

Gesamtprojektdokumentation: Selbstfahrendes Golfcar

6B Engineering

13. Mai 2024

Inhaltsverzeichnis

1	Ein.	leitung	\mathbf{S}										3	
2	Pro	Projektübersicht 3												
	2.1	Projek	ktziele										3	
	2.2	Projek	ktkomponenten										3	
	2.3	Erwar	tete Ergebnisse										4	
3	Kor	ıstrukt	tion des Autos										4	
	3.1		n und Planung											
	3.2	_	ssung des Chassis											
	3.3		ruck und Komponentenintegration											
	3.4		cklung des Greifarms											
		3.4.1	Konstruktionsprozess											
		3.4.2	Material und Montage											
		3.4.3	Ergebnis und Bewertung											
	3.5	_	ematische Kameraplatzierung											
	3.6		der Konstruktion											
	0.0	3.6.1	3D-Modellansicht Online											
	3.7		ssfolgerung											
	0.1	Semas			•	•	•	•	•	•	• •	•		
4			ng von Kanban										12	
	4.1		an-System											
		4.1.1	Kanban-Board-Struktur											
		4.1.2	Farbkodierung											
		4.1.3	Herausforderungen und Vorteile											
		4.1.4	Gesamteindruck		•				•			•	14	
5	Pla	Planung und Projektierung der Website 14												
	5.1	_	tung										14	
	5.2		uppe											
		5.2.1	Hobbybastler											
		5.2.2	Golfspieler											
		5.2.3	Bildungseinrichtungen											
	5.3	Strukt	eur der Website											
		5.3.1	Navigationsleiste											
		5.3.2	Interaktionselemente											
		5.3.3	Usecase-Diagramm											
	5.4	Design	nraster und visuelle Gestaltung											
		5.4.1	Minimalistische Struktur											
		5.4.2	Farbschema											
		5.4.3	Typografie und Lesbarkeit											
		5.4.4	Interaktionsdesign											
		5.4.5	Visuelle Hilfsmittel und Grafiken											
	5.5		ing und Zielsetzung											
	0.0	5.5.1	Gesamteindruck und Emotionale Verbindung											
		5.5.2	Visionäre Kommunikation											

	5.5.3	Call-to-Action	18			
	5.5.4	Visuelles Konzept	18			
5.6	Ergono	omie und Benutzerfreundlichkeit	19			
	5.6.1	Interaktionsdesign und Navigation	19			
	5.6.2	Feedback-Mechanismen	19			
	5.6.3	Unterstützung für Sehbehinderte	19			
	5.6.4	Optimierung der Ladezeiten	19			
	5.6.5	Zukünftige Verbesserungen	19			
5.7	Grund	legende Überlegungen bei der Projektierung	20			
	5.7.1	Werbung und Sichtbarkeit	20			
	5.7.2	Hosting und Zugänglichkeit	20			
	5.7.3	Qualitätssicherung und Versionierung	20			
	5.7.4	Aktualisierung der Inhalte	20			
	5.7.5	Suchmaschinenoptimierung (SEO)	20			
5.8	Abschluss und Ausblick					
	5.8.1	Zusammenfassung der Ziele	21			
	5.8.2	Herausforderungen und Lösungen	22			
	5.8.3	Feedback und Evaluation	22			
	5.8.4	Langfristige Vision und zukünftige Entwicklungen	22			
5.9	Aufruf	zum Handeln	22			
5.10	Anhan	g	22			
5 11	Literat	urverzeichnis	22			

1 Einleitung

Die Vision selbstfahrender Fahrzeuge hat in den letzten Jahren erhebliche Aufmerksamkeit in der Technologie- und Automobilbranche erlangt. Unser Projekt nimmt eine einzigartige Stellung in diesem innovativen Feld ein, indem es sich auf die Entwicklung eines selbstfahrenden Autos konzentriert, das speziell für die Aufgabe entworfen wurde, Golfbälle aufzuspüren und einzusammeln. Diese Website dient als zentrale Informationsquelle über unser Projekt, bietet Einblicke in die technischen Spezifikationen, die Teammitglieder und den Entwicklungsprozess. Zudem stellt sie Downloads zur Verfügung, erklärt die verwendeten Bauteile und ermöglicht die Steuerung des Fahrzeugs, das sowohl autonom als auch manuell bedient werden kann, inklusive einer Liveansicht seiner Operationen.

Das Kernziel unseres Projekts ist die Schaffung eines selbstnavigierenden Fahrzeugs, das effizient Hindernisse erkennt und den kürzesten Weg zu seinem Ziel findet, um Golfbälle aufzusammeln. Die Herausforderung besteht darin, präzise Sensoren und fortschrittliche Algorithmen zu integrieren, um eine zuverlässige Funktion unter verschiedensten Bedingungen zu gewährleisten. Unser Ansatz umfasst die Entwicklung eines Miniatur-Golfcars, ausgestattet mit einem innovativen Greifarm, der die Bälle nicht nur lokalisiert und aufnimmt, sondern sie auch präzise in einem dafür vorgesehenen Behälter platziert. Diese Webseite dokumentiert unseren Fortschritt, teilt wichtige Erkenntnisse und dient als Plattform zur Demonstration der vielseitigen Einsatzmöglichkeiten unseres selbstfahrenden Miniatur-Golfcars.

2 Projektübersicht

Die Entwicklung des selbstfahrenden Golfcars ist ein ambitioniertes Projekt, das von 6B Engineering UG initiiert wurde, um innovative Lösungen im Bereich der autonomen Fahrzeuge zu erforschen und zu demonstrieren. Dieses Projekt kombiniert fortschrittliche Technologien aus den Bereichen Robotik, maschinelles Lernen und mechanisches Design, um ein Fahrzeug zu entwickeln, das fähig ist, Golfbälle selbstständig zu lokalisieren, aufzusammeln und zu transportieren.

