

## EQUAZIONE DELLE Onde

$$U_{tt} - c^2 U_{xx} = 0$$

### • DERIVAZIONE (DI DALAMBERT)

Considero un filo su un piano  $xz$  (senza gravità)

Sia  $z = U(x, t)$  la posizione della corda in corrispondenza del punto  $x$  all'istante  $t$ . Suppongo che:

1) TENSIONE è sempre Tangente al filo

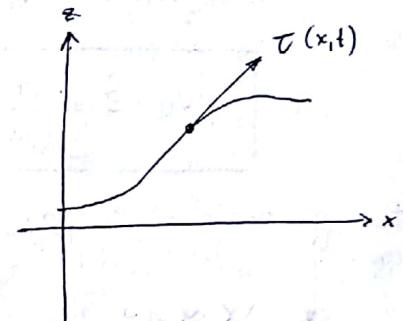
Se la curva del filo è parametrizzata da  $\gamma(s)$ , lo spostamento infinitesimo  $ds$  è:

$$ds = \lim_{\| \Delta s \| \rightarrow 0} \Delta s$$

dove:

$$\Delta s = \sqrt{\Delta x^2 + \Delta z^2 + o(\|\Delta x\|)} = \Delta x \sqrt{1 + \left(\frac{\Delta z}{\Delta x}\right)^2 + o(\|\Delta x\|)}$$

$$ds = dx \sqrt{1 + (U_x(x, t))^2}$$



Il versore Tangente alla curva è dato da:

$$\hat{h} = \frac{1}{\| \frac{dx}{ds} \|} \cdot \frac{dx}{ds} = \frac{1}{\frac{dx}{ds} \sqrt{1+U_x^2}} \left( \frac{dx}{ds} \right) = \frac{1}{\sqrt{1+U_x^2}} \left( \frac{1}{U_x} \right)$$

Quindi l'ipotesi è che:

$$\underline{T} = T \hat{h}$$

$$\hat{h} = \frac{1}{\sqrt{1+U_x^2}} \left( \frac{1}{U_x} \right)$$

• Per un tratto di curva lungo  $\Delta s$ , la forza agente sul tratto è

$$T(x + \Delta x) - T(x, t)$$

(perché localmente possa scrivere  $z = z(x)$ )

$$\rightarrow \lim_{\Delta x \rightarrow 0} T(x + \Delta x, t) - T(x, t) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} T_x(x, t) \Delta x + o(\|\Delta x\|)$$

$$F(x, t) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} T_x(x, t) \Delta x + o(\|\Delta x\|)$$

Forza su un tratto infinitesimo

2) L'accelerazione e' TRASVERSALE

sia l'accelerazione data da  $\ddot{a} = \begin{pmatrix} \ddot{a}_x \\ \ddot{a}_t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ u_{tt} \end{pmatrix}$ , trasversale.

Da eq di Newton:  $f = \rho a$  (localmente)  $\Rightarrow \frac{F}{\Delta x}$  (per unità di lunghezza)  $\text{densità forza}$

$$\rho a = \frac{\partial(\tau)}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{1}{\sqrt{1+u_x^2}} (u_x) \right)$$

Allora:

$$\begin{pmatrix} 0 \\ \rho u_{tt} \end{pmatrix} = \frac{\partial}{\partial x} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ u_x \end{pmatrix} \frac{\tau}{\sqrt{1+u_x^2}} \right), \text{ oppure per le componenti 2}$$

$\rho u_{tt} \cdot \hat{z} = \frac{\partial}{\partial x} \tau \hat{1}$	equazione delle onde di D'Alembert <u>oss:</u> le incognite sono $\tau$ e $u$
--	--

In generale e' troppo complicata da risolvere

- $\Delta x \approx \lambda z \Rightarrow$  derivate  $\frac{\Delta z}{\Delta x} = u_x$  non troppo alte  
 $\rightarrow$  approssimo equazione al primo ordine.

$$\hat{h} = \frac{1}{\sqrt{1+u_x^2}} (u_x) = \left( 1 - \frac{1}{2} u_x^2 + o(u_x^2) \right) \begin{pmatrix} 1 \\ u_x \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 + o(u_x) \\ u_x + o(u_x) \end{pmatrix}$$

- $u_{tt}$  e  $u_{xx}$  suppongo abbiano lo stesso peso (\*)

$$\begin{cases} 0 = \tau_x \\ \rho u_{tt} = (\tau u_x)_x \end{cases} \quad \begin{cases} \tau = \text{cost} \\ \rho u_{tt} = \tau u_{xx} \end{cases} \quad \begin{matrix} \text{definendo} \\ C^2 := \frac{\tau}{\rho} \end{matrix}$$

$$\Rightarrow \underline{u_{tt} - C^2 u_{xx} = 0}$$

(\*) Se voglio che  $\|u_{tt}\| \sim \|u_{xx}\|$ , poiché  $C^2$  funge da peso per  $u_x$   
 devo avere che  $u_t$  e' piccolo rispetto a  $C$

Velocità spostamento trasversale piccola rispetto a velocità onda

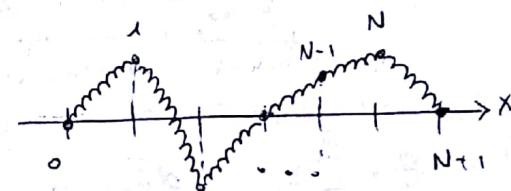
## • DERIVAZIONE (DI LAGRANGE)

Limite dal discreto al continuo.

Considero una catena di punti collegati da una molla, con passo  $a$ . Sia  $m$  la massa dei punti e  $k$  la costante della molla. Suppongo che gli estremi siano fissi e che il moto possa avvenire solo in direzione TRASVERSALE.

Scrivo le equazioni del moto:

$$\mathcal{L} = T - V, \quad \frac{d}{dt} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}_i} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial q_i}, \quad \forall i$$



Prendo per coordinate:  $q_i = v_i$ ,  $\dot{q}_i = v_{it}$

$$V = \sum_{i=0}^N \frac{1}{2} k (\Delta r_i)^2 = \sum_{i=0}^N \frac{1}{2} k (a^2 + (v_{i+1} - v_i)^2) = \sum_{i=0}^N \frac{1}{2} k (v_{i+1} - v_i)^2 + \text{cost}$$

$$T = \sum_{i=0}^{N+1} \frac{1}{2} m v_{it}^2, \quad \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial v_i} = \sum_{i=0}^N \frac{\partial}{\partial v_i} \left( \frac{1}{2} k (v_{i+1} - v_i)^2 \right) = \\ = -k(v_i - v_{i+1}) - k(v_i - v_{i-1})$$

$$\Rightarrow m v_{it} = k(v_{i+1} + v_{i-1} - 2v_i)$$

OSS:

$$\frac{v_{i+1} + v_{i-1} - 2v_i}{a^2} = D^2 v_i \quad (\text{Derivata seconda numerica})$$

Definendo:

$$\rho := \frac{m}{a}, \quad T := ka, \quad C^2 = \frac{T}{\rho} \quad (\text{Dovono essere FINITI})$$

E prendendo il limite  $a \rightarrow 0$ ,  $N \rightarrow \infty$  si ottengono infinite equazioni equivalenti ad assegnare una funzione delle  $x$

$$\boxed{v_{tt} = C^2 v_{xx}}$$

Inoltre devo dare le condizioni:

$$N-1: \quad v_i(0) \in v_i(0) \rightarrow \text{equivale a: } v(x_1, 0) \in v_t(x_1, 0)$$

OSSERVAZIONE.

