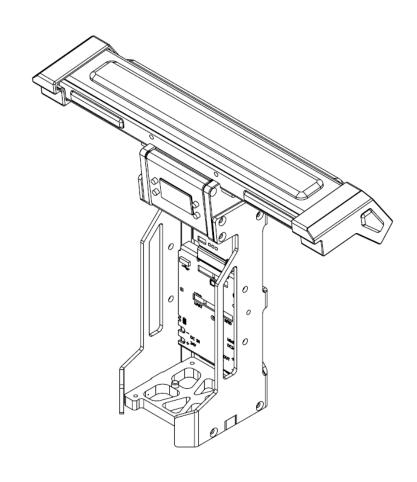
RoboMaster 裁判系统 主控模块 MC01

使用说明

V1.0 2018.02



免责声明

感谢您购买 RoboMaster™裁判系统主控模块。在使用前,请仔细阅读本声明,一旦使用,即被视为对本声明全部内容的认可和接受。请严格遵守手册、产品说明和相关的法律法规、政策、准则安装和使用该产品。在使用产品过程中,用户承诺对自己的行为及因此而产生的所有后果负责。因用户不当使用、安装、改装造成的任何损失,DJI™将不承担法律责任。DJI 和 RoboMaster 是深圳市大疆™创新科技有限公司及其关联公司的商标。本文出现的产品名称、品牌等,均为其所属公司的商标。本产品及手册为大疆创新版权所有。未经许可,不得以任何形式复制翻印。

关于免责声明的最终解释权,归大疆创新所有。

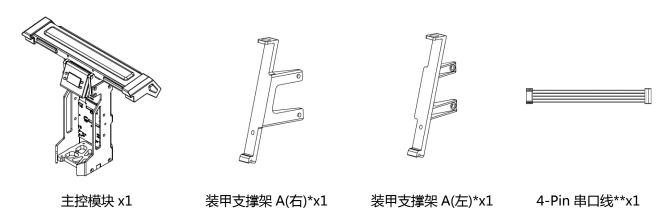
产品使用注意事项

- 1. 使用时请确保电路无短路、接口按照要求正确连接。
- 2. 使用前请前往 RoboMaster 官网下载《RoboMaster 2018 裁判系统用户手册》了解产品的详细功能。

简介

裁判系统主控模块(以下简称"主控模块")是机器人监控装置的核心控制单元,可以监控整个系统的运行状态,集成电源管理、人机交互,无线通信,状态显示等功能。

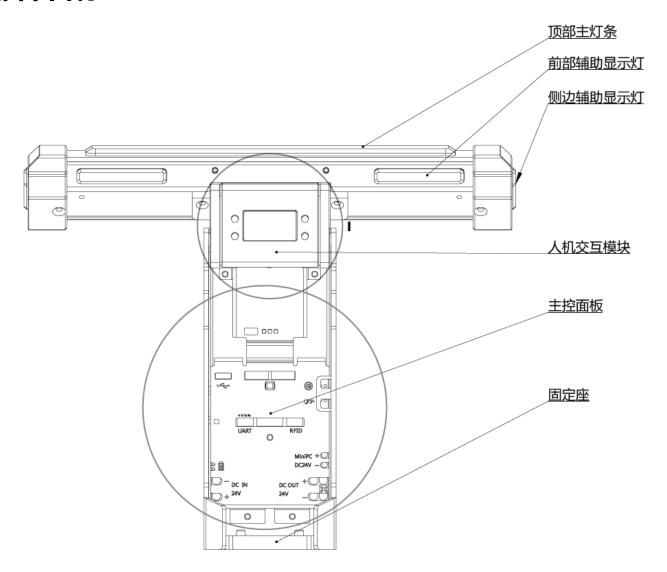
物品清单



*装甲支撑架 A 用于连接装甲模块与主控模块。若无需将装甲模块安装于主控模块上,则可不使用装甲支撑架 A。当使用装甲支撑架 A 时,面对主控带 RoboMaster 标志一面,装甲支撑架 A(右)安装至右侧,装甲支撑架 A(左)安装于左侧。

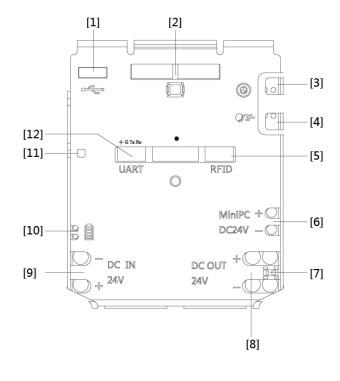
**4-Pin 串口线可接入主控模块上的"信息输出 UART 接口"或"UART 升级串口"。

部件名称



接口及线序说明

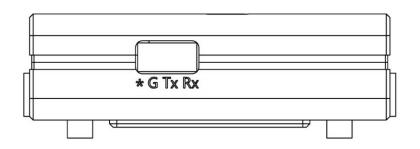
主控面板



- [1] USB 预留接口
- [2] 装甲模块接口 (两个 6pin 接口为等效接口)
- [3] 相机图传模块连接线
- [4] 测速模块连接线(与[3]接口为等效接口)
- [5] 场地交互模块接口
- [6] Mini PC 电源线 (24V 输出,最大电流为8A)
- [7] 裁判系统电源线 (24V输出,最大电流为20A)
- [8] 裁判系统电源线 (24V输出,最大电流为20A)
- [9] 裁判系统电源线 (24V 输入)
- [10]电池电量信号线
- [11]主控信号灯
- [12]信息输出 UART 接口