2.1 Projektziele

Die Hauptziele des Projekts umfassen:

- Entwicklung eines voll funktionsfähigen Prototyps eines selbstfahrenden Golfcars, das in der Lage ist, autonom auf einem Golfplatz zu operieren.
- Integration von Sensortechnologien zur Hinderniserkennung und -navigation.
- Erstellung einer benutzerfreundlichen Schnittstelle zur Überwachung und Steuerung des Fahrzeugs über eine dedizierte Website.
- Förderung der technischen Bildung und Inspiration für zukünftige Ingenieure durch offenen Zugang zu Projektressourcen und Dokumentationen.

2.2 Projektkomponenten

Das Projekt gliedert sich in mehrere Schlüsselkomponenten:

- Fahrzeugdesign und -konstruktion: Entwurf und 3D-Druck eines maßstabsgetreuen Modells des Cybertrucks, angepasst an die technischen Komponenten wie Raspberry Pi, Sensoren und Antriebseinheiten.
- Softwareentwicklung: Programmierung der Steuerungslogik, einschließlich Algorithmen für autonomes Fahren und maschinelles Lernen zur Objekterkennung.
- Website-Entwicklung und -Hosting: Aufbau einer Plattform zur Interaktion mit dem Fahrzeug und zur Bereitstellung von Projektinformationen und Updates.

2.3 Erwartete Ergebnisse

Das Projekt ist darauf ausgerichtet, am 09. Mai 2024 im Rahmen einer Schulveranstaltung präsentiert zu werden. Die erwarteten Ergebnisse umfassen:

- Demonstration des Prototyps: Vorstellung des voll funktionsfähigen Prototyps des selbstfahrenden Golfcars, das die Fähigkeit demonstriert, autonom Golfbälle zu lokalisieren, aufzusammeln und zu transportieren.
- Dokumentation und Lernressourcen: Bereitstellung einer umfassenden Dokumentation des Projektverlaufs, der verwendeten Technologien und der Entwicklungsschritte. Diese Dokumentation dient als Lernressource für andere Schüler und Lehrkräfte.
- Feedback und Weiterentwicklung: Sammeln von Feedback von Lehrern, Schülern und externen Gästen während der Präsentation, um Verbesserungsvorschläge für zukünftige Iterationen des Projekts zu erhalten.

3 Konstruktion des Autos

3.1 Design und Planung

Die Konstruktion unseres Miniatur-Cybertrucks war durch das ikonische Design des Tesla Cybertrucks inspiriert. Unser Modell wurde im Maßstab 1:17 entworfen, um eine hohe Authentizität zu gewährleisten. Die Planung und das Design erfolgten in Autodesk Inventor, einer fortgeschrittenen CAD-Software, die vor allem auf professionelle Nutzer abzielt. Trotz der anfänglichen Herausforderungen aufgrund der Komplexität der Software, erwies sich die Entscheidung als richtig, da sie es ermöglichte, präzise und detaillierte Modelle zu erstellen, die den Anforderungen unseres Projekts gerecht wurden.

3.2 Anpassung des Chassis

Das Chassis wurde speziell entworfen, um Komponenten wie Raspberry Pi, ein Breadboard, Motoren, Batterien und Sensoren aufzunehmen. Eine besondere Herausforderung stellte die Platzierung der Ultraschallsensoren dar, da der begrenzte Raum eine optimale Anordnung erschwerte. Durch den Einsatz von Autodesk Inventor konnten wir die Sensoren virtuell positionieren und ihre Ausrichtung so anpassen, dass sie funktional innerhalb des begrenzten Raums operieren konnten.

3.3 3D-Druck und Komponentenintegration

Das Chassis wurde extern mittels 3D-Druck in PLA gefertigt, was uns erlaubte, eine präzise und robuste Struktur zu schaffen. Die vorhandenen 3D-Modelle der elektronischen Komponenten wie des Raspberry Pi wurden direkt in das CAD-Modell integriert, was die Konstruktion erheblich vereinfachte. Die Modulbauweise in Autodesk Inventor ermöglichte es uns, das Projekt als Baugruppe zu verwalten, wodurch der gesamte Designprozess modularer und flexibler wurde.

3.4 Entwicklung des Greifarms

Der Greifarm, ein zentraler Bestandteil unseres selbstfahrenden Golfcars, wurde entworfen, um Golfbälle aufzunehmen und zu transportieren. Die Konstruktion dieses Mechanismus nutzte einen SG90 Servomotor, der für seine Zuverlässigkeit und Effizienz in Leichtbauanwendungen bekannt ist.

3.4.1 Konstruktionsprozess

Die Entwicklung des Greifarms war durch einen iterativen Ansatz geprägt, bei dem mehrere Prototypen in verschiedenen Größen gedruckt wurden, um die optimale Passform für den Golfball zu ermitteln. Dieser Prozess ermöglichte es uns, präzise Anpassungen an den Dimensionen und der Funktionalität des Greifarms vorzunehmen, um eine maximale Effizienz und Zuverlässigkeit zu gewährleisten.

3.4.2 Material und Montage

Obwohl die Konstruktion des Greifarms relativ einfach war, erforderte sie präzise Fertigungstechniken, um die gewünschten Ergebnisse zu erzielen. Nachdem die endgültige Version des Greifarms durch 3D-Druck hergestellt wurde, entschieden wir uns für eine einfache, jedoch effektive Befestigungsmethode: Der Arm wurde mit Heißkleber an der Vorderseite des Fahrzeugs fixiert. Trotz der möglicherweise fragwürdigen Wahl dieses Befestigungsmittels erfüllte diese Lösung ihren Zweck ohne Probleme und bestätigte die Funktionalität des Greifarms unter realen Bedingungen.