La forza che agisce su  $v_j$  è data da

$$F = k \Delta r_j = k \sqrt{a^2 + (v_{j+1} - v_j)^2} \approx ka = \tau \quad \text{nel limite in cui} \\ v_{j+1} - v_j \approx 0 \quad \underline{\text{piccoli spostamenti}}$$

## QUANTITA' CONSERVATE, ENERGIA

OSS: la lagrangiana non dipende dal Tempo  $\Rightarrow E = T + U$  conservata

$$E = \sum_{i=0}^{N+1} \frac{1}{2} m \dot{v}_i^2 + \sum_{i=0}^N \frac{1}{2} k (v_{i+1} - v_i)^2$$

Voglio fare il limite al continuo.

$$E = a \left[ \underbrace{\sum_{i=0}^N \frac{1}{2} \rho \dot{v}_i^2}_{\text{MISURA}} + \frac{1}{2} c \frac{(v_{i+1} - v_i)^2}{a^2} \right] \rightarrow E = \int d\mu \mathcal{E}$$

OSS: Nel caso FINITO

$$E = \sum_{i=0}^N \mathcal{E}_i, \quad \frac{dE}{dt} = 0 \Rightarrow \frac{1}{a} \frac{dE}{dt} = 0$$

$$\begin{aligned} & (N \rightarrow \infty, a \rightarrow 0) \\ & ka \rightarrow c, \frac{m}{a} \rightarrow \rho \end{aligned}$$

Definisco il limite continuo:

$$E := \int_0^L dx \left( \frac{\rho}{2} v_t^2 + \frac{c}{2} v_x^2 \right) \quad \mathcal{E} = \frac{\rho}{2} v_t^2 + \frac{c}{2} v_x^2$$

Densità di energia

$$\text{OSS: } \frac{\partial}{\partial t} \mathcal{E} \neq 0$$

TEOREMA:  $\frac{dE}{dt} = 0$ , se valgono:

CONDIZIONI AL BORDO:

$$1) v_x(0, t) = v_x(L, t) = 0, \forall t \quad (\text{NEUMANN})$$

$$2) v(0, t) = v(L, t) = 0, \forall t \quad (\text{DIRICHLET})$$

$$3) \begin{cases} v(0, t) = v(L, t) \\ v_x(0, t) = v_x(L, t) \end{cases}, \forall t \quad (\text{PERIODICHE})$$

DIMOSTRAZIONE:

$$v_{tt} - c^2 v_{xx} = 0 \Rightarrow v_t \left( \rho v_{tt} - c v_{xx} \right) = 0$$

$$\left( \frac{\rho}{2} v_t^2 \right)_t - c v_t v_{xx} = \left( \frac{\rho}{2} v_t^2 \right)_t - c \left( (v_t v_x)_x - v_{tx} v_x \right) =$$

$$0 = \left( \frac{\rho}{2} v_t^2 \right)_t - c (v_t v_x)_x + c \left( \frac{v_x^2}{2} \right)_t$$

e' una' equazione di conservazione

$$\left( \frac{\rho}{2} v_t^2 \right)_t + \left( \frac{c}{2} v_x^2 \right)_t + (-c v_t v_x)_x = 0$$

densità    convenzione

Integro ora su tutte le x, per ottenere  $E$ , supponendo che  $\mathcal{E}$ ,  $\frac{\partial \mathcal{E}}{\partial t}$  siano  $L^1$  e che sia lasciato comunque  $\frac{\partial}{\partial t}$  e integrare

$$\int_0^L dx \left( \frac{\rho}{2} u_t^2 + \frac{\tau}{2} u_x^2 \right)_t = \int_0^L dx (\tau u_t u_x)_x$$

$$\int_0^L dx \frac{\partial}{\partial t} \xi = \frac{\partial}{\partial t} \int_0^L dx \xi = \frac{\partial}{\partial t} E = \frac{d}{dt} E$$

$$\Rightarrow \frac{dE}{dt} = \tau u_t u_x \Big|_{x=L} - \tau u_t u_x \Big|_{x=0} = 0$$

se valgono 1), 2) o 3)

### QUANTITA' CONSERVATE, Q. MOTO TOTALE

Definisco

$$\Pi := \int dx \rho u_t$$

Allora:

$$\Pi_t = \int dx \rho u_{tt} = \int dx \tau u_{xx} \quad (\text{dall'equazione delle onde})$$

$$\Rightarrow (\rho u_t)_t + (-\tau u_x)_x = 0$$

$$(\rho \Pi)_t + (J_\Pi)_x = 0$$

eq. di continuità per  $\Pi$ : è eq. onde stessa

### SOLUZIONE EQUAZIONE ONDE SULLA RETTA (D'ALAMBERT)

Introduco l'operatore D'Alambertiano

$$\square := \partial_t^2 - c^2 \partial_x^2 = (\partial_t - c \partial_x)(\partial_t + c \partial_x)$$

Questo mi suggerisce di introdurre le nuove coordinate:

$$\eta = x - ct, \quad \xi = x + ct \quad (\text{coordinate caratteristiche})$$

Allora:

$$\partial_x = \frac{\partial \eta}{\partial x} \cdot \frac{\partial}{\partial \eta} + \frac{\partial \xi}{\partial x} \cdot \frac{\partial}{\partial \xi} = \frac{\partial}{\partial \eta} + \frac{\partial}{\partial \xi}$$

$$\partial_t = \frac{\partial \eta}{\partial t} \cdot \frac{\partial}{\partial \eta} + \frac{\partial \xi}{\partial t} \cdot \frac{\partial}{\partial \xi} = -c \frac{\partial}{\partial \eta} + c \frac{\partial}{\partial \xi}$$

$$\begin{aligned} \square &= (\partial_t - c \partial_x)(\partial_t + c \partial_x) = \left( -c \frac{\partial}{\partial \eta} + c \frac{\partial}{\partial \xi} - c \frac{\partial}{\partial \eta} - c \frac{\partial}{\partial \xi} \right) \left( -c \frac{\partial}{\partial \eta} + c \frac{\partial}{\partial \xi} + c \frac{\partial}{\partial \eta} + c \frac{\partial}{\partial \xi} \right) = \\ &= \left( -2c \frac{\partial}{\partial \eta} \right) \left( 2c \frac{\partial}{\partial \xi} \right) \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \boxed{\square = -4c^2 \partial_\eta \partial_\xi}$$

Voglio risolvere il problema di Cauchy:

$$\begin{cases} \square U = 0 \\ U(x,0) = \varphi(x) \\ U_t(x,0) = f(x) \end{cases} \quad (\eta, \varepsilon) \Rightarrow \boxed{U_{\varepsilon\eta} = 0} \quad \text{che implica: } \begin{cases} (U_\varepsilon)_\eta = 0 \\ (U_\eta)_\varepsilon = 0 \end{cases}$$

Deduco quindi che l'equazione deve essere separabile (additivamente)

$$U(\varepsilon, \eta) = f(\varepsilon) + g(\eta) = f(x+ct) + g(x-ct)$$

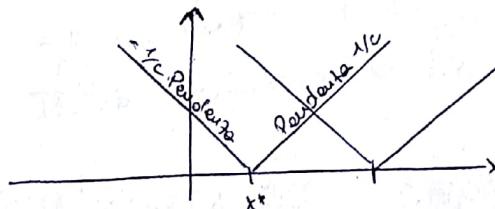
La soluzione  $U(x,t)$  è scomponibile in una parte che propaga a destra e una che propaga a sinistra

Inoltre, al tempo  $t=0$

$$U(x,0) = f(x) + g(x) = \varphi(x) \quad \underline{\text{f e g TRASPORTANO il dato iniziale}}$$

Il problema ha ora DUE caratteristiche:

$$X^* = x - ct, \quad X^* = x + ct$$



#### • QUANTITA' TRASPORTATE

Quantità che hanno valore costante lungo le caratteristiche  
(In generale non sarà  $U$ , come per eq. trasporto)

Riserviamo l'equazione delle onde come un sistema del primo ordine, introducendo il campo  $N$  tale che:

$$\begin{cases} U_t = c N_x \\ N_t = c U_x \end{cases}, \quad \begin{pmatrix} U_t \\ N_t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & c \\ c & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} U_x \\ N_x \end{pmatrix}, \quad \underline{U_t = M U_x}$$

Voglio ottenere due equazioni del trasporto. Diagonaliizziamo il sistema.

$$U_t = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} D \begin{pmatrix} U_x \\ N_x \end{pmatrix}, \quad D \text{ è matrice costanti. Le porto dentro le derivate}$$

$$\Rightarrow (DU)_t = D(DU)_x \quad \text{valido sempre per matrice costanti}$$

Per questo caso posso semplicemente sommare/sottrarre le equazioni

$$\begin{cases} (U+N)_t = c(U+N)_x \\ (U-N)_t = -c(U-N)_x \end{cases} \quad \underline{\text{DUE EQUAZIONI DEL TRASPORTO}} \quad \rightarrow \text{so risolvere}$$

OSS: la quantità  $(U+N)/(U-N)$  viene trasportata lungo le caratteristiche NEGATIVE/POSITIVE

