Umělá inteligence a rozpoznávání (KIV/UIR)

2 - 3. Řešení úloh

Pavel Král

Katedra informatiky a výpočetní techniky Západočeská Univerzita v Plzni

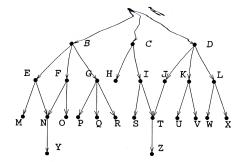
1. března 2016

Řešení úloh

- Formulace úlohy
- Stavový prostor
- Neinformované metody
- Informované metody

Neinformované (slepé) metody [Horák(a)]

- Do hloubky
- Do šířky
- Vylepšení

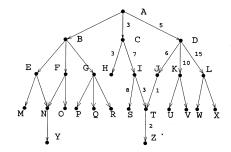


Vylepšené neinformované metody

- Do hloubky s omezením
- Iterativní prohledávání do hloubky
- Backtracking
- Obousměrné prohledávání
- Prohledávání podle ceny (uniform-cost search)
- Vlastnosti

Informované metody [Horák(b)]

- Heuristické hledání (Best-first search)
- A * algoritmus
- Vlastnosti





Aleš Horák.

Prohledávání stavového prostoru.

Masarykova univerzita, http://nlp.fi.muni.cz/uui/, 2015a.



Aleš Horák.

Heuristiky, best-first search, A* search.

Masarykova univerzita, http://nlp.fi.muni.cz/uui/, 2015b.