentado pelo seu programa está correto.

- 4. Represente o número $x=462.234\,38$ em ponto flutuante, precisão simples. Mostre os passos na solução deste problema.
- 5. Qual o valor decimal do número $x = 0 \times 78787800$, representado em ponto flutuante, precisão simples. Mostre os passos na solução deste problema.
- 6. Explique detalhadamente, usando as tabelas 1 e 2 e o diagrama de blocos do processador na figura 1, como a instrução sw \$s0, 40(\$at) é executada pelo processador monociclo. Converta a instrução para linguagem de máquina, apresentando os campos. Apresente na figura os sinais de controle. Escreva um texto explicando como a instrução é executada.
- 7. Explique detalhadamente, usando as tabelas 1 e 2 e o diagrama de blocos do processador na figura 1, como a instrução bne \$a0, \$a1, loop é executada pelo processador monociclo. O endereço desta instrução é 0x004000034 e loop é um rótulo para o endereço 0x00400018. Converta a instrução para linguagem de máquina, apresentando os campos. Apresente na figura os sinais de controle. Escreva um texto explicando como a instrução é executada.
- 8. Explique detalhadamente, usando as tabelas 1 e 2 e o diagrama de blocos do processador na figura 1, como a instrução j loop é executada pelo processador monociclo. O endereço desta instrução é 0x00400034 e loop é um rótulo para o endereço 0x00400014. Converta a instrução para linguagem de máquina, apresentando os campos. Apresente na figura os sinais de controle. Escreva um texto explicando como a instrução é executada.

Tabela 1: Instruções e valores dos sinais na unidade de controle do processador monociclo.

Controle	Sinal	Formato R (0)	lw (35)	sw (43)	beq (4)
Entradas	OP5	0	1	1	0
	OP4	0	0	0	0
	OP3	0	0	1	0
	OP2	0	0	0	1
	OP1	0	1	1	0
	OP0	0	1	1	0
Saídas	RegDst	1	0	Χ	Χ
	UALFonte	0	1	1	0
	MemParaReg	0	1	Χ	Χ
	EscReg	1	1	0	0
	LerMem	0	1	0	0
	EscMem	0	0	1	0
	DvC	0	0	0	1
	UALOp1	1	0	0	0
	UALOp0	0	0	0	1

Tabela 2: Operação da ULA para a combinação de UALOp e o campo de função.

UALOP		Campo de Função							
UALOp1	UALOp0	F5	F4	F3	F2	F1	F0	Operação da ULA	
0	0	Χ	Χ	Χ	Χ	Χ	Х	0010	soma
Χ	1	Χ	Χ	Χ	Χ	Χ	Χ	0110	subtração
1	Χ	Χ	Χ	0	0	0	0	0010	soma
1	Χ	Χ	Χ	0	0	1	0	0110	subtração
1	Χ	Χ	Χ	0	1	0	0	0000	and
1	Χ	Χ	Χ	0	1	0	1	0001	or
1	Χ	Χ	Χ	1	0	1	0	0111	slt

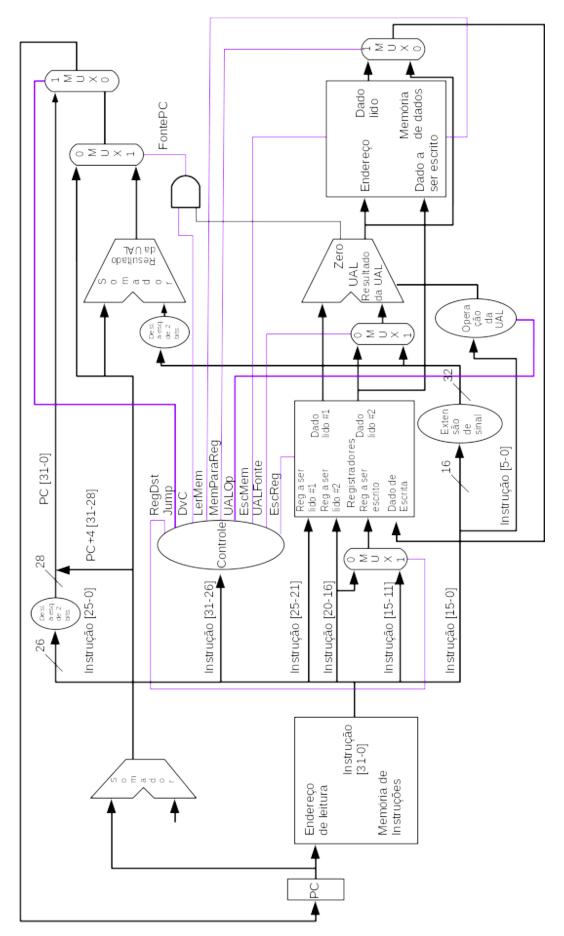


Figura 1: Diagrama de blocos do processador monociclo