

STM32

PC

Nadzorca zadań (*)

Obsługa kolejki
rozkazów

Wysyłanie komunikatów
do PC/STM32

Odbieranie komunikatów
z PC/STM32

Sterownik ruchu

Limity przyśpieszeń
(związane ze stawami)

Sprzężenie zwrotne z
enkoderami

Zadawanie trajektorii
prędkości

Limity prędkości
(związane ze stawami)

Limity pozycji
(związane ze stawami)

Silniki krokowe - biblioteka

Zadawanie prędkości

Obsługa liczników

Limity prędkości
(sprzętowe)

Informacje dot.
fizycznych wyprowadzeń