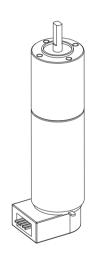
# RM35 底盘电机

用户手册 V1.0

2014.12





## 免责声明

感谢您购买 RM35 底盘电机。在使用之前,请仔细阅读本声明,一旦使用,即被视为对本声明全部内容的认可和接受。请严格遵守于册、产品说明和相关的法律法规、政策、准则安装和使用该产品。在使用产品过程中,用户承诺对自己的行为及因此而产生的所有后果负责。因用户不当使用、安装、改装造成的任何损失,DJI 将不承担法律事任。

RoboMasters 是大疆创新所持有的商标。本文出现的产品名称、品牌等,均为其所属公司的商标。本产品及手册为大疆创新版权所有。未经许可,不得以任何形式复制翻印。

<sup>\*</sup> 关于免责声明的最终解释权,归大疆创新所有。

# 产品使用注意事项

- 1. 使用前请确保接线正确。
- 2. 使用前请确保电机安装正确和稳固。
- 3. 使用时请不要使电机堵转,以防止电机被 烧坏。
- 4. 注意电机的额定电压为 24V。

## 简介

MM35 底盘电机是一款为 5kg ~ 20kg 轮式 机器人量身定做的底盘动力电机,具有高 效率、高可靠性、低噪声的特点,可提供 充足的底盘动力。

## 1. 盒内物品清单



## 2. 电机连线

请参照电机接线柱及引脚的描述选择合适 的线材及连线方式进行电机连线。

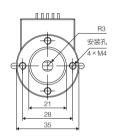


电机两侧的接线柱分别为电机的电源正极 + (24V)和电源负极 -。

电机中间的五个引脚为内部编码器引脚,从 左至右依次为 GND. 7 相. A 相. Vcc 5V. B相。

## 3. 安装电机

请参考电机安装孔的尺寸将电机安装到底 盘上。





单位·mm

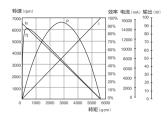


- ↑ 电机上的螺纹孔为 M4, 请选择 合适的螺丝安装电机。
  - 请注意螺纹深度为 6mm。若使 用讨长的螺丝, 拧入后可能会 顶到电机的减速箱齿轮从而损 坏电机。

# 4. 电机参数

#### 性能参数

下图给出了不同转矩下对应的电机转速、 申流、输出及效率的变化曲线·



注: N — 转速,I — 电流,P — 输出,η — 效率 电机减速箱减速比 1:16

#### ►图中几个典型状态下电机的性能参数表:

电机状态	空载	最大效率点	最大功率点	堵转点
转矩(g-cm)	0	346.66	2812.75	5625.50
转速(rpm)	6539	6136	3270	0
电流 (mA)	69	1050.7	8034.5	16000.0
输出 (W)	0	21.83	94.38	0
效率 (%)	0	86.6%	48.9%	0

#### 特征参数

转矩常数	353.117 g-cm/A
转速常数	274 rpm/V
速度/转矩常数	1.2 rpm/(g·cm)

请根据以上参数合理使用电机。