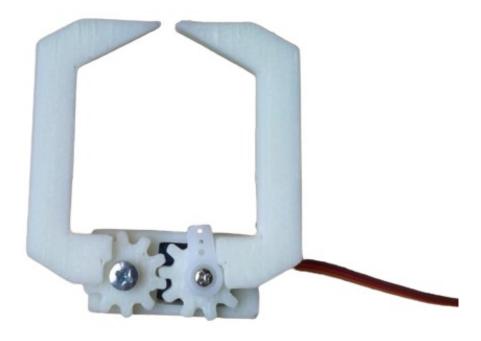


Abbildung 1: Der entwickelte Greifarm mit SG90 Servomotor.

3.4.3 Ergebnis und Bewertung

Die Verwendung des SG90 Servomotors erwies sich als eine ausgezeichnete Wahl für die Steuerung des Greifarms, da er genügend Drehmoment für die Handhabung der Golfbälle bietet, ohne das Gesamtgewicht des Fahrzeugs wesentlich zu erhöhen. Die endgültige Montage, obwohl einfach durchgeführt, zeigte eine robuste Leistung während aller Testphasen und im realen Einsatz auf dem Golfplatz.

3.5 Problematische Kameraplatzierung

Ein spezifisches Problem war die Platzierung der Kamera, die wir als "Kameranase"des Fahrzeugs bezeichnen. Die einzige praktikable Lösung, die sich im Rahmen des Designs anbieten ließ, war nicht optimal, da sie Kompromisse in Bezug auf die Sicht und die Ästhetik erforderte. Dennoch war diese Anordnung notwendig, um die Funktionalität des Fahrzeugs in einem realen Umfeld sicherzustellen.

3.6 Bilder der Konstruktion

Um einen detaillierten Einblick in die Konstruktionsphase zu geben, zeigen wir hier einige Bilder des Modells aus verschiedenen Perspektiven:

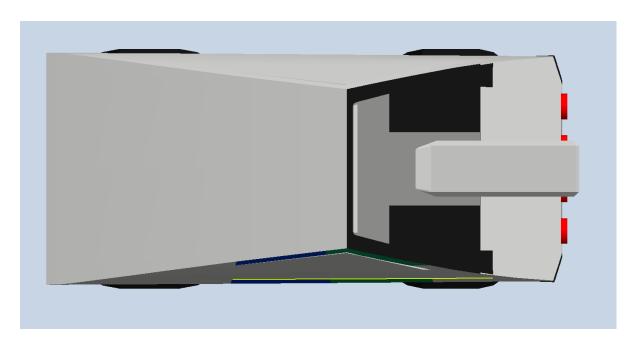


Abbildung 2: Ansicht von oben (normal)

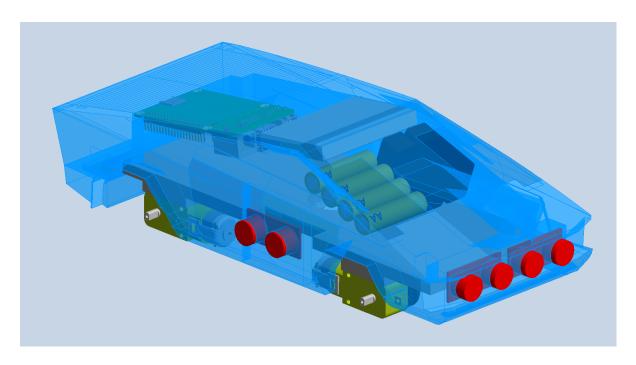


Abbildung 3: Seitenansicht des Chassis (transparent)

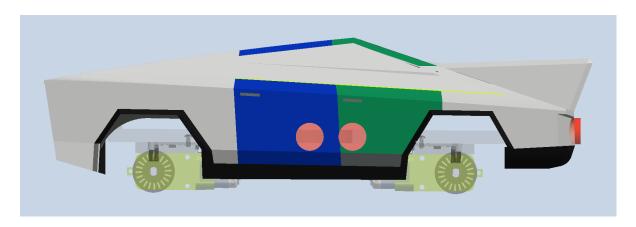


Abbildung 4: Seitenansicht (transparent)

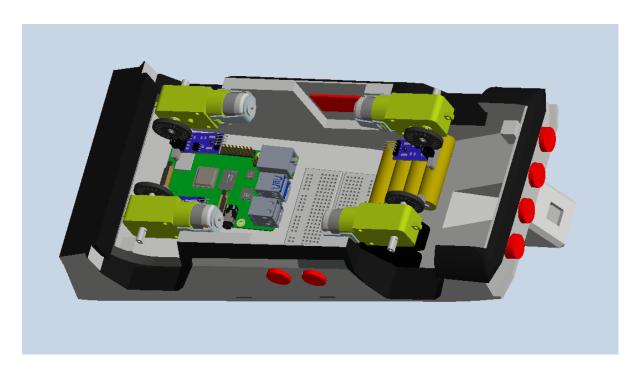


Abbildung 5: Ansicht von unten ohne Trennplatte

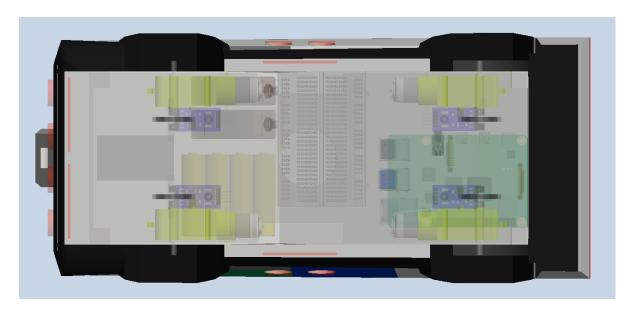


Abbildung 6: Unteransicht (transparent)

