ARBORI BINARI DE CĂUTARE (BINARY SEARCH TREE)

- Arborii binari de căutare (ABC) sunt structuri de date des folosite în implementarea containerelor care conțin elemente de tip TComparabil (sau identificate prin chei de tip TComparabil) și care suportă următoarele operații:
 - 1. căutare;
 - 2. adăugare;
 - 3. ştergere;
 - 4. determinare maxim, minim, predecesor, succesor.
- ABC sunt SD care se folosesc pentru implementare:
 - dictionar, dictionar ordonat
 - * TreeMap în Java (folosește ABC echilibrat arbore roșu-negru)
 - * map din STL foloseste ABC ca implementare.
 - coadă cu priorități;
 - listă (**TreeList** în Java; folosește ABC echilibrat);
 - colecţie, mulţime (TreeSet în Java; foloseşte ABC echilibrat arbore roşunegru);

Observație: Presupunem în cele ce urmează (fără a reduce generalitatea):

- 1. Elementele sunt identificate printr-o cheie.
- 2. Cheia elementului este de tip TComparabil.
- 3. Pp. relația "\le " între chei (se poate ușor generaliza la o relație de ordine oarecare).

Definiție 0.1 Un ABC este un AB care satisface următoarea **proprietate** (proprietatea ABC):

- dacă x este un nod al ABC, atunci:
 - $\forall y \text{ un nod din subarborele stâng al lui } x, \text{ are loc inegalitatea } cheie(y) \leq cheie(x) \text{ (cheie}(y) \mathcal{R} \text{ cheie}(x)).$
 - $\forall y \text{ un nod din subarborele drept al lui } x, \text{ are loc inegalitatea cheie}(x) < cheie(y) (\neg(cheie(y) \mathcal{R} \text{ cheie}(x))).$
- operațiile de bază pe ABC consumă timp O(înălțimea arborelui).
 - dacă ABC este plin \Rightarrow înălțimea este $\theta(log_2n)$;
 - dacă ABC este degenerat (lanț liniar) \Rightarrow înălțimea este $\theta(n)$.

Proprietate. Traversarea în inordine a unui ABC furnizează cheile în ordine în raport cu relația de ordine (ordine crescătoare dacă relația de ordine folosită este R = " \leq ").

Un ABC (ca și un AB) poate fi reprezentat:

- 1. secvential;
- 2. înlănțuit
 - reprezentarea înlănțuirilor folosind alocare dinamică (pointeri);
 - reprezentarea înlănțuirilor folosind alocare statică (tablouri).
- pentru implementarea operațiilor, pp. în cele ce urmează reprezentare înlănțuită folosind alocare dinamică.
- notăm cu h înălțimea arborelui.
- notăm cu n numărul de noduri din arbore.

CĂUTARE

PP. chei distincte.

Varianta recursivă.

```
Functia cauta(abc, e)
     {complexitate timp: O(h)}
        abc este un arbore binar de căutare
post:
        se returnează pointer spre nodul care conține un element având cheia egală cu cheia
     lui e
     cauta \leftarrow cauta\_rec(abc.rad, e)
  SfFunctia
  Functia cauta_rec(p, e)
     {complexitate timp: O(h)}
       p este adresa unui nod; p:\uparrow Nod - rădăcina unui subarbore
        se returnează pointer spre nodul care conține un element având cheia egală cu cheia
     lui e în subarborele de rădăcină p
     {dacă s-a ajuns la subarbore vid sau nodul este cel căutat}
     Daca p = NIL \lor [p].e.c = e.c atunci
       cauta\_rec \leftarrow p
     altfel
       Daca e.c < [p].e.c atunci
          {se caută în subarborele stâng}
          cauta\_rec \leftarrow cauta\_rec([p].st, e)
          {se caută în subarborele drept}
          cauta\_rec \leftarrow cauta\_rec([p].dr, e)
     SfDaca
  SfFunctia
```

Varianta iterativă.

```
Functia cauta(abc, e)
     {complexitate timp: O(h)}
        se returnează pointer spre nodul care conține un element având cheia egală cu cheia
post:
     lui e în arborele abc
     p\leftarrow abc.rad
     CatTimp p \neq NIL \land [p].e.c \neq e.c executa
       Daca e.c < [p].e.c atunci
          {se caută în subarborele stâng}
          p \leftarrow [p].st
       altfel
          {se caută în subarborele drept}
          p \leftarrow [p].dr
       SfDaca
     SfCatTimp
     cauta \leftarrow p
  SfFunctia
```