按键交互屏

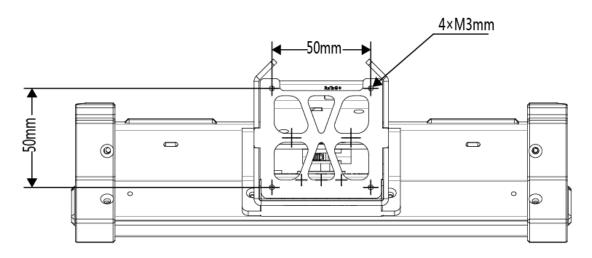
位于按键交互屏上设计有一个 UART 升级串口,用于裁判系统的软件升级使用,接口及线序如下所示("*"标示引脚:不需要连接):



安装连接

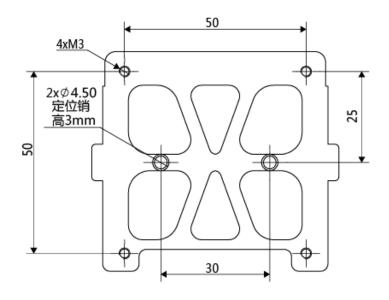
将主控模块安装至机器人

主控模块设计有固定座,固定座上面预留有4个安装孔位(M3螺丝孔),如下图所示:



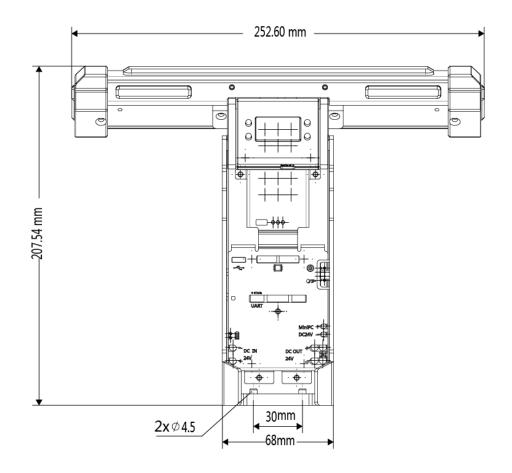
单位: mm

固定座可以进行翻转,其中有一面有两个距离 30mm,直径为 4.5mm 的定位销,如下图所示,可根据需求选择使用:



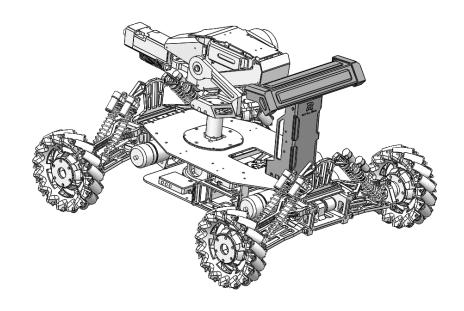
单位: mm

主控模块整个尺寸示意如下图:



单位: mm

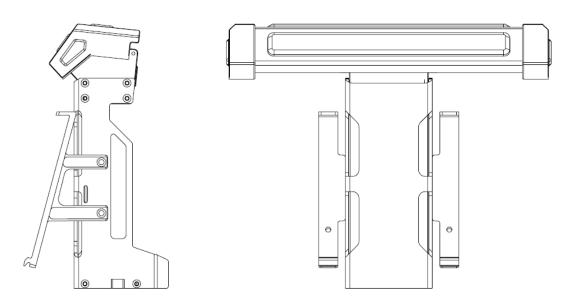
参考主控模块尺寸以及固定座安装孔位置,在机器人底盘下板预留安装孔位,使用 4 颗 M3 螺丝固定主控模块即可,安装好的示意图如下:



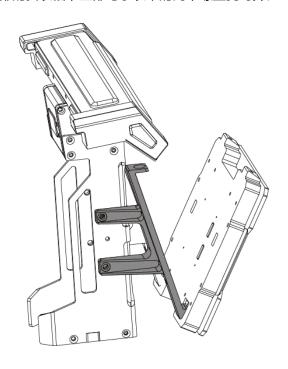
装甲模块安装于主控模块

以小装甲模块为例。

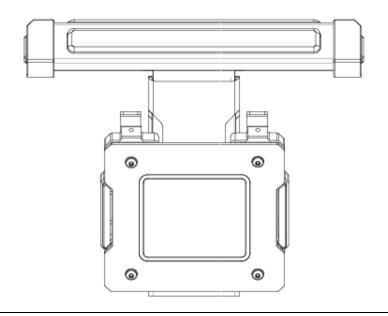
1. 使用 M3 螺丝将装甲支撑架 A 分别固定在主控模块的左右两侧,注意正确安装。



2. 装甲支撑架 A 下部勾住小装甲下部的安装槽,上部与小装甲的两个螺丝孔对齐。



3. 使用两颗 M3 螺丝将小装甲牢牢固定于装甲支撑架 A。



 \triangle

- 1.确保裁判系统主控模块安装牢固。
- 2.安装时灯条部分最好不要被遮挡。

指示灯说明

主控信号灯

正常状态	
绿灯慢闪	主控工作正常
警告与异常	
红灯常亮	主控固件损坏(需要重新升级固件)

无线信号灯

正常状态	
绿灯常亮	工作正常,未连接上网络
绿灯慢闪	工作正常且连接上网络

产品参数

额定供电电压	24V
重量	770g
无线频段	ISM 2.4GHz



联系我们

RoboMaster 官方网站: www.robomaster.com

RoboMaster 官方论坛: bbs.robomaster.com

RoboMaster 官方邮箱: robomaster@dji.com