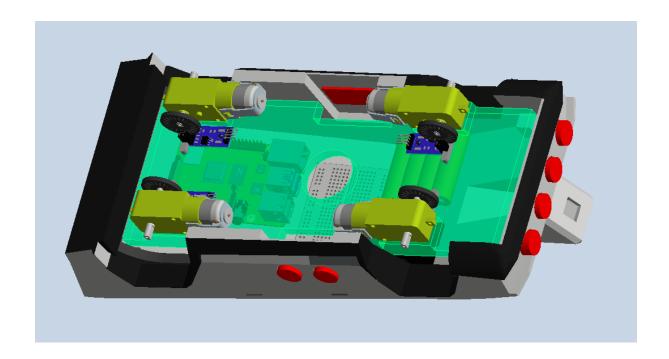


Abbildung 7: Unteransicht mit Trennplatte (transparent)

3.6.1 3D-Modellansicht Online

Um eine interaktive Betrachtung unseres Konstruktionsmodells zu ermöglichen, stellen wir das 3D-Modell über den Autodesk Viewer online zur Verfügung. Dieser Service erlaubt es Nutzern, das Modell in hoher Detailgenauigkeit zu betrachten, ohne spezielle Software installieren zu müssen.

3.6.1.1 Funktionen des Autodesk Viewers Über den folgenden Link können Interessierte das 3D-Modell unseres Miniatur-Cybertrucks in Echtzeit betrachten: https://tinyurl.com/golfcarspace.

Mit diesem Tool können Nutzer:

- Das Modell aus verschiedenen Winkeln betrachten und um 360 Grad drehen.
- In bestimmte Bereiche hinein- und herauszoomen, um spezifische Details zu erkunden.
- Verschiedene Ansichten aktivieren, wie transparente Ansichten, um einen Einblick in die interne Platzierung der Komponenten zu erhalten.
- Schnittebenen hinzufügen, um Querschnitte des Modells zu analysieren und zu verstehen, wie die einzelnen Teile zusammenpassen.

Diese Online-Plattform bietet eine wertvolle Ressource für Kunden und Interessenten, um die technischen Aspekte und die konzeptionelle Gestaltung unseres Projekts tiefgehend zu verstehen. Sie dient nicht nur der Darstellung unseres technologischen Knowhows, sondern ermöglicht auch eine transparente Kommunikation der konstruktiven Leistungen unseres Teams.

3.7 Schlussfolgerung

Die Konstruktion unseres Miniatur-Cybertrucks war ein umfangreiches Projekt, das präzise Planung, sorgfältige Ausführung und kreatives Problemlösen erforderte. Die erfolgreiche Umsetzung dieses Teils des Projekts demonstriert unsere Fähigkeit, komplexe technische Herausforderungen zu meistern und innovative Lösungen zu entwickeln.

4 Anwendung von Kanban

4.1 Kanban-System

Um die Organisation und das Management unseres Projekts zu optimieren, implementierten wir ein Kanban-System, das auf einem digitalen Trello-Board von Atlassian basierte. Dieses Tool ermöglichte es unserem Team, den Überblick über alle laufenden Aufgaben zu behalten und den Arbeitsfortschritt effektiv zu verfolgen.

4.1.1 Kanban-Board-Struktur

Unser Kanban-Board war in drei Hauptbereiche unterteilt: **TODO**, **DOING** und **DO-NE**, die uns halfen, den Lebenszyklus jeder Aufgabe von der Planung bis zur Fertigstellung zu visualisieren.

- TODO: Aufgaben, die geplant und noch nicht begonnen wurden.
- **DOING:** Aufgaben, die derzeit in Bearbeitung sind.
- DONE: Aufgaben, die abgeschlossen wurden und keine weiteren Aktionen benötigen.

4.1.2 Farbkodierung

Zur weiteren Vereinfachung der Übersicht und um unterschiedliche Aspekte des Projekts hervorzuheben, verwendeten wir ein Farbschema für unsere Aufgaben:

- Blau wurde für die Planungsphasen verwendet.
- Grün stand für Aufgaben, die direkt mit dem Auto zusammenhingen.
- Rot bezeichnete alle Aufgaben, die die Website betrafen.
- Schwarz wurde für Aufgaben verwendet, die die Sensoren des Autos betrafen.

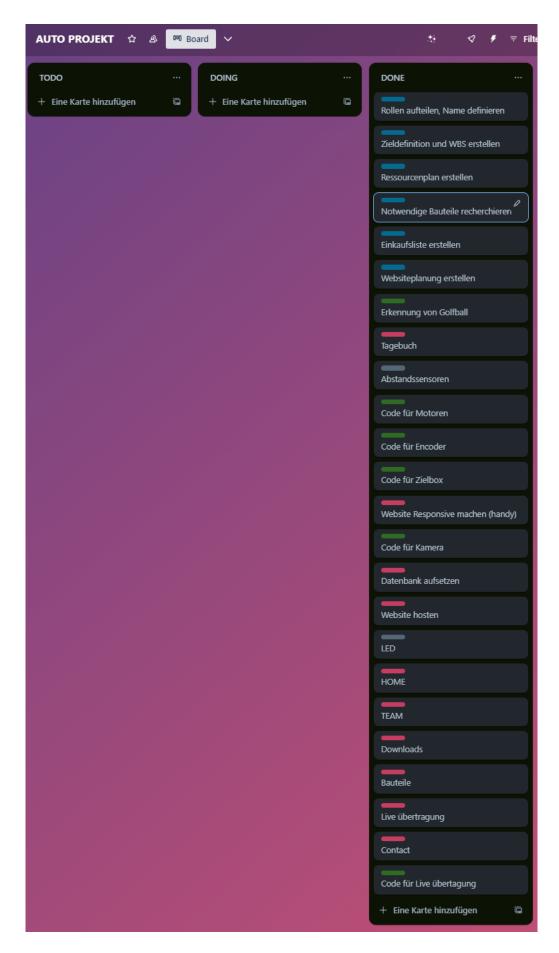


Abbildung 8: Das Kanban-Board mit farbkodierten Aufgabenbereichen.