ADĂUGARE

```
Functia creeazaNod(e)
     {complexitate timp: \theta(1)}
pre:
       e este de tip TElement
        se returnează pointer spre un nod care conține elementul e
     {se alocă un spațiu de memorare pentru un nod; p:\uparrow Nod}
     aloca(p)
     {se completează componentele nodului}
     [p].e \leftarrow e
     [p].st \leftarrow NIL
     [p].dr \leftarrow NIL
     creeazaNod \leftarrow p
  SfFunctia
  Subalgoritm adauga(abc, e)
     {complexitate timp: O(h)}
       abc este un arbore binar de căutare
pre:
        abc' este arbore binar de căutare, e a fost adăugat în abc'
post:
     abc.rad \leftarrow \texttt{adauga\_rec}(abc.rad, e)
  SfSubalgoritm
  Functia adauga_rec(p, e)
     {complexitate timp: O(h)}
       p este adresa unui nod; p:\uparrow Nod - rădăcina unui subarbore
        se adaugă e în subarborele de rădăcină p și se returnează rădăcină noului subarbore
     {dacă s-a ajuns la subarbore vid se adaugă}
     Daca p = NIL atunci
       p \leftarrow \texttt{creeazaNod}(e)
     altfel
       Daca e.c \leq [p].e.c atunci
          {se adaugă în subarborele stâng}
```

```
[p].st \leftarrow \mathtt{adauga\_rec}([p].st, e)
        altfel
           {se adaugă în subarborele drept}
           [p].dr \leftarrow \mathtt{adauga\_rec}([p].dr, e)
        SfDaca
     SfDaca
     {se returnează rădăcina subarborelui}
     \texttt{adauga\_rec} \; \leftarrow p
  SfFunctia
MINIM
  Functia minim(p)
     {complexitate timp: O(h)}
        p este adresa unui nod; p:\uparrow Nod; p \neq NIL
         se returnează adresa nodului având cheia minimă din subarborele de rădăcină p
     CatTimp [p].st \neq NIL executa
        p \leftarrow [p].st
     SfCatTimp
     \texttt{minim} \leftarrow p
  SfFunctia
  Functia succesor(p)
        p este adresa unui nod; p:\uparrow Nod; p \neq NIL
post:
         se returnează adresa nodului având cheia imediat mai mare decât cheia din p
     Daca [p].dr \neq NIL atunci
        \{\text{există subarbore drept al lui } p\}
        succesor \leftarrow minim([p].dr)
     altfel
        prec \leftarrow parinte(p)
        CatTimp prec \neq NIL \land p = [prec].dr executa
          p \leftarrow prec
          prec \leftarrow \texttt{parinte}(p)
        SfCatTimp
        succesor \leftarrow prec
     SfDaca
  SfFunctia
ŞTERGERE
    PP. chei distincte.
  Subalgoritm sterge(abc, e)
     {complexitate timp: O(h)}
        abc este un arbore binar de căutare
         abc' este arbore binar de căutare, e a fost sters din abc'
     abc.rad \leftarrow \mathtt{sterge\_rec}(abc.rad, e)
  SfSubalgoritm
  Functia sterge_rec(p, e)
     {complexitate timp: O(h)}
       peste adresa unui nod; p:\uparrow Nod - rădăcina unui subarbore
```

```
se sterge nodul având cheia egală cu cheia lui e din subarborele de rădăcină p și se
post:
     returnează rădăcină noului subarbore
     {dacă s-a ajuns la subarbore vid}
     Daca p=NIL atunci
        sterge\_rec \leftarrow NIL
     altfel
        Daca e.c < [p].e.c atunci
           {se şterge din subarborele stâng}
           [p].st \leftarrow \mathtt{sterge\_rec}([p].st, e)
          sterge\_rec \leftarrow p
        altfel
          Daca e.c > [p].e.c atunci
             {se şterge din subarborele drept}
             [p].dr \leftarrow \mathtt{sterge\_rec}([p].dr, e)
             sterge\_rec \leftarrow p
           altfel
             {am ajuns la nodul care trebuie şters}
             Daca [p].st \neq NIL \land [p].dr \neq NIL atunci
                {nodul are şi subarbore stâng şi subarbore drept}
                temp \leftarrow \min([p].dr)
                \{\text{se mută cheia minimă în } p\}
                [p].e \leftarrow [temp].e
                {se șterge nodul cu cheia minimă din subarborele drept}
                [p].dr \leftarrow \mathtt{sterge\_rec}([p].dr, [p].e)
                sterge\_rec \leftarrow p
             altfel
                temp \leftarrow p
                Daca [p].st = NIL atunci
                   {nu există subarbore stâng}
                   repl \leftarrow [p].dr
                altfel
                   {nu există subarbore drept, [p].dr=NIL}
                   repl \leftarrow [p].st
                SfDaca
                {dealocă spațiul de memorare pentru nodul care trebuie şters}
                dealoca(temp)
                sterge\_rec \leftarrow repl
             SfDaca
          SfDaca
        SfDaca
     SfDaca
  SfFunctia
```

Probleme

- 1. Scrieți o operație nerecursivă care determină părintele unui nod p dintr-un ABC.
- 2. Scrieți varianta iterativă pentru operația de adăugare într-un ABC.
- 3. Presupunând că dorim ca fiecare nod din arbore să memoreze următoarele: informația utilă, referință către subarborele stâng, referință către subarborele drept, referință

- către părinte. Folosind reprezentarea înlănţuită cu alocare dinamică a nodurilor, scrieţi operaţia de adăugare în ABC (varianta iterativă, varianta recursivă).
- 4. Presupunând ca elementele sunt de forma (cheie, valoare) și relația de ordine între chei este "≤", scrieți operația **MAXIM** care determină elementul din ABC având cea mai mare cheie.
- 5. Presupunând ca elementele sunt de forma (cheie, valoare), relaţia de ordine între chei este "\le ", şi arborele este reprezentat înlănţuit cu alocare dinamică a nodurilor, scrieţi operaţia **PREDECESOR** care pentru un nod p dintr-un ABC determină elementul având cea mai mare cheie mai mică decât cheia lui p.
- 6. Implementați operațiile pe ABC generalizând relația " \leq " de la proprietatea unui ABC la o relație de ordine oarecare R.