Voglio ora trovare le forme esplicate di  $f$  e  $g$   
per risolvere il problema di Cauchy

$$\begin{cases} U_{tt} - c^2 U_{xx} = 0 \\ U(x, 0) = \varphi(x) \\ U_t(x, 0) = \psi(x) \end{cases} \quad U(x, t) = f(x+ct) + g(x-ct)$$

OSS:

$$\begin{cases} \varphi'(x) = P'(x+ct) \Big|_{t=0} + Q'(x-ct) \Big|_{t=0} \\ \psi(x) = c f'(x+ct) \Big|_{t=0} - c g'(x-ct) \Big|_{t=0} \end{cases}$$

Riscrivendo il sistema:

$$\begin{cases} f' = \frac{1}{2} \left( \varphi + \frac{\psi}{c} \right) \\ g' = \frac{1}{2} \left( \varphi' - \frac{\psi}{c} \right) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} f = \frac{1}{2} \varphi + \frac{1}{2c} \int_0^s \psi ds' + A \\ g = \frac{1}{2} \varphi - \frac{1}{2c} \int_0^s \psi ds' + B \end{cases}$$

Inoltre:

$$f + g = \varphi + A + B = \varphi \Rightarrow \underline{B = -A}$$

Allora:

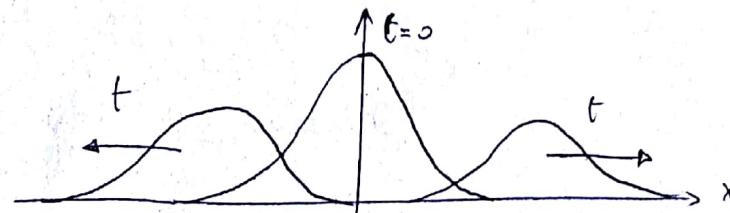
$$\begin{cases} f(x+ct) = \frac{1}{2} \varphi(x+ct) + \frac{1}{2c} \int_0^{x+ct} \psi(s) ds + A \\ g(x-ct) = \frac{1}{2} \varphi(x-ct) - \frac{1}{2c} \int_0^{x-ct} \psi(s) ds - A \end{cases}$$

$$U(x, t) = \frac{1}{2} \left( \varphi(x+ct) + \varphi(x-ct) \right) + \int_{x-ct}^{x+ct} \psi(s) ds$$

Soluzione generale equazione delle onde sullo retta

Esempio:

$$\begin{cases} U(x, 0) = e^{-x^2} \\ U_t(x, 0) = 0 \end{cases} \Rightarrow U(x, t) = \frac{1}{2} e^{-(x+ct)^2} + \frac{1}{2} e^{-(x-ct)^2}$$



Esercizio: Trovare quantità conservata e verificare che si conserva

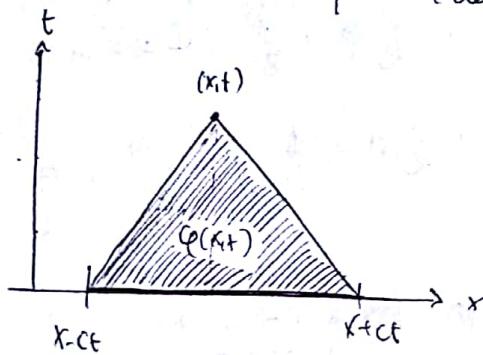
## CAUSALITÀ:

Considero la soluzione a partire da un generico punto  $(x,t)$  e applico l'evoluzione temporale inversa. Osservo che:

per conoscere il valore di  $\psi$  in un punto generico  $(x,t)$

Sono sufficienti i valori di  $\psi$  dentro il cono determinato dalle caratteristiche e i valori di  $\psi$  sul segmento  $[x-ct, x+ct]$

→ CONO CAUSALE (del passato/del futuro)



EQUAZIONE ONDE SU DOMINI FINITI

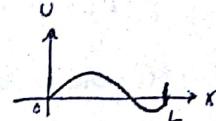
Sia  $0 < x < L, t > 0$ , voglio risolvere il problema:

Cauchy:

$$\begin{cases} U_{tt} - c^2 U_{xx} = 0 \\ U(x, 0) = \varphi(x) \\ U_t(x, 0) = \psi(x) \end{cases}$$

Condizioni di Dirichlet:

$$U(0, t) = U(L, t) = 0 \quad \forall t$$



IPOTESI: separazione delle variabili

$$U(x, t) = F(x)G(t)$$

L'equazione diventa:

$$-\frac{c^2 F''(x)}{F(x)} + \frac{\ddot{G}(t)}{G(t)} = 0 \quad \text{le due quantità devono quindi essere uguali alla stessa costante}$$

$$\begin{cases} \ddot{G}(t) = \alpha c^2 G(t) \\ F''(x) = \alpha F \end{cases} \quad \underline{\alpha \in \mathbb{R}}$$

- Risolviamo la parte spaziale F. Ho tre casi:

$$\begin{cases} \alpha > 0 & F(x) = A e^{\sqrt{\alpha} x} + B e^{-\sqrt{\alpha} x} \\ \alpha = 0 & F(x) = Ax + B \\ \alpha < 0 & F(x) = \tilde{A} e^{i \sqrt{-\alpha} x} + \tilde{B} e^{-i \sqrt{-\alpha} x} = A \cos(kx) + B \sin(kx) \end{cases}$$

- 1)  $\alpha > 0$ . Pongo condizioni di Dirichlet

$$\begin{aligned} F(0) = A + B &= 0 \\ F(L) = A e^{\sqrt{\alpha} L} + B e^{-\sqrt{\alpha} L} &= 0 \end{aligned} \quad \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ e^{\sqrt{\alpha} L} & e^{-\sqrt{\alpha} L} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A \\ B \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Sistema invertibile. La unica soluzione è  
 $A = 0, B = 0$ , (Autovettore nullo)

$\rightarrow \underline{\alpha > 0 \text{ NON accettabile}}$

- 2)  $\alpha = 0$ . Pongo condizioni di Dirichlet

$$\begin{aligned} F(0) = B &= 0 \\ F(L) = AL + B &= 0 \end{aligned} \quad \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ L & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A \\ B \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Invertibile. Unica soluzione è autovettore nullo

$\rightarrow \underline{\alpha = 0 \text{ NON accettabile}}$

3)  $\alpha < 0$ . Dopo condizione di Dirichlet

$$\begin{aligned} F(0) &= A = 0 \\ F(L) &= A \cos(kL) + B \sin(kL) = 0 \end{aligned}$$

$$\begin{cases} A = 0 \\ \sin(kL) = 0 \end{cases} \quad (B \neq 0)$$

Mi pone delle condizioni su k.

$$\sin(kL) = 0 \Rightarrow KL = n\pi$$

$$k = \frac{n\pi}{L}$$

$$\rightarrow \alpha < 0, \quad k_n = \frac{n\pi}{L}$$

$$F_n(x) = B_n \sin(K_n x)$$

, Trovo  $B_n$  delle condizioni di Normalizzazione

OSS:  $F_n(x)$  e' un sistema ortonormale.

$$\int dx F_n(x) F_m(x) = 1 \quad B_n = \sqrt{\frac{2}{L}}$$

$$\langle F_n | F_m \rangle = \delta_{n,m} \quad (\text{Prodotto } L^2)$$

• Risolvo la parte temporale  $G$

$$\ddot{G} = \alpha C^2 G \Rightarrow G(t) = a_n \cos(\omega_n t) + b_n \sin(\omega_n t)$$

$$\text{OSS: } \ddot{G} = -\omega_n^2 G, \quad F'' = -K_n^2 F$$

$$\frac{\ddot{G}}{G} - C^2 \frac{F''}{F} = -\omega_n^2 + C^2 K_n^2 = 0$$

$$\Rightarrow \boxed{\omega_n = C K_n} \quad \text{Relazione di dispersione (lineare)}$$

La soluzione dell'equazione e'

$$U_n(x, t) = F_n(x) G_n(t) = \sqrt{\frac{2}{L}} \sin(K_n x) (a_n \cos(\omega_n t) + b_n \sin(\omega_n t))$$

Poiche' l'equazione e' lineare, la soluzione generale e'

$$U(x, t) = \sum_{n=1}^{\infty} U_n(x, t) = \sum_{n=1}^{\infty} \sqrt{\frac{2}{L}} \sin(K_n x) (a_n \cos(\omega_n t) + b_n \sin(\omega_n t))$$