4.1.3 Herausforderungen und Vorteile

Während der Nutzung von Kanban stießen wir auf einige Herausforderungen, insbesondere das gelegentliche Vergessen, Blöcke zu verschieben, was zu zeitweiligen Unklarheiten im Projektstatus führte. Trotz dieser kleinen Schwierigkeiten bot das Kanban-Board einen wertvollen Überblick über den Projektfortschritt und erlaubte es dem Team, effizient zu reagieren und Anpassungen vorzunehmen, wenn nötig.

4.1.4 Gesamteindruck

Die Anwendung von Kanban erwies sich als äußerst nützlich, da sie es dem Team ermöglichte, stets einen groben Überblick über den Stand des Projekts zu haben. Diese Methode förderte nicht nur die Transparenz innerhalb des Teams, sondern half auch dabei, die Projektdynamik aufrechtzuerhalten und sicherzustellen, dass alle Aufgabenbereiche angemessen adressiert wurden.

5 Planung und Projektierung der Website

5.1 Einleitung

Die Website unseres Projekts dient als zentrales Bindeglied zwischen der technologischen Innovation unseres selbstfahrenden Golfcars und der globalen Gemeinschaft von Technikbegeisterten, Bildungseinrichtungen und potenziellen Nutzern. In diesem Abschnitt wird erläutert, wie die Planung und die Umsetzung der Website mit dem Ziel erfolgten, eine benutzerfreundliche, informative und interaktive Plattform zu schaffen. Wir stellen unsere Strategien für das Design, die Benutzerführung und die Inhaltsvermittlung vor und diskutieren, wie diese Elemente dazu beitragen, das Gesamtziel unseres Projekts zu unterstützen. Die Website ist nicht nur eine Darstellung unseres technischen Fortschritts, sondern auch ein Werkzeug, das es ermöglicht, die Fortschritte zu verfolgen, mit dem Team zu interagieren und das Projekt in seiner Entwicklung zu unterstützen.

5.2 Zielgruppe

5.2.1 Hobbybastler

Das Kernstück unseres Projekts, das selbstfahrende Miniatur-Golfcar, richtet sich an zwei Hauptzielgruppen: Hobbybastler und, in einer späteren Entwicklungsphase, Golfspieler. Hobbybastler stehen im Zentrum unserer Zielgruppe. Durch die Bereitstellung von Bauplänen, Bauteilen und Programmcode auf unserer Website schaffen wir eine Ressource, die es Enthusiasten ermöglicht, tief in die Materie der selbstfahrenden Autos einzutauchen. Unsere detaillierten Dokumentationen und Materialien dienen als Lerngrundlage und Inspirationsquelle für eigene Projekte. Diese Gruppe profitiert insbesondere von der Möglichkeit, die Theorie in die Praxis umzusetzen und durch unsere Anleitungen und Programme eigenständige Fortschritte zu erzielen.

5.2.2 Golfspieler

In einer zukünftigen Entwicklungsphase zielt unser Projekt darauf ab, auch Golfspieler anzusprechen. Die Vision ist es, ein Fahrzeug zu entwickeln, das auf Golfplätzen autonom

verschossene Bälle lokalisieren und einsammeln kann. Dies würde nicht nur die Effizienz auf dem Golfplatz erhöhen, sondern auch ein neues Level an Technologieintegration in den Sport einführen.

5.2.3 Bildungseinrichtungen

Als sekundäre Zielgruppe sehen wir Bildungseinheiten, wie Schulen und Universitäten, die unser Projekt als praktisches Lehrmittel nutzen könnten. Die Vielfalt der technischen Aspekte unseres selbstfahrenden Miniatur-Golfcars bietet eine ausgezeichnete Grundlage für interdisziplinäres Lernen und Experimentieren im Bereich der Robotik, Programmierung und Mechanik.

5.3 Struktur der Website

Die Website präsentiert sich mit einer klaren und nutzerzentrierten Struktur, die darauf ausgelegt ist, den Besuchern eine intuitive Bedienung und schnellen Zugriff auf die verschiedenen Sektionen zu ermöglichen.

5.3.1 Navigationsleiste

Die Website zeichnet sich durch eine innovative vertikale Navigationsleiste aus, die in der Mitte der Seite angeordnet ist. Bei einem Klick auf einen der Navigationspunkte (Home, About, Downloads, Bauteile, Live, Teamspace) öffnet sich dieser und präsentiert die jeweilige Seite, während die Leiste nach links versetzt wird. Ein erneuter Klick auf den bereits geöffneten Punkt lässt diesen wieder einziehen und zentriert die Navigationsleiste erneut.

5.3.2 Interaktionselemente

Die Website bietet verschiedene interaktive Elemente:

- Ein **Live-View-Feature** im Adminbereich, das das Livebild der selbstfahrenden Autos anzeigt.
- Downloadbereiche, in denen Besucher alle relevanten Dokumente wie Baupläne, Diagramme und die Codebasis herunterladen können.
- Steuerelemente für das Auto, wie Buttons mit Pfeilen für die Richtungssteuerung und einen Start-Button für die automatische Suche.
- Ein Kontaktformular, um eine direkte Kommunikation mit dem Team zu ermöglichen.

5.3.3 Usecase-Diagramm

Ein Usecase-Diagramm wird ergänzt werden, um die Interaktionen der Nutzer mit den verschiedenen Funktionen der Website zu visualisieren.

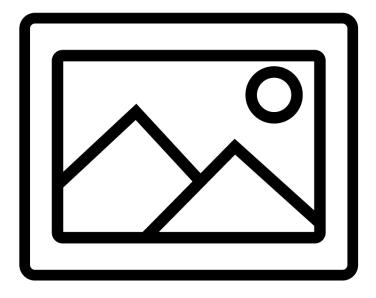


Abbildung 9: Usecase-Diagramm der Website-Interaktionen

5.4 Designraster und visuelle Gestaltung

Das Design unserer Website ist von einem minimalistischen Ansatz geprägt, der sich auf das Wesentliche konzentriert und gleichzeitig ein einladendes und intuitives Benutzererlebnis bietet.

5.4.1 Minimalistische Struktur

Das Herzstück des Webdesigns ist die zentral positionierte, vertikale Menüleiste, die beim ersten Besuch der Website die alleinige Aufmerksamkeit auf sich zieht. Sie ist so konzipiert, dass sie das Bildschirmverhältnis im geschlossenen Zustand in drei gleich große Teile teilt, was eine harmonische Balance auf der Startseite schafft. Ein Klick auf eines der Menüelemente verlagert die Leiste nach links und öffnet den Inhalt des ausgewählten Menüpunkts auf der rechten Seite, im Verhältnis von etwa einem Drittel zu zwei Dritteln der Bildschirmbreite. Diese dynamische Bewegung verleiht der Seite eine lebendige Interaktivität und hält das Layout klar und fokussiert.

5.4.2 Farbschema

Die Hauptfarbe unserer Website ist ein sanftes Beige, repräsentiert durch das Farbquadrat nebenstehend, welches Ruhe und Wärme ausstrahlt und den minimalistischen Charakter unserer Website unterstreicht. Für einen starken Kontrast, der die Lesbarkeit insbesondere

für Sehbehinderte erhöht, verwenden wir zusätzlich Schwarz in Texten und kritischen Interaktionselementen.



5.4.3 Typografie und Lesbarkeit

Die Typografie folgt dem Minimalismus der Seite, wobei klare, gut lesbare Schriftarten verwendet werden, die sowohl auf Bildschirmen als auch im Druck gut funktionieren. Große Schriftgrade und ausreichender Zeilenabstand gewährleisten eine hervorragende Lesbarkeit und Zugänglichkeit.

Als Hauptstandardschrift für Überschriften wurde font-family: 'Cairo', sans-serif; gewählt. Die Schriftart *Cairo* ist bekannt für ihre moderne und klare Linienführung, die hilft, einen visuellen Eindruck von Ordnung und Sauberkeit zu vermitteln. Dies unterstützt den minimalistischen Ansatz der Website und fördert gleichzeitig eine starke visuelle Hierarchie, die es den Nutzern erleichtert, Inhalte schnell zu erfassen.

Ergänzend dazu wird font-family: Arial, sans-serif; für den Fließtext verwendet. Arial ist eine extrem verbreitete und gut lesbare Schriftart, die aufgrund ihrer ausgezeichneten Lesbarkeit und ihrer unauffälligen Erscheinung auf einer Vielzahl von Geräten gut funktioniert. Dies trägt zur Konsistenz und Zugänglichkeit der Website bei, indem sichergestellt wird, dass Texte unter verschiedenen Betrachtungsbedingungen gut lesbar bleiben.

5.4.4 Interaktionsdesign

Das Interaktionsdesign ist so gestaltet, dass es sich nahtlos in die minimalistische Gestaltung einfügt. Die Übergänge sind glatt und die Benutzereingaben führen zu einer unmittelbaren und visuell ansprechenden Rückmeldung, was die Benutzererfahrung verbessert und ein Gefühl von Direktheit und Reaktionsfähigkeit vermittelt.

5.4.5 Visuelle Hilfsmittel und Grafiken

Die Verwendung von visuellen Hilfsmitteln und Grafiken ist sorgfältig dosiert. Sie ergänzen den Text, wo nötig, ohne die Benutzer von der Hauptbotschaft abzulenken. Die Grafiken sind so gestaltet, dass sie die Farbgebung aufgreifen und den Fokus auf die Interaktion verstärken.

5.5 Wirkung und Zielsetzung

Die Gestaltung unserer Website zielt darauf ab, sowohl Benutzerfreundlichkeit als auch eine innovative Atmosphäre zu vermitteln. Unsere Vision ist es, eine futuristische Ästhetik zu schaffen, die sich in einer klaren, intuitiven Nutzerführung und einer sanften, ansprechenden Farbgestaltung widerspiegelt.

5.5.1 Gesamteindruck und Emotionale Verbindung

Beim Betreten der Website soll der Benutzer in eine Welt eintreten, die durch ein futuristisches Design geprägt ist, ohne dabei überladen zu wirken. Die zentrale Menüführung,

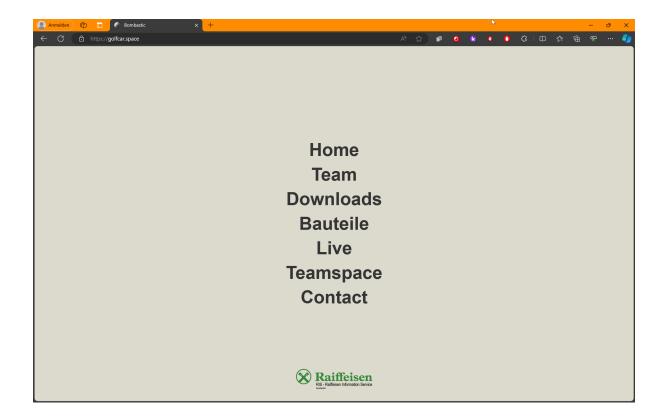


Abbildung 10: Screenshot des minimalistischen Menüs mit der Hauptfarbe im Hintergrund.

unterstützt durch die weiche Farbgebung unseres Designs, lädt zum Entdecken und Verweilen ein, wobei die intuitive Benutzerführung das Engagement und die Interaktion fördert.

5.5.2 Visionäre Kommunikation

Die Vision des selbstfahrenden Golfcars wird durch minimalistische, aber ausdrucksstarke Grafiken kommuniziert, die die technologische Eleganz und die smarten Fähigkeiten des Autos hervorheben. Wir nutzen visuelle Metaphern, um die Innovation unseres Projekts zu betonen und die Stärken des Golfcars zu illustrieren.

5.5.3 Call-to-Action

Unser minimalistisches Menü fungiert als klarer Wegweiser für die Nutzeraktionen. Durch die einfache Auswahl der Menüpunkte wird der Benutzer ermutigt, die verschiedenen Aspekte unseres Projekts zu erkunden, von den technischen Details bis hin zur Live-Steuerung des Golfcars.

5.5.4 Visuelles Konzept

Für die bildliche Darstellung könnten wir abstrakte, technologieinspirierte Linienmuster verwenden, die Bewegung und Vernetzung symbolisieren. Grafiken von stilisierten Netzwerkdiagrammen oder schematischen Darstellungen des Golfcars könnten die futuristische und innovative Seite unseres Projekts betonen. Diese visuellen Elemente würden

die Prinzipien des minimalistischen Designs aufgreifen und gleichzeitig die fortschrittliche Technik des selbstfahrenden Golfcars visualisieren.

5.6 Ergonomie und Benutzerfreundlichkeit

Die Ergonomie und Benutzerfreundlichkeit unserer Website sind zentrale Aspekte des Designs und der Entwicklung. Ziel ist es, allen Nutzern eine intuitive und angenehme Erfahrung zu bieten.

5.6.1 Interaktionsdesign und Navigation

Die Navigation auf unserer Website ist intuitiv gestaltet, um sicherzustellen, dass Benutzer schnell und effizient die gewünschten Informationen finden. Interaktive Elemente wie Buttons und Links sind klar erkennbar: Buttons sind deutlich als solche gestaltet, und Links sind traditionell blau und unterstrichen, um ihre Funktion offensichtlich zu machen. Hover-Effekte auf bestimmten Elementen bieten zusätzliche Informationen, was die Usability erhöht und Benutzern hilft, die Funktionalitäten besser zu verstehen.

5.6.2 Feedback-Mechanismen

Um eine interaktive und responsive Nutzererfahrung zu gewährleisten, implementiert die Website effektive Feedback-Mechanismen. Bei fehlerhaften Anmeldeversuchen, wie zum Beispiel durch die Eingabe eines falschen Benutzernamens oder Passworts, gibt der Browser sofort eine klare Fehlermeldung aus. Diese sofortige Rückmeldung hilft Benutzern, Korrekturen vorzunehmen und verbessert die allgemeine Benutzerinteraktion.

5.6.3 Unterstützung für Sehbehinderte

Auch die Bedürfnisse sehbehinderter Nutzer werden berücksichtigt. Überschriften und Zwischenüberschriften sind groß und gut lesbar gestaltet, mit hohem Kontrast, um die Lesbarkeit zu maximieren. Diese Designentscheidungen tragen dazu bei, die Zugänglichkeit unserer Website zu erhöhen.

5.6.4 Optimierung der Ladezeiten

Obwohl spezifische Maßnahmen zur Optimierung der Ladezeiten noch in Entwicklung sind, ist die Website bereits so konzipiert, dass sie effizient und schnell lädt. Zukünftige Updates werden weitere Verbesserungen in diesem Bereich bringen, um eine nahtlose Benutzererfahrung zu gewährleisten.

5.6.5 Zukünftige Verbesserungen

Wir planen, die Ergonomie und Benutzerfreundlichkeit kontinuierlich zu verbessern, indem wir Benutzerfeedback sammeln und analysieren. Die Umsetzung von Benutzervorschlägen wird uns helfen, die Website weiter zu optimieren und eine noch bessere Benutzererfahrung zu bieten.

5.7 Grundlegende Überlegungen bei der Projektierung

Bei der Entwicklung und dem Betrieb unserer Website für das selbstfahrende Miniatur-Golfcar-Projekt sind verschiedene Schlüsselfaktoren zu berücksichtigen, die für den Erfolg und die Reichweite unserer Online-Präsenz entscheidend sind.

5.7.1 Werbung und Sichtbarkeit

Um unser Projekt einem breiteren Publikum bekannt zu machen, planen wir den Einsatz von Google AdSense, gezielte Werbekampagnen auf Instagram sowie die Verteilung von Flyern in Schulen. Eine Kooperation mit Bildungseinrichtungen bietet sich an, um das Interesse von Lehrern und Schülern zu wecken und eine pädagogische Partnerschaft aufzubauen.

5.7.2 Hosting und Zugänglichkeit

In der Anfangsphase wird unsere Website auf einem Linux-Server unserer Schule gehostet, was den Zugriff zunächst auf das schulinterne Netzwerk beschränkt. Diese Vorgehensweise bietet einen kontrollierten Rahmen für die ersten Tests und die Weiterentwicklung der Website. In der Zukunft ist geplant, die Website auf einer öffentlichen Domain zu hosten, um das Projekt für alle Interessierten zugänglich zu machen.

5.7.3 Qualitätssicherung und Versionierung

Die Qualitätssicherung ist ein kontinuierlicher Prozess, der in Zusammenarbeit zwischen dem Projektleiter und den Webentwicklern durchgeführt wird. Wir nutzen Git für die Versionierung unserer Inhalte, um eine konsistente Weiterentwicklung und Fehlerbehebung zu gewährleisten. Im Impressum der Website wird die Aktualität der Inhalte durch Angabe des letzten Aktualisierungsdatums kommuniziert.

5.7.4 Aktualisierung der Inhalte

Neue Erkenntnisse, Fortschritte im Projekt und relevante Neuigkeiten werden regelmäßig auf der Website veröffentlicht, um unsere Besucher auf dem Laufenden zu halten. Diese Transparenz fördert das Vertrauen und die Einbindung der Community.

5.7.5 Suchmaschinenoptimierung (SEO)

Um die Auffindbarkeit unserer Website zu verbessern, setzen wir auf die Integration von Meta-Tags, die relevante Schlüsselwörter enthalten. Zusätzlich nutzen wir Google Analytics, um die Effektivität unserer Online-Präsenz zu bewerten und zu optimieren.

5.7.5.1 Meta-Tags und ihre Bedeutung Meta-Tags spielen eine entscheidende Rolle bei der Suchmaschinenoptimierung. Sie helfen Suchmaschinen, den Inhalt der Seiten besser zu verstehen und korrekt zu indizieren. Hier ein Beispiel der auf unserer Website verwendeten Meta-Tags:

```
<meta charset="UTF-8">
<meta name="description" content="Schulprojekt Golfcar der Gruppe
   6B-Engineering. Das Ziel: Ein selbstfahrendes Auto zu bauen, das einen
   Golfball automatisch in eine Box befoerdert">
```

```
<meta name="keywords" content="Golfcar, Autonomous Car, ..., Educational
   Robotics, Open Source Hardware, IoT, Internet of Things, Maker
   Movement, Tech DIY, Electronic Components, Coding, Software
   Development, Hardware Programming">
<meta name="robots" content="index, follow">
<meta name="robots" content="width=device-width, initial-scale=1.0">
<meta name="author" content="6B Engineering">
<!-- Open Graph Tags -->
<meta property="og:title" content="6B-Engineering">
<meta property="og:title" content="Schulprojekt Golfcar der Gruppe
   6B-Engineering. Das Ziel: Ein selbstfahrendes Auto zu bauen, das einen
   Golfball automatisch in eine Box befoerdert">
```

5.7.5.2 Nutzung von Google Analytics Google Analytics hilft uns, die Besucherströme zu analysieren und die Wirkung unserer SEO-Maßnahmen zu verstehen. Diese Daten sind entscheidend für die kontinuierliche Optimierung unserer Inhalte und die Steigerung der Benutzerfreundlichkeit unserer Website.

Da die Implementierung von Google Analytics erst kürzlich erfolgte, stehen bisher keine umfangreichen Daten zur Verfügung. Dennoch erwarten wir, dass die gewonnenen Statistiken uns dabei helfen werden, die Nutzungserfahrung auf unserer Website zu verbessern, indem wir verstehen, wie Benutzer mit der Seite interagieren und welche Inhalte am meisten gefragt sind.

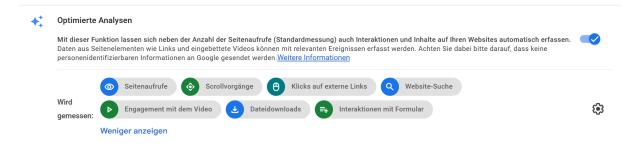


Abbildung 11: Screenshot der Google Analytics-Oberfläche, der zeigt, welche Arten von Statistiken erfasst werden.

Durch die Analyse dieser Daten können wir fundierte Entscheidungen über Designanpassungen, inhaltliche Schwerpunkte und technische Verbesserungen treffen.

5.8 Abschluss und Ausblick

5.8.1 Zusammenfassung der Ziele

Die primären Ziele unserer Website waren die Präsentation des Teams, die Darstellung der Vision unseres selbstfahrenden Golfcar-Projekts sowie die Bereitstellung einer interaktiven Steuerung des Fahrzeugs über die Website. Diese Ziele wurden erfolgreich umgesetzt, was die Funktionalität und den innovativen Charakter unserer Plattform unterstreicht.

5.8.2 Herausforderungen und Lösungen

Während der Entwicklungsphase traten mehrere technische und organisatorische Herausforderungen auf:

- JSON-Dateien: Anfängliche Schwierigkeiten im Umgang mit JSON-Dateien führten zu fehlerhaften Einträgen. Durch Implementierung zusätzlicher Kontrollabfragen und Formatierungschecks konnten diese Probleme behoben werden.
- Edit Button: Fehler durch die Verwendung von Anführungszeichen in Tagebucheinträgen wurden durch verbesserte Datenvalidierung gelöst.
- Sicherheitsvorfall: Nach einem Sicherheitsvorfall, verursacht durch einen Brute-Force-Angriff, haben wir die Sicherheitsmaßnahmen verschärft, indem wir Ports geändert, Anmeldedaten aktualisiert und automatische Sperrmechanismen für wiederholte Fehlanmeldungen (basierend auf der Software fail2ban) implementiert haben.

5.8.3 Feedback und Evaluation

Das Feedback von Freunden und Klassenkameraden war entscheidend für die Optimierung der Website. Ihre Rückmeldungen zur Benutzerfreundlichkeit halfen uns, die Navigation und die allgemeine Benutzererfahrung zu verbessern.

5.8.4 Langfristige Vision und zukünftige Entwicklungen

Die langfristige Vision des Projekts ist die Veröffentlichung des gesamten Quellcodes auf GitHub nach der Projektvorstellung. Dies wird die Offenheit und Zugänglichkeit unserer Entwicklungsarbeit fördern und Interessierten ermöglichen, an der Weiterentwicklung teilzunehmen oder aus unseren Erfahrungen zu lernen. Aktuell sind keine weiteren spezifischen Ziele oder Meilensteine geplant.

5.9 Aufruf zum Handeln

Wir laden die Community ein, uns weiteres Feedback zu geben und sich an der Diskussion und Weiterentwicklung unseres Projekts zu beteiligen. Ihre Einsichten sind wertvoll für die fortlaufende Verbesserung und Anpassung unserer Website.

5.10 Anhang

5.11 Literaturverzeichnis

Das Literaturverzeichnis enthält alle referenzierten Quellen.