SOLUZIONE EQ. ONDE SU DOMINIO FINITO

I dati iniziali devono quindi essere esprimibili in serie di Fourier:

$$\psi(x) = \sum_{n=1}^{\infty} U_n(x, 0) = \sum_{n=1}^{\infty} a_n \sin(K_n x) \sqrt{\frac{2}{L}}$$

$$\psi_t(x) = \sum_{n=1}^{\infty} U_{nt}(x, 0) = \sum_{n=1}^{\infty} b_n \sqrt{\frac{2}{L}} \omega_n \sin(K_n x)$$

Per ottenere i coefficienti  $a_N$  e  $b_N$  è sufficiente calcolare:

$$a_N = \langle \psi | F_N \rangle, \quad b_N = \langle \psi | F_N' \rangle$$

QUANTITA' CONSERVATE:

Calcolo l'energia

$$E = \int_0^L dx \left( \frac{U_t^2}{2} + \frac{C^2}{2} U_x^2 \right), \text{ dove } U = \sum_N F_N G_N$$

$$\int_0^L dx \frac{U_t^2}{2} = \frac{1}{2} \int_0^L dx \left( \sum_N F_N \dot{G}_N \right) \left( \sum_M F_M \dot{G}_M \right) = \frac{1}{2} \sum_{N,M} \dot{G}_N \dot{G}_M \int_0^L F_N F_M dx =$$

Serie convergente, uniformemente

$$= \frac{1}{2} \sum_N \dot{G}_N^2$$

$$\int_0^L dx \frac{C^2}{2} U_x^2 = \int_0^L dx \frac{C^2}{2} \left( \sum_N F_N' G_N \right) \left( \sum_M F_M' G_M \right) = \frac{C^2}{2} \sum_{N,M} G_N G_M \int_0^L F_N' F_M' dx =$$

$$= \frac{C^2}{2} \sum_{N,M} G_N G_M K_N^2 \int_0^L F_N F_M dx = \sum_N \frac{K_N^2 C^2}{2} G_N^2$$

$$= \sum_N \frac{\omega_N^2}{2} G_N^2$$

Allora

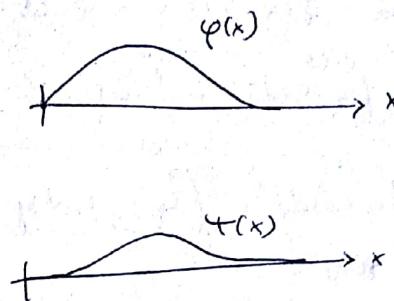
$$E = \sum_{N=1}^{\infty} \left( \frac{\dot{G}_N^2}{2} + \frac{\omega_N^2}{2} G_N^2 \right)$$

Somma di infiniti oscillatori armonici

## EQUAZIONE DELLE Onde SULLA SEMIRETTA

Voglio risolvere il problema:

$$\begin{cases} U_{tt} - c^2 U_{xx} = 0 \\ U(x, 0) = \varphi(x) \\ U_t(x, 0) = \psi(x) \\ x > 0 \\ U(0, t) = 0 \quad \forall t \end{cases}$$



Osservo il seguente

TEOREMA: Sia  $U$  soluzione dell'equazione delle onde sulla retta, con dato iniziale  $\varphi(x)$  DISPARI. Allora

$$\underline{U(x, t) \text{ e' dispari} \quad \forall t \quad U(-x, t) = -U(x, t)}$$

DIMOSTRAZIONE:

$$\begin{aligned} U(-x, t) &= \frac{1}{2} \left( \varphi(-x+ct) + \varphi(-x-ct) \right) + \frac{1}{2c} \int_{-x-ct}^{-x+ct} \psi(s) ds = \text{inizio estremo di integrazione} \\ &= \frac{1}{2} \left( \varphi(-(x-ct)) + \varphi(-(x+ct)) \right) + \frac{1}{2c} \left( - \int_{-(x+ct)}^{-(x-ct)} \psi(s) ds \right) = \text{se } y = -s, dy = -ds \\ &= -\frac{1}{2} \left( \varphi(x-ct) + \varphi(x+ct) \right) + \frac{1}{2c} \int_{x-ct}^{x+ct} \psi(-y) dy = -U(x, t) \blacksquare \end{aligned}$$

COROLLARIO: Nelle ipotesi precedenti:  $U(x, t)|_{x=0} = U(0, t) = 0 \quad \forall t$

ESERCIZIO: Trovare un'equazione per cui il teorema precedente non vale  
→ equazione del Trasporto

Forte di questo Teorema, estendo il dominio a tutto  $\mathbb{R}$ , estendendo il dato iniziale in modo dispari:

$$\begin{cases} \tilde{U}_{tt} - c^2 \tilde{U}_{xx} = 0 \\ \tilde{U}(x, 0) = \tilde{\varphi}(x) \\ \tilde{U}(x, 0) = \tilde{\psi}(x) \end{cases} \quad \tilde{\varphi}(x) = \begin{cases} \varphi(x) & x > 0 \\ -\varphi(-x) & x < 0 \end{cases} \quad \tilde{\psi}(x) = \begin{cases} \psi(x) & x > 0 \\ \psi(-x) & x < 0 \end{cases}$$

$x \in \mathbb{R}$

$U(0, t) = 0 \quad \forall t$  automaticamente verificato per il corollario precedente

Da questo problema conosco la soluzione:

$$\tilde{U}(x, t) = \frac{1}{2} \left( \tilde{\varphi}(x+ct) + \tilde{\varphi}(x-ct) \right) + \frac{1}{2c} \int_{x-ct}^{x+ct} \tilde{\psi}(s) ds$$

e vorrei restringere alle  $x > 0$  per avere  $U(x, t)$ , ma devo fare

ATTENZIONE:  $x-ct$  puo' essere negativo

- ④ per  $x > ct$   $\tilde{U}(x,t) = U(x,t)$  segue al fine problema  
in particolare  $\tilde{\varphi}(x-ct) = \varphi(x-ct)$

② per  $0 < x < ct$  avremo  $\tilde{\varphi}(x-ct) = -\varphi(ct-x)$ , allora osserveremo che:

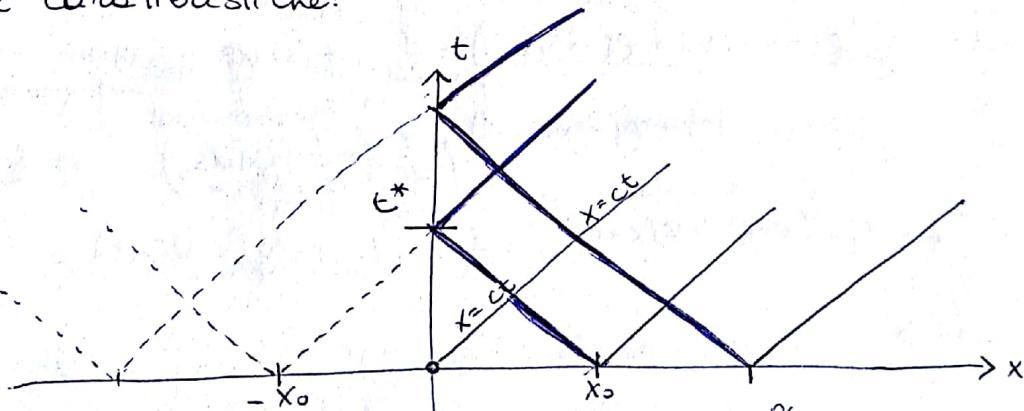
$$\begin{aligned} \int_{x-ct}^{x+ct} \tilde{\mathcal{F}}(s) ds &= \int_0^{x-ct} \tilde{\mathcal{F}}(s) ds + \int_0^0 \tilde{\mathcal{F}}(s) ds + \int_0^{x+ct} \tilde{\mathcal{F}}(s) ds - \int_{x-ct}^0 \tilde{\mathcal{F}}(-s) ds = \\ &= \int_0^{x-ct} \tilde{\mathcal{F}}(s) ds + \int_{ct-x}^0 \tilde{\mathcal{F}}(y) dy = \\ &= \int_{ct-x}^{x+ct} \tilde{\mathcal{F}}(s) ds \end{aligned}$$

Quindi:

$$u(x,t) = \frac{1}{2}(\varphi(x+ct) - \varphi(ct-x)) + \frac{1}{2c} \int_{ct-x}^{x+ct} \psi(s) ds \quad \text{m(2)}$$

③ per  $x = ct$  le due soluzioni devono coincidere

Vediamo le caratteristiche:



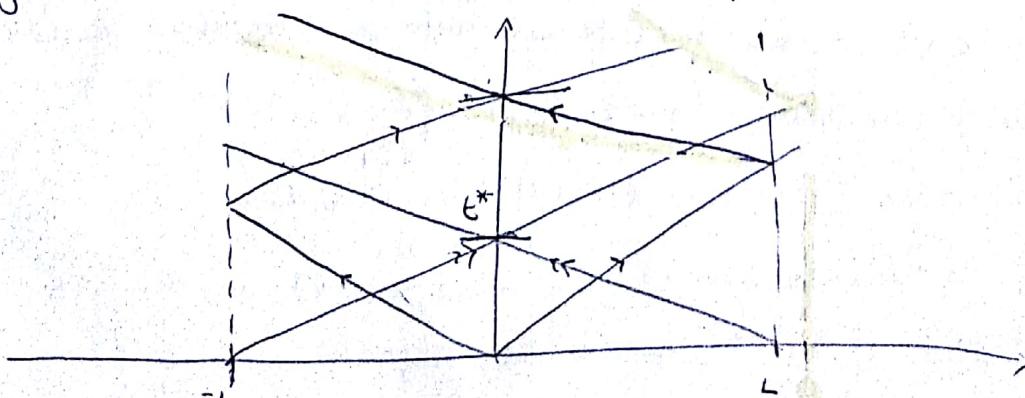
OSS: Esiste un  $t^*$  oltre il quale si ha riflessione

=> Le caratteristiche si trasformano (diventano la famiglia speculare)

- Per un problema sul SEGMENTO  $[0, L]$

scelgo estensione per PERIODICITA' del dato iniziale

ad ogni riflessione, sceglio le caratteristiche che proviene dal settore oppositus



EQUAZIONE Onde CON CONDIZIONI DI NEUMANN

$$\begin{cases} U_{tt} - c^2 U_{xx} = 0 \\ U(x, 0) = \varphi(x) \\ U_t(x, 0) = \psi(x) \end{cases} \quad \begin{cases} U_x(0, t) = 0 \\ U_x(L, t) = 0 \end{cases} \quad 0 < x < L$$

Separazione variabile:  $U(x, t) = Q(t) S(x)$   $\begin{cases} S'' = \alpha S \\ \ddot{Q} = \alpha c^2 Q \end{cases}$

$$\begin{cases} \alpha > 0 \\ S = A e^{\sqrt{\alpha} x} + B e^{-\sqrt{\alpha} x} \\ S' = A \sqrt{\alpha} e^{\sqrt{\alpha} x} - B \sqrt{\alpha} e^{-\sqrt{\alpha} x} \end{cases} \quad \begin{cases} S'(0) = 0 \\ S'(L) = 0 \end{cases} \quad \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ e^{\sqrt{\alpha} L} & -e^{-\sqrt{\alpha} L} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A \\ B \end{pmatrix} = 0$$

$\rightarrow$  NON HA SOLUZIONI

(se  $S'(0) \neq 0, S'(L) \neq 0$ : il sistema ammette soluzioni)

$$\begin{cases} \alpha = 0 \\ S = A x + B \\ S' = A \end{cases} \quad S'(0) = S'(L) = 0 \quad \Rightarrow A = 0$$

$$\rightarrow \text{ESISTE AUTOVALORE NULO}$$

(spetta soluz o condizione di Dirichlet)

$$\begin{cases} \alpha < 0 \\ S = A \cos kx + B \sin kx \end{cases} \quad \alpha = -k^2$$

$$S' = -KA \sin kx + KB \cos kx$$

$$S'(0) = KB = 0 \quad \Rightarrow B = 0$$

$$S'(L) = -KA \sin kL = 0 \quad \Rightarrow \sin kL = 0 \quad KL = n\pi$$

$$\boxed{K = \frac{n\pi}{L}} \quad \boxed{S_m(\lambda) = A_m \cos\left(\frac{n\pi}{L} x\right)} \quad A_m = \sqrt{\frac{2}{L}} \text{ normalizz.}$$

$$\begin{cases} \alpha = 0 \\ Q_0 = b_0 t + \tilde{a}_0 \\ \alpha < 0 \\ Q_m = a_m \cos \omega_m t + b_m \sin \omega_m t \end{cases} \quad \boxed{\omega_m = K_m c}$$

$\alpha > 0$  No soluzioni

$$U(x, t) = \boxed{(\tilde{b}_0 t + \tilde{a}_0) + \sum_{m=1}^{\infty} Q_m S_m} \quad (\tilde{b}_0, \tilde{a}_0) = \frac{1}{L} (b_0, a_0)$$

$$\varphi = \tilde{a}_0 + \sum_{m=1}^{\infty} a_m S_m, \quad \psi = \tilde{b}_0 + \sum_{m=1}^{\infty} b_m \omega_m S_m$$

### CONDIZIONI DI PERIODICITÀ

$$\begin{cases} U_{tt} - c^2 U_{xx} = 0 \\ U(x,0) = \varphi(x) \\ U_t(x,0) = \psi(x) \end{cases} \quad \begin{cases} U(-L,t) = U(L,t) \\ U_x(-L,t) = U_x(L,t) \end{cases} \quad \begin{array}{l} \text{equazione orale su } S^2 \\ U = QS \end{array}$$

$$\underbrace{N=0}_{S(-L)=S(L)} \quad S = Ax + B \quad \Rightarrow \quad S = B$$

$$\begin{array}{ll} \alpha < 0 & S = A \cos kx + B \sin kx \\ \alpha = -k^2 & S' = -Ak \sin kx + kB \cos kx \end{array}$$

OSS: Non ho posto condizioni  
su  $A$  e  $B$

$$\Rightarrow k = \frac{m\pi}{L}$$

$$\begin{cases} S_m = A_m \cos\left(\frac{m\pi}{L}x\right) + B_m \sin\left(\frac{m\pi}{L}x\right) \\ S'(L) = S'(-L) \end{cases} \quad -Ak \sin kL + B_m \cos kL = Ak \sin kL + B_m \cos kL$$

$$Q_m = a_m \cos \omega_m t + b_m \sin \omega_m t$$

$$\rightarrow \boxed{\omega_m = ck_m}$$

Esistono altri tipi di condizioni

- condizioni miste

- condizioni di Robin

$$\begin{cases} \delta U(0,t) + \alpha U_x(0,t) = \varphi_R \\ \delta U(0,t) + \beta U_x(0,t) = \psi_R \end{cases}$$

Esercizio:

$$\begin{cases} U_{tt} - c^2 U_{xx} = 0 \\ U(0,t) = \alpha \\ U_x(0,t) = \beta \\ U(x,0) = \varphi(x) \\ U(x,0) = \psi(t) \end{cases}$$

OSS: Se  $\varphi(x)$  è una soluzione linea retta, è ancora una retta

$$\rightarrow \text{soluz. retta: } U_R = \left(\frac{\beta - \alpha}{L}\right)x + \alpha$$

Definisco:  $\tilde{U} = U - U_R$  (soddisfa  $\tilde{U}_{tt} - c^2 \tilde{U}_{xx} = 0$ )

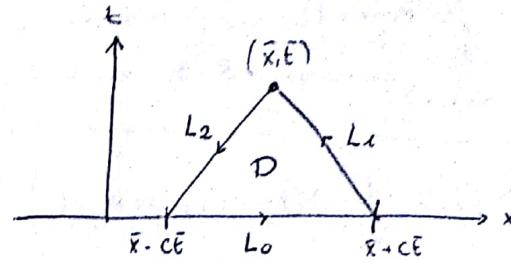
Modifico PBC per comodità nuova funzione

$$\begin{cases} \tilde{U}(0,t) = U(0,t) - U_R(0,t) = 0 \\ \tilde{U}(L,t) = U(L,t) - U_R(L,t) = 0 \end{cases}$$

EQ. ONDE NON OMogenea (con SORGENTI)

Data il problema

$$\begin{cases} U_{tt} - c^2 U_{xx} = f(x,t) \\ U(x,0) = \varphi(x) \\ U_t(x,0) = \psi(x) \end{cases}$$



Fissato un punto  $(\bar{x}, \bar{t})$  le caratteristiche trasportano il dato iniziale di  $U$ , con una variazione pari a  $f$ .

Sia  $D$  il cono del passato di  $(\bar{x}, \bar{t})$  con bordo  $\partial D = L_0 \cup L_1 \cup L_2$  (orientato in senso antiorario). Integro ambo i lati dell'equazione su  $D$

$$\int_D dx dt (U_{tt} - c^2 U_{xx}) = \int_D dx dt f(x,t)$$

Per il primo membro voglio applicare il teorema di Green

$$\oint_D A(x,t) dx + B(x,t) dt = \int_D dx dt (B_x(x,t) - A_t(x,t))$$

$$\int_D dx dt \left( \frac{-c^2 U_x}{B} \right)_x - \left( \frac{-U_t}{A} \right)_t = \int_D (-c^2 U_x) dt + (-U_t) dx$$

calcolo ora l'integrale su  $\partial D = L_0 \cup L_1 \cup L_2$ :

$$\oint_D A dx + B dt = \int_{L_0} A dx + B dt + \int_{L_1} A dx + B dt + \int_{L_2} A dx + B dt$$

① Integrale su  $L_0$ : parametrizzo il segmento con la

curva  $\gamma(s) = (s, 0)$  con  $s \in [\bar{x} - ct, \bar{x} + ct]$

$$I_0 = \int_{\bar{x}-ct}^{\bar{x}+ct} A dx + \int_{\bar{x}-ct}^{\bar{x}+ct} B dt = - \int_{\bar{x}-ct}^{\bar{x}+ct} U_t(s, 0) ds = - \int_{\bar{x}-ct}^{\bar{x}+ct} \psi(s) ds$$

② Integrale su  $L_1$ : parametrizzo con la retta di equazione

$$(x - \bar{x}) = -c(t - \bar{t}) \Rightarrow dx = -c dt$$

$$I_1 = \int_{L_1} A(-c dt) + B\left(-\frac{dx}{c}\right) = \int_{L_1} +U_t c dt + c U_x dx =$$

$$= \int_{L_1} c du = c U(x, t) \Big|_{\partial L_1} = c(U(\bar{x}, \bar{t}) - U(\bar{x} + c\bar{t}, 0))$$

poiché  $L_1$  connette  $(\bar{x} + c\bar{t}, 0)$  a  $(\bar{x}, \bar{t})$

$$I_1 = c U(\bar{x}, \bar{t}) - c \varphi(\bar{x} + c\bar{t})$$

③ Integrale su  $L_2$ : analogamente, poiché  $L_2$  connette  $(\bar{x} - c\bar{t}, 0)$  a  $(\bar{x}, \bar{t})$ :

$$I_2 = c U(\bar{x}, \bar{t}) - c \varphi(\bar{x} - c\bar{t})$$

Allora, ponendo i pezzi trovati

$$\int_{\bar{x}-ct}^{\bar{x}+ct} f(x,t) dx = \int_{\bar{x}-ct}^{\bar{x}} \psi(s) ds - c(\varphi(\bar{x}+ct) - \varphi(\bar{x}-ct)) + 2C \psi(\bar{x}, \bar{t})$$

cioè

$$\psi(x,t)$$

$$U(x,t) = \frac{1}{2} (\varphi(x+ct) + \varphi(x-ct)) + \frac{1}{2c} \int_{x-ct}^{x+ct} \psi(s) ds + \frac{1}{2c} \int_D dx dt f(x,t)$$

Soluzione dell'equazione delle onde non omogenea.

OSS: Se pongo  $f(x,t) = 0$  trovo la soluzione precedente

NOTA: L'equazione delle onde ammette la simmetria di INVERSIONE TEMPORALE, a differenza dell'equazione del Trasporto! eq. trasporto  $t \rightarrow -t$  invverte pendenze delle costanti e che cambia anche il dato iniziale la soluzione non è la stessa

## BUONA POSITURA

- Def: Sia  $\varphi: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $\|\varphi\|_\infty := \max_{x \in \mathbb{R}} |\varphi(x)|$
- Def: Sia  $f: \mathbb{R} \times \mathbb{R}^+ \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $\|f\|_{\infty,T} := \max_{x \in \mathbb{R}, 0 \leq t \leq T} |f(x,t)|$  oss: finita  $\forall T$  finito (Non diverge)

TEOREMA: L'equazione delle onde gode di Buona Positura ( $\square u = f$ )

Dimostrazione: Sia  $u(x,t)$  soluzione dell'equazione delle onde ( $\varphi, \psi$  dati iniziali). Immaginiamo tutto sotto che la norma della soluzione  $u$  è maggiorabile:

$$\begin{aligned} \|u(x,t)\|_{\infty,T} &\leq \|\varphi\|_\infty + \frac{1}{2c} \|\psi\|_\infty \cdot \underbrace{(2ct)}_{\text{lunghezza segmento di integrazione}} + \frac{1}{2c} \|f(x,t)\|_{\infty,T} \cdot \underbrace{(ct^2)}_{\text{Area del triangolo } D} \\ &\leq \|\varphi\|_\infty + \|\psi\|_\infty T + \frac{1}{2} \|f(x,t)\|_{\infty,T} T^2 \quad (\forall T \geq 0) \end{aligned}$$

Siamo ora  $u_1$  e  $u_2$  due soluzioni del problema di Cauchy rispettivamente  $\varphi_1, \psi_1$  e  $\varphi_2, \psi_2$  (dati iniziali arbitrari). Valuto la norma della differenza

$$\begin{aligned} \|u_1 - u_2\|_{\infty,T} &\leq \|\varphi_1 - \varphi_2\|_\infty + T \|\psi_1 - \psi_2\|_\infty + \frac{T^2}{2} \|f_1 - f_2\|_{\infty,T} \\ &\leq \delta(1 + T + \frac{T^2}{2}), \text{ dove } \delta = \max \{ \|\varphi_1 - \varphi_2\|_\infty, \|\psi_1 - \psi_2\|_\infty, \|f_1 - f_2\|_{\infty,T} \} \end{aligned}$$

Per l'arbitrarietà della scelta dei dati iniziali, posso scegliere

$\forall \varepsilon > 0$  dati iniziali tali che  $\delta(1 + T + \frac{T^2}{2}) < \varepsilon$ , allora:

$$\Rightarrow \|u_1 - u_2\|_{\infty,T} < \varepsilon$$

INVARIANZA EQ. Onde PER TRASFORMAZIONI LINEARI

data  $U_{tt} - c^2 U_{xx} = 0$ , definisco  $s = ct$ , così  $\frac{U_{ss}}{U_{xx}} = 0$

Voglio trovare una trasformazione lineare di coordinate che rende invariante l'equazione:

$$\begin{pmatrix} s' \\ x' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & \delta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} s \\ x \end{pmatrix} \quad \text{t.c. } U_{ss'} - U_{x'x'} = 0$$

Ricavo l'operatore  $\square$  in funzione delle nuove coordinate

$$\begin{cases} s' = \alpha s + \beta x \\ x' = \gamma s + \delta x \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \frac{\partial}{\partial s} = \frac{\partial x'}{\partial s} \cdot \frac{\partial}{\partial x'} + \frac{\partial s'}{\partial s} \cdot \frac{\partial}{\partial s'} = \gamma \frac{\partial}{\partial x'} + \alpha \frac{\partial}{\partial s'} \\ \frac{\partial}{\partial x} = \frac{\partial x'}{\partial x} \frac{\partial}{\partial x'} + \frac{\partial s'}{\partial x} \frac{\partial}{\partial s'} = \delta \frac{\partial}{\partial x'} + \beta \frac{\partial}{\partial s'} \end{cases}$$

$$\begin{aligned} \square &= \left( \frac{\partial}{\partial s} \right)^2 - \left( \frac{\partial}{\partial x} \right)^2 = \left( \gamma \frac{\partial}{\partial x'} + \alpha \frac{\partial}{\partial s'} \right)^2 - \left( \delta \frac{\partial}{\partial x'} + \beta \frac{\partial}{\partial s'} \right)^2 = \\ &= (\gamma^2 - \delta^2) \frac{\partial^2}{\partial x'^2} + (\alpha^2 - \beta^2) \frac{\partial^2}{\partial s'^2} + 2(\alpha\gamma - \beta\delta) \frac{\partial}{\partial x'} \frac{\partial}{\partial s'} = -\frac{\partial^2}{\partial x'^2} + \frac{\partial^2}{\partial s'^2} \end{aligned}$$

Deve essere allora che:

$$\begin{cases} \gamma^2 - \delta^2 = -1 \\ \alpha^2 - \beta^2 = 1 \\ \alpha\gamma - \beta\delta = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \gamma^2 - \delta^2 = \cosh^2 \theta - \sinh^2 \theta \\ \alpha^2 - \beta^2 = \cosh^2 \varphi - \sinh^2 \varphi \\ \alpha\gamma - \beta\delta = \cosh \varphi \sinh \theta - \sinh \varphi \cosh \theta = \\ = \underline{\sinh(\theta - \varphi)} = 0 \end{cases}$$

La condizione si verifica da:

$$\underline{\theta = \varphi} \quad (\text{ad esempio})$$

Allora:

$$\begin{pmatrix} s' \\ x' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cosh \theta & \sinh \theta \\ \sinh \theta & \cosh \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} s \\ x \end{pmatrix}$$

Rotazione iperbolica

$\Rightarrow$  L'equazione delle onde e' invariante per boost di LORENTZ

$$\cosh \theta = \gamma, \quad \sinh \theta = -\gamma \beta \quad \gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - \beta^2}}$$

## PRINCIPIO DI HUYGENS

Ogni punto del fronte d'onda al tempo  $t$  è sorgente per il fronte d'onda al tempo  $t + \Delta t$

Oss: servono i punti sul BORDO della sfera, non i punti interni

Δ Vale in dimensione 3, ma non in dimensione 2

Per dimensioni superiori: le pmi si comportano come 2 e le dspr come 3  
(qualitativamente)



Dato il problema:

$$\begin{cases} U_{tt} - c^2 \nabla^2 U = 0 \\ U(x, 0) = \varphi(x) \\ U_t(x, 0) = \psi(x) \end{cases} \quad \nabla^2 = \partial_x^2 + \partial_y^2 + \partial_z^2$$

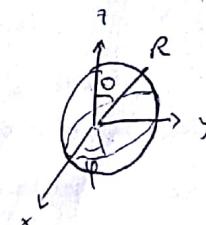
→ Costruisco la soluzione  
di perdere solo dai dati sul bordo del cono causale  
⇒ Spazio di dimensione 2

Voglio scrivere un'equazione per lo MEDIA di  $U$ , su una sfera

$$\bar{U}(r, t) = \int_{|x|=r} d^2x \ U(x, t) \cdot \frac{1}{4\pi r^2} =$$

$$= \frac{1}{4\pi r^2} \int_0^\pi d\theta \int_0^{2\pi} d\varphi \ r^2 \sin\theta \ U(x, t)$$

$$\rightarrow \bar{U}(r, t) = \frac{1}{4\pi} \int_0^\pi \sin\theta d\theta \int_0^{2\pi} d\varphi \ U(x, t)$$



• Dimostro che  $\nabla^2 \bar{U} = \nabla^2 \bar{U}$ ,  $\nabla = \partial_r^2 + \frac{2}{r} \partial_r + \frac{1}{r^2 \sin\theta} \partial_\theta \sin\theta \partial_\theta + \frac{1}{r^2 \sin^2\theta} \partial_\varphi^2$

$$\nabla^2 \bar{U} = \frac{1}{4\pi r^2} \int_0^\pi d\theta \sin\theta r^2 \int_0^{2\pi} d\varphi \ \nabla^2 U(r, \theta, \varphi) = \underbrace{\frac{1}{R}}_R \underbrace{\frac{1}{T}}_T \underbrace{\frac{1}{F}}_F$$

$$T = \frac{1}{4\pi} \int_0^\pi \frac{1}{r^2} \int_0^\pi d\theta \ \partial_\theta (\sin\theta \ U_\theta) = 0$$

arco  
soluzione continua, quindi  
 $U_\theta$  deve essere periodica

$$F = \frac{1}{4\pi r^2} \int_0^\pi d\theta \ \frac{1}{r^2 \sin\theta} \int_0^{2\pi} d\varphi \ \partial_\varphi^2 U = \frac{1}{4\pi r^2} \int_0^\pi \frac{d\theta}{\sin\theta} \ U_\varphi \Big|_0^{2\pi} = 0$$

Allora:

$$\begin{aligned} \nabla^2 \bar{U} &= \frac{1}{4\pi r^2} \int_0^\pi d\theta \ \frac{1}{r^2 \sin\theta} \int_0^{2\pi} d\varphi \left( U_{rr} + \frac{2}{r} U_r \right) = \underbrace{\frac{1}{4\pi r^2} \left( \partial_r^2 + \frac{2}{r} \partial_r \right) r^2}_{\nabla^2 \bar{U}} \int_0^\pi d\theta \sin\theta \int_0^{2\pi} d\varphi \ U = \\ &= \left( \partial_r^2 + \frac{2}{r} \partial_r \right) \bar{U}(r, t) = \nabla^2 \bar{U} \blacksquare \end{aligned}$$

Inoltre:

$$\overline{\partial_t^2 U} = \frac{1}{4\pi r^2} \int_0^\pi d\theta r^2 \sin\theta \int_0^{2\pi} d\varphi U_{tt} = \partial_t^2 \left( \frac{1}{4\pi r^2} \int_0^\pi d\theta r^2 \sin\theta \int_0^{2\pi} d\varphi U \right) = \partial_t^2 \bar{U}$$

Allora:

$$0 = \overline{U_{tt} - c^2 \nabla^2 U} = \bar{U}_{tt} - c^2 \bar{\nabla}^2 \bar{U} = (\bar{U})_{tt} - c^2 \bar{\nabla}^2 \bar{U}, \text{ oss: } \bar{U} = \bar{U}(r, t)$$

$$\Rightarrow \boxed{\bar{U}_{tt} - c^2 \bar{U}_{rr} - \frac{2c^2}{r} \bar{U}_r = 0}$$

equazione per la media su una sfera di raggio:  $r$

→ non è equazione delle onde

eq. di EULER-Poisson-DARBOUX

dati iniziali:

Il problema si puo' pensare

su un problema delle onde su uno spazio unidimensionale

→ definisco il campo accesso

$$V(r, t) := r \bar{U}(r, t)$$

oss:  $r > 0$ , quindi c'è un problema sulle semirette, mi serve allora  
i valori al bordo

dati iniziali diventano:

$$v(r, 0) = r \bar{\varphi}(r), \quad v_r(r, 0) = r \bar{\psi}(r), \quad \underline{v(0, t) = 0}$$

L'equazione differenziale diventa:

$$\underline{v_{tt} - c^2 v_{rr} = 0} \quad \text{equazione onde sulla semiretta}$$

Allora la soluzione e'

$$v(r, t) = \frac{1}{2c} \int_{ct-r}^{ct+r} ds s \bar{\psi}(s) + \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} \int_{ct-r}^{ct+r} s \bar{\varphi}(s) ds$$

$$\text{oss: } \frac{1}{2} ((ct+r) \bar{\varphi}(ct+r) + (ct-r) \bar{\varphi}(ct-r)) = \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} \int_{ct-r}^{ct+r} \bar{\varphi}(s) s ds$$

$$\text{oss: } \frac{1}{2} \int_A^B ds f(s) = B f(B) - A f(A) \quad (*)$$

Per  $\bar{U}$  la soluzione e'  $\bar{U} = \frac{v(r, t)}{r}$

Per valutare una funzione in un punto, faccio la media in una piccola sfera attorno al punto

$$\underline{U(0, t) = \lim_{r \rightarrow 0} \bar{U}(r, t) = \lim_{r \rightarrow 0} \frac{v(r, t)}{r} = v_r(0, t)}, \quad \text{perche' } v(0, t) = 0$$

$$\underline{v(0, t) = v_r(0, t)}$$

OSSIA:

$$\begin{aligned}
 U_r(0,t) &= \frac{\partial}{\partial r} \left[ \frac{1}{2c} \int_{ct-r}^{ct+r} ds s \bar{\psi}(s) + \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} \left( \int_{ct-r}^{ct+r} s \bar{\psi}(s) ds \right) \right] \Big|_{r=0} = \\
 &= \frac{1}{2c} \frac{\partial}{\partial r} \left[ \int_{ct-r}^{ct+r} ds s \bar{\psi}(s) + \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} \frac{\partial}{\partial r} \int_{ct-r}^{ct+r} s \bar{\psi}(s) ds \right] \Big|_{t=0} = \frac{\partial}{\partial r} \int h(s) ds = h(r) G(r) \cdot h(r) F(r) \\
 &= \left( \frac{1}{2c} \left[ s \bar{\psi}(s) \Big|_{ct+r} + s \bar{\psi}(s) \Big|_{ct-r} \right] + \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} \left[ s \bar{\psi}(s) \Big|_{ct+r} + s \bar{\psi}(s) \Big|_{ct-r} \right] \right) \Big|_{r=0} = \\
 &= \left( \frac{1}{2c} [(ct+r) \bar{\psi}(ct+r) + (ct-r) \bar{\psi}(ct-r)] + \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} [(ct+r) \bar{\psi}(ct+r) + (ct-r) \bar{\psi}(ct-r)] \right) \Big|_{r=0} = \\
 &= \frac{1}{2c} [ct \bar{\psi}(ct) + ct \bar{\psi}(ct)] + \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} [ct \bar{\psi}(ct) + ct \bar{\psi}(ct)] = \\
 &= t \bar{\psi}(ct) + \frac{\partial}{\partial t} t \bar{\psi}(ct)
 \end{aligned}$$

Ricordo ora che, per definizione  $\bar{\psi}(r) = \int_{|x|=r} d^2x \psi(x) \cdot \frac{1}{4\pi r^2}$

Allora:

$$U(0,t) = \frac{1}{4\pi c^2 t} \int_{|x|=ct} d^2x \psi(x) + \frac{\partial}{\partial t} \left( \frac{1}{4\pi c^2 t} \int_{|x|=ct} d^2x \psi(x) \right)$$

Per un generico punto  $x$ , pongo

$$W(y,t) := U(y-x, t), \quad w(y,0) := \psi(y-x), \quad w_t(y,0) := \bar{\psi}(y-x)$$

trovo allora che:

$$U(x,t) = \frac{1}{4\pi c^2 t} \int_{|x|=ct} d^2x \psi(x) + \frac{\partial}{\partial t} \left( \frac{1}{4\pi c^2 t} \int_{|x|=ct} d^2x \psi(x) \right)$$

Soltuzione generale  
equazione delle onde  
in 3 dimensioni

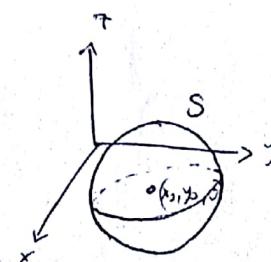
OSSERVAZIONE: per conoscere la forma della soluzione al tempo  $t$  sono necessari e sufficienti i valori delle soluzioni sulla sfera centrata in ogni punto  $x$   
 → PRINCIPIO DI HUYGENS

Ripetendo lo stesso ragionamento in due dimensioni, non avengono molte modifiche

Un metodo per trovare la soluzione in altre dimensioni è: restituire la soluzione in 3 dimensioni, considerando una soluzione che non dipende da una coordinate. Allora

$$\nabla^2 = \partial_x^2 + \partial_y^2 + \partial_z^2 = \partial_x^2 + \partial_y^2$$

Sia  $(x_0, y_0, z_0)$  il centro della sfera ( $t_0 = 0$  senza perdita di generalità)



Il dominio di integrazione è  $\{(x-x_0)^2 + (y-y_0)^2 + z^2 = c^2 t^2\} = S$

$$U(x_0, y_0, t) = \frac{1}{4\pi c^2 t} \int_S d^2x \varphi(x, y) + \frac{\partial}{\partial t} \left( \frac{1}{4\pi c^2 t} \int_S \varphi(x, y) d^2x \right) =$$

$$= \frac{1}{4\pi c^2 t} \cdot 2 \int_{S^+} d^2x \varphi(x, y) + \frac{\partial}{\partial t} \frac{1}{4\pi c^2 t^2} \cdot 2 \int_{S^+} \varphi(x, y) d^2x$$

dove  $S^+ = \{z = \sqrt{(x-x_0)^2 + (y-y_0)^2 + c^2 t^2}\}$  la calotta superiore

Esegui l'integrale di superficie: la misura  $d^2x$  è

$$d^2x = \left\| \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2x \\ 2y \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -2x \\ -2y \end{pmatrix} \right\| dx dy = \left\| \begin{pmatrix} -2x \\ -2y \\ 1 \end{pmatrix} \right\| dx dy = \sqrt{2x^2 + 2y^2 + 1} dx dy =$$

$$= \sqrt{\frac{(x-x_0)^2}{z^2} + \frac{(y-y_0)^2}{z^2} + 1} dx dy = \sqrt{\frac{c^2 t^2}{z^2}} dx dy$$

$$= \frac{ct dx dy}{\sqrt{c^2 t^2 - (x-x_0)^2 - (y-y_0)^2}}$$

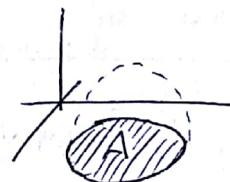
OSSERVAZIONE: Il dominio  $x, y$  sul quale devo integrare è

$$A = \{(x, y) \text{ t.c. } (x-x_0)^2 + (y-y_0)^2 \leq (ct)^2\}$$

In 2 dimensioni non si integra sul Bordo, ma sull'interno del cerchio

Se uno spazio che ha le stesse dimensioni dello spazio ambiente  $\mathbb{R}^2$

NON VALE PRINCIPIO DI HUYGENS IN 2D



## UNICITA' DELLA SOLUZIONE dell'equazione delle onde

Sia dato il seguente problema e siano  $u_1$  e  $u_2$  soluzioni olistiche

$$\begin{cases} U_{tt} - c^2 \nabla^2 U = 0 \\ U(x,0) = \varphi(x) \\ U_t(x,0) = \psi(x) \end{cases} \quad \text{Anche } W = u_1 - u_2 \text{ e' soluzione dell'equazione,}\\ \text{ma con condizioni:} \quad \begin{cases} W(x,0) = 0 \\ W_t(x,0) = 0 \end{cases}$$

Mostri che  $W \equiv 0$  tramite la conservazione dell'energia

calcolo la potenza:  $W_t(W_{tt} - c^2 \nabla^2 W) = 0$

$$W_t W_{tt} - c^2 W_t W_{xx} - c^2 W_t W_{yy} - c^2 W_t W_{zz} = 0$$

$$\frac{\partial}{\partial t} \frac{(W_t)^2}{2} - c^2 \left( (U_t U_x)_x - U_{tx} U_x + (U_t U_y)_y - U_{ty} U_y + (U_t U_z)_z - U_{tz} U_z \right) = \\ = \underbrace{\left( \frac{W_t^2}{2} + c^2 \frac{|\nabla W|^2}{2} \right)}_{\mathcal{E}}_t - c^2 \nabla \cdot \underbrace{(W_t \nabla W)}_{\mathcal{J}} = 0$$

$$\text{eq. continuata'} \quad \mathcal{E}_t - c^2 \nabla \cdot \mathcal{J} = 0$$

quindi:

$$0 = \int_V d^3x \mathcal{E}_t - c^2 \int_V d^3x \nabla \cdot \mathcal{J} = \int_V d^3x \mathcal{E}_t - c^2 \int_{\partial V} \mathcal{J} \cdot \hat{n} d\Sigma = \\ = \int_V d^3x \mathcal{E}_t$$

Perche'  $\mathcal{J}$  tende a zero all'infinito  
piu' rapidamente di ogni potenza

$$\Rightarrow \frac{dE}{dt} = \int_V d^3x \mathcal{E}_t = 0 \quad \text{conservazione dell'energia}$$

L'energia assume ad ogni tempo il valore INIZIALE, ma

$$\mathcal{E}(0) = \frac{1}{2} W_t^2(0,x) + \frac{1}{2} |\nabla W(0,x)|^2 = \frac{1}{2} \cdot 0 + \frac{1}{2} \cdot \nabla \cdot 0 = 0$$

poche'  $\mathcal{E}(t)$  e' somma di due termini quod non e' nulla,  
deveva essere nulla entrambi, termine, in particolare:

$$\nabla W(x,t) = 0 \Rightarrow W \text{ e' costante sullo spazio, ma poche'}$$

$$W(0,x) = 0 \text{ se ha}$$

$$\underline{W \equiv 0} \Rightarrow u_1 \equiv u_2 \blacksquare